



Déterminisation des Automates à Etats Finis Non-Déterministes (AEFND)

MIASHS L2

(d'après le cours de Julie Dugdale)

Jérôme GENSEL – Jerome.Gensel@univ-grenoble-alpes.fr
Prof. Université Grenoble Alpes
UFR SHS – Laboratoire d’Informatique de Grenoble

Sommaire

1. Revue des différences entre AEFD & AEFND
2. Equivalence entre AEFD et AEFND
3. Construire un AEFD à partir d'un AEFND
 1. Déterminisation
 2. ϵ -fermeture
4. L'algorithme de construction de sous-ensembles
5. Minimisation des AEFD



Revue des différences entre AEFD et AEFND

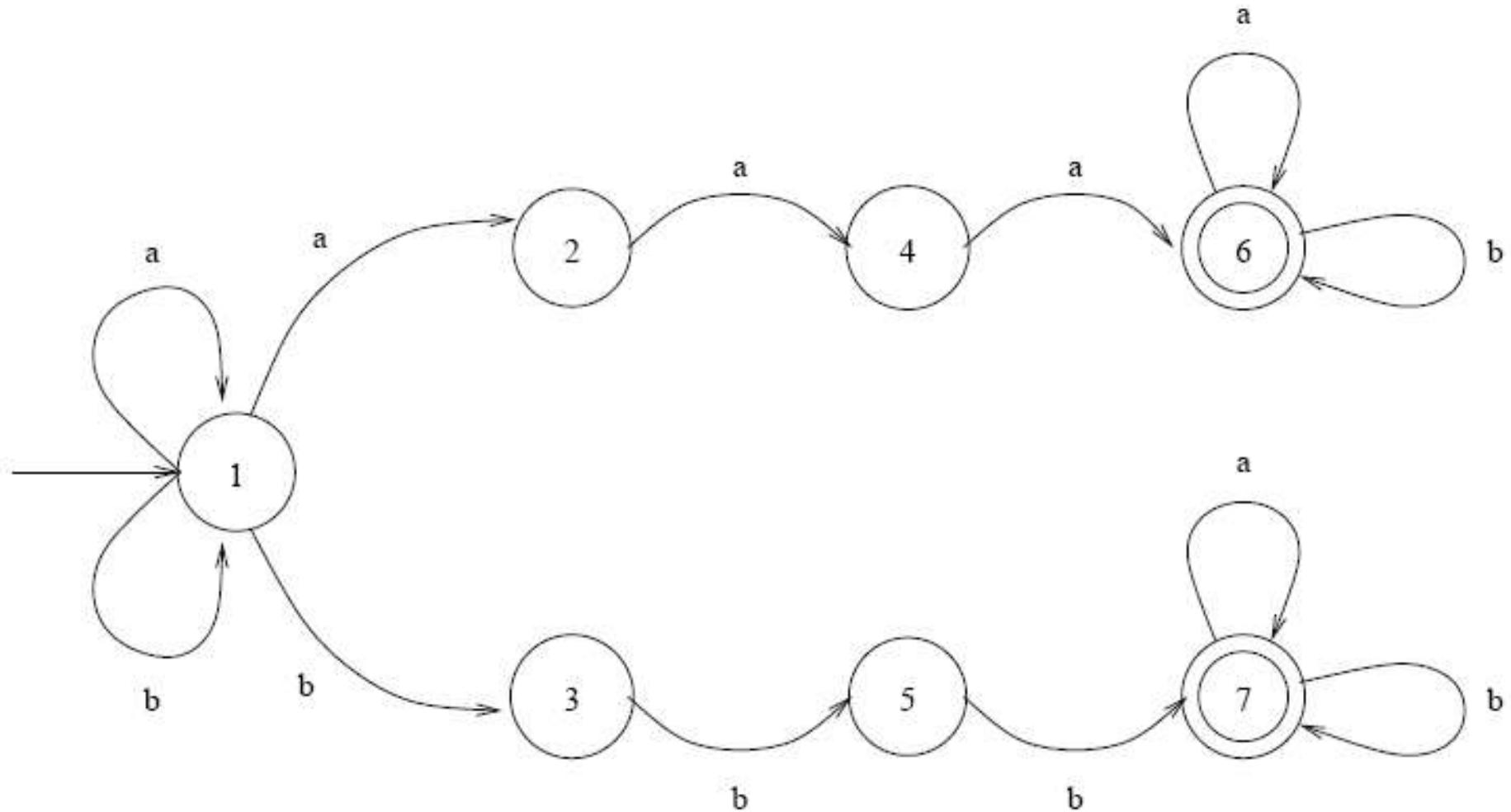
- Une caractéristique d'un automate fini **déterministe** est que pour **un état donné** et **un symbole en entrée**, il y a seulement **un seul état suivant possible**
- Cette condition est imposée par le fait que, dans la définition, la transition associée doit être une **fonction**
- Dans les diagrammes de transitions pour les automates déterministes, cette condition est reflétée par **l'absence d'arcs multiples partant d'un même état et étiquetés par le même symbole**



Revue des différences entre AEFD et AEFND

- Si on relâche la contrainte qui dit que l'automate doit avoir un unique état suivant pour chaque combinaison d'état actuel et de symbole d'entrée, alors on obtient un AEFND
- Dans les diagrammes de transitions, cela signifie qu'il peut y avoir **plusieurs arcs avec le même symbole** partant d'un même état

Par exemple



Remarques

- Un AEFND accepte une chaîne (un mot) s'il est **possible** que la machine arrive dans un état accepté.
- Toute tentative de traduire directement un AEFND par un programme sur un ordinateur série demande d'implémenter un mécanisme de **backtracking (retour en arrière)**
- C'est-à-dire, face à un choix de quel arc étiqueté par le symbole courant suivre, on peut être confronté à un choix multiple (**indéterminisme**). Dans ce cas, on choisit un des arcs étiquetés par le symbole courant mais en **se souvenant** de ce choix
- Pourquoi ? Parce que si le chemin choisi mène à un **échec** dans la reconnaissance du mot, alors on revient en arrière (backtrack) et on **retourne** au point de choix pour essayer alors un **autre** choix

Remarques

- En fait, le *backtracking* pourrait être évité par **pseudo-parallélisme** :
 - suivre chaque chemin possible dans le diagramme de transitions en parallèle
- Si au moins un chemin mène à un état accepté à la fin de la lecture de la chaîne (mot) d'entrée, alors la chaîne est acceptée



Remarques

- On perçoit bien qu'un AEFND permet de représenter des procédures complexes de reconnaissance de chaîne avec **moins d'états** que ce qu'un AEFD nécessiterait...



Remarques

- Question fondamentale :
 - Est-ce que les AEF**ND** sont **plus puissants** que les AEFD ?
- Autrement dit :
 - Y-a-t-il des langages que les AEF**ND** acceptent (reconnaissent) mais que les AEFD n'acceptent pas ?



Equivalence entre AEF_D et AEF_{ND}

- Malgré le non-déterminisme, les AEF_{ND} ne sont pas plus puissants que les AEF_D :
 - Ils acceptent la même classe de langages : **les langages réguliers**
- Pour chaque AEF_{ND}, il y a un AEF_D qui accepte le même langage
- L'AEFD correspondant possède, en général, **un nombre supérieur d'états**, dans lesquels il modélise les ensembles d'états possibles que le AEF_{ND} peut prendre dans un cheminement donné

Equivalence entre AEFD et AEFND

- Il existe un algorithme (par **construction de sous-ensembles**) qui permet de **convertir** un AEFND en un AEFD équivalent
- **Considérations d'efficacité**: un AEFND est plus efficace et compact si :
 1. C'est un **AEFD** (efficacité)
→ Processus de **déterminisation** des AEFND
 2. Il est **minimal** (encodage compact)
→ Processus de **minimisation** des AEFD

Construire un AEFD à partir d'un AEFND (Construction de sous-ensembles)

1. Déterminisation

Idée

1. Nous **rassemblons** les états de AEFND de **départ** en fonction des symboles d'entrée :

→ Si nous avons des transitions multiples sur un même symbole, alors nous pouvons considérer une transition comme passant d'un état vers un **ensemble d'états**.

Cet ensemble d'états c'est l'union de tous les états atteignables par une transition sur le symbole courant.

→ Tous ces états sont combinés en **un seul état** dans AEFD correspondant que l'on cherche à construire

Exemple 1

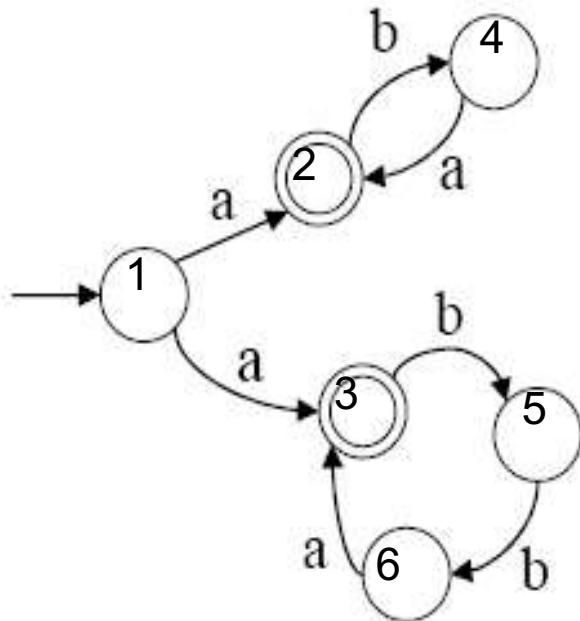
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 1

$$A = \{\Sigma, Q, q_0, F, \delta\}$$

(A est l'AEFND)

$$A' = \{\Sigma, Q', q'_0, F', \delta'\}$$

(A' est l'AEFD)

