



# **IUT GEII – Outils Mathématiques et Logiciels III (OML3)**

Transformée en Z

---

Andrés F. López-Lopera  
Université Polytechnique Hauts-de-France (UPHF)

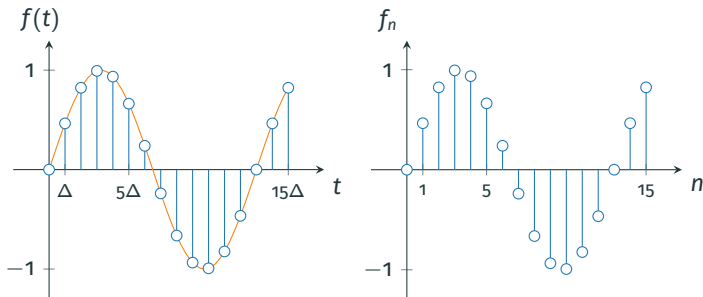
1. Transformée en Z
2. Propriétés
3. Transformée en Z inverse

## Transformée en Z

---

# Motivation

- En pratique, les signaux électriques doivent être discrétisés afin de pouvoir être traités numériquement.



Processus d'échantillonnage d'un signal sinusoïdal avec période  $\Delta$ .

- Le *processus d'échantillonnage* à période fixe  $\Delta$  aboutit à une suite numérique  $(f_n)_{n \in \mathbb{N}}$ , où  $f_n \triangleq f(n\Delta)$ .

- Une *suite numérique* est une fonction de  $\mathbb{N}$  dans  $\mathbb{R}$  définie par :

$$u_n = \begin{cases} \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}, \\ n \mapsto u_n. \end{cases}$$

- On utilise plus souvent :
  - $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$  pour désigner la suite dans son ensemble,
  - $u_n$  pour désigner l'image de l'entier  $n$  (le  $n$ -ème terme de la suite).

- En considérant une suite  $(u_n)_{n \in \mathbb{N}}$ , on peut construire la série entière correspondante :

$$S(x) = u_0 + u_1x + u_2x^2 + \cdots + u_nx^n + \cdots = \sum_{n=0}^{+\infty} u_nx^n, \quad (1)$$

de rayon de convergence  $R$ .

- En supposant le changement de variable  $x = \frac{1}{z}$ , la série (1) devient :

$$U(z) = u_0 + u_1\frac{1}{z} + u_2\frac{1}{z^2} + \cdots + u_n\frac{1}{z^n} + \cdots = \sum_{n=0}^{+\infty} u_n\frac{1}{z^n}. \quad (2)$$

Cette nouvelle série converge pour  $|z| \geq \frac{1}{R}$ .

- La fonction  $U(z)$ , qu'on notera par  $Z(u_n) = U(z)$  par la suite, est appelée *transformée en Z* de la suite  $u_n$ .

**Exemple.** Considérons la suite échelon-unité  $(u_n)$  où  $u_n = 1$ . La somme  $U(z)$  associée est de la forme :

$$U(z) = 1 + \frac{1}{z} + \frac{1}{z^2} + \cdots + \frac{1}{z^n} + \cdots = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{1}{z^n} = \sum_{n=0}^{+\infty} \left(\frac{1}{z}\right)^n.$$

· Cette somme est la série géométrique de raison  $\frac{1}{z}$  et elle est égale à :

$$U(z) = \frac{1}{1 - \left(\frac{1}{z}\right)} = \frac{z}{z - 1}.$$

· Alors, on peut conclure que la transformée en Z de la suite échelon-unité est  $Z(1) = \frac{z}{z - 1}$ .

**Exemple.** Considérons la suite géométrique  $(u_n)$  où  $u_n = r^n$ . La somme  $U(z)$  associée est de la forme :

$$U(z) = 1 + \frac{r}{z} + \frac{r^2}{z^2} + \cdots + \frac{r^n}{z^n} + \cdots = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{r^n}{z^n} = \sum_{n=0}^{+\infty} \left(\frac{r}{z}\right)^n.$$

· Cette somme est la série géométrique de raison  $\frac{r}{z}$  et elle est égale à :

$$U(z) = \frac{1}{1 - \left(\frac{r}{z}\right)} = \frac{z}{z - r}.$$

· Finalement, on peut en conclure que  $Z(r^n) = \frac{z}{z - r}$ .



