

## Լաբորատոր աշխատանք 6

### Հոսքեր (Threads)

Ինչպես և պրոցեսները, հոսքերը հնարավորություն են տալիս իրականացնել մի քանի գործողություններ մրցակցային կերպով: Մեկ պրոցեսը կարող է պարունակել մի քանի հոսք: Պրոցեսի բոլոր հոսքերը միմյանցից անկախ կատարում են միևնույն ծրագիրը և կիսում են գլոբալ հիշողության միևնույն տարածքը:

#### Հոսքի ստեղծումը

Նոր հոսքի ստեղծումն իրականացվում է `pthread_create()` ֆունկցիայի կիրառմամբ:

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_create(  
    pthread_t *thread,  
    const pthread_attr_t *attr,  
    void *(*start)(void *),  
    void *arg  
);
```

Նոր հոսքը սկսում է կատարվել **start** ֆունկցիայով, որին փոխանցվում է **arg** արգումենտը՝ **start(arg)**: Այն հոսքը, որից տեղի է ունեցել `pthread_create()` կանչը, շարունակում է աշխատանքը՝ կատարելով հաջորդ հրամանը: Ֆունկցիայի մյուս 2 արգումենտներն ունեն հետևյալ նշանակությունը.

- **thread** արգումենտը `pthread_t` տիպի ցուցիչ է, որի մեջ պատճենվում է հոսքի id-ն: Այն կարող է օգտագործվել հետագա կանչերի ընթացքում:
- **attr** արգումենտը `pthread_attr_t` տիպի ցուցիչ է, որը սահմանում է ստեղծվող հոսքի տարբեր ատրիբուտներ: Եթե **attr** արգումենտը սահմանվում է որպես NULL, ապա հոսքը ստեղծվում է ատրիբուտների լռելայն արժեքներով:

Հոսքն ավարտում է աշխատանքը, երբ **start** ֆունկցիան իրականացնում է `return` հրամանը կամ կանչում է `pthread_exit()` ֆունկցիան:

```
#include <pthread.h>
```

```
void pthread_exit(void *retval);
```

**retval** արգումենտը սահմանում է հոսքի վերադարձվող արժեքը:

## Ավարտված հոսքի հետ միավորումը

**pthread\_join()** ֆունկցիան սպասում է thread ID-ով սահմանված հոսքի ավարտին: Եթե հոսքն արդեն ավարտվել է, ապա ֆունկցիան անմիջապես ավարտվում է: Այս գործողությունն անվանում են միավորում:

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_join(pthread_t thread, void **retval);
```

Եթե *retval*-ը ոչ *NULL* ցուցիչ է, ապա այն ստանում է ավարտված հոսքի վերադարձվող արժեքը, այսինքն՝ այն արժեքը, որը սահմանվել է, երբ հոսքը արժեք է վերադարձրել կամ կանչել է *pthread\_exit()*:

## Simple\_thread ծրագիրը

*simple\_thread* ծրագիրը գլխավոր հոսքում (*main()* ֆունկցիայիում) *pthread\_create()* ֆունկցիայի կիրառմամբ ստեղծում է նոր հոսք: Նոր ստեղծված հոսքն աշխատանքը սկսում է **threadFunc** ֆունկցիայից, որին որպես արգումենտ փոխանցվում է "Hello world" տողը: Այն պարզապես տպում է որպես արգումենտ փոխանցված տողը և վերադարձնում է այդ տողի երկարությունը:

Գլխավոր հոսքից իրականացվում է նոր ստեղծված հոսքի միավորում՝ *pthread\_join()* ֆունկցիայի կիրառմամբ: Դա նշանակում է, որ այդ կետում գլխավոր հոսքի աշխատանքն արգելափակվում է այնքան ժամանակ, մինչև մյուս հոսքն ավարտի աշխատանքը: *pthread\_join()* կանչի արդյունքում գլխավոր հոսքը ստանում է երկրորդ հոսքի վերադարձրած արժեքը և արտածում այն:

Ծրագիրը կատարելու համար անհրաժեշտ քայլերն են.

