

BROWNOVO GIBANJE

ANEJ ROZMAN

Fakulteta za matematiko in fiziko
Univerza v Ljubljani

V članku motiviramo idejo Brownovega gibanja in podamo njegovo matematično definicijo. Predstavimo in dokažemo nekaj osnovnih lastnosti ter rezultatov, kot je simetričnost Brownovega gibanja, čas ustavljanja, krepka lastnost Markova, princip zracljenja in presenetljiv rezultat, da je realizacija Brownovega gibanja nedovedljiva funkcija.

BROWNIAN MOTION

In this paper we motivate the idea of Brownian motion and give its mathematical definition. We present and prove some basic properties and results, such as the symmetry of Brownian motion, stopping time, strong Markov property, reflection principle and the surprising result that the sample path of Brownian motion is an undifferentiable function.

1. Uvod

Določeni posebni primeri slučajnih procesov so skozi zgodovino doživeli obsežen matematični razvoj. Brownovo gibanje je najbolj znano in zgodovinsko prvo, ki je bilo temeljito raziskano. Kot fizičen pojav je bilo Brownovo gibanje odkrito s strani angleškega botanika Roberta Browna leta 1827. Matematični opis tega pojava je bil prvič izpeljan iz fizikalnih zakonov s strani Einsteina leta 1905. Od takrat je področje doseglo znaten napredek. Fizikalno teorijo so nadalje izpopolnili Fokker, Planck, Ornstein in drugi. Matematična teorija je počasneje napredovala, ker je natančen matematični opis modela postavljal težave, medtem ko so bila nekatera vprašanja, na katera so fiziki iskali odgovore na podlagi tega modela, precej preprosta in intuitivna. Na veliko vprašanj je odgovoril Bachelier v njegovi disertaciji leta 1900. Prvo jasno matematično formulacijo teorije pa je Wiener podal v svoji disertaciji leta 1918 in kasnejših člankih, zato je alternativno poimenovanje Brownovega gibanja Wienerjev proces. Je primer slučajnega procesa, ki se danes skupaj z njegovimi posplošitvami pojavlja na številnih področjih kot so biologija, finance, fizika, itd. V članku se bomo osredotočili na matematično izpeljavo osnovnega Brownovega gibanja na \mathbb{R} ter nekaj lastnosti in ne na uporabo v že prej omenjenih področjih. Prvo pa si pogledjmo nekaj osnovnih definicij, ki jih bomo potrebovali v nadaljevanju.

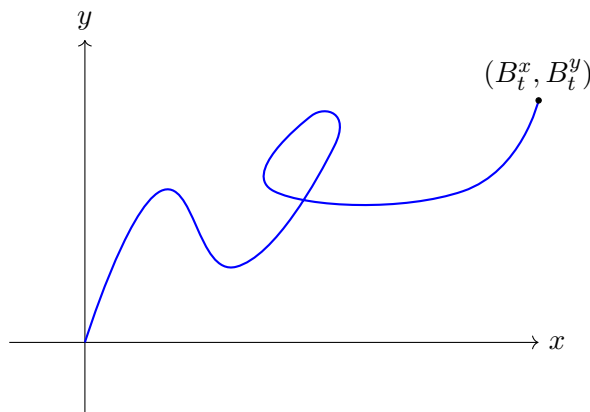
Definicija 1. Naj bo $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ verjetnostni prostor in naj bo $T \neq \emptyset$ neprazna indeksna množica ter (S, Σ) merljiv prostor. *Slučajni proces*, parametriziran s T , je družina slučajnih spremenljivk $X_t : \Omega \rightarrow S$, ki so (\mathcal{F}, Σ) -merljive za vsak $t \in T$.

Opomba 1. Za naše namene bomo privzeli, da je $T = [0, \infty)$, $(\mathcal{F}, \Sigma) = (\mathbb{R}, \mathcal{B}_{\mathbb{R}})$, kjer $\mathcal{B}_{\mathbb{R}}$ predstavlja Borelovo σ -algebro na \mathbb{R} .

