

Μικροεπεξεργαστές και Περιφερειακά

Εαρινό Εξάμηνο 2023

2η Εργασία/Εργαστήριο

Αρχικά στη συνάρτηση main του κώδικα ενεργοποιήθηκαν τα IRQ interrupts με την συνάρτηση `__enable_irq()`, αρχικοποιήθηκε η ουρά `queue` με την εντολή `queue_init(&queue, 128)`. Έγιναν οι παρακάτω αρχικοποιήσεις που αφορούν την `uart` επικοινωνία και τα `interrupts`.

```
uart_init(115200);
uart_set_rx_callback(uart_rx_isr);
uart_enable();

leds_init();
leds_set(0,0,0);
```

Όσον αφορά τον διακόπτη, αρχικοποιήθηκε σε κατάσταση `PullUp` και θέσαμε το `interrupt` να ενεργοποιείται με το `Rising mode`. Δηλαδή, όταν δεν είναι πατημένος ο διακόπτης είναι σε υψηλή τάση, ενώ όταν είναι πατημένος, είναι στο `ground`. Έτσι, όταν αφήνεται ξανά ο διακόπτης μεταβαίνει από κατάσταση γείωσης σε κατάσταση υψηλής τάσης και ενεργοποιείται το `interrupt`. Όταν πατιέται ο διακόπτης, εκτελείται η `gpio_set_callback(P_SW, switch_press_isr)`.

```
gpio_set_mode(P_SW, PullUp);
gpio_set_trigger(P_SW, Rising);
gpio_set_callback(P_SW, switch_press_isr);
```

Εκτός της `main` ορίστηκαν δύο συναρτήσεις, η `void uart_rx_isr(uint8_t a)` και η `void switch_press_isr(int status)`.

```
void uart_rx_isr(uint8_t a){
    if((char)a != '\r'){
        queue_enqueue(&rx_queue, a);
        uart_print("added to queue \r\n");
        c++;
    }
    else{

        ledFlag = 1;
        uart_print(" flag = 1 \r\n");
    }
}

void switch_press_isr(int status){
    switchFlag = 1;
}
```

Η void `uart_rx_isr(uint8_t a)` καλείται μέσω της `uart_set_rx_callback(uart_rx_isr)` όταν εισάγεται οποιοσδήποτε χαρακτήρας του πληκτρολογίου.

Η `uart_rx_isr(uint8_t a)` γεμίζει μία ουρά με τους χαρακτήρες που δίνονται από το πληκτρολόγιο και για κάθε χαρακτήρα αυξάνει τον counter `c` κατά 1. Μόλις πατηθεί το πλήκτρο «enter» σταματάει να προσθέτει χαρακτήρες στην ουρά και αλλάζει το `ledFlag` από 0 σε 1.

Η `switch_press_isr(int status)` αλλάζει το `switchFlag` σε 1 κάθε φορά που καλείται.

Στη συνέχεια της `main`, μετά τις αρχικοποιήσεις, υπάρχει ένα infinite loop όπου ανάλογα με τα flags που έχουν οριστεί εκτελούνται ορισμένες λειτουργίες. Συγκεκριμένα, αν το `switchFlag` είναι ίσο με 1, σημαίνει ότι έχει πατηθεί ο διακόπτης και ελέγχεται η κατάσταση του led. Αν το led είναι αναμμένο το σβήνει, αν είναι σβηστό το ανάβει, ενώ και στις δύο περιπτώσεις αυξάνει τον counter που μετράει το πλήθος των πατημάτων του διακόπτη και τυπώνεται αυτός ο αριθμός μέσω της `uart`. Αφού τυπωθεί το μήνυμα μηδενίζεται η τιμή του `switchFlag`. Για παράδειγμα:

```
if(gpio_get(P_LED_R)){
    gpio_set(P_LED_R, 0);          /*if the switch is pressed and the LED is already activated*/
    counter++;                     /* deactivates the LED*/
    sprintf(s2, "The number of switch has been pressed is: %d\r\n", counter); /*ups the counter by 1*/
    uart_print(s2);                /*prints the number of times the switch was pressed*/
}
```

Έπειτα γίνεται έλεγχος για το `ledFlag`. Αν αυτό είναι ίσο με 1, σημαίνει ότι έχει δοθεί ένα AEM. Στη συνέχεια σε έναν integer `j` αφαιρείται από την τιμή ASCII του τελευταίου στοιχείου της ουράς η τιμή ASCII του μηδέν ώστε να πάρουμε τον ακέραιο. Έπειτα ελέγχεται αν αυτό είναι περιττός ή άρτιος αριθμός ώστε να σβήσει ή να ανάψει το led αντίστοιχα.

```
j = (int)rx_queue.data[4] - 48;

if(j%2 == 0){
    gpio_set(P_LED_R, 0);
}
else{
    gpio_set(P_LED_R, 1);
}
```

Τέλος, επαναφέρουμε τις παρακάτω μεταβλητές στο 0 ώστε να μπορεί να επαναχρησιμοποιηθεί η ουρά και θέτουμε την τιμή του `ledFlag` ίση με το μηδέν.

```
rx_queue.head = 0;
rx_queue.tail = 0;
ledFlag = 0;
```

Να σημειωθεί ότι σε περίπτωση που πατηθεί ο διακόπτης και εισαχθεί ένα AEM ταυτόχρονα δίνεται προτεραιότητα στον διακόπτη όπως φαίνεται και στον έλεγχο: `if(ledFlag == 1 && buttonFlag == 0)`.

Σιταρίδης Παναγιώτης ΑΕΜ: 10249

Τσιτσάνου Άννα ΑΕΜ: 10051