

第七章 集成运算放大器简介

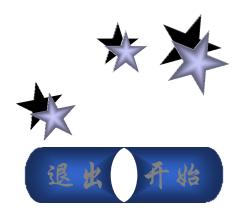




7-3 集成电路的基本运算电路



BUPT EE 2012.1



分析运放电路时设集成运放为理想运放,因而其两个输入端的净输入电压和净输入电流均为零,即具有"虚短路"和"虚断路"两个特点,这是分析运算电路输出电压与输入电压运算关系的基本出发点。

- 比例运算电路
- 加减运算电路
- 积分运算电路
- 微分运算电路



一.比例运算电路

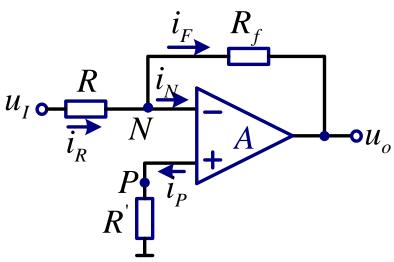
1.反相比例运算电路

R ——输入信号电阻

 R_f ——负反馈电阻

R' ——平衡电阻

电压并联负反馈



 $R' = R / / R_f$,保证了集成运放输入级差分放大电路的<mark>对称性</mark>。



反相输入运算关系

理想运放的"虚断路": $i_N = i_p = 0$

理想运放的"虚短路": $u_N = u_p = 0$;

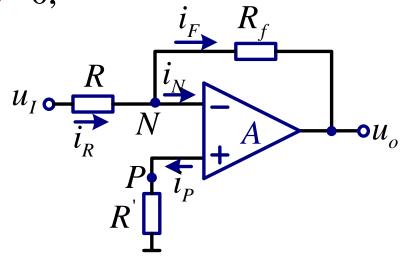
节点N的电流方程为

$$i_R = i_F \Rightarrow \frac{u_I - u_N}{R} = \frac{u_N - u_O}{R_f}$$

由于 $u_N = 0$,N点为虚地,所以:

$$u_O = -\frac{R_f}{R} u_I$$

 u_0 与 u_I 成比例关系,比例系数为一 $R_{f'}/R$,负号表示 u_0 与 u_I 反相。比例系数的数值可以任何值。



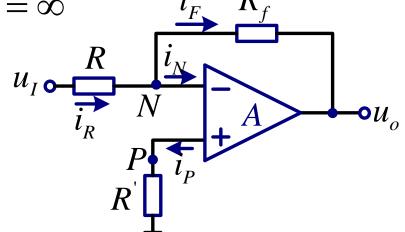


反相输入运算关系

电路引入深度电压负反馈: $1 + AF = \infty$

输出电阻
$$\mathbf{R}_{of} = \frac{\mathbf{R}_o}{1 + \mathbf{A}\mathbf{F}} = 0$$
,

电路带负载后运算关系不变。



电路的输入电阻为电路输入端和地之间看进去的等效电阻,其值等于输入端和虚地之间看进去的等效电阻: $R_i = R$ 。

由此可见,尽管理想运放的输入电阻为无穷大,但是反相比例运算电路的输入电阻却不是无穷大,其值大小决定于电阻*R。*

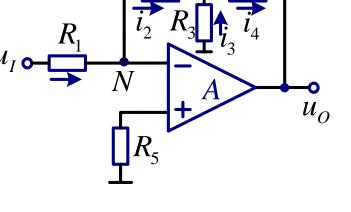


反相比例运算电路的改进

$$u_O = -\frac{R_f}{R} u_I$$

反相比例运算电路存在一个问题:为了增大输入电阻,且保持或得到更大的比例系数 (即 u_0 与 u_I 的比例关系), R_f 必须是很大的电阻。例如,在比例系数为—50的情况下,若要求 R_i = 10 $k\Omega$,即R = 10 $k\Omega$,则 R_f = 500 $k\Omega$ 。

由此,我们提出另一种反相比例运算电路,即T型网络反相比例 u_1 运算电路,可达到上述目的。 u_1 • • • •





T型网络反相比例运算电路

理想运放的 "虚断路" : $i_N = i_p = 0$ 理想运放的 "虚短路" : $u_N = u_p = 0$; 节点N的电流方程为 $\frac{u_I}{R_1} = \frac{-u_M}{R_2}$ 因而节点M的电位 $u_M = -\frac{R_2}{R_1} u_I$ u_I u_I u

$$\begin{split} \dot{i}_3 &= -\frac{u_M}{R_3} = \frac{R_2}{R_1 R_3} u_I \qquad \dot{i}_4 = \dot{i}_2 + \dot{i}_3 \\ \text{输出电压} \ u_o &= -\dot{i}_2 R_2 - \dot{i}_4 R_4 \qquad u_o = -\frac{R_2 + R_4}{R_1} (1 + \frac{R_2 / / R_4}{R_2}) u_I \end{split}$$