- Ստեղծել ծրագրի կատարվող ֆայլը.  
**gcc simple\_thread.c -pthread -o simple**
- Կատարել ծրագիրը.  
**./simple**

## Check\_thread ծրագիրը

*Check\_thread* ծրագրում ներկայացվում է **pthread\_equal()** և **pthread\_self()** ֆունկցիաների կիրառումը: **pthread\_equal()** ֆունկցիան հնարավորություն է տալիս ստուգել, թե արդյոք 2 հոսքերի ID-ները նույնն են: **pthread\_self()** ֆունկցիան վերադարձնում է տվյալ հոսքի id-ն: *pthread\_equal()* ֆունկցիան անհրաժեշտ է, քանի որ *pthread\_t* տվյալների տիպը պետք է դիտարկվի որպես տվյալների անթափանց տիպ (opaque data type): Այսինքն՝ անհրաժեշտ է խուսափել այդ տվյալների հետ ուղղակի աշխատանքից (օրինակ՝ *t1 == pthread\_self()*) և կիրառել Pthreads API-ի տրամադրած ֆունկցիաները:

Ծրագիրը կատարելու համար անհրաժեշտ քայլերն են.

- Ստեղծել ծրագրի կատարվող ֆայլը.  
**gcc check\_thread.c -pthread -o check**
- Կատարել ծրագիրը.  
**./check**

## **Detached\_thread ծրագիրը**

`detached_thread` ծրագրում ներկայացվում է անջատված (`detached`) հոսքի ստեղծումը: Անջատված անվանում են այն հոսքը, որն ավարտվելիս ավտոմատ կերպով հեռացվում է հիշողությունից՝ առանց `pthread_join()` կանչի: Հոսքը կարելի է նշել որպես անջատված՝ կանչելով `pthread_detach()` ֆունկցիան:

```
#include <pthread.h>
int pthread_detach(pthread_t thread);
```

Հոսքը կարող է ինքն իրեն անջատել հետևյալ կերպ.  
`pthread_detach(pthread_self());`

Հոսքը կարելի է նշել որպես անջատված նաև ստեղծման պահին, այլ ոչ հաջորդիվ `pthread_detach()` կանչի միջոցով: Դա կատարվում է հերթի ատրիբուտների ստրուկտուրայի վրա `pthread_attr_setdetachstate()` ֆունկցիայի կիրառմամբ:

Ծրագիրը կատարելու համար անհրաժեշտ քայլերն են.

- Ստեղծել ծրագրի կատարվող ֆայլը.  
**gcc detached\_thread.c -pthread -o detached**
- Կատարել ծրագիրը.  
**./detached**

## **Հոսքերի սինխրոնացում**

### **Thread\_increment և thread\_increment\_mutex ծրագրերը**

`thread_incr` ծրագիրը ստեղծում է 2 հոսք, որոնցից յուրաքանչյուրը կատարում է նույն ֆունկցիան: Ֆունկցիան կատարում է ցիկլ, որի ամեն իտերացիայում գլոբալ փոփոխականի արժեքը մեծացնում է 1-ով: Իտերացիաների քանակը որոշվում է հրամանային տողի արգումենտով: Եթե հրամանային տողից արգումենտ չի փոխանցվում, ապա կիրառվում է լռելային արժեք (10.000.000): Վերջում գլխավոր հոսքն արտածում է գլոբալ փոփոխականի արժեքը:

Ծրագիրը կատարելու համար անհրաժեշտ քայլերն են.

- Ստեղծել ծրագրի կատարվող ֆայլը.  
**gcc thread\_increment.c -pthread -o increment**
- Կատարել ծրագիրը.  
**./increment**

Եթե ծրագիրը կատարենք 1000 իտերացիայի համար, ապա սպասվող վերջնարդյունքը կլինի 2000, ինչը և արտածվում է ծրագրի կողմից:

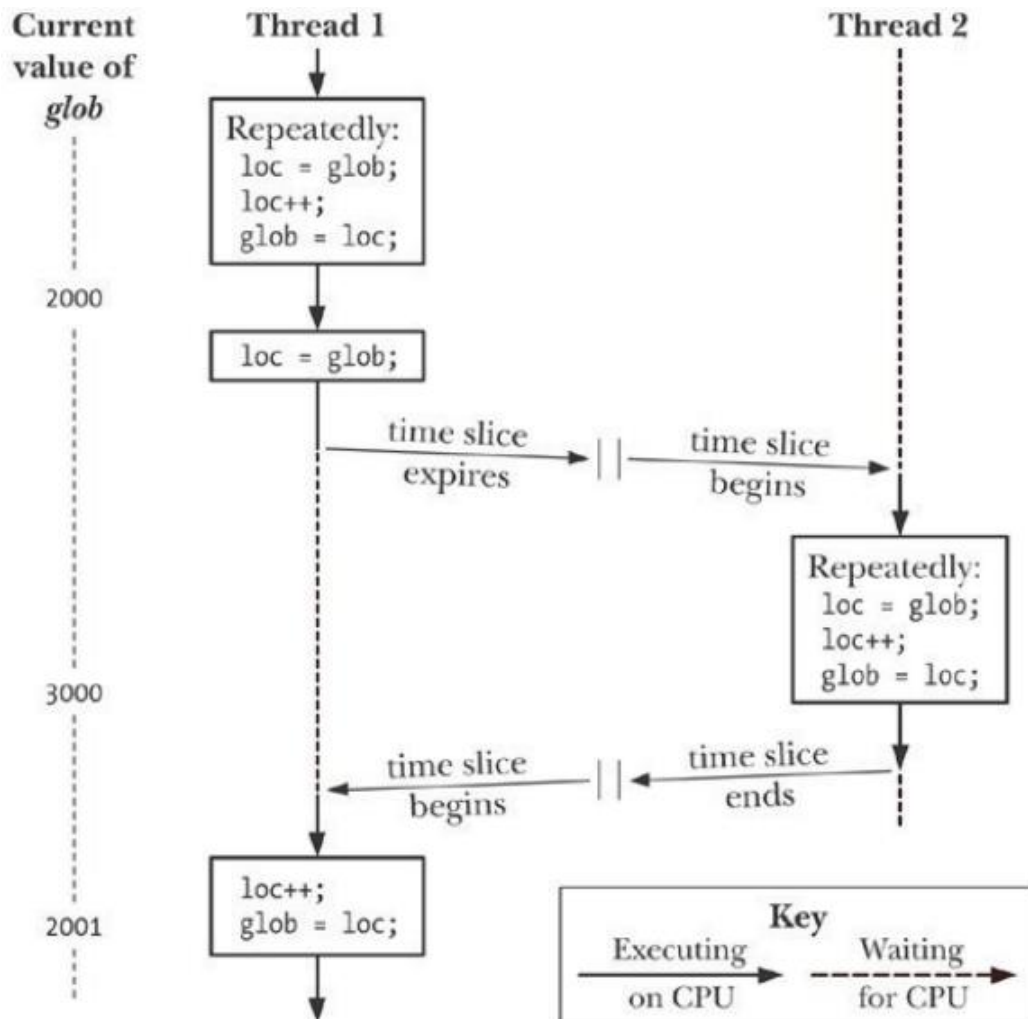
`./thread_increment 1000`

`glob = 2000`

10.000.000 իտերացիայի դեպքում սպասվող արժեքը կլինի 20.000.000, սակայն այս դեպքում ծրագիրն արտածում է անկանխատեսելի արժեքներ.

`./thread_increment`

`glob = 10971837`



Նկ. 1 Գլոբալ փոփոխականի արժեքը մեծացնող 2 հոսքեր, որոնք չեն սինխրոնացվում

Այս իրավիճակից խուսափելու նպատակով անհրաժեշտ է կիրառել հոսքերի սինխրոնացման մեխանիզմ՝ մյուտեքս (MUTEX – MUTual EXclusion): Մյուտեքսները հնարավորություն են տալիս համաձայնեցնել ընդհանուր ռեսուրսի օգտագործումն այնպես, որ մի հոսքը չփորձի կարդալ / փոփոխել ընդհանուր փոփոխականն այն պահին, երբ մյուսը փոփոխում / կարդում է այն:

Մյուտեքսը `pthread_mutex_t` տիպի փոփոխական է: Մինչ օգտագործելը, այն միշտ պետք է սկզբնավորել.

```
pthread_mutex_t mtx = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
```

Սկզբնավորումից հետո մյուտեքսը ազատ վիճակում է: Չբաղեցնելու և ազատելու համար կիրառվում են **`pthread_mutex_lock()`** և **`pthread_mutex_unlock()`** ֆունկցիաները:

`thread_increment_mutex` ծրագրում ներկայացված է `thread_increment` ծրագրի նոր տարբերակը, որում գլոբալ փոփոխականի հետ աշխատանքի ժամանակ կիրառվում է մյուտեքս:

Ծրագիրը կատարելու համար անհրաժեշտ քայլերն են.