**Exercice.** Démontrer que la transformée en Z de la suite  $(u_n)$  où  $u_n = e^{a(n\Delta)} = (e^{a\Delta})^n$  est donnée par :

$$Z(e^{a(n\Delta)}) = \frac{z}{z - e^{a\Delta}}.$$

## Propriétés

---

## Linéarité

· La transformée en Z d'une combinaison linéaire de suites est égale à la combinaison linéaire des transformées en Z de ces suites :

$$Z(\alpha u_n + \beta v_n) = \alpha Z(u_n) + \beta Z(v_n). \quad (3)$$

**Exemple.** Calculons  $Z(\cos(n\theta))$  et  $Z(\sin(n\theta))$ .

· On sait que la suite  $w_n = (e^{jn\theta})$  a pour transformée  $Z(e^{jn\theta}) = \frac{z}{z - e^{j\theta}}$  :

$$\begin{aligned} Z(e^{jn\theta}) &= \frac{z}{z - e^{j\theta}} \cdot \frac{z - e^{-j\theta}}{z - e^{-j\theta}} \\ &= \frac{z}{z - [\cos(\theta) + j \sin(\theta)]} \cdot \frac{z - [\cos(\theta) - j \sin(\theta)]}{z - [\cos(\theta) - j \sin(\theta)]} \\ &= \frac{z(z - \cos(\theta))}{z^2 - 2z \cos(\theta) + 1} + j \frac{z \sin(\theta)}{z^2 - 2z \cos(\theta) + 1}. \end{aligned}$$

· À partir de la relation  $e^{jn\theta} = \cos(n\theta) + j \sin(n\theta)$ , et en utilisant la propriété de linéarité, on obtient :

$$Z(e^{-jn\theta}) = Z(\cos(n\theta)) + jZ(\sin(n\theta)).$$

**Exercice.** Dans le cas d'un échantillonnage au pas  $\Delta$  d'une fonction  $\cos(\omega x)$  et d'une fonction  $\sin(\omega x)$ , les suites  $(u_n)$  et  $(b_n)$  sont définies par les termes  $u_n = \cos(\omega n \Delta)$  et  $b_n = \sin(\omega n \Delta)$ .

· Démontrer les transformées en Z de ces suites :

$$Z(\cos(n\omega\Delta)) = \frac{z(z - \cos(\omega\Delta))}{z^2 - 2z \cos(\omega\Delta) + 1},$$
$$Z(\sin(n\omega\Delta)) = \frac{z \sin(\omega\Delta)}{z^2 - 2z \cos(\omega\Delta) + 1}.$$

## Transformée pour un signal modulé

- Soient  $(u_n)$  une suite et  $U(z)$  sa transformée en  $Z$ .
- La transformée en  $Z$  de la suite  $(v_n)$ , où  $v_n = r^n u_n$ , est donnée par :

$$Z(v_n) = Z(r^n u_n) = U\left(\frac{z}{r}\right). \quad (4)$$

**Démonstration.** La transformée en  $Z$  de  $(u_n)$  est donnée par :

$$Z(u_n) = U(z) = u_0 + u_1 \frac{1}{z} + u_2 \frac{1}{z^2} + \cdots + u_n \frac{1}{z^n} + \cdots$$

- Maintenant, la transformée en  $Z$  de  $(v_n)$ , notée  $V(z)$ , est comme suit :

$$\begin{aligned} V(z) &= u_0 + r u_1 \frac{1}{z} + r^2 u_2 \frac{1}{z^2} + \cdots + r^n u_n \frac{1}{z^n} + \cdots \\ &= u_0 + u_1 \frac{1}{\frac{z}{r}} + u_2 \frac{1}{\left(\frac{z}{r}\right)^2} + \cdots + u_n \frac{1}{\left(\frac{z}{r}\right)^n} + \cdots = U\left(\frac{z}{r}\right). \end{aligned}$$

**Exemple.** Soit la suite  $(v_n)$  où  $v_n = r^n \cos(n\theta)$ .

· On note  $u_n = \cos(n\theta)$  avec transformée en Z donnée par :

$$Z(u_n) = U(z) = \frac{z(z - \cos(\theta))}{z^2 - 2z \cos(\theta) + 1}.$$

· En appliquant la propriété (4), on obtient :

$$V(z) = U\left(\frac{z}{r}\right) = \frac{\frac{z}{r} \left( \frac{z}{r} - \cos(\theta) \right)}{\left( \frac{z}{r} \right)^2 - 2 \frac{z}{r} \cos(\theta) + 1} = \frac{z(z - r \cos(\theta))}{z^2 - 2zr \cos(\theta) + r^2}.$$

**Exercice.** Soit la suite  $(v_n)$  avec  $v_n = e^{an\Delta} \sin(n\omega\Delta)$ . Démontrer que :

$$Z(v_n) = \frac{ze^{a\Delta} \sin(\omega\Delta)}{z^2 - 2ze^{a\Delta} \cos(\omega\Delta) + (e^{a\Delta})^2}.$$

