固体物理学

anko9801

2023年11月20日

目次

1	格子 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2
1.1	格子空間と逆格子空間・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2
1.2	回折・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	4
1.3	Miller • • • • • • • • • • • • • • • • • • •	4
2	固体における結合・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	4
2.1		4
3	格子振動・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	5
3.1	1 種類の原子からなる 1 次元格子振動 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	5
3.2	2 種類の原子からなる 1 次元格子振動 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	6
3.3	フォノン・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	7
4	固体の熱的性質・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	8
4.1		8
5	自由電子・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	8
5.1	Nearly free electron model	8

1 格子

1.1 格子空間と逆格子空間

結晶中での原子・分子は周期的に配列された格子 (lattice) という構造を持っている。

定義 (格子).

ユークリッド空間 \mathbb{R}^n において基底となる $\{a_i\}_{1\leq i\leq n}$ を選び、 R_n をその整数倍の線形結合で表現できるとする。

$$\mathbf{R}_n = \sum_{i=1}^n n_i \mathbf{a}_i \qquad (n_i \in \mathbb{Z})$$
(1.1)

このとき a_i を基本並進ベクトル (primitive translation vector) と呼び、 \mathbf{R}_n を格子点 (lattice point) または格子ベクトル、 \mathbf{R}_n の集合全体を格子 (lattice) と呼ぶ。

定理 1.1.

同じ格子でも基本並進ベクトルの取り方は無数にある。

<

3次元格子の格子点を原子・分子と対応付けたものが結晶構造となる。そして格子を細かく区切っていくとある形の繰り返しの構造となっていて、その内面積最小となるものを基本単位胞 (primitive unit cell) と呼ぶ。基本単位胞の形状も無数にあり、点のない場所に枠を作ってもよい。格子点同士を結ぶ線分の垂直二等分面で囲まれた領域を基本単位胞と選んだものをウィグナーザイツ胞 (Wigner-Seitz cell) と呼ぶ。

1850 年に Bravie は 3 次元空間における格子は 14 種類に限られることを示した。その格子群は Bravie 格子と呼ばれる。対称性によって格子を分類する。

- 並進対称性: すべての格子がもつ
- 回転対称性: C_1 (恒等), C_2 (180°), C_3 (120°), C_4 (90°), C_6 (60°) のみ
- 鏡映 $m: (x, y, z) \mapsto (-x, y, z)$
- 反転 $\overline{1}$: $(x,y,z)\mapsto (-x,-y,-z)$
- 回反 4: 90° 回転し上下反転して一致する。

単純立方格子 $(3C_4, 4C_3, 7m)$

対称性	格子条件	対称性
正方格子	$a = b, \theta = 90^{\circ}$	C_4, m
直方格子	$a \neq b, \theta = 90^{\circ}$	C_2, m
斜方格子	$a \neq b, \theta \neq 90^{\circ}$	C_2
面心直方格子	$a \neq b, \theta = 90^{\circ}$	C_2, m
六方格子	$\theta = 60^{\circ}$	C_6

表 1 2 次元 Bravie 格子

結晶系	格子条件	単純	体心	面心	底心
立方晶	a = b = c	単純立方格子	体心立方格子	面心立方格子	
正方晶	a = b = c				
直方晶	a = b = c				
単斜晶	a = b = c				
三斜晶	a = b = c				
三方晶	a = b = c				
六方晶	a = b = c				

表 2 3 次元 Bravie 格子

周期条件 $f(\mathbf{r} + \mathbf{R}_n) = f(\mathbf{r})$ を満たす関数 $f(\mathbf{r})$ を Fourier 変換すると次のようになる。

$$f(\mathbf{r}) = \sum_{m} A_{m} \exp(i\mathbf{G}_{m} \cdot \mathbf{r}) \qquad (\exp(i\mathbf{G}_{m} \cdot \mathbf{R}_{n}) = 1)$$
(1.2)

