

Matrices : quelques révisions

Diagonalisation assistée par Python

On dit qu'une matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ est **diagonalisable** si il existe $P \in GL_n(\mathbb{R})$ et $D \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ une matrice diagonale telles que : $M = PDP^{-1}$, ou encore $P^{-1}MP = D$.

On effectuera les importations suivantes :

```
import numpy as np ; import numpy.linalg as al
```

Exercice 1

Partie I - Diagonalisation d'une matrice avec Python

On considère $M = \begin{pmatrix} 4 & 2 & -2 \\ 5 & 1 & -5 \\ 3 & -3 & -1 \end{pmatrix}$. Définir cette matrice M en Python :

```
M =
```

Etape 1 : Recherche des "valeurs propres".

On cherche les valeurs de $\lambda \in \mathbb{R}$ telles que la matrice $M - \lambda I_3$ soit non-inversible.

Vérifier, à l'aide de Python, que les valeurs $\lambda = 2, 6, -4$ conviennent.

On calculera pour cela le rang de 3 matrices appropriées, à l'aide de l'instruction `al.matrix_rank(A)`.

Etape 2 : Recherche des "vecteurs propres" associés.

Si la matrice $M - \lambda I_3$ est non-inversible, on peut alors trouver une matrice colonne X non-nulle telle que $(M - \lambda I_3)X = 0$, c'est à dire $MX = \lambda X$.

- Pour la valeur $\lambda = 2$, déterminer par un calcul une telle matrice colonne X .

- Pour la valeur $\lambda = 6$, vérifier avec Python que la colonne $Y = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ convient, c'est à dire que $MY = \lambda Y$.

- Pour la valeur $\lambda = -4$, vérifier avec Python que la colonne $Z = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ convient.

Etape 3 : Construction de la matrice inversible P .

On définit $P = \begin{pmatrix} \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$ la matrice obtenue en concaténant les colonnes X, Y et Z obtenues précédemment.

A l'aide de Python, vérifier que P est inversible et afficher l'inverse P^{-1} .

```
P =
print( )
```

Calculer, à l'aide de Python, la matrice $D = P^{-1}MP$ et constater la diagonale.

```
D =
print(D)
```

Finalement, on a obtenu $M = PDP^{-1}$ avec $D = \begin{pmatrix} \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{pmatrix}$.

Exercice 2

Partie II - Interprétation mathématique

On considère $f \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^3)$ l'endomorphisme canoniquement associé à la matrice M . Autrement dit, en notant \mathcal{B} la base canonique de \mathbb{R}^3 , on a $Mat_{\mathcal{B}}(f) = M$.

1. On admet que les seuls λ tels que $M - \lambda I_3$ est non-inversible sont $\lambda = 2, 6, -4$. Que dire des ensembles $Ker(f - \lambda Id)$, en fonction de la valeur de $\lambda \in \mathbb{R}$?

2. Donner (au vu de l'étude en Python précédente), trois vecteurs non-nuls $u \in Ker(f - 2Id)$, $v \in Ker(f - 6Id)$, $w \in Ker(f + 4Id)$.

3. Montrer que $\mathcal{B}' = (u, v, w)$ est une base de \mathbb{R}^3 , puis déterminer $Mat_{\mathcal{B}'}(f)$.

4. Donner la matrice de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' (notée $P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$)

Moralité : "Diagonaliser" la matrice M revient exactement à déterminer une base \mathcal{B}' où la matrice de l'endomorphisme f est diagonale. La matrice P dans l'égalité $D = P^{-1}MP$ est en fait la matrice de passage de \mathcal{B} à \mathcal{B}' .

Corrigé de la Partie II

1. Pour tout $\lambda \in \mathbb{R}$, on a les équivalences :

$$M - \lambda I_3 \text{ inversible} \iff f - \lambda Id \text{ bijectif} \iff f - \lambda Id \text{ injectif} \iff \text{Ker}(f - \lambda Id) = \{0_{\mathbb{R}^3}\}.$$

Puisque la matrice $M - \lambda I_3$ est inversible pour tout $\lambda \notin \{2, 6, -4\}$, on en déduit que

$$\forall \lambda \notin \{2, 6, -4\}, \text{Ker}(f - \lambda Id) = \{0_{\mathbb{R}^3}\}.$$

Par ailleurs, on a vu avec les calculs de rang en Python que

$$\forall \lambda \in \{2, 6, -4\}, \text{rg}(f - \lambda Id) = \text{rg}(M - \lambda I_3) = 2.$$

D'après le théorème du rang, on en déduit

$$\forall \lambda \in \{2, 6, -4\}, \dim(\text{Ker}(f - \lambda Id)) = \dim(\mathbb{R}^3) - 2 = 1.$$

Les espaces $\text{Ker}(f - 2Id)$, $\text{Ker}(f - 6Id)$ et $\text{Ker}(f + 4Id)$ sont donc des SEV de \mathbb{R}^3 de dimension 1 : ce sont des droites vectorielles.

