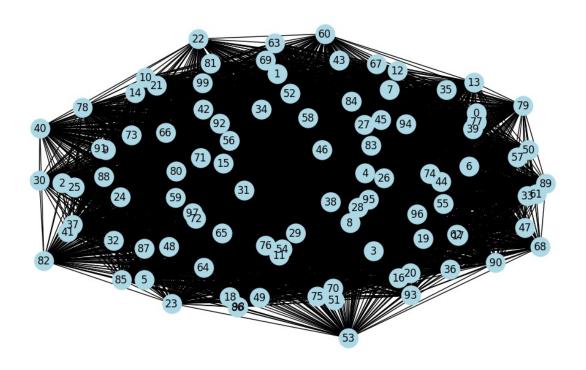
```
# !pip install networkx
# !pip install matplotlib
# !pip install tqdm

import random
import networkx as nx
import matplotlib.pyplot as plt
from itertools import combinations, groupby
```

Generating graph

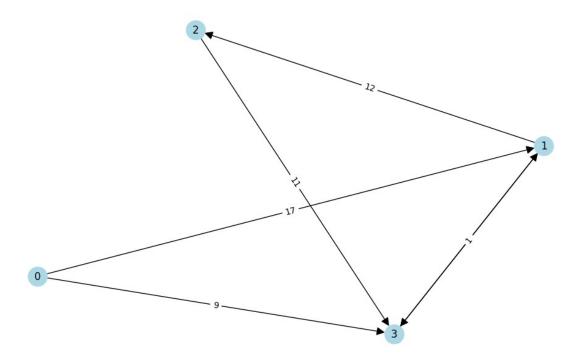
```
# You can use this function to generate a random graph with
'num_of_nodes' nodes
# and 'completeness' probability of an edge between any two nodes
# If 'directed' is True, the graph will be directed
# If 'draw' is True, the graph will be drawn
def gnp random connected_graph(num_of_nodes: int,
                               completeness: int,
                               directed: bool = False,
                               draw: bool = False):
    Generates a random graph, similarly to an Erdős-Rényi
    graph, but enforcing that the resulting graph is conneted (in case
of undirected graphs)
    if directed:
        G = nx.DiGraph()
    else:
        G = nx.Graph()
    edges = combinations(range(num of nodes), 2)
    G.add nodes from(range(num of nodes))
    for , node edges in groupby(edges, key = lambda x: x[0]):
        node edges = list(node edges)
        random edge = random.choice(node edges)
        if random.random() < 0.5:
            random edge = random edge[::-1]
        G.add edge(*random edge)
        for e in node edges:
            if random.random() < completeness:</pre>
                G.add edge(*e)
    for (u,v,w) in G.edges(data=True):
        w['weight'] = random.randint(-5, 20)
    if draw:
        plt.figure(figsize=(10,6))
```

```
if directed:
            # draw with edge weights
            pos = nx.arf layout(G)
            nx.draw(G,pos, node color='lightblue',
                    with labels=True,
                    node_size=500,
                    arrowsize=20,
                    arrows=True)
            labels = nx.get edge attributes(G,'weight')
            nx.draw networkx edge labels(G, pos,edge labels=labels)
        else:
            nx.draw(G, node_color='lightblue',
                with labels=True,
                node_size=500)
    return G
G = gnp random connected graph(100, 1, False, True)
```



