
11 Structuri de date elementare

În acest capitol vom examina reprezentarea mulțimilor dinamice ca structuri de date simple care utilizează referințe. Deși multe structuri de date complexe pot fi modelate folosind pointeri, le vom prezenta doar pe cele elementare: stive, cozi, liste înlănțuite și arbori cu rădăcină. De asemenea, vom prezenta o metodă prin care obiectele și pointerii pot fi sintetizați din tablouri.

11.1. Stive și cozi

Stivele și cozile sunt mulțimi dinamice în care elementul care este eliminat din mulțime de către operația ȘTERGE este prespecificat. Într-o *stivă*, elementul șters din mulțime este elementul cel mai recent inserat: stiva implementează principiul *ultimul sosit, primul servit* (last-in, first-out) sau *LIFO*. Similar, într-o *coadă*, elementul șters este întotdeauna cel care a stat în mulțime cel mai mult (primul introdus): coada implementează principiul *primul sosit, primul servit* (first-in, first-out) sau *FIFO*. Există mai multe modalități eficiente de a implementa stivele și cozile cu ajutorul calculatorului. În această secțiune vom arăta cum se pot folosi tablourile simple pentru a implementa fiecare dintre aceste structuri.

Stive

Operația INSEREAZĂ asupra stivelor este deseori denumită PUNE-ÎN-STIVĂ, iar operația ȘTERGE, care nu cere nici un argument, este deseori numită SCOATE-DIN-STIVĂ. Aceste nume sunt aluzii la stivele fizice, ca de exemplu un vraf de farfurii. Ordinea în care sunt luate farfuriile din vraf este ordinea inversă în care au fost introduse în vraf, deoarece doar ultima farfurie este accesibilă.

Așa cum se vede în figura 11.1, o stivă cu cel mult n elemente poate fi implementată printr-un tablou $S[1..n]$. Tabloul are un atribut $vârf[S]$ care este indicele celui mai recent introdus element. Stiva constă din elementele $S[1..vârf[S]]$, unde $S[1]$ este elementul de la baza stivei, iar $S[vârf[S]]$ este elementul din vârful stivei.

Când $vârf[S] = 0$, stiva nu conține nici un element și deci este *vidă*. Se poate testa dacă stiva este vidă prin operația de interogare STIVĂ-VIDĂ.

Dacă se încearcă extragerea (se apelează operația SCOATE-DIN-STIVĂ) unui element dintr-o stivă vidă, spunem că stiva are *depășire inferioară*, care în mod normal este o eroare. Dacă $vârf[S]$ depășește valoarea n , stiva are *depășire superioară*. (În implementarea noastră în pseudocod, nu ne vom pune problema depășirii stivei.)

Fiecare dintre operațiile stivei pot fi implementate prin doar câteva linii de cod.

STIVĂ-VIDĂ(S)

- 1: **dacă** $vârf[S] = 0$ **atunci**
- 2: **returnează** ADEVĂRAT
- 3: **altfel**
- 4: **returnează** FALS

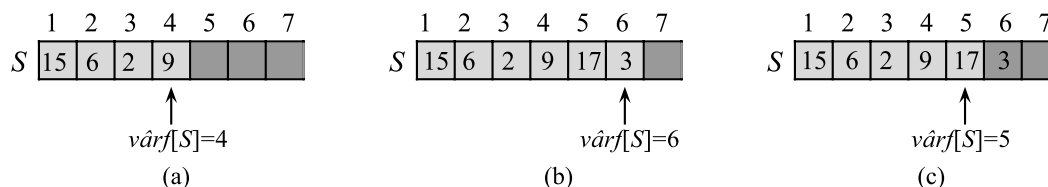


Figura 11.1 Implementarea unei stive S printr-un tablou. Elementele stivei apar doar în pozițiile hașurate folosind o culoare deschisă. (a) Stiva S are 4 elemente. Elementul din vârful stivei este 9. (b) Stiva S după apelurile PUNE-ÎN-STIVĂ($S, 17$) și PUNE-ÎN-STIVĂ($S, 3$). (c) Stiva S după ce apelul SCOATE-DIN-STIVĂ(S) a întors ca rezultat elementul 3, care este cel mai recent introdus. Deși elementul 3 apare în continuare în tabel, el nu mai este în stivă; elementul din vârful stivei este 17.

PUNE-ÎN-STIVĂ(S, x)

- 1: $vârf[S] \leftarrow vârf[S] + 1$
- 2: $S[vârf[S]] \leftarrow x$

SCOATE-DIN-STIVĂ(S)

- 1: **dacă** STIVĂ-VIDĂ(S) **atunci**
- 2: **eroare** “depășire inferioară”
- 3: **altfel**
- 4: $vârf[S] \leftarrow vârf[S] - 1$
- 5: **returnează** $S[vârf[S]+1]$

Figura 11.1 ilustrează modificările produse în urma apelurilor operațiilor PUNE-ÎN-STIVĂ și SCOATE-DIN-STIVĂ. Fiecare dintre cele trei operații asupra stivelor necesită un timp $O(1)$.

Cozi

Vom numi PUNE-ÎN-COADĂ operația INSEREAZĂ aplicată asupra unei cozi, iar operația ȘTERGE o vom numi SCOATE-DIN-COADĂ; asemănător operației SCOATE-DIN-STIVĂ aplicată stivei, SCOATE-DIN-COADĂ nu necesită nici un argument. Principiul FIFO, propriu cozii, impune ca aceasta să opereze asemănător cu un rând de oameni ce așteaptă la un ghișeu. Coadă are un **cap** și o **coadă**. Când un element este pus în coadă, ocupă locul de la sfârșitul cozii, ca și un nou venit ce își ia locul la coada rândului. Elementul scos din coadă este întotdeauna cel din capul cozii, asemănător persoanei din capul rândului care a așteptat cel mai mult. (Din fericire, nu trebuie să ne îngrijorăm din cauza elementelor care “se bagă în față”.)

Figura 11.2 ilustrează o modalitate de a implementa o coadă având cel mult $n - 1$ elemente, folosind un tablou $Q[1..n]$. Coadă are un atribut $cap[Q]$ care conține indicele capului ei. Atributul $coadă[Q]$ conține indicele noii locații în care se va insera în coadă elementul nou venit. Elementele din coadă se află în locațiile $cap[Q]$, $cap[Q] + 1$, ..., $coadă[Q] - 1$, iar indicii se parcurg circular, în sensul că locația 1 urmează imediat după locația n . Când $cap[Q] = coadă[Q]$ coada este goală. Inițial avem $cap[Q] = coadă[Q] = 1$. Când coada este vidă, o încercare de a scoate un element din coadă cauzează o depășire inferioară în coadă. Când $cap[Q] = coadă[Q] + 1$, coada este “plină” și o încercare de a pune în coadă cauzează o depășire superioară în coadă.

În PUNE-ÎN-COADĂ și SCOATE-DIN-COADĂ, verificarea erorilor de depășire inferioară a fost omisă. (Exercițiul 11.1-4 cere scrierea codului ce verifică aceste două condiții de eroare.)

