

Exercícios Métodos Numéricos

1 - Integre numericamente, aplicando os métodos de Euler e RK4, a seguinte equação $\frac{\delta y}{\delta x} = x^2 + y^2$ no intervalo de integração $[0, 1.4]$, com um passo de integração $h=0.1$, considerando $y(0)=0$.

- Apresente o valor de $y(0.7)$ e $y(1.4)$ para ambos os métodos;
- Repita a alínea anterior para h' e h'' ;
- Calcular o Quociente de convergência para cada uma das soluções em $x=1.4$;
- Calcular o erro aproximado para cada uma das soluções;

2 – Integre numericamente o seguinte sistema de equações recorrendo aos métodos de Euler e RK2, utilizando o intervalo de integração $[0,0.5]$, utilizando como ponto de partida $(0,1,1)$. O passo de integração será $h=0.05$.

$$\begin{cases} \frac{\delta y}{\delta x} = z \times y + x \\ \frac{\delta z}{\delta x} = z \times x + y \end{cases}$$

- Apresente o resultado do sistema em $x=0.1$ e $x=0.5$;
- Calcule o QC e Erro aproximado para $x=0.5$;

3 – Integre numericamente o seguinte sistema de equações recorrendo ao método de RK4, utilizando como ponto de partida $(0,2,4)$. Preencha a tabela seguinte com o resultado após o primeiro passo de integração, determinando se o valor de **k é 0, 2 ou 6**.

$$\begin{cases} \frac{\delta y}{\delta x} = -ky + 4e^{-x} \\ \frac{\delta z}{\delta x} = -\frac{yz^2}{3} \end{cases}$$

h	x	y	z
0.1	0.1	1.982	3.160

4 – Resolva a seguinte equação $\frac{\delta^2 y}{\delta x^2} + 0.6 \frac{\delta y}{\delta x} + 8y = 0$ recorrendo ao método RK4 em que $y(0)=4$ e $y'(0)=0$, no intervalo de integração $[0,0.5]$ com um passo de integração de $h=0.1$. Calcule o QC e erro aproximado para $x=0.1$ e $x=0.5$.

5 - Resolva a seguinte equação $\frac{\delta^2 v}{\delta t^2} = 0.5 \frac{\delta v}{\delta t} - v$ recorrendo ao método RK2 em que $v(0)=2$ e $v'(0)=0$, no intervalo de integração $[0,4]$ com um passo de $h=0.01$. Calcule o QC e erro aproximado para $t=4$.

6 – Resolva o seguinte sistema de equações lineares recorrendo ao método da eliminação gaussiana. De seguida, analise a estabilidade externa considerando $\partial A=0.1$ e $\partial b=0.1$. Apresente a coluna dos resíduos e os desvios em cada uma das incógnitas. Qual a expectativa relativamente à estabilidade interna?

$$\begin{cases} 3a + 9c + 1d = 5b - 4 \\ 2b - 3c + 3d = 5 \\ 12a - c = 10 + 8d \\ 5a + 4b = d - c \end{cases}$$

7 – Resolva o seguinte sistema de equações lineares:

$$\begin{cases} 4x - y + 2z = 20 \\ 8y + 2z = 25 - x \\ 3x - y + 5z = -10 \end{cases}$$

- Recorrendo ao método de Kholesky.
- Recorrendo ao método de Gauss-Jacobi, utilizando como guess (0,0,0) ao fim de 5 iterações.
- Recorrendo ao método de Gauss-Seidel, utilizando como guess (0,0,0) ao fim de 5 iterações.
- Assumindo a solução de Kholesky como exata, calcule o erro relativo para as soluções encontradas nas alíneas b) e c).

8 – Considere o seguinte integral definido $\int_1^5 \frac{e^{x-2}}{x}$. Aplicando os métodos de quadratura, preencha a tabela seguinte:

	Trapézios		Simpson	
	n	S	n	S
h=				
h'= 0.5				
h''=				
QC				

9 – O resultado da integração numérica da seguinte equação diferencial $\frac{\delta x}{\delta y} = xy^2 - 1.1x$ está apresentada na tabela em baixo. Foi utilizado o método de Euler no intervalo de integração é [0, 2.4], considerando $x(0)=1$.

0												2.4
1.00	0.78	0.61	0.50	0.43	0.39	0.38	0.40	0.47	0.61	0.87	1.38	2.41

- Qual o passo de integração considerado?
- Considerando este passo de integração com h'' , repita o cálculo para h' e h ;
- Calcule o QC e erro aproximado.

SOLUÇÕES¹

[1] Soluções:

a)	Euler		Rk4	
	$y(0.7)=0.09142$		$y(0.7)=0.11566$	
	$y(1.4)=0.93073$		$y(1.4)=1.13313$	
b)	h'	h''	h'	h''
	$y(0.7)=0.10315$	$y(0.7)=0.10930$	$y(1)=0.11566$	$y(1)=0.11566$
	$y(1.4)=1.02227$	$y(1.4)=1.07476$	$y(1.4)=1.13311$	$y(1.4)=1.13311$
c)	1.74421		13.66110	
d)	0.05248		$-6.77488 \cdot 10^{-8}$	

[2] Soluções:

a)	Euler	Rk2
	$(x=0.1): y=1.10763, z=1.10513;$	$(x=0.1): y=1.11610; z=1.11065;$
	$(x=0.5): y=2.01722, z=1.83398;$	$(x=0.5): y=2.15185, z=1.89938;$
b)	$QC_y=1.81357;$	$QC_y=-0.08598;$
	$Erroy=0.03376;$	$Erroy=-0.00043;$
	$QC_z=1.85296;$	$QC_z=2.43228;$
	$Erroz=0.01859;$	$Erroz=0.00057;$

[3] Soluções: $k=2$;

y	z
1.934	2.619
1.982	3.160
1.995	3.530

[4] Soluções:

$x=0.1$ $S_y=3.844, S_z=-3.065; S'_y=3.844, S'_z=-3.065; S''_y=3.844, S''_z=-3.065; QC=13.13; Erro=-1.287 \cdot 10^{-7};$
 $x=0.5$ $S_y=0.9265, S_z=-9.6608; S'_y=0.9263, S'_z=-9.6608; S''_y=0.9263, S''_z=-9.6607; QC=16.36; Erro=-1.023 \cdot 10^{-6};$

[5] Soluções:

$S_y=-3.1782, S_z=3.7747; S'_y=-3.1431, S'_z=3.7626; S''_y=-3.1258, S''_z=3.7564; QC_y=2.2188; Erroy=0.0640; QC_z=1.4604;$
 $Erroz=-0.0170;$

[6] Soluções: Solução do sistema= [1.25606; -0.98863, -1.50371, 0.82205]; coluna de resíduos=

[0.541;0.541;0.541;0.541]; desvios= [0.15737;-0.01392;-0.01900;0.17075];

[7] Soluções: a) $x=9.359; y=3.675; z=-6.880$; b) $x=8.919; y=3.575; z=-6.446$; c) $x=9.300; y=3.659; z=-6.848$; d) para b)

$errox=0.0500, erroy=0.0273, erroz=-0.0631$; para c) $errox=0.0063, erroy=0.0044, erroz=-0.0047$

[8] Soluções:

Trapézios – 5.4459; 5.2487; 5.1987; $QC=3.946$;
 Simpson – 5.1954, 5.1830, 5.1821; $QC=13.712$;

[9] Soluções: $h''=0.2; S'=1.11; S=0.16; QC=0.72; Erro=-0.94$;

¹ Resultados obtidos em python com versão 3.7.4 (32 bits), outras versões poderão obter resultados ligeiramente distintos.