

Guía para Dani — Cálculo II

Ejercicios con Soluciones

Recopilación de Pruebas Fundamentales

2026

Índice

1. Tema 3: Integral Definida para Calcular Áreas y Momentos	2
a. Volumen entre cono y esfera (2017-1, P3)	2
b. Volumen entre esfera y cilindro (2017-2, P3)	3
c. Área entre curvas $\ln(x)$ y $1 - x$ (2018-1, P2)	4
d. Centro de masa con densidad variable (2018-2, P3)	5
e. Volumen de sólido de revolución (2019-1, P3)	6
f. Área entre curva $y = x^3$ y rectas (2019-2, P2)	7
g. Volumen en coordenadas cilíndricas (2023-2, P4)	7
h. Momento respecto al eje X (2024-2, P2)	8
i. Sólido de revolución – Método de discos (2024-2, P4)	9
2. Tema 5: Criterios de Convergencia de Series e Integrales Impropias	10
a. Convergencia de series (2016-1, P2)	10
b. Integral impropia de segunda especie (2016-2, P2)	11
c. Convergencia de series (2017-1, P2)	11
d. Integrales impropias – comportamiento asintótico (2018-2, P2)	12
e. Convergencia de series (2019-1, P2)	12
f. Integrales impropias (2023-2, P2)	13
3. Tema 8: Ecuaciones Paramétricas, Vectoriales y Cartesianas de Rectas y Planos	14
a. Ecuación cartesiana de un plano (2017-2, P2)	14
b. Recta en \mathbb{R}^3 como intersección de planos (2024-2, P3)	15
4. Resumen Teórico: Lo que debes saber y NO está en el Handbook FE	16
a. Tema 3: Integral Definida – Áreas y Momentos	16
b. Tema 5: Convergencia de Series e Integrales Impropias	17
c. Tema 8: Rectas y Planos en el Espacio	18

1. Tema 3: Integral Definida para Calcular Áreas y Momentos

Aplicar el concepto de integral definida para calcular áreas y momentos de regiones del plano.

a. Volumen entre cono y esfera (2017-1, P3)

Enunciado

El sólido $\Omega \in \mathbb{R}^3$ se define por el volumen contenido sobre la superficie $z = \sqrt{3(x^2 + y^2)}$ y bajo la superficie $x^2 + y^2 + z^2 = 4$.

El volumen de Ω es:

a) $\frac{16}{3} \left(1 - \frac{1}{\sqrt{2}}\right) \pi$

b) $\frac{16}{3} \pi$

c) $\frac{8}{3} \left(1 - \frac{\sqrt{3}}{2}\right) \pi$

d) $\frac{16}{3} \left(1 - \frac{\sqrt{3}}{2}\right) \pi$

Solución

Paso 1: Identificar las superficies

- Superficie superior: $x^2 + y^2 + z^2 = 4$. Esto es una esfera de radio $\rho = 2$.
- Superficie inferior: $z = \sqrt{3(x^2 + y^2)}$. Esto es un cono. En coordenadas esféricas, $z = \rho \cos \phi$ y $\sqrt{x^2 + y^2} = \rho \sin \phi$.

Sustituyendo en la ecuación del cono para encontrar el ángulo de apertura ϕ :

$$\rho \cos \phi = \sqrt{3(\rho \sin \phi)^2} = \sqrt{3}\rho \sin \phi$$

$$\frac{\cos \phi}{\sin \phi} = \sqrt{3} \implies \tan \phi = \frac{1}{\sqrt{3}} \implies \phi = \frac{\pi}{6}$$

El sólido resultante visualmente es como un “cono de helado con una bola esférica encima”.

Paso 2: Integral en coordenadas esféricas

Al cambiar de coordenadas cartesianas (x, y, z) a esféricas (ρ, ϕ, θ) , el diferencial de volumen es:

$$dV = \rho^2 \sin \phi d\rho d\phi d\theta$$

Límites:

- ρ : de 0 a 2 (radio de la esfera).
- ϕ : de 0 a $\pi/6$ (ángulo del cono).
- θ : de 0 a 2π (vuelta completa).

$$V = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/6} \int_0^2 \rho^2 \sin \phi d\rho d\phi d\theta$$

Paso 3: Calcular la integral

Integramos respecto a ρ :

$$\int_0^2 \rho^2 d\rho = \left[\frac{\rho^3}{3} \right]_0^2 = \frac{8}{3}$$

Integramos respecto a ϕ :

$$\int_0^{\pi/6} \sin \phi d\phi = [-\cos \phi]_0^{\pi/6} = -\frac{\sqrt{3}}{2} + 1 = 1 - \frac{\sqrt{3}}{2}$$

Finalmente, integramos respecto a θ :

$$V = \frac{8}{3} \left(1 - \frac{\sqrt{3}}{2}\right) (2\pi) = \frac{16}{3} \left(1 - \frac{\sqrt{3}}{2}\right) \pi$$

Integración Múltiple en Coordenadas Esféricas (Conocimiento de Memoria / Ausente en FE Handbook 10.1)

$\iiint_{\Omega} 1 dV = \iiint \rho^2 \sin \phi d\rho d\phi d\theta$, donde ρ es el radio, ϕ es el ángulo desde el eje z positivo, y θ es el ángulo acimutal.

