

Concours blanc n°2 - Épreuve de maths n°1

L'utilisation de la calculatrice, des feuilles/notes de cours ou d'exercices est interdite.

La présentation, la rédaction, la clarté et la précision des raisonnements entreront dans l'appréciation de la copie.

Veillez à encadrer/souligner/surligner vos résultats.

Problème 1 : Calcul de l'intégrale de Gauss

L'objectif de ce problème est d'établir la (célèbre) formule suivante : $\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi}}{2}$ (♥)

- Justifier que l'intégrale $\int_0^{+\infty} e^{-x^2} dx$ est bien convergente.

Partie I : Étude des intégrales de Wallis

Pour tout $n \in \mathbb{N}$, on pose $W_n = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \cos(x)^n dx$.

- Calculer W_0 et W_1 .
 - Démontrer que : $\forall x \in \mathbb{R}, \cos(x)^2 = \frac{1 + \cos(2x)}{2}$. En déduire la valeur de W_2 .
 - Montrer que la suite $(W_n)_{n \in \mathbb{N}}$ est décroissante, puis qu'elle converge.
- À l'aide d'une intégration par partie, établir : $\forall n \in \mathbb{N}, W_{n+2} = (n+1)(W_n - W_{n+1})$.
 - En déduire une relation simple liant W_{n+2} à W_n . À l'aide de celle-ci, proposer une fonction Python qui prend en entrée un entier $n \in \mathbb{N}^*$ et renvoie un vecteur contenant les $2n+1$ valeurs $(W_k)_{0 \leq k \leq 2n}$. On importera la bibliothèque appropriée.
- Démontrer que : $\forall n \in \mathbb{N}, (n+1)W_{n+1}W_n = \frac{\pi}{2}$.
- Calculer $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{W_{n+2}}{W_n}$.
 - À l'aide des variations de la suite $(W_n)_{n \in \mathbb{N}}$, en déduire que $\lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{W_{n+1}}{W_n} = 1$.
- Établir pour finir l'équivalent : $W_n \underset{n \rightarrow +\infty}{\sim} \sqrt{\frac{\pi}{2n}}$.

Partie II : Encadrement de l'exponentielle

- Montrer : $\forall t \in \mathbb{R}, e^t \geq 1+t$.
 - En déduire : $\forall t \in \mathbb{R}_+, 1-t \leq e^{-t} \leq \frac{1}{1+t}$.
 - Montrer finalement, pour tout $n \in \mathbb{N}^*$: $\forall t \in [0, n], \left(1 - \frac{t}{n}\right)^n \leq e^{-t} \leq \left(1 + \frac{t}{n}\right)^{-n}$.

Partie III : Calcul de deux intégrales

Soit $n \in \mathbb{N}^*$ un entier fixé.

- À l'aide du changement de variable $x = \sqrt{n} \sin(u)$, montrer : $\int_0^{\sqrt{n}} \left(1 - \frac{x^2}{n}\right)^n dx = \sqrt{n} W_{2n+1}$.
- Démontrer que pour tout $u \in]-\frac{\pi}{2}, \frac{\pi}{2}[$, $1 + \tan(u)^2 = \frac{1}{\cos(u)^2}$.
 - À l'aide du changement de variable $x = \sqrt{n} \tan(u)$, montrer : $\int_0^{\sqrt{n}} \left(1 + \frac{x^2}{n}\right)^{-n} dx \leq \sqrt{n} W_{2n-2}$.

Partie IV : Dénouement

10. (a) Pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, établir l'encadrement : $\sqrt{n} W_{2n+1} \leq \int_0^{\sqrt{n}} e^{-x^2} dx \leq \sqrt{n} W_{2n-2}$.
- (b) Etablir finalement l'égalité (♥) annoncée en début de problème.
- (c) Se féliciter (modestement) d'avoir montré l'une des plus belles égalités mathématiques qui soient.
11. On définit la "densité gaussienne" par : $\forall x \in \mathbb{R}, f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}$.

Montrer que l'intégrale $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx$ converge et vaut 1.

Problème 2 : Réduction d'endomorphismes en dimension 4

Dans ce problème, on s'intéresse à deux exemples de réduction d'endomorphismes en dimension 4. Autrement dit, lorsque E est un espace vectoriel de dimension 4 et $f \in \mathcal{L}(E)$, on cherchera à déterminer une base \mathcal{B} de E dans laquelle f est représenté par une matrice "simple".

Partie I - Réduction des symétries

On dit qu'un endomorphisme $s \in \mathcal{L}(E)$ est une symétrie lorsqu'il satisfait : $s^2 = Id$, où Id désigne l'application identité sur E . On travaille pour commencer dans l'espace vectoriel $E = \mathbb{R}^4$. Soit $s \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^4)$ l'endomorphisme admettant la matrice S suivante dans la base canonique de \mathbb{R}^4 :

$$S = \begin{pmatrix} 3 & 2 & -4 & -2 \\ 2 & 1 & -2 & -2 \\ 2 & 2 & -3 & -2 \\ 2 & 0 & -2 & -1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Calculer le rang de la matrice S .
- (b) L'endomorphisme s est-il injectif? Surjectif?
- Montrer que s est une symétrie.
- (a) Comment définir la matrice S en langage Python?
- (b) On souhaite rédiger une fonction qui prend en entrée une matrice carrée A de taille quelconque, et nous apprend s'il s'agit ou non d'une matrice représentant une symétrie.

```
import numpy as np; import numpy.linalg as al
def matrice_de_symetrie(A) :
    (n,p) = np.shape(A)
    if ..... :
        print("A est la matrice d'une symétrie")
    else :
        print("A n'est pas la matrice d'une symétrie")
```

Quelle condition faut-il écrire dans la structure `if` ?