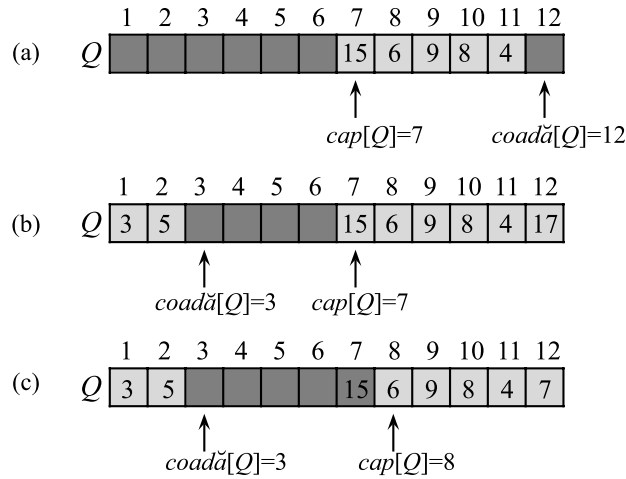


Figura 11.2 O coadă implementată utilizând un tablou $Q[1..12]$. Elementele cozii apar doar în pozițiile cu hașură deschisă. (a) Coadă are 5 elemente, în locațiile $Q[7..11]$. (b) Configurația cozii după apelurile $PUNE-ÎN-COADĂ(Q, 17)$, $PUNE-ÎN-COADĂ(Q, 3)$, $PUNE-ÎN-COADĂ(Q, 5)$. (c) Configurația cozii după ce apelul $SCOATE-DIN-COADĂ(Q)$ returnează valoarea cheii 15, ce s-a aflat anterior în capul cozii. Noul cap are cheia 6.

$PUNE-ÎN-COADĂ(Q, x)$

- 1: $Q[coadă[Q]] \leftarrow x$
- 2: **dacă** $coadă[Q] = lung[Q]$ **atunci**
- 3: $coadă[Q] \leftarrow 1$
- 4: **altfel**
- 5: $coadă[Q] \leftarrow coadă[Q] + 1$

$SCOATE-DIN-COADĂ(Q)$

- 1: $x \leftarrow Q[cap[Q]]$
- 2: **dacă** $cap[Q] = lung[Q]$ **atunci**
- 3: $cap[Q] \leftarrow 1$
- 4: **altfel**
- 5: $cap[Q] \leftarrow cap[Q] + 1$
- 6: **returnează** x

În figura 11.2 sunt ilustrate efectele operațiilor $PUNE-ÎN-COADĂ$ și $SCOATE-DIN-COADĂ$. Fiecare operație necesită un timp $O(1)$.

Exerciții

11.1-1 Folosind ca model figura 11.1, ilustrați efectul fiecăreia dintre operațiile $PUNE-ÎN-STIVĂ(S, 4)$, $PUNE-ÎN-STIVĂ(S, 1)$, $PUNE-ÎN-STIVĂ(S, 3)$, $SCOATE-DIN-STIVĂ(S)$, $PUNE-ÎN-STIVĂ(S, 8)$, $SCOATE-DIN-STIVĂ(S)$ pe o stivă inițial vidă, memorată într-un tablou $S[1..6]$.

11.1-2 Explicați cum se pot implementa două stive într-un singur tablou $A[1..n]$ astfel încât nici una dintre stive să nu aibă depășire superioară, cu excepția cazului în care numărul total de elemente din ambele stive (împreună) este n . Operațiile PUNE-ÎN-STIVĂ și SCOATE-DIN-STIVĂ trebuie să funcționeze într-un timp $O(1)$.

11.1-3 Folosind ca model figura 11.2, ilustrați efectul fiecăreia dintre operațiile PUNE-ÎN-COADĂ($Q, 4$), PUNE-ÎN-COADĂ($Q, 1$), PUNE-ÎN-COADĂ($Q, 3$), SCOATE-DIN-COADĂ(Q), PUNE-ÎN-COADĂ($Q, 8$) și SCOATE-DIN-COADĂ(Q) pe o coadă Q , inițial vid; a memorată într-un tablou $Q[1..6]$.

11.1-4 Rescrieți PUNE-ÎN-COADĂ și SCOATE-DIN-COADĂ pentru a detecta depășirile unei cozi.

11.1-5 În timp ce stiva permite inserarea și ștergerea de elemente doar la un singur capăt, iar coada permite inserarea la un capăt și ștergerea la celălalt capăt, o **coadă completă** permite inserări și ștergeri la ambele capete. Scrieți patru proceduri cu timpul de execuție $O(1)$ pentru inserare de elemente și ștergere de elemente la ambele capete ale unei cozi complete implementată printr-un tablou.

11.1-6 Arătați cum se poate implementa o coadă prin două stive. Analizați timpul de execuție pentru operațiile cozii.

11.1-7 Arătați cum se poate implementa o stivă prin două cozi. Analizați timpul de execuție pentru operațiile stivei.

11.2. Liste înlănțuite

O **listă înlănțuită** este o structură de date în care obiectele sunt aranjate într-o anumită ordine. Spre deosebire de tablou, în care ordinea este determinată de indicii tabloului, ordinea într-o listă înlănțuită este determinată de un pointer conținut în fiecare obiect. Listele înlănțuite asigură o reprezentare mai simplă și mai flexibilă pentru mulțimi dinamice, suportând (deși nu neapărat eficient) toate operațiile descrise la pagina 168.

După cum se arată în figura 11.3, fiecare element al unei **liste dublu înlănțuite** L este un obiect cu un câmp *cheie* și alte două câmpuri pointer: *urm* (următor) și *prec* (precedent). Obiectul poate conține și alte date. Fiind dat un element x din listă, $urm[x]$ indică spre succesorul său din lista înlănțuită, iar $prec[x]$ indică spre predecesorul său. Dacă $prec[x] = \text{NIL}$ atunci elementul x nu are nici un predecesor și deci e primul element din listă, sau **capul** listei. Dacă $urm[x] = \text{NIL}$ atunci elementul x nu are succesor și deci este ultimul element sau **coada** listei. Un atribut $cap[L]$ referă primul element al listei. Dacă $cap[L] = \text{NIL}$, lista este vidă.

O listă poate avea una din următoarele forme. Ea poate fi simplu înlănțuită sau dublu înlănțuită, poate fi sortată sau nu, și poate fi, sau nu, circulară. Dacă o listă este **simplu înlănțuită** vom omite pointerul *prec* din fiecare element. Dacă o listă este **sortată**, ordinea din listă corespunde ordinii cheilor memorate în elementele listei; elementul minim este capul listei, iar elementul maxim este coada listei. Dacă lista este **nesortată**, elementele pot apărea în orice ordine. Într-o **listă circulară** referința *prec* a capului listei referă coada iar referința *urm* a cozii listei referă capul ei. Astfel, lista poate fi privită ca un inel de elemente. În restul acestei secțiuni vom presupune că listele cu care lucrăm sunt nesortate și dublu înlănțuite.

