Université Saint Quentin en Yvelines Université Paris Saclay



TECHNIQUES D'OPTIMISATION

M1 CALCUL HAUTE HAUTE PERFORMANCE, SIMULATION

Projet Optimisation d'une simulation

Étudiant:
Anis Mehidi

Responsables: Hugo Taboada Julien Jaeger

Avril 2022

Table des matières

1	Compilation et Exécution du programme	3
	1.1 Erreur lors de la compilation	3
	1.2 Erreur lors de l'exécution le programme	3
	1.2.1 Débogage du programme	4
	1.3 valgrind	8
2	Scalabilité du programme	9
	2.1 Cas 1 : Augmentation de la taille des données et la taille totale du problème	9
	2.2 Cas 2 : Augmentation de la taille des données pour une taille de problème fixe $$.	10
3	Optimisation du programme	11
	3.1 Optimisation de la compilation	11
	3.2 Parallélisation OpenMP	12
	3.3 Barrières MPI	13
	3.4 FLUSH	14
4	Contrôle de la scalabilité à la fin de notre optimisation?	15
5	Validation des résultats	16
	5.1 Résultat initiale	16
	5.2 Résultat finale après optimisation	
6	Conclusion	17

1 Compilation et Exécution du programme

1.1 Erreur lors de la compilation

Le programme est non fonctionnel pour le début car il y a un problème dans le Makefile.

Pour commencer, le code a un problème de lien au moment de la compilation car nous définissons 3 variables dans lbm_phys.c et nous les redéfinissons dans lbm_phys.h. On a alors une définition multiple.

```
ok-ASUSLaptop-X515EA-X515EA:~/Téléchargements/TOP PROJET ETUDI
 ANT/simu_simple_LBM$ make
mpicc -Wall -g -c -o main.o main.c
 mpicc -Wall -g -c -o
                                  lbm_phys.o lbm_phys.c
mpicc -Wall -g -c -o lbm_init.o lbm_init.c
mpicc -Wall -g -c -o lbm_struct.o lbm_struct.c
mpicc -Wall -g -c -o lbm_comm.o lbm_comm.c
                             -o lbm_config.o lbm_config.c
mpicc -Wall -g -o lbm main.o lbm_phys.o lbm_init.o lbm_struct.o lbm_comm.o lbm_config.o -lm
                      lbm_phys.o:/home/anism/Téléchargements/TOP_PROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm
hys.h:9 : définitions multiples de « opposite_of »; main.o:/home/anism/Téléchargements/TOP_PRO
JÉT ETUDIANT/simu simple LBM/lbm phys.h:9 : défini pour la première fois ici
/usr/bin/ld : lbm_phys.o:/home/anism/Téléchargements/TOP PROJET ETUDIANT/simu simple LBM/lbm p
hys.h:10 : définitions multiples de « equil_weight »; main.o:/home/anism/Téléchargements/TOP_P
ROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm_phys.h:10 : défini pour la première fois ici
/usr/bin/ld : lbm_phys.o:/home/anism/Téléchargements/TOP_PROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm_p
hys.h:ll : définitions multiples de « direction matrix »; main.o:/home/anism/Téléchargements/T
OP PROJET ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm_phys.h:ll : défini pour la première fois ici
/usr/bin/ld : lbm_init.o:/home/anism/Téléchargements/TOP_PROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm_p
hys.h:9 : définitions multiples de « opposite of »; main.o:/home/anism/Téléchargements/TOP_PRO
JET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm_phys.h:9 : défini pour la première fois ici
/usr/bin/ld : lbm_init.o:/home/anism/Téléchargements/TOP_PROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm_p
hys.h:10 : définitions multiples de « equil weight »; main.o:/home/anism/Téléchargements/TOP_P
ROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm_phys.h:10 : défini pour la première fois ici
/usr/bin/ld : lbm_init.o:/home/anism/Téléchargements/TOP_PROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm_phys.h:11 : définitions multiple de « direction matrix » main_et_blankTysimu_simple_LBM/lbm_phys.h:11 : définitions multiple de « direction matrix » main_et_blankTysimu_simple_LBM/lbm_phys.h:17
hys.h:11 : définitions multiples de « direction_matrix »; main.o:/home/anism/Téléchargements/T
OP_PROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm_phys.h:11 : défini pour la première fois ici
collect2: error: ld returned 1 exit status
                [Makefile:24 : lbm] Erreur 1
```

