

# Recherche Opérationnelle

## Alternance

---

Moritz Mühlenthaler, Zoltán Szigeti

`moritz.muehlenthaler@grenoble-inp.fr`

G-SCOP (Sciences pour la Conception, l'Optimisation et la Production de Grenoble)  
Équipe OC (Optimisation Combinatoire)

# Plus Courts Chemins

---

# Motivation



# Modélisation

- Réseau : graphe orienté pondéré  $G, c$ 
  - $G = (V, A)$
  - $c : A \rightarrow \mathbb{R}$
- c-coût  $c(P)$  d'un chemin  $P = v_0 e_1 v_1 \dots e_k v_k$

$$c(P) := \sum_{1 \leq i \leq k} c(e_i)$$

- distance :  $\text{dist}_{G,c}(s, t) = c\text{-coût minimum d'un } s\text{-}t \text{ chemin.}$

# Modélisation

- **Réseau** : graphe orienté pondéré  $G, c$ 
  - $G = (V, A)$
  - $c : A \rightarrow \mathbb{R}$
- **c-coût**  $c(P)$  d'un chemin  $P = v_0 e_1 v_1 \dots e_k v_k$

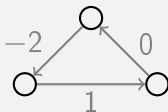
$$c(P) := \sum_{1 \leq i \leq k} c(e_i)$$

- **distance** :  $\text{dist}_{G,c}(s, t) = c\text{-coût minimum d'un } s\text{-}t \text{ chemin.}$

Problème : Étant donné un réseau  $G, c$  et un sommet  $s$  de  $G$ , trouver pour tout sommet  $t$  un  $s\text{-}t$  chemin de  $c\text{-coût minimum}$ .

# Circuits Absorbants

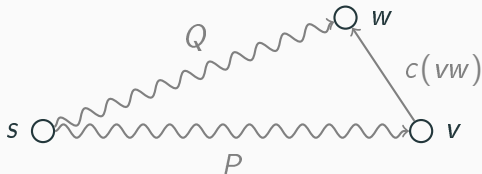
**Circuit absorbant** : circuit  $C$  de  $c$ -coût négatif ;  $c(C) < 0$ .



- avec circuit absorbant
  - chemin : une solution optimale n'existe pas (pourquoi ?)
  - chemin élémentaire : problème est aussi difficile que trouver un  $s$ - $t$  chemin hamiltonien
- sans circuit absorbant
  - un chemin optimale est élémentaire (pourquoi ?)
  - on peut résoudre le problème

# Algorithmes : Aperçu

- Idée fondamentale



Supposons que  $vw$  est un arc et on connaît un  $s$ - $v$  chemin  $P$  et un  $s$ - $w$  chemin  $Q$ . Si  $c(P) + c(vw) < c(Q)$ , alors on a trouvé un plus court  $s$ - $w$  chemin  $P + vw$ .

# Algorithmes : Aperçu

- Idée fondamentale



Supposons que  $vw$  est un arc et on connaît un  $s$ - $v$  chemin  $P$  et un  $s$ - $w$  chemin  $Q$ . Si  $c(P) + c(vw) < c(Q)$ , alors on a trouvé un plus court  $s$ - $w$  chemin  $P + vw$ .

- Cas spéciaux

$G$  sans circuit

algorithme de Bellman

$c$  positif

algorithme de Dijkstra

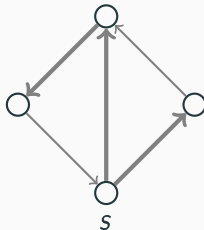
$G$  sans circuit absorbant

algorithme de Bellman-Ford



# Solutions Optimales

- Nous supposons dans ce qui suit que **chaque sommet est atteignable de  $s$** .
- **$s$ -arborescence** de  $G$  : graphe partiel  $F$  de  $G$ , tel qu'il existe un chemin unique dans  $F$  de  $s$  à chaque sommet.



- On peut supposer qu'une solution optimale (un ensemble de plus court chemins de  $s$  à chaque sommet) est une  $s$ -arborescence. (pourquoi ?)

# Préparation : la procedure Scan

---

## Algorithme 1 : Procedure Scan

---

**Entrée** : Réseau  $G = (V, A)$ ,  $c : A \rightarrow \mathbb{R}$ , sommet  $v \in V$ ,  
longueur  $y_w$  d'un  $s$ - $w$  chemin pour tout  $w \in V$ ,  
prédécesseur  $p_w$  de  $w$  pour tout  $w \in V - s$

**Sortie** : valeurs  $y$  et prédécesseurs  $p$  mis-à-jour

```
1 pour tout arc sortant  $vw$  de  $v$  faire
2   si  $y_w > y_v + c(vw)$  alors
3      $y_w \leftarrow y_v + c(vw)$ 
4      $p_w \leftarrow v$ 
5 fin
```

---

# Réseaux sans Circuit : Algo de Bellman

---

## Algorithme 2 : Algo de Bellman

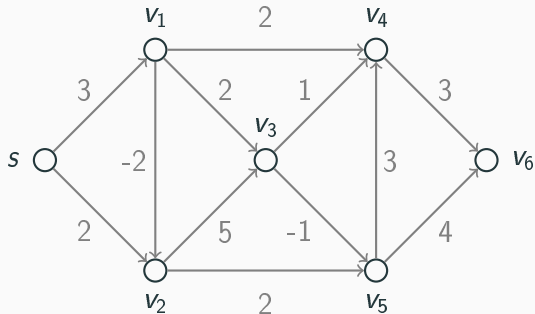
---

**Entrée** : Réseau sans circuit  $G = (V, A)$ ,  $c : A \rightarrow \mathbb{R}$ ,  
sommet  $s \in V$

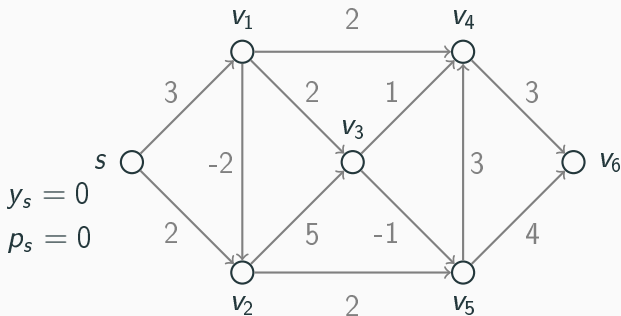
**Sortie** :  $s$ -arborescence  $F$

- 1  $y_s \leftarrow 0$  et  $y_v \leftarrow \infty$  pour  $v \in V - s$
- 2  $p_s \leftarrow 0$  et  $p_v \leftarrow -1$  pour  $v \in V - s$
- 3 **pour**  $v \in V$  *en tri topologique* **faire**
- 4      $\text{Scan}(v)$
- 5  $A_F \leftarrow \{p_v v \mid v \in V - s\}$
- 6  $F \leftarrow (V, A_F)$
- 7 **fin**