For Task 2

```
G = gnp_random_connected_graph(4, 0.5, True, True)
```

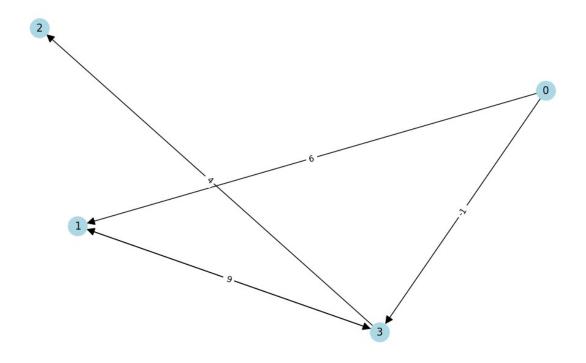


Bellman-Ford algorithm

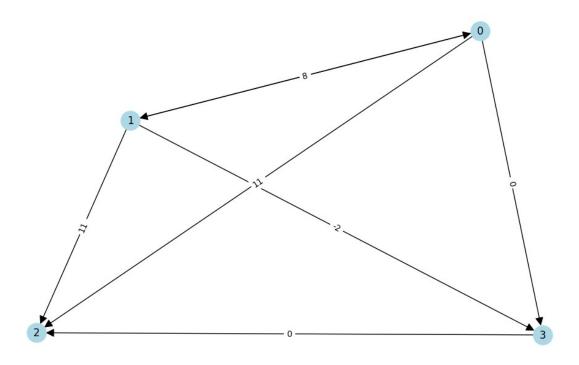
```
from networkx.algorithms import bellman_ford_predecessor_and_distance

G = gnp_random_connected_graph(4, 0.5, True, True)
# pred is a dictionary of predecessors, dist is a dictionary of
distances
try:
    pred, dist = bellman_ford_predecessor_and_distance(G, 0)
    for k, v in dist.items():
        print(f"Distance to {k}:", v)
except:
    print("Negative cycle detected")

Distance to 0: 0
Distance to 3: -1
Distance to 1: 6
Distance to 2: 3
```



```
def bellman ford(G,start=0):
    distances=[float('inf') for _ in range(len(G.nodes))]
    distances[start]=0
    pred=[[] for _ in range(len(G.nodes))]
for _ in range(len(G.nodes)-1):
        for u,v,w in G.edges(data=True):
             if distances[u]+w['weight']<distances[v]:</pre>
                 distances[v]=distances[u]+w['weight']
                 pred[v]=[u]
             elif distances[u]+w['weight']==distances[v]:
                 if u not in pred[v]:
                      pred[v].append(u)
    for u,v,w in G.edges(data=True):
        if distances[u]+w['weight']<distances[v]:</pre>
             return 'Negative cycle detected', None
    return {i:v for i,v in enumerate(pred)},{i:v for i,v in
enumerate(distances)}
G = gnp random connected graph(4, 0.5, True, True)
print(bellman ford predecessor and distance(G,0))
bellman ford(\overline{G}, \underline{0})
(\{0: [], 1: [0], 2: [3], 3: [1]\}, \{0: 0, 1: 0, 2: -2, 3: -2\})
(\{0: [], 1: [0], 2: [3], 3: [1]\}, \{0: 0, 1: 0, 2: -2, 3: -2\})
```