Definicija 2. Za fiksni $\omega \in \Omega$ je preslikava $[0, \infty) \rightarrow \mathbb{R}$; $t \mapsto X_t(\omega)$ *realizacija* slučajnega procesa $(X_t)_{t \geq 0}$.

2. Motivacija in definicija Brownovega gibanja

Kot Robert Brown si za motivacijo oglejmo naključno gibanje delca v \mathbb{R}^2 . Zaradi preprostosti bomo zahtevali, da se gibanje začne v koordinatnem izhodišču. Želeli bi tudi, da so poti delca zvezne, saj nam nenadni skoki nebi pomagali pri opisovanju pojava.



Slika 1. Gibanje delca v xy -ravnini.

Označimo z (B_t^x, B_t^y) položaj delca v času $t \geq 0$. Ker se delec v vse smeri giblje z enako verjetnostjo, bo pričakovana vrednost pozicije enaka $\mathbb{E}[(B_t^x, B_t^y)] = (0, 0)$. Smiselno bi bilo privzeti, da so premiki delca med seboj neodvisni, torej, da gibanje med časom 0 in t_1 (razen tega kje gibanje začnemo) ne vpliva na gibanje med časom t_1 in t_2 in tako naprej.

Definicija 3. Naj bo $(X_t)_{t \geq 0}$ slučajni proces. Potem za $s < t$ definiramo *prirastek procesa* $X_t - X_s$ na intervalu $[s, t]$. Proces $(X_t)_{t \geq 0}$ ima *neodvisne prirastke*, če so za vsak nabor $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_n < \infty$ prirastki (slučajne spremenljivke)

$$X_{t_2} - X_{t_1}, X_{t_3} - X_{t_2}, \dots, X_{t_n} - X_{t_{n-1}}$$

med seboj neodvisni.

V našem primeru to zapišemo, da so vektorji $(B_{t_2}^x, B_{t_2}^y) - (B_{t_1}^x, B_{t_1}^y), \dots, (B_{t_n}^x, B_{t_n}^y) - (B_{t_{n-1}}^x, B_{t_{n-1}}^y)$ med seboj neodvisni. Prav tako bi bilo smiselno privzeti, da če si izberemo nek časovni interval $[s, t]$, je porazdelitev prirastka odvisna le od dolžine tega časovnega intervala in ne od tega, kje gibanje gledamo.

Definicija 4. Naj bo $(X_t)_{t \geq 0}$ slučajni proces. Potem pravimo, da ima proces *stacionarne prirastke*, če za vsak $s < t$ in vsak $h > 0$ velja, da ima $X_{t+h} - X_{s+h}$ enako porazdelitev kot $X_t - X_s$.

Če to velja vidimo, da je (B_t^x, B_t^y) vsota neodvisnih prirastkov. Po centralnem limitnem izreku bi torej pričakovali, da je vektor (B_t^x, B_t^y) normalno porazdeljen. Spomnimo se, da je slučajna spremenljivka X normalno porazdeljena s pričakovano vrednostjo μ in varianco σ^2 , če je njena gostota porazdelitve enaka

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi\sigma^2}} \exp \left[-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2} \right].$$

Zaradi neodvisnosti prirastkov bo tudi $\text{Var}(B_t^x) = \text{Var}(B_t^y) = t$, torej odvisna le od tega koliko časa opazujemo delec. Ta razmislek nas privede do definicije Brownovega gibanja na \mathbb{R} , kjer bi ga radi matematično karakterizirali.