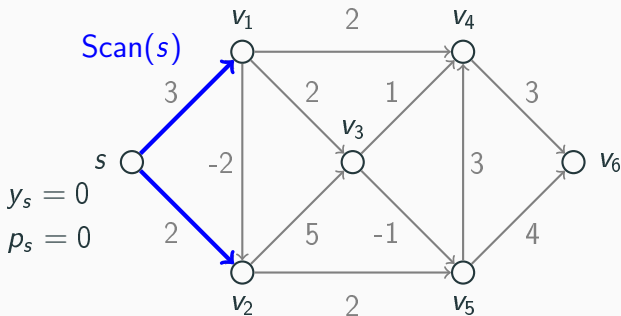
# Exécution de l'Algo de Bellman



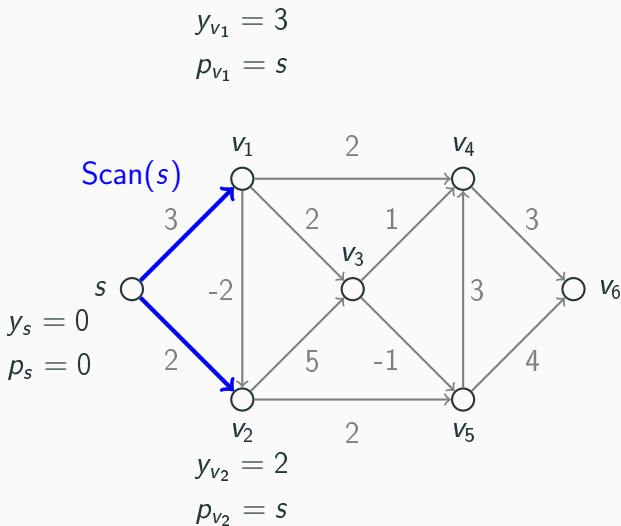
# Exécution de l'Algo de Bellman



# Exécution de l'Algo de Bellman



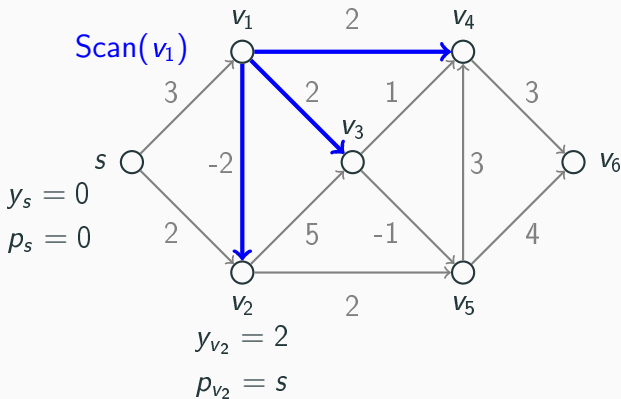
# Exécution de l'Algo de Bellman



# Exécution de l'Algo de Bellman

$$y_{v_1} = 3$$

$$p_{v_1} = s$$





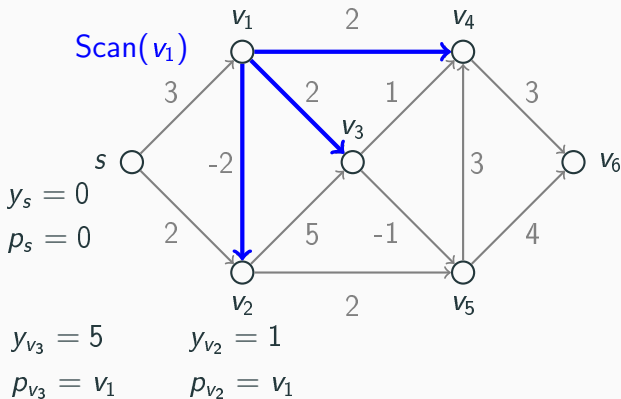
# Exécution de l'Algo de Bellman

$$y_{v_1} = 3$$

$$y_{v_4} = 5$$

$$p_{v_1} = s$$

$$p_{v_4} = v_1$$



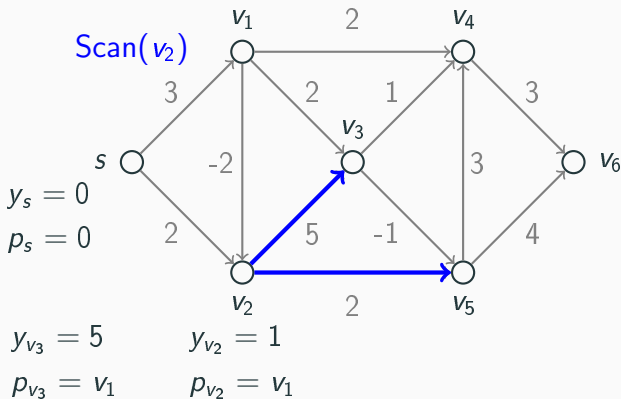
# Exécution de l'Algo de Bellman

$$y_{v_1} = 3$$

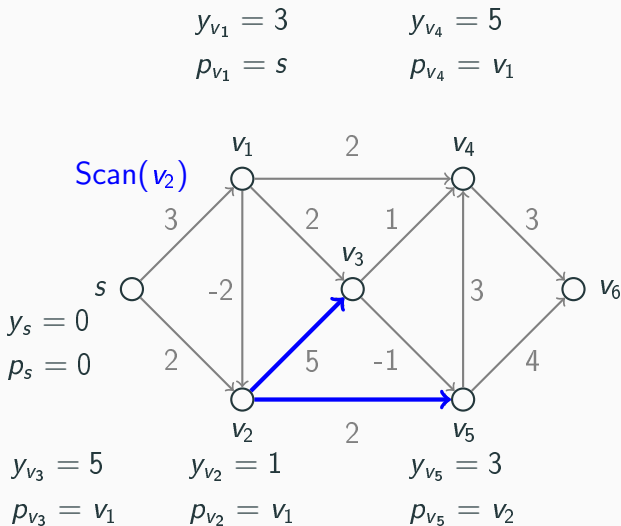
$$y_{v_4} = 5$$

$$p_{v_1} = s$$

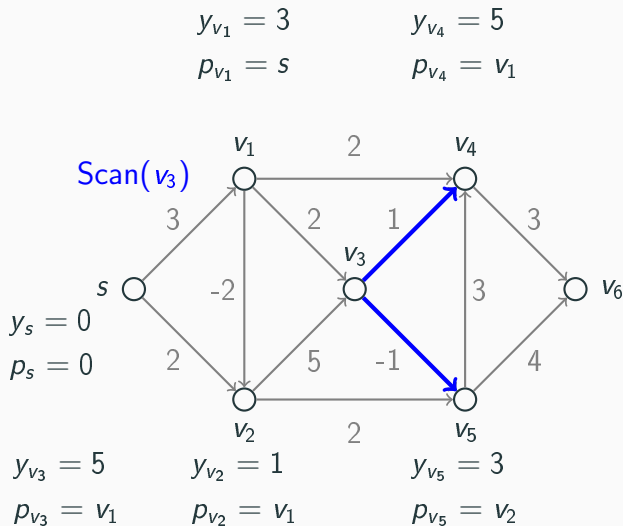
$$p_{v_4} = v_1$$



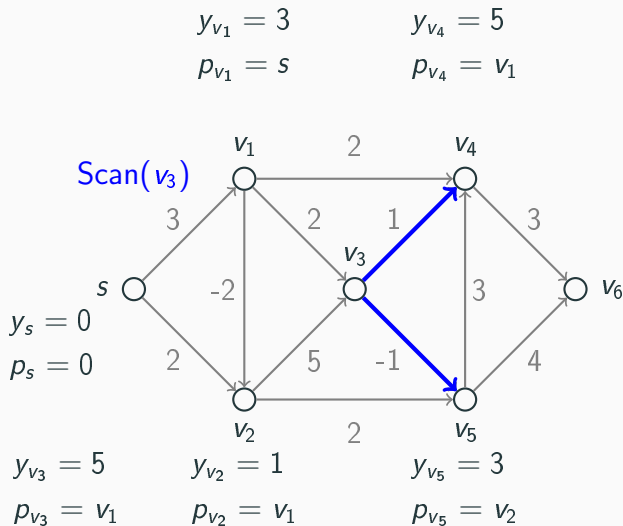
# Exécution de l'Algo de Bellman



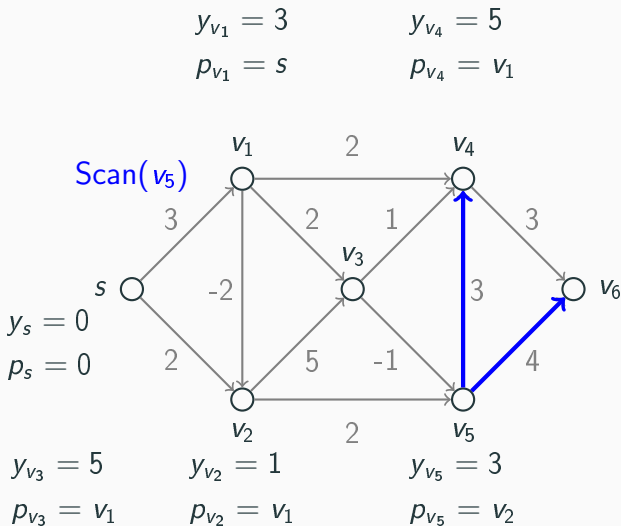