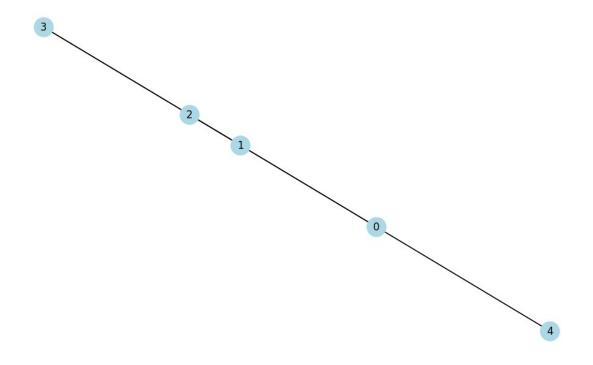


Floyd-Warshall algorithm

```
from networkx.algorithms import
floyd_warshall_predecessor_and_distance

G = gnp_random_connected_graph(5, 0.5, False, True)
for e, v, w in G.edges(data=True):
    print(e, v, w['weight'])
print(G)

0 4 17
0 1 12
0 2 9
1 3 6
1 2 8
2 3 14
3 4 -2
Graph with 5 nodes and 7 edges
```



```
# pred is a dictionary of predecessors, dist is a dictionary of
distances dictionaries
try:
    pred, dist = floyd warshall predecessor and distance(G)
    for k, v in dist.items():
        print(f"Distances with {k} source:", dict(v))
except:
    print("Negative cycle detected")
Distances with 0 source: {0: 0, 4: 12, 1: 12, 2: 9, 3: 14}
Distances with 1 source: {1: 0, 0: 12, 3: 2, 2: 8, 4: 0}
Distances with 2 source: {2: 0, 0: 9, 1: 8, 3: 10, 4: 8}
Distances with 3 source: {3: -4, 1: 2, 2: 10, 4: -6, 0: 14}
Distances with 4 source: {4: -8, 0: 12, 3: -6, 1: 0, 2: 8}
def create matrix(graph):
    is_directed = isinstance(graph, nx.DiGraph)
    num nodes = len(graph.nodes)
    matrix = [[float('inf')] * num_nodes for _ in range(num_nodes)]
    for u, v, w in graph.edges(data=True):
        matrix[u][v] = w['weight']
        if not is directed:
            matrix[v][u] = w['weight']
    for i in range(num nodes):
        matrix[i][i] = 0
```

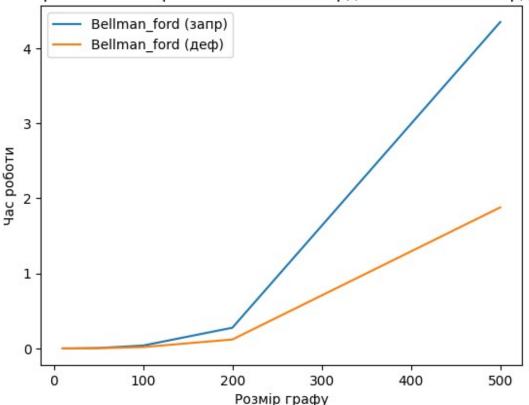
```
return matrix
def floyd warshall(graph):
    matrix = create matrix(graph)
    num nodes = len(matrix)
    for k in range(num_nodes):
        for i in range(num nodes):
            for j in range(num_nodes):
                if matrix[i][k] + matrix[k][j] < matrix[i][j]:</pre>
                    matrix[i][j] = matrix[i][k] + matrix[k][j]
    for i in range(num_nodes):
        if matrix[i][i] < 0:
            return "Negative cycle occurred"
    res_matrix={}
    for i in range(num_nodes):
        res matrix[i]={}
        for k in range(num nodes):
            res matrix[i][k]=matrix[i][k]
    return res_matrix
floyd warshall(G)
'Negative cycle occurred'
import time
from tqdm import tqdm
NUM_OF_ITERATIONS=100
def count_time(function, size):
    time taken = 0
    for in tqdm(range(NUM OF ITERATIONS)):
        # note that we should not measure time of graph creation
        G = gnp_random_connected_graph(size, 0.4, False)
        start = time.time()
        try:
            function(G, 0)
        except:
            pass
        end = time.time()
        time taken += end - start
    return time_taken / NUM_OF_ITERATIONS
```

Bellman Ford

Спочатку ініціалізовуємо список ваг, де початковій вершині присвоюємо значення 0, а решті нескінченність. Ініціалізовуємо список індексів. Далі відбувається "релаксація" ребер, порівнюючи попередньо записані довжини шляху між вершинами, при знаходженні коротшого шляху, записуємо вдповідні значення в список ваг та список індексів. Опісля проводимо перевірку на наявність від'ємного циклу.

```
graph sizes = [10, 20, 50, 100, 200, 500]
bellman ford mine = [count time(bellman ford, size) for size in
graph sizes] # Приклад часу роботи для алгоритму Крускала
(запрограмованого)
bellman ford def = [count time(bellman ford predecessor and distance,
size) for size in graph sizes] # Приклад часу роботи для алгоритму
Крускала (дефолтного)
plt.plot(graph sizes, bellman ford mine, label='Bellman ford (3aπp)')
plt.plot(graph sizes, bellman ford def, label='Bellman ford (деф)')
plt.xlabel('Розмір графу')
plt.ylabel('Час роботи')
plt.title('Порівняння алгоритмів Беллмана Форда та Беллмана Форда')
plt.legend()
plt.show()
100%
                 100/100 [00:00<00:00, 2696.23it/s]
100%|
                 100/100 [00:00<00:00, 1895.16it/s]
                 100/100 [00:00<00:00, 170.32it/s]
100%|
                 100/100 [00:04<00:00, 24.10it/s]
100%
                 100/100 [00:28<00:00,
                                       3.51it/s
100%|
100%
                 100/100 [07:21<00:00, 4.42s/it]
                 100/100 [00:00<00:00, 8638.61it/s]
100%
                 100/100 [00:00<00:00, 2258.10it/s]
100%
100%
                 100/100 [00:00<00:00, 276.33it/s]
                 100/100 [00:02<00:00, 49.85it/s]
100%
100%
                 100/100 [00:12<00:00, 7.86it/s]
100%|
                 100/100 [03:14<00:00, 1.94s/it]
```