- Ստեղծել ծրագրի կատարվող ֆայլը.  
**`gcc thread_increment_mutex.c -pthread -o increment_mutex`**
- Կատարել ծրագիրը.  
**`./increment_mutex`**

## Պայմանական փոփոխականներ, `thread_cond_variables` ծրագիրը

`Thread_cond_variables` ծրագրում գլխավոր հոսքը աշխատանքը շարունակելու համար սպասում է `available` փոփոխականի արժեքի ավելացմանը, ինչը տեղի է ունենում 2-րդ հոսքում: Դա նշանակում է, որ գլխավոր հոսքը պետք է սպասի 2-րդ հոսքի ավարտին՝ կանչելով `pthread_join()` ֆունկցիան: 2-րդ հոսքը `available` փոփոխականի արժեքն ավելացնելուց հետո դեռ 2 վայրկյան աշխատում է: Գլխավոր հոսքն իր հերթին սպասման վիճակից դուրս գալուց հետո աշխատում է 3 վայրկյան:

Ծրագիրը կատարելու համար անհրաժեշտ քայլերն են.

- Ստեղծել ծրագրի կատարվող ֆայլը.  
**`gcc thread_cond_variables.c -pthread -o cond_variables`**
- Կատարել ծրագիրը.  
**`./cond_variables`**

Ստացվում է, որ ծրագրի ընդհանուր աշխատանքի ժամանակը 5 վայրկյան է, մինչդեռ գլխավոր հոսքը 2 վայրկյան վատնում է՝ սպասելով 2-րդ հոսքի ավարտին: Այս դեպքում օգտակար կլիներ կիրառել ազդանշան ուղարկելու / ստանալու որևէ մեխանիզմ, այնպես, որ 2-րդ հոսքում `available` փոփոխականի ավելացումից անմիջապես հետո

ազդանշան ուղարկվել գլխավոր հոսքին՝ հաղորդելով փոփոխության մասին, իսկ գլխավոր հոսքը սպասել ազդանշան ստանալուն, այլ ոչ հոսքի աշխատանքի ավարտին: Դա կատարվում է պայմանական փոփոխականների միջոցով:

Պայմանական փոփոխականը հոսքին հնարավորություն է տալիս մյուս հոսքերին տեղեկացնել ընդհանուր փոփոխականի արժեքի փոփոխության մասին, և թույլ է տալիս մյուս հոսքերին սպասել այդպիսի իրադարձության:

Պայմանական փոփոխականն ունի **pthread\_cond\_t** տիպը: `pthread_cond_signal()` և `pthread_cond_broadcast()` ֆունկցիաները հաղորդում են, որ `cond` փոփոխականի արժեքը փոխվել է: `pthread_cond_wait()` ֆունկցիան արգելափակում է հոսքը մինչև նոր ազդանշանի հայտնվելը:

### Հոսքային լոկալ հիշողություն, `elements` ծրագիրը

Ֆունկցիան համարվում է անվտանգ (`thread-safe`), եթե այն միաժամանակ կարող է կանչվել տարբեր հոսքերի կողմից: `elements` ծրագրում կիրառվող `getElement()` ֆունկցիան (գտնվում է `get_element.h` ֆայլում) անվտանգ չէ, քանի որ ֆունկցիան աշխատում է գլոբալ փոփոխականի հետ՝ առանց սինխրոնացման մեխանիզմ կիրառելու: Ֆունկցիան կարելի է անվտանգ դարձնել՝ օգտագործելով հոսքային լոկալ հիշողություն: Այդ նպատակով գլոբալ փոփոխականները հայտարարվում են **\_\_thread** բանալի-բառի միջոցով:

Ծրագիրը կատարելու համար անհրաժեշտ քայլերն են.

