

# Лекция 6 Линейные модели для классификации и регрессии

Николай Анохин

29 октября 2014 г.

#### План занятия

Линейная регрессия

Логистическая регрессия

Обобщенные линейные модели

### Постановка задачи

Пусть дан набор объектов  $\mathcal{D}=\{(\mathbf{x}_i,y_i)\},\;\mathbf{x}_i\in\mathcal{X},\;y_i\in\mathcal{Y},\;i\in 1,\ldots,N,$  полученный из неизвестной закономерности  $y=f(\mathbf{x}).$  Необходимо выбрать из семейства параметрических функций

$$H = \{h(\mathbf{x}, \theta) : \mathcal{X} \times \Theta \to \mathcal{Y}\}$$

такую  $h^*(\mathbf{x}) = h(\mathbf{x}, \theta^*)$ , которая наиболее точно апроксимирует  $f(\mathbf{x})$ .

#### Задачи

- ▶ Регрессия:  $\mathcal{Y} = [a, b] \subset \mathbb{R}$
- lacktriangle Классификация:  $|\mathcal{Y}| < C$

# Линейная регрессия

Модель

$$y = h(\mathbf{x}, \theta) + \epsilon,$$

где  $\epsilon$  — гауссовский шум

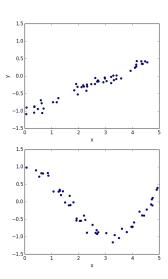
$$p(\epsilon) = \mathcal{N}(\epsilon|0, \beta^{-1}),$$

откуда

$$p(y|\mathbf{x},\theta,\beta) = \mathcal{N}(y|h(\mathbf{x},\theta),\beta^{-1}).$$

Предсказание

$$E[y|\mathbf{x}] = \int yp(y|\mathbf{x})dy = h(\mathbf{x},\theta).$$



### Линейная модель

#### простейшая модель

$$h(\mathbf{x}, \mathbf{w}) = w_0 + w_1 x_1 + \ldots + w_M x_M = \sum_{j=0}^{M} w_j x_j$$

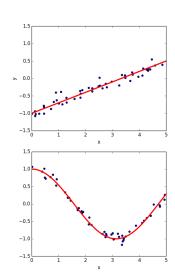
#### улучшенная модель

$$h(\mathbf{x}, \mathbf{w}) = \sum_{j=0}^{M} w_j \phi_j(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^T \phi(\mathbf{x}),$$

$$\phi_j(\mathbf{x})$$
 – базисные функции,  $\phi_0(\mathbf{x})=1$ 

#### примеры

$$\varphi_j(x) = x^j, \quad \varphi_j(x) = \exp\left\{-\frac{(x - \mu_j)^2}{2s^2}\right\}$$



# ML – функция правдоподобия

Дана обучающая выборка  $\mathcal{D}=(X,Y)$  из N объектов  $(\mathbf{x_n},y_n)$ 

Функция правдоподобия

$$\log p(Y|X, \mathbf{w}, \beta) = \sum_{n=1}^{N} \log \mathcal{N}(y|\mathbf{w}^{T}\phi(\mathbf{x}_{n}), \beta^{-1}) =$$

$$M \qquad M \qquad \beta \stackrel{N}{\longrightarrow}$$

$$= \frac{N}{2} \log \beta - \frac{N}{2} \log 2\pi - \frac{\beta}{2} \sum_{n=1}^{N} \{y_n - \mathbf{w}^T \phi(\mathbf{x}_n)\}^2 \to \max_{\mathbf{w}, \beta}$$

Квадратичная функция потерь

$$E_D(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} \{y_n - \mathbf{w}^T \phi(\mathbf{x}_n)\}^2 \rightarrow \min_{\mathbf{w}}$$

### ML - решение

$$\log p(Y|X, \mathbf{w}, \beta) = \frac{N}{2} \log \beta - \frac{N}{2} \log 2\pi - \frac{\beta}{2} \sum_{n=1}^{N} \{y_n - \mathbf{w}^T \phi(\mathbf{x}_n)\}^2 \to \max_{\mathbf{w}, \beta}$$

Градиент

$$\beta \sum_{n=1}^{N} \{y_n - \mathbf{w}^T \phi(\mathbf{x}_n)\} \phi(\mathbf{x}_n)^T = 0$$