これより $G_m \cdot R_n = 2\pi N$ となるから G_m は次のように表現できる。

$$G_m = m_1 \boldsymbol{b}_1 + m_2 \boldsymbol{b}_2 + m_3 \boldsymbol{b}_3 \qquad (\boldsymbol{a}_i \cdot \boldsymbol{b}_j = 2\pi \delta_{ij})$$

$$\tag{1.3}$$

 G_m を 3 次元の逆格子ベクトル (reciprocal lattice vector) といい、 b_1, b_2, b_3 を逆格子の基本ベクトルと呼ぶ。逆格子ベクトルの集合を逆格子空間と呼ぶ。Wigner-Seitz 胞の逆格子空間を Brillouin ゾーンという。

例えば単純立方格子の逆格子空間は単純立方格子

$$a_1 = a(1,0,0)$$
 $b_1 = \frac{2\pi}{a}(1,0,0)$ $a_2 = a(0,1,0)$ \implies $b_2 = \frac{2\pi}{a}(0,1,0)$ (1.4) $a_3 = a(0,0,1)$ $b_3 = \frac{2\pi}{a}(0,0,1)$

面心立方格子の逆格子空間は体心立方格子

$$\mathbf{a}_{1} = \frac{a}{2}(0, 1, 1) \qquad \mathbf{b}_{1} = \frac{2\pi}{a}(-1, 1, 1)$$

$$\mathbf{a}_{2} = \frac{a}{2}(1, 0, 1) \implies \mathbf{b}_{2} = \frac{2\pi}{a}(1, -1, 1)$$

$$\mathbf{a}_{3} = \frac{a}{2}(1, 1, 0) \qquad \mathbf{b}_{3} = \frac{2\pi}{a}(1, 1, -1)$$

$$(1.5)$$

体心立方格子の逆格子空間は面心立方格子

(1.6)

1.2 回折

Laue 条件

$$\mathbf{k} = \mathbf{k}_0 + \mathbf{G}_m \tag{1.7}$$

 \mathbf{k} と \mathbf{k}_0 のなす角 2θ

$$2|\boldsymbol{k}|\sin\theta = |\boldsymbol{G}_m|\tag{1.8}$$

$$2d\sin\theta = \lambda$$
 $\left(|\mathbf{k}| = \frac{2\pi}{\lambda}, |\mathbf{G}_m| = \frac{2\pi}{d} \right)$ (1.9)

これを Bragg の条件という。

1.3 Miller

Miller 指数 (Miller indices) [h k l]

$$\mathbf{A} = h\mathbf{a}_1 + k\mathbf{a}_2 + l\mathbf{a}_3 \tag{1.10}$$

2 固体における結合

2.1

共有結合

電子に対して陽子は質量が大きい為、陽子は固定されていると考えるのが断熱近似

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m_e} \nabla^2 - \frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0 r_1} - \frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0 r_2} + \frac{e^2}{4\pi\varepsilon_0 R}$$
 (2.1)

LCAO 法 (linear combination of atomic orbitals method)

$$H\varphi_i = \mathcal{E}\varphi_i \tag{2.2}$$

$$\varphi = c_1 \varphi_1 + c_2 \varphi_2 \tag{2.3}$$

$$H_{ij} := \int \varphi_i^* \hat{H} \varphi_j \, d\mathbf{r} \tag{2.4}$$

$$S_{ij} := \int \varphi_i^* \varphi_j \, d\mathbf{r} \tag{2.5}$$

とすると $H_{11}=H_{22},\,H_{12}=H_{21},\,S_{11}=S_{22}=1,\,S_{12}=S_{21}$ となる。このとき計算すると次のような

$$\begin{pmatrix} H_{11} - S_{11}\mathcal{E} & H_{12} - S_{12}\mathcal{E} \\ H_{21} - S_{21}\mathcal{E} & H_{22} - S_{22}\mathcal{E} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} H_{11} - \mathcal{E} & H_{12} - S\mathcal{E} \\ H_{12} - S\mathcal{E} & H_{11} - \mathcal{E} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} c_1 \\ c_2 \end{pmatrix} = 0$$
(2.6)