Порівняння алгоритмів Беллмана Форда та Беллмана Форда



Алгоритм працює чудово у всіх випадках окрім надто великих, але тоді вже мариці надто великі і важко справитись навіть вбудованому алгоритмові. Погіршення можуть виникати через не повністю оптимізований код, але ми не знаємо як його покращити.

Floyd Warshall

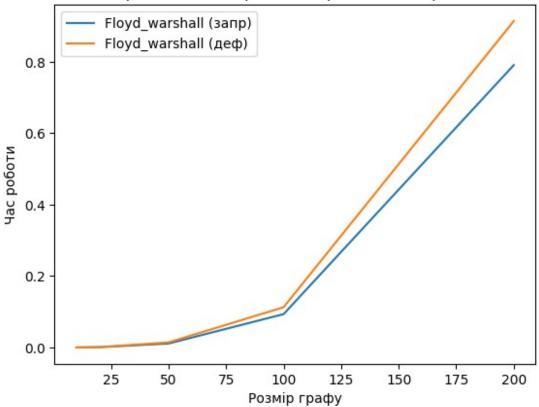
Зробили допоміжні функції, які створюють матрицю ваг. Потім код брав кожен рядок і відповідний стовпець і шукав нові значення за допомогою додавання значень на цих рядках і стовпцях, так робив доки не завершувалась матриця, потім перетворював в словник і повертав. Якщо якась вершина має до себе шлях менше 1, то код повертає "Negative cycle occurred".

```
graph_sizes = [10, 20, 50, 100, 200]
warshall_mine = [count_time(floyd_warshall, size) for size in
graph_sizes] # Приклад часу роботи для алгоритму Крускала
(запрограмованого)
warshall_def = [count_time(floyd_warshall_predecessor_and_distance,
size) for size in graph_sizes] # Приклад часу роботи для алгоритму
Крускала (дефолтного)

plt.plot(graph_sizes, warshall_mine, label='Floyd_warshall (запр)')
plt.plot(graph_sizes, warshall_def, label='Floyd_warshall (деф)')
plt.xlabel('Розмір графу')
```

```
plt.ylabel('Час роботи')
plt.title('Порівняння алгоритмів Воршала та Воршала')
plt.legend()
plt.show()
100%|
                 100/100 [00:00<00:00, 7378.49it/s]
100%
                 100/100 [00:00<00:00, 988.53it/s]
100%|
                 100/100 [00:01<00:00, 86.15it/s]
100%
                 100/100 [00:09<00:00, 10.46it/s]
100%
                 100/100 [01:19<00:00,
                                        1.25it/s]
                 100/100 [00:00<00:00, 6138.31it/s]
100%
100%
                 100/100 [00:00<00:00, 930.15it/s]
100%|
                 100/100 [00:01<00:00, 67.95it/s]
100%
                 100/100 [00:11<00:00,
                                         8.69it/s]
100%
                 100/100 [01:32<00:00,
                                         1.08it/s]
```

Порівняння алгоритмів Воршала та Воршала



З кожним разом алгоритм все сповільнювався і сповільнувався через розмір матриці, тож ми мусили зменшити максимальний розмір до 200, адже потім на виконання одного алгоритму йшло 15-20 секунд. Це може бути пов'язано з створенням матриці, та доволі примітивним обходом її, але наші алгоритми доволі схожі, похибка мінімальна