5.1 堆(heap)



什么是堆

• 优先队列(Priority Queue):特殊的"队列",取出元素的顺序是依照元素的优先权(关键字)大小,而不是元素进入队列的先后顺序。

问题:如何组织优先队列?

- □ 一般的数组、链表?
- □ 有序的数组或者链表?
- □ 二叉搜索树? AVL树?



若采用数组或链表实现优先队列

≤ 数组:

插入 — 元素总是插入尾部 ~ $\Theta(1)$ 删除 — 查找最大(或最小)关键字 ~ $\Theta(n)$ 从数组中删去需要移动元素 ~ O(n)

≤ 链表:

插入 — 元素总是插入链表的头部 ~ $\Theta(1)$ 删除 — 查找最大(或最小)关键字 ~ $\Theta(n)$ 删去结点 ~ $\Theta(1)$

✍ 有序数组:

插入 — 找到合适的位置 ~ O(n) 或 $O(\log_2 n)$ 移动元素并插入 ~ O(n) — 删去最后一个元素 ~ O(n)

✍ 有序链表:

插入 — 找到合适的位置 ~ O(n) 插入元素 ~ O(1) 删除 — 删除首元素或最后元素 ~ O(1)

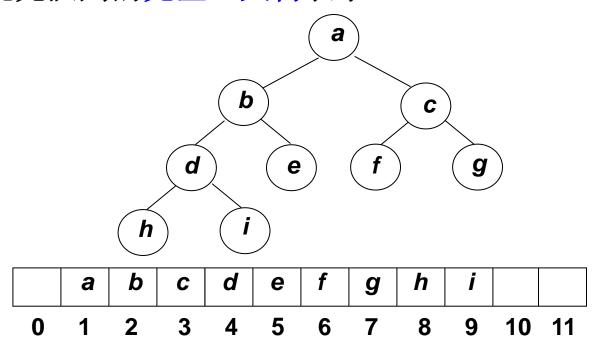


≥ 是否可以采用二叉树存储结构?

- □二叉搜索树?
- 如果采用二叉树结构,应更关注**插入**还是**删除**?
 - ▶ 树结点顺序怎么安排?
 - ▶ 树结构怎样?



优先队列的完全二叉树表示



> 堆的两个特性

学结构性: 用数组表示的完全二叉树;

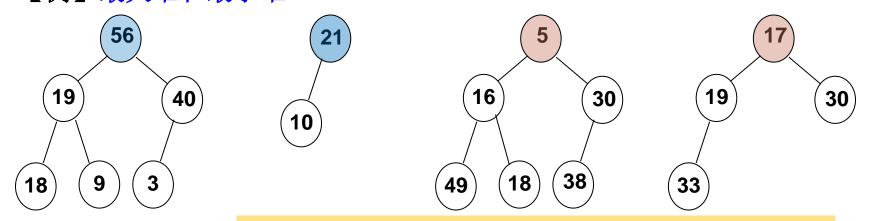
一种有序性: 任一结点的关键字是其子树所有结点的最大值(或最小值)

□ "最大堆(MaxHeap)",也称"大顶堆": 最大值

□ "最小堆(MinHeap)",也称"小顶堆": 最小值

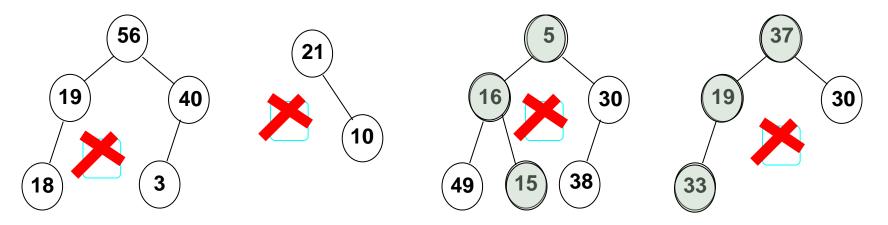


【例】最大堆和最小堆



注意: 从根结点到任意结点路径上结点序列的有序性!

【例】不是堆





堆的抽象数据类型描述

类型名称:最大堆(MaxHeap)

数据对象集:完全二叉树,每个结点的元素值不小于其子结点的元素值

操作集:最大堆H MaxHeap,元素item ElementType,主要操作有:

- •MaxHeap Create(int MaxSize): 创建一个空的最大堆。
- •Boolean IsFull(MaxHeap H): 判断最大堆H是否已满。
- •Insert(MaxHeap H, ElementType item): 将元素item插入最大堆H。
- •Boolean IsEmpty(MaxHeap H): 判断最大堆H是否为空。
- •ElementType DeleteMax(MaxHeap H): 返回H中最大元素(高优先级)。



最大堆的操作



最大堆的创建

```
MinData,同样适用于
typedef struct HeapStruct *MaxHeap;
struct HeapStruct {
      ElementType *Elements; /* 存储堆元素
                  /* 堆的当前元素
      int Size;
      int Capacity;
                 /* 堆的最大容量
};
```