2. Rappelons que M est la matrice de f dans la base canonique de \mathbb{R}^3 . On a vu que :

$$M \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = 2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad M \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 6 \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad M \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = -4 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

En termes de vecteurs de \mathbb{R}^3 et d'endomorphisme, cela se traduit en :

$$f(u) = 2u, \quad f(v) = 6v, \quad f(w) = -4w.$$

où u, v, w sont les vecteurs de \mathbb{R}^3 admettant les coordonnées $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$, $\begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$ dans la base canonique. Autrement dit, c'est que $u = (1, 0, 1)$, $v = (1, 1, 0)$ et $w = (0, 1, 1)$.

On a donc trouvé :

$$u = (1, 0, 1) \in \text{Ker}(f - 2Id), \quad v = (1, 1, 0) \in \text{Ker}(f - 6Id), \quad w = (0, 1, 1) \in \text{Ker}(f + 4Id).$$

Au passage, puisque ces noyaux sont des droites, il en résulte automatiquement que

$$\text{Ker}(f - 2Id) = \text{Vect}(1, 0, 1), \quad \text{Ker}(f - 6Id) = \text{Vect}(1, 1, 0), \quad \text{Ker}(f + 4Id) = \text{Vect}(0, 1, 1).$$

3. La famille $\mathcal{B}' = (u, v, w)$ est une base de \mathbb{R}^3 , par exemple parce qu'elle est de rang 3 :

$$\text{rg}(\mathcal{B}') = \text{rg}((1, 0, 1), (1, 1, 0), (0, 1, 1)) = \text{rg}((1, 0, 0), (0, 1, 0), (0, 0, 1)) = 3 \quad (\text{calcul facile})$$

Par construction de u, v et w ,

$$f(u) = 2 \cdot u + 0 \cdot v + 0 \cdot w, \quad f(v) = 0 \cdot u + 6 \cdot v + 0 \cdot w, \quad f(w) = 0 \cdot u + 0 \cdot v + (-4) \cdot w$$

$$\text{donc la matrice de } f \text{ dans la base } \mathcal{B}' \text{ est : } \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f) = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \\ 0 & 0 & -4 \end{pmatrix}.$$

Autrement dit, c'est la matrice D déterminée dans la diagonalisation de la partie I.

ECG1 Maths Appro. – Angelo Rosello

4. Par définition, la matrice $P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$ exprime colonne par colonne les coordonnées de u, v, w dans la base canonique. Puisque $u = (1, 0, 1)$, $v = (1, 1, 0)$ et $w = (0, 1, 1)$, c'est donc :

$$P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Autrement dit, c'est la matrice P déterminée dans la diagonalisation de la partie I.

Moralité : Le procédé de "diagonalisation" de la matrice M effectué dans la partie I revient exactement à trouver une base \mathcal{B}' dans laquelle l'endomorphisme f admet une matrice diagonale.

L'égalité $D = P^{-1}MP$ explique en fait comment la matrice de f "change" quand on passe de \mathcal{B} à \mathcal{B}' . En remplaçant avec $M = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f)$, $D = \text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f)$, $P = P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$, on obtient :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f) = (P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'})^{-1} \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$$

c'est à dire (puisque l'on peut montrer qu'en fait $(P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'})^{-1} = P_{\mathcal{B}', \mathcal{B}}$) :

$$\text{Mat}_{\mathcal{B}'}(f) = P_{\mathcal{B}', \mathcal{B}} \text{Mat}_{\mathcal{B}}(f) P_{\mathcal{B}, \mathcal{B}'}$$

Cette dernière formule est en fait générale, valable pour tout endomorphisme $f \in \mathcal{L}(E)$ et toutes bases \mathcal{B} et \mathcal{B}' d'un espace vectoriel E de dimension finie.