# Exécution de l'Algo de Bellman



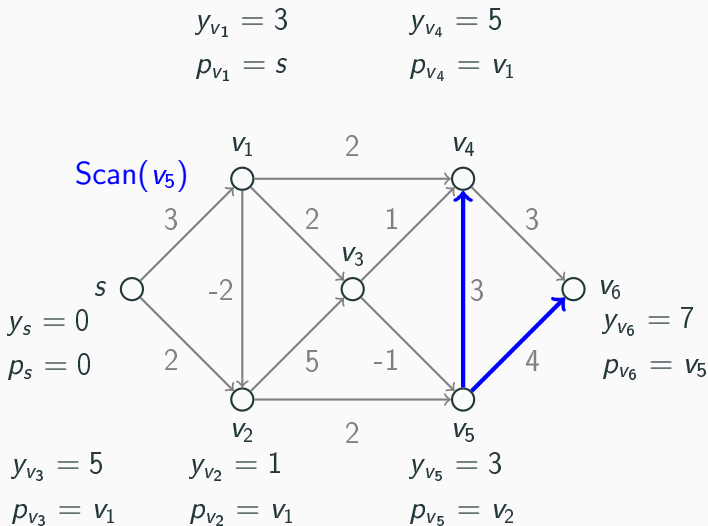
# Exécution de l'Algo de Bellman



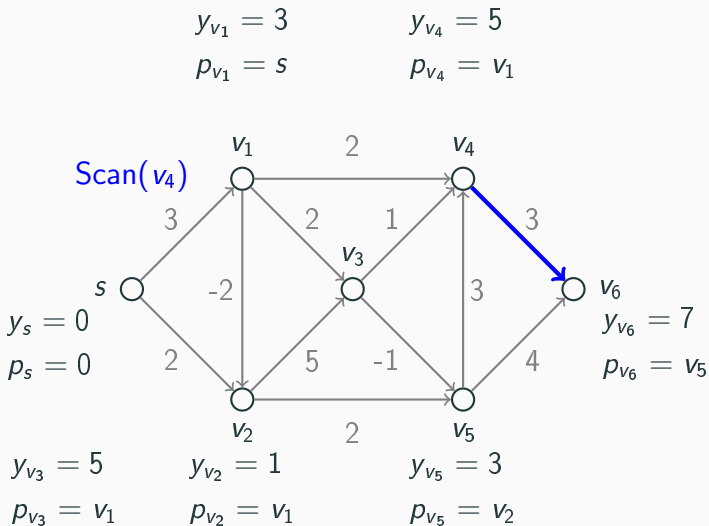
# Exécution de l'Algo de Bellman



# Exécution de l'Algo de Bellman

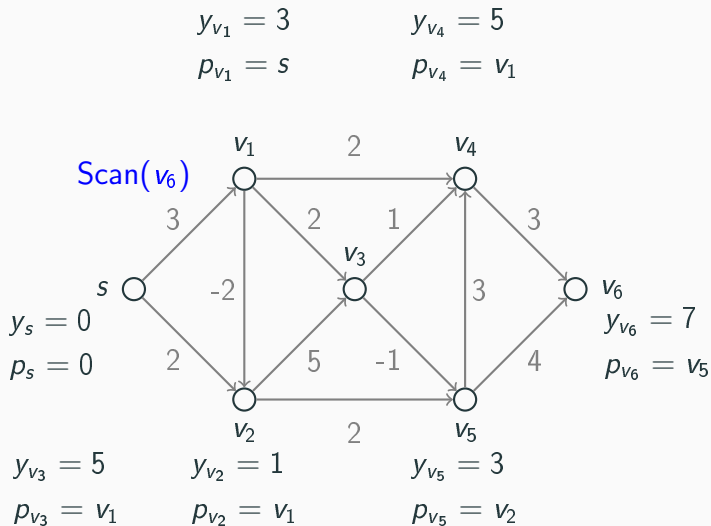


# Exécution de l'Algo de Bellman





# Exécution de l'Algo de Bellman



# Exécution de l'Algo de Bellman

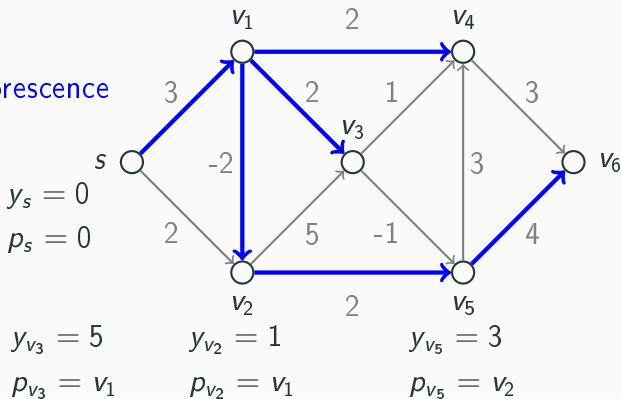
$$y_{v_1} = 3$$

$$y_{v_4} = 5$$

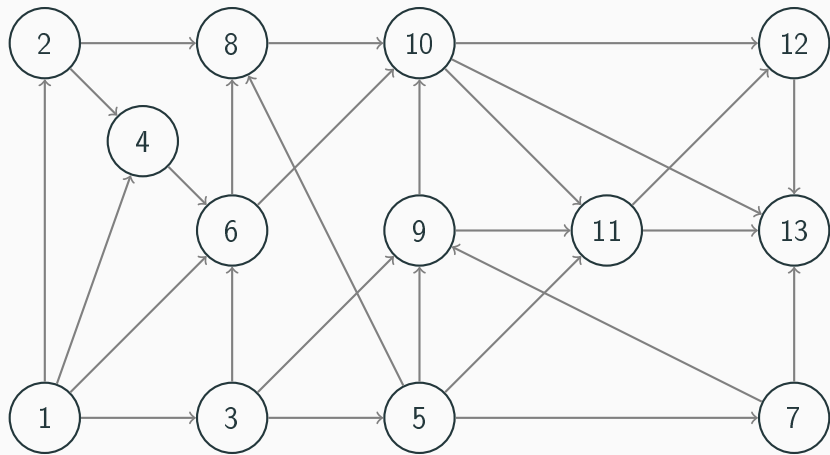
$$p_{v_1} = s$$

$$p_{v_4} = v_1$$

s-arborescence



# Exercise



## Exercice (cont.)

Sachant que les arcs horizontaux coûtent 2 chacun, les verticaux coûtent  $-1$  et les obliques coûtent 4

1. Proposer un tri topologique des sommets.
2. En utilisant l'algorithme de Bellman, déterminer le plus *court* chemin de 1 à 13 et le plus *long* chemin de 1 à 13.