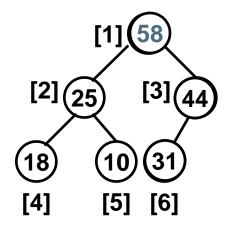
```
MaxHeap Create( int MaxSize )
       /* 创建容量为MaxSize的空的量
 MaxHeap H = malloc( sizeof( / ruct HeapStruct ) );
 H->Elements = malloc( (MaxS//e+1) * sizeof(ElementType));
 H->Size = 0:
 H->Capacity = MaxSize;
 H->Elements[0] = MaxData;
    /* 定义"哨兵"为大于堆中所有可能元素的值,便于以后更快操作 */
 return H;
```

把MaxData换成

小于堆中所有元素的

创建最小堆。





Case 1: $new_item = 20$ (20) < (31)

Case 2 : new_item = 35 (35) > (31) (35) < (44)



Case 3: $new_item = 58 (58) > (31) (58) > (44) (58) < MaxData$



❖ 算法: 将新增结点插入到从其父结点到根结点的有序序列中

比交换数据要快



❖ 算法:将新增结点插入到从其父结点到根结点的有序序列中

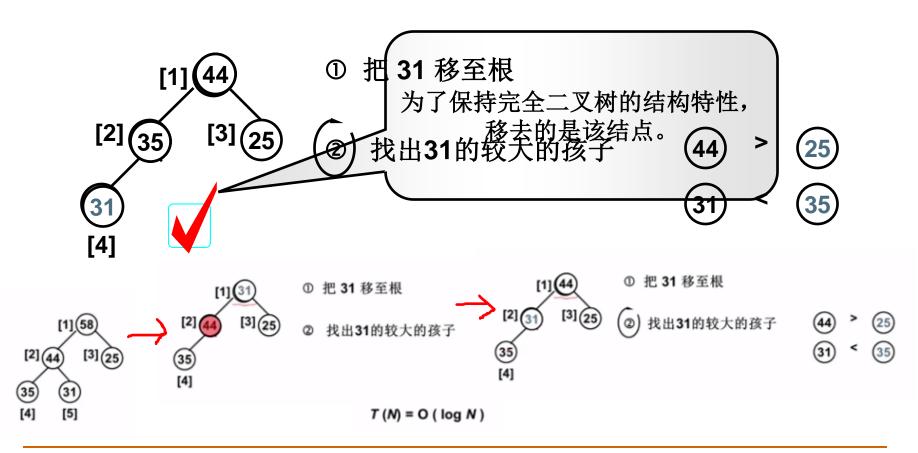
```
void Insert( MaxHeap H, ElementType item )
{ /* 将元素item 插入最大堆H, 其中H->Element
   int i;
                                 H->Element[0] 是哨兵元素,
   if ( IsFull(H) ) {
                                  它不小于堆中的最大元素,
       printf("最大堆已满");
                                      控制顺环结束。
       return;
   i = ++H->Size; /* i指向插入
                               <del>《中的最后一个元素的位置 */</del>
   for ( ; H->Elements[i/2] < item; i/=2 )</pre>
       H->Elements[i] = H->Elements[i/2]; /* 向下过滤结点 */
   H->Elements[i] = item; /* 将item 插入 */
```

哨兵: 1000 [0] 20[1] 15[3] 12[6] 8[13]



☞ 最大堆的删除

> 取出根结点(最大值)元素,同时删除堆的一个结点。





没大看懂

```
ElementType DeleteMax( MaxHeap H )
 /* 从最大堆H中取出键值为最大的元素,并删除一个结点 */
   int Parent, Child;
   ElementType MaxItem, temp;
   if ( IsEmpty(H) ) {
       printf("最大堆已为空");
       return:
   MaxItem = H->Elements[1]; /* 取出根结点最大值 */
   /* 用最大堆中最后一个元素从根结点开始向上过滤下层结点 */
   temp = H->Elements[H->Size--]; <sub>判别是否有左儿子,若没有左儿子,证明树就结束</sub>
   for( Parent=1; Parent*2<=H->Size; Parent=Child )
       Child = Parent * 2;
       if ( (Child!= H->Size) && 证明一定有右儿子
           (H->Elements[Child] < H->Elements[Child+1]) )
          Child++; /* Child指向左右子结点的较大者 */
       if( temp >= H->Elements[Child] ) break;
       else /* 移动temp元素到下一层 */
          H->Elements[Parent] = H->Elements[Child];
   H->Elements[Parent] = temp;
   return MaxItem:
```