et pour remédier à ça, nous allons ajouter marquer que ces variables sont externes dans le fichier d'en-tête pour indiquer qu'elles sont définis dans un autre fichier.

```
/***********************************
2 extern const int opposite_of[DIRECTIONS];
3 extern const double equil_weight[DIRECTIONS];
4 extern const Vector direction_matrix[DIRECTIONS];
```

1.2 Erreur lors de l'exécution le programme

Lors de l'exécution avec la commande **mpirun -np 512** , mon pc ne supporte pas cette exécution car le nombre maximum de processus supporté par mon ordinateur est dépassé. On diminue le nombre de processus à exécuter à 8 et on exécute avec cette commande **mpirun -np 8 –oversubscribe ./lbm**

```
anism@anism-VivoBook-ASUSLaptop-X515EA-X515EA:~/Téléchargements/TOP_PROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM$ mpirun -np 512 ./lbm

There are not enough slots available in the system to satisfy the 512

slots that were requested by the application:

./lbm

Either request fewer slots for your application, or make more slots
available for use.

A "slot" is the Open MPI term for an allocatable unit where we can
launch a process. The number of slots available are defined by the
environment in which Open MPI processes are run:

1. Hostfile, via "slots=N" clauses (N defaults to number of
    processor cores if not provided)
2. The --host command line parameter, via a ":N" suffix on the
    hostname (N defaults to 1 if not provided)
3. Resource manager (e.g., SLURM, PBS/Torque, LSF, etc.)
4. If none of a hostfile, the --host command line parameter, or an
    RM is present, Open MPI defaults to the number of processor cores

In all the above cases, if you want Open MPI to default to the number
of hardware threads instead of the number of processor cores, use the
--use-hwthread-cpus option.

Alternatively, you can use the --oversubscribe option to ignore the
number of available slots when deciding the number of processes to
launch.
```

Lors de l'exécution, on a une erreur de segmentation, le signal 11, qui veut dire que le programme a accédé à un emplacement mémoire qui n'a pas été attribué.

```
### ANK 2 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 1 BOTTOM 3 CONNER -1, -1, -1) (POSITION 0 40) (WH 802 22)

### RANK 7 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 6 BOTTOM 1 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 40) (WH 802 22)

### RANK 7 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 6 BOTTOM 1 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 140) (WH 802 22)

### RANK 7 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 6 BOTTOM -1 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 140) (WH 802 22)

### RANK 8 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 6 BOTTOM -1 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 140) (WH 802 22)

### RANK 9 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 6 BOTTOM -1 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 140) (WH 802 22)

### RANK 3 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 2 BOTTOM 4 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 60) (WH 802 22)

### RANK 3 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 2 BOTTOM 4 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 60) (WH 802 22)

### RANK 3 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 2 BOTTOM 4 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 60) (WH 802 22)

### RANK 3 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 2 BOTTOM 4 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 60) (WH 802 22)

### RANK 3 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 20) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 20) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 20) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 20) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 100) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 100) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 100) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 100) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 100) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 100) (WH 802 22)

### RANK 5 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 0 BOTTOM 2 CONNER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 100) (W
```

1.2.1 Débogage du programme

Afin de déterminer l'origine de cette erreur, et avoir une idée de comment la corrigé, on utilise GDB, et l'exécution avec ce dernier en utilisant le RUN, donne ça :