- Ստեղծել ծրագրի կատարվող ֆայլը.  
**gcc -pthread -o elements elements.c**
- Կատարել ծրագիրը.  
**./elements**

### Հոսքի չեղարկումը, `thread_cancel` ծրագիրը

Հոսքի չեղարկումն իրականացվում է `pthread_cancel()` ֆունկցիայի միջոցով: `thread_cancel` ծրագիրը ստեղծում է նոր հոսք, որը կատարում է անվերջ ցիկլ: Ցիկլի իտերացիայում այն սպասում է 1 վայրկյան և տպում է հերթական արժեքը: Քանի որ այս հոսքը երբեք չի հասնի `return` հրամանին, ապա այն ավարտելու միակ միջոցը չեղարկելն է: Ծրագրի գլխավոր հոսքը սպասում է 3 վայրկյան և ուղարկում է չեղարկման հարցում:

Ծրագիրը կատարելու համար անհրաժեշտ քայլերն են.

- Ստեղծել ծրագրի կատարվող ֆայլը.  
**gcc -pthread -o thread\_cancel thread\_cancel.c**
- Կատարել ծրագիրը.  
**./thread\_cancel**

## Առաջադրանքներ.

1. Ստեղծել նոր հոսք և այդ հոսքին փոխանցել կամայական տող: Նոր ստեղծված հոսքից վերադարձնել ստացված տողի երկարությունը: Գլխավոր հոսքում տպել ավարտված հոսքից վերադարձված արժեքը:
2. Կատարել `check_thread` ծրագիրը: Բացատրել `pthread_equal()` ֆունկցիայի և `==` օպերատորի տարբերությունը:
3. Ստեղծել նոր հոսք և այն դարձնել անջատված (`detached`)՝ կիրառելով `pthread_detach()` ֆունկցիան:
4. Կատարել `thread_increment` ծրագիրը, բացատրել ստացված անսպասելի արդյունքը: Փոփոխել ծրագիրն այնպես, որ գլխավոր հոսքի կողմից ստեղծված առաջին հոսքն ավատի աշխատանքը, որից հետո միայն երկրորդ հոսքը սկսի աշխատել: Բացատրել տարբերությունը `thread_increment_mutex` ծրագրի հետ:
5. Կատարել `thread_cond_variables` ծրագիրը: Փոփոխել ծրագիրն այնպես, որ գլխավոր հոսքը սպասի երկրորդ հոսքի կողմից ուղարկված պայմանական փոփոխականի ազդանշանին, այլ ոչ հոսքի ավարտին: Կրկին կատարել ծրագիրը և բացատրել ծրագրի կատարման ժամկետների տարբերությունը:
6. Կատարել `elements` ծրագիրը և բացատրել ցուցադրված հաղորդագրությունը: Ծրագիրը փոփոխել այնպես, որ այն օգտագործի հոսքային լոկալ հիշողություն և կրկին կատարել:
7. Կատարել `thread_cancel` ծրագիրը: Ծրագիրը փոփոխել այնպես, որ չեղարկման հարցում ստանալուց հետո հոսքը չչեղարկվի և շարունակի աշխատանքը:
8. Գրել ծրագիր, որը կստեղծի 2 հոսք: Ստեղծված առաջին հոսքին այն պետք է փոխանցի որպես հրամանային տողի արգումենտ ստացված թիվը: Առաջին հոսքը պետք է կրկնապատկի թիվը և վերադարձնի, որից հետո գլխավոր հոսքը այն պետք է փոխանցի 2-րդ հոսքին: 2-րդ հոսքը պետք է եռապատկի ստացված արժեքը և վերադարձնի: Գլխավոր հոսքում արտածել ստացված վերջնարդյունքը:
9. Գրել ծրագիր, որը գլոբալ `int data[10]` զանգվածը լրացնում է `[1,10]` միջակայքի թվերով: Ընդ որում, ծրագրի գլխավոր հոսքը պետք է լրացնի միայն կենտ տարրերը: Չույգ տարրերը պետք է լրացվեն գլխավոր հոսքից ստեղծված նոր հոսքում: Հոսքերը պետք է աշխատեն մրցակցային կերպով: Վերջում արտածել լրացված զանգվածի տարրերը և համոզվել դրանց իսկության մեջ:
10. Գրել ծրագիր, որը կհաշվի տրված `data[10]` զանգվածի տարրերի գումարը: Ընդ որում, զանգվածի առաջին 5 տարրերի գումարը և վերջին 5 տարրերի գումարը պետք է հաշվել առանձին հոսքերում՝ մրցակցային կերպով: