Тема 8.

Обратими матрици.

Методи за намиране на обратна матрица

Разглеждаме векторното пространство $M_n(\mathbb{R})$ на квадратните матрици от n-ти ред.

Определение 9.1. Квадратна матрица A от n-ти ред се нарича ofpamuma (heocofeha, heuspodeha), ако съществува матрицата A^{-1} също от ред n такава, че

$$AA^{-1} = A^{-1}A = E.$$

Матрицата A^{-1} се нарича *обратна матрица* на матрицата A. Обратната матрица на всяка матрица е единствена. Изпълнено е

$$\left(A^{-1}\right)^{-1} = A.$$

Обратната матрица на единичната матрица E е единичната матрица, т. е. $E^{-1}=E$. За произволни квадратни матрици A и B от n-ти ред е изпълнено

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}.$$

Множеството от всички обратими матрици в $M_n(\mathbb{R})$ означаваме с $GL_n(\mathbb{R})$.

Теорема 9.1. Една квадратна матрица A е обратима, точно когато $\det A \neq 0$.

Теорема 9.2. Едно линейно преобразувание $f: V^n \to W^n$ е обратимо, точно когато е в сила едно от следните еквивалентни условия:

- 1) f e изоморфизъм;
- $2) \text{ im} f = W^n;$
- 3) $\ker f = \{0\};$
- 4) rg(f) = n;
- $5) \operatorname{def}(f) = 0;$
- 6) матрицата на f в произволни бази е обратима.;

Метод на адюнгираните количества за намиране на обратна матрица

Нека $A=(a_{ij})$ е квадратна матрица от n-ти ред, за която $\det A \neq 0$. Образуваме матрицата (A_{ij}) от адюнгираните количества A_{ij} на елементите a_{ij} . Тогава матрицата

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} (A_{ij})^T = \begin{pmatrix} \frac{A_{11}}{\det A} & \frac{A_{21}}{\det A} & \cdots & \frac{A_{n1}}{\det A} \\ \frac{A_{12}}{\det A} & \frac{A_{22}}{\det A} & \cdots & \frac{A_{n2}}{\det A} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \frac{A_{1n}}{\det A} & \frac{A_{2n}}{\det A} & \cdots & \frac{A_{nn}}{\det A} \end{pmatrix}$$

е обратната матрица на A. Този метод е удобен за намиране на обратната матрица на A, ако A е квадратна матрица от втори, трети, най-много четвърти ред.

Пример 9.1. Намерете обратната матрица на

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix}.$$

Първо пресмятаме детерминантата на A, за да се убедим, че е обратима

$$\det A = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{vmatrix} = 6 - 4 = 2 \neq 0.$$

Следователно съществува A^{-1} . Пресмятаме адюнгираните количества на елементите на A:

$$A_{11} = (-1)^{1+1} \cdot 3 = 3,$$
 $A_{12} = (-1)^{1+2} \cdot 4 = -4,$
 $A_{21} = (-1)^{2+1} \cdot 1 = -1,$ $A_{22} = (-1)^{2+2} \cdot 2 = 2.$

Тогава за обратната матрица имаме

$$A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 3 & -1 \\ -4 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} \\ -2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Пример 9.2. Намерете обратната матрица на

$$A = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & -3 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Имаме $\det A = -3 \neq 0$. Пресмятаме адюнгираните количества на елементите на матрицата.

$$A_{11} = (-1)^{1+1} \begin{vmatrix} -1 & -3 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1, \quad A_{12} = (-1)^{1+2} \begin{vmatrix} 1 & -3 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -4,$$

$$A_{13} = (-1)^{1+3} \begin{vmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = 1,$$

$$A_{21} = (-1)^{2+1} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} = -1, \quad A_{22} = (-1)^{2+2} \begin{vmatrix} -1 & 0 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} = -1,$$

$$A_{23} = (-1)^{2+3} \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} = 1,$$

$$A_{31} = (-1)^{3+1} \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ -1 & -3 \end{vmatrix} = -3, \ A_{32} = (-1)^{3+2} \begin{vmatrix} -1 & 0 \\ 1 & -3 \end{vmatrix} = -3,$$

$$A_{33} = (-1)^{3+3} \begin{vmatrix} -1 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = 0.$$

Тогава обратната матрица на A има вида

$$A^{-1} = \begin{pmatrix} \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 1\\ \frac{4}{3} & \frac{1}{3} & 1\\ -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & 0 \end{pmatrix}.$$

Метод на Гаус-Жордан за намиране на обратна матрица

При този метод започваме с матрицата (A|E), където E е единичната матрица от същия ред както A и чрез елементарни преобразувания **само върху редовете на цялата матрица** (A|E) са стремим на мястото на A да получим E. Тогава на мястото на E ще стои обратната матрица A^{-1} на A.

$$(A|E) \sim ... \sim (E|A^{-1}).$$

Елементарните преобразувания върху редовете включват:

разместване на редове;

умножаване на ред с число, различно от нула;

умножаване на ред с число и прибавянето му към друг ред.