L'erreur vient de la fonction **Mesh_get_cell()** à la ligne 85 du fichier **lbm_init.c**. Donc la ligne de l'erreur est :

```
Mesh\_get\_cell(mesh, i, j)[k] = compute\_equilibrium\_profile(v, density, k);
```

L'erreur effective vient de la structure mesh ,on fait un print afin de voir les adresses :

```
(gdb) print mesh
$1 = (Mesh *) 0x7fffffffdc10
(gdb) print (*mesh)
$2 = {cells = 0x0, width = 802, height = 162}
(gdb) [
```

L'une des cellules du maillage n'est pas allouée ,c'est a dire l'adresse 0x0, une fois la fonction Mesh_get_cell() accède à cet emplacement, un bug aura lieu. Pour ça, on va faire un "list Mesh_get_cell", et on remarque que la structure n'est pas allouée dans la fonction et on cherche le fichier.c associé pour la définition de cette structure.

Lors de l'ouverture du fichier **lbm_struct.c**, on voit que l'erreur est claire dans la fonction **Mesh_init()**.

```
//alloc cells memory
mesh->cells = NULL;
//mesh->cells = malloc( width * height * DIRECTIONS * sizeof(
double ) );
```

Et pour corriger cette erreur, il suffit d'enlever le commentaire pour malloc et redéfinir le code de cette manière :

```
//alloc cells memory
mesh->cells = malloc( width * height * DIRECTIONS * sizeof( double
    ));

//errors
if( mesh->cells == NULL )

perror( "malloc" );
abort();
}
```

Afin d'exécuter le programme, j'ai choisi 8 processus, et j'ai réduit le nombre d'itération dans le fichier **config.txt** de 16000 à 16.

```
iterations
                              = 16 //Le nombre d'iterations diminue
1
2
       width
                              = 800
3
       height
                              = 160
4
       #obstacle_r
5
       #obstacle_x
       #obstacle_y
6
7
                              = 100
       reynolds
8
       inflow_max_velocity
                             = 0.100000
       inflow_max_velocity
9
                              = 0.100000
10
       output_filename
                              = resultat.raw
11
       write_interval
                              = 50
```

Ensuite, je lance le programme avec un nombre réduit d'itérations à 16 et sans MPI, juste avec la commande ./lbm . Le programme se termine sans aucun problème.

Donc, je décide de l'exécuter avec MPI , mais cette fois le programme ne veut pas terminé son exécution, et je crois qu'il s'agit d'un interblocage et cela se produit lorsque des processus concurrents s'attendent mutuellement. Un processus peut aussi s'attendre lui-même. Les processus bloqués dans cet état le sont définitivement.

En analysant les codes, on voit que le problème est que sur la fonction principale et exactement dans le fonction **close_file**, on n'autorise que le **RANG_MASTER** pour exécuter la fonction **close_file**. Mais dans cette fonction on a une barrière MPI avec **MPI_COMM_WORLD** qui fait attendre tous les processus. Et le problème est que les autres threads n'ont pas de barrière MPI. Donc, la fonction ne peut pas fermer le fichier fp vu que le **RANK_MASTER** va attendre indéfiniment.

```
void close_file(FILE* fp){
//wait all before closing

MPI_Barrier(MPI_COMM_WORLD); //La barriere qui empeche notre
programme a ferme le fichier fp

//close file
fclose(fp);

}
```

Pour corriger cela, je supprime la ligne de barrière MPI dans la fonction **close_file** à la ligne 62. Maintenant notre programme finie son exécution correctement :

```
_LBM$ mpirun -np 8 --oversubscribe ./cbm
-1 RIGHT -1 TOP 2 BOTTOM 4 CORNER -1, -1, -1, -1 )
-1 RIGHT -1 TOP 5 BOTTOM 7 CORNER -1, -1, -1, -1
-1 RIGHT -1 TOP 6 BOTTOM -1 CORNER -1, -1, -1, -1
                                                                                                     POSITION 0 60 ) (WH 802 22 )
POSITION 0 120 ) (WH 802 22 )
 RANK 3
 RANK 6
              LEFT
                                                                                                    ( POSITION 0 140
                                             1 BOTTOM 3 CORNER -1, -1, -1, -1 ) 4 BOTTOM 6 CORNER -1, -1, -1, -1 ) 0 BOTTOM 2 CORNER -1, -1, -1, -1 )
                                                                                                                              (WH 802 22 )
 RANK
                         RIGHT
                                                                                                     POSITION 0 40 )
                                                                                                     POSITION 0 100 ) (WH 802 22 )
POSITION 0 20 ) (WH 802 22 )
POSITION 0 80 ) (WH 802 22 )
                      -1 RIGHT
-1 RIGHT
                                   -1 TOP
 RANK
              LEFT
 RANK
                                        TOP
               LEFT
                                        TOP 3 BOTTOM 5 CORNER
                           = CONFIG ==
iterations
width
 neight
                                 17.000000
161.000000
obstacle r
obstacle x
obstacle_y
                                  100.000000
 eynolds
reynolds
inflow_max_velocity
output_filename
                                  100.000000
                              = 0.100000
                               = resultat.raw
vrite_interval
                               = 50
           ---- Derived parameters
                               .
= 0.034000
                               = 1.661130
RANK 0 ( LEFT -1 RIGHT -1 TOP -1 BOTTOM 1 CORNER -1, -1, -1, -1 ) ( POSITION 0 0 ) (WH 802 22 )
Progress
Progress
                               16
16
Progress
Progress
Progress
                               16
16
16
Progress
Progress
progress
                               16
16
16
Progress
Progress
 roaress
 rogress
Progress
Progress
                   14
                   15 /
 rogress
                              -ASÚSLaptop-X515EA-X515EA:~/Téléchargements/TOP_PROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM$ 🗍
```

1.3 valgrind

J'ai utilisé l'outil Valgrind afin de voir s'il y a des fuites mémoire en exécutant avec la commande : $\mathbf{valgrind}$./ \mathbf{lbm}

```
==15599==
==15599== process terminating with default action of signal 27 (SIGPROF)
==15599== at 0x4BF552A: open nocancel (open64 nocancel.c:45)
==15599== by 0x4C0330F: write gmon (gmon.c:370)
==15599== by 0x4C0330F: write gmon (gmon.c:444)
==15599== by 0x4C0330F: write gmon (gmon.c:444)
==15599== by 0x4B2900D: cxa finalize (cxa finalize.c:83)
==15599== by 0x1094E6: ??? (in /home/anism/Bureau/TOP_PROJET_ETUDIANT/simu_simple_LBM/lbm)
==15599== by 0x4B28AB6: grun exit handlers (exit.c:108)
==15599== by 0x4B28ABF: exit (exit.c:139)
==15599== by 0x4B28ABF: exit (exit.c:139)
==15599== by 0x4B28ABF: exit (exit.c:139)
==15599== in use at exit: 117,067 bytes in 86 blocks
==15599== in use at exit: 117,067 bytes in 86 blocks
==15599== LEAK SUMMARY:
==15599== LEAK SUMMARY:
==15599== definitely lost: 8,244 bytes in 36 blocks
==15599== possibly lost: 599 bytes in 20 blocks
==15599== suppressed: 0 bytes in 0 blocks
==15599== suppressed: 0 bytes in 0 blocks
==15599== suppressed: 0 bytes in 0 blocks
==15599== REROR SUMMARY: 0 errors from 0 contexts (suppressed: 0 from 0)
Expiration de la minuterie durant l'établissement du profile
```

Il semble être normal. Nous n'avons pas perdu ou supprimé d'octets. Mais nous avons 8,244 octets définitivement perdus. Je vais donc vérifier le code pour voir où la mémoire n'est pas libérée.

