Linux System Programming

by ProgCoach4U

시그널

시그널이란?

- 정의
 - 비동기 이벤트를 처리하기 위한 메커니즘
 - 소프트웨어 인터럽트
- 언제 쓰이나?
 - \circ Ctrl + C
 - Child process termination
 - Alarm
 - o divide by zero
 - Inter-process communication
 - 0 ...
- 어떤 정보를 담고 있나?
 - **시그널 번호** + 추가적인 정보 + (아주 작은) 사용자 정의 데이터

시그널의 처리

- 무시
 - 아무런 동작도 하지 않음
 - SIGKILL, SIGSTOP은 무시 불가능
- 처리
 - 시그널 별 처리 함수를 수행
- 기본동작
 - 시그널 종류 별 기본 동작 수행
 - 프로세스 종료
 - 코어덤프 생성 후 종료
 - 무시
 - 정지

주요 시그널 번호

시그널번호	기본 동작	의미
SIGHUP	종료	프로세스의 제어 터미널 닫힘(사용자 로그아웃), 설정 리로드
SIGINT	종료	사용자가 Ctrl + C 발생
SIGKILL	종료	붙잡을 수 없는 프로세스 종료
SIGSEGV	코어 덤프	메모리 접근 위반
SIGALARM	종료	알람 발생
SIGTERM	종료	붙잡을 수 있는 프로세스 종료
SIGUSR1/2	종료	사용자 정의 시그널
SIGCHLD	종료	자식 프로세스 종료
SIGCONT	진행	프로세스를 정지했다가 계속 수행함
SIGSTOP	정지	프로세스 실행 보류

시그널의 실행과 상속

- fork() → 자식 프로세스는 부모 프로세스의 시그널 동작 상속 받음
- exec() → 부모 프로세스가 붙잡아 처리하는 시그널은 기본동작으로 변경

시그널 동작	fork() 수행 후	exec() 수행 후
무시	상속됨	상속됨
기본 동작	상속됨	상속됨
붙잡아 처리	상속됨	상속되지 않음(기본 동작 처리)
대기 중인 시그널	상속되지 않음	상속됨

시그널 처리 설정

```
typedef void (*sighandler t)(int);
sighandler t signal(int signum, sighandler t handler);
파라미터
   signum: 처리 대상 시그널 번호
  handler: 시그널 핸들러
     - SIG IGN: 해당 시그널을 무시 처리 한다.
     - SIG DFL: 해당 시그널을 기본 동작 처리 한다.
     - 그외 사용자 정의 시그널 핸들러
바화값
 - 성공시 이전 시그널 핸들러
 - 실패시 SIG ERR
```

재진입성(reentrant)

- Reentrant function 이라?
 - 실행이 끝나기 전에 중단되었다가 재개되었을 때에도 정상적으로 수행을 마치는 함수
- 시그널 핸들러와 reentrant와의 관계
 - 시그널 핸들러가 호출되는 시점에 어떤 코드를 실행 중이었는지 알 수 없다.
 - 특히, 재진입이 불가능한 API를 사용하면 데이터가 망가질 수 있다.
- 그래서 시그널 핸들러는...
 - 재진입이 가능한 함수만 사용해야 한다.
 - 글로벌 데이터를 수정할 때 조심해야 한다.
 - 필요한 경우 시그널 블록 처리 → 데이터 처리 → 시그널 언블록 처리 하여 데이터를 안전하게 다뤄야 한다.

시그널 보내기

```
int kill(pid_t pid, int sig);
```

파라미터

- pid: 시그널 송신 대상 지정
 - 1 이상: 프로세스 ID
 - 0: 프로세스 그룹 전체
 - -1: 권한 내의 모든 프로세스
 - -1 미만: 프로세스 그룹 아이디가 (-pid)인 프로세스 그룹 전체
- sig: 보낼 시그널 번호
 - 단, 0인 경우 보내지는 않고, process 유무 및 권한 판단 수행

- 하나 이상의 프로세스에게 송신 시 0 리턴
- 실패시 -1

시그널 블록

```
int sigprocmask(int how, const sigset_t *set, sigset_t *oldset);
```

파라미터

- how
 - SIG BLOCK: blocked signal에 추가
 - SIG UNBLOCK: 현재 blocked signal에서 제외
 - SIG_SETMASK: set 변수를 blocked signal로 설정
- set: 설정할 sigset
- oldset: 기존 설정되어 있던 sigset

- 성공시 0
- 실패시 -1

시그널 모음 설정

```
int sigemptyset(sigset t *set);
 - sigset 변수를 empty set으로 설정(아무런 시그널 설정되어 있지 않음)
int sigfillset(sigset t *set);
   sigset 변수에 모든 시그널을 설정
int sigaddset(sigset t *set, int signum);
  sigset 변수에 특정 시그널을 추가
int sigdelset(sigset t *set, int signum);
   sigset 변수에서 특정 시그널을 삭제
int sigismember(const sigset t *set, int signum);
   sigset 변수에서 특정 시그널이 포함되어 있는지 확인
 - 포함시 1 리턴
```

파라미터

- signum: 대상 시그널 번호
- act: 시그널 처리 액션
- oldact: 기존 시그널 처리 액션

- 성공시 0
- 실패시 -1

```
struct sigaction {
   void (*sa handler)(int);
   void (*sa sigaction)(int, siginfo t *, void *);
   sigset t sa mask;
   int sa flags;
   void (*sa_restorer)(void); /* 사용되지 않음 */
   sa flags에 SA SIGINFO 포함 시 sa sigaction이 호출됨
   sa mask는 시그널 핸들러 실행하는 동안 블록해야 할 시그널 모음 정의
```

• sa_flags

flags	meaning
SA_SIGINFO	sa_sigaction()이 사용됨
SA_NODEFER	설정시 시그널 핸들러가 실행 중인 시그널에 대해 블록하지 않음
SA_NOCLDSTOP	signo가 SIGCHLD인 경우 자식이 정지해도 SIGCHLD를 보내지 않도록 함
SA_NOCLDWAIT	signo가 SIGCHLD인 경우 자식에 대한 자동처리 활성화(wait() 필요 없음)
SA_RESETHAND	시그널 핸들러가 1회면 동작한 후 default로 초기화 된다.
SA_RESTART	read() 등의 시스템콜이 자동으로 재시작된다.