Definicija 5. Slučajnemu procesu $(B_t)_{t \geq 0}$ definiranim na verjetnostnem prostoru $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ z vrednostmi v \mathbb{R} pravimo *Brownovo gibanje*, če zadošča naslednjim pogojem:

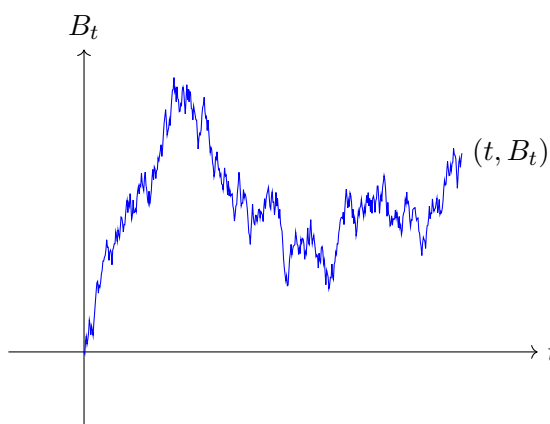
1. $\mathbb{P}(B_0 = 0) = 1$,
2. realizacije $(B_t)_{t \geq 0}$ ($t \mapsto B_t$) so \mathbb{P} -skoraj gotovo zvezne,
3. proces $(B_t)_{t \geq 0}$ ima neodvisne prirastke t.j. za $0 \leq t_1 < t_2 < \dots < t_n < \infty$ so slučajne spremenljivke $B_{t_2} - B_{t_1}$, $B_{t_3} - B_{t_2}$, \dots , $B_{t_n} - B_{t_{n-1}}$ med seboj neodvisne.
4. Za $0 \leq s < t < \infty$ je $B_t - B_s \sim N(0, t - s)$.

Vprašanje, ki se nam porodi je, ali sploh obstajata verjetnostni prostor in slučajni proces, ki zadoščata zgornjim zahtevam. Odgovor je pritrdilen in ga podamo v obliki izreka.

Izrek 1. *Obstaja verjetnostni prostor $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ in izbira slučajnih spremenljivk $B_t : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ za $t \geq 0$, ki ustrezajo definiciji Brownovega gibanja.*

Dokaz. Dokaz izreka je precej tehničen in nezanimiv za namen članka, zato ga bomo izpustili. Najtežji del je pokazati, da so realizacije zvezne. Lahko ga najdemo v [1]. \square

Od sedaj naprej bomo vedno z $(B_t)_{t \geq 0}$ označili Brownovo gibanje, ki bo vedno definirano na verjetnostnem prostoru $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ in se nanj (razen po potrebi) ne bomo sklicevali. Priročno bo v mislih držati sliko realizacije 2.



Slika 2. Primer realizacije eno-dimenzionalnega Brownovega gibanja do časa t .

3. Lastnosti

3.1 Osnovne lastnosti in časi ustavljanja

Poglejmo si nekaj osnovnih lastnosti Brownovega gibanja, ki nam bodo prišle prav v nadaljevanju članka.

Trditev 2. *Naj bo $(B_t)_{t \geq 0}$ Brownovo gibanje in $0 \leq s < t < \infty$. Potem velja:*

1. $\text{Cov}(B_t, B_s) = s$.
2. Brownovo gibanje je simetrično, torej $(-B_t)_{t \geq 0}$ je tudi Brownovo gibanje.

Dokaz. 1. Ker velja $B_t - B_s \sim N(0, t - s)$, sledi

$$\begin{aligned} \text{Cov}(B_t, B_s) &= \text{Cov}(B_s + B_t - B_s, B_s) \\ &= \text{Cov}(B_s, B_s) + \underbrace{\text{Cov}(B_t - B_s, B_s)}_{\text{neodvisni}} \\ &= s + 0 = s. \end{aligned}$$

2. Zveznost realizacij, neodvisnost in stacionarnost prirastkov so lastnosti, ki se ohranjajo pri linearnih transformacijah. Če pogledamo razliko $(-B_t) - (-B_s)$ za $0 \leq s < t$, dobimo

$$\begin{aligned} (-B_t) - (-B_s) &= -(B_t - B_s) \\ &\sim -N(0, t - s) \\ &\sim N(0, t - s). \end{aligned}$$

□

Definicija 6. Naj bo $(B_t)_{t \geq 0}$ Brownovo gibanje. S \mathcal{F}_t označimo σ -algebro generirano s $\sigma(B_s \mid 0 \leq s \leq t)$. Družini $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ pravimo *Brownova filtracija*.