2 Scalabilité du programme

Afin de déterminer si notre code possède une bonne Scalabilité ou non on va :

- Cas 1 : Augmenter la taille des données et la taille totale du problème.
- Cas 2 : Augmenter la taille des données pour une taille de problème fixe.

Ensuite on va faire une comparaison par rapport au temps de calcul écoulé lors du traitement.

2.1 Cas 1 : Augmentation de la taille des données et la taille totale du problème

Avant de commencer, on doit avoir le temps de calcul écoulé lors du traitement dans l'état normal .Pour ça, j'ai choisi **MPL-Wtime()** qui renvoie le temps écoulé sur le processeur appelant avec le code suivant :

```
1
       /* notre code , juste avant la boucle ou s'est commente Time steps
      dans le fichier main.c */
       double start, end;
3
       start = MPI_Wtime();
4
       // Notre boucle Time steps
5
       end = MPI_Wtime();
       double temps_ecoule = end - start;
6
7
       if (rank == RANK_MASTER)
8
9
         fprintf(stderr, "Temps ecoule en seconde(s): %f\n", temps_ecoule)
10
       }
11
12
```

On change les paramètres de note fichier config.txt en 4 fois plus que les données initiales. On aura un résultat comme suit :

Le temps écoulé est de 19.301366 secondes, et on remarque que le temps a augmenté par rapport à notre version initiale, en augmentant la taille des données et la taille totale du problème.

2.2 Cas 2 : Augmentation de la taille des données pour une taille de problème fixe

On change les paramètres de notre fichier config.txt en 4 fois plus que les données initiales de ces paramètres suivants :

- Vitesse des données entrantes (Reylonds) : 400
- Le facteur d'échelle (inflow_max_velocity) : 0.400000
- L'intervalle d'écriture entre les sorties (write_interval) : 200

On aura un résultat comme suit :

Le temps écoulé est de 16.384364 secondes, et on remarque que le temps reste presque le même par rapport à notre version initiale, en augmentant la taille des données pour une taille de problème fixe.

D'après les deux résultats de ces deux cas, on remarque que la scalabilité de notre code est mauvaise, et pour y remédier, on doit optimiser notre programme afin que cette dernière soit plus bonne.

3 Optimisation du programme

3.1 Optimisation de la compilation

On sait toujours que nos programmes sont jamais optimisé car déjà ils manquent des flags d'optimisation et on peut justifier ça en utilisant maqao, donc j'ai décidé de rajoute ces flags d'optimisation : **-Ofast -march=native -funroll-loops -finline-functions**

- -Ofast : pour toutes les optimisations de base qu'apporte le compilateur, permet un niveau d'optimisation plus élevé.
- -march=native : pour activer la vectorisation en fonction de notre système.
- -funroll-loops : Déroule les boucles dont le nombre d'itérations peut être déterminé à la compilation ou à l'entrée dans la boucle.
- -finline-functions : pour aligner les fonctions.

```
NT/simu_simple_LBM$ mpirun -np 8 --oversubscribe ./lbm
RANK 5 ( LEFT -1 RIGHT -1 TOP 4 BOTTOM 6 CORNER -1, -1,
RANK 4 ( LEFT -1 RIGHT -1 TOP 3 BOTTOM 5 CORNER -1, -1,
                                                                                                                                                                                    POSITION 0 100 ) (WH 802 22 POSITION 0 80 ) (WH 802 22 )
inflow_max_velocity
output_filename
rite interval
                                                           0.034000
cinetic viscosity
                                                     = 1.661130
RANK 0 ( LEFT
                                       -1 RIGHT
                                                                                  -1 BOTTOM 1 CORNER
                                                                     TOP 9 BOTTOM 1 CORNER -1, -1, -1, -1) ( POSITION 8 0 ) (WH 882 22 ) TOP 1 BOTTOM 2 CORNER -1, -1, -1, -1) ( POSITION 8 20 ) (WH 882 22 ) TOP 1 BOTTOM 3 CORNER -1, -1, -1, -1) ( POSITION 8 40 ) (WH 882 22 ) TOP 6 BOTTOM -1 CORNER -1, -1, -1, -1) ( POSITION 9 140 ) (WH 882 22 TOP 5 BOTTOM 7 CORNER -1, -1, -1, -1) ( POSITION 0 120 ) (WH 802 22 TOP 2 BOTTOM 4 CORNER -1, -1, -1, -1) ( POSITION 0 60 ) (WH 802 22 )
RANK 1 ( LEFT
RANK 2 ( LEFT
RANK 7 ( LEFT
                                            RIGHT
RIGHT
                                                                -1 TOP 6 BOTTOM -1 CORNER -1,
-1 TOP 5 BOTTOM 7 CORNER -1,
-1 TOP 2 BOTTOM 4 CORNER -1,
RANK 3 (
 rogress
rogress
rogress
                                                     16]
16]
16]
16]
16]
16]
16]
 rogress
 rogress
 rogress
 rogress
rogress
                                                     nde(s): 15.505750
```