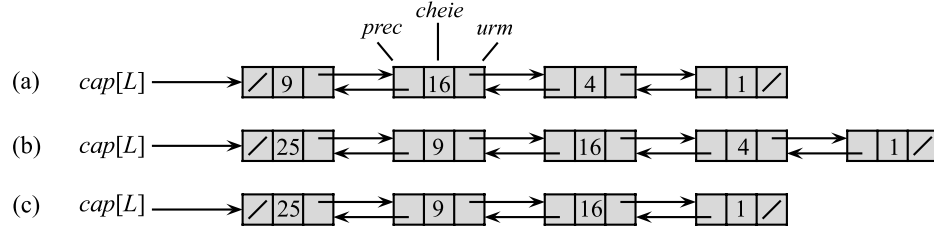


Figura 11.3 (a) O listă dublu înlanțuită L reprezentând mulțimea dinamică $\{1, 4, 9, 16\}$. Fiecare element din listă este un obiect având câmpuri pentru cheie și doi pointeri (ilustrați prin săgeți) la elementul următor, respectiv anterior. Câmpul urm al cozii și câmpul $prec$ al capului sunt NIL, lucru indicat printr-un slash. Atributul $cap[L]$ referă capul listei. (b) După execuția lui $LISTA-INSEREAZA(L, x)$, unde $cheie[x] = 25$, capul listei înlanțuite este un nou obiect având cheia 25. Acest nou obiect referă vechiul cap având cheia 9. (c) Rezultatul apelului $LISTA-STERGE(L, x)$, unde x referă obiectul având cheia 4.

Căutarea într-o listă înlanțuită

Procedura $LISTA-CAUTA(L, k)$ găsește primul element având cheia k din lista L printr-o căutare liniară simplă, returnând pointerul la acest element. Dacă în listă nu apare nici un obiect având cheia k , atunci se returnează NIL. Pentru lista înlanțuită din figura 11.3(a), apelul $LISTA-CAUTA(L, 4)$ returnează un pointer la al treilea element, iar apelul $LISTA-CAUTA(L, 7)$ returnează NIL.

$LISTA-CAUTA(L, x)$

- 1: $x \leftarrow cap[L]$
- 2: **cât timp** $x \neq \text{NIL}$ și $cheie[x] \neq k$ **execută**
- 3: $x \leftarrow urm[x]$
- 4: **returnează** x

Pentru a căuta într-o listă având n obiecte, procedura $LISTA-CAUTA$ necesită un timp $\Theta(n)$ în cazul cel mai defavorabil, deoarece va trebui să caute în toată lista.

Inserarea într-o listă înlanțuită

Fiind dat un element x al cărui câmp $cheie$ a fost inițializat, procedura $LISTA-INSEREAZA$ îl plasează pe x în fața listei înlanțuite, după cum se poate observa în figura 11.3(b).

$LISTA-INSEREAZA(L, x)$

- 1: $urm[x] \leftarrow cap[L]$
- 2: **dacă** $cap[L] \neq \text{NIL}$ **atunci**
- 3: $prec[cap[L]] \leftarrow x$
- 4: $cap[L] \leftarrow x$
- 5: $prec[x] \leftarrow \text{NIL}$

Timpul de execuție pentru $LISTA-INSEREAZA$ pe o listă cu n elemente este $O(1)$.

Ștergerea dintr-o listă înlănțuită

Procedura LISTĂ-ȘTERGE elimină un element x dintr-o listă înlănțuită L . Pentru aceasta, trebuie transmis ca argument un pointer spre x și x va fi scos din listă, actualizându-se pointerii. Dacă dorim să ștergem un element cu o cheie dată, mai întâi trebuie să apelăm LISTĂ-CAUTĂ pentru a afla pointerul spre acel element.

LISTĂ-ȘTERGE(L, x)

- 1: **dacă** $prec[x] \neq \text{NIL}$ **atunci**
- 2: $urm[prec[x]] \leftarrow urm[x]$
- 3: **altfel**
- 4: $cap[L] \leftarrow urm[x]$
- 5: **dacă** $urm[x] \neq \text{NIL}$ **atunci**
- 6: $prec[urm[x]] \leftarrow prec[x]$

Figura 11.3(c) ilustrează cum se șterge un element dintr-o listă înlănțuită. LISTĂ-ȘTERGE se execută într-un timp $O(1)$, dar dacă dorim să ștergem un element având o cheie dată, timpul necesar pentru cazul cel mai defavorabil este $\Theta(n)$, pentru că înainte trebuie să apelăm LISTĂ-CAUTĂ.

Santinele

Codul pentru LISTĂ-ȘTERGE ar fi mai simplu dacă am ignora condițiile extreme de la capul și coada listei.

LISTĂ-ȘTERGE'(L, x)

- 1: $urm[prec[x]] \leftarrow urm[x]$
- 2: $prec[urm[x]] \leftarrow prec[x]$

O *santinela* este un obiect fictiv care ne permite să simplificăm condițiile de la extreme. De exemplu, să presupunem că în lista L avem la dispoziție un obiect $nil[L]$, care reprezintă NIL, dar care are toate câmpurile unui element al listei. De câte ori avem o referință la NIL în codul listei, o vom înlocui cu o referință la santinela $nil[L]$. După cum se observă în figura 11.4, santinela transformă o listă dublu înlănțuită într-o listă circulară, cu santinela $nil[L]$ plasată între cap și coadă; câmpul $urm[nil[L]]$ indică spre capul listei, iar $prec[nil[L]]$ indică spre coadă. Similar, atât câmpul urm al cozii cât și câmpul $prec$ al capului indică spre $nil[L]$. Deoarece $urm[nil[L]]$ indică spre cap, putem elimina atributul $cap[L]$, înlocuind referințele către el cu referințe către $urm[nil[L]]$. O listă vidă va conține doar santinela, deoarece atât $urm[nil[L]]$ cât și $prec[nil[L]]$ pot fi setate pe $nil[L]$.

Codul pentru LISTĂ-CAUTĂ rămâne la fel ca înainte, dar cu referințele spre NIL și $cap[L]$ schimbate după cum s-a precizat anterior.

