Vetores

Geometria Analítica

A geometria analítica é uma conexão entre duas áreas da matemática: Geometria e Álgebra.

Geometria Analítica

- A eficácia desta conexão cresce com a introdução da noção de <u>vetor</u>.
- A noção de vetor possibilita realizar operações com entidades geométricas.

Vetores: tratamento geométrico

Vetores s\(\tilde{a}\)o representados por flechas



 A seta transmite a ideia de deslocamento
 (ou translação).

Podemos imaginar um ponto se deslocando de A para B.



- O deslocamento é retilíneo, nos dando uma ideia de uma direção associada a uma reta.
- A extremidade da seta nos dá ideia do sentido
- O comprimento da seta nos mostra, segundo uma unidade, a distância entre os pontos A e B.

Esta seta que estamos imaginando não é um vetor, mas sim um representante de um vetor.

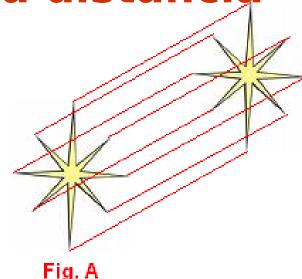
O termo vetor é oriundo do verbo latino vehere (transportar, levar).

No caso específico da matemática, podemos dizer que um vetor é um transportador de três informações: direção, sentido e magnitude.

Ou ainda, que um ponto A é transportado (pelo vetor) até um ponto B.

- Vetores servem principalmente para deslocar pontos, ou mais precisamente, efetuar translações.
- E deslocando- se cada um dos pontos de uma figura, efetua-se uma translação da figura.

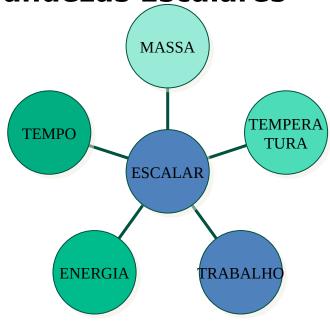
 Em baixo, a figura B foi obtida da figura A deslocando todos os seus pontos segundo a mesma direção, o mesmo sentido e percorrendo a mesma distância



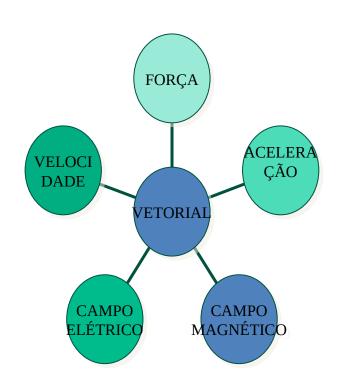
Grandezas Escalares e Grandezas Vetoriais

Grandezas Físicas: Tudo que pode ser medido

Grandezas Escalares



Grandezas Vetoriais

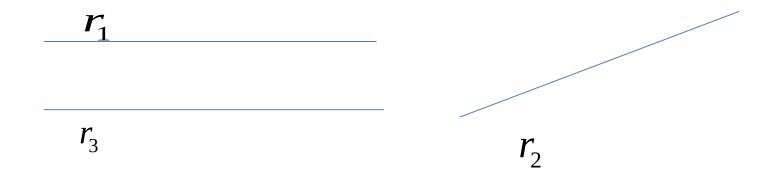


Direção e Sentido

 Direção: determinada pela inclinação da reta. A direção pode ser vertical, horizontal ou oblíqua. Quando a direção é oblíqua, normalmente está associada a um ângulo de referência.

Direção e Sentido

Retas paralelas tem mesma direção



Direção e Sentido

- Sentido
- Dada uma reta e dois pontos A e B nesta reta, pode-se definir dois sentidos:
- De A para B ou
- De B para A

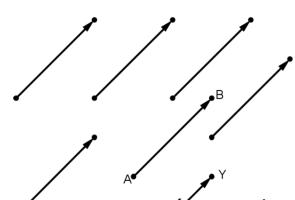


Segmentos Equipolentes

Consideremos segmentos de reta orientados (quando se escolhe um sentido de percurso, considerado positivo).

Segmentos orientados com mesma direção, sentido e comprimento são chamados segmentos **equipolentes**.

Segmento orientado AB



O vetor é o conjunto de todos os segmentos de reta orientados equipolentes a AB

Notação alternativa

$$v = AB$$

Notação alternativa

$$v = B - A$$

Para citarmos um vetor basta citar (ou desenhar) qualquer um dos seus representantes .

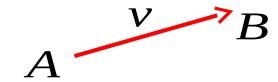
A

AB

Não esquecer que *AB* e matemáticos distintos.

são objetos

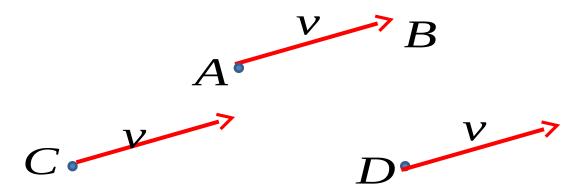
• Quando escrevemos =AB estamos afirmando que o vetor é determinado pelo segmento AB.



 Porém, qualquer outro segmento de mesmo comprimento, mesma direção e mesmo sentido de AB representa o v mesmo vetor

Vetor Livre

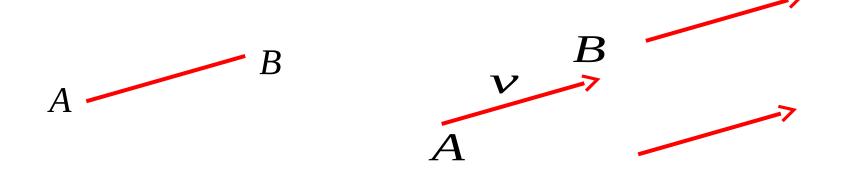
• Assim, cada ponto no espaço pode ser considerado origem de um segmento orientado que é representante do vetor $_{m v}$



 Vetor livre: o representante pode ter sua origem colocada em qualquer ponto.

Não esquecer que *ABAB* matemáticos distintos.

são objetos



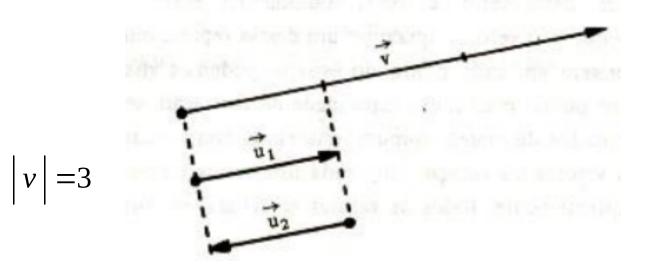
Vetor : direção, sentido e comprimento

 o comprimento, a direção e o sentido do vetor são o comprimento, a direção e o sentido de qualquer um de seus representantes.

 De um modo geral, conceitos geométricos envolvendo vetores são definidos "pondo-se a culpa nos representantes".

Módulo do vetor

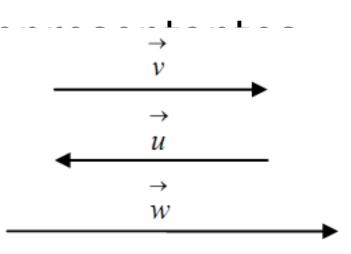
O módulo (comprimento) do vetor é o módulo de qualquer um dos seus representantes. Indica-se módulo de por

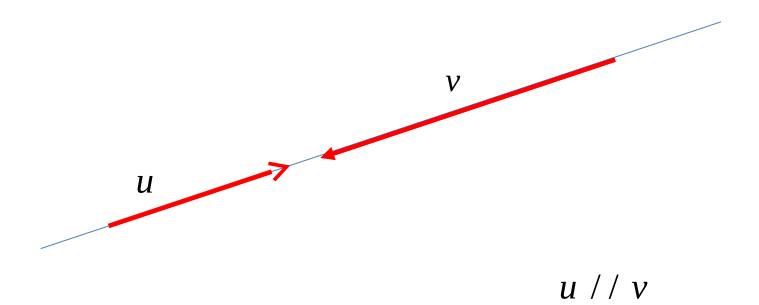


 Vetores Paralelos: Dois vetores v são

paralelos se seus tiverem $_{u//v}$ mesma direção.

Indica-se *u / / v / / w* Na figura





 Vetores Iguais : Dois vetores v são

iguais se e somente se tiverem mesma direção, mesmo sentido e mesmo comprimento.

Indica-së = v

 Vetor nulo: Os segmentos orientados com origem coincidente com a extremidade determinam o vetor nulo.

Indica-se

* Como o vetor nulo não possui direção e sentido definidos, é considerado paralelo a qualquer vetor.

$$*$$
 $0 = 0$

 Vetor oposto: A cada vetor não – nulo, corresponde um vetor oposto

De mesma direção e comprimento de Mas com sentido contrário.

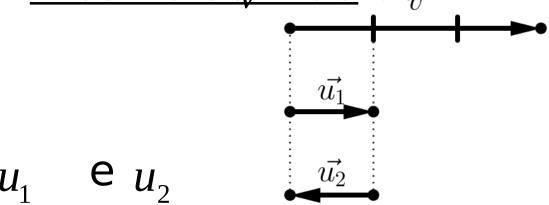
$$v = AB$$
 $-v = BA$ então

Se

• <u>Vetor unitário</u>: Um vetor é unitário se é tem comprimento (módulo) 1. |v|=1

 Versor de um vetor não nulo é o vetor unitário de mesma direção e mesmo sentido de .

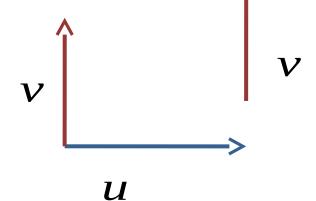
 Versor de um vetor não nulo é o vetor unitário de mesma direção e mesmo sentido de



são ambos vetores unitários. Mas son**h**ente é o versor de .

Vetores ortogonais: dois vetores são ortogonais se algum u representante de formar um ângulo reto com um representante de

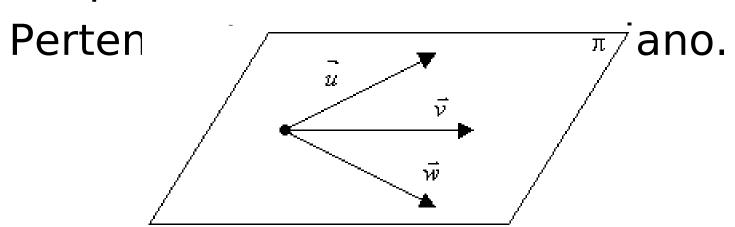
• Indica-se $u \perp v$

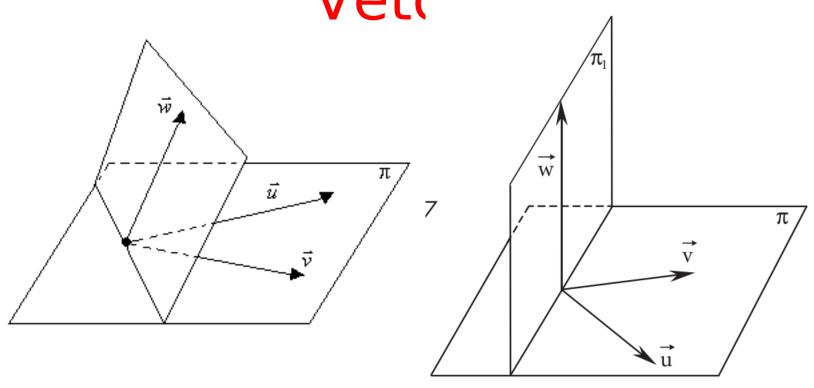


Considera-se o vetor nulo ortogonal a qualquer vetor.

Vetores coplanares: Dois ou mais vetores

São coplanares se possuem representantes





Os três vetores representados não são coplanares.