## Transformée d'une suite avancée

- Soient  $(u_n)$  une suite et  $U(z)$  sa transformée en  $Z$ .
- La transformée en  $Z$  de la suite  $(v_n)$ , où  $v_n = u_{n+1}$ , est donnée par :

$$Z(u_{n+1}) = z[Z(u_n) - u_0]. \quad (5)$$

## Démonstration.

$$Z(u_n) = U(z) = u_0 + u_1 \frac{1}{z} + u_2 \frac{1}{z^2} + \cdots + u_n \frac{1}{z^n} + \cdots$$

- Alors,

$$\begin{aligned} V(z) &:= Z(u_{n+1}) = u_1 + u_2 \frac{1}{z} + u_3 \frac{1}{z^2} + \cdots + u_n \frac{1}{z^{n-1}} + \cdots \\ &= z \left[ u_1 \frac{1}{z} + u_2 \frac{1}{z^2} + u_3 \frac{1}{z^3} + \cdots + u_n \frac{1}{z^n} + \cdots \right] = z[U(z) - u_0]. \end{aligned}$$

**Exemple.** Soit  $(u_n)$  une suite. On cherche à déterminer la transformée en  $Z$  de  $v_n = u_{n+2}$ . En appliquant le résultat de (5) de façon itérative, on obtient :

$$Z(u_{n+2}) = z[Z(u_{n+1}) - u_1] = z[z[Z(u_n) - u_0] - u_1] = z^2 Z(u_n) - z^2 u_0 - z u_1.$$

**Exercice.** Démontrer que :

$$Z(u_{n+k}) = z^k Z(u_n) - z^k u_0 - z^{k-1} u_1 - \cdots - z^2 u_{k-2} - z u_{k-1} = z^k Z(u_n) - \sum_{i=0}^{k-1} z^{k-i} u_i.$$



## Application : Résolution d'une équation de récurrence

- Soit à résoudre :

$$u_{n+2} - 5u_{n+1} + 6u_n = 4^n,$$

avec  $u_0 = 0$  et  $u_1 = 1$ .

- La transformée en Z de l'équation de récurrence précédente est :

$$Z(u_{n+2}) - 5Z(u_{n+1}) + 6Z(u_n) = Z(4^n),$$

où :

$$Z(4^n) = \frac{Z}{Z-4},$$

$$Z(u_{n+1}) = zZ(u_n) - zu_0 = zZ(u_n),$$

$$Z(u_{n+2}) = z^2Z(u_n) - z^2u_0 - zu_1 = z^2Z(u_n) - z.$$

- En substituant ces résultats dans la première équation, on obtient :

$$z^2Z(u_n) - z - 5zZ(u_n) + 6Z(u_n) = \frac{Z}{Z-4},$$

d'où on l'a :

$$Z(u_n) = \frac{z + z(z-4)}{(z-4)(z^2 - 5z + 6)} = \frac{\cancel{z(z-3)}}{(z-4)\cancel{(z-3)}(z-2)} = \frac{z}{(z-4)(z-2)}.$$

## Transformée d'une suite retardée

· Soit  $(u_n)$  une suite dont la transformée en  $Z$  est  $U(z)$ . La transformée en  $Z$  de la suite  $(v_n)$ , définie par  $v_n = u_{n-1}$  (avec  $v_0 = 0, v_1 = u_0, v_2 = u_1, \dots, v_n = u_{n-1}$ ), est donnée par :

$$Z(u_{n-1}) = \frac{1}{Z}Z(u_n). \quad (6)$$

### Démonstration.

$$Z(u_n) = U(z) = u_0 + u_1 \frac{1}{Z} + u_2 \frac{1}{Z^2} + \dots + u_n \frac{1}{Z^n} + \dots$$

· Alors,

$$\begin{aligned} V(z) &= v_0 + v_1 \frac{1}{Z} + v_2 \frac{1}{Z^2} + v_3 \frac{1}{Z^3} + \dots + v_{n+1} \frac{1}{Z^{n+1}} + \dots \\ &= 0 + u_0 \frac{1}{Z} + u_1 \frac{1}{Z^2} + u_2 \frac{1}{Z^3} + \dots + u_n \frac{1}{Z^{n+1}} + \dots \\ &= \frac{1}{Z} \left[ u_0 + u_1 \frac{1}{Z} + u_2 \frac{1}{Z^2} + \dots + u_n \frac{1}{Z^n} + \dots \right] = \frac{1}{Z} U(z). \end{aligned}$$