LISTĂ-CAUTĂ'(L, k)

- 1: $x \leftarrow urm[nil[L]]$
- 2: **cât timp** $x \neq nil[L]$ și $cheie[x] \neq k$ **execută**
- 3: $x \leftarrow urm[x]$
- 4: **returnează** x

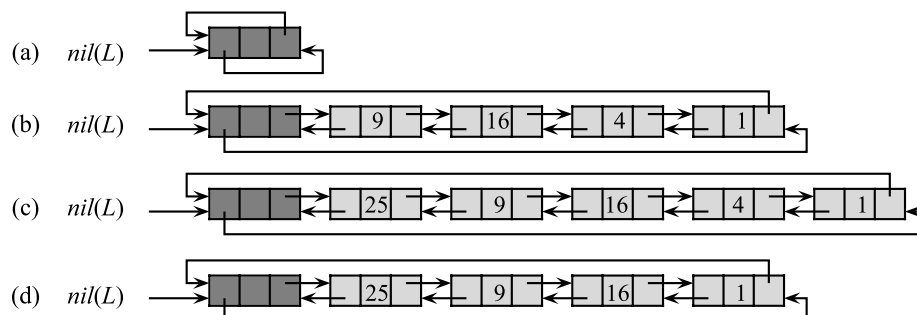


Figura 11.4 O listă înlanțuită L ce folosește o santinelă $nil[L]$ (hașurată cu negru) este o listă dublu înlanțuită obișnuită, transformată într-o listă circulară cu $nil[L]$ pus între cap și coadă. Atributul $cap[L]$ nu mai este necesar, deoarece capul listei poate fi accesat prin $urm[nil[L]]$. **(a)** O listă vidă. **(b)** Lista înlanțuită din figura 11.3(a), având cheia 9 în capul listei și cheia 1 în coada listei. **(c)** Lista după execuția procedurii $LISTA-INSEREAZA'(L, x)$, unde $cheie[x] = 25$. Noul obiect devine capul listei. **(d)** Lista după ștergerea obiectului având cheia 1. Noua coadă este obiectul având cheia 4.

Folosim procedura (cu două linii de cod) $LISTA-STERGE'$ pentru a șterge un element din listă. Vom folosi următoarea procedură pentru inserarea unui element în listă.

$LISTA-INSEREAZA'(L, x)$

- 1: $urm[x] \leftarrow urm[nil[L]]$
- 2: $prec[urm[nil[L]]] \leftarrow x$
- 3: $urm[nil[L]] \leftarrow x$
- 4: $prec[x] \leftarrow nil[L]$

Figura 11.4 ilustrează efectele procedurilor $LISTA-INSEREAZA'$ și $LISTA-STERGE'$ pe un exemplu.

Rareori santinelele reduc marginile asimptotice de timp pentru operațiile structurilor de date, dar pot reduce factorii constanți. Câștigul pe care îl reprezintă folosirea santinelelor în cadrul ciclurilor este de obicei mai mult legat de claritatea codului, decât de viteză; de exemplu, codul pentru lista înlanțuită este simplificat prin utilizarea santinelelor, dar câștigăm doar un timp $O(1)$ în procedurile $LISTA-INSEREAZA'$ și $LISTA-STERGE'$. Oricum, în alte situații, folosirea santinelelor ajută la restrângerea codului dintr-un ciclu, reducându-se astfel coeficientul, de exemplu, pentru n sau n^2 din timpul de execuție.

Santinelele trebuie folosite cu discernământ. Dacă avem multe liste mici, spațiul suplimentar folosit de santinelele acestor liste poate reprezenta o risipă semnificativă de memorie. Astfel, în cartea de față santinelele se vor folosi doar acolo unde se obține o simplificare semnificativă a codului.

Exerciții

11.2-1 Se poate implementa operația $INSEREAZA$ pentru mulțimi dinamice pe o listă simplu înlanțuită cu un timp de execuție $O(1)$? Dar operația $STERGE$?

11.2-2 Implementați o stivă folosind o listă simplu înlanțuită L . Operațiile $PUNE-ÎN-STIVĂ$ și $SCOATE-DIN-STIVĂ$ ar trebui să necesite tot un timp $O(1)$.

11.2-3 Implementați o coadă folosind o listă simplu înălțuită L . Operațiile PUNE-ÎN-COADĂ și SCOATE-DIN-COADĂ ar trebui să necesite tot un timp $O(1)$.

11.2-4 Implementați operațiile specifice dicționarelor INSEREAZĂ, ȘTERGE și CAUTĂ folosind liste simplu înălțuite, respectiv circulare. Care sunt timpii de execuție pentru aceste proceduri?

11.2-5 Operația pentru mulțimi dinamice REUNEȘTE are ca intrare două mulțimi disjuncte S_1 și S_2 și returnează mulțimea $S = S_1 \cup S_2$ ce conține toate elementele din S_1 și S_2 . Mulțimile S_1 și S_2 sunt de obicei distruse de către operație. Arătați cum se poate realiza REUNEȘTE într-un timp $O(1)$ folosind o structură de date de tip listă, adecvată.

11.2-6 Scrieți o procedură care interclasează două liste simplu înălțuite sortate într-o singură listă simplu înălțuită sortată fără a folosi santinele. Apoi, scrieți o procedură similară folosind o santinelă având cheia ∞ pentru a marca sfârșitul fiecărei liste. Comparați simplitatea codului pentru fiecare din cele două proceduri.

11.2-7 Creați o procedură nerecursivă de timp de execuție $\Theta(n)$ care inversează o listă simplu înălțuită având n elemente. Procedura va folosi un spațiu suplimentar de memorie de mărime constantă.

11.2-8 ★ Explicați cum se pot implementa liste dublu înălțuite folosind o singură valoare referință $np[x]$ pentru fiecare obiect, în locul celor două valori uzuale (urm și $prec$). Se presupune că toate valorile pointerilor pot fi interpretate ca și întregi pe k biți și se definește $np[x]$ ca fiind $np[x] = urm[x] \text{ XOR } prec[x]$, “sau exclusiv” pe k biți dintre $urm[x]$ și $prec[x]$. (Valoarea NIL e reprezentată de 0.) Acordați atenție descrierii informației necesare pentru accesarea capului listei. Arătați cum pot fi implementate operațiile CAUTĂ, INSEREAZĂ și ȘTERGE pe o astfel de listă. De asemenea, arătați cum se poate inversa o astfel de listă într-un timp $O(1)$.

11.3. Implementarea pointerilor și obiectelor

Cum implementăm pointerii și obiectele în limbaje cum ar fi Fortran, care nu asigură lucrul cu astfel de date? În această secțiune, vom arăta două modalități de implementare a structurilor de date înălțuite fără un tip de date pointer explicit. Vom sintetiza obiectele și pointerii din tablouri și indici de tablouri.

O reprezentare multi-tablou a obiectelor

O colecție de obiecte care au aceleași câmpuri se poate reprezenta utilizând câte un tablou pentru fiecare câmp. De exemplu, figura 11.5 ilustrează cum se poate implementa lista înălțuită din figura 11.3(a) prin trei tablouri. Tabloul *cheie* reține valorile curente ale cheilor din mulțimea dinamică, iar pointerii sunt memorați în tablourile *urm* și *prec*. Pentru un indice de tablou x dat, $cheie[x]$, $urm[x]$ și $prec[x]$ reprezintă un obiect în lista înălțuită. Într-o astfel de implementare, un pointer x este un simplu indice în tablourile *cheie*, *urm* și *prec*.