Exemplos

1	A	В	C D	
	L	M	N	E
	L		11	
	K	P	О	F
	J	I	Н	G

a)
$$AB = OF$$
 () g) $JO // LD$ () m) $PN \perp NB$ ()

b)
$$\overrightarrow{AM} = \overrightarrow{PH}$$
 () h) $\overrightarrow{AJ} // \overrightarrow{FG}$ () n) $\overrightarrow{AM} \perp \overrightarrow{BL}$ ()

c)
$$\overrightarrow{BC} = \overrightarrow{OP}$$
 () i) $\overrightarrow{AC} / / \overrightarrow{HI}$ () o) $|\overrightarrow{AC}| = |\overrightarrow{FP}|$ ()

d)
$$\overrightarrow{BL} = -\overrightarrow{MC}($$
 j) $\overrightarrow{CO}/\!/\overrightarrow{GI}$ () p) $|\overrightarrow{IF}| = |\overrightarrow{MF}|$ ()

e)
$$\overrightarrow{DE} = -\overrightarrow{ED}()$$
 k) $\overrightarrow{AB} \perp \overrightarrow{EG}()$ q) $|\overrightarrow{AJ}| = |\overrightarrow{AC}|()$

f)
$$\overrightarrow{AO} = \overrightarrow{MG}$$
 () 1) $\overrightarrow{PE} \perp \overrightarrow{EC}$ () r) $|\overrightarrow{AO}| = 2|\overrightarrow{NP}|$ ()

1	A	В	C D	
	L	M	N	E
	L		11	
	K	P	О	F
	J	I	Н	G

a)
$$AB = OF$$
 () g) $JO // LD$ () m) $PN \perp NB$ ()

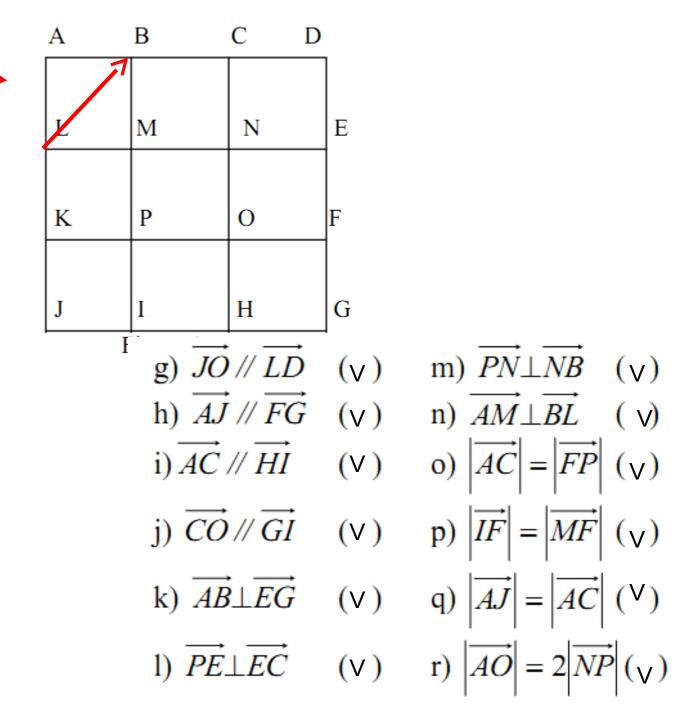
b)
$$\overrightarrow{AM} = \overrightarrow{PH}$$
 () h) $\overrightarrow{AJ} // \overrightarrow{FG}$ () n) $\overrightarrow{AM} \perp \overrightarrow{BL}$ ()

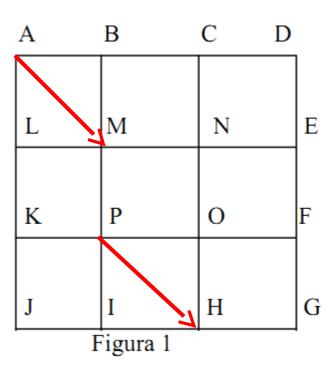
c)
$$\overrightarrow{BC} = \overrightarrow{OP}$$
 () i) $\overrightarrow{AC} / / \overrightarrow{HI}$ () o) $|\overrightarrow{AC}| = |\overrightarrow{FP}|$ ()

d)
$$\overrightarrow{BL} = -\overrightarrow{MC}($$
 j) $\overrightarrow{CO}/\!/\overrightarrow{GI}$ () p) $|\overrightarrow{IF}| = |\overrightarrow{MF}|$ ()

e)
$$\overrightarrow{DE} = -\overrightarrow{ED}()$$
 k) $\overrightarrow{AB} \perp \overrightarrow{EG}()$ q) $|\overrightarrow{AJ}| = |\overrightarrow{AC}|()$