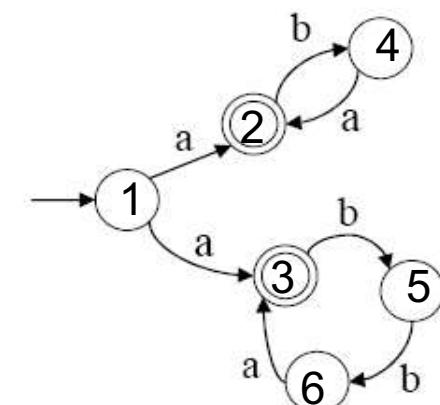


Calculer δ' à partir de δ pour tous les sous-ensembles P de Q et $s \in \Sigma$ tels que :

$$\delta'(P, s) = \{q' \mid \exists q \in P, \text{ t.q. } (q, s, q') \in \delta\}$$

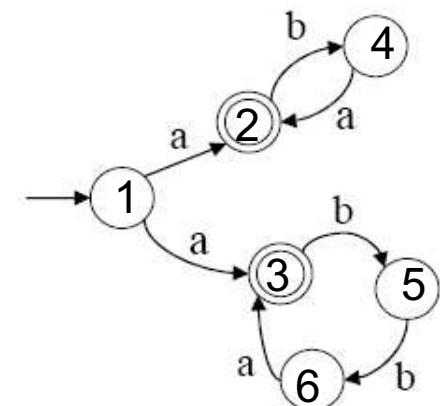
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 1

- Etat de départ de A' (AEFD) = état de départ de A (AEFND) = I
 - $\delta(I,a) = \{2\}$ ou $\{3\} = \{2,3\}$ donc $\delta'(I,a) = \{2,3\}$: un état de A'
 - $\delta(I,b) = \emptyset$ donc $\delta'(I,b) = \emptyset$
- On a créé le nouvel état $\{2,3\}$ pour A' (nouveau et final)



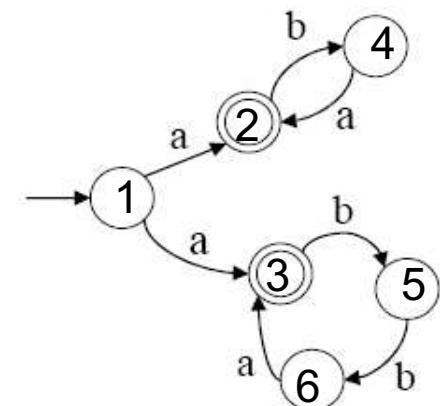
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 1

- $\delta'(\{2,3\},a) = \delta(2,a) \cup \delta(3,a)$
 $= \emptyset \cup \emptyset = \emptyset$
 - $\delta'(\{2,3\},b) = \delta(2,b) \cup \delta(3,b)$
 $= \{4\} \cup \{5\} = \{4,5\}$
- On a créé le nouvel état $\{4,5\}$ pour A' (nouveau)



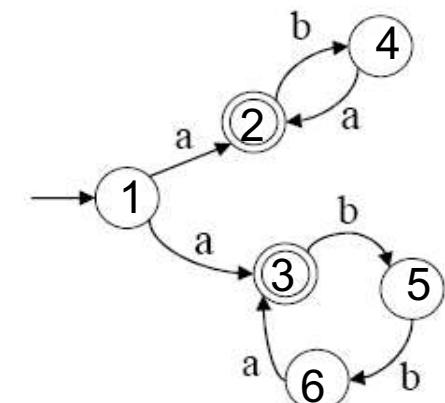
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 1

- $\delta'(\{4,5\},a) = \delta(4,a) \cup \delta(5,a)$
= $\{2\} \cup \emptyset = \{2\}$ (état existant)
- $\delta'(\{4,5\},b) = \delta(4,b) \cup \delta(5,b)$
= $\emptyset \cup \{6\} = \{6\}$ (état existant)
- $\delta'(\{2\},a) = \delta(2,a) = \emptyset$
- $\delta'(\{2\},b) = \delta(2,b) = \{4\}$ (état existant)



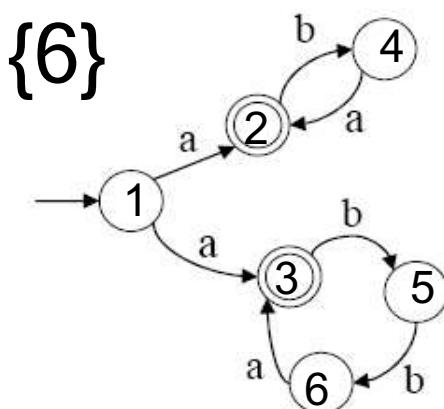
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 1

- $\delta'(\{6\},a) = \delta(6,a) = \{3\}$
- $\delta'(\{6\},b) = \delta(6,b) = \emptyset$
- $\delta'(\{4\},a) = \delta(4,a) = \{2\}$
- $\delta'(\{4\},b) = \delta(4,b) = \emptyset$
- $\delta'(\{3\},a) = \delta(3,a) = \emptyset$
- $\delta'(\{3\},b) = \delta(3,b) = \{5\}$
- $\delta'(\{5\},a) = \delta(5,a) = \emptyset$
- $\delta'(\{5\},b) = \delta(5,b) = \{6\}$



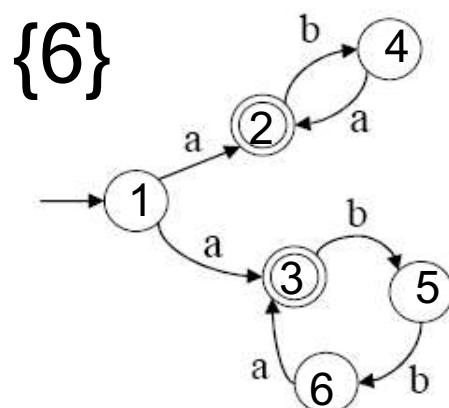
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 1

- $A = \{\Sigma, Q, q_0, F, \delta\}$ (AEFND)
- $A' = \{\Sigma, Q', q'_0, F', \delta'\}$ (AEFD)
- $q'_0 = I$
- $\delta'(I, a) = \{2, 3\}$
- $\delta'(I, b) = \emptyset$
- $\delta'(\{2, 3\}, a) = \emptyset$
- $\delta'(\{2, 3\}, b) = \{4, 5\}$
- $\delta'(\{4, 5\}, a) = \{2\}$
- $\delta'(\{4, 5\}, b) = \{6\}$
- $\delta'(\{2\}, a) = \emptyset$
- $\delta'(\{2\}, b) = \{4\}$
- $\delta'(\{6\}, a) = \{3\}$
- $\delta'(\{6\}, b) = \emptyset$
- $\delta'(\{4\}, a) = \{2\}$
- $\delta'(\{4\}, b) = \emptyset$
- $\delta'(\{3\}, a) = \emptyset$
- $\delta'(\{3\}, b) = \{5\}$
- $\delta'(\{5\}, a) = \emptyset$
- $\delta'(\{5\}, b) = \{6\}$



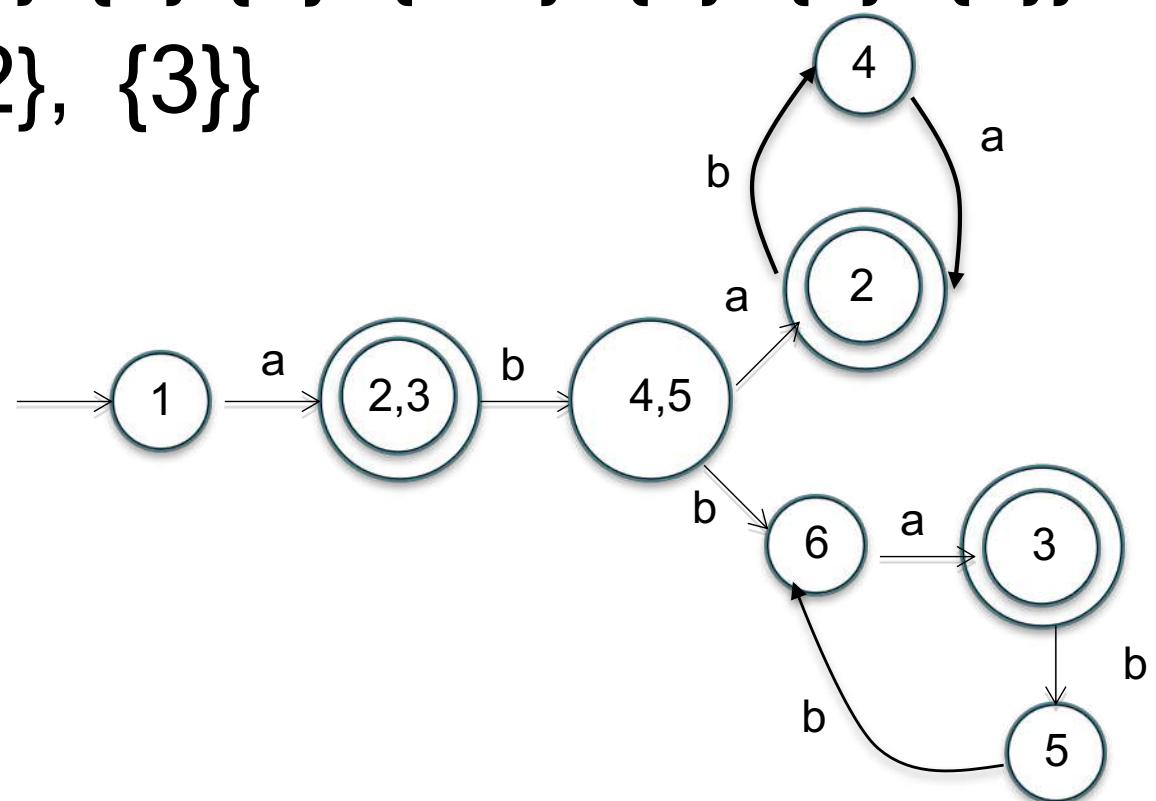
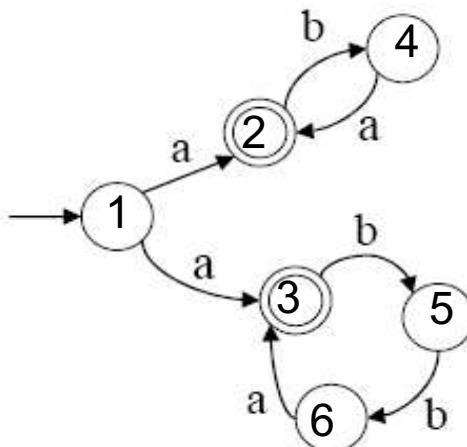
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 1