# Réseaux avec Coûts Positifs : Algo de Dijkstra

---

## Algorithme 3 : Dijkstra

---

**Entrée** : Réseau  $G = (V, A)$ ,  $c : A \rightarrow \mathbb{R}_{\geq 0}$ ,  $s \in V$

**Sortie** :  $s$ -arborescence  $F$

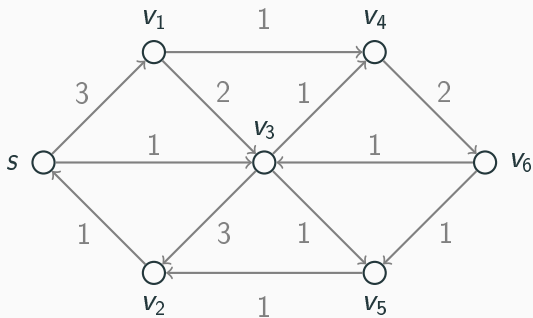
```
1  $y_s \leftarrow 0$  et  $y_v \leftarrow \infty$  pour  $v \in V - s$ 
2  $p_s \leftarrow 0$  et  $p_v \leftarrow -1$  pour  $v \in V - s$ 
3  $S \leftarrow \emptyset$ 

4 tant que  $S \neq V$  faire
5      $v \leftarrow \arg \min\{y_u \mid u \notin S\}$ 
6      $S \leftarrow S \cup \{v\}$ 
7     Scan( $v$ )

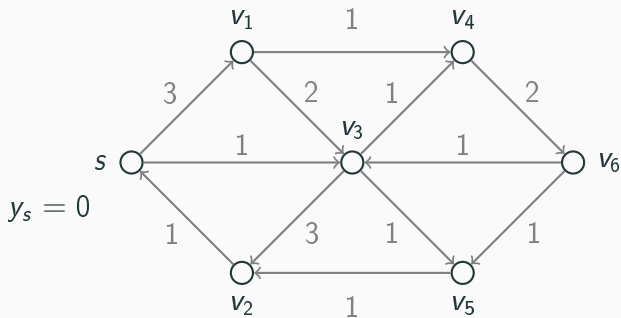
8  $A_F \leftarrow \{p_v v \mid v \in V - s\}$ 
9  $F \leftarrow (V, A_F)$ 
10 fin
```