Le temps écoulé est de 15.505750 secondes, et on remarque que le temps a vraiment diminué par rapport à notre version initiale, en ajoutant les flags d'optimisation à la compilation.

Afin de déterminer les parties du code à optimiser, on doit faire un profilage du code afin de connaître les fonctions qui coûtent le plus en terme du temps et cela se fait avec l'outil gprof et en utilisant la commande **gprof lbm>lbm.gprof** et en ajoutant le flag **-pg** dans le Makefile

```
Flat profile:
Each sample counts as 0.01 seconds.
                                         self
      cumulative
                    self
                                                   total
time
                                calls
                                       ms/call
                                                 ms/call
        seconds
                   seconds
                                                           name
             0.10
                             2477592
                                           0.00
                                                     0.00
                                                            compute_equilibrium_profile
25.66
17.96
             0.17
                       0.07
                              240000
                                           0.00
                                                     0.00
                                                            compute cell collision
                              4955184
                                                           get_vect_norme_2
get_cell_velocity
 14.11
             0.23
                       0.06
                                           0.00
                                                     0.00
 12.83
             0.28
                       0.05
                              240000
                                           0.00
                                                     0.00
 10.27
                       0.04
                                                     3.58
             0.32
                                   15
                                           2.67
                                                           propagation
                              240000
                                                           get_cell_density
Mesh_get_cell
  7.70
             0.35
                       0.03
                                           0.00
                                                     0.00
                              5095680
  3.85
             0.36
                       0.02
                                           0.00
                                                     0.00
                                                           helper_compute_poiseuille
special_cells
             0.37
                       0.01
                               317592
                                           0.00
                                                     0.00
                                                     1.00
  2.57
             0.38
                       0.01
                                           0.67
                               240000
  1.28
             0.39
                       0.01
                                           0.00
                                                     0.00
                                                            lbm_cell_type_t_get_cell
  1.28
             0.39
                       0.01
                                                            main
  0.00
                               431460
                                           0.00
                                                     0.00
             0.39
                                                           Mesh get cell
  0.00
             0.39
                       0.00
                               317672
                                           0.00
                                                     0.00
                                                            lbm_cell_type_t_get_cell
  0.00
             0.39
                       0.00
                               317592
                                           0.00
                                                     0.00
                                                           Mesh get cell
             0.39
                                                            lbm comm sync ghosts diagonal
  0.00
                       0.00
                                  150
                                           0.00
                                                     0.00
             0.39
                                  105
                                                            lbm_comm_sync_ghosts_horizontal
  0.00
             0.39
                       0.00
                                   60
                                           0.00
                                                     0.00
                                                           lbm_comm_sync_ghosts_vertical
  0.00
             0.39
                       0.00
                                   15
                                           0.00
                                                    19.12
                                                           collision
```