- $A = \{\Sigma, Q, q_0, F, \delta\}$ (AEFND)
- $A' = \{\Sigma, Q', q'_0, F', \delta'\}$ (AEFD)
- $q'_0 = I$
- $\delta'(I, a) = \{2, 3\}$
- $\delta'(I, b) = \emptyset$
- $\delta'(\{2, 3\}, a) = \emptyset$
- $\delta'(\{2, 3\}, b) = \{4, 5\}$
- $\delta'(\{4, 5\}, a) = \{2\}$
- $\delta'(\{4, 5\}, b) = \{6\}$
- $\delta'(\{2\}, a) = \emptyset$
- $\delta'(\{2\}, b) = \{4\}$
- $\delta'(\{6\}, a) = \{3\}$
- $\delta'(\{6\}, b) = \emptyset$
- $\delta'(\{4\}, a) = \{2\}$
- $\delta'(\{4\}, b) = \emptyset$
- $\delta'(\{3\}, a) = \emptyset$
- $\delta'(\{3\}, b) = \{5\}$
- $\delta'(\{5\}, a) = \emptyset$
- $\delta'(\{5\}, b) = \{6\}$



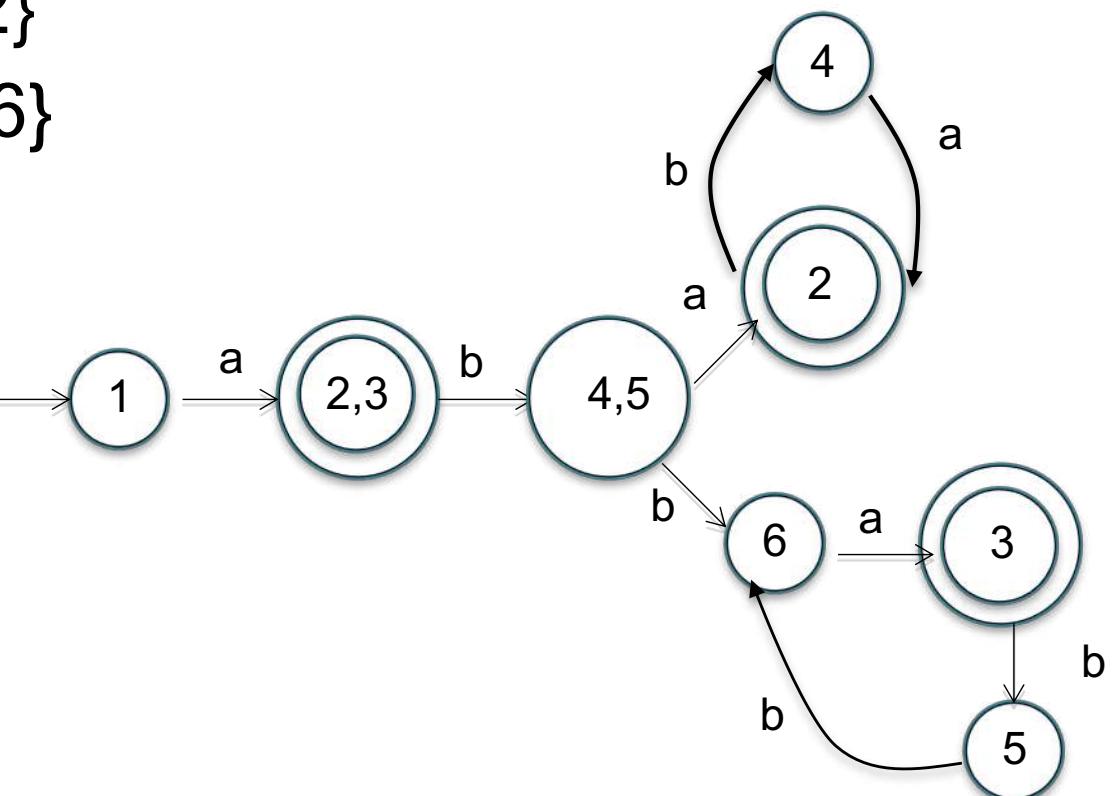
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 1

- $A = \{\Sigma, Q, q_0, F, \delta\}$ (AEFND)
- $A' = \{\Sigma, Q', q'_0, F', \delta'\}$ (AEFD)
- $Q' = \{\{1\}, \{2,3\}, \{2\}, \{3\}, \{4,5\}, \{4\}, \{5\}, \{6\}\}$
- $F' = \{\{2,3\}, \{2\}, \{3\}\}$



Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 1

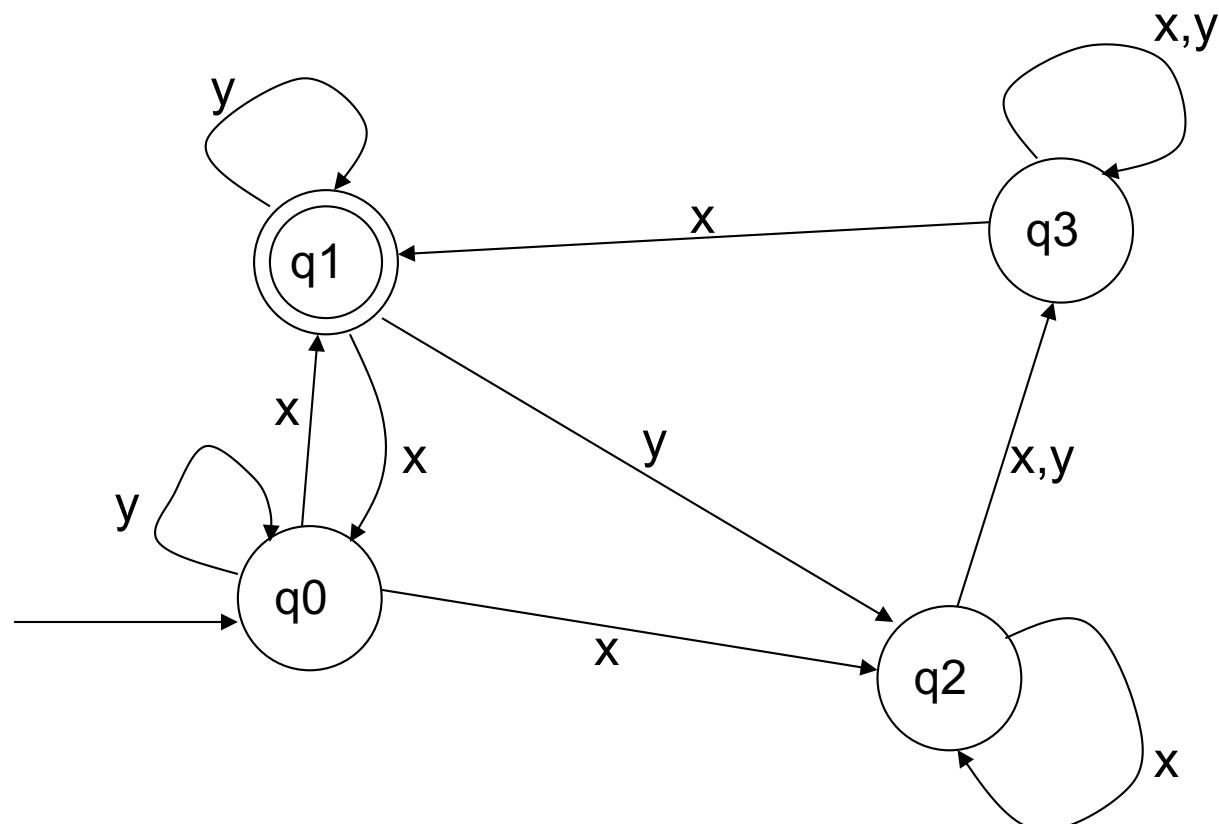
- $A' = \{\Sigma, Q', q'_0, F', \delta'\}$ (AEFD)
- $\delta'(1,a) = \{2,3\}$
- $\delta'(\{2,3\},b) = \{4,5\}$
- $\delta'(\{4,5\},a) = \{2\}$
- $\delta'(\{4,5\},b) = \{6\}$
- $\delta'(\{2\},b) = \{4\}$
- $\delta'(\{6\},a) = \{3\}$
- $\delta'(\{4\},a) = \{2\}$
- $\delta'(\{3\},b) = \{5\}$
- $\delta'(\{5\},b) = \{6\}$



Exemple 2

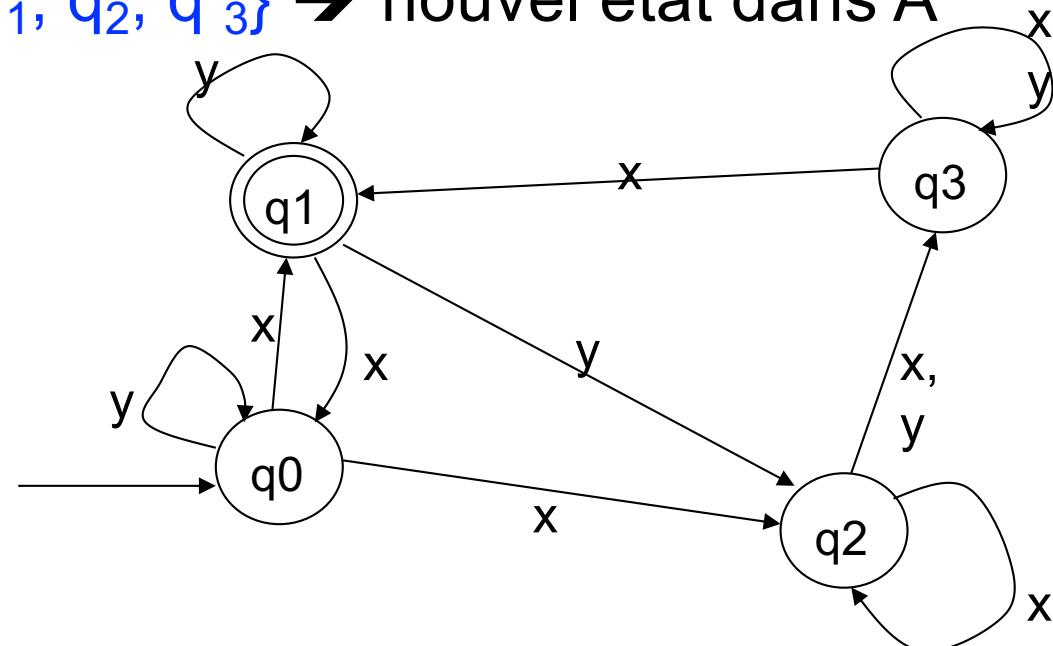
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 2