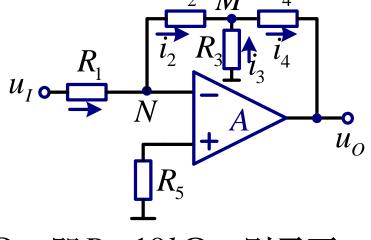


T型网络反相比例运算电路

$$u_o = -\frac{R_2 + R_4}{R_1} (1 + \frac{R_2 / / R_4}{R_3}) u_I$$

当 $R_3 \rightarrow \infty$,比例关系与反向比例 运算电路相同:

$$u_{O} = -\frac{R_{2} + R_{4}}{R}u_{I} = -\frac{R_{f}}{R}u_{I}$$



比例系数为-50,若要求 $R_i = 10k\Omega$,即 $R = 10k\Omega$,则需要 $R_f = 500k\Omega$ 。而改进后,取 R_2 和 R_4 为 $10k\Omega$,有 $\frac{u_0}{u_{\rm r}} = -\frac{R_2 + R_4}{R_1} (1 + \frac{R_2 / / R_4}{R_3}) = -50 \qquad \Rightarrow R_3 = 208\Omega$

2.同相比例运算电路能-·

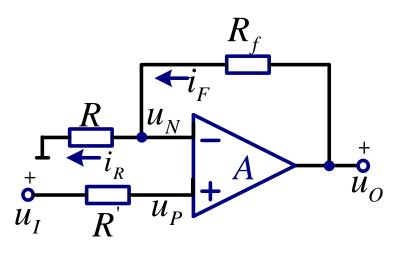
由理想运放的"虚短"和"虚断",电路有共模输入电压:

$$u_P = u_N = u_I$$

净输入电流为零,所以:

$$\begin{split} i_{R} &= i_{F} \\ \frac{u_{N} - 0}{R} &= \frac{u_{O} - u_{N}}{R_{f}} \\ u_{o} &= (1 + \frac{R_{f}}{R})u_{N} = (1 + \frac{R_{f}}{R})u_{I} \end{split}$$

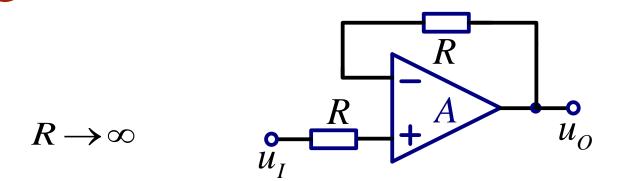
前面电路的输入端和接地端互换



$$u_O = (1 + \frac{R_f}{R})u_I$$
 (u_O 与 u_I 同相且 u_O 大于 u_I)



3. 电压跟随器



由于 $u_O = u_N = u_P$,故输出电压与输入电压的关系为 $u_O = u_I$ 。

理想运放的输入电阻无穷大,输出电阻无穷小,因而电压跟随器具有比射极输出器好得多的跟随特性。



小结

分析单一信号作用的运算电路的运算关系:

- 首先列出关键节点的电流方程。所谓关键 节点是指那些与输入电压和输出电压产生关 系的节点,如N和P点;
- · 然后根据"虚短"和"虚断"的原则,进行整理,即可得输出电压和输入电压的运算 关系。



例1

如下图所示,已知 $R_2 >> R_4$, $R_1 = R_2$ 。 试问: (1) u_0 与 u_I 的比例系数为多少?

(2)若 R_{4} 开路,则 u_{o} 与 u_{I} 的比例系数为多少?