f)
$$\overrightarrow{AO} = \overrightarrow{MG}$$
 () 1) $\overrightarrow{PE} \perp \overrightarrow{EC}$ () r) $|\overrightarrow{AO}| = 2|\overrightarrow{NP}|$ ()





m)
$$\overrightarrow{PN} \perp \overrightarrow{NB}$$
 (v)

n)
$$\overrightarrow{AM} \perp \overrightarrow{BL}$$
 (\vee

o)
$$|\overrightarrow{AC}| = |\overrightarrow{FP}|$$
 (\vee)

p)
$$\left| \overrightarrow{IF} \right| = \left| \overrightarrow{MF} \right| (V)$$

q)
$$|\overrightarrow{AJ}| = |\overrightarrow{AC}| (V)$$

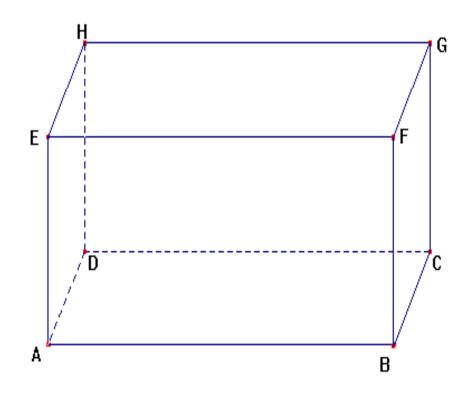
r)
$$|\overrightarrow{AO}| = 2 |\overrightarrow{NP}| (V)$$

Respostas a) V, b) V, c) F, d) V, e) V, f) V,

g) F, h) V, i) V, j) F, k) V, l) F, m) V,

n) V, o) V, p) V, q) F, r) V.

Exemplo:



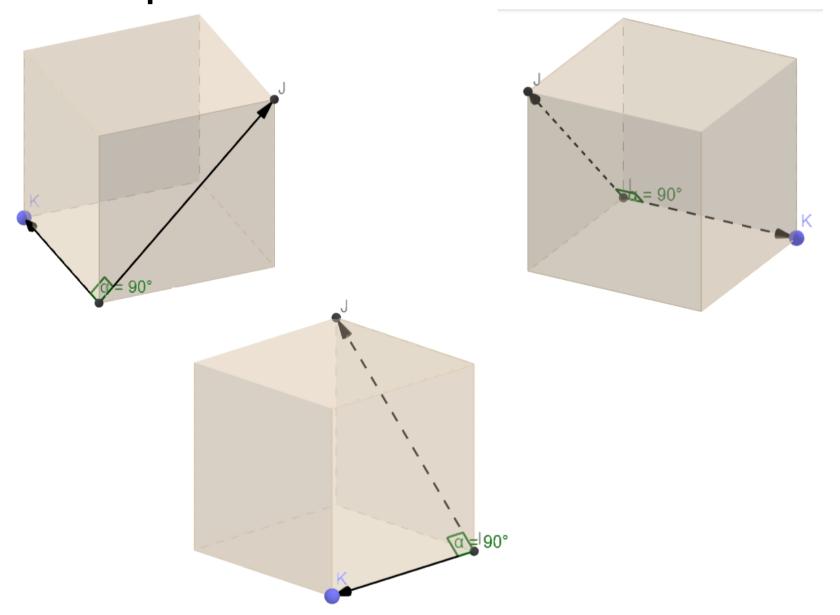
a)
$$\overrightarrow{DH} = \overrightarrow{BF}$$

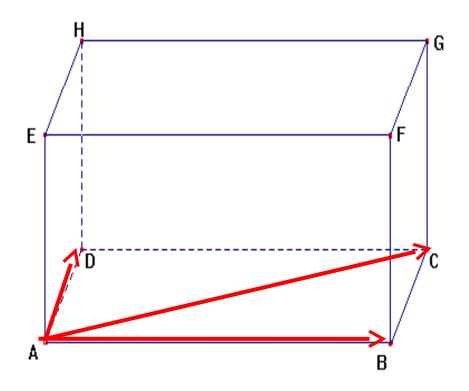
$$b)\overrightarrow{AB} = -\overrightarrow{HG}$$

$$c)\overrightarrow{AB}\perp\overrightarrow{CG}$$

$$d)\overrightarrow{AF} \perp \overrightarrow{BC}$$

Exemplo:



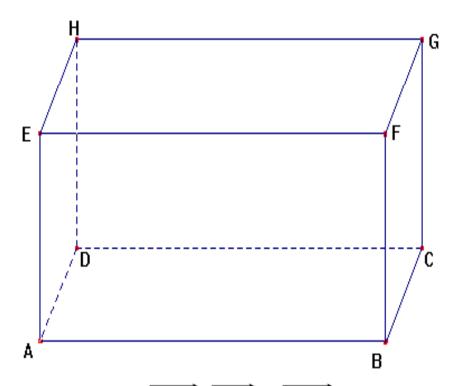


$$e$$
 $|\overrightarrow{AC}| = |\overrightarrow{HF}|$
 f $|\overrightarrow{AG}| = |\overrightarrow{DF}|$

$$f) \mid \overrightarrow{AG} \mid = \mid \overrightarrow{DF} \mid$$

$$g)\overrightarrow{BG}//\overrightarrow{ED}$$

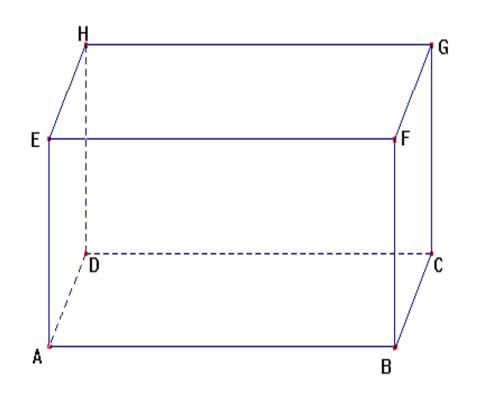
 $h)\overrightarrow{AB}, \overrightarrow{BC} \in \overrightarrow{CG} \ s\tilde{a}o \ coplanares$



i) \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{FG} e \overrightarrow{EG} são coplanares

k)AC,DB e FG são coplanares

m)AB,DC e CF são coplanares



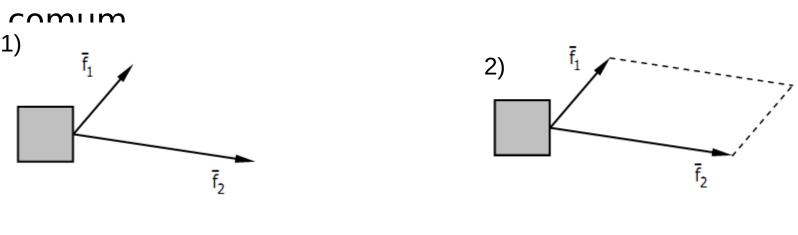
- $j)\overrightarrow{EG},\overrightarrow{CB}$ e \overrightarrow{HF} são coplanares
 - I)AB,BG e CF são coplanares
 - $n) \overrightarrow{AE}$ é ortogonal ao plano ABC

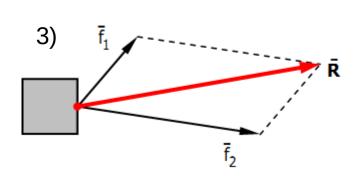
- o)AB é ortogonal ao plano BCG
- p) DC é paralelo ao plano HEF

Operações com Vetores

Vetores com direções diferentes (não paralelos):

Regra do paralelogramo: Devem ter origem



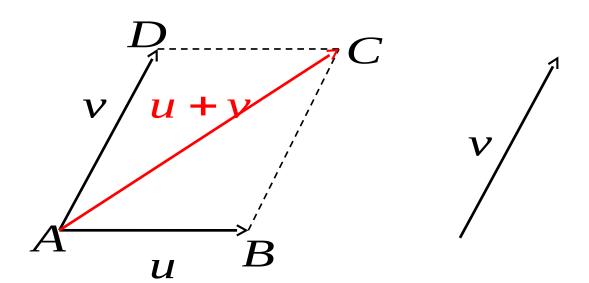


O vetor resultante executa o mesmo trabalho dos vetores que o resultaram.