---

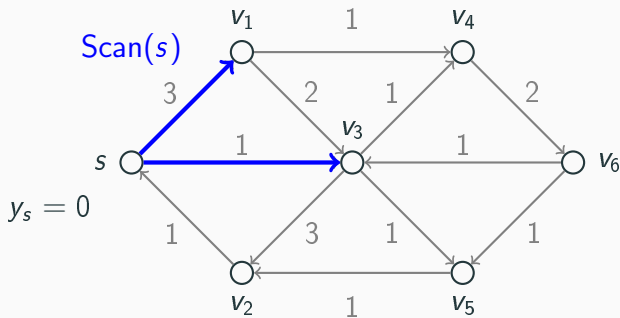
# Exécution de l'Algo de Dijkstra



# Exécution de l'Algo de Dijkstra



# Exécution de l'Algo de Dijkstra

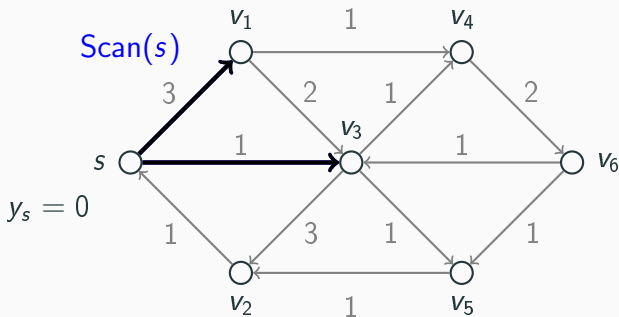




# Exécution de l'Algo de Dijkstra

$$y_{v_1} = 3$$

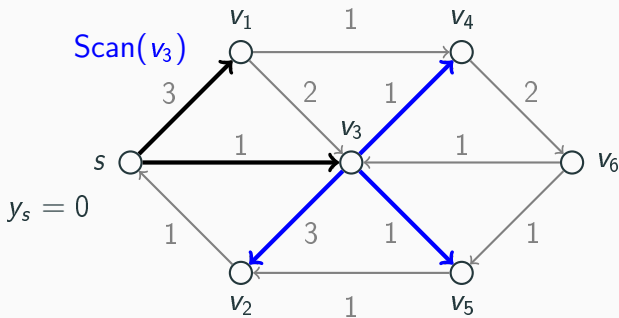
$$y_{v_3} = 1$$



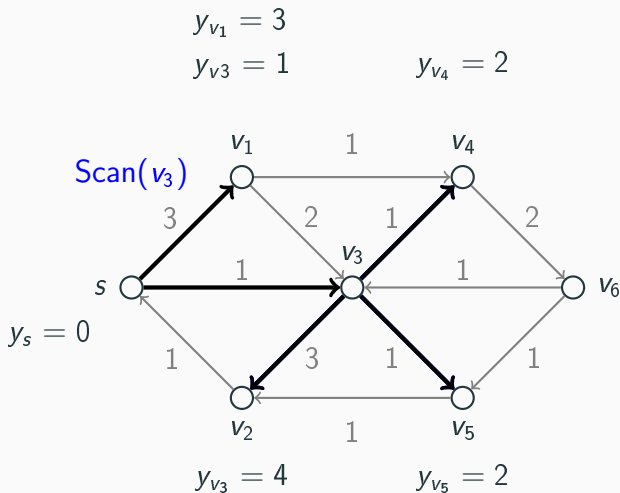
# Exécution de l'Algo de Dijkstra

$$y_{v_1} = 3$$

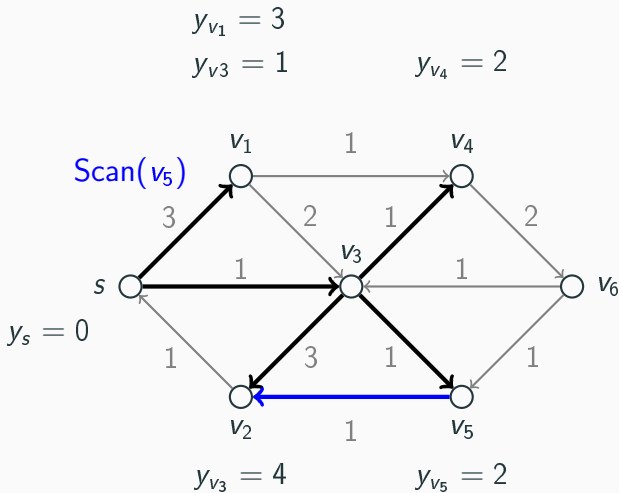
$$y_{v_3} = 1$$



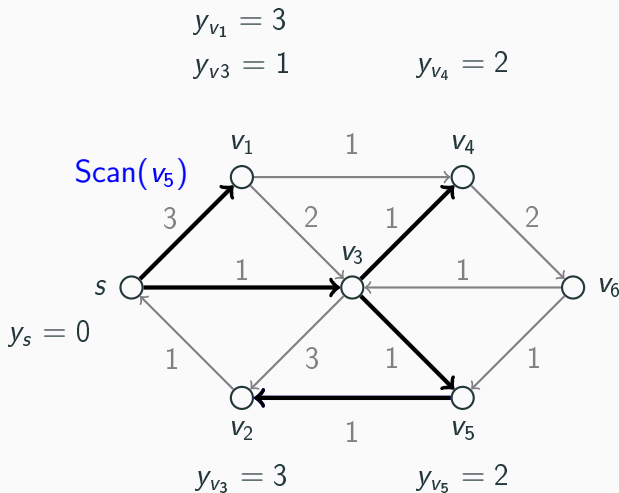
# Exécution de l'Algo de Dijkstra



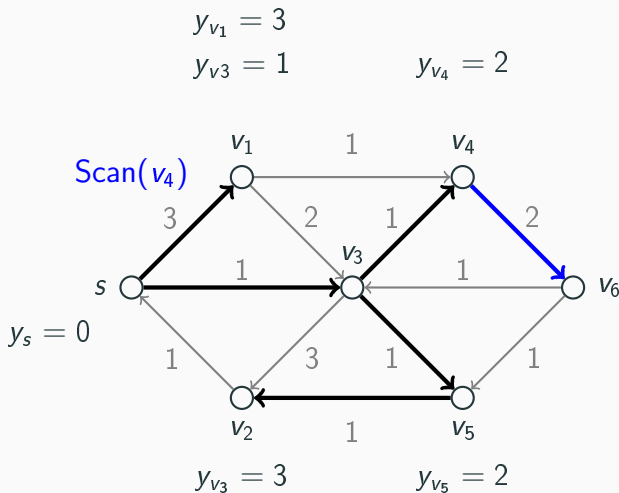
## Exécution de l'Algo de Dijkstra



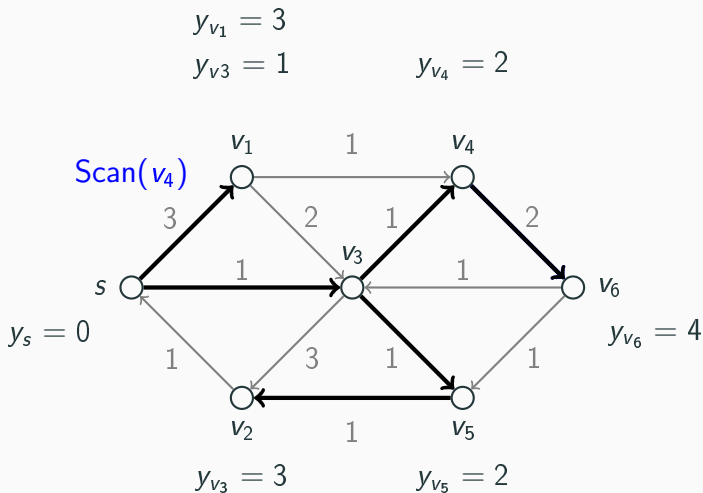
# Exécution de l'Algo de Dijkstra



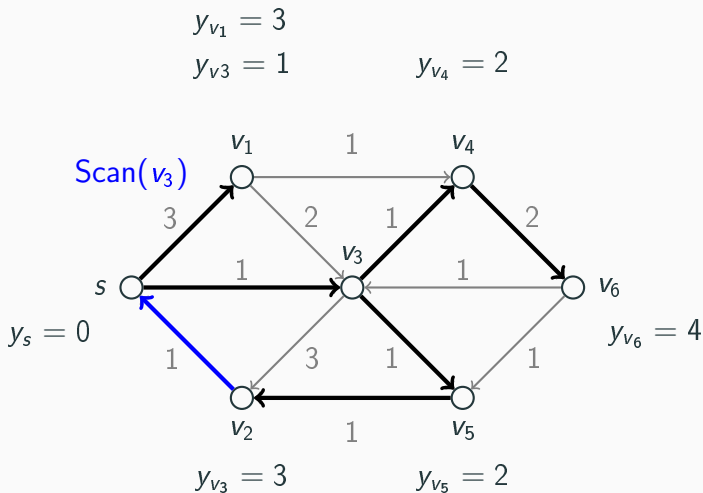
# Exécution de l'Algo de Dijkstra



# Exécution de l'Algo de Dijkstra

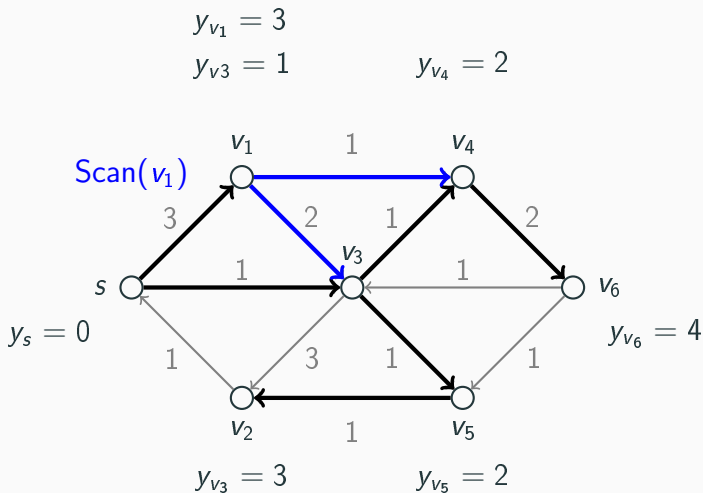


# Exécution de l'Algo de Dijkstra

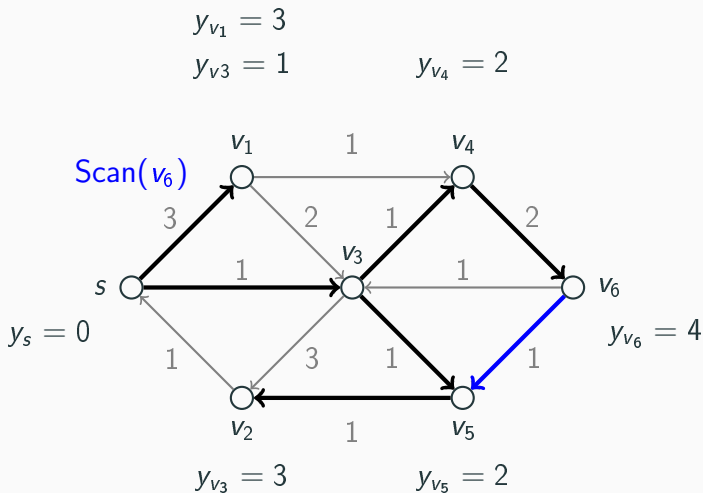




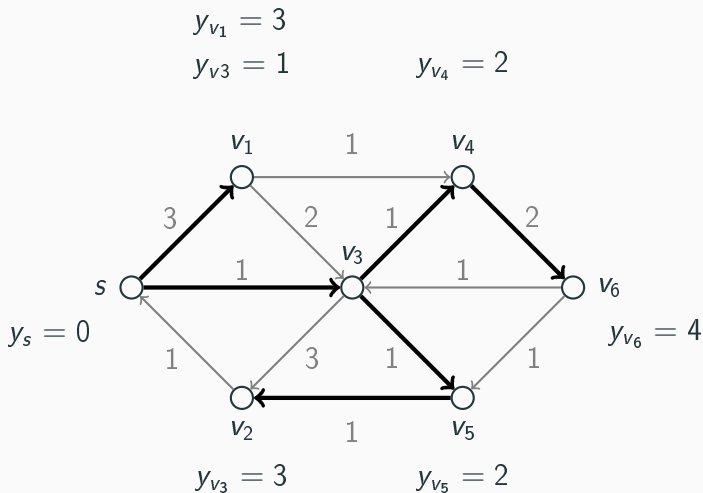
# Exécution de l'Algo de Dijkstra



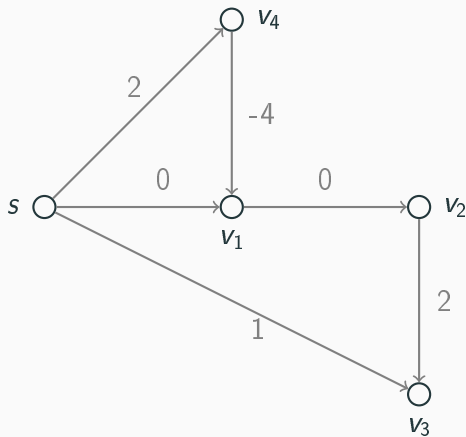
# Exécution de l'Algo de Dijkstra



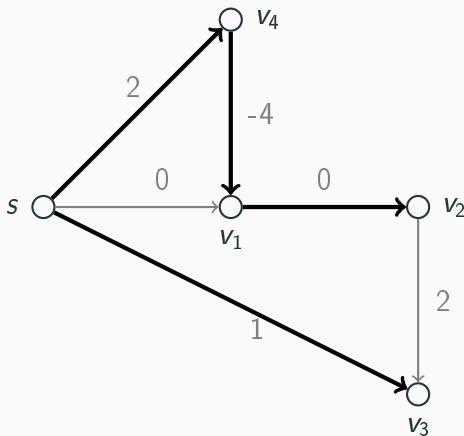
# Exécution de l'Algo de Dijkstra



# Algo de Dijkstra : Coûts Négatifs ? ?



# Algo de Dijkstra : Coûts Négatifs ? ?



Dijkstra trouve la  $s$ -arborescence indiquée, qui n'est pas optimale.

# Algo de Dijkstra : Justification

Lorsque l'algo choisit le sommet  $v$ , on a  $y_v = \text{dist}(s, v)$ .

# Exercice

Mme Dupont sait d'expérience qu'elle ne doit pas garder une même voiture plus de 5 ans. Elle achète une voiture neuve, la garde un certain temps puis la revend pour en acheter une autre. Elle peut estimer le coût ( $= \text{prix d'achat} + \text{coût d'utilisation} - \text{prix de vente}$ ) en fonction de l'année d'achat et de l'année de vente :