**Exercice.** Soit  $(u_n)$  une suite. Démontrer que la transformée en Z de  $v_n = u_{n-2}$  est :

$$Z(u_{n-2}) = \frac{1}{z^2}Z(u_n).$$

**Exercice.** Soit  $(u_n)$  une suite. Démontrer que la transformée en Z de  $v_n = u_{n-k}$  est :

$$Z(u_{n-k}) = \frac{1}{z^k}Z(u_n).$$

## Transformée de $nu_n$

· Soit  $(u_n)$  une suite dont la transformée en  $Z$  est  $U(z)$ . La transformée en  $Z$  de la suite  $(v_n)$ , définie par  $v_n = nu_n$ , est donnée par :

$$Z(nu_n) = -z \frac{d}{dz} Z(u_n). \quad (7)$$

## Démonstration.

$$Z(u_n) = U(z) = u_0 + u_1 \frac{1}{z} + u_2 \frac{1}{z^2} + \cdots + u_n \frac{1}{z^n} + \cdots$$

Alors,

$$Z(nu_n) = V(z) = u_1 \frac{1}{z} + 2u_2 \frac{1}{z^2} + \cdots + nu_n \frac{1}{z^n} + \cdots$$

On peut déduire que  $V(z) = -z \frac{dU(z)}{dz}$ .

**Exemple.** En considérant  $u_n = 1$  et  $Z(u_n) = \frac{z}{z-1}$ , la transformée en Z de  $v_n = n$  est :

$$\begin{aligned} Z(n) = Z(nu_n) &= -z \frac{d}{dz} Z(u_n) \\ &= -z \left( \frac{z-1-z}{(z-1)^2} \right) \\ &= \frac{z}{(z-1)^2}. \end{aligned}$$

- Soit  $(u_n)$  une suite dont la transformée en Z est  $U(z)$ . Le *théorème de la valeur initiale* stipule que :

$$\lim_{z \rightarrow +\infty} U(z) = u_0. \quad (\text{lorsque la limite existe}) \quad (8)$$

- De même, le *théorème de la valeur finale* affirme que :

$$\lim_{z \rightarrow 1} (z - 1)U(z) = \lim_{n \rightarrow +\infty} u_n. \quad (\text{lorsque les limites existent}) \quad (9)$$

## Transformée en Z inverse

---

- Soit la transformée  $Z(u_n) = U(z)$  de la suite  $(u_n)$ . La *transformée en Z inverse* de  $U(z)$ , notée  $Z^{-1}(U(z))$ , est définie de manière à satisfaire :

$$Z^{-1}(U(z)) = Z^{-1}(Z(u_n)) = u_n.$$

- Autrement dit, la transformée en Z inverse de  $U(z)$  permet de retrouver la suite  $(u_n)$ . On appelle alors  $(u_n)$  *l'original* de  $U(z)$ .
- Les fonctions des transformées en Z des signaux de référence sont généralement sous forme de fractions rationnelles, par exemple :

$$Z(1) = \frac{z}{z-1}, \quad Z(r^n) = \frac{z}{z-r}, \quad Z(n) = \frac{z}{(z-1)^2}, \quad Z(\delta_{k,0}) = \frac{1}{z^k}.$$

- Ainsi, pour obtenir la transformée en Z inverse, il est nécessaire de décomposer la fonction  $U(z)$  (ou  $U(z)/z$ ) en éléments simples, ce qui permet d'utiliser les transformées en Z usuelles ainsi que les propriétés de transformation (linéarité, modulation, etc.).



## Principe de linéarité

· La transformée en Z inverse d'une combinaison linéaire de transformées  $Z(u_n) = U(z)$  et  $Z(v_n) = V(z)$  est égale à la combinaison linéaire des suites  $(u_n)$  et  $(v_n)$ , c'est-à-dire :

$$\begin{aligned}Z^{-1}(\alpha U(z) + \beta V(z)) &= \alpha Z^{-1}(U(z)) + \beta Z^{-1}(V(z)) \\ &= \alpha u_n + \beta v_n,\end{aligned}$$

où  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ .

## Application : Résolution d'une équation de récurrence.

- Dans l'application proposée précédemment, il a été obtenu :

$$Z(u_n) = U(z) = \frac{z}{(z-4)(z-2)}.$$

- Ici, on peut décomposer en éléments simples la fonction  $\frac{U(z)}{z}$  :

$$\frac{U(z)}{z} = \frac{1}{(z-4)(z-2)} = \frac{1}{2} \frac{1}{z-4} - \frac{1}{2} \frac{1}{z-2}.$$

- En réinjectant ce résultat dans l'expression de  $U(z)$ , on obtient :

$$U(z) = \frac{1}{2} \frac{z}{z-4} - \frac{1}{2} \frac{z}{z-2}.$$

- Finalement, on peut calculer la transformée en Z inverse :

$$u_n = Z^{-1}(U(z)) = \frac{1}{2} Z^{-1} \left( \frac{z}{z-4} \right) - \frac{1}{2} Z^{-1} \left( \frac{z}{z-2} \right) = \frac{1}{2} 4^n - \frac{1}{2} 2^n.$$



Frédéric Guegnard and Marc Bourcerie.

***Mathématiques IUT GElI 1ère Année.***

Ellipses, 2017.