În figura 11.3(a), obiectul având cheia 4 urmează după obiectul având cheia 16 în lista înălțuită. În figura 11.5, cheia 4 apare în *cheie*[2], iar cheia 16 apare în *cheie*[5], deci vom avea $urm[5] = 2$ și $prec[2] = 5$. Deși constanta NIL apare în câmpul *urm* al cozii și în câmpul

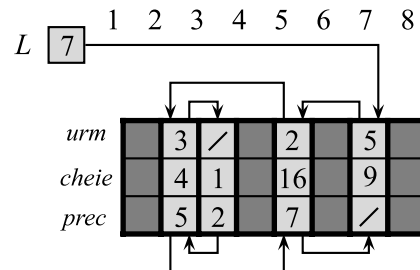


Figura 11.5 Lista înlanțuită din figura 11.3(a) reprezentată prin tablourile *cheie*, *urm* și *prec*. Fiecare porțiune verticală a tablourilor reprezintă un singur obiect. Pointerii memorați corespund indicilor tablourilor ilustrați în partea de sus; săgețile arată cum trebuie interpretați acești indici. Pozițiile cu hașură deschisă ale obiectelor conțin elementele listei. Variabila L conține indicele capului.

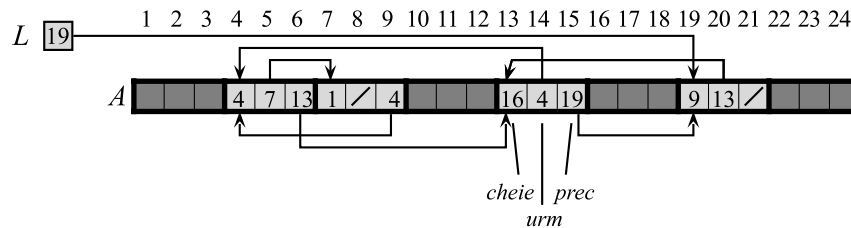


Figura 11.6 Lista înlanțuită din figura 11.3(a) și figura 11.5 reprezentată printr-un singur tablou A . Fiecare element al listei este un obiect care ocupă un subtablou continuu de lungime 3 în cadrul tabloului. Cele trei câmpuri *cheie*, *urm* și *prec* corespund deplasamentelor 0, 1 și respectiv 2. Pointerul la un obiect este indicele primului element al obiectului. Obiectele conținând elementele listei sunt hașurate deschis, iar săgețile indică ordinea în listă.

prec al capului, de obicei vom folosi un întreg (ca 0 sau -1) care nu poate reprezenta un indice valid în tablouri. O variabilă L memorează indicele capului listei.

În pseudocodul nostru, am folosit paranteze pătrate pentru a nota atât indexarea într-un tablou cât și selecția unui câmp (atribut) aparținând unui obiect. În ambele cazuri, semnificația lui $cheie[x]$, $urm[x]$ și $prec[x]$ este consistentă relativ la implementare.

O reprezentare a obiectelor printr-un tablou unic

Cuvintele din memoria unui calculator sunt în mod obișnuit adresate prin întregi între 0 și $M - 1$, unde M este un număr întreg suficient de mare. În multe limbaje de programare, un obiect ocupă o mulțime contiguă de locații în memoria calculatorului. Un pointer este pur și simplu adresa primei locații de memorie a obiectului iar celelalte locații de memorie din cadrul obiectului pot fi indexate adăugând un deplasament la acest pointer.

În medii de programare care nu au tipuri de date pointer explicite putem folosi aceeași strategie pentru implementarea obiectelor. De exemplu, figura 11.6 ilustrează cum se poate folosi un singur tablou A pentru a memora lista înlanțuită din figura 11.3(a) și figura 11.5. Un obiect ocupă un subtablou contiguu $A[j..k]$. Fiecare câmp al obiectului corespunde unui deplasament din intervalul $0..k - j$, iar un pointer la obiect este indicele j . În figura 11.6, deplasamentele

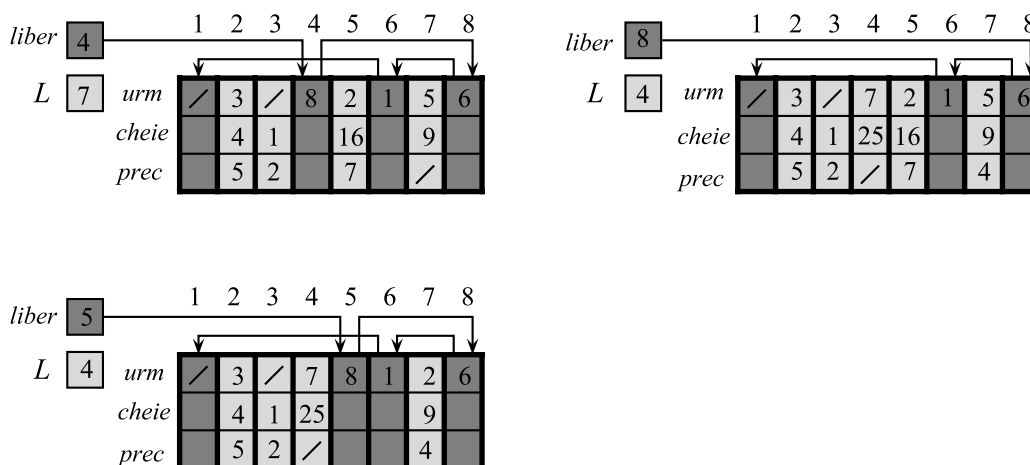


Figura 11.7 Efectul procedurilor ALOCĂ-OBIECT și ELIBEREAZĂ-OBIECT. (a) Lista din figura 11.5 (partea cu hașură deschisă) și o listă liberă (partea cu hașură închisă). Săgețile indică structura listei libere. (b) Rezultatul apelului ALOCĂ-OBIECT() (care returnează cheia 4), setând *cheie*[4] la 25 și al apelului LISTĂ-INSEREAZĂ(*L*, 4). Noul cap al listei libere este obiectul 8, care a fost *urm*[4] în lista liberă. (c) După execuția lui LISTĂ-ȘTERGE(*L*, 5), apelăm ELIBEREAZĂ-OBIECT(5). Obiectul 5 devine noul cap al listei libere, cu obiectul 8 urmându-i în listă.

corespunzătoare lui *cheie*, *urm* și *prec* sunt 0, 1, respectiv 2. Pentru a citi valoarea lui *prec*[*i*] pentru un pointer *i* dat, adăugăm la valoarea *i* a pointerului deplasamentul 2, citind astfel *A*[*i*+2].

Reprezentarea printr-un singur tablou este flexibilă în sensul că permite memorarea de obiecte cu lungimi diferite în același tablou. Problema gestionării unei astfel de colecții eterogene de obiecte este mult mai dificilă decât problema gestionării unei colecții omogene, în care toate obiectele au aceleași câmpuri. Deoarece majoritatea structurilor de date pe care le luăm în considerare sunt compuse din elemente omogene, pentru scopurile noastre va fi suficient să folosim reprezentarea multi-tablou a obiectelor.