- Soit l'AEFND A



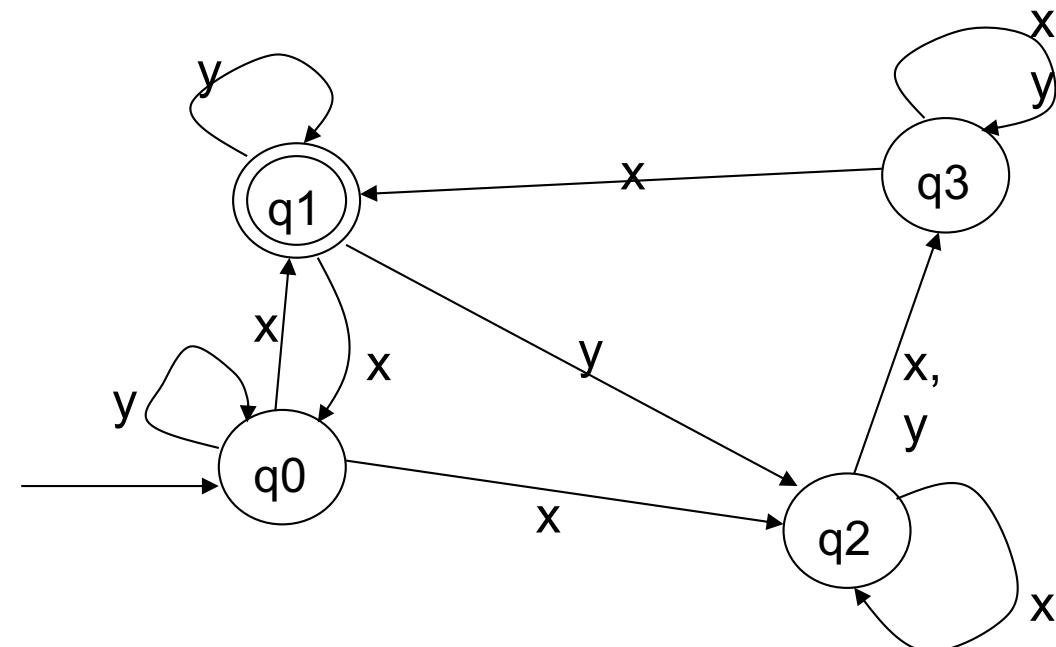
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 2

- $\delta(q_0, x) = \{q_1, q_2\}$ et $q_1 \in F_1$
 $\rightarrow \{q_1, q_2\}$ nouvel état dans A' et dans F_2 .
- $\delta(q_0, y) = \{q_0\}$
- $\delta'(\{q_1, q_2\}, x) = \delta(q_1, x) \cup \delta(q_2, x)$
 $= \{q_0\} \cup \{q_2, q_3\} = \{q_0, q_2, q_3\} \rightarrow$ nouvel état dans A'
- $\delta'(\{q_1, q_2\}, y) = \delta(q_1, y) \cup \delta(q_2, y) = \{q_1, q_2\} \cup \{q_3\}$
 $= \{q_1, q_2, q_3\} \rightarrow$ nouvel état dans A'



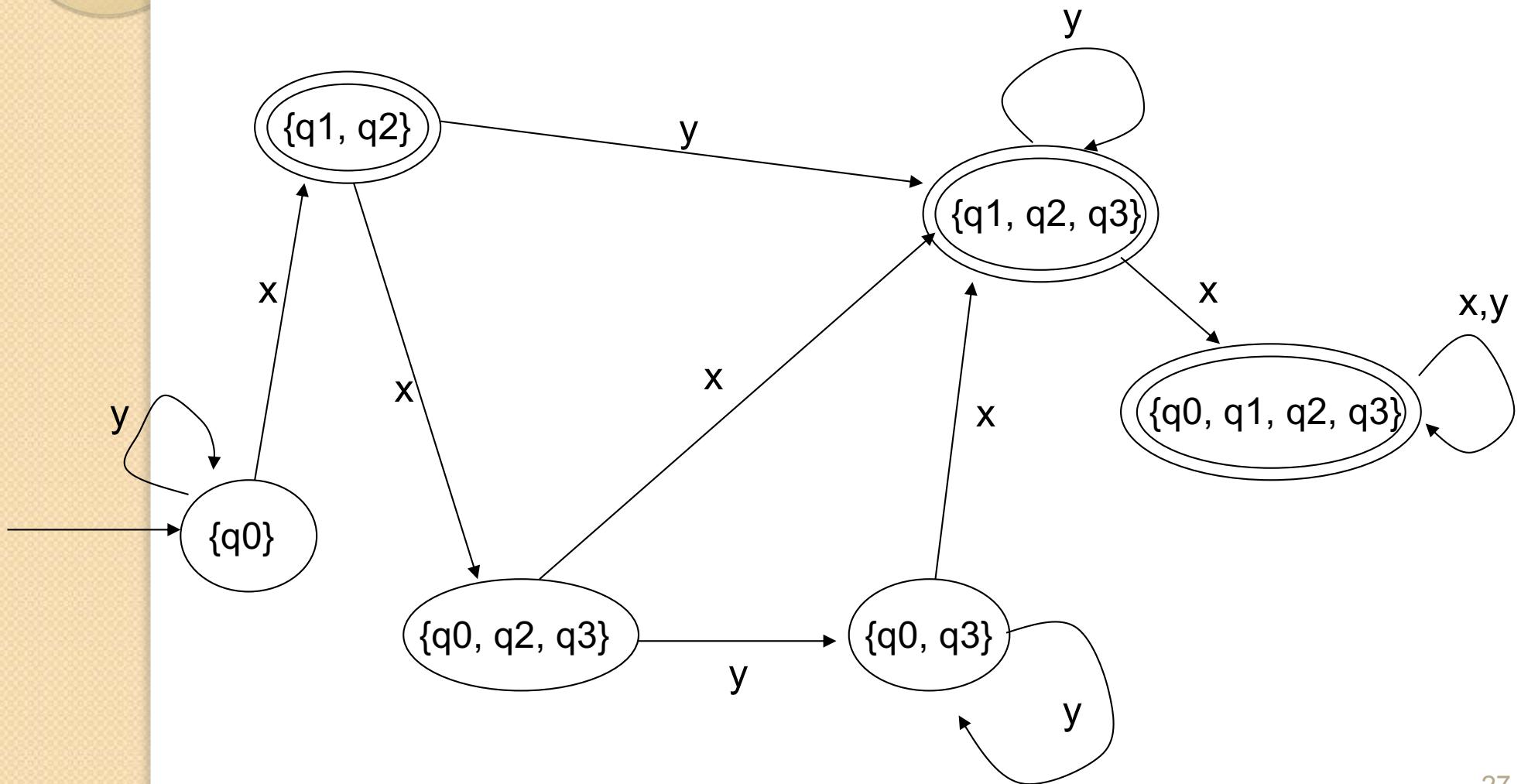
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 2

- $\delta(\{q_0, q_2, q_3\}, x) = \delta(q_0, x) \cup \delta(q_2, x) \cup \delta(q_3, x) = \{q_1, q_2\} \cup \{q_2, q_3\} \cup \{q_1, q_3\} = \{q_1, q_2, q_3\}$ nouvel état dans A'.
- $\delta(\{q_0, q_2, q_3\}, y) = \delta(q_0, y) \cup \delta(q_2, y) \cup \delta(q_3, y) = \{q_0\} \cup \{q_3\} \cup \{q_3\} = \{q_0, q_3\}$ nouvel état dans A'.
- etc.



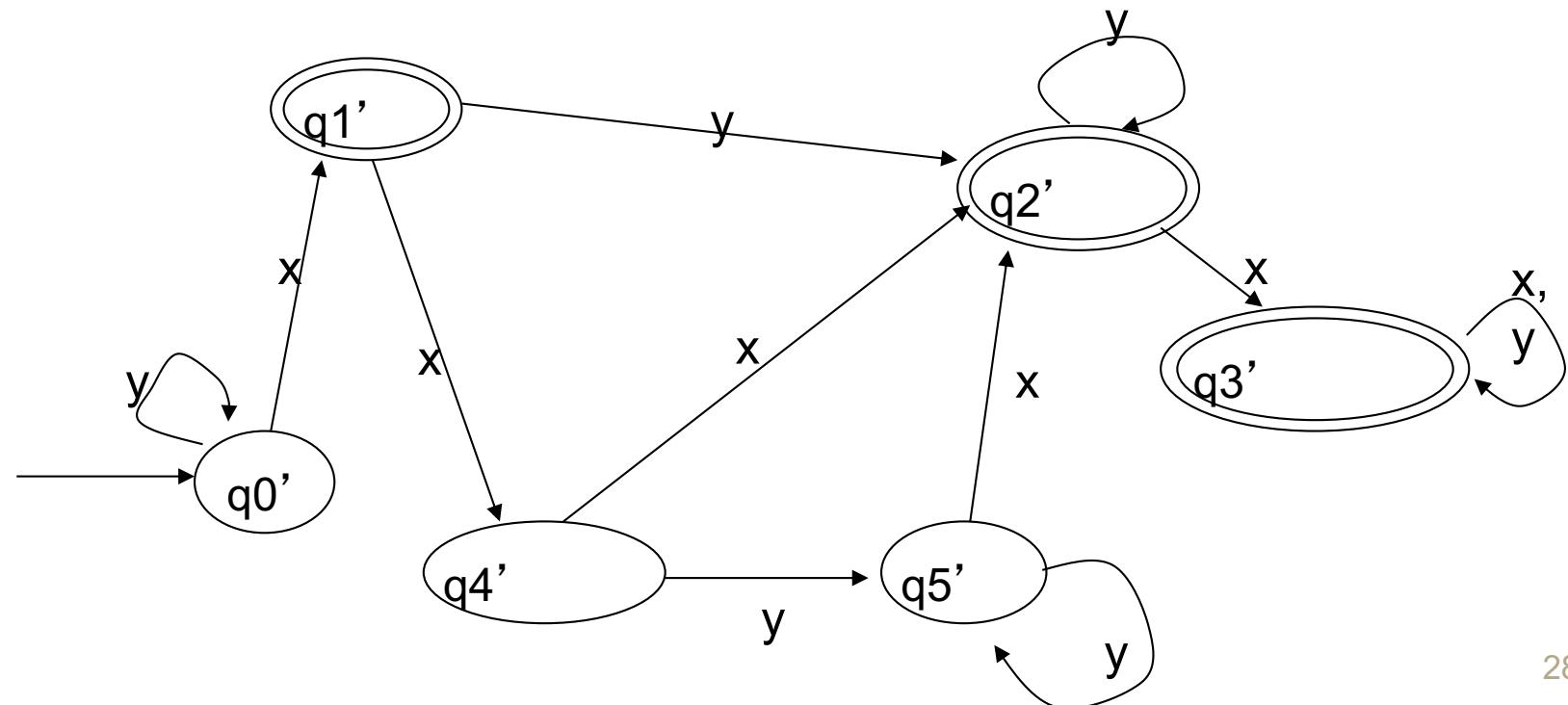
Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 2