☞ 最大堆的建立

建立最大堆:将已经存在的N个元素按最大堆的要求存放在一个一维数组中

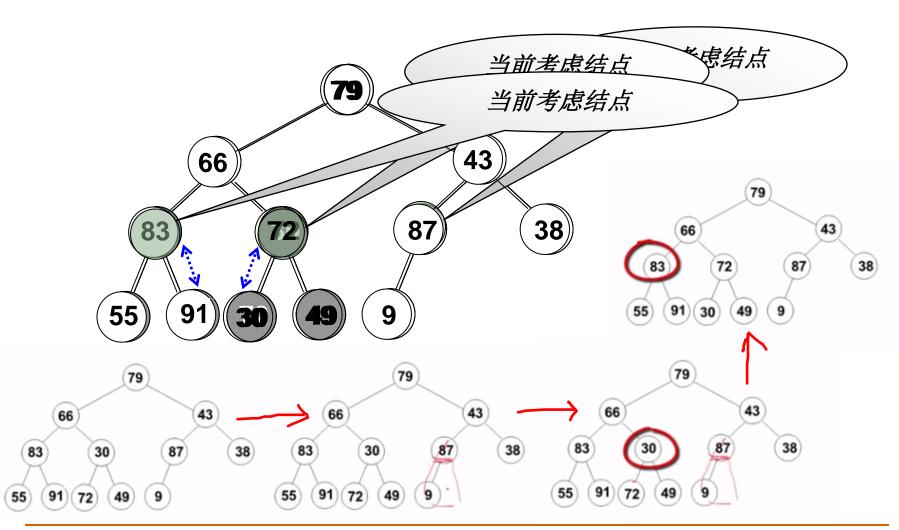
方法1:通过插入操作,将N个元素一个个相继插入到一个初始为空的堆中去,其时间代价最大为 $O(N \log N)$ 。

方法2: 在线性时间复杂度下建立最大堆。

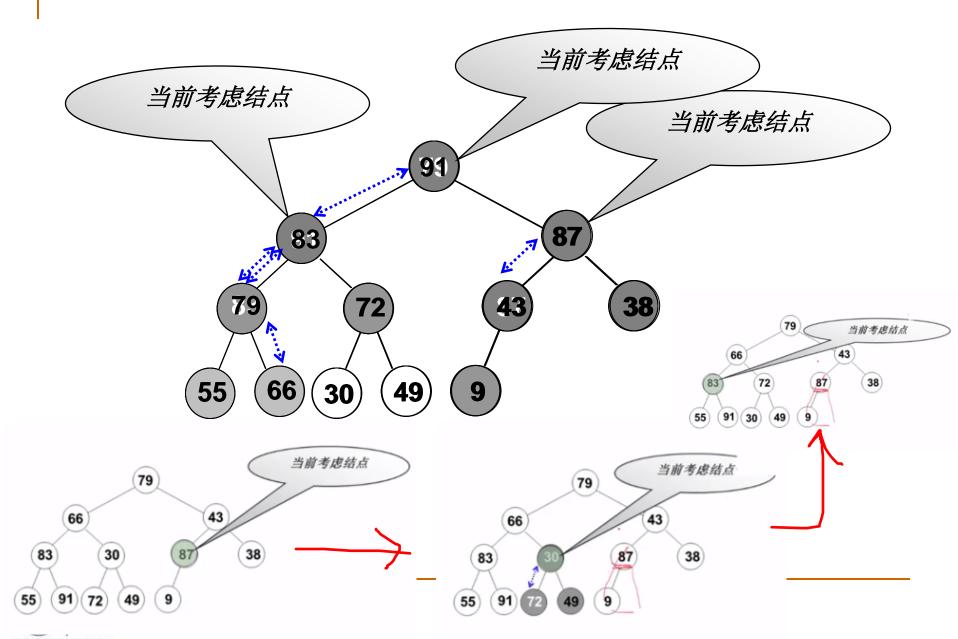
- (1) 将N个元素按输入顺序存入,先满足完全二叉树的结构特性
- (2) 调整各结点位置,以满足最大堆的有序特性。



因为对现在的情况来说,左子树不是堆,右子树也不是堆,因此: 1. 从倒数第一个有儿子的节点开始,首先调整这个树为一个堆。 前几页的删除一个很重要的思想是,已知左子树是个堆,右子树是个堆,来了一个新的根节点,如果调整,使其重新变成一个堆







$$T(n) = \frac{n}{4} + \frac{n}{8} \times 2 + \frac{n}{16} \times 3 + \dots + \frac{n}{2^k} \times (k-1)$$

$$2T(n) = \frac{n}{2} + \frac{n}{4} \times 2 + \frac{n}{8} \times 3 + \dots + \frac{n}{2^{k-1}} \times (k-1)$$

$$2T(n) - T(n) = \frac{n}{2} + \frac{n}{4} + \frac{n}{8} + \dots + \frac{n}{2^{k-1}} - \frac{n}{2^k} \times (k-1) \le n - (\log_2 n - 1) \le n$$