Решение

$$\mathbf{w}_{ML} = \mathbf{\Phi}^{\dagger} Y = (\mathbf{\Phi}^{T} \mathbf{\Phi})^{-1} \mathbf{\Phi}^{T} Y, \quad \frac{1}{\beta_{ML}} = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} \{y_n - \mathbf{w}_{ML}^{T} \phi(\mathbf{x}_n)\}^2,$$

где

$$\mathbf{\Phi} = \begin{pmatrix} \phi_0(\mathbf{x}_1) & \dots & \phi_M(\mathbf{x}_1) \\ \phi_0(\mathbf{x}_2) & \dots & \phi_M(\mathbf{x}_2) \\ \dots & \dots & \dots \\ \phi_0(\mathbf{x}_N) & \dots & \phi_M(\mathbf{x}_N) \end{pmatrix}$$

### Регуляризация

Функция потерь

$$E(\mathbf{w}, \lambda) = E_D(\mathbf{w}) + \lambda E_W(\mathbf{w}),$$

где (как и раньше)

$$E_D(\mathbf{w}) = \frac{1}{2} \sum_{n=1}^{N} \{y_n - \mathbf{w}^T \phi(\mathbf{x}_n)\}^2 \rightarrow \min_{\mathbf{w}},$$

плюс регуляризация

$$E_W(\mathbf{w}) = E_q(\mathbf{w}) = \sum_{j=1}^M |\mathbf{w}_j|^q$$

#### Зоопарк

- ightharpoonup q = 1 Lasso
- ightharpoonup q=2 Ridge (байесовский вывод:  $p(\mathbf{w}|lpha)=\mathcal{N}(\mathbf{w}|0,lpha^{-1}\mathbf{I})$ )
- $ightharpoonup E_W(\mathbf{w}) = 
  ho E_1(\mathbf{w}) + (1ho)E_2(\mathbf{w})$  Elastic Net

# Логистическая регрессия

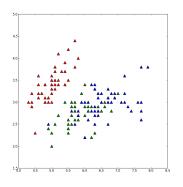
### Ирисы Фишера

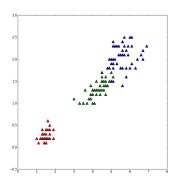


Задача

Определить вид ириса на основании длины чашелистика, ширины чашелистика, длины лепестка и ширины лепестка.

# Ирисы Фишера





# Многомерное нормальное распределение

$$\mathcal{N}(\mathbf{x}|\boldsymbol{\mu}, \boldsymbol{\Sigma}) = \frac{1}{(2\pi)^{D/2}} \frac{1}{|\boldsymbol{\Sigma}|^{1/2}} \exp\left\{-\frac{1}{2} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu})^T \boldsymbol{\Sigma}^{-1} (\mathbf{x} - \boldsymbol{\mu})\right\}$$

#### Параметры

*D*-мерный вектор средних

D imes D-мерная матрица ковариации

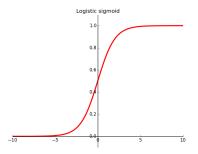
$$\mu = \int \mathbf{x} p(\mathbf{x}) d\mathbf{x}$$

$$\mathbf{\Sigma} = E[(\mathbf{x} - \mu)(\mathbf{x} - \mu)^T]$$

#### Генеративная модель

Рассматриваем 2 класса

$$p(y_1|x)=rac{p(x|y_1)p(y_1)}{p(x|y_1)p(y_1)+p(x|y_2)p(y_2)}=rac{1}{1+e^{-s}}=\sigma(s)$$
  $a=\lnrac{p(x|y_1)p(y_1)}{p(x|y_2)p(y_2)}$   $\sigma(s)$  — сигмоид-функция,  $a=\ln(\sigma/(1-\sigma))$ 



# Случай нормальных распределений

Пусть

$$p(\mathbf{x}|y_k) = \mathcal{N}(\mathbf{x}|\mu_k, \mathbf{\Sigma}),$$

тогда

$$p(y_1|\mathbf{x}) = \sigma(\mathbf{w}^T\mathbf{x} + w_0),$$

где

$$\mathbf{w} = \mathbf{\Sigma}^{-1}(\mu_1 - \mu_2)$$

$$w_0 = -\frac{1}{2}\mu_1^T \mathbf{\Sigma}^{-1} \mu_1 + \frac{1}{2}\mu_2^T \mathbf{\Sigma}^{-1} \mu_2 + \ln \frac{\rho(y_1)}{\rho(y_2)}$$

Как обучить?