	2023	2024	2025	2026	2027
2022	1	2	4	7	10
2023		2	3	5	8
2024			2	3	6
2025				4	5
2026					4

Quelle est la meilleure politique de renouvellement ?

# Réseaux sans Circuit Absorbant : Bellman-Ford

---

## Algorithme 4 : Algo de Bellman-Ford

---

**Entrée** : Réseau  $G = (V, A)$ ,  $c : A \rightarrow \mathbb{R}$ , sommet  $s \in V$

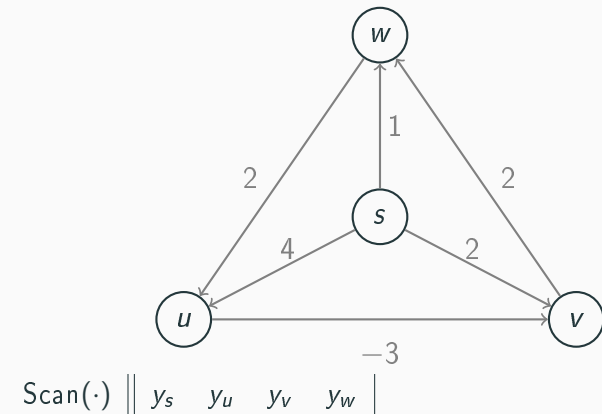
**Sortie** :  $s$ -arborescence  $F$

```
1  $y_s \leftarrow 0$  et  $y_v \leftarrow \infty$  pour  $v \in V - s$ 
2  $p_s \leftarrow 0$  et  $p_v \leftarrow -1$  pour  $v \in V - s$ 
3 pour  $0 \leq i \leq |V|$  faire
4     pour  $v \in V$  faire
5         Scan( $v$ )
6     si Scan( $\cdot$ ) n'a pas changé y dans cette itération alors
7          $A_F \leftarrow \{p_v v \mid v \in V - s\}$ 
8         return  $F \leftarrow (V, A_F)$ 
9 Afficher "G, c contient un circuit absorbant"
10 fin
```

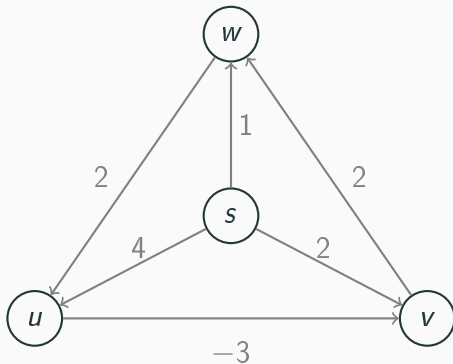
---



# Bellman-Ford : Exécution de l'Algorithme

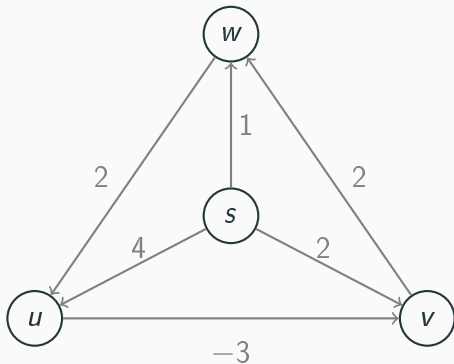


# Bellman-Ford : Exécution de l'Algorithme



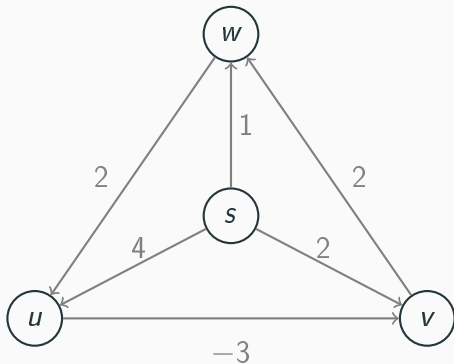
Scan( $\cdot$ )	$y_s$	$y_u$	$y_v$	$y_w$
s	0	4	2	1

# Bellman-Ford : Exécution de l'Algorithme



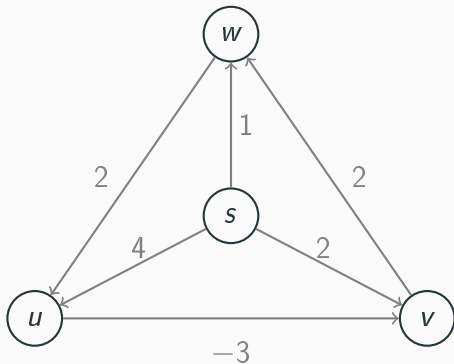
Scan( $\cdot$ )	$y_s$	$y_u$	$y_v$	$y_w$
$s$	0	4	2	1
$u$	0	4	1	1

# Bellman-Ford : Exécution de l'Algorithme



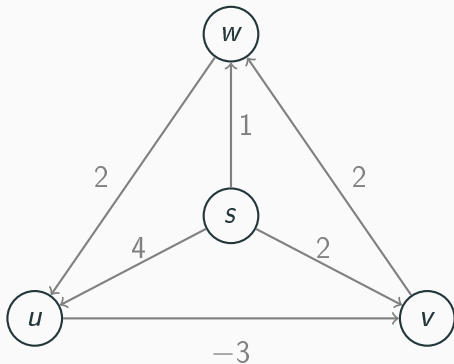
Scan( $\cdot$ )	$y_s$	$y_u$	$y_v$	$y_w$
$s$	0	4	2	1
$u$	0	4	1	1
$v$	0	4	1	1

# Bellman-Ford : Exécution de l'Algorithme



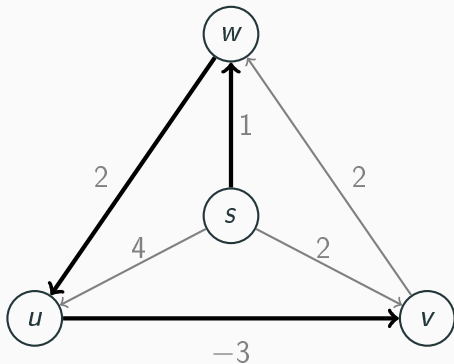
Scan( $\cdot$ )	$y_s$	$y_u$	$y_v$	$y_w$
$s$	0	4	2	1
$u$	0	4	1	1
$v$	0	4	1	1
$w$	0	3	1	1