解:

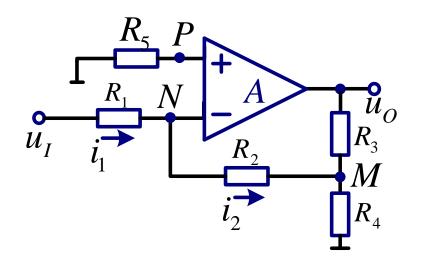
(1) 由于
$$\mathbf{u_N} = \mathbf{u_P} = \mathbf{0}$$

$$i_2 = i_1 = \frac{u_I}{R_1}$$
M点的电位:
$$u_M = -i_2 R_2 = -\frac{R_2}{R_1} u_I$$



解 (续)

助 由于 $R_2 >> R_4$,可以认为 $u_{\rm M} \approx \frac{R_4}{R_3 + R_4} u_{\rm O}$ 即 $u_{\rm O} \approx (1 + \frac{R_3}{R_4}) u_{\rm M}$ $\Rightarrow u_{\rm O} \approx -\frac{R_2}{R_1} (1 + \frac{R_3}{R_4}) u_{\rm I}$



在上式中,由于 $R_1 = R_2$,故 u_0 与 u_1 的关系式为

$$u_{\rm O} \approx -(1 + \frac{R_3}{R_4})u_{\rm I}$$

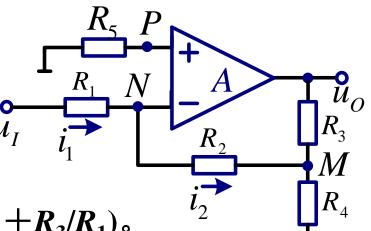
所以,比例系数约为一 $(1+R_3/R_4)$ 。

解 (续)

(2)若 R_4 开路,则电路变为典型的 反相比例运算电路, u_0 与 u_1 的 运算关系式为

$$u_{\rm O} = -\frac{R_2 + R_3}{R_1} u_{\rm I}$$

由于 $R_1 = R_2$, 故比例系数为一 $(1 + R_3/R_1)$ 。

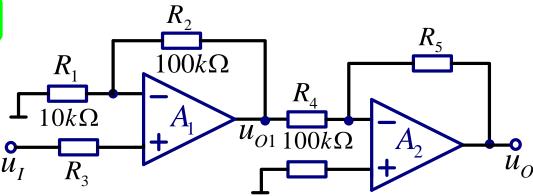


例2

电路如右图所示,已知 $u_0 = -55u_1$,其余参数如图中所标注。 试求出 R_5 的值;并说明若 u_1 与地接反,则输出电压与输入电压 的关系将产生什么变化。

 \mathbf{M} : 如图所示, \mathbf{A}_1 构成

同相比例运算电路, A_2 构成反相比例运算 Γ 电路。因此有 C



$$u_{\text{O1}} = (1 + \frac{R_2}{R_1})u_{\text{I}} = (1 + \frac{100\text{k}\Omega}{10\text{k}\Omega})u_{\text{I}} = 11u_{\text{I}}$$

$$u_{\rm O} = -\frac{R_5}{R_4}u_{\rm O1} = -\frac{R_5}{100\text{k}\Omega} \times 11u_{\rm I} = -55u_{\rm I}$$

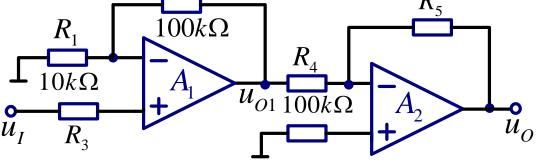
得出 R_5 =500 kΩ。

解 (续)

 $若u_{\rm I}$ 与地接反,则第一级变为 反相比例运算电路。

$$\Rightarrow u_{\text{O1}} = -\frac{R_2}{R_1} \cdot u_{\text{I}}$$

$$u_{\rm O1} = -\frac{100\mathrm{k}\Omega}{10\mathrm{k}\Omega} \cdot u_{\rm I} = -10u_{\rm I}$$



由于第二级电路的比例系数仍为一5,所以输出电压与输入电压的比例系数变为50。

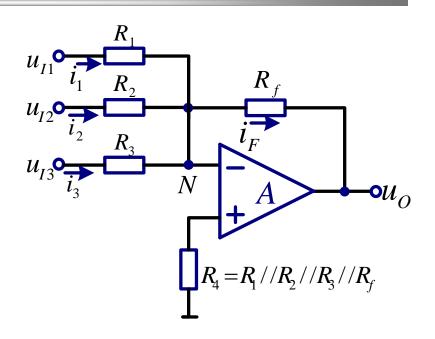
1. 求和运算电路

(1) 反相求和运算电路

由"虚短"和"虚断"有
$$u_N = u_P = 0$$
 $i_1 + i_2 + i_3 = i_E$

$$\frac{u_{\rm I1}}{R_{\rm l}} + \frac{u_{\rm I2}}{R_{\rm 2}} + \frac{u_{\rm I3}}{R_{\rm 3}} = -\frac{u_{\rm O}}{R_{\rm f}}$$