• siginfo_t 주요 필드(man sigaction(2) 참조)

field	meaning
si_signo	시그널 번호
si_errno	0이 아닌경우 시그널과 관련된 에러 코드
si_code	시그널을 일으킨 원인
si_int, si_ptr	sigqueue()를 통해 보낸 시그널 페이로드
si_addr	SIGBUS, SIGFPE, SIGILL, SIGSEGV, SIGTRAP의 경우 장애를 일으킨 주소
si_fd	SIGPOLL의 경우 작업을 완료한 파일 디스크립터

• 모든시그널 번호에 대해 유효한 si_code

si_code	meaning
SI_ASYNCIO	비동기식 입출력의 완료 표시
SI_KERNEL	커널이 보낸 시그널
SI_MESGQ	POSIX 메시지 큐의 상태 변화 표시
SI_QUEUE	sigqueue()로 보낸 시그널
SI_TIMER	POSIX 타이머 만료를 표시
SI_USER	kill() 또는 raise()로 보낸 시그널

• SIGCHLD인 경우에만 유효한 si_code

si_code	meaning
CLD_CONTINUED	자식이 정지되었다가 재시작됨
CLD_DUMPED	자식이 비정상적으로 종료됨
CLD_EXITED	자식이 exit()로 정상 종료됨
CLD_KILLED	자식이 종료됨
CLD_STOPPED	자식이 정지됨
CLD_TRAPPED	자식이 트랩에 걸림

페이로드와 함께 시그널 전송

```
union sigval {
    int sival int;
   void *sival ptr;
};
int sigqueue (pid t pid, int signo, const union sigval value);
파라미터
 - pid: 대상 프로세스
 - signo: 시그널 번호
 - value: 페이로드
반환값
 - 성공시 0
 - 실패시 -1
```

```
해당 시그널을 sigaction()으로 받으면...
   siginfo t.si code: SI QUEUE 로 설정됨
- siginfo t.si int: 페이로드 설정됨
```

시간

현재 시간 얻기

```
time_t time(time_t *tloc);
```

파라미터

- tloc: 현재 시간값을 저장할 버퍼(NULL 입력 가능)

- 1970년 1월 1일 0시 0분 0초(UTC)로부터 현재 시각까지 지난 초
- 실패시 -1

현재 시간 얻기

```
int gettimeofday(struct timeval *tv, struct timezone *tz);
```

파라미터

- tv: 현재 시간값을 저장할 버퍼
 - 1970년 1월 1일 0시 0분 0초(UTC)로부터 현재 시각까지 지난 시간
- tz: 사용되지 않음

- 성공시 0
- 실패시 -1

시간 정보 다루기

```
struct tm *localtime(const time_t *timep);
struct tm *localtime_r(const time_t *timep, struct tm *result);
- timezone 기반 시간 정보
```

파라미터

- timep: 변환할 시간 정보
- result: thread-safe 지원을 위한 버퍼

- 성공시 세분화 된 시간 정보
- 실패시 NULL

```
struct tm {
    int tm sec; /* Seconds (0-60) */
    int tm min; /* Minutes (0-59) */
    int tm hour; /* Hours (0-23) */
    int tm mday; /* Day of the month (1-31) */
    int tm mon; /* Month (0-11) */
    int tm year; /* Year - 1900 */
    int tm_wday; /* Day of the week (0-6, Sunday = 0) */
    int tm yday; /* Day in the year (0-365, 1 \text{ Jan} = 0) */
    int tm isdst; /* Daylight saving time */
```

시간 정보 다루기

```
struct tm *gmtime(const time_t *timep);
struct tm *gmtime_r(const time_t *timep, struct tm *result);
- UTC 기반 시간 정보

파라미터
- timep: 변환할 시간 정보
- result: thread-safe 지원을 위한 버퍼

반환값
- 성공시 세분화 된 시간 정보
- 실패시 NULL
```

시간 정보 다루기

time t mktime(struct tm *tm);

- localtime 기준으로 세분화된 시간 정보를 초단위 시간정보로 변경

파라미터

- tm:세분화된 시간 정보

- 성공시 초단위 현재 시각 정보
- 실패시 -1

단순 타이머

unsigned int alarm(unsigned int seconds);

- 일정 시간 후 SIGALARM 보내줌
- SIGALARM에 대한 signal 설정 및 처리 필요

파라미터

- seconds: 타임아웃 값(초단위)
 - 단, 0인 경우 이전 타이머를 해제

- 성공시 이전 타이머 설정이 만료까지 남은시간
- 이전 타이머가 없는 경우 0 리턴함

인터벌 타이머

new value: 설정할 타임아웃 정보

old value: 기존 타임아웃 정보

- 성공시 0
- 실패시 -1

```
struct itimerval {
    struct timeval it_interval; /* 인터벌 타임아웃 값 */
    struct timeval it_value; /* 초기 타임아웃 값 */
};
```

감사합니다.