# Summer Training Week 3

# Detectron2 安裝與降版

614410064 林郁倫

## 環境安裝步驟

1. 確定環境需求

作業系統:Linux

Python: 3.8

PyTorch: 1.7.1

CUDA: 11.0

- 2. 下載 ubuntu20. 04
- 3. 安裝 cuda 11.0
- 4. 安裝 conda
- 5. 創建 python=3. 8 的 conda 環境
- 6. 安裝 PyTorch 1.7.1 + torchvision
- 7. 安裝對應的安裝 Detectron2 v0.5
- 8. 降 pillow 版本

## 遇到的問題

- 1. Windows 沒有對應的 wheel,所以改用 ubuntu 的 Linux 跑
- 2. Pillow 版本不符合, 改成 pillow==9.5.0

### 模型訓練與推論結果截圖

#### 改參數前:

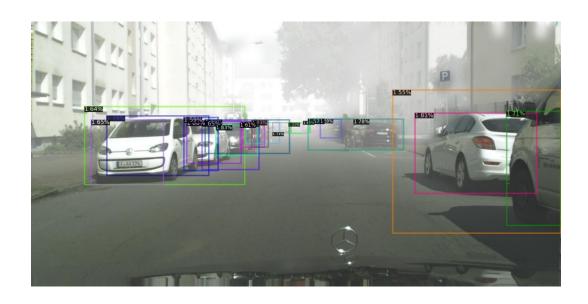
```
[08/27 12:45:32 d2.evaluation.coco_evaluation]: Evaluation results for bbox:
                                     APm
 5.247 | 11.759
                          | 0.341 | 4.654 | 9.407 |
                3.754
[08/27 12:45:32 d2.evaluation.coco_evaluation]: Per-category bbox AP:
              AP
                                   AP
                      category
                                             category
                                                          0.037
 truck
              0.000
                                    29.026
                                             rider
 person
              9.642
                      train
                                    0.000
                                             motorcycle
                                                          0.000
 bicycle
              3.271
                                    0.000
                      bus
```



Truck、train、bus、motorcycle的AP都是0,且person、bicycle、rider都偏低,只有car表現較好。

#### 改參數後:

```
08/27 18:06:59 d2.evaluation.coco_evaluation]: Evaluation results for bbox:
                           APs
                                  APm
                  AP75
                      --:|:----:|:----:|:----:|
4.754 | 10.530 | 3.097
                        | 0.231 | 4.378 | 8.249 |
08/27 18:06:59 d2.evaluation.coco_evaluation]: Per-category bbox AP:
                                                        AP
 category
                     category
                                           category
                                           rider
                                                        0.059
             0.000
                                  25.784
person
             9.553
                                  0.000
                                                        0.000
                     train
                                           motorcycle
bicycle
             2.636
                     bus
                                  0.000
```



整體的結果都比更改變數前還要低一些,但沒有明顯差異。

## 修改後的 config 檔案,並說明修改的目的與成果。

#### 改參數前:

```
# first time
SOLVER:
    BASE_LR: 0.001
    STEPS: (400,)
    MAX_ITER: 500
    IMS_PER_BATCH: 1
TEST:
    EVAL_PERIOD: 250
```

#### 改參數後:

```
# second time
SOLVER:
   BASE_LR: 0.0005
   STEPS: (600,)
   MAX_ITER: 800
   IMS_PER_BATCH: 1
TEST:
   EVAL_PERIOD: 800
```

因為 batch size 較小,所以將 BASE\_LR 調小,希望可以讓模型收斂穩定一點。並且將 Iteration 提高一點,看訓練效果會不會比較好。但是訓練結果並沒有比較好,反而更差了一點,應該嘗試其他更動。