Alocarea și eliberarea obiectelor

Pentru a insera o cheie într-o mulțime dinamică reprezentată printr-o listă dublu înălțuită, trebuie să alocăm un pointer la un obiect neutilizat la momentul respectiv în reprezentarea listei înălțuite. Prin urmare, este util să ținem evidența obiectelor care nu sunt folosite la un moment dat, în reprezentarea listei înălțuite; astfel, ori de câte ori avem nevoie de un nou obiect, acesta va fi preluat din lista de obiecte nefolosite. În unele sisteme, un așa numit “*garbage collector*” (colector de reziduuri) este responsabil cu determinarea obiectelor neutilizate. Oricum, sunt multe aplicații, suficient de simple astfel încât își pot asuma responsabilitatea de a returna un obiect neutilizat către gestionarul de obiecte nefolosite. Vom studia acum problema alocării și eliberării (sau dealocării) obiectelor omogene folosind, de exemplu, o listă dublu înălțuită reprezentată prin tablouri multiple.

Să presupunem că tablourile din reprezentarea multi-tablou au lungimea *m* și că la un moment dat mulțimea dinamică conține $n \leq m$ elemente. Atunci *n* obiecte vor reprezenta elementele

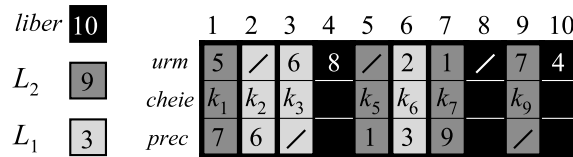


Figura 11.8 Două liste înlănțuite L_1 (porțiunea cu hașură deschisă) și L_2 (cu hașură medie) și o listă liberă interconectată (cu hașură închisă).

curente din mulțimea dinamică și restul de $m - n$ obiecte sunt **libere**; obiectele libere pot fi folosite pentru reprezentarea elementelor ce se vor insera în viitor în mulțimea dinamică.

Vom păstra obiectele libere într-o listă simplu înlănțuită, pe care o vom numi **listă liberă**. Lista liberă folosește doar tabloul *urm*, care memorează pointerii *urm* din listă. Capul listei libere este memorat într-o variabilă globală *liber*. În cazul în care mulțimea dinamică reprezentată de lista înlănțuită L este nevidă, lista liberă se poate întretește cu lista L , după cum se observă în figura 11.7. Observați că fiecare obiect din reprezentare este fie în lista L , fie în lista liberă, dar nu în amândouă.

Lista liberă este o stivă: următorul obiect alocat este cel mai recent eliberat. Putem folosi o implementare a operațiilor stivei PUNE-ÎN-STIVĂ și SCOATE-DIN-STIVĂ folosind o listă pentru a construi procedurile pentru alocarea și, respectiv, eliberarea obiectelor. Presupunem că variabila globală *liber* folosită în următoarele proceduri referă primul element al listei libere.

ALOCĂ-OBIECT()

- 1: **dacă** *liber* = NIL **atunci**
- 2: **eroare** “depășire de spațiu”
- 3: **altfel**
- 4: $x \leftarrow liber$
- 5: $liber \leftarrow urm[x]$
- 6: **returnează** x

ELIBEREAZĂ-OBIECT(x)

- 1: $urm[x] \leftarrow liber$
- 2: $liber \leftarrow x$

Inițial lista liberă conține toate cele n obiecte nealocate. În cazul în care lista liberă este epuizată, procedura ALOCĂ-OBIECT semnalează o eroare. În mod curent se poate folosi o singură listă liberă care să servească mai multe liste înlănțuite. Figura 11.8 ilustrează două liste înlănțuite și o listă liberă, interconectate prin tablourile *cheie*, *urm* și *prec*.

Cele două proceduri se execută într-un timp $O(1)$, ceea ce le face eficiente. Ele pot fi modificate astfel încât să funcționeze pentru orice colecție omogenă de obiecte, lăsând unul din câmpurile obiectului să se comporte ca un câmp *urm* în lista liberă.

Exerciții

11.3-1 Desenați o imagine a șirului $\langle 13, 4, 8, 19, 5, 11 \rangle$ memorată ca o listă dublu înlănțuită folosind reprezentarea multi-tablou. Realizați același lucru pentru reprezentarea cu un tablou unic.

11.3-2 Scrieți procedurile ALOCĂ-OBIECT și ELIBEREAZĂ-OBIECT pentru o colecție omogenă de obiecte implementată printr-o reprezentare cu un tablou unic.

11.3-3 De ce nu este necesar să setăm sau să resetăm câmpurile *prec* ale obiectelor din implementarea procedurilor ALOCĂ-OBIECT și ELIBEREAZĂ-OBIECT?

11.3-4 De multe ori este de dorit să păstrăm toate elementele unei liste dublu înlanțuite într-o zonă compactă la memorare, folosind, de exemplu, primele m locații din reprezentarea multi-tablou. (Aceasta este situația într-un mediu de calcul cu memorie virtuală, paginată.) Explicați, cum se pot implementa procedurile ALOCĂ-OBIECT și ELIBEREAZĂ-OBIECT astfel încât reprezentarea să fie compactă. Presupuneti că nu există pointeri la elementele listei înlanțuite în afara listei înseși. (*Indica ie:* Folosiți implementarea stivei printr-un tablou.)

11.3-5 Fie L o listă dublu înlanțuită de lungime m memorată în tablourile *cheie*, *prec* și *urm* de lungime n . Să presupunem că aceste tablouri sunt gestionate de procedurile ALOCĂ-OBIECT și ELIBEREAZĂ-OBIECT, care păstrează o listă liberă dublu înlanțuită F . Mai presupunem că din cele n locații, sunt exact m în lista L și $n - m$ în lista liberă. Scrieți o procedură COMPACTEAZĂ-LISTĂ(L, F) care, fiind date lista L și lista liberă F , mută elementele din L astfel încât ele să ocupe pozițiile $1, 2, \dots, m$ din tablou și ajustează lista liberă F astfel încât să rămână corectă, ocupând pozițiile $m + 1, m + 2, \dots, n$ din tablou. Timpul de execuție pentru procedura scrisă trebuie să fie $\Theta(m)$ și ea trebuie să utilizeze doar un spațiu suplimentar constant. Dați o argumentare atentă a corectitudinii procedurii scrise.

11.4. Reprezentarea arborilor cu rădăcină

Metodele pentru reprezentarea listelor date în secțiunea precedentă se extind la orice structură omogenă de date. În această secțiune, vom discuta în mod special problema reprezentării arborilor cu rădăcină prin structuri de date înlanțuite. Vom studia mai întâi arborii binari și apoi vom prezenta o metodă pentru arbori cu rădăcină în care nodurile pot avea un număr arbitrar de descendenți.

Vom reprezenta fiecare nod al arborilor printr-un obiect. Ca în cazul listelor înlanțuite, presupunem că fiecare nod conține un câmp *cheie*. Restul câmpurilor care prezintă interes sunt pointeri către celelalte noduri și pot varia în funcție de tipul arborelui.