Opomba 2. V splošnem je filtracija družina naraščajočih σ -algeber, torej $\mathcal{F}_s \subseteq \mathcal{F}_t$ za $s \leq t$, ki je lahko končna ali neskončna.

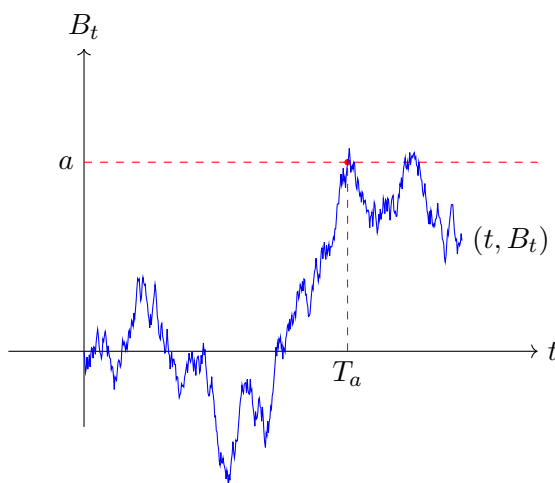
Definicija 7. Naj bo $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$ filtracija. Slučajna spremenljivka $T : \Omega \rightarrow [0, \infty) \cup \{\infty\}$ je *čas ustavljanja* glede na filtracijo $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$, če je za vsak $t \in \mathbb{R}$ dogodek $\{T \leq t\} \in \mathcal{F}_t$.

Torej če je T čas ustavljanja in poznamo pot Brownovega gibanja do t , potem vemo, ali je $T \leq t$ ali ne. Poglejmo si primer časa ustavljanja in primer slučajne spremenljivke, ki ni čas ustavljanja.

Primer 1. Naj bo $(B_t)_{t \geq 0}$ Brownovo gibanje in $a \in \mathbb{R}$. Potem je

$$T_a = \inf\{t \geq 0 \mid B_t = a\}$$

čas ustavljanja glede na Brownovo filtracijo $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$. Še več, velja $\mathbb{P}(T_a < \infty) = 1$.

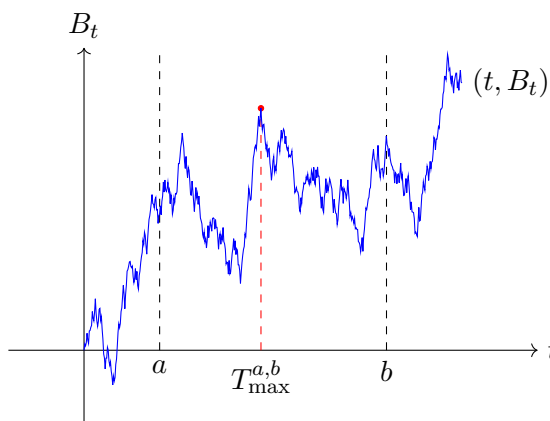


Slika 3. Primer realizacije T_a .

Primer 2. Naj bo $(B_t)_{t \geq 0}$ Brownovo gibanje in $a < b \in \mathbb{R}$. Potem je

$$T_{\max}^{a,b} = \{t \in [a, b] \mid \max\{B_t\}\}$$

primer slučajne spremenljivke, ki ni čas ustavljanja glede na Brownovo filtracijo $(\mathcal{F}_t)_{t \geq 0}$, saj velja npr. $\{T_{\max}^{a,b} \leq \frac{a+b}{2}\} \notin \mathcal{F}_{\frac{a+b}{2}}$.



Slika 4. Primer realizacije $T_{\max}^{a,b}$.