3.2 Parallélisation OpenMP

D'après le fichier généré par gprof, nous pouvons voir que nous avons pas mal de fonctions qui prennent tout le temps de l'application. Par conséquent, si nous voulons optimiser le code, nous devons optimiser ces fonctions, peut-être en ajoutant la parallélisation avec OpenMP mais nous devons être capable de paralléliser ces fonctions en totalité ou presque. Pour une

bonne implémentation hybride de MPI/OpenMP, il faut changer toute la structure. Si nous gardons cette structure, nous ajouterons le pragma omp à chaque fonction mais nous créerons et détruirons des threads à chaque fois pour chaque fonction. Pour réduire le temps d'exécution de ces fonctions on utilisera le système de parallélisation OpenMP.

La majorité de ces fonctions, ne possèdent pas de zone à paralléliser ou y'aura un risque d'interblocage, donc pas de parallélisation nécessaire.

Comme aucune parallélisation ne peut se faire à l'intérieur de ces fonctions, on cherche les zones ou la plupart de ces fonctions sont utilisées, avec la mesure que la parallélisation pourrait être possible. Ou bien modifier les bouts de codes qui ralentissent le programme.

La fonction save_frame() qui fait appel au fonctions get_cell_density(), get_cell_velocity(), get_vect_norme2() et Mesh _get_cell peut être parallélisée.

Juste après l'exécution de notre programme, on voit une nette amélioration de 15.505750 à 15.261540 secondes

3.3 Barrières MPI

Une analyse du code nous informe que des barrières sont implémentées après presque chacune de ces fonctions suivantes :

- save_frame_all_domain()
- special_cells()
- collision()
- propagation()
- lbm_comm_ghost_exchange()
- lbm_comm_sync_ghosts_horizontal
- lbm_comm_sync_ghosts_vertical
- lbm_comm_sync_ghosts_diagonal

Et comme nous sommes sur une mémoire distribué non partagée, donc ces MPI_Barrier sont inutiles, ils sont la juste pour l'impression et nous pouvons les garder pour une sortie lisible, mais ça ralenti notre programme (attendre tous les processus) Du coup, je propose qu'on supprime toutes les barrières dans la fonction principale main() et dans la fonction lbm_comm_ghost_exchange dans le fichier lbm_comm.c.

On exécute le programme ,et on voit que le temps a diminué encore après avoir supprimer les barrières.

Juste après l'exécution de notre programme, on voit une nette amélioration de 15.261540 à 15.208399 secondes.

3.4 FLUSH

Lorsque j'ai supprimé **MPL-Barrier** dans **lbm_comm.c**, je constate que nous avons la fonction flush qui fait normalement référence à la sortie. Vu que j'ai jamais vu cette fonction, j'ai lancé dans ma recherche le mot FLUSH pour voir son origine, que j'ai constaté çette déclaration sur le fichier **lbm_config.h** :

```
1  #define concat(a,b,c,d,e) a##b##c##d##e
2  |
3  |
4  |
5  #define __FLUSH_INOUT__ concat(s,l,e,e,p)(1)
6  |
7  |
8  |
9  #define FLUSH_INOUT() __FLUSH_INOUT__
```

Et c'est la que je comprends que la fonction **FLUSH_INOUT()** fait un sleep en appelant **concat(a,b,c,d,e)** et du coup elle va concaténer les lettres du mot sleep, et malgré que sur le commentaire juste avant cette fonction , on dit que cette fonction est très importante, et qu'il ne faut pas l'enlever , mais en la supprimant , le résultat est juste magnifique.

Juste après l'exécution de notre programme, on voit un résultat juste magnifique, une rapidité d'exécution et une nette amélioration de 15.208399 à 0.298422 secondes.

4 Contrôle de la scalabilité à la fin de notre optimisation?

On va refaire la même étude avec les mêmes configurations faite au début lorsqu'on avait vérifié la scalabilité pour voir ce que ça donne au niveau scalabilité.