#### Maximum Likelihood

$$p(y_1, \mathbf{x}) = p(y_1)p(\mathbf{x}|y_1) = \pi \mathcal{N}(\mathbf{x}|\mu_1, \mathbf{\Sigma})$$
$$p(y_2, \mathbf{x}) = p(y_2)p(\mathbf{x}|y_2) = (1 - \pi)\mathcal{N}(\mathbf{x}|\mu_2, \mathbf{\Sigma})$$

Функция правдоподобия

$$p(Y, X | \pi, \mu_1, \mu_2, \mathbf{\Sigma}) = \prod_{n=1}^{N} \left[ \pi \mathcal{N}(\mathbf{x} | \mu_1, \mathbf{\Sigma}) \right]^{y_n} \left[ (1 - \pi) \mathcal{N}(\mathbf{x} | \mu_2, \mathbf{\Sigma}) \right]^{1 - y_n}$$

Максимизируя  $\log p(Y, X | \pi, \mu_1, \mu_2, \Sigma)$ , имеем

$$\pi = \frac{1}{N} \sum_{n=1}^{N} y_n = \frac{N_1}{N_1 + N_2},$$

$$\mu_1 = \frac{1}{N_1} \sum_{n=1}^{N} y_n \mathbf{x}_n, \quad \mu_2 = \frac{1}{N_2} \sum_{n=1}^{N} (1 - y_n) \mathbf{x}_n,$$

аналогично для  $\Sigma$ 

### Логистическая регрессия

дано

$$\{\phi_n = \phi(\mathbf{x}_n), t_n\}, t_n \in \{0, 1\}, n = 1 \dots N$$

модель

$$p(C_1|\phi) = y(\phi) = \sigma(\mathbf{w}^{\top}\phi)$$

функция правдоподобия

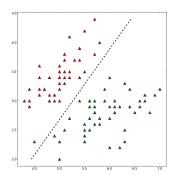
$$I(\mathbf{w}) = \log \left[ \prod_{n=1}^{N} \rho^{t_n} (C_1 | \phi_n) (1 - \rho(C_1 | \phi_n))^{1-t_n} \right] =$$

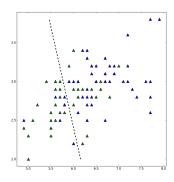
$$= \sum_{n=1}^{N} t_n \log p(C_1|\phi_n) + (1-t_n) \log (1-p(C_1|\phi_n)) = -J_e(\mathbf{w})$$

градиент

$$abla J_{e}(\mathbf{w}) = \sum_{n=1}^{N} (p(C_{1}|\phi_{n}) - t_{n})\phi_{n} 
ightarrow min_{\mathbf{w}}$$

# Логистическая регрессия: результаты





# Обобщенные линейные модели

### Линейные модели

Рассматривается случай 2 классов

Функция принятия решения

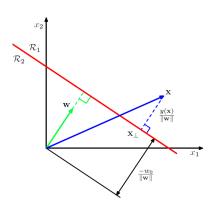
$$y(\mathbf{x}) = \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x} + w_0$$

Регионы принятия решения

$$R_1 = \{ \mathbf{x} : y(\mathbf{x}) > 0 \}$$

$$R_2 = \{ \mathbf{x} : y(\mathbf{x}) < 0 \}$$

Задача найти параметры модели  $\mathbf{w}$ ,  $w_0$ 



# Линейные модели: наблюдения

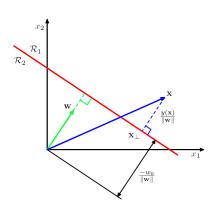
#### Разделяющая поверхность

$$\mathcal{D} = \{ \mathbf{x} : \mathbf{w}^{\top} \mathbf{x} + w_0 = 0 \}$$

- 1. **w** нормаль к  $\mathcal{D}$
- 2.  $d = -rac{w_0}{\|\mathbf{w}\|}$  расстояние от центра координат до  $\mathcal D$
- 3.  $r(\mathbf{x}) = \frac{y(\mathbf{x})}{\|\mathbf{w}\|}$  расстояние от  $\mathcal{D}$  до  $\mathbf{x}$