Intuitivna razlaga časa ustavljanja je naslednja. Če proces opazujemo do časa t , potem bi radi v tem času imeli vse informacije, da lahko povemo ali se je T zgodil ali ne. V primeru [2] to ne velja, saj moramo vedeti vse kar se je zgodilo do časa b , da lahko povemo kje je maksimum.

3.2 Krepka lastnost Markova

Pokažimo, da za Brownovo gibanje velja krepka lastnost Markova. Torej, če v nekem trenutku ustavimo proces in ga gledamo od te točke dalje, bo neodvisen od dotedanjega gibanja ter bo ponovno Brownovo gibanje. Prvo potrebujemo nekaj definicij in pomožnih rezultatov, ki jih ne bomo dokazovali (dokaz lahko najdemo v [1]).

Definicija 8. Naj bo X slučajna spremenljivka definirana na verjetnostnem prostoru $(\Omega, \mathcal{F}, \mathbb{P})$ in $\mathcal{G} \subseteq \mathcal{F}$ pod- σ -algebra. X je neodvisna od \mathcal{G} , če za vsako omejeno zvezno funkcijo f velja

$$\mathbb{E}[f(X)\mathbb{1}_G] = \mathbb{E}[f(X)]\mathbb{P}(G)$$

za vsak $G \in \mathcal{G}$.

Lema 3. Naj bosta $\overline{X}, \overline{Y}$ slučajna vektorja. Če velja

$$\mathbb{E}\left[\prod_{i=1}^n f_i(X_i)\right] = \mathbb{E}\left[\prod_{i=1}^n f_i(Y_i)\right]$$

za vse omejene zvezne funkcije f_1, \dots, f_n potem sta \overline{X} in \overline{Y} enako porazdeljena.

Definicija 9. Naj bo T čas ustavljanja. Potem σ -algebri

$$\mathcal{F}_T = \{A \in \mathcal{F} \mid A \cap \{T \leq t\} \in \mathcal{F}_t \text{ za } \forall t\}$$

pravimo dogodki to časa T .

Izrek 4. Naj bo $(B_t)_{t \geq 0}$ Brownovo gibanje in T čas ustavljanja, za katerega velja $\mathbb{P}(T < \infty) = 1$. Definiramo proces $B_s^* = B_{T+s} - B_T$ za $s \geq 0$. Potem je $(B_s^*)_{s \geq 0}$ Brownovo gibanje, neodvisno od \mathcal{F}_T .

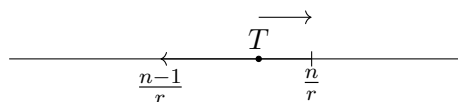
Dokaz. Predpostavino, da T zavzema vrednosti v $\{0, \frac{1}{n}, \frac{2}{n}, \dots\}$ za nek $n \in \mathbb{N}$. Potem za $0 \leq s_1 < s_2 < \dots < s_n < \infty$ in $G \in \mathcal{F}_T$ ter f_1, \dots, f_n (omejene zvezne funkcije) računamo

$$\begin{aligned}
 \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{T+s_k} - B_{T+s_{k-1}}) \mathbb{1}_G \right] &= \\
 &= \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{T+s_k} - B_{T+s_{k-1}}) \mathbb{1}_G \sum_{m=0}^{\infty} \mathbb{1}(T = \frac{m}{n}) \right] \\
 &= (\text{izrek o dominirani konvergenci}) = \\
 &= \sum_{m=0}^{\infty} \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{T+s_k} - B_{T+s_{k-1}}) \mathbb{1}_G \mathbb{1}(T = \frac{m}{n}) \right] = \\
 &= \sum_{m=0}^{\infty} \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k \left(B_{\frac{m}{n}+s_k} - B_{\frac{m}{n}+s_{k-1}} \right) \underbrace{\mathbb{1}_G \mathbb{1}(T = \frac{m}{n})}_{\in \mathcal{F}_{\frac{m}{n}}} \right] = \\
 &= \sum_{m=0}^{\infty} \left[\mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k \left(B_{\frac{m}{n}+s_k} - B_{\frac{m}{n}+s_{k-1}} \right) \right] \mathbb{E} [\mathbb{1}_G \mathbb{1}(T = \frac{m}{n})] \right] = \\
 &= \sum_{m=0}^{\infty} \left[\mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{s_k} - B_{s_{k-1}}) \right] \mathbb{E} [\mathbb{1}_G \mathbb{1}(T = \frac{m}{n})] \right] = \\
 &= \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{s_k} - B_{s_{k-1}}) \right] \sum_{m=0}^{\infty} \mathbb{E} [\mathbb{1}_G \mathbb{1}(T = \frac{m}{n})] = \\
 &= \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{s_k} - B_{s_{k-1}}) \right] \mathbb{E} \left[\mathbb{1}_G \sum_{m=0}^{\infty} \mathbb{1}(T = \frac{m}{n}) \right] = \\
 &= \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{s_k} - B_{s_{k-1}}) \right] \mathbb{P}(G)
 \end{aligned}$$