このとき行列式を考えることで次の式が成り立つ。

$$(H_{11} - \mathcal{E})^2 - (H_{12} - S\mathcal{E})^2 = 0 (2.7)$$

$$\mathcal{E}_{\pm} = \frac{H_{11} \pm H_{12}}{1 \pm S} \tag{2.8}$$

$$c_1 = c_2 = \frac{1}{\sqrt{2(1 \pm S)}}\tag{2.9}$$

$$\varphi_{\pm} = \frac{1}{\sqrt{2(1\pm S)}}(\varphi_1 \pm \varphi_2) \tag{2.10}$$

3 格子振動

3.1 1 種類の原子からなる 1 次元格子振動

$$M\frac{d^2u_j}{dt^2} = -K(u_j - u_{j-1}) + K(u_{j+1} - u_j)$$
(3.1)

$$u_j = Ae^{ijka}e^{-i\omega t} (3.2)$$

$$-M\omega^2 = -K(2 - e^{-ika} - e^{ika})$$
 (3.3)

$$= -2K(1 - \cos ka) \tag{3.4}$$

$$= -4K\sin^2\frac{ka}{2} \tag{3.5}$$

$$\omega = 2\sqrt{\frac{K}{M}} \left| \sin \frac{ka}{2} \right| \tag{3.6}$$

 ω と k の関係は分散関係 (dispersion relation) と呼ぶ。このとき ω は周期 $\frac{2\pi}{a}$ で振動する。

$$k = 0 \qquad \omega = 0 \tag{3.7}$$

$$k = \frac{\pi}{a} \qquad \omega = 2\sqrt{\frac{K}{M}} \tag{3.8}$$

$$k = \frac{2\pi}{a} \qquad \omega = 0 \tag{3.9}$$

3.2 2 種類の原子からなる 1 次元格子振動

結晶には 2 種類以上の原子からなるものも多い。GaAs など

$$M_A \frac{d^2 u_j^A}{dt^2} = c(u_j^B - u_j^A) - c(u_j^A - u_{j-1}^B)$$
(3.10)

$$M_B \frac{d^2 u_j^B}{dt^2} = c(u_{j+1}^A - u_j^B) - c(u_j^B - u_j^A)$$
(3.11)

$$u_j^A = Ae^{ik(n-1)a - i\omega t} (3.12)$$

$$u_j^B = Be^{ik(n-\frac{1}{2})a-i\omega t} (3.13)$$

$$-M_A \omega^2 A = -c(2A - B - Be^{-ika})$$
 (3.14)

$$-M_B\omega^2 B = -c(2B - A - Ae^{ika}) \tag{3.15}$$

$$\begin{pmatrix} M_A \omega^2 - 2c & c(1 + e^{-ika}) \\ c(1 + e^{ika}) & M_B \omega^2 - 2c \end{pmatrix} \begin{pmatrix} A \\ B \end{pmatrix} = 0$$
(3.16)

行列式が 0 であることから

$$\omega^2 = c \left(\left(\frac{1}{M_A} + \frac{1}{M_B} \right) \pm \sqrt{\left(\frac{1}{M_A} + \frac{1}{M_B} \right)^2 - 4 \frac{\sin^2 \frac{ka}{2}}{M_A M_B}} \right)$$
(3.17)

 $k \approx 0$ において

$$\omega^2 = c \left(\left(\frac{1}{M_A} + \frac{1}{M_B} \right) \pm \sqrt{\left(\frac{1}{M_A} + \frac{1}{M_B} \right)^2 - 4 \frac{\sin^2 \frac{ka}{2}}{M_A M_B}} \right)$$
(3.18)

$$\approx c \left(\left(\frac{1}{M_A} + \frac{1}{M_B} \right) \pm \left(\left(\frac{1}{M_A} + \frac{1}{M_B} \right) - \frac{(ka)^2}{2(M_A + M_B)} \right) \right) \tag{3.19}$$

$$\approx 2c \left(\frac{1}{M_A} + \frac{1}{M_B}\right), \quad \frac{c(ka)^2}{2(M_A + M_B)}$$
 (3.20)

$$\omega \approx \sqrt{2c\left(\frac{1}{M_A} + \frac{1}{M_B}\right)}, \quad a\sqrt{\frac{c}{2(M_A + M_B)}}k$$
 (3.21)