Нека да намерим обратната матрица на A от Пример 9.2 чрез метода на Гаус-Жордан.

Започваме с матрицата (A|E). Първото нещо, което ще направим е да да се уверим, че **елементът в първи ред и първи стълб на** (A|E) **е числото 1**. Ако това не е изпълнено, чрез подходяща комбинация от елементарни преобразувания преобразуваме този елемент в 1.

В нашия пример можем да умножим целия първи ред на (A|E) с (-1). Друг начин е да разместим редовете на (A|E) така, че вторият или третият ред да застанат на мястото на първия.

$$(A|E) = \begin{pmatrix} -1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -3 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & -3 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Следващата ни задача е на анулираме всички елементи под главния диагонал на A, а по главния диагонал да получим само единици. Работим първо с първия ред на (A|E), за да направим нули всички елементи в първия стълб, намиращи се под главния диагонал. След това преминаваме към втория ред. Осигуряваме си единица във втори ред и втори стълб (главния диагонал) и анулираме всички елементи във втория стълб под тази единица и т. н.

В нашия пример умножаваме целия първи ред на (A|E) с (-1) и го прибавяме последователно към целия втори и трети ред на (A|E).

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & | & -1 & 0 & 0 \\
1 & -1 & -3 & | & 0 & 1 & 0 \\
1 & 0 & 1 & | & 0 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\sim
\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & | & -1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & -3 & | & 1 & 1 & 0 \\
0 & 1 & 1 & | & 1 & 0 & 1
\end{pmatrix}$$

Сега забелязваме, че елементът във втори ред и втори стълб не е 1, а 0. Затова разместваме втория и третия ред на (A|E).

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & | & -1 & 0 & 0 \\
0 & 0 & -3 & | & 1 & 1 & 0 \\
0 & 1 & 1 & | & 1 & 0 & 1
\end{pmatrix}
\sim
\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & | & -1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 1 & | & 1 & 0 & 1 \\
0 & 0 & -3 & | & 1 & 1 & 0
\end{pmatrix}.$$

Елементът в трети ред и трети стълб също трябва да бъде единица. Затова умножаваме целия трети ред на (A|E) с $(-\frac{1}{3})$

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & | & -1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 1 & | & 1 & 0 & 1 \\
0 & 0 & -3 & | & 1 & 1 & 0
\end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & | & -1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 1 & | & 1 & 0 & 1 \\
0 & 0 & 1 & | & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & 0
\end{pmatrix}.$$

Сега всички елементи под главния диагонал на A са нули, а по главния диагонал имаме само единици. За да превърнем A в

E, следва да анулираме всички елементи над главния диагонал на A. За тази цел използваме последния ред, в нашия пример това е третият ред. Първо анулираме всички елементи над главния диагонал, които са разположени в последния стълб на A, в нашия пример - единицата във втори ред и трети стълб. Умножаваме третия ред с (-1) и го прибавяме към втория.

Сега преминаваме към следващия стълб на A в посока от дясно на ляво и анулираме всички елементи над главния диагонал в този стълб. В нашия пример това е вторият стълб. Над главния диагонал в него има само един елемент, който не е нула. За да го анулираме, използваме единицата под него, като прибавяме втория ред към първия.

$$\begin{pmatrix}
1 & -1 & 0 & -1 & 0 & 0 \\
0 & 1 & 0 & \frac{4}{3} & \frac{1}{3} & 1 \\
0 & 0 & 1 & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & 0
\end{pmatrix}^{+} \sim
\begin{pmatrix}
1 & 0 & 0 & \frac{1}{3} & \frac{1}{3} & 1 \\
0 & 1 & 0 & \frac{4}{3} & \frac{1}{3} & 1 \\
0 & 0 & 1 & -\frac{1}{3} & -\frac{1}{3} & 0
\end{pmatrix}.$$

Сега в ляво получихме единичната матрица E. Тогава матрицата в дясно от вертикалната черта (|) е обратната матрица A^{-1} .

Използвана литература

- 1. Д. Мекеров, Н. Начев, Ст. Миховски, Е. Павлов, Линейна алгебра и аналитична геометрия, Пловдив, 1997.
- 2. L. Hogben, Handbook of linear algebra, CRC, 2007.
- 3. D. C. Lay, *Linear algebra and its applications*, University of Maryland.
- 4. C. D. Meyer, Matrix analysis and applied linear algebra, SIAM.
- 5. G. Strang, Linear algebra and its applications, 3rd ed., MIT, 1988.