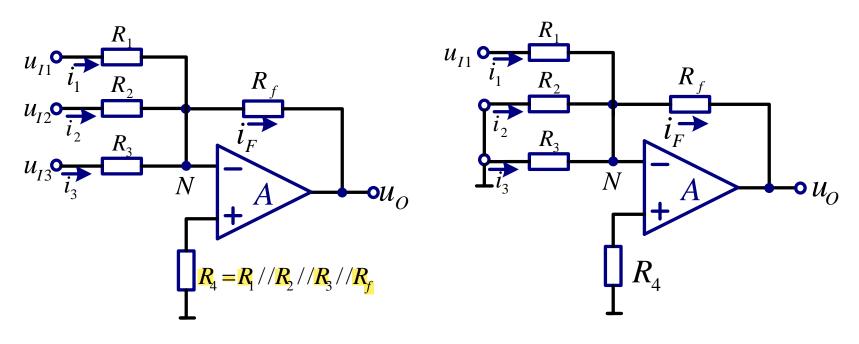
$$u_{\rm O} = -R_{\rm f} \left(\frac{u_{\rm I1}}{R_{\rm l}} + \frac{u_{\rm I2}}{R_{\rm 2}} + \frac{u_{\rm I3}}{R_{\rm 3}} \right)$$





利用叠加原理求解运算关系

对于多输入的电路除了用上述节点电流法求解外,还可利 用叠加原理得到同样的结果。

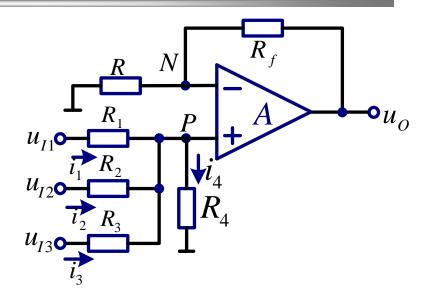




(2) 同相求和运算电路

节点P的电流方程为:

$$\frac{i_{1} + i_{2} + i_{3} = i_{4}}{\frac{u_{11} - u_{P}}{R_{1}} + \frac{u_{12} - u_{P}}{R_{2}} + \frac{u_{13} - u_{P}}{R_{3}} = \frac{u_{P}}{R_{4}} \quad u_{I2} = \frac{u_{P}}{R_{2}} \\
(\frac{1}{R_{1}} + \frac{1}{R_{2}} + \frac{1}{R_{3}} + \frac{1}{R_{4}})u_{P} = \frac{u_{I1}}{R_{1}} + \frac{u_{I2}}{R_{2}} + \frac{u_{I3}}{R_{3}} \quad u_{I3} = \frac{u_{P}}{i_{2}} \\
\frac{1}{R_{3}} + \frac{1}{R_{4}} + \frac$$



所以同相输入端电位为:

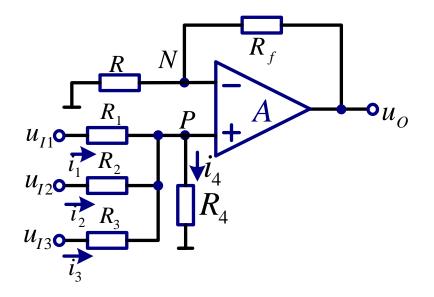
$$u_{\rm P} = R_{\rm P} \left(\frac{u_{\rm I1}}{R_{\rm l}} + \frac{u_{\rm I2}}{R_{\rm 2}} + \frac{u_{\rm I3}}{R_{\rm 3}} \right)$$