これより $k \approx 0$ において線形的な音響モードと定数的な光学モードに分けられる。音響モードは同じ向き光学モードは逆向き音速が速いと硬い

1 次元の格子振動を量子化する。より一般の 3 次元の格子振動はモードの種類 (s=1,2,3) による。

3.3 フォノン

$$u_j = \frac{1}{\sqrt{N}} \sum_k u_k e^{ijka} \tag{3.22}$$

$$\sum_{i=1}^{N} e^{ij(k+k')a} = N\delta_{k,-k'} \tag{3.23}$$

$$H = \sum_{j=1}^{N} \left(\frac{1}{2} M \left(\frac{\partial u_j}{\partial t} \right)^2 + \frac{1}{2} K (u_{j+1} - u_j)^2 \right)$$
 (3.24)

$$= \sum_{j=1}^{N} \left(\frac{1}{2} M \left(\frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{k} \frac{\partial u_k}{\partial t} e^{ijka} \right)^2 + \frac{1}{2} K \left(\frac{1}{\sqrt{N}} \sum_{k} u_k e^{ijka} (e^{ika} - 1) \right)^2 \right)$$
(3.25)

$$= \sum_{i=1}^{N} \left(\frac{1}{2N} M \sum_{k,k'} \frac{\partial u_k}{\partial t} \frac{\partial u_{k'}}{\partial t} e^{ij(k+k')a} + \frac{1}{2N} K \sum_{k,k'} u_k u_{k'} (e^{ika} - 1) (e^{ik'a} - 1) e^{ij(k+k')a} \right)$$
(3.26)

$$= \frac{1}{2}M\sum_{k}\frac{\partial u_{k}}{\partial t}\frac{\partial u_{-k}}{\partial t} + \frac{1}{2N}K\sum_{k}u_{k}u_{-k}(e^{ika} - 1)(e^{-ika} - 1)$$
(3.27)

$$= \sum_{k} \left(\frac{1}{2} M \frac{\partial u_k}{\partial t} \frac{\partial u_{-k}}{\partial t} + 2K \sin^2 \frac{ka}{2} u_k u_{-k} \right)$$
(3.28)

$$= \sum_{k} \left(\frac{p_k p_{-k}}{2M} + \frac{1}{2} M \omega^2 u_k u_{-k} \right) \tag{3.29}$$

$$\hat{a}_k = \sqrt{\frac{M\omega}{2\hbar}} u_k + \frac{i}{\sqrt{2M\hbar\omega}} p_{-k} \tag{3.30}$$

$$\hat{a}_{k}^{\dagger} = \sqrt{\frac{M\omega}{2\hbar}} u_{-k} - \frac{i}{\sqrt{2M\hbar\omega}} p_{k} \tag{3.31}$$

$$\hat{H} = \sum_{k} \left(\hat{a}_{k}^{\dagger} \hat{a}_{k} + \frac{1}{2} \right) \hbar \omega \tag{3.32}$$

$$[a_k, a_{k'}^{\dagger}] = \delta_{kk'} \tag{3.33}$$

波数 ${m k}$ とモードの種類 s のフォノンのエネルギーは $E_{{m k},s}$

$$E_{\mathbf{k},s} = \left(n_{\mathbf{k},s} + \frac{1}{2}\right)\hbar\omega_{\mathbf{k},s} \tag{3.34}$$

4 固体の熱的性質

4.1

5 自由電子

5.1 Nearly free electron model

 $V(\boldsymbol{r})\ll 1$

$$V(\mathbf{r}) = \sum_{\mathbf{k}} V_{\mathbf{k}} e^{i\mathbf{k}\cdot\mathbf{r}} \tag{5.1}$$