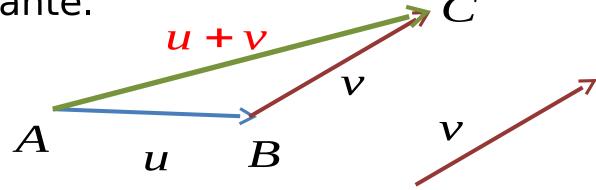


Regra do paralelogramo

Deve-se escolher representantes de_{l} v^{e} , respectivamente AB e AD, com origem em A e construir um paralelogramo ABCD.



Regra do Polígono: Considere e dois vetores, com representantes dados pelos segmentos orientados AB e BC, respectivamente. A soma de como, denotada por , é o vetor que tem o segmento orientado AC como representante.



Para adicionarmos dois vetores pelo método do polígono translada-se um dos vetores colocando sua origem na extremidade do outro vetor formando um "caminho".

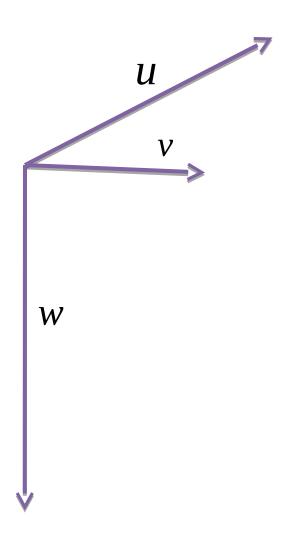
O vetor resultante terá sua origem comum ao primeiro vetor e sua extremidade comum à extremidade do último vetor.

O resultante fecha um polígono com os vetores somados.

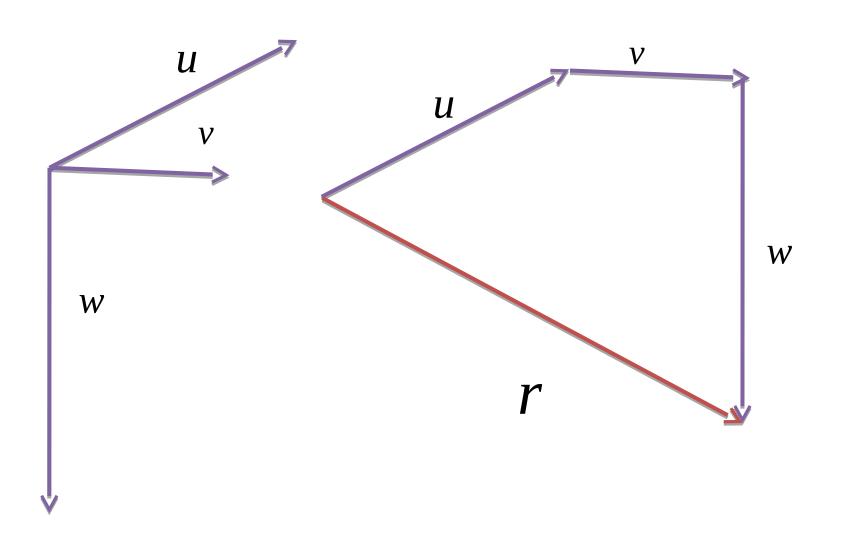
Resultante de três vetoros: II III $\mathbf{\bar{R}} = \mathbf{\bar{f}}_1 + \mathbf{\bar{f}}_2 + \mathbf{\bar{f}}_3$

- O método do paralelogramo se aplica apenas no caso de soma de dois vetores.
- Já o método do polígono se aplicada a uma quantidade finita qualquer de vetores numa única operação.