$$R_{\rm P} = R_{\rm l} / / R_{\rm 2} / / R_{\rm 3} / / R_{\rm 4}$$

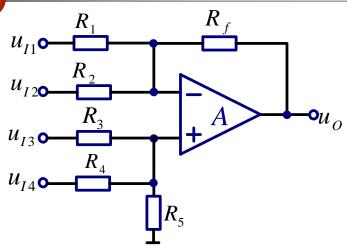


(2) 同相求和运算电路

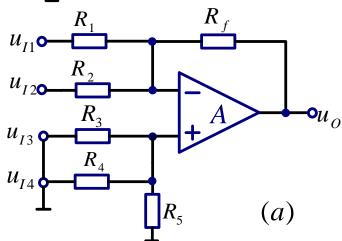
$$\begin{split} \frac{u_N - 0}{R} &= \frac{u_O - u_N}{R_f} \qquad u_o = (1 + \frac{R_f}{R}) u_N = (1 + \frac{R_f}{R}) u_P \\ u_O &= (1 + \frac{R_f}{R}) \cdot R_P \cdot (\frac{u_{I1}}{R_1} + \frac{u_{I2}}{R_2} + \frac{u_{I3}}{R_3}) \\ &= \frac{R + R_f}{R} \cdot \frac{R_f}{R_f} \cdot R_P \cdot (\frac{u_{I1}}{R_1} + \frac{u_{I2}}{R_2} + \frac{u_{I3}}{R_3}) \\ &= R_f \cdot \frac{R_P}{R_N} \cdot (\frac{u_{I1}}{R_1} + \frac{u_{I2}}{R_2} + \frac{u_{I3}}{R_3}) \\ &= R_f \cdot \frac{R_P}{R_N} \cdot (\frac{u_{I1}}{R_1} + \frac{u_{I2}}{R_2} + \frac{u_{I3}}{R_3}) \\ &= R_f \cdot \frac{u_{I3}}{R_1} \cdot \frac{u_{I3}}{R_2} + \frac{u_{I3}}{R_3} \end{split}$$

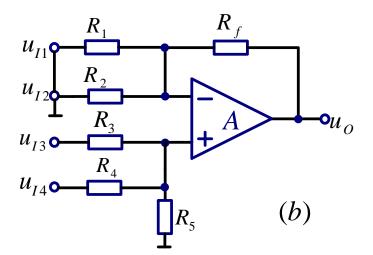






左图为四个输入的加减运算电路; 下图所示的(a)和(b)表示反相输入端各信号作用和同相输入端各信号作用的电路,然后可以通过叠加定理求解加减运算电路。







由图(a)的反相求和运算电路,得输出电压为:

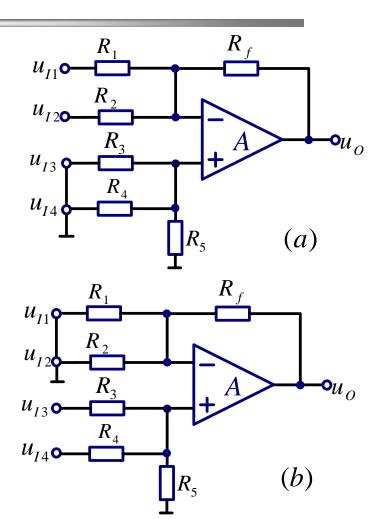
出电压为: $u_{\text{O1}} = -R_{\text{f}} \left(\frac{u_{\text{I1}}}{R_{\text{l}}} + \frac{u_{\text{I2}}}{R_{\text{2}}} \right)$

由图(b)的同相求和运算电路,若 $R_1/\!\!/ R_2/\!\!/ R_f = R_3/\!\!/ R_4/\!\!/ R_5$,则输出电压为:

$$u_{\rm O2} = R_{\rm f} \left(\frac{u_{\rm I3}}{R_3} + \frac{u_{\rm I4}}{R_4} \right)$$

因此,所有输入信号同时作用时的 输出电压为:

$$u_{\rm O} = u_{\rm O1} + u_{\rm O2} = R_{\rm f} \left(\frac{u_{\rm I3}}{R_{\rm 3}} + \frac{u_{\rm I4}}{R_{\rm 4}} - \frac{u_{\rm I1}}{R_{\rm 1}} - \frac{u_{\rm I2}}{R_{\rm 2}} \right)$$

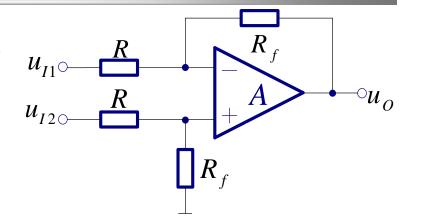




若电路只有两个输入,且参数对称,如图所示,则

$$u_{\rm O} = \frac{R_{\rm f}}{R} (u_{\rm I2} - u_{\rm I1})$$

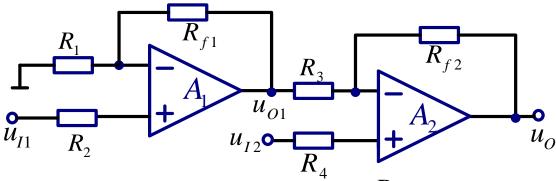
电路实现了对输入差模信号的比例运算。



使用单个集成运放构成加减运算电路时存在两个缺点:

- 1) 电阻的选取和调整不方便;
- 2) 对于每个信号源的输入电阻均较小。

因此,必要时 可采用两级电 路。



第一级电路为同相比例运算电路: $u_{O1} = (1 + \frac{R_{f1}}{R_1})u_{I1}$ 利用叠加定理,第二级输出为: $u_O = -\frac{R_{f2}}{R_3}u_{O1} + (1 + \frac{R_{f2}}{R_3})u_{I2}$ 若 $R_1 = R_{f2}, R_3 = R_{f1}$,则 $u_O = (1 + \frac{R_{f2}}{R_3})(u_{I2} - u_{I1})$ 实现差分比例运算。



例3

设计一个运算电路,要求输出电压和输入电压的运算关系式为 $u_0 = 10u_{I1} - 5u_{I2} - 4u_{I3}$ 。

解:根据已知的运算关系式可知,当采用单个集成运放构成电路时, u_{I1} 应作用于同相输入端,而 u_{I2} 和 u_{I3} 应作用于反相输入端,如下图所示。

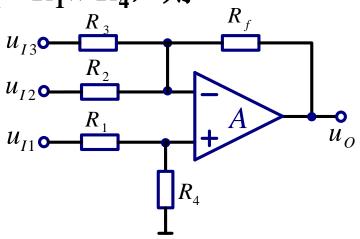
选取
$$R_f = 100 \text{ k}\Omega$$
,若 $R_3 // R_2 // R_f = R_1 // R_4$,则

$$u_{\rm O} = R_{\rm f} \left(\frac{u_{\rm I1}}{R_{\rm l}} - \frac{u_{\rm I2}}{R_{\rm 2}} - \frac{u_{\rm I3}}{R_{\rm 3}} \right)$$

因为 R_f/R_1 =10,故 R_1 =10 k Ω ;

因为
$$R_f/R_2$$
=5,故 R_2 =20 k Ω ;

因为
$$R_f/R_3=4$$
,故 $R_3=25$ k Ω 。



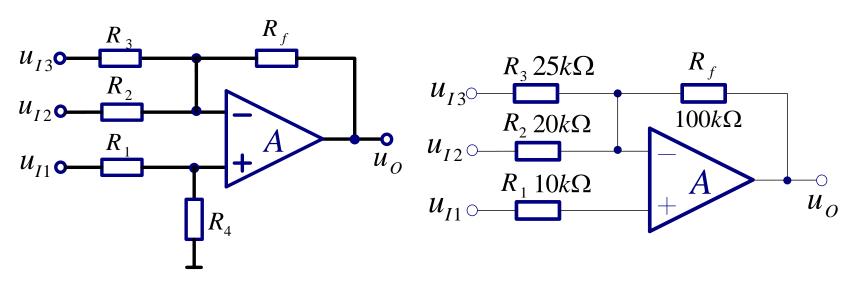


解(续)

$$\frac{1}{R_4} = \frac{1}{R_2} + \frac{1}{R_3} + \frac{1}{R_f} - \frac{1}{R_1} = (\frac{1}{20} + \frac{1}{25} + \frac{1}{100} - \frac{1}{10})k\Omega^{-1} = 0k\Omega^{-1}$$