- Pour arriver finalement à :



Déterminisation par construction de sous-ensembles – Exemple 2

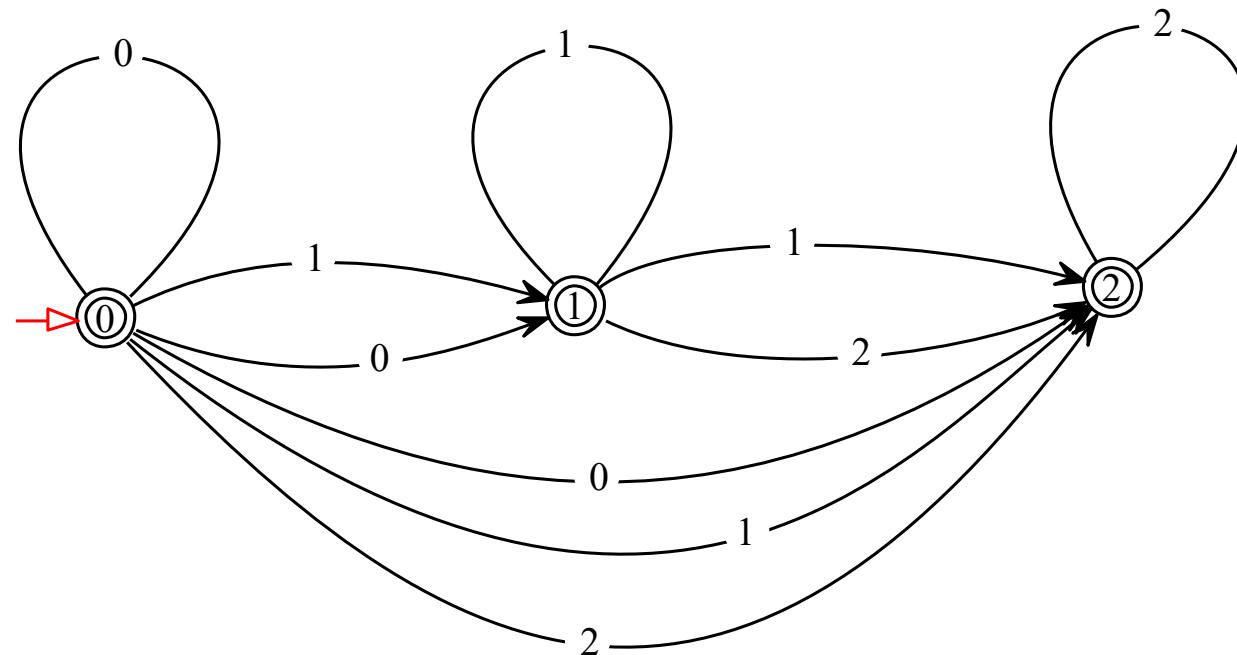
- On peut renommer les états de A'
- $A' = \{\Sigma=\{x,y\}, Q'=\{q'_0, q'_1, q'_2, q'_3, q'_4, q'_5\}, q'_0, F'=\{q'_1, q'_2, q'_3\}, \delta'\}$ (c'est un AEFD)
- Avec $q'_0=q_0, q'_1=\{q_1, q_2\}, q'_2=\{q_1, q_2, q_3\}, q'_3=\{q_0, q_1, q_2, q_3\}, q'_4=\{q_0, q_2, q_3\}, q'_5=\{q_0, q_3\},$



Exemple 3

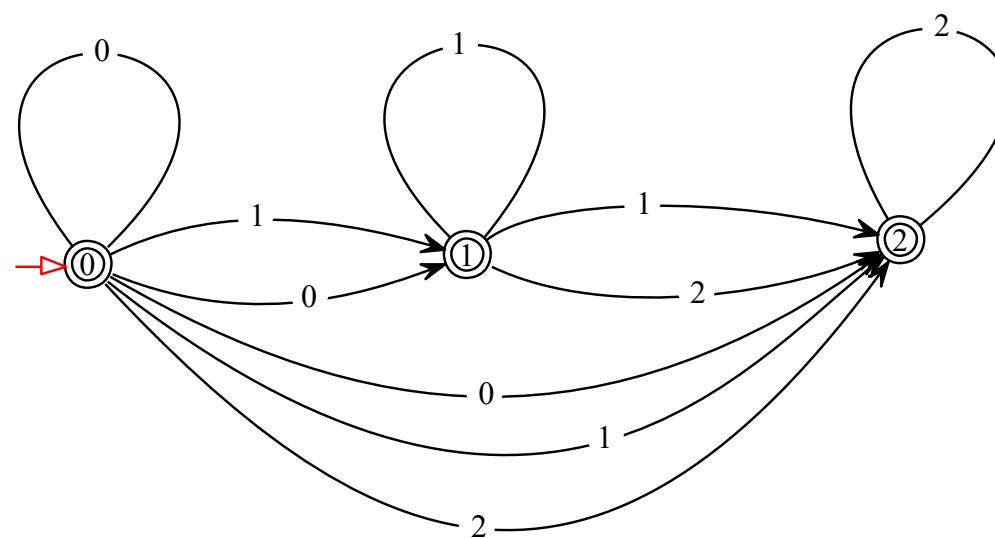
Exemple 3

- Déterminisons l'automate suivant:



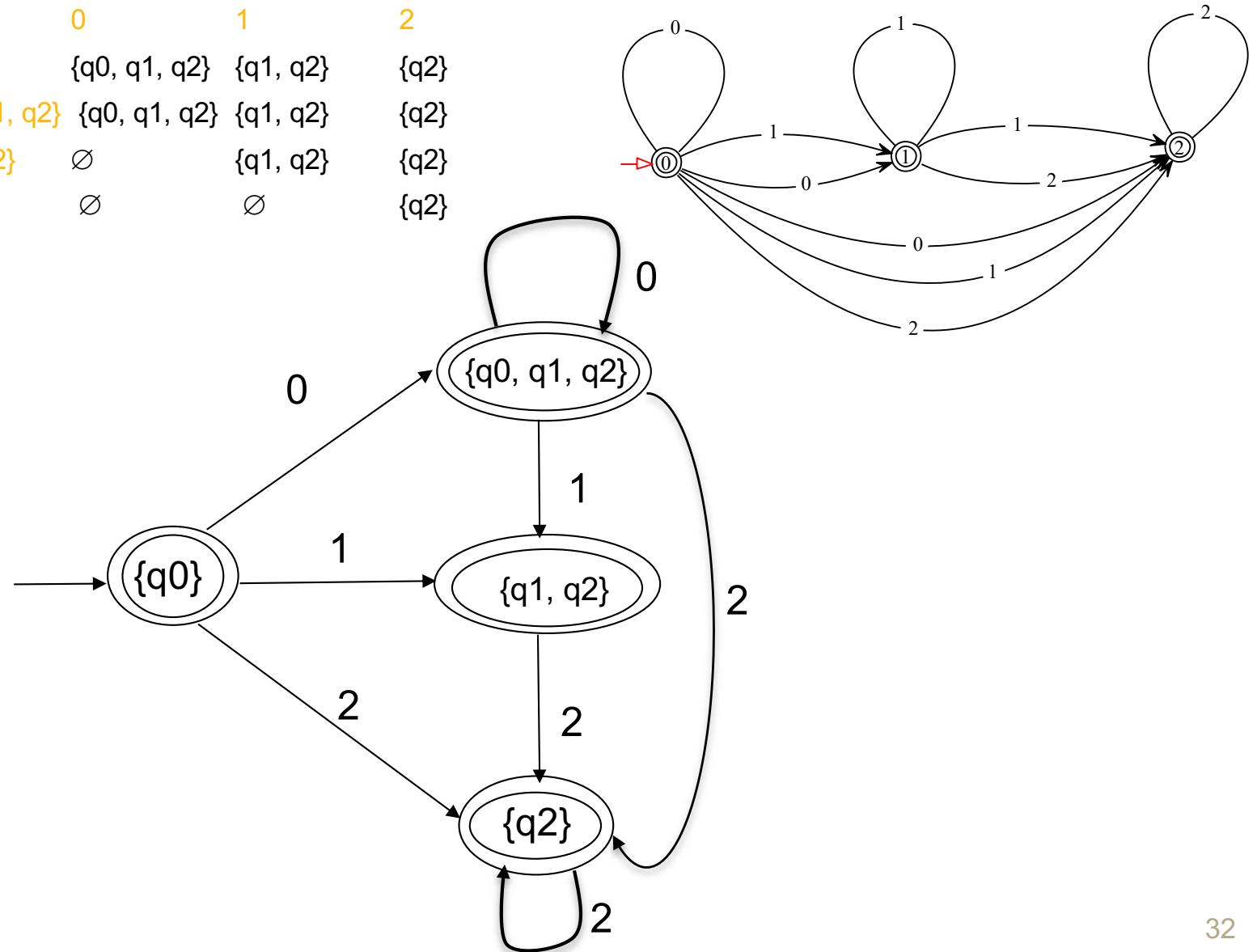
Définition de δ'