Pokazali smo, da ima $(B_s^*)_{s \geq 0}$ naselednje lastnosti:

1. zveznost realizacij,
2. Po lemi 3 velja, da so vektorji $(B_{s_2}^* - B_{s_1}^*, \dots, B_{s_n}^* - B_{s_{n-1}}^*)$ in $(B_{s_2} - B_{s_1}, \dots, B_{s_n} - B_{s_{n-1}})$ enako porazdeljeni za poljuben nabor $0 \leq s_1 < s_2 < \dots < s_n < \infty$ in prvi vektor je neodvisen od \mathcal{F}_T .

S tem smo pokazali, da je $(B_s^*)_{s \geq 0}$ Brownovo gibanje neodvisno od \mathcal{F}_T . Kaj pa, če T zavzema vrednosti v \mathbb{R} ? V tem primeru za T z vrednostmi v $\{0, \frac{1}{n}, \frac{2}{n}, \dots\}$ definiramo $T_r = \frac{1}{r} \lceil rT \rceil$ za $r \in \mathbb{N}$. Torej največji večkratnik $\frac{1}{r}$, ki je $\geq T$.



Preverili bi lahko, da je T_r res čas ustavljanja. Ker je $T_r \geq T$ velja $\mathcal{F}_T \subseteq \mathcal{F}_{T_r}$. Velja $T_r \downarrow T$ ko $r \rightarrow \infty$. Torej za $G \in \mathcal{F}_T$ velja

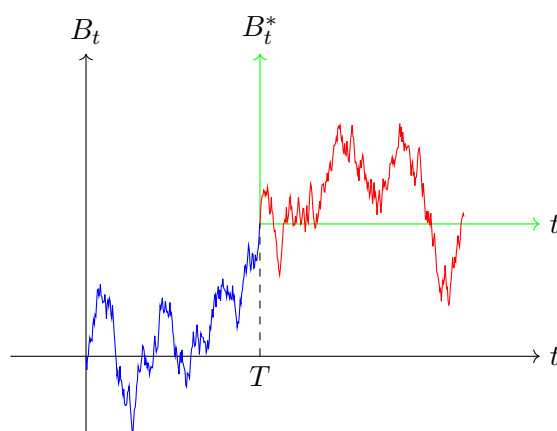
$$\begin{aligned} \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{s_k}^* - B_{s_{k-1}}^*) \mathbb{1}_G \right] &= \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{s_k} - B_{s_{k-1}}) \right] \mathbb{P}(G) \\ &\parallel \\ \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{T_r+s_k} - B_{T_r+s_{k-1}}) \mathbb{1}_G \right] &= \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{T_r+s_k} - B_{T_r+s_{k-1}}) \right] \mathbb{P}(G) \end{aligned}$$

Ko gre $r \rightarrow \infty$. Po zveznosti realizacij sledi $(B_{T_r+s_k} - B_{T_r+s_{k-1}}) \rightarrow (B_{T+s_k} - B_{T+s_{k-1}})$ \mathbb{P} -skoraj gotovo. Zaradi dominirane konvergence lahko nesemo limito pod \mathbb{E} in dobimo

$$\mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{s_k}^* - B_{s_{k-1}}^*) \mathbb{1}_G \right] = \mathbb{E} \left[\prod_{k=1}^n f_k (B_{s_k} - B_{s_{k-1}}) \right] \mathbb{P}(G)$$

□

Izrek ponazorimo s sliko 5. Če Brownovo gibanje slučajno ustavimo in gledamo na proces od tega trenutka dalje, bo to še vedno Brownovo gibanje.

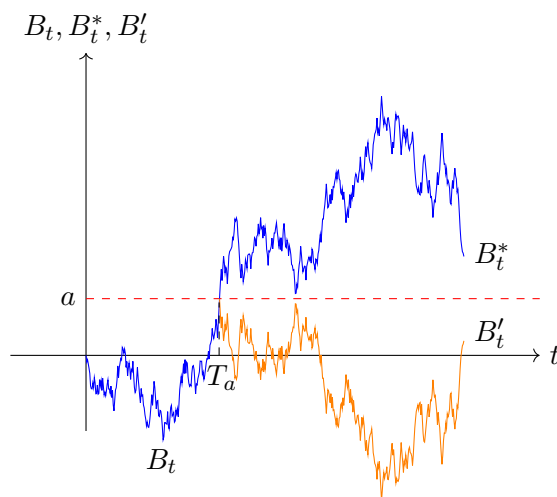


Slika 5. Krepka lastnost Markova.

3.3 Princip zrcaljenja

Tokrat definiramo čas ustavljanja $T_a = \inf\{t \geq 0 \mid B_t = a\}$ (glej sliko 3, lahko bi izbrali poljuben čas ustavljanja za katerega velja $\mathbb{P}(T < \infty) = 1$) in v tej vrednosti glede na premico $y = a$ zrcalimo realizacijo Brownovega gibanja (glej sliko 6). Krepka lastnost Markova nam pove, da je $B_t^* = B_{T_a+t} - B_{T_a}$ Brownovo gibanje neodvisno od \mathcal{F}_{T_a} . Vemo tudi, da je $(-B_t)_{t \geq 0}$ Brownovo gibanje. Naprej od časa T_a lahko Brownovo gibanje “podaljšamo” s katerimkoli neodvisnim Brownovim gibanjem (neodvisnim od \mathcal{F}_{T_a}). Označimo to tretje Brownovo gibanje z B_t' . Naj bo $x < a$ realno število. Izračunati želimo

$$\mathbb{P} \left(\max_{0 \leq s \leq t} \{B_s\} \geq a, B_t \leq x \right).$$



Slika 6. Primer zrcaljenja Brownovega gibanja.

Ta verjetnost je enaka

$$\mathbb{P} \left(\max_{0 \leq s \leq t} \{B'_t\} \geq a, B'_t \leq x \right),$$

ampak ta verjetnost pa je enaka (glej sliko 6)

$$\mathbb{P} \left(\max_{0 \leq s \leq t} \{B_t\} \geq a, B_t \geq 2a - x \right).$$

Če velja $B_t \geq 2a - x$, velja tudi $\max_{0 \leq s \leq t} \{B_t\} \geq a$. Torej je

$$\begin{aligned} \mathbb{P} \left(\max_{0 \leq s \leq t} \{B_t\} \geq a, B_t \leq x \right) &= \\ \mathbb{P} (B_t \geq 2a - x) &= \\ 1 - \Phi \left(\frac{2a - x}{\sqrt{t}} \right), \end{aligned}$$

kjer je Φ porazdelitvena funkcija normalne porazdelitve. Če označimo $Y_t = \max_{0 \leq s \leq t} \{B_t\}$, potem je

$$\mathbb{P} (Y_t \geq a, B_t \leq x) = 1 - \Phi \left(\frac{2a - x}{\sqrt{t}} \right).$$