故可省去 R_4 。

所设计电路如下图所示。





三.积分运算电路和微分运算电路

1.积分运算电路

$$R$$
'接地, $u_P = u_N = 0$ 为"虚地"。
$$i_C = i_R = \frac{u_I}{R}$$

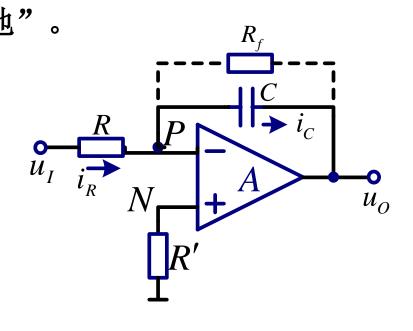
$$u_O = -u_C$$

$$u_O = -\frac{1}{C} \int i_C dt = -\frac{1}{RC} \int u_I dt$$

在求解t1到t2时间段的积分值时

$$u_{O} = -\frac{1}{RC} \int_{t_{1}}^{t_{2}} u_{I} dt + u_{O}(t_{1})$$

当 u_I 为常量时,输出电压 $u_O = -\frac{1}{RC}u_I(t_2 - t_1) + u_O(t_1)$





2.微分运算电路

(1) 基本微分运算电路

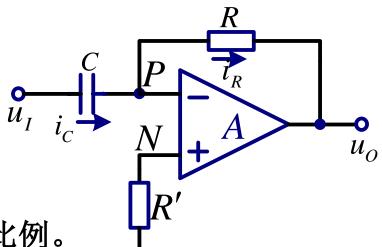
由"虚短"和"虚断"可知, $u_P = u_N = 0$ 为"虚地"。

$$u_{C} = u_{I}$$

$$i_{R} = i_{C} = C \frac{du_{I}}{dt}$$

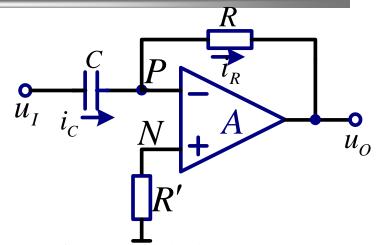
$$u_{O} = -i_{R}R = -RC \frac{du_{I}}{dt}$$

输出电压与输入电压的变化率成比例。



基本微分运算电路的缺点

若输入电压产生阶跃变化,或脉冲式大幅值干扰,会使得集成运放内部的放大管进入饱和或截止状态,以至于即使信号消失,管子还不能脱离原状态回到放大区,出现阻塞现象,电路不能正常工作;



同时由于反馈网络为滞后影响,当它与集成运放内部的滞后影响相叠加,可能满足自激振荡的条件,从而使电路不稳定。

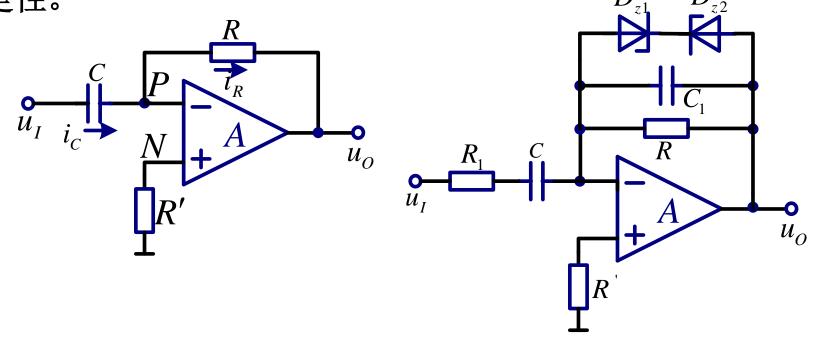


基本微分运算电路的改进

为了解决上述问题,可在输入端串联一个小阻值的电阻 R_1 ,以限制输入电流,也就限制了R中电流;

在反馈电阻R上并联稳压二极管,以限制输出电压幅值,保证集成运放中的放大管始终工作在放大区;

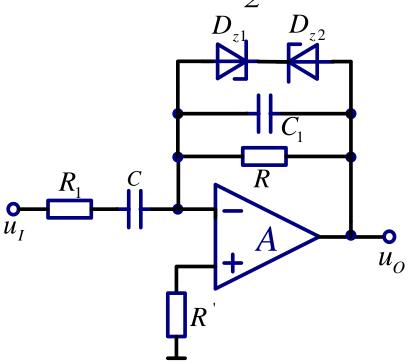
在R上并联小容量电容 C_1 ,起相位补偿作用,提高电路的稳定性。 D_{z_1} D_{z_2}

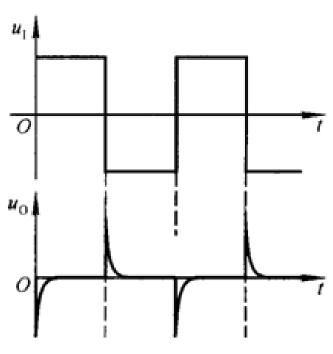




实际微分运算电路

该电路的输出电压与输入电压成近似微分关系。若输入电压为方波,且 $RC << \frac{T}{2}$ (T为方波的周期),则输出为尖顶波。







例4

电路如图所示, $C_1 = C_2 = C$ 。试求出 u_0 与 u_I 的运算关系式。

解:因"虚短"和"虚断",在结点N上,电流方程为 $i_1=i_{C1}$

$$-\frac{u_{\rm N}}{R} = C \frac{\mathrm{d}(u_{\rm N} - u_{\rm O})}{\mathrm{d}t} = C \frac{\mathrm{d}u_{\rm N}}{\mathrm{d}t} - C \frac{\mathrm{d}u_{\rm O}}{\mathrm{d}t} \Rightarrow C \frac{\mathrm{d}u_{\rm O}}{\mathrm{d}t} = C \frac{\mathrm{d}u_{\rm N}}{\mathrm{d}t} + \frac{u_{\rm N}}{R}$$