	0	1	2
{q0}	{q0, q1, q2}	{q1, q2}	{q2}
{q0, q1, q2}	{q0, q1, q2}	{q1, q2}	{q2}
{q1, q2}	\emptyset	{q1, q2}	{q2}
{q2}	\emptyset	\emptyset	{q2}

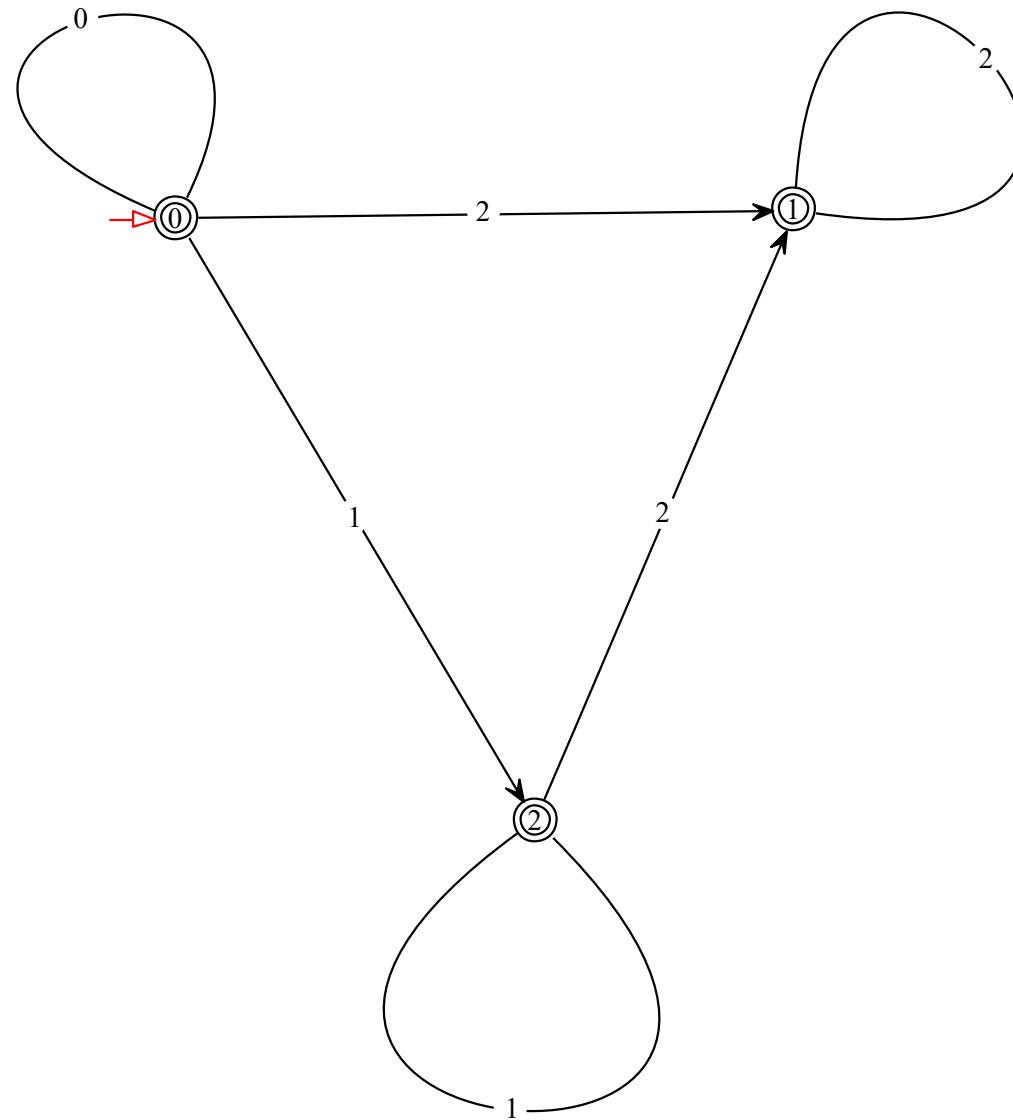


Obtention de l'AEFD

	0	1	2
{q0}	{q0, q1, q2}	{q1, q2}	{q2}
{q0, q1, q2}	{q0, q1, q2}	{q1, q2}	{q2}
{q1, q2}	\emptyset	{q1, q2}	{q2}
{q2}	\emptyset	\emptyset	{q2}



Equivalent à AEF?D ?



Construire un AEFD à partir d'un AEFND (Construction de sous-ensembles)

1. Déterminisation

L'idée était :

1. Nous **rassemblons** les états AEFND en fonction des symboles d'entrée :
→ Si nous avons des transitions multiples sur un même symbole, alors nous pouvons considérer une transition comme passant d'un état vers un **ensemble d'états**.

Cet ensemble d'états c'est l'union de tous les états atteignables par une transition sur le symbole courant.

→ Tous ces états sont combinés en un seul état dans AEFD correspondant que l'on cherche à construire

Nous l'avons fait

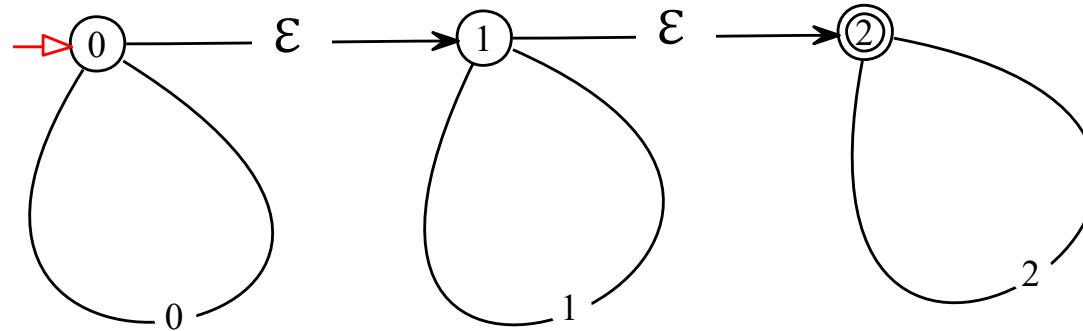
Construire un AEFD à partir d'un AEFND (Construction de sous-ensembles)

- ... Mais il est aussi nécessaire de prendre en compte les ε -transitions : toutes les paires d'états qui sont connectées par une ε -transition peuvent aussi bien être un seul et même état...

Pourquoi ?

- Nous pouvons nous déplacer d'un état à un autre sans consommer aucun caractère.
- Les états qui sont connectés par une ε -transition seront représentés par les mêmes états dans l'AEFD correspondant à l'AEFND à déterminiser

Exemple d'automate avec transitions vides



La fonction de transition δ est définie par:

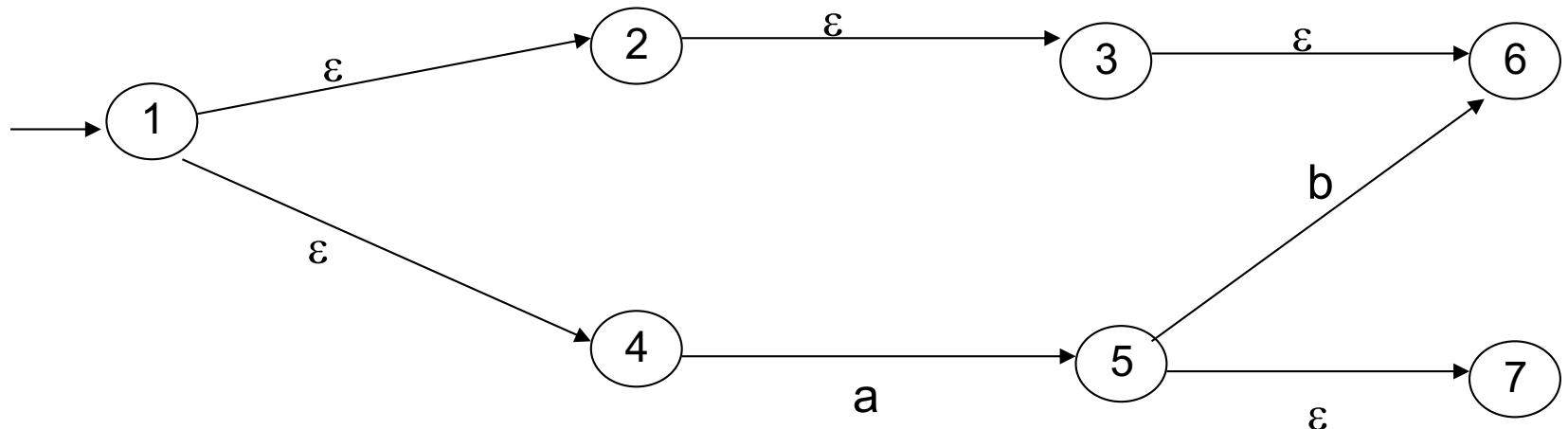
	0	1	2	ϵ
0	0	-	-	1
1	-	1	-	2
2	-	-	2	-

ε -fermeture

- Soit un état q , on définit son ε -fermeture, $E(q)$ par
 - $E(q) =$ l'ensemble des sommets que l'on peut atteindre à partir de q par une suite quelconque de transitions vides (0, 1 ou plusieurs)
- On peut alors étendre δ en ajoutant
 - $\delta(q, \varepsilon) = E(q)$