# Bellman-Ford : Exécution de l'Algorithme



Scan(·)	$y_s$	$y_u$	$y_v$	$y_w$	Scan(·)	$y_s$	$y_u$	$y_v$	$y_w$
$s$	0	4	2	1	$s$	0	3	1	1
$u$	0	4	1	1	$u$	0	3	0	1
$v$	0	4	1	1	$v$	0	3	0	1
$w$	0	3	1	1	$w$	0	3	0	1

# Bellman-Ford : Exécution de l'Algorithme



Scan( $\cdot$ )	$y_s$	$y_u$	$y_v$	$y_w$	Scan( $\cdot$ )	$y_s$	$y_u$	$y_v$	$y_w$
$s$	0	4	2	1	$s$	0	3	1	1
$u$	0	4	1	1	$u$	0	3	0	1
$v$	0	4	1	1	$v$	0	3	0	1
$w$	0	3	1	1	$w$	0	3	0	1

# Bellman-Ford : Justification

Bellman-Ford trouve un plus court  $s-v$  chemin pour tout  $v$  où indique correctement qu'un circuit absorbant existe.



# Bellman-Ford : Programmation Dynamique

- **Sous problèmes** : calculer  $w_k(v)$ , le coût minimum d'un  $s$ - $v$  chemin ayant au plus  $k$  arcs

# Bellman-Ford : Programmation Dynamique

- **Sous problèmes** : calculer  $w_k(v)$ , le coût minimum d'un  $s$ - $v$  chemin ayant au plus  $k$  arcs
- Au début, on a  $w_0(s) = 0$  et  $w_0(v) = \infty$  pour tout  $v \in V - s$ .

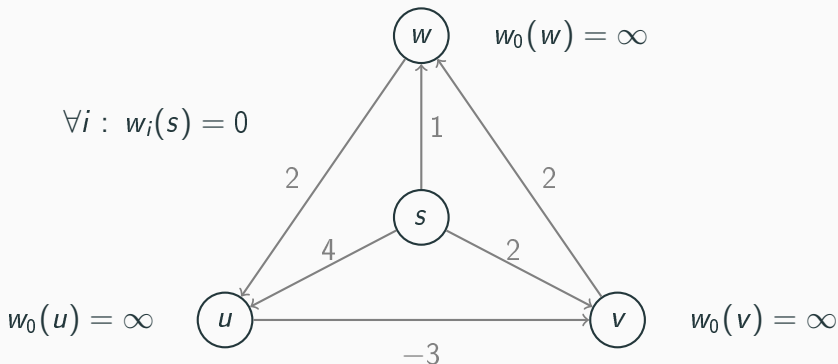
# Bellman-Ford : Programmation Dynamique

- **Sous problèmes** : calculer  $w_k(v)$ , le coût minimum d'un  $s$ - $v$  chemin ayant au plus  $k$  arcs
- Au début, on a  $w_0(s) = 0$  et  $w_0(v) = \infty$  pour tout  $v \in V - s$ .
- Après l'itération  $i$ , l'algo de Bellman a calculé pour  $v \in V$  :

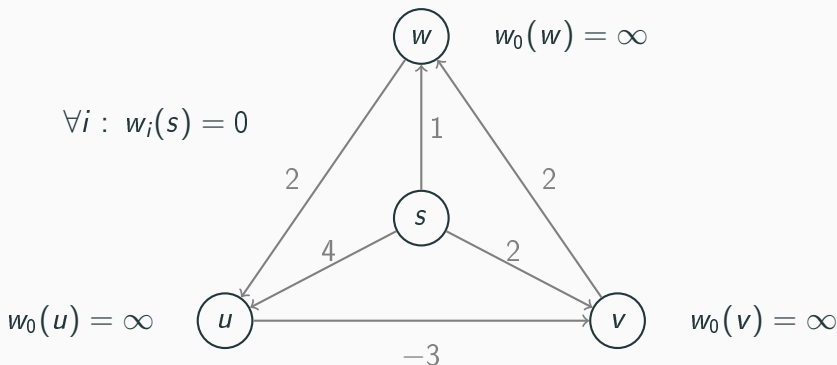
$$w_{i+1}(v) = \min_{uv \in A} \{w_i(v), w_i(u) + c(uv)\}$$

- À la fin :  $w_{|V|-1}(v) = w_{|V|}(v) = \text{dist}(s, v)$  pour tout  $v \in V$  si  $G, c$  est sans circuit absorbant.

