

```

1  import time
2  import RPi.GPIO as GPIO
3  import Ports
4  import pio
5
6  def peripheral_setup () :
7      pio.terminal=Ports.SerialTerminal (9600)
8
9
10 def main():
11     dht11 = 24
12     peripheral_setup()
13     instance = DHT11(pin=dht11)
14     GPIO.setwarnings(False)
15     GPIO.setmode(GPIO.BCM)
16     while True:
17         temperature, humidity = instance.read()
18         pio.terminal.println("Temperature: %-3.1f C" % temperature)
19         pio.terminal.println("Humidity: %-3.1f %" % humidity)
20         pio.terminal.println("-----")
21         time.sleep(6)
22
23 class DHT11:
24
25     def __init__(self, pin):
26         self.pin = pin
27         self.temperature = None
28         self.humidity = None
29
30     def read(self):
31         GPIO.setmode(GPIO.BCM)
32         GPIO.setup(self.pin, GPIO.OUT)
33         # HIGH
34         GPIO.output(self.pin, GPIO.HIGH)
35         time.sleep(0.05)
36         # LOW
37         GPIO.output(self.pin, GPIO.LOW)
38         time.sleep(0.02)
39
40         # chuyển nó sang input và pull_up
41         GPIO.setup(self.pin, GPIO.IN, pull_up_down=GPIO.PUD_UP)
42
43         # thu thập dữ liệu
44         count = 0
45         last = -1
46         data = []
47         while True:
48             current = GPIO.input(self.pin)
49             data.append(current)
50             if last != current:
51                 count = 0
52                 last = current
53             else:
54                 count += 1
55                 if count > 100:
56                     break
57
58         # phân tích độ dài của dữ liệu
59         pull_up_lengths = self.parse_data_pull_up_lengths(data)
60
61         if len(pull_up_lengths) != 40:
62             return (0, 0)
63
64         # tính toán các bit
65         bits = self.calculate_bits(pull_up_lengths)
66
67         # khi có bit, tính toán các byte

```

```

68         the_bytes = self.bits_to_bytes(bits)
69
70         # ý nghĩa của các giá trị cảm biến được trả về
71         # the_bytes[0]: humidity int
72         # the_bytes[1]: humidity decimal
73         # the_bytes[2]: temperature int
74         # the_bytes[3]: temperature decimal
75
76         self.temperature = the_bytes[2] + float(the_bytes[3]) / 10
77         self.humidity = the_bytes[0] + float(the_bytes[1]) / 10
78
79         return self.temperature, self.humidity # trar về kết quả
80
81     def parse_data_pull_up_lengths(self, data):
82         STATE_INIT_PULL_DOWN = 1
83         STATE_INIT_PULL_UP = 2
84         STATE_DATA_FIRST_PULL_DOWN = 3
85         STATE_DATA_PULL_UP = 4
86         STATE_DATA_PULL_DOWN = 5
87
88         state = STATE_INIT_PULL_DOWN
89
90         lengths = [] # nó sẽ chứa độ dài dữ liệu trước
91         current_length = 0 # nó sẽ chứa độ dài dữ liệu sau
92
93         for i in range(len(data)):
94
95             current = data[i]
96             current_length += 1
97
98             if state == STATE_INIT_PULL_DOWN:
99                 if current == GPIO.LOW:
100                     # pull down pin
101                     state = STATE_INIT_PULL_UP
102                     continue
103                 else:
104                     continue
105             if state == STATE_INIT_PULL_UP:
106                 if current == GPIO.HIGH:
107                     # pull up pin
108                     state = STATE_DATA_FIRST_PULL_DOWN
109                     continue
110                 else:
111                     continue
112             if state == STATE_DATA_FIRST_PULL_DOWN:
113                 if current == GPIO.LOW:
114                     # pull down pin
115                     state = STATE_DATA_PULL_UP
116                     continue
117                 else:
118                     continue
119             if state == STATE_DATA_PULL_UP:
120                 if current == GPIO.HIGH:
121                     # data pulled up, độ dài của pull up sẽ quyết định đầu là 0 hoặc 1
122                     current_length = 0
123                     state = STATE_DATA_PULL_DOWN
124                     continue
125                 else:
126                     continue
127             if state == STATE_DATA_PULL_DOWN:
128                 if current == GPIO.LOW:
129                     # pulled down, chúng ta lưu trữ độ dài của pull up trước
130                     lengths.append(current_length)
131                     state = STATE_DATA_PULL_UP
132                     continue
133                 else:
134                     continue

```

```
135
136         return lengths
137
138     def calculate_bits(self, pull_up_lengths):
139         # tìm khoảng thời gian ngắn nhất và dài nhất
140         shortest_pull_up = 1000
141         longest_pull_up = 0
142
143         for i in range(0, len(pull_up_lengths)):
144             length = pull_up_lengths[i]
145             if length < shortest_pull_up:
146                 shortest_pull_up = length
147             if length > longest_pull_up:
148                 longest_pull_up = length
149
150         # sử dụng halflway để xác định xem
151         # khoảng thời gian đó là dài hay ngắn
152         halfway = shortest_pull_up + (longest_pull_up - shortest_pull_up) / 2
153         bits = []
154
155         for i in range(0, len(pull_up_lengths)):
156             bit = False
157             if pull_up_lengths[i] > halfway:
158                 bit = True
159             bits.append(bit)
160
161         return bits
162
163     def bits_to_bytes(self, bits):
164         the_bytes = []
165         byte = 0
166
167         for i in range(0, len(bits)):
168             byte = byte << 1
169             if (bits[i]):
170                 byte = byte | 1
171             else:
172                 byte = byte | 0
173             if ((i + 1) % 8 == 0):
174                 the_bytes.append(byte)
175                 byte = 0
176
177         return the_bytes
178
```