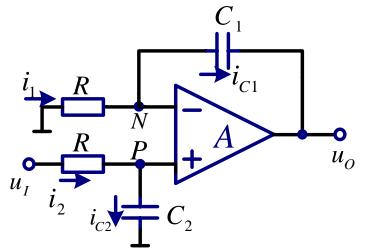
在结点P上,电流方程为 $i_2=i_{C2}$

$$\frac{u_{\rm I} - u_{\rm P}}{R} = C \frac{\mathrm{d}u_{\rm P}}{\mathrm{d}t} \qquad \frac{u_{\rm I}}{R} = C \frac{\mathrm{d}u_{\rm P}}{\mathrm{d}t} + \frac{u_{\rm P}}{R}$$

$$\therefore u_P = u_N \implies C \frac{\mathrm{d}u_O}{\mathrm{d}t} = \frac{u_I}{R}$$

$$\therefore u_{\rm O} = \frac{1}{RC} \int u_{\rm I} dt$$

在t1~t2时间段中, u_O 的表达式为 $u_O = \frac{1}{RC} \int_{t_1}^{t_2} u_I dt + u_O(t_1)$ 电路实现了同相积分运算。



例5

在自动控制系统中,常采用下图所示的PID调节器,试分析输出电压与输入电压的运算关系式。

解:因 "虚短"和 "虚断", $u_P = u_N = 0$ 为虚地。

N点的电流方程为: $i_F = i_1 + i_{C1}$

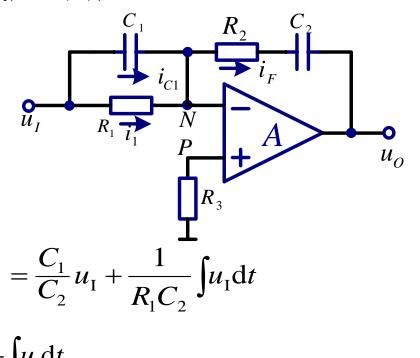
$$i_{C1} = C_1 \frac{du_I}{dt} \quad i_1 = \frac{u_I}{R_1}$$

$$u_{R2} = i_{F}R_{2} = \frac{R_{2}}{R_{1}}u_{I} + R_{2}C_{1}\frac{du_{I}}{dt}$$

$$u_O = -(u_{R2} + u_{C2})$$

$$u_{C2} = \frac{1}{C_2} \int i_F dt = \frac{1}{C_2} \int (C_1 \frac{du_I}{dt} + \frac{u_I}{R_1}) dt = \frac{C_1}{C_2} u_I + \frac{1}{R_1 C_2} \int u_I dt$$

$$\therefore u_{O} = -(\frac{R_{2}}{R_{1}} + \frac{C_{1}}{C_{2}})u_{I} - R_{2}C_{1}\frac{du_{I}}{dt} - \frac{1}{R_{1}C_{2}}\int u_{I}dt$$



$$u_{\rm O} = -(\frac{R_2}{R_1} + \frac{C_1}{C_2})u_{\rm I} - R_2C_1\frac{\mathrm{d}u_{\rm I}}{\mathrm{d}t} - \frac{1}{R_1C_2}\int u_{\rm I}\mathrm{d}t$$

因电路中含有比例、积分和微分运算,故称之为PID调节器。

当 $R_2 = 0$ 时,电路只有比例和积分运算部分,称为PI调节器; 当 C_2 短路时,电路只有比例和微分运算部分,称为PD调节器; 根据控制中的不同需要,采用不同的调节器。



总结

在运算电路中,无论输入电压,还是输出电压,均对"地"而言。在求解运算关系式时,多采用节点电流法;对于多输入的电路,还可利用叠加原理。

为实现输出电压信号与输入电压信号的加、减、 乘、除、微分与积分运算关系,运算电路中的集成运 放应当工作在线性区。为了稳定输出电压,需引入电 压负反馈。由于集成运放优良的指标参数,不管引入 电压串联负反馈,还是引入电压并联负反馈,均为深 度负反馈。

