

Pour s'exercer...

Exercice 1 Triangle de Pascal.

On rappelle la formule de Pascal : pour tous $n, k \in \mathbb{N}$, $\binom{n}{k} + \binom{n}{k+1} = \binom{n+1}{k+1}$.

De plus, pour tout $n \in \mathbb{N}$, $\binom{n}{0} = 1$

Ecrire une fonction `triangle_pascal` qui prend en entrée un entier $n \in \mathbb{N}$ et renvoie la matrice A contenant le triangle de Pascal jusqu'à la ligne n . Autrement dit :

$$\text{Pour tout } (i, j) \in \llbracket 0, n \rrbracket^2, \quad A[i, j] = \binom{i}{j}$$

Pour ce faire, on pourra :

- 1 Définir une matrice A de la bonne taille, contenant uniquement des 0.
- 2 Remplir correctement la 0-ième colonne de A .
La 0-ième ligne est alors correctement remplie.
- 2 A partir de la ligne 1, utiliser la formule de Pascal pour définir $A[i, j]$ à l'aide des coefficients de la ligne précédente. On écrira deux boucles `for` imbriquées.

```
import numpy as np

def triangle_pascal(n) :

    A = np.zeros((n+1,n+1))
    A[:,0] = np.ones(n+1) # (ou simplement : A[:,0] = 1)

    for i in range(1,n+1) : # i = 1, 2, ... , n
        for j in range(1,n+1) : # j = 1, 2, ... , n :
            A[i,j] = A[i-1,j-1] + A[i-1,j]

    return A
```

Afficher ainsi `triangle_pascal(10)`.

Exercice 2

Pivot de Gauss.

1. Compléter le programme suivant pour que la fonction `echange(A,i,j)` renvoie la matrice A à laquelle on a échangé les lignes i et j .

Par exemple, `echange(np.eye(3),1,2)` doit renvoyer : $\begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

```
import numpy as np
def echange(A,i,j) :

    L = A[i-1,:].copy()

    A[i-1, :] = A[j-1,:]

    A[j-1,:] = L

    return(A)
```

2. Compléter le programme suivant pour que la fonction `operation(A,i,j,b)` renvoie la matrice A à laquelle on a effectué l'opération $L_i \leftarrow L_i + bL_j$.

Par exemple, `operation(np.eye(3),2,1,2)` doit renvoyer : $\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$.

On définira cette fonction ? la suite de la précédente.

```
def operation(A,i,j,b) :

    A[i-1, :] = A[i-1, :] + b * A[j-1,:]

    return(A)
```

3. Définir dans la console la matrice $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & -1 \\ 2 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$.

En utilisant des opérations $A = \text{echange}(A,i,j)$ et $A = \text{operation}(A,i,j,b)$ successivement, appliquer l'algorithme du pivot de Gauss pour transformer A en une matrice triangulaire supérieure. On affichera A entre deux instructions pour contrôler le résultat de l'opération effectuée.

Matrice obtenue à la fin du pivot de Gauss :

Pourquoi peut-on en déduire que A est inversible ?