Положим  $x_0 \equiv 1$ , получим модель

$$y(\tilde{\mathbf{x}}) = \tilde{\mathbf{w}}^{\top} \tilde{\mathbf{x}}$$



# Обобщенные линейные модели

Линейная модель

$$y(\mathbf{x})=w_0+\sum w_ix_i$$

Квадратичная модель

$$y(\mathbf{x}) = w_0 + \sum w_i x_i + \sum \sum w_{ij} x_i x_j$$

Обобщенная линейная модель

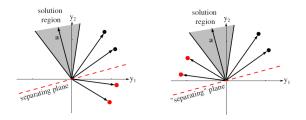
$$g(\mathbf{x}) = \sum a_i \phi_i(\mathbf{x}) = \mathbf{a}^{\top} \mathbf{y}$$

### Случай линейно разделимых классов

Обобщенная линейная модель

$$g(\mathbf{x}) = \sum a_i \phi_i(\mathbf{x}) = \mathbf{a}^{\top} \mathbf{y}$$

Дана обучающая выборка  $\mathbf{Y} = \{\mathbf{y}_1, \dots, \mathbf{y}_N\}$ 



#### Идея

Преобразовать объекты второго класса в обратные им и решать задачу оптимизации в области  $a^T \mathbf{y}_i > 0, \ \forall i$ 

### Задача оптимизации

#### Задача

Минимизируем критерий J(a) при условиях  $a^T \mathbf{y}_i > 0, \ \forall i$ 

Пусть  $\mathcal{Y}$  — множество неправильно проклассифицированных объектов

$$ightharpoonup J_e(a) = \sum_{\mathbf{y} \in \mathcal{Y}} 1$$

$$J_q(a) = \sum_{\mathbf{y} \in \mathcal{Y}} (a^\top \mathbf{y})^2$$

Улучшение: добавить отступы

# Градиентный спуск

```
1. initialise a, J(a), \eta(k), \epsilon, k=0
2. do k \leftarrow k+1
3. a \leftarrow a - \eta(k) \nabla J(a)
4. until \eta(k) \nabla J(a) < \epsilon
5. return a
5. end
```

# Инкрементальный алгоритм

Рассматриваем 
$$J_r(a) = \sum_{y \in \mathcal{Y}} rac{(a^{ op} \mathbf{y})^2 - b}{\|y\|}$$

- 1. initialise a,  $\eta(k)$ , k=0
- 2. do  $k \leftarrow k+1$
- 3. if  $\mathbf{y}_k$  is misclassified  $a \leftarrow a \eta(k) \frac{(a^\top \mathbf{y}_k)^2 b}{\|\mathbf{y}_k\|^2} \mathbf{y}_k$
- 4. until no errors left
- 5. return a
- 6. end

# Случай линейно неразделимых классов

- lacktriangle Использовать  $\eta(k) o 0$  при  $k o \infty$
- ▶ От системы неравенств перейти к системе линейных уравнений
- Линейное программирование

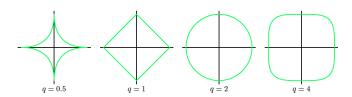
# Снова переобучение

#### Оптимизируем критерий с регуляризацией

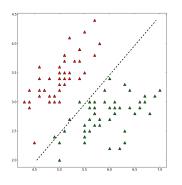
$$J_1(a) = J(a) + \lambda J_R(a)$$

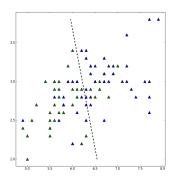
 $\lambda$  — коэффициент регуляризации

$$J_R(a) = \sum |a_j|^q$$



# Перцептрон: результаты





# (Еще более) обобщенная линеная модель

Базисные функции  $\phi_n(\mathbf{x})$ 

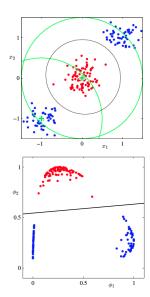
$$\phi_n(\mathbf{x}) = \exp\left[-\frac{(x-\mu_n)^2}{2s^2}\right]$$

Функция активации f(a)

$$f(a) = \sigma(a)$$

(Совсем) обобщенная линейная модель

$$y(\mathbf{x}, \mathbf{w}) = f(\mathbf{w}^{\top} \phi(\mathbf{x}))$$



# Вопросы