# Bellman-Ford : Programmation Dynamique



# Bellman-Ford : Programmation Dynamique

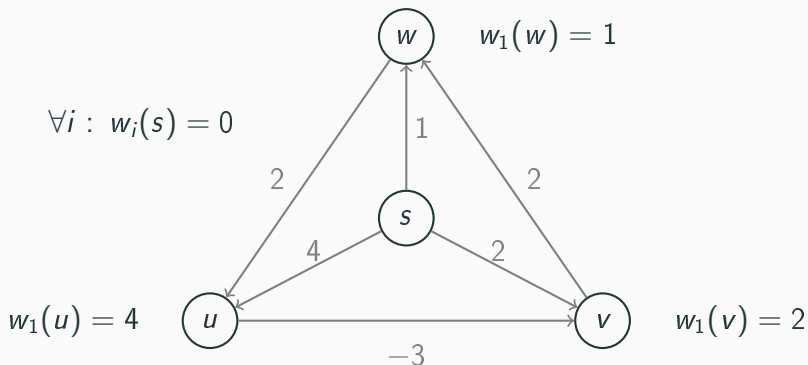


$$w_1(u) = \min\{w_0(u), w_0(s) + c(su), w_0(w) + c(wu)\} = 4$$

$$w_1(v) = \min\{w_0(v), w_0(s) + c(sv), w_0(u) + c(uv)\} = 2$$

$$w_1(w) = \min\{w_0(w), w_0(s) + c(sw), w_0(v) + c(vw)\} = 1$$

# Bellman-Ford : Programmation Dynamique

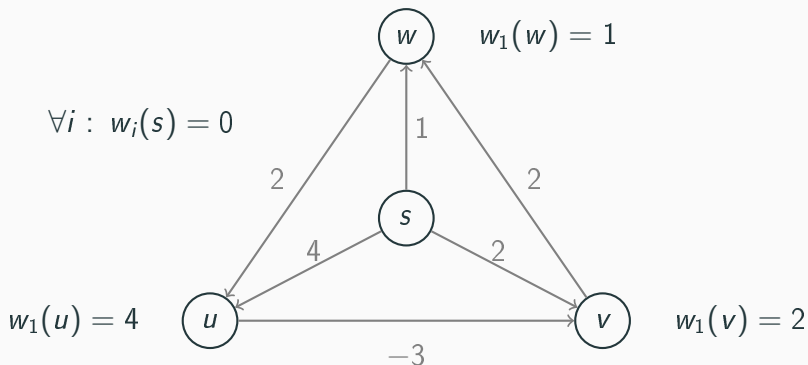


$$w_1(u) = \min\{w_0(u), w_0(s) + c(su), w_0(w) + c(wu)\} = 4$$

$$w_1(v) = \min\{w_0(v), w_0(s) + c(sv), w_0(u) + c(uv)\} = 2$$

$$w_1(w) = \min\{w_0(w), w_0(s) + c(sw), w_0(v) + c(vw)\} = 1$$

# Bellman-Ford : Programmation Dynamique

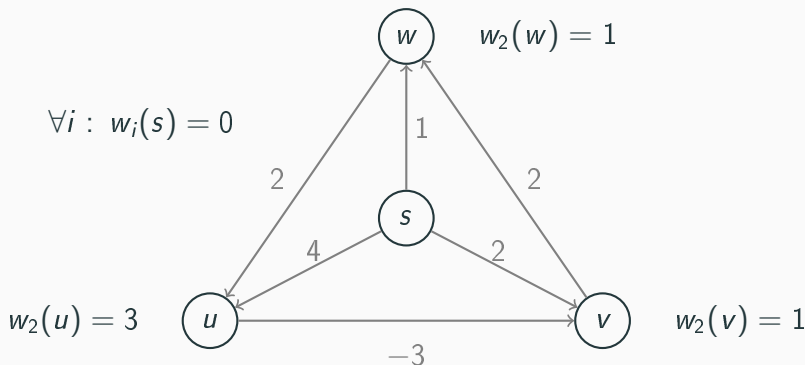


$$w_2(u) = \min\{w_1(u), w_1(s) + c(su), w_1(w) + c(wu)\} = 3$$

$$w_2(v) = \min\{w_1(v), w_1(s) + c(sv), w_1(u) + c(uv)\} = 1$$

$$w_2(w) = \min\{w_1(w), w_1(s) + c(sw), w_1(v) + c(vw)\} = 1$$

# Bellman-Ford : Programmation Dynamique



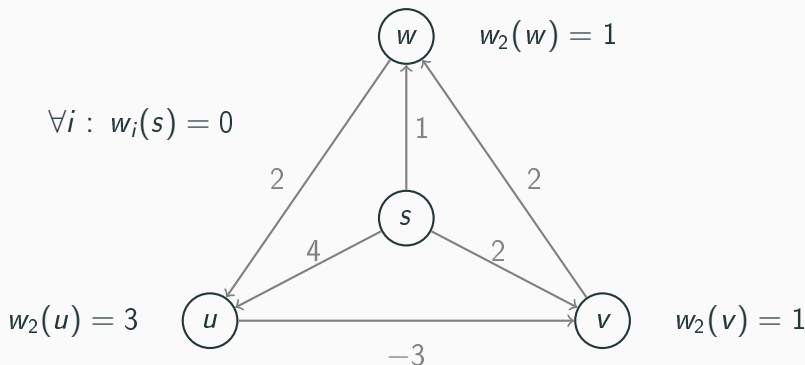
$$w_2(u) = \min\{w_1(u), w_1(s) + c(su), w_1(w) + c(wu)\} = 3$$

$$w_2(v) = \min\{w_1(v), w_1(s) + c(sv), w_1(u) + c(uv)\} = 1$$

$$w_2(w) = \min\{w_1(w), w_1(s) + c(sw), w_1(v) + c(vw)\} = 1$$



# Bellman-Ford : Programmation Dynamique

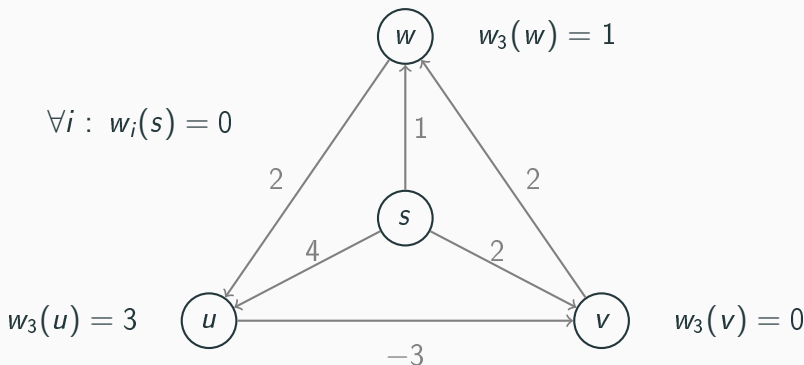


$$w_3(u) = \min\{w_2(u), w_2(s) + c(su), w_2(w) + c(wu)\} = 3$$

$$w_3(v) = \min\{w_2(v), w_2(s) + c(sv), w_2(u) + c(uv)\} = 0$$

$$w_3(w) = \min\{w_2(w), w_2(s) + c(sw), w_2(v) + c(vw)\} = 1$$

# Bellman-Ford : Programmation Dynamique

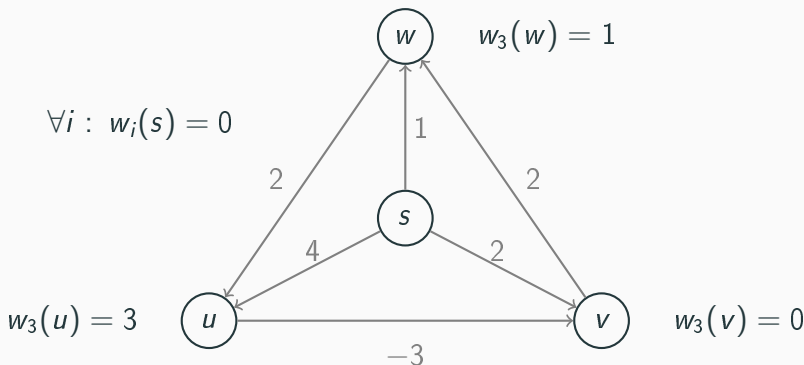


$$w_3(u) = \min\{w_2(u), w_2(s) + c(su), w_2(w) + c(wu)\} = 3$$

$$w_3(v) = \min\{w_2(v), w_2(s) + c(sv), w_2(u) + c(uv)\} = 0$$

$$w_3(w) = \min\{w_2(w), w_2(s) + c(sw), w_2(v) + c(vw)\} = 1$$

# Bellman-Ford : Programmation Dynamique

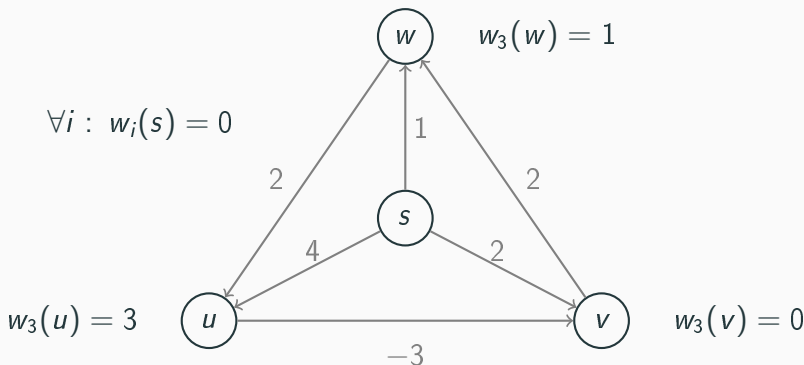


$$w_4(u) = \min\{w_3(u), w_3(s) + c(su), w_3(w) + c(wu)\} = w_3(u)$$

$$w_4(v) = \min\{w_3(v), w_3(s) + c(sv), w_3(u) + c(uv)\} = w_3(v)$$

$$w_4(w) = \min\{w_3(w), w_3(s) + c(sw), w_3(v) + c(vw)\} = w_3(w)$$

# Bellman-Ford : Programmation Dynamique



$$w_4(u) = \min\{w_3(u), w_3(s) + c(su), w_3(w) + c(wu)\} = w_3(u)$$

$$w_4(v) = \min\{w_3(v), w_3(s) + c(sv), w_3(u) + c(uv)\} = w_3(v)$$

$$w_4(w) = \min\{w_3(w), w_3(s) + c(sw), w_3(v) + c(vw)\} = w_3(w)$$