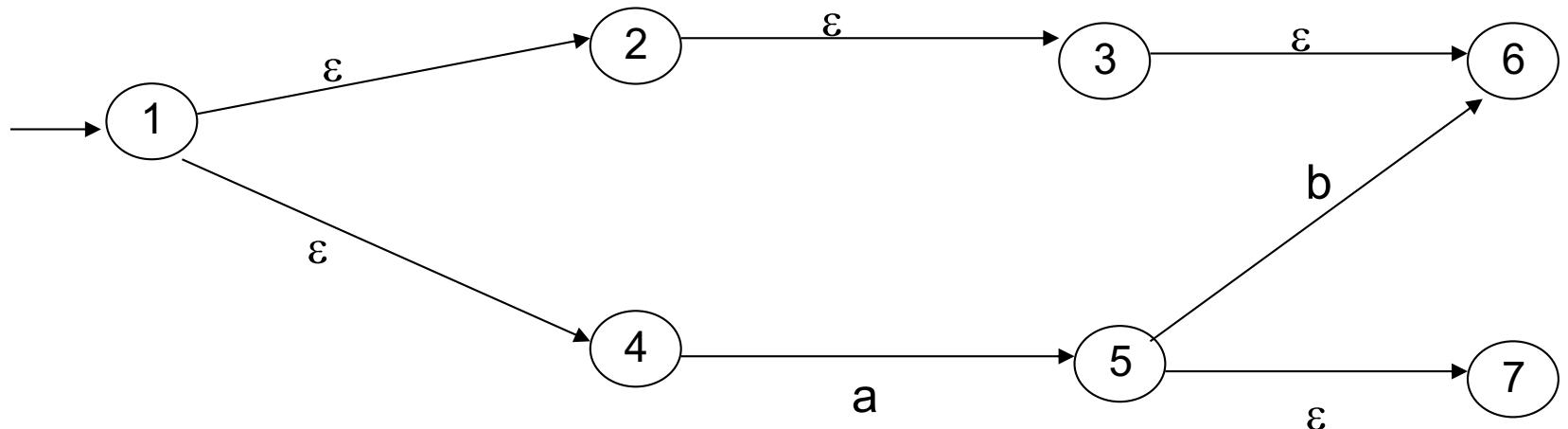
ε -fermeture - Exemple

- Sur ce diagramme de transitions, qu'est-ce que $E(1)$?

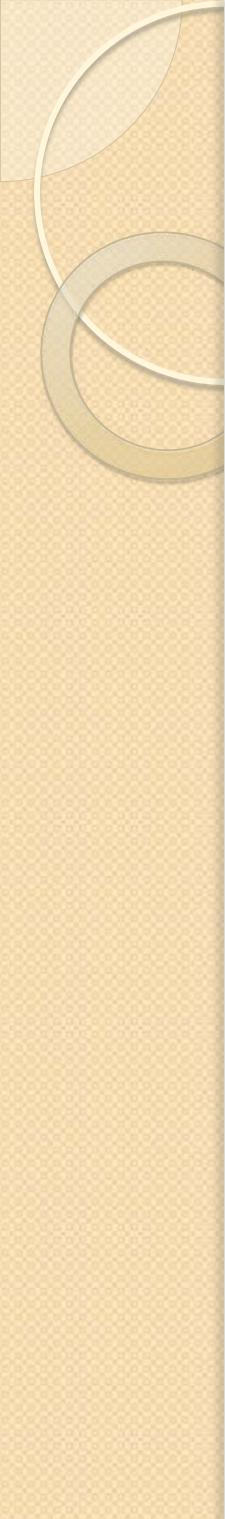


ε -fermeture - Exemple

- Sur ce diagramme de transitions, qu'est-ce que $E(1)$?



- $E(1) = \{1,2,3,4,6\}$

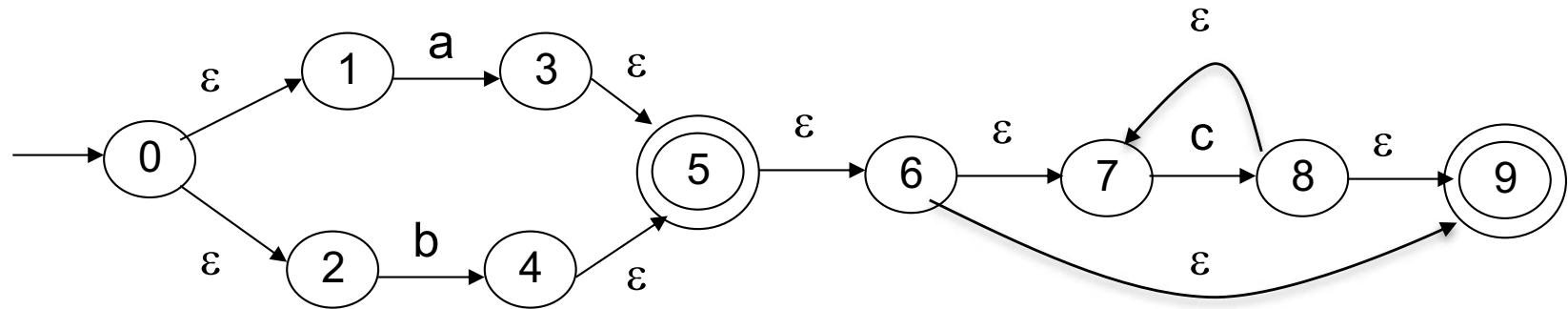


Construction de sous-ensembles pour ε -AEFND

- Calculer δ' à partir de δ avec la même procédure qu'avant, mais **en prenant en compte les ε -transitions.**

Construction de sous-ensembles pour ε -AEFND - Exemple

- Soit l'AEFND du langage $(a+b)c^*$

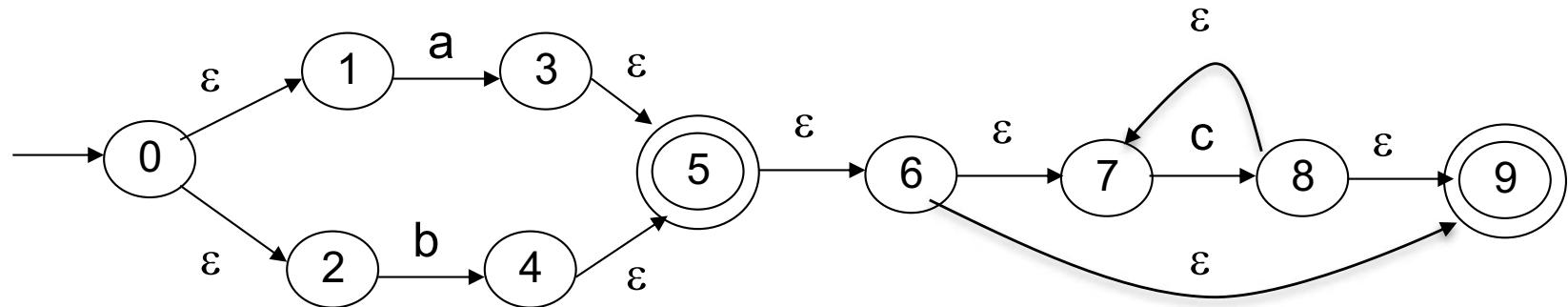


- ε -fermeture pour tous les états

- ε -fermeture(0)={0,1,2}
- ε -fermeture(1)={1}
- ε -fermeture(2)={2}
- ε -fermeture(3)={3,5,6,7,9}
- ε -fermeture(4)={4,5,6,7,9}
- ε -fermeture(5)={5,6,7,9}
- ε -fermeture(6)={6,7,9}
- ε -fermeture(7)={7}
- ε -fermeture(8)={7,8,9}
- ε -fermeture(9)={6,9}