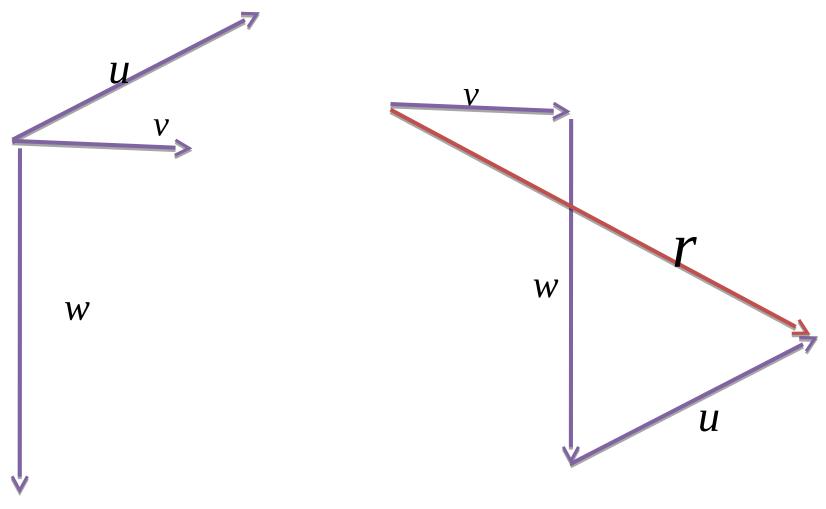
QUAL É O VETOR RESULTANTE DO SISTEMA DE VETORES ABAIXO?



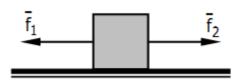
QUAL É O VETOR RESULTANTE DO SISTEMA DE VETORES ABAIXO?



QUAL É O VETOR RESULTANTE DO SISTEMA DE VETORES ABAIXO?



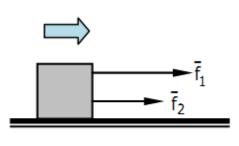
Vetores com mesma direção.



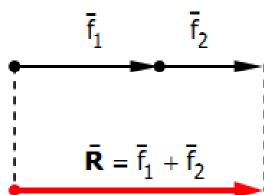
$$|\bar{f}_1| = 100 \,\text{N} \, |\bar{f}_2| = 100 \,\text{N}$$

$$\bar{R} = \bar{f}_1 + \bar{f}_2 = \bar{0}$$
 \therefore $|\bar{R}| = 0 N$

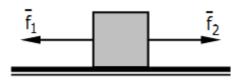
Quando somamos dois ou mais vetores temos como resultado um novo vetor, chamado vetor soma ou resultante.



$$|\bar{f}_1| = 120 \,\mathrm{N} \,\mathrm{e} \,|\bar{f}_2| = 100 \,\mathrm{N}$$



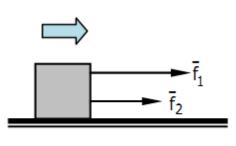
Caso 1: Vetores com mesma direção.



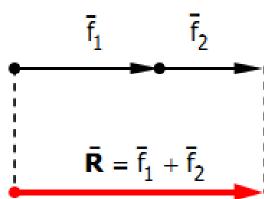
$$|\bar{f}_1| = 100 \,\mathrm{N} \, \mathrm{e} \, |\bar{f}_2| = 100 \,\mathrm{N}$$

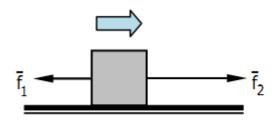
$$\bar{R} = \bar{f}_1 + \bar{f}_2 = \bar{0}$$
 \therefore $|\bar{R}| = 0N$

Quando somamos dois ou mais vetores temos como resultado um novo vetor, chamado vetor soma ou resultante.



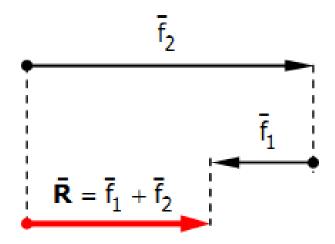
$$|\bar{f}_1| = 120 \,\mathrm{N} \,\mathrm{e} \,|\bar{f}_2| = 100 \,\mathrm{N}$$





$$|\bar{f}_1| = 50N e |\bar{f}_2| = 120N$$

$$\vec{R} = \vec{f}_1 + \vec{f}_2 \quad \therefore \quad |\vec{R}| = 70N$$



Operações Com Vetores

Propriedades (Adição):

Sejamu v, we vetores quaisquer. Valem:

(Associativa)

$$u + v = v + u$$

2) (Comutativa)
 $u + 0 = 0 + u = u$
3)
$$-u \qquad u + (-u) = (Elemento Neutro) - u \qquad (Elemento Neutro) - u = 0$$
4) Existe , tal que

(Elemento Oposto)