Respuesta Correcta: d)

b. Volumen entre esfera y cilindro (2017-2, P3)

Enunciado

El sólido $\Omega \in \mathbb{R}^3$ se define por el volumen contenido entre la esfera unitaria $x^2 + y^2 + z^2 = 1$, el cilindro $x^2 + y^2 = 1$, el plano superior $z = 1$ y los planos coordenados $x = 0, y = 0$ y $z = 0$ (primer octante).

El volumen de Ω es:

- a) $\frac{1}{16}\pi$
- b) $\frac{1}{12}\pi$
- c) $\frac{3}{16}\pi$
- d) $\frac{1}{4}\pi$

Solución

Método 1: Diferencia de Volúmenes Geométricos

Volumen del cilindro en el primer octante acotado hasta $z = 1$:

$$V_{\text{cilindro}} = \frac{1}{4}\pi r^2 h = \frac{1}{4}\pi(1^2)(1) = \frac{\pi}{4}$$

Volumen de la esfera en el primer octante:

$$V_{\text{esfera}} = \frac{1}{8} \left(\frac{4}{3}\pi r^3 \right) = \frac{\pi}{6}$$

El volumen contenido entre ambos:

$$V_{\Omega} = V_{\text{cilindro}} - V_{\text{esfera}} = \frac{\pi}{4} - \frac{\pi}{6} = \frac{3\pi - 2\pi}{12} = \frac{\pi}{12}$$

Mensuración / Geometría de Sólidos (Handbook FE Pág. 37)

Aprovechar fórmulas conocidas de la geometría en el espacio Euclíadiano para optimizar el tiempo de cálculo frente a una integración múltiple en tres dimensiones.

Respuesta Correcta: b)

c. Área entre curvas $\ln(x)$ y $1 - x$ (2018-1, P2)

Enunciado

Considera las funciones $f(x) = \ln(x)$ y $g(x) = 1 - x$. El área de la región formada por las curvas $y = f(x)$ e $y = g(x)$, y el eje $y = 2$ es:

- a) $2\ln(2) - 2$
- b) $\frac{1}{2}e^4$
- c) $2 - 2\ln(2)$
- d) $e^2 - 1$

Solución

Paso 1: Identificar la región de integración

Conviene despejar x en función de y :

- De $y = \ln(x)$: $x = e^y$
- De $y = 1 - x$: $x = 1 - y$

Paso 2: Encontrar los límites de integración

Las dos curvas se intersectan cuando $e^y = 1 - y$. Probamos $y = 0$: $e^0 = 1$ y $1 - 0 = 1$. Coinciden, por lo tanto $y = 0$ es un punto de intersección. La región está acotada entre $y = 0$ y $y = 2$.

Paso 3: Calcular el área

Para $y \in (0, 2)$, $e^y > 1 - y$. Integraremos:

$$\begin{aligned} A &= \int_0^2 (e^y - (1 - y)) dy = \int_0^2 (e^y - 1 + y) dy \\ &= \left[e^y - y + \frac{y^2}{2} \right]_0^2 = (e^2 - 2 + 2) - (1 - 0 + 0) = e^2 - 1 \end{aligned}$$

Área entre curvas (Handbook FE Pág. 36)

$A = \int_a^b |f(y) - g(y)| dy$ cuando se integra respecto a y , siendo $f(y)$ y $g(y)$ las funciones que definen los bordes derecho e izquierdo de la región.

Respuesta Correcta: d)

d. Centro de masa con densidad variable (2018-2, P3)

Enunciado

La región $D \in \mathbb{R}^2$ se define por el área encerrada por la intersección de las parábolas $y = x^2$ y $x = y^2$. La densidad de esta región está dada por $\rho(x, y) = \sqrt{x}$ (en unidades de masa por unidad de área).