Construction de sous-ensembles pour ε -AEFND - Exemple

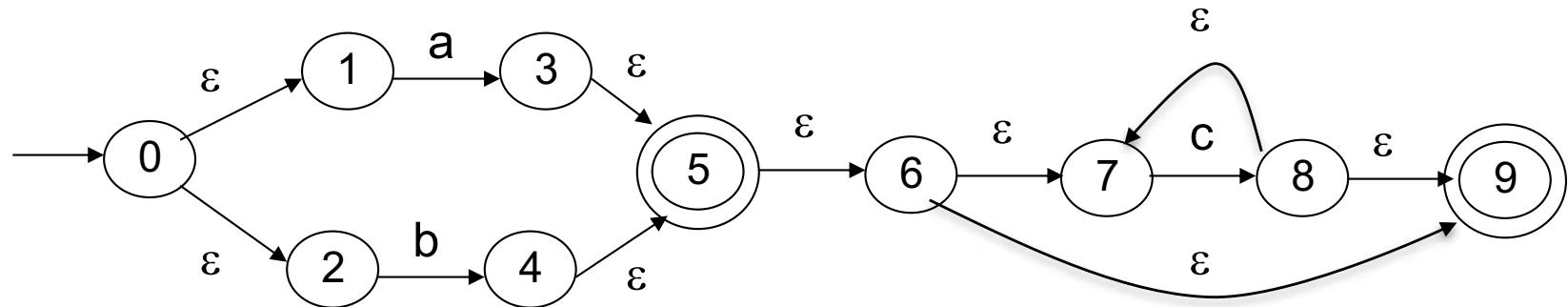
- Soit l'AEFND du langage $(a+b)c^*$



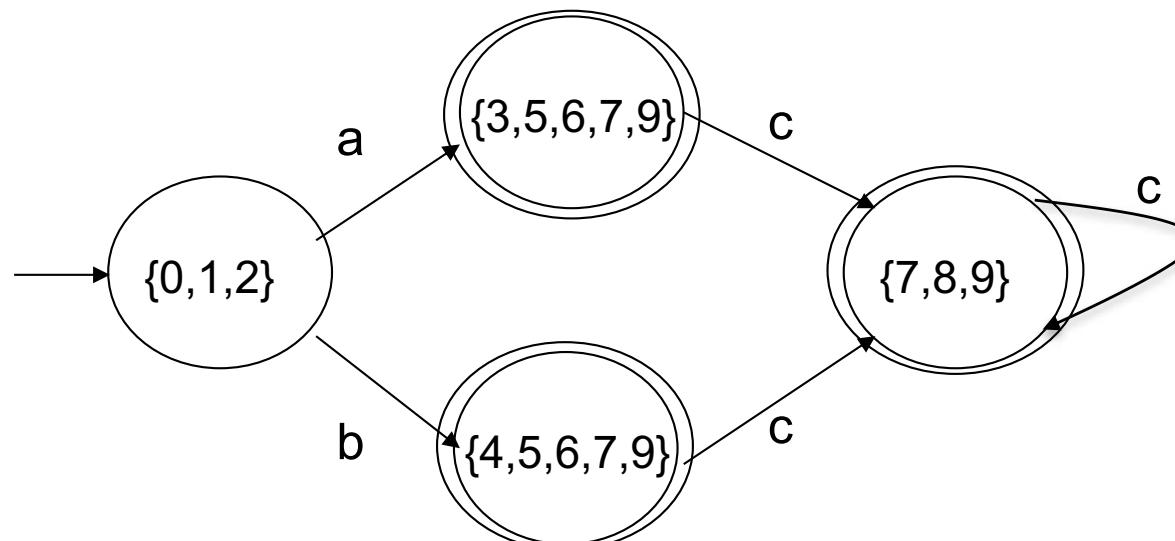
- Transition pour tous les nouveaux états
 - $\delta'(\{0\}, \varepsilon) = \{0, 1, 2\}$ (état initial)
 - $\delta'(\{0, 1, 2\}, a) = \{3, 5, 6, 7, 9\}$ car ε -fermeture(3) = {3, 5, 6, 7, 9}
 - $\delta'(\{0, 1, 2\}, b) = \{4, 5, 6, 7, 9\}$
 - $\delta'(\{3, 5, 6, 7, 9\}, c) = \{7, 8, 9\}$
 - $\delta'(\{4, 5, 6, 7, 9\}, c) = \{7, 8, 9\}$
 - $\delta'(\{7, 8, 9\}, c) = \{7, 8, 9\}$

Construction de sous-ensembles pour ε -AEFND - Exemple

- Soit l'AEFND du langage $(a+b)c^*$



- L'AEFD correspondant est :



Construire un Aefd à partir d'un Aefnd (Construction de sous-ensembles)

Souvenez-vous:

1. Nous **rassemblons** les états AEFND en regardant les symboles d'entrée :
 - Si nous avons des transitions multiples sur un même symbole, alors nous pouvons considérer une transition comme passant d'un état vers un **ensemble d'états**.
 2. Il est aussi nécessaire de prendre en compte les **ϵ -transitions**:
 - **tous les paires d'états** qui sont **connectée par une ϵ -transition** peuvent aussi bien être un seul et même état,
- Pour effectuer cette opération, définissons deux fonctions:
- La fonction de **ϵ -fermeture** prend un état en entrée et retourne l'ensemble des états atteignables à partir de cet état, à partir d'une ou plusieurs **ϵ** transitions.
 - La fonction **déplacer** prend un état et un caractère, et retourne l'ensemble des états atteignables par une transition sur ce caractère.



L'algorithme de construction de sous-ensembles

- Créer l'état de départ de l'AEFD en prenant la ε -fermeture de l'état de départ du AEFND.
- Pour tout nouvel état AEFD :
Pour chaque symbole d'entrée possible :
 1. Appliquer déplacer à l'état nouvellement créé et au symbole d'entrée ; cela retournera un ensemble d'états.
 2. Appliquer la ε -fermeture à cet ensemble d'états, potentiellement résultant en un nouvel ensemble.
- Cet ensemble d'états AEFND sera un seul état dans l'AEFD.
- Chaque fois que nous générions un nouvel état AEFD, nous devons lui appliquer l'étape 2.
- Le processus est complet lorsque l'application de l'étape 2 ne génère plus de nouvel état.
- Les états de fin du AEFD sont ceux qui contiennent au moins un état de fin du AEFND.

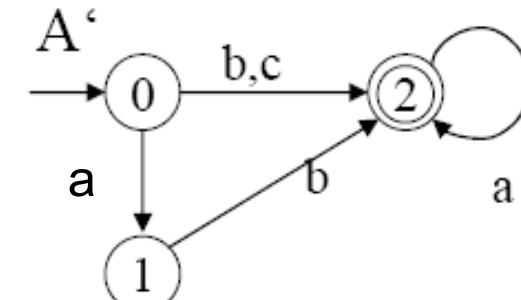
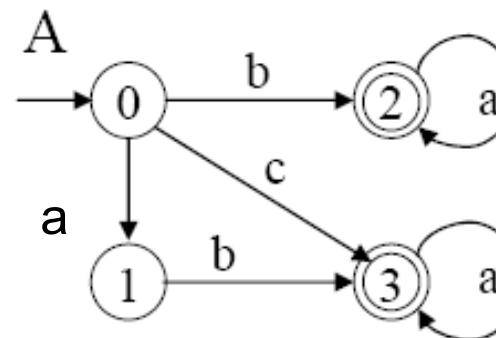
Minimisation des AEFD



Minimisation des AEFD

- Question : pouvons-nous transformer un « grand » automate en un plus « petit » (moins d'états, moins de transitions)...équivalent... s'il en existe un... ?
- Si A est un AEFD, y-a-t-il un algorithme pour construire un automate minimal équivalent A_{\min} à partir de A ?

Minimisation des AEDF

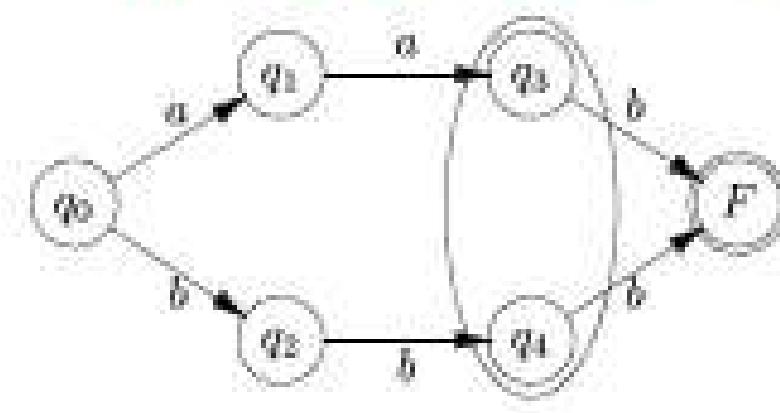


- A peut être transformé en A' :
 - les états 2 et 3 dans A “*jouent le même rôle*” :
 - une fois que A est dans l'état 2 ou 3, il *accepte la même chaîne suffixe* (a^*).
- De tels états sont appelés **équivalents**
- Nous pouvons éliminer l'état 3 sans changer le langage de A, en redirigeant vers 2 les arcs menant vers 3

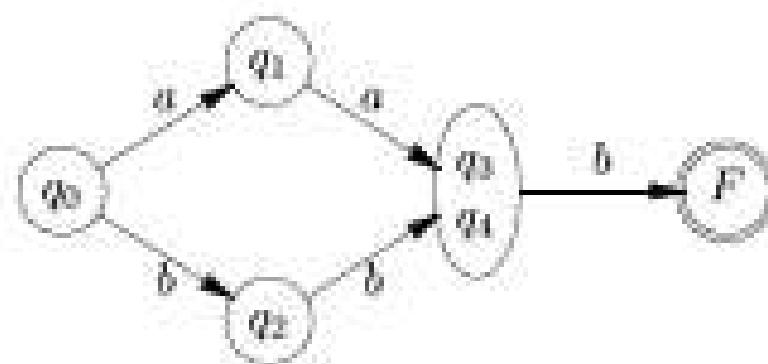
Minimisation des AEDF

- Un AEDF peut être minimisé s'il y a des **paires d'états** (q, q') avec $q \in Q$ et $q' \in Q$ qui sont **équivalentes**
- Deux états q et q' sont **équivalents** s'ils acceptent le même *langage*

Exemple de minimisation

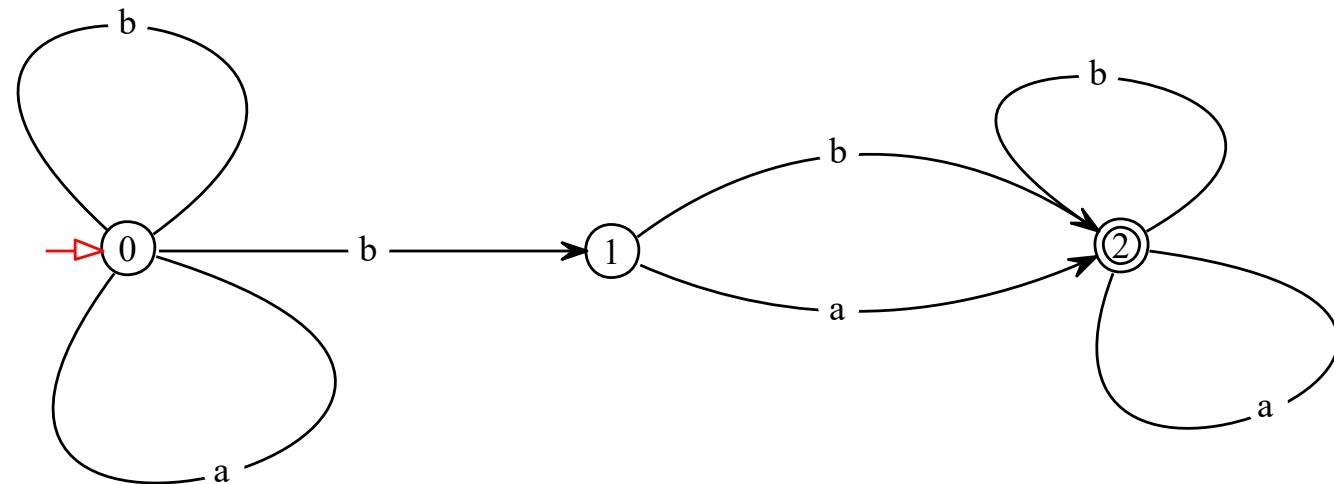


||



Exercices

- 1. Déterminiser l'automate suivant:



Exercices

- 2. Supprimer les transitions vides :