Cas 1 : Augmentation de la taille des données et la taille totale du problème

- Le temps écoulé est de 19.301366 secondes avant optimisation.
- Le temps écoulé est de 1.911210 secondes après optimisation.

Cas 2 : Augmentation de la taille des données pour une taille de problème fixe

```
### ANK 7 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 6 BOTTOM 2 CORMER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 140) (WH 802 22)

### RANK 7 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 6 BOTTOM 3 CORMER -1, -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 140) (WH 802 22)

### RANK 4 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 3 BOTTOM 5 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 80) (WH 802 22)

### RANK 6 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 3 BOTTOM 5 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 80) (WH 802 22)

### RANK 6 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 5 BOTTOM 7 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 80) (WH 802 22)

### RANK 6 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 5 BOTTOM 7 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 120) (WH 802 22)

### RANK 6 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 5 BOTTOM 7 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 120) (WH 802 22)

### RANK 6 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 5 BOTTOM 7 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 120) (WH 802 22)

### RANK 6 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP -1 BOTTOM 1 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 0) (WH 802 22)

### RANK 6 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 6 BOTTOM 7 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 0) (WH 802 22)

### RANK 6 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 4 BOTTOM 6 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 100) (WH 802 22)

### RANK 6 (LEFT -1 RIGHT -1 TOP 4 BOTTOM 6 CORMER -1, -1, -1, -1) (POSITION 0 100) (WH 802 22)

### PROGRESS [ 1 / 16]

### PROGRESS [ 1 / 16]

### PROGRESS [ 3 / 16]

### PROGRESS [ 3
```

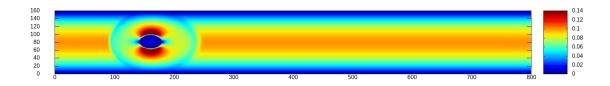
- Le temps écoulé est de 16.384364 secondes avant optimisation.
- Le temps écoulé est de 0.321388 secondes après optimisation.

Les résultats sont beaucoup mieux après l'optimisation du programme, du coup on déduit que cette optimisation appliqué, à évolué la scalabilité de notre programme, malgré je crois qu'on a pas atteint la scalabilité parfaite.

5 Validation des résultats

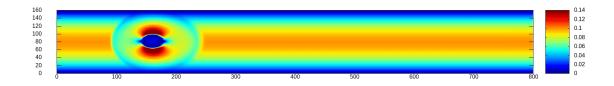
5.1 Résultat initiale

En utilisant la commande ./gen_animate_gif.sh ./ref_resultat_200.raw ./out.gif et voici la dernière image générer par le gif pour notre résultat initale.



5.2 Résultat finale après optimisation

En utilisant la commande ./gen_animate_gif.sh ./resultat.raw ./result.gif et voici la dernière image générer par le gif pour notre résultat finale après optimisation.



On voit clairement qu'on est sur presque les mêmes résultats après l'optimisation de notre programme donc à mon avis on peut valider nos résultats.

6 Conclusion

Afin d'avoir une scalabilité parfaite, il faut respecter certaines règles lors de l'optimisation du programme :

- Exécuter le code une première fois pour voir le résultat donnée.
- Déboguer le programme avec différents outils (gdb, valgring).
- Correction des erreurs dans le code.
- Utilisation de l'outil de profilage du code afin de savoir les fonctions qu'on devrait optimiser et qui consomme le plus dans notre programme.
- Étude de la scalabilité du code initial et finale.
- Ajout des flags d'optimisation nécessaires pour la compilation.
- Parallélisation OpenMP pour les boucles .
- Parallélisation MPI et éviter l'usage excessif de barrières inutiles.
- Lecture du code pour savoir si les appels sont bons (par exemple FLUSH_INOUT).
- Mesures après chaque modification du code pour voir si nous avons le même comportement que le que le code original.

Annexe

https://github.com/anisus07/TOP_PROJECT_MEHIDI_ANIS.git