

Неруссов Дмитрий КС-26

Лекция 7

Комп. моделирование при обработке оптических
данных

Интерполяция - нах-е по ряду данных значений
ф-ции её промеж. зн-й, т.е. восстановление ~~ф-ции~~
её значений ф-ции в промежутках между
её точными зн-ями и приближёнными.

Аппроксимация - прил. изображение каких-либо
величин через другие более известные, более
точные величины.

Интерполирование ф-ций

Дана табл. ф-ция: $y_i = f(x_i)$, $i = \overline{0, n}$

Точки с координатами (x_i, y_i) наз-ся узловы-
ми точками или узлами. Кол-во узлов в
табл. ф-ции равно $N = n + 1$

Длина участка $[x_0, x_n]$ на графике равна
 $(x_n - x_0)$

Задача состоит в том, чтобы найти значения
у_i табл-й ф-ции в любой промеж-й точке x_k ,
расположенной внутри интервала $[x_0, x_n]$, т.е.
 $x_1 < x_k < x_{i+1}$ и $x_k \in [x_0, x_n]$

Задача экстраполяции (ф-ции) состоит в том,
чтобы найти зн-я y_i табл. ф-ции в точке x_i ,
которая не входит в интервал $[x_0, x_n]$, т.е.
 $x_e < x_0$, $x_e > x_n$

Такую задачу назовем задачей прогонки. Обе эти
задачи решаются при пом. нах-я аналит.
вопр-я некоторой воспм. ф-ции $F(x)$, которая
приближала бы заданную табл. ф-цию, т.е.
в узлах точек принимала бы значение
табл. ф-ции:

$$F(x_i) = y_i, \quad i = 0, n$$

Искомую ф-цию $F(x)$ будем искать в виде
канонического полинома степени n :

$$P_n(x) = a_0 x^n + a_1 x^{n-1} + \dots + a_n x^0$$

Этот многочлен должен пройти через все
узловые точки, т.е. $P_n(x_i) = y_i$

Многочлен, который проходит через все узловые точки табл. ф-ции, наз-ся интерполяционным многочленом.

Итак, для построения интерп. м-на к-рых определить его коэф-ты a_0, \dots, a_n

Кол-во узлов равно $n+1=N$, где n - степень многочлена

Имеем:

$$a_0 x_i^n + a_1 x_i^{n-1} + \dots + a_{n-1} x_i + a_n = y_i$$

Подставляя в ур-е: $i = \overline{0, n}$

$$\begin{cases} a_0 x_0^n + a_1 x_0^{n-1} + \dots + a_n = y_0 \\ a_0 x_1^n + a_1 x_1^{n-1} + \dots + a_n = y_1 \\ \dots \\ a_0 x_n^n + a_1 x_n^{n-1} + \dots + a_n = y_n \end{cases}$$

Решая сис-лу, найдем коэф. a_0, \dots, a_n

Получившаяся СЛАУ отн. свобод. параметров a_i имеет решение, если среди узлов x_i нет повторяющихся. Её опр-ль:

$$W = \begin{vmatrix} x_0^n & x_0^{n-1} & \dots & x_0 & 1 \\ x_1^n & x_1^{n-1} & \dots & x_1 & 1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ x_n^n & x_n^{n-1} & \dots & x_n & 1 \end{vmatrix} \text{ - опр-ль Вандермонда}$$

Если det

Полном L

$$L_n(x) = \frac{(x-x_1) \dots (x-x_n)}{(x_0-x_1) \dots (x_0-x_n)}$$

$$+ \frac{(x-x_0) \dots (x-x_{n-1})}{(x_n-x_0) \dots (x_n-x_{n-1})}$$

$$L_n(x_i) = y_i$$

Если $x = x_0$

..., если $x = x_n$

Свернём ф-лу

$$L_n(x) = \sum_{j=0}^n y_j B_j$$

Конечное

будем считать

своими на

узлов x_0, \dots, x_n

-шат сетки

через все узлы
полиномиальным

их определить

n-степень

a_0, \dots, a_n
параметров a_i
 x_i нет

применя

Если $\det(W) \neq 0$, то решение СЛАУ методом
обратной матрицы: $a = W^{-1}y$

Полином Лагранжа:

$$L_n(x) = \frac{(x-x_1)(x-x_2)(x-x_3) \dots (x-x_n)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)(x_0-x_3) \dots (x_0-x_n)} \cdot y_0 + \dots$$

$$+ \frac{(x-x_0)(x-x_1)(x-x_2) \dots (x-x_{n-1})}{(x_n-x_0)(x_n-x_1)(x_n-x_2) \dots (x_n-x_{n-1})} \cdot y_n$$

$$L_n(x_i) = y_i$$

Если $x = x_0$, то $L_n(x_0) = y_0$, если $x = x_1$, то $L_n(x_1) = y_1$,
..., если $x = x_n$, то $L_n(x_n) = y_n$, т.е. $L_n(x_i) = y_i$

Свернём формулу:

$$L_n(x) = \sum_{j=0}^n B_j y_j; \text{ где } B_j = \prod_{i=0, i \neq j}^n \frac{x-x_i}{x_j-x_i}$$

Конечные разности:

Будем считать, что интерп. функция $y = f(x)$ задана
своими нач. зн-ми y_0, y_1, y_n на некотором равност.
узлов x_0, \dots, x_n , т.е. $x_i = x_0 + i \cdot h$, где $i = 0, \dots, n$, а h —
шаг сетки

Вычитая из каждого последующего члена конечной посл-ти n -й член y_0, \dots, y_n предыдущий, образуем n конеч. разностей 1-го порядка

$\Delta y_0 = y_1 - y_0, \Delta y_1 = y_2 - y_1, \dots, \Delta y_{n-1} = y_n - y_{n-1}$ или проще, n первых разностей данной ф-ции.

Далее получаем вторые разности:

$$\Delta^2 y_0 = \Delta y_1 - \Delta y_0, \Delta^2 y_{n-2} = \Delta y_{n-1} - \Delta y_{n-2}$$

В итоге: $\Delta^k y_i = \Delta^{k-1} y_{i+1} - \Delta^{k-1} y_i$

Связь между конеч. разностями и производными:

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{y_{i+1} - y_i}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x_i + h) - f(x_i)}{h} = f'(x_i), \text{ то}$$

можно сказать $\Delta y_i \approx f'(x_i) \cdot h$, т.е. $\Delta^k y_i \approx f^k(x_i) h^k$

Св-ва конеч. разностей:

- 1) Конечн. разности постоянной равны нулю
- 2) Пост. множ. у ф-ции можно выносить за знак конеч. разности
- 3) Конеч. разность от суммы равна сумме конеч. разностей в той же точке.

Общую таблицу наз-т таблицей конеч. раз-ти.

Полином Ньютона:

$$N_n(x) = f(x_0) + (x-x_0) \cdot f(x_0, x_1) + (x-x_0)(x-x_1) \cdot f(x_0, x_1, x_2) + (x-x_0)(x-x_1)(x-x_2) \cdot f(x_0, x_1, x_2, x_3) + \dots + (x-x_0)(x-x_1) \dots (x-x_{n-1}) \cdot f(x_0, x_1, \dots, x_n), \text{ где } n - \text{степень многочлена}$$

$f(x_0) - f(x_0, \dots, x_n)$ - разделённые разности

$$f(x_0, x_1) = \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0} - \text{разв. разности}$$

$$f(x_i, x_{i+1}) = \frac{f(x_{i+1}) - f(x_i)}{x_{i+1} - x_i}$$

$$f(x_i, x_{i+1}, x_{i+2}) = \frac{f(x_{i+1}, x_{i+2}) - f(x_i, x_{i+1})}{x_{i+2} - x_i}$$

Преимущества: В многочлене Ньютона при изменении кол-ва узловых точек N и степени мн-на n требуется добавлять или отбросить соотв. число стандартных слагаемых в формуле

Потребность полиномиальной интерполяции

$$R_n(x) = f(x) - P_n(x) \leq \frac{\max |f^{(n+1)}(x)|}{(n+1)!} \cdot \prod_{i=0}^n (x-x_i)$$

$$\prod_{i=0}^n (x-x_i) = (x-x_0)(x-x_1)\dots(x-x_n)$$

Основной недостаток: неустрашимое колебание
 Связи между разн. и произв.:

$$f^{(n)}(x) \sim n! f_{01-n}$$

Связи между к. разн. и произв.:

$$f^n(x) \sim \Delta^n \cdot y_i / h$$

$f(x)$ интерп. на $[a, b]$

Метод решения этой задачи с помощью
 единого многочлена для всего отрезка
 называют глобальн. полином интерпол.

На практике чаще исп. кусочно-полином.
 интерп.: кх-отрезок разбивается на части
 и на каждом участке нах-т полином невол.
 степени.

Интерп. сплайнами:

$$q_i(x) = K_{0i} + K_{1i}x + K_{2i}x^2 + K_{3i}x^3, i = \overline{1, n}$$

$$q_i(x_i) = y_i$$

$$q_i(x_i) = y_i$$

Ур-я спл.

$$q_i'' = 0, \dots$$

Дефект спл.
 сплайна
 отрезке Γ

Реализации

y_i = интер

method:

• cubic -

• spline -

• pchip

• o'neav

vander(x)

interp2(

interp3(

polyfit(x,

аппрокс

n-степе

$$q_i(x_i) = y_i, i = \overline{1, n}$$

$$q_i(x_i) = y_i, i = \overline{0, n-1}$$

Ур-я своб. концов сплайна:

$$q_1'' = 0, \dots, q_n''(x_n) = 0$$

Дефект сплайна - разность между степенью сплайна и наименьшим порядком непрерывности на отрезке $[a, b]$ производной.

Реализация в Matlab:

$$y_i = \text{interp1}(x, y, x_i, \text{method})$$

method:

- cubic - куб. полиномом
- spline - куб. сплайном
- pchip - куб. эрм. сплайном
- 'nearest' - интерп. по сосед. точкам

vander(x) - строит матрицу Вандермонда

$$\text{interp2}(x, y, z, x_i, y_i, \text{method})$$

$$\text{interp3}(x, y, z, v, x_i, y_i, z_i)$$

polyfit(x, y, n) - находит коэф-фы полинома аппрокс. ф-ции, заданную векторами x и y, n - степень полинома.