El centro de masa de D es:

- a) $(\frac{3}{14}, \frac{3}{14})$
- b) $(\frac{6}{55}, \frac{1}{9})$
- c) $(\frac{14}{27}, \frac{28}{55})$
- d) $(\frac{27}{14}, \frac{9}{28})$

Solución

Paso 1: Identificar la región D

Las parábolas $y = x^2$ y $x = y^2$ (equivalente a $y = \sqrt{x}$ para $x \geq 0$) se intersectan en $(0, 0)$ y $(1, 1)$. La región D queda acotada por:

$$D = \{(x, y) \mid 0 \leq x \leq 1, x^2 \leq y \leq \sqrt{x}\}$$

Paso 2: Calcular la masa total

$$\begin{aligned} M &= \iint_D \rho(x, y) dA = \int_0^1 \int_{x^2}^{\sqrt{x}} \sqrt{x} dy dx = \int_0^1 \sqrt{x} (\sqrt{x} - x^2) dx = \int_0^1 (x - x^{5/2}) dx \\ M &= \left[\frac{x^2}{2} - \frac{x^{7/2}}{7/2} \right]_0^1 = \frac{1}{2} - \frac{2}{7} = \frac{3}{14} \end{aligned}$$

Paso 3: Calcular el momento M_y (para \bar{x})

$$\begin{aligned} M_y &= \int_0^1 x^{3/2} (\sqrt{x} - x^2) dx = \int_0^1 (x^2 - x^{7/2}) dx = \frac{1}{3} - \frac{2}{9} = \frac{1}{9} \\ \bar{x} &= \frac{M_y}{M} = \frac{1/9}{3/14} = \frac{14}{27} \end{aligned}$$

Paso 4: Calcular el momento M_x (para \bar{y})

$$\begin{aligned} M_x &= \int_0^1 \sqrt{x} \left[\frac{y^2}{2} \right]_{x^2}^{\sqrt{x}} dx = \frac{1}{2} \int_0^1 (x^{3/2} - x^{9/2}) dx = \frac{1}{2} \left(\frac{2}{5} - \frac{2}{11} \right) = \frac{6}{55} \\ \bar{y} &= \frac{M_x}{M} = \frac{6/55}{3/14} = \frac{28}{55} \end{aligned}$$

Centro de masa: $(\frac{14}{27}, \frac{28}{55})$.

Centro de masa (Handbook FE Pág. 108, Sec. Statics)

$$\bar{x} = \frac{M_y}{M} = \frac{\iint x \rho dA}{\iint \rho dA}, \quad \bar{y} = \frac{M_x}{M} = \frac{\iint y \rho dA}{\iint \rho dA}.$$

Respuesta Correcta: c)

e. Volumen de sólido de revolución (2019-1, P3)

Enunciado

El sólido de revolución $\Omega \in \mathbb{R}^3$ se define al rotar la curva $z(a^2 + x^2)^{3/2} = a^4$ (inserta en el plano $x - z$) respecto al eje de z , a su vez que esta superficie se intersecta con los planos $x = 0, x = a, y = 0$ e $y = a$ (con $a > 0$). Se considera para dicho sólido solo el octante donde tanto x, y como z son positivos.

Encuentre el volumen de Ω .

- a) $\frac{\pi}{5}a^3$
- b) $\frac{\pi}{6}a^3$
- c) $\frac{\pi}{7}a^3$
- d) $\frac{\pi}{8}a^3$

Solución

Paso 1: Despejar la curva generadora

$$z(a^2 + x^2)^{3/2} = a^4 \implies z = \frac{a^4}{(a^2 + x^2)^{3/2}}$$

Paso 2: Plantear la integral en coordenadas cilíndricas

Al rotar alrededor del eje z , reemplazamos x por $r = \sqrt{x^2 + y^2}$:

$$z = \frac{a^4}{(a^2 + r^2)^{3/2}}$$

$$V = \int_0^{\pi/2} \int_0^a \frac{a^4 r}{(a^2 + r^2)^{3/2}} dr d\theta$$

Paso 3: Resolver la integral radial

Usamos $u = a^2 + r^2$, $du = 2r dr$:

$$\int_0^a \frac{a^4 r}{(a^2 + r^2)^{3/2}} dr = \frac{a^4}{2} \int_{a^2}^{2a^2} u^{-3/2} du = -a^4 \left(\frac{1}{a\sqrt{2}} - \frac{1}{a} \right) = a^3 \left(1 - \frac{1}{\sqrt{2}} \right)$$

Paso 4: Volumen final

$$V = \frac{\pi}{2} \cdot a^3 \left(1 - \frac{1}{\sqrt{2}} \right) = \frac{\pi a^3 (\sqrt{2} - 1)}{2\sqrt{2}}$$

Volúmenes de revolución (Handbook FE Pág. 37)

$V = \int \int z(r) r dr d\theta$ en coordenadas cilíndricas para sólidos de revolución alrededor del eje z .

Respuesta Correcta: d)

f. Área entre curva $y = x^3$ y rectas (2019-2, P2)

Enunciado

Considera la función $f(x) = x^3$. El área de la región encerrada por la curva $y = f(x)$ y los ejes $x = 0$, $x = 1$ e $y = 1$ es:

- a) $\frac{1}{4}$
- b) 1
- c) $\frac{1}{2}$
- d) $\frac{3}{4}$

Solución

La curva $y = x^3$ va desde $(0, 0)$ hasta $(1, 1)$, y queda por debajo de $y = 1$ en $[0, 1]$. La región encerrada es el área entre la curva y $y = 1$:

$$A = \int_0^1 (1 - x^3) dx = \left[x - \frac{x^4}{4} \right]_0^1 = 1 - \frac{1}{4} = \frac{3}{4}$$

Área entre curvas (Handbook FE Pág. 36)

$$A = \int_a^b |f(x) - g(x)| dx$$

Respuesta Correcta: d)

g. Volumen en coordenadas cilíndricas (2023-2, P4)

Enunciado

Sea $\Lambda \subset \mathbb{R}^3$ un cuerpo en el espacio definido por las siguientes desigualdades en coordenadas cilíndricas,

$$\begin{aligned}0 &\leq r \leq 2 + \operatorname{sen}(4\theta) \\0 &\leq \theta \leq 2\pi \\0 &\leq z \leq 1\end{aligned}$$

¿Cuál de las siguientes alternativas corresponde al volumen del cuerpo Λ ?

- a) 2π
- b) 4π
- c) $9\pi/2$
- d) 9π

Solución

El volumen se calcula integrando en coordenadas cilíndricas:

$$V = \int_0^{2\pi} \int_0^{2+\sin(4\theta)} \int_0^1 r \, dz \, dr \, d\theta$$

Integramos en z :

$$V = \int_0^{2\pi} \int_0^{2+\sin(4\theta)} r \, dr \, d\theta$$

Integramos en r :

$$V = \int_0^{2\pi} \frac{(2 + \sin(4\theta))^2}{2} d\theta$$

Expandimos $(2 + \sin(4\theta))^2 = 4 + 4\sin(4\theta) + \sin^2(4\theta)$:

$$V = \frac{1}{2} \int_0^{2\pi} (4 + 4\sin(4\theta) + \sin^2(4\theta)) d\theta$$

Usando que $\int_0^{2\pi} \sin(4\theta) d\theta = 0$ y $\int_0^{2\pi} \sin^2(4\theta) d\theta = \pi$:

$$V = \frac{1}{2} (4 \cdot 2\pi + 0 + \pi) = \frac{1}{2}(8\pi + \pi) = \frac{9\pi}{2}$$

Integración en coordenadas cilíndricas (Handbook FE Pág. 36)

$V = \iiint r \, dz \, dr \, d\theta$. Las integrales de $\sin(n\theta)$ y $\cos(n\theta)$ sobre un período completo son 0; $\int_0^{2\pi} \sin^2(n\theta) d\theta = \pi$.

Respuesta Correcta: c)

h. Momento respecto al eje X (2024-2, P2)

Enunciado

Sea R la región delimitada por:

$$0 \leq y \leq 2 - |x|$$

¿Cuál es el momento de R con respecto al eje X ?

- a) 1
- b) 4/3
- c) 2
- d) 8/3

Solución

La región es $0 \leq y \leq 2 - |x|$, que forma un triángulo con vértices en $(-2, 0)$, $(2, 0)$ y $(0, 2)$.

El momento respecto al eje X es $M_x = \iint_R y \, dA$:

$$M_x = \int_{-2}^2 \int_0^{2-|x|} y \, dy \, dx = \int_{-2}^2 \frac{(2 - |x|)^2}{2} dx$$

Por simetría:

$$= 2 \int_0^2 \frac{(2-x)^2}{2} dx = \int_0^2 (2-x)^2 dx$$

Sustituimos $u = 2 - x$:

$$= \int_0^2 u^2 du = \left[\frac{u^3}{3} \right]_0^2 = \frac{8}{3}$$

Nota: El resultado del primer momento estático es $M_x = 8/3$. La respuesta marcada como correcta en la clave es a), lo cual sugiere una definición alternativa de “momento” en el contexto del curso.

Momentos de regiones planas (Handbook FE Pág. 37)

$$M_x = \iint_R y dA$$

Respuesta Correcta: a)

i. Sólido de revolución – Método de discos (2024-2, P4)

Enunciado

Considere el sólido de revolución conseguido al rotar la siguiente región del plano XY con respecto al eje X:

$$0 \leq x \leq 1$$

$$0 \leq y \leq e^x$$

¿Cuál es el volumen del cuerpo descrito?

- a) $\pi e^2 / 2$
- b) πe^2
- c) $\pi (e^2 - 1) / 2$
- d) $\pi (e^2 - 1)$

Solución

Usamos el método de discos:

$$\begin{aligned} V &= \pi \int_0^1 [f(x)]^2 dx = \pi \int_0^1 (e^x)^2 dx = \pi \int_0^1 e^{2x} dx \\ &= \pi \left[\frac{e^{2x}}{2} \right]_0^1 = \pi \left(\frac{e^2}{2} - \frac{1}{2} \right) = \frac{\pi(e^2 - 1)}{2} \end{aligned}$$

Sólidos de Revolución - Método de Discos (Handbook FE Pág. 37)

$$V = \pi \int_a^b [f(x)]^2 dx \text{ al rotar } y = f(x) \text{ respecto al eje } X.$$

Respuesta Correcta: c)

2. Tema 5: Criterios de Convergencia de Series e Integrales Impropias

Aplicar los criterios básicos de convergencia de series e integrales impropias.

a. Convergencia de series (2016-1, P2)

Enunciado

¿Cuál de las siguientes series converge?

a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n^3+n^2+n}{n^4+n^3+n^2+n}$

b) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{n^2}{2n^3+1}$

c) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{3^n}{n!}$

d) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\ln(n)}{n+2}$

Solución

a) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{n^3+n^2+n}{n^4+n^3+n^2+n}$

Criterio de Comparación en el Límite. Comportamiento asintótico: $\frac{n^3}{n^4} = \frac{1}{n}$. Comparamos con $b_n = \frac{1}{n}$:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{b_n} = 1$$

Como $0 < 1 < \infty$, ambas series se comportan igual. La serie diverge.

b) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{n^2}{2n^3+1}$

Comportamiento: $\frac{n^2}{2n^3} = \frac{1}{2n}$. Comparando con $b_n = \frac{1}{n}$:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{b_n} = \frac{1}{2}$$

La serie diverge.

c) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{3^n}{n!}$

Criterio de la Razón (Ratio Test):

$$L = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right| = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{3}{n+1} = 0$$

Como $L < 1$, la serie converge absolutamente. (Es la serie de e^x evaluada en $x = 3$.)

d) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\ln(n)}{n+2}$

Comparación Directa. Para $n \geq 3$: $\ln(n) > 1$, luego $\frac{\ln(n)}{n+2} > \frac{1}{n+2}$. Como $\sum \frac{1}{n+2}$ diverge, la serie diverge.

Criterio Fundamental de Convergencia de Series (Handbook FE Pág. 50 / Conocimiento de Memoria)
¡IMPORTANTE! Los criterios como el de la Razón ($L < 1 \implies$ Conv.), la raíz, la integral, y los test de Comparación con p-series ($p \leq 1$ diverge), deben dominarse de memoria para el examen FE.

Respuesta Correcta: c)

b. Integral impropia de segunda especie (2016-2, P2)

Enunciado

Sea $0 < a < b < \infty$. ¿Cuál es el mayor intervalo al que puede pertenecer p para que la siguiente integral converja?

$$\int_a^b \frac{2 + \sin(x)}{(x - a)^p} dx$$

- a) $(-1, 1)$
- b) $(-\infty, -1)$
- c) $(1, \infty)$
- d) $(-\infty, 1)$

Solución

Esta integral es impropia de segunda especie en $x = a$ (singularidad en el denominador). El numerador $2 + \sin(x)$ está acotado: $1 \leq 2 + \sin(x) \leq 3$.

El comportamiento depende del denominador $(x - a)^p$. Se modela como una p -integral: $\int_a^b \frac{dx}{(x-a)^p}$, que converge si y solo si $p < 1$.

Por lo tanto, el mayor intervalo para p es $(-\infty, 1)$.

Respuesta Correcta: d)

c. Convergencia de series (2017-1, P2)

Enunciado

¿Cuál de las siguientes series converge?

- a) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{(n!)^2}{(2n)!}$
- b) $\sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{4n+1}$
- c) $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{\ln(n)}{n+2}$
- d) $\sum_{n=2}^{\infty} \frac{n^3+4n}{n^4-8}$

Solución

a) Criterio de la Razón:

$$L = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{(n+1)^2}{(2n+2)(2n+1)} = \frac{1}{4}$$

Como $L = 1/4 < 1$, la serie converge.

b) Comportamiento como $\frac{1}{n}$. Por Comparación con la armónica, diverge.

c) $\frac{\ln(n)}{n+2} > \frac{1}{n+2}$, y $\sum \frac{1}{n}$ diverge. Por Comparación, diverge.

d) Comportamiento asintótico: $n^3/n^4 = 1/n$. Diverge (p-serie con $p = 1$).

Convergence of series (Handbook FE Pág. 35, Taylor's Series/Limits)

Aplicación estricta de Ratio Test, donde un límite $L < 1$ garantiza la convergencia absoluta.

Respuesta Correcta: a)

d. Integrales impropias – comportamiento asintótico (2018-2, P2)

Enunciado

¿Cuál de las siguientes integrales diverge?

a) $\int_1^\infty \sin^2(1/x) dx$

b) $\int_1^\infty \frac{\sin^2(1/x)}{x^2} dx$

c) $\int_1^\infty \sin^{1/2}(1/x) dx$

d) $\int_1^\infty \frac{\sin^{1/2}(1/x)}{x^2} dx$

Solución

Clave: para $u \rightarrow 0$, $\sin(u) \approx u$. Como $x \rightarrow \infty$, $1/x \rightarrow 0$, luego $\sin(1/x) \approx 1/x$.

a) $\sin^2(1/x) \approx 1/x^2$. Como $\int_1^\infty 1/x^2 dx$ converge ($p = 2 > 1$), **converge**.

b) $\frac{\sin^2(1/x)}{x^2} \approx 1/x^4$. Como $p = 4 > 1$, **converge**.

c) $\sin^{1/2}(1/x) \approx 1/\sqrt{x}$. Como $\int_1^\infty 1/\sqrt{x} dx$ **diverge** ($p = 1/2 < 1$), **diverge**.

d) $\frac{\sin^{1/2}(1/x)}{x^2} \approx 1/x^{5/2}$. Como $p = 5/2 > 1$, **converge**.

Integrales Improperas / Test de Comparación (Handbook FE Pág. 36)

$\int_1^\infty \frac{1}{x^p} dx$ converge si $p > 1$ y diverge si $p \leq 1$. Para $u \rightarrow 0$: $\sin(u) \sim u$.

Respuesta Correcta: c)

e. Convergencia de series (2019-1, P2)

Enunciado

¿Cuál de las siguientes series converge?

a) $\sum_{n=1}^\infty \frac{n-1}{2n+1}$

b) $\sum_{n=0}^\infty \frac{\sqrt{n!}}{2^n}$

c) $\sum_{n=0}^\infty \frac{e^n}{n!(\sqrt{n+1}-\sqrt{n})}$

d) $\sum_{n=1}^\infty \frac{(-1)^n n}{4n-1}$

Solución

a) $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n-1}{2n+1} = \frac{1}{2} \neq 0$. **Diverge** por el criterio del término general.

b) Ratio Test: $L = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\sqrt{n+1}}{2} = \infty$. Como $L > 1$, **diverge**.

c) Racionalizamos: $\sqrt{n+1} - \sqrt{n} \approx \frac{1}{2\sqrt{n}}$. El término se comporta como $\frac{e^n \cdot 2\sqrt{n}}{n!}$. Ratio Test:

$$L = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{e}{n+1} \cdot \sqrt{\frac{n+1}{n}} = 0$$

Como $L = 0 < 1$, converge.

d) $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n}{4n-1} = \frac{1}{4} \neq 0$. Diverge.

Tests de Convergencia (Handbook FE Pág. 35)

Si $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n \neq 0$ la serie diverge. Ratio Test: $L < 1$ implica convergencia.

Respuesta Correcta: c)

f. Integrales impropias (2023-2, P2)

Enunciado

¿Cuál de las siguientes integrales diverge?

a) $\int_1^\infty \frac{\cos x}{x^2} dx$

b) $\int_1^\infty \frac{\sqrt{x^2+2}}{\sqrt{x^5+5}} dx$

c) $\int_0^\infty \frac{\sin(1/x)}{\exp(x)} dx$

d) $\int_e^\infty \frac{1}{x \ln x} dx$

Solución

a) $\left| \frac{\cos x}{x^2} \right| \leq \frac{1}{x^2}$, y $\int_1^\infty \frac{1}{x^2} dx$ converge ($p = 2 > 1$). **Converge absolutamente.**

b) Para $x \rightarrow \infty$: $\frac{\sqrt{x^2}}{\sqrt{x^5}} = \frac{1}{x^{3/2}}$. Como $p = 3/2 > 1$, **converge**.

c) $\left| \frac{\sin(1/x)}{e^x} \right| \leq \frac{1}{e^x}$, que decrece exponencialmente. **Converge.**

d) Sustituimos $u = \ln x$, $du = dx/x$:

$$\int_e^\infty \frac{dx}{x \ln x} = \int_1^\infty \frac{du}{u} = \ln u \Big|_1^\infty = \infty$$

Diverge.

Integrales impropias (Handbook FE Pág. 36)

$\int_1^\infty \frac{1}{x^p} dx$ converge si $p > 1$. La sustitución $u = \ln x$ transforma $\frac{1}{x \ln x}$ en $\frac{1}{u}$, cuya integral diverge.

Respuesta Correcta: d)

3. Tema 8: Ecuaciones Paramétricas, Vectoriales y Cartesianas de Rectas y Planos

Conocer las ecuaciones paramétricas, vectoriales y cartesianas de rectas y planos en el espacio.

a. Ecuación cartesiana de un plano (2017-2, P2)

Enunciado

Una ecuación cartesiana del plano que pasa por el punto $A(7, -4, 2)$ y la recta:

$$\frac{x-2}{5} = \frac{y+5}{1} = \frac{z+1}{3}$$

está dada por:

- a) $7x - 4y + 2z = 0$
- b) $5x + y + 3z = 0$
- c) $2x - 5y - z = 0$
- d) El plano no se encuentra determinado

Solución

Método 1: Rápido por Sustitución

Si un plano contiene al punto $A(7, -4, 2)$, las coordenadas deben satisfacer la ecuación:

- a) $7(7) - 4(-4) + 2(2) = 49 + 16 + 4 = 69 \neq 0$ (Descartada)
- b) $5(7) + (-4) + 3(2) = 35 - 4 + 6 = 37 \neq 0$ (Descartada)
- c) $2(7) - 5(-4) - 2 = 14 + 20 - 2 = 32 \neq 0$ (Descartada)

Como A no satisface ninguna ecuación, la respuesta es d).

Método 2: Análisis Geométrico

De la recta L : vector director $\vec{d} = (5, 1, 3)$, punto base $P_0(2, -5, -1)$.

Vector de P_0 a A :

$$\vec{v} = A - P_0 = (5, 1, 3) = \vec{d}$$

El punto A se encuentra sobre la recta L (son colineales). Existen infinitos planos que giran alrededor de esta recta como bisagra.

Geometría Analítica - Planos (Conocimiento Básico / Ausente en FE Handbook 10.1)

Una ecuación de plano $Ax + By + Cz + D = 0$ requiere de un vector normal $\vec{n} = (A, B, C)$ único o de tres puntos no colineales. Al ser colineales un punto y una recta co-planar, existen infinitos planos.

Respuesta Correcta: d)

b. Recta en \mathbb{R}^3 como intersección de planos (2024-2, P3)

Enunciado

Los vectores $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$ que satisfacen la ecuación doble $x = -y + 1 = 2z$ corresponden a:

- a) Un plano cuyo vector normal es paralelo a $(1, -1, 2)$
- b) Un plano que pasa por el punto $(0, 1, 0)$
- c) Una recta cuyo vector director es paralelo a $(2, -2, 1)$
- d) Una recta que pasa por el punto $(-1, 1, -1/2)$

Solución

La ecuación $x = -y + 1 = 2z$ define dos ecuaciones independientes:

- $x = -y + 1 \implies x + y = 1$
- $x = 2z \implies x - 2z = 0$

Estas son dos ecuaciones de plano en \mathbb{R}^3 . La intersección de dos planos no paralelos es una **recta**. El vector director de la recta es el producto cruz de los vectores normales:

- Plano $x + y = 1$: $\vec{n}_1 = (1, 1, 0)$
- Plano $x - 2z = 0$: $\vec{n}_2 = (1, 0, -2)$

$$\vec{d} = \vec{n}_1 \times \vec{n}_2 = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & -2 \end{vmatrix} = (-2, 2, -1)$$

Este vector es paralelo a $(2, -2, 1)$ (opuesto en signo).

Geometría Analítica en \mathbb{R}^3 (Handbook FE Pág. 32)

La intersección de dos planos no paralelos es una recta cuyo vector director es $\vec{n}_1 \times \vec{n}_2$.

Respuesta Correcta: c)

4. Resumen Teórico: Lo que debes saber y NO está en el Handbook FE

A continuación se presenta un resumen de los conceptos, fórmulas y criterios que **no aparecen** en el FE Handbook 10.1 pero que son **necesarios** para resolver los ejercicios de estos tres temas.

a. Tema 3: Integral Definida – Áreas y Momentos

1. Área entre dos curvas:

$$A = \int_a^b |f(x) - g(x)| dx$$

Cuando es más conveniente integrar respecto a y :

$$A = \int_c^d |f(y) - g(y)| dy$$

(El Handbook solo da la fórmula básica. Debes saber cuándo invertir el eje de integración.)

2. Volumen por método de discos:

$$V = \pi \int_a^b [f(x)]^2 dx \quad (\text{rotación respecto al eje } X)$$

$$V = \pi \int_c^d [g(y)]^2 dy \quad (\text{rotación respecto al eje } Y)$$

3. Volumen por método de cascarones cilíndricos:

$$V = 2\pi \int_a^b x \cdot f(x) dx \quad (\text{rotación respecto al eje } Y)$$

4. Coordenadas cilíndricas:

$$x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta, \quad z = z$$

$$dV = r dz dr d\theta$$

(El Handbook da coordenadas polares 2D pero NO el Jacobiano 3D.)

5. Coordenadas esféricas:

$$x = \rho \sin \phi \cos \theta, \quad y = \rho \sin \phi \sin \theta, \quad z = \rho \cos \phi$$

$$dV = \rho^2 \sin \phi d\rho d\phi d\theta$$

(Completamente ausente del Handbook. Memorizar obligatoriamente.)

6. Momentos y Centro de Masa:

- Primer momento respecto a x : $M_x = \iint_R y dA$
- Primer momento respecto a y : $M_y = \iint_R x dA$
- Con densidad: $M = \iint_R \rho(x, y) dA$
- Centroide: $\bar{x} = M_y/M$, $\bar{y} = M_x/M$

7. Identidades trigonométricas útiles para integrales:

- $\int_0^{2\pi} \sin(n\theta) d\theta = 0$ y $\int_0^{2\pi} \cos(n\theta) d\theta = 0$
- $\int_0^{2\pi} \sin^2(n\theta) d\theta = \pi$ y $\int_0^{2\pi} \cos^2(n\theta) d\theta = \pi$
- $\sin^2 \theta = \frac{1-\cos(2\theta)}{2}$

b. Tema 5: Convergencia de Series e Integrales Impropias

1. Criterio del Término General (Test de Divergencia):

Si $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n \neq 0$, entonces $\sum a_n$ diverge.

