

信号与系统实践作业

523031910204 韩米硕

1. 实验一：离散信号的卷积

1.1. 离散一维卷积

离散卷积公式：

$$(f * g)[n] = \sum_{m=-\infty}^{\infty} f[m]g[n-m]$$

实验中实现零填充（zero-padding）的有限长信号卷积。

1.1.1. pytorch 库内置一维卷积

```
1 def conv1d(signal, kernel):
2     kernel = kernel[::-1] # 核反转
3     m, n = len(kernel), len(signal)
4     padded = np.pad(signal, (m-1, m-1), '
constant')
5     return np.array([
6         np.sum(padded[i:i+m] * kernel)
7         for i in range(n + m - 1)
8     ])
```

1.1.2. 手动实现一维卷积

```
1 def conv1d(signal, kernel):
2     # 反转卷积核
3     kernel = kernel[::-1]
4     m, n = len(kernel), len(signal)
5     # 输出长度 = 输入长度 + 核长度 - 1
6     output_length = n + m - 1
7     result = np.zeros(output_length)
8     # 零填充输入信号
9     padded_signal = np.concatenate([np.
zeros(m - 1), signal, np.zeros(m - 1)
10 ])
11 # 滑动窗口计算卷积
12 for i in range(output_length):
13     window = padded_signal[i:i + m]
14     # 点积计算
```

```
14         result[i] = np.sum(window *
kernel)
15     return result
```

1.2. 离散二维卷积

二维离散卷积：

$$(f * g)[i, j] = \sum_m \sum_n f[m, n]g[i-m, j-n]$$

1.2.1. pytorch 库内置二维卷积

```
1 def conv2d(image, kernel):
2     kernel = np.flipud(np.fliplr(kernel))
3     # 二维反转
4     h, w = image.shape
5     kh, kw = kernel.shape
6     padded = np.pad(image, ((kh-1, kh-1), (
kw-1, kw-1)))
7     return np.array([
8         np.sum(padded[i:i+kh, j:j+kw] *
kernel)
9         for j in range(w + kw - 1)
10        for i in range(h + kh - 1)
11    ])
```

1.2.2. 手动实现二维卷积

```
1 def conv2d(image, kernel):
2     # 获取图像和卷积核尺寸
3     img_h, img_w = len(image), len(image
[0])
4     ker_h, ker_w = len(kernel), len(
kernel[0])
5     # 反转卷积核（水平和垂直方向）
6     kernel = [row[::-1] for row in kernel
][::-1]
7     # 计算输出尺寸
8     out_h = img_h + ker_h - 1
9     out_w = img_w + ker_w - 1
```

```

10 # 创建输出矩阵并初始化
11 result = [[0 for _ in range(out_w)]
12            for _ in range(out_h)]
13 # 零填充输入图像
14 padded_img = []
15 pad_h = ker_h - 1
16 pad_w = ker_w - 1
17 # 顶部填充
18 padded_img.extend([[0] * (img_w + 2 *
19                            pad_w) for _ in range(pad_h)])
20 # 中间行（左右填充）
21 for row in image:
22     padded_row = [0] * pad_w + row +
23     [0] * pad_w
24     padded_img.append(padded_row)
25 # 底部填充
26 padded_img.extend([[0] * (img_w + 2 *
27                            pad_w) for _ in range(pad_h)])
28 # 执行卷积
29 for i in range(out_h):
30     for j in range(out_w):
31         # 提取当前窗口
32         window = [
33             row[j:j + ker_w]
34             for row in padded_img[i:i
35                                     + ker_h]
36         ]
37         # 计算点积
38         conv_sum = 0
39         for x in range(ker_h):
40             for y in range(ker_w):
41                 conv_sum += window[x
42                                     ][y] * kernel[x][y]
43         result[i][j] = conv_sum
44     return result

```

2. 实验二：语音与图像的卷积实践

2.1. 一维语音信号处理

2.1.1. 混响

```

1 def reverb_kernel(duration=0.3, decay
2   =0.5, sample_rate=44100):
3     """生成指数衰减的混响核"""
4     length = int(duration * sample_rate)
5     t = np.linspace(0, duration, length)

```

```

5     kernel = np.exp(-t * decay) * np.sin
6     (2 * np.pi * 5 * t) # 带震荡的衰减
7     return normalize(kernel)

```

2.1.2. 锐化

高频增强，将语音信号的边缘锐化，增强中心语音信息的功能比重。

```

1 def sharpen_kernel():
2     """高频增强核（边缘检测变体）"""
3     return normalize(np.array([-0.5, 1,
4                                 -0.5]))

```

2.1.3. 去噪

首先对原音频添加高斯白噪声，在原音频基础上添加随机扰动。然后采用均值滤波的办法，使用均值去噪核，平均噪声的过多干扰

```

1 # 添加高斯白噪声
2 noise = np.random.normal(0, 0.05, len
3   (audio))
4 noisy_audio = audio + noise
5 # 去噪核（均值滤波）
6 denoise_kernel = np.ones(5)/5 # 5点
7   移动平均
8 clean_audio = conv1d(noisy_audio,
9   denoise_kernel)

```

2.1.4. 低通

基于 *sinc* 函数的低通滤波器核，用于音频信号处理中的低频增强。

```

1 def bass_boost_kernel(cutoff=200,
2   sample_rate=44100):
3     """简易低通滤波器核"""
4     freq_ratio = cutoff / sample_rate
5     n = int(5 / freq_ratio) # 核长度与截
6     止频率相关
7     t = np.linspace(-n//2, n//2, n)
8     kernel = np.sinc(2 * freq_ratio * t)
9     # sinc函数实现低通
10    return normalize(kernel)