Arbori binari

După cum se observă în figura 11.9 câmpurile *p*, *stânga* și *dreapta* se folosesc pentru a memora pointerii pentru părinte, descendentul stâng și descendentul drept al fiecărui nod din arborele binar T . Dacă $p[x] = \text{NIL}$, atunci x este rădăcina. Dacă nodul x nu are descendent stâng, atunci $stânga[x] = \text{NIL}$ și similar pentru descendentul drept. Rădăcina întregului arbore T este referită de atributul *r d cin* $[T]$. Dacă $r d cin [T] = \text{NIL}$, atunci arborele este vid.

Arbori cu rădăcină cu număr nelimitat de ramuri

Schema pentru reprezentarea arborilor binari poate fi extinsă la orice clasă de arbori în care numărul de descendenți ai fiecărui nod nu depășește o constantă k : vom înlocui câmpurile *stânga*

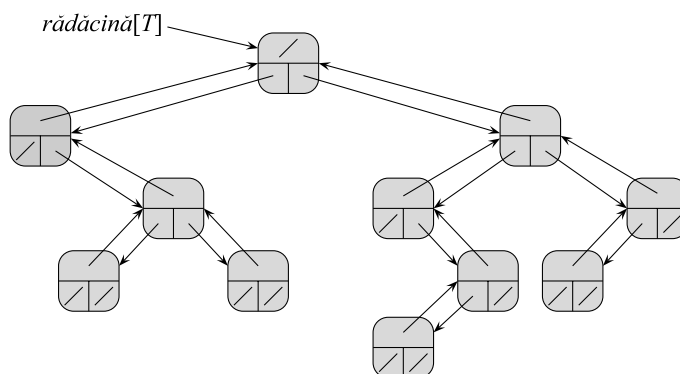


Figura 11.9 Reprezentarea unui arbore binar T . Fiecare nod x are câmpurile $p[x]$ (partea de sus), $stânga[x]$ (partea din stânga jos) și $dreapta[x]$ (partea din dreapta jos). Câmpurile *cheie* nu sunt ilustrate.

și *dreapta* cu $fiu_1, fiu_2, \dots, fiu_k$. Această schemă nu mai funcționează atunci când numărul de descendenți ai unui nod este nemărginit, deoarece nu știm câte câmpuri (tablouri în reprezentarea multi-tablou) să alocăm în avans. Mai mult, chiar dacă numărul k de descendenți este mărginit de o constantă mare, dar majoritatea nodurilor au un număr mic de descendenți, vom irosi multă memorie.

Din fericire, există o schemă “inteligentă” de a folosi arbori binari pentru a reprezenta arbori cu număr arbitrar de descendenți. Ea are avantajul că utilizează un spațiu de $O(n)$ pentru orice arbore cu rădăcină și cu n noduri. **Reprezentarea descendent-stâng, frate-drept** este ilustrată în figura 11.10. Fiecare nod conține un pointer spre părinte p , iar $r d cin [T]$ referă rădăcina arborelui T . În loc să avem un pointer spre fiecare descendent, fiecare nod x are doar doi pointeri:

1. *fiu-stâng* $[x]$ referă cel mai din stânga descendent al nodului x și
2. *frate-drept* $[x]$ referă fratele lui x , cel mai apropiat spre dreapta.

Dacă nodul x nu are descendenți atunci *fiu-stâng* $[x] = \text{NIL}$, iar dacă nodul x este cel mai din dreapta descendent al părintelui său atunci *frate-drept* $[x] = \text{NIL}$.

Alte reprezentări ale arborilor

Uneori reprezentăm arborii cu rădăcină și în alte moduri. În capitolul 7, de exemplu, am reprezentat un ansamblu, care se bazează pe un arbore binar complet, printr-un singur tablou plus un indice. Arborii care apar în capitolul 22 sunt traversați numai spre rădăcină, de aceea doar pointerii spre părinți sunt prezenți; nu există pointeri spre descendenți. Sunt posibile și multe alte scheme. Care este cea mai bună schemă care depinde de aplicație.

Exerciții

11.4-1 Desenați arborele binar având rădăcina la indicele 6, care este reprezentat de următoarele câmpuri.

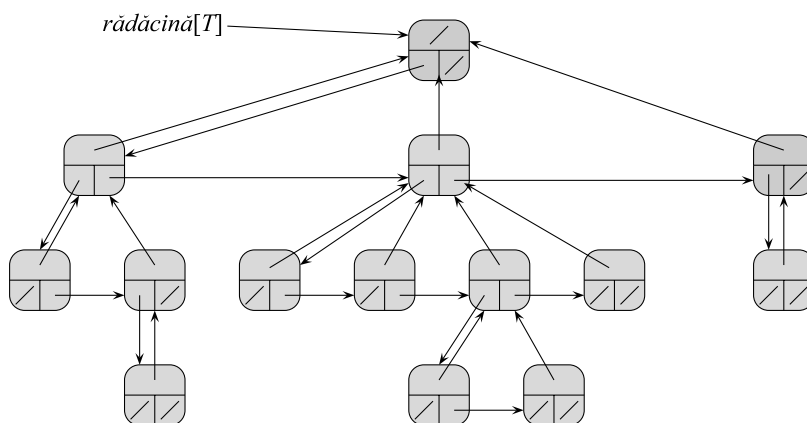


Figura 11.10 Reprezentarea descendent-stâng, frate-drept a unui arbore T . Fiecare nod x are câmpurile $p[x]$ (partea de sus), $fiu-stâng[x]$ (partea din stânga jos) și $frate-drept[x]$ (partea din dreapta jos). Cheile nu sunt ilustrate.

| indice | cheie | stânga | dreapta |
|--------|-------|--------|---------|
| 1 | 12 | 7 | 3 |
| 2 | 15 | 8 | NIL |
| 3 | 4 | 10 | NIL |
| 4 | 10 | 5 | 9 |
| 5 | 2 | NIL | NIL |
| 6 | 18 | 1 | 4 |
| 7 | 7 | NIL | NIL |
| 8 | 14 | 6 | 2 |
| 9 | 21 | NIL | NIL |
| 10 | 5 | NIL | NIL |

11.4-2 Scrieți o procedură recursivă cu timp de execuție $O(n)$ care, fiind dat un arbore binar cu n noduri, tipărește cheia fiecărui nod din arbore.

11.4-3 Scrieți o procedură nerecursivă cu timp de execuție $O(n)$ care, fiind dat un arbore binar cu n noduri, tipărește cheia fiecărui nod din arbore. Folosiți o stivă ca o structură auxiliară de date.

11.4-4 Scrieți o procedură cu timp de execuție $O(n)$ care tipărește toate cheile unui arbore arbitrar cu rădăcină având n noduri, dacă arborele este memorat folosind reprezentarea descendent-stâng, frate-drept.