Pour tester si deux matrices A et B sont égales, on pourra utiliser l'instruction : `(A == B).all()`

- (a) Déterminer une base de $\text{Ker}(s - Id)$ et de $\text{Ker}(s + Id)$.
- (b) En déduire que $\mathbb{R}^4 = \text{Ker}(s - Id) \oplus \text{Ker}(s + Id)$.
- (c) On note \mathcal{B} la base de \mathbb{R}^4 obtenue en concaténant une base de $\text{Ker}(s - Id)$ et une base de $\text{Ker}(s + Id)$. Déterminer la matrice de s dans la base \mathcal{B} .

On passe à présent au cas général.

Soit E un espace vectoriel de dimension 4 quelconque et $s \in \mathcal{L}(E)$ une symétrie quelconque.

- On souhaite montrer que $E = \text{Ker}(s - Id) \oplus \text{Ker}(s + Id)$.
- (a) Montrer que $\text{Ker}(s - Id) \cap \text{Ker}(s + Id) = \{0_E\}$.
- (b) Justifier que $(s - Id) \circ (s + Id) = 0$ et en déduire l'inclusion $\text{Im}(s + Id) \subset \text{Ker}(s - Id)$.
- (c) En déduire que $\dim(\text{Ker}(s - Id)) + \dim(\text{Ker}(s + Id)) \geq 4$ et conclure.

6. Montrer qu'il existe une base \mathcal{B} de E telle que $Mat_{\mathcal{B}}(s)$ est l'une des matrices suivantes :

$$S_0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad S_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad S_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad S_3 = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad S_4 = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 \end{pmatrix}.$$

Préciser quelle matrice on obtient, en fonction de la valeur de $d = \dim(Ker(s + Id))$.

Partie II - Réduction des endomorphismes nilpotents

On dit qu'un endomorphisme $f \in \mathcal{L}(E)$ est nilpotent lorsqu'il existe $k \in \mathbb{N}^*$ tel que $f^k = 0$. L'indice de nilpotence de f est défini comme le plus petit entier $p \in \mathbb{N}^*$ satisfaisant $f^p = 0$.

On travaille pour commencer dans l'espace vectoriel $E = \mathbb{R}_3[X]$. On considère :

$$f: \begin{array}{ccc} \mathbb{R}_3[X] & \rightarrow & \mathbb{R}_3[X] \\ P(X) & \mapsto & P(X+1) - P(X) \end{array}$$

7. (a) Déterminer la matrice M de f dans la base canonique de $\mathbb{R}_3[X]$.
(b) En déduire que f est nilpotent, et préciser son indice de nilpotence.
8. (a) Montrer que $\mathcal{B} = (X^3, f(X^3), f^2(X^3), f^3(X^3))$ est une base de $\mathbb{R}_3[X]$.
(b) Déterminer la matrice de f dans la base \mathcal{B} .

On passe à présent au cas général.

Soit E un espace vectoriel de dimension 4 quelconque et $f \in \mathcal{L}(E)$ un endomorphisme nilpotent quelconque. On note $p \in \mathbb{N}^*$ l'indice de nilpotence de f .

9. (a) Justifier qu'il existe $x \in E$ tel que $f^{p-1}(x) \neq 0$.
On fixe un tel vecteur x pour toute la suite du problème.
(b) Démontrer que la famille $\mathcal{F} = (x, f(x), f^2(x), \dots, f^{p-1}(x))$ est libre.
(c) En déduire que $1 \leq p \leq 4$.

On étudie, dans la suite, les différentes réductions possibles de f en fonction de la valeur de $p \in \{1, 2, 3, 4\}$.

10. Que dire de l'endomorphisme f si $p = 1$?

11. On suppose dans cette question que $p = 4$.

- (a) Montrer que la famille \mathcal{F} définie précédemment est une base de E .
(b) Déterminer la matrice de f dans la base \mathcal{F} .

12. On suppose dans cette question que $p = 3$.

- (a) Justifier qu'il existe un $y \in E$ tel que la famille $\mathcal{G} = (x, f(x), f^2(x), y)$ soit une base de E .

- (b) Montrer qu'il existe $a, b, c, d \in \mathbb{R}$ tels que $M = Mat_{\mathcal{G}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & a \\ 1 & 0 & 0 & b \\ 0 & 1 & 0 & c \\ 0 & 0 & 0 & d \end{pmatrix}$.
- (c) Calculer M^3 et en déduire que $a = d = 0$.
- (d) Montrer qu'il existe une base \mathcal{B} de E , dont on explicitera les vecteurs en fonction de x et y , de l'application f , et des scalaires b et c , telle que :

$$Mat_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

13. On suppose pour finir que $p = 2$.

- (a) Montrer que $Im(f) \subset Ker(f)$ et en déduire que $\dim(Ker(f)) \in \{2, 3\}$.
- (b) Si $\dim(Ker(f)) = 3$, construire une base \mathcal{B} de E telle que $Mat_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$.
- (c) Si $\dim(Ker(f)) = 2$, construire une base \mathcal{B} de E telle que $Mat_{\mathcal{B}}(f) = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}$.

*** Fin du sujet ***