```

2.2. 二维图像信号处理

我们对若干图片进行处理，将三色图转化为灰度图，便于后续操作。

2.2.1. 高斯模糊处理

应用高斯模糊卷积核，对图片处理。高斯核通过加权平均模糊图像，权重服从二维正态分布，中心像素影响最大，能有效抑制高频噪声。

```
1 def gaussian_kernel(size=3, sigma=1.0):
2     """生成高斯核"""
3     kernel = [[0] * size for _ in range(
4         size)]
5     center = size // 2
6     total = 0
7     for i in range(size):
8         for j in range(size):
9             x, y = i - center, j - center
10            kernel[i][j] = (1 / (2 *
11                3.1416 * sigma ** 2)) * 2.718 ** (-(x
12                ** 2 + y ** 2) / (2 * sigma ** 2))
13            total += kernel[i][j]
14
15     # 归一化
16     return [[val / total for val in row]
17             for row in kernel]
```

示例如图6。

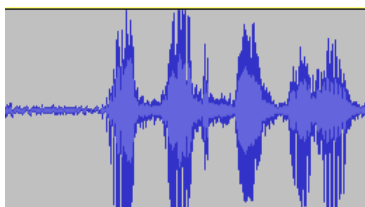


图 1: 图片标题

2.2.2. 边缘检测

Sobel 核通过突出水平/垂直方向的像素值突变，正负权重组合能增强边缘响应。

```
1 def sobel_kernel():
2     """Sobel 边缘检测核"""
3     return [
4         [-1, 0, 1],
5         [-2, 0, 2],
```

```
6         [-1, 0, 1]
7     ]
```

示例如图6。

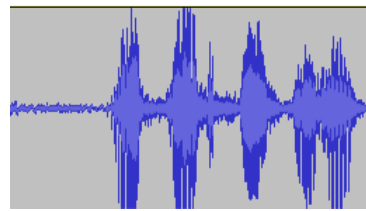


图 2: 图片标题

2.2.3. 图像锐化

中心正权重 (5) 增强原像素，周围负权重 (-1) 抑制邻域像素，通过差分放大高频细节。

```
1 def sharpen_kernel():
2     """图像锐化核"""
3     return [
4         [ 0, -1, 0],
5         [-1,  5, -1],
6         [ 0, -1, 0]
7     ]
```

2.2.4. 添加椒盐噪声

随机像素变为黑白极值

```
1 def add_noise(matrix, prob=0.05):
2     noisy = [row.copy() for row in matrix]
3
4     for i in range(len(noisy)):
5         for j in range(len(noisy[0])):
6             if random.random() < prob:
7                 noisy[i][j] = 0 if random
8                     .random() < 0.5 else 255
9
10    return noisy
```

2.2.5. 中值滤波去噪

取邻域中值，有效消除孤立噪声点。

```
1 def median_filter(matrix, size=3):
2     h, w = len(matrix), len(matrix[0])
3     padded = [[0] * (w + size - 1) for _
4         in range(h + size - 1)]
```

```

4     for i in range(h):
5         for j in range(w):
6             padded[i + size // 2][j +
7 size // 2] = matrix[i][j]
8         result = [[0] * w for _ in range(h)]
9         for i in range(h):
10            for j in range(w):
11                window = []
12                for x in range(size):
13                    for y in range(size):
14                        window.append(padded[
15 i + x][j + y])
16                window.sort()
17                result[i][j] = window[size *
18 size // 2]
19     return result

```

3. 实验三：二维傅里叶变换频谱分析

3.1. 傅里叶变换与反傅里叶变换的频谱特性

计算振幅谱和相位谱，并绘制对应的傅里叶变换图像6。

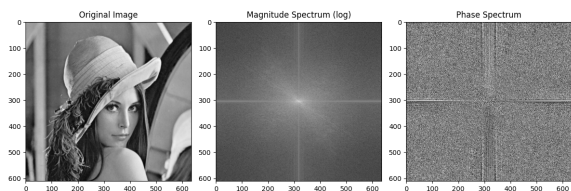


图 3: 图片标题

通过振幅或者相位进行反变换，重构出原图像6。

3.2. 结论

- 相较于振幅谱，相位谱对信号重建起决定性作用
- 频域滤波可实现比空域卷积更精确的频率控制
- 二维卷积需注意边界处理（padding 策略）

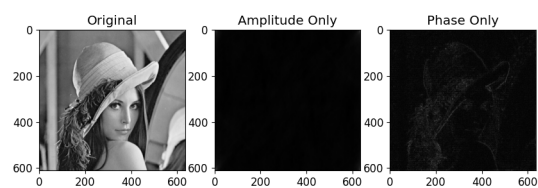


图 4: 图片标题

3.3. 频域滤波

通过滤波操作，得到与卷积相同的效果，低通滤波的效果类似高斯模糊，高通滤波检测边缘轮廓

```

1 rows, cols = img_array.shape
2 crow, ccol = rows // 2, cols // 2 # 中心点
3 # 创建低通掩码（保留中心低频）
4 mask_lowpass = np.zeros((rows, cols), np.uint8)
5 mask_lowpass[crow-30:crow+30, ccol-30:ccol+30] = 1 # 保留中心 60x60 区域
6 # 应用滤波
7 fft_filtered = fft_shifted * mask_lowpass
8 img_lowpass = np.fft.ifft2(np.fft.ifftshift(fft_filtered)).real
9
10 mask_highpass = 1 - mask_lowpass # 去除中心低频
11 fft_filtered_high = fft_shifted * mask_highpass
12 img_highpass = np.fft