11.4-5 * Scrieți o procedură nerecursivă cu timp de execuție $O(n)$ care, fiind dat un arbore binar cu n noduri, tipărește cheile fiecărui nod. Folosiți numai un spațiu suplimentar constant în afara arborelui însuși și nu modificați arborele, nici măcar temporar, în timpul procedurii.

11.4-6 * Reprezentarea descendent-stâng, frate-drept a unui arbore arbitrar cu rădăcină folosește trei pointeri în fiecare nod: $fiu-stâng$, $frate-drept$ și p rinte. Din fiecare nod se pot atinge și identifica părintele și toți descendenții nodului. Arătați cum se poate obține același efect, folosind doar doi pointeri și o valoare booleană în fiecare nod.

Probleme

11-1 Comparații între liste

Pentru fiecare din cele patru tipuri de liste din tabelul următor, care este timpul asimptotic de execuție în cazul cel mai defavorabil pentru fiecare dintre operațiile pe mulțimi dinamice specificate în tabelul următor?

| | nesortată, simplu înlănțuită | sortată, simplu înlănțuită | nesortată, dublu înlănțuită | sortată, dublu înlănțuită |
|----------------------|------------------------------------|----------------------------------|-----------------------------------|---------------------------------|
| CAUTĂ(L, k) | | | | |
| INSEREAZĂ(L, x) | | | | |
| ȘTERGE(L, x) | | | | |
| SUCCESOR(L, x) | | | | |
| PREDECESOR(L, x) | | | | |
| MINIM(L) | | | | |
| MAXIM(L) | | | | |

11-2 Absambluri interclasate folosind liste înlănțuite

Un **ansamblu interclasat** are următoarele operații: CREEAZĂ-ANSAMBLU (care creează un ansamblu interclasat vid), INSEREAZĂ, MINIM, EXTRAGE-MIN și REUNEȘTE. Arătați cum se pot implementa ansamblurile interclasate folosind liste înlănțuite în fiecare din următoarele cazuri. Încercați să realizați fiecare operație cât mai eficient posibil. Analizați timpul de execuție în termenii dimensiunii mulțimii (mulțimilor) dinamice cu care se operează. **a.** Listele sunt sortate. **b.** Listele nu sunt sortate. **c.** Listele nu sunt sortate, iar mulțimile dinamice ce se interclasează sunt disjuncte.

11-3 Căutarea într-o listă sortată compactă

Exercițiul 11.3-4 cerea modul în care putem menține o listă având n elemente, compactă în primele n poziții ale unui tablou. Vom presupune că toate cheile sunt distincte și că lista compactă este de asemenea sortată, adică, $cheie[i] < cheie[urm[i]]$, oricare ar fi $i = 1, 2, \dots, n$ pentru care $urm[i] \neq \text{NIL}$. Cu aceste presupuneri ne așteptăm ca următorul algoritm aleator să efectueze căutarea în listă într-un timp $O(n)$.

LISTĂ-COMPACTĂ-CAUTĂ(L, k)

```

1:  $i \leftarrow \text{cap}[L]$ 
2:  $n \leftarrow \text{lung}[L]$ 
3: cât timp  $i \neq \text{NIL}$  și  $cheie[i] \leq k$  execută
4:    $j \leftarrow \text{RANDOM}(1, n)$ 
5:   dacă  $cheie[i] < cheie[j]$  și  $cheie[j] < k$  atunci
6:      $i \leftarrow j$ 
7:    $i \leftarrow urm[i]$ 
8:   dacă  $cheie[i] = k$  atunci
9:     returnează  $i$ 
10: returnează NIL

```

Dacă ignorăm liniile 4–6 din procedură, atunci avem algoritmul uzual pentru căutarea într-o listă înlănțuită sortată, în care indicele i referă pe rând fiecare poziție din listă. Liniile 4–6 încearcă să sară în avans la o poziție j aleasă aleator. Un astfel de salt este benefic dacă $cheie[j]$ este mai mare decât $cheie[i]$ și mai mică decât k ; într-un astfel de caz j marchează o poziție în listă prin care i va trebui să treacă în timpul unei căutări obișnuite în listă. Deoarece lista este compactă, știm că orice alegere a lui j între 1 și n referă un obiect din listă și nu o poziție în lista liberă.

- a.** De ce presupunem în LISTĂ-COMPACTĂ-CAUTĂ că toate cheile sunt distincte? Argumentați că salturile aleatoare nu ajută neapărat în cazul asimptotic, dacă lista conține dubluri ale cheilor.

Performanța procedurii LISTĂ-COMPACTĂ-CAUTĂ poate fi analizată împărțind execuția sa în două faze. În timpul primei faze, ignorăm orice avans realizat în determinarea lui k , ce se realizează în liniile 7–9. Deci, faza 1 constă doar în avansul în listă prin salturi aleatoare. Asemănător, faza 2 ignoră avansul ce se realizează în liniile 4–6 și astfel va opera ca o căutare liniară obișnuită.

Fie X_t variabila aleatoare care descrie distanța în lista înlănțuită (și anume, prin înlănțuirea pointerilor *urm*) de la poziția i la cheia dorită k după t iterații ale fazei 1.

- b.** Argumentați că timpul de execuție dorit pentru LISTĂ-COMPACTĂ-CAUTĂ este $O(t + E[X_t])$, pentru orice $t \geq 0$.
- c.** Arătați că $E[X_t] \leq \sum_{r=1}^n (1 - r/n)^t$. (Indica ie: Folosiți relația (6.28).)
- d.** Arătați că $\sum_{r=1}^{n-1} r^t \leq n^{t+1}/(t+1)$.
- e.** Demonstrați că $E[X_t] \leq n/(t+1)$ și explicați de ce această formulă este intuitivă.
- f.** Arătați că LISTĂ-COMPACTĂ-CAUTĂ se execută într-un timp de $O(\sqrt{n})$.

Note bibliografice

Aho, Hopcroft și Ullman [5] și Knuth [121] sunt referințe excelente pentru structuri de date elementare. Gonnet [90] furnizează date experimentale asupra performanțelor operațiilor pentru multe structuri de date.

Originea stivelor și cozilor ca structuri de date în informatică este neclară, deoarece noțiunile corespunzătoare existau deja în matematică și în prelucrarea tradițională a documentelor înainte de introducerea calculatoarelor digitale. Knuth [121] îl citează pe A. M. Turing pentru folosirea stivelor la legarea subrutinelor în 1947.

De asemenea, structurile de date bazate pe pointeri par a fi o “invenție din folclor”. Conform lui Knuth, pointerii se pare că erau utilizați pe calculatoarele timpurii cu memorie pe tambur magnetic. Limbajul A-1, dezvoltat de G. M. Hopper în 1951 reprezenta formulele algebrice ca arbori binari. Knuth creditează limbajul IPL-II, dezvoltat în 1956 de A. Newell, J. C. Shaw și H. A. Simon, cu recunoașterea importanței și promovarea utilizării pointerilor. Limbajul lor IPL-III, dezvoltat în 1957, include operații explicite asupra stivelor.