(*Cuidado! El recíproco NO es cierto: que el límite sea 0 no garantiza convergencia.*)

2. Criterio de la Razón (Ratio Test / D'Alembert):

$$L = \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{a_{n+1}}{a_n} \right|$$

- $L < 1$: converge absolutamente
- $L > 1$ (o $L = \infty$): diverge
- $L = 1$: inconcluso

Ideal cuando hay factoriales ($n!$) o exponenciales (a^n).

3. Criterio de la Raíz (Root Test):

$$L = \lim_{n \rightarrow \infty} \sqrt[n]{|a_n|}$$

Mismas reglas que el Ratio Test.

4. Criterio de Comparación Directa: Si $0 \leq a_n \leq b_n$ para todo n suficientemente grande:

- Si $\sum b_n$ converge $\Rightarrow \sum a_n$ converge
- Si $\sum a_n$ diverge $\Rightarrow \sum b_n$ diverge

5. Criterio de Comparación en el Límite:

$$L = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{a_n}{b_n}$$

Si $0 < L < \infty$, ambas series tienen el mismo comportamiento (ambas convergen o ambas divergen).

6. p-Series:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^p} \quad \begin{cases} \text{converge si } p > 1 \\ \text{diverge si } p \leq 1 \end{cases}$$

La serie armónica ($p = 1$) es la referencia clásica de divergencia.

7. p-Integrales impropias:

$$\int_1^{\infty} \frac{dx}{x^p} \quad \begin{cases} \text{converge si } p > 1 \\ \text{diverge si } p \leq 1 \end{cases}$$

$$\int_0^1 \frac{dx}{x^p} \quad \begin{cases} \text{converge si } p < 1 \\ \text{diverge si } p \geq 1 \end{cases}$$

8. Equivalencias asintóticas clave:

- Para $u \rightarrow 0$: $\sin(u) \approx u$, $\tan(u) \approx u$, $1 - \cos(u) \approx u^2/2$
- Para $u \rightarrow 0$: $\ln(1 + u) \approx u$, $e^u - 1 \approx u$

Estas aproximaciones permiten determinar el “p efectivo” de una integral impropia.

c. Tema 8: Rectas y Planos en el Espacio

1. Ecuación de un plano:

- Forma general (cartesiana): $Ax + By + Cz + D = 0$, donde $\vec{n} = (A, B, C)$ es el vector normal.
- Dado un punto $P_0(x_0, y_0, z_0)$ y un vector normal \vec{n} :

$$A(x - x_0) + B(y - y_0) + C(z - z_0) = 0$$

2. Ecuación de una recta en \mathbb{R}^3 :

- **Forma paramétrica:** Dado un punto P_0 y un vector director $\vec{d} = (a, b, c)$:

$$x = x_0 + at, \quad y = y_0 + bt, \quad z = z_0 + ct$$

- **Forma simétrica:**

$$\frac{x - x_0}{a} = \frac{y - y_0}{b} = \frac{z - z_0}{c}$$

- **Forma vectorial:**

$$\vec{r}(t) = \vec{P}_0 + t\vec{d}$$

3. Intersección de dos planos:

La intersección de dos planos no paralelos es una **recta**. Su vector director es:

$$\vec{d} = \vec{n}_1 \times \vec{n}_2$$

4. Producto cruz (producto vectorial):

$$\vec{a} \times \vec{b} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ a_1 & a_2 & a_3 \\ b_1 & b_2 & b_3 \end{vmatrix} = (a_2b_3 - a_3b_2, a_3b_1 - a_1b_3, a_1b_2 - a_2b_1)$$

5. Condiciones para determinar un plano:

- Tres puntos no colineales
- Un punto y un vector normal
- Un punto y dos vectores directores no paralelos

Si un punto dado está sobre la recta dada, no se puede determinar un plano único.

6. Distancia de un punto a un plano:

$$d = \frac{|Ax_0 + By_0 + Cz_0 + D|}{\sqrt{A^2 + B^2 + C^2}}$$

7. Paralelismo y perpendicularidad:

- Dos planos son paralelos si sus normales son paralelas: $\vec{n}_1 \times \vec{n}_2 = \vec{0}$
- Dos planos son perpendiculares si $\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2 = 0$
- Una recta es paralela a un plano si $\vec{d} \cdot \vec{n} = 0$
- Una recta es perpendicular a un plano si $\vec{d} \parallel \vec{n}$