

Détecteur	Phases	Mode	Extension	Délai	Prés. max.
1	2	Présence	1		
33		Système			
34		Système			
35		Système			
36		Système			
37		Système			
38		Système			
39		Système			
41		Système			
42		Système			
43		Système			
44		Système			
45		Système			

Phases (0)

44

45

46

100

100

100

83

83

83

V min (s)

v min (s)		13	10			
	Jaune (s)		4	4		
	Rouge (s)		2	1		
	V max.1 (s)	)	21	35		
	V max.2 (s)	)				
	V max.3 (s)	)				
Mode d'	opération - v	éhicules.	Rapp Max	Rapp Max		
Temp	s d'intervalle	(s)	2			
	houette (s)		7	7		
Main	clignotante (s)		14	6		
Mode o	d'opération -	piétons	Rapp	Rapp		
Plan de coordination	Cycle (s)	Décalage (s)		Répartition (s)	n	
2	90					
3	100	25	32	68		
4	120					
5	110	16	27	83		
12	90					
13	100	83	35	65		
14	120					
15	110	1	38	72		
6	80	4	40	40		
7	90	5	33	57		
8	100					
10	110					
41	110	1	38	72		
42	110	1	35	75		
43	110	1	30	80		

33

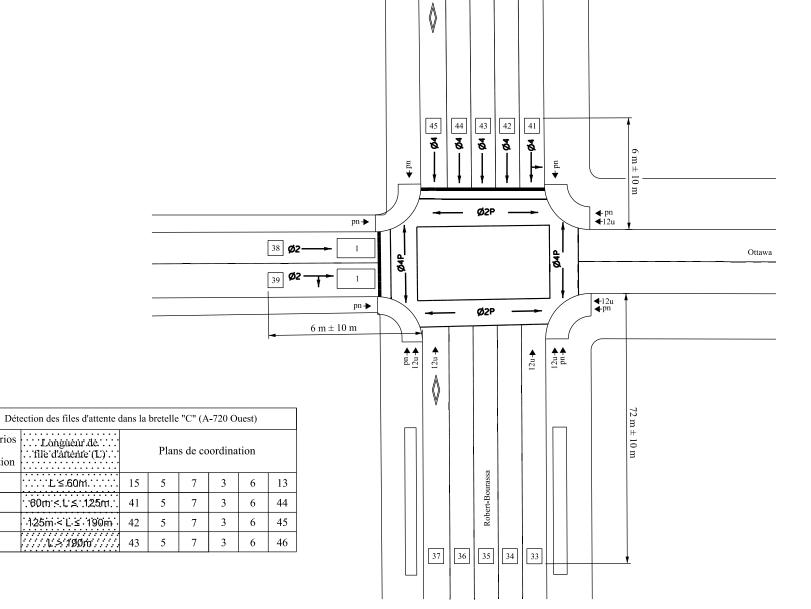
31

29

67

69

71



Prog. journalier 2

Heure

00:00

Plan de

7

Prog. spécial
Plan de coordination
41
42
43
44
45
46

Scénarios

de

détection

2

Longueur.de.

.:L`≤.60m.:

``.`\L'>`190m`

Programme hebdomadaire 1				
Jour	Prog.jour.			
Lun.	1			
Mar.	1			
Mer.	1			
Jeu.	1			
Ven.	1			
Sam.	2			
Dim.	2			

Prog. journalier 1		
Heure Plan de coordination		
00:00	7	
06:00	5	
10:00	7	
14:00	15	
19:00	7	

## Informations complémentaires

Marque: Peek Modèle: ATC-1000 Norme: NEMA TS2 Type1 I.D. contrôleur: 8073

Nombre de relais de charge: 16

Réseau no: 7 Adresse de télémétrie: N/A Maître du réseau:

N/A

Mode de coordination: Horloge interne + CGMU Phases de coordination: 4 Référence du décalage : début du vert Démarrage: a) clignotant tout rouge: 6 s

b) jaune: Ø 4

Dessins de reference 5855 04 PE 00 5855\_04\_SL\_00



Notes ilhouette de la Ø4p doit utiliser le temps de vert résiduel lorsque la somme du jaune, du tout rouge, de la silhouette et de la main clignotante est inférieure à la durée de la phase en cours.

La fonction "Pedestrian Override Mode" doit être activée pour tous les plans de coordination.

Zone de détection: La zone de détection doit couvrir une zone continue de 7m de longueur à partir de la ligne d'arrêt.

Les plans de coordination du programme spécial sont appelés par le système centralisé (CGMU) ou, en mode dégradé, par le système local de détection des files d'attente. Le système de détection des files d'attente est situé à la sortie de l'A-720 Ouest (bretelle "C"), voir le plan 1487\_07\_EP1\_01.

La transition entre deux plans de coordination doit toujours se faire à la fin du cycle, quel que soit le mode d'opération (dégradé ou non).

Les cotes linéaires ne sont pas à l'échelle.

3	Émis pour implantation	2018-10-25
2	Émis pour coordination	2018-09-28
1	Émis pour coordination	2018-08-30
0	Émis pour commentaires	2018-07-23
No	Révision	Date

## Programmation Électronique

Ottawa / Robert-Bourassa (Ouest) Réseau 7



Andrei Durlut, ing., M.Sc.A. Sébastien Bouchard, tech. Carole Taillée, ing., D.E.S.S.

Montréal

SIVT - Direction des transports
Division de l'exploitation du réseau artériel

Autres ingénieurs

1	Intersection	Dossier	Dessin	Révision	Échelle			
(	5855	05	PE	03	1:500			