Našli smo porazdelitev vektorja (Y_t, B_t) . Upoštevamo, da je

$$\mathbb{P} (Y_t \geq a, B_t \leq x) = \mathbb{P} (Y_t \geq a) - \mathbb{P} (Y_t \geq a, B_t > x)$$

in računamo

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2}{\partial a \partial x} \left(1 - \Phi \left(\frac{2a - x}{\sqrt{t}} \right) \right) &= -\frac{\partial}{\partial a} \Phi' \left(\frac{2a - x}{\sqrt{t}} \right) \frac{1}{\sqrt{t}} = \\ &= -\frac{\partial}{\partial a} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \exp \left[-\frac{(2a - x)^2}{2t} \right] \frac{1}{\sqrt{t}} = \\ &= \frac{2(2a - x)}{\sqrt{2\pi t^3}} \exp \left[-\frac{(2a - x)^2}{2t} \right] \end{aligned}$$

Če integriramo po x do na $(-\infty, a]$ dobimo gostoto Y_t

$$\int_{-\infty}^a f_{Y_t, B_t}(a, x) dx = \frac{2}{\sqrt{2\pi t}} \exp \left[-\frac{a^2}{2t} \right],$$

kar pa pomeni, da ima Y_t enako porazdelitev kot $|B_t|$.

Ker za dogodek $\{T_a \leq t\}$ velja $\{T_a \leq t\} = \{Y_t \geq a\}$ sledi

$$\mathbb{P}(T_a \leq t) = \mathbb{P}(|B_t| \geq a) = 2 \left(1 - \Phi \left(\frac{a}{\sqrt{t}} \right) \right).$$

Po odvajanju po t dobimo

$$f_{T_a}(t) = \frac{1}{\sqrt{2\pi t^3}} \exp \left[-\frac{a^2}{2t} \right]$$

3.4 Neodvedljivost

Za zaključek pokažimo še idejo dokaza, da je realizacija Brownovega gibanja nedovedljiva povsod \mathbb{P} -skoraj gotovo. Potrebovali bomo naslednjo lemo.

Lema 5. *Naj bo $(B_t)_{t \geq 0}$ Brownovo gibanje in naj bo $a > 0$ realno število. Potem je slučajni proces $(X_t)_{t \geq 0}$ definiran s predpisom $X_t = \frac{1}{a} B_{a^2 t}$ tudi Brownovo gibanje.*

Dokaz. Zveznost realizacij, neodivsnost in stacionarnost prirastkov so lastnosti, ki se ohranjajo pri tovrstni transformaciji. Če pogledamo razliko $X_t - X_s$ za $0 < s < t$, dobimo

$$\begin{aligned} X_t - X_s &= \frac{1}{a} B_{a^2 t} - \frac{1}{a} B_{a^2 s} \\ &= \frac{1}{a} (B_{a^2 t} - B_{a^2 s}) \\ &\sim N \left(0, \frac{1}{a^2} (a^2 t - a^2 s) \right) \\ &\sim N(0, t - s). \end{aligned}$$

□

Izrek 6. *Realizacija Brownovega gibanja je nedovedljiva funkcija \mathbb{P} -skoraj gotovo, še več, za vsak $t > 0$ velja ali*

$$\limsup_{h \rightarrow 0} \frac{B_{t+h} - B_t}{h} = \infty \quad \text{ali} \quad \liminf_{h \rightarrow 0} \frac{B_{t+h} - B_t}{h} = -\infty.$$

ali oboje \mathbb{P} -skoraj gotovo.

Dokaz.

LITERATURA

- [1] S. Roman, *Introduction to mathematics of finance : from risk management to options pricing*, Science **269** (2004), 238–275.
- [2] W. Ketterle, D.M. Kurn, D.S. Durfee, N.J. van Druten, M.R. Andrews, M.-O. Mewes in K.B. Davis, *Bose-Einstein Condensation in a Gas of Sodium Atoms*, Physics Review Letters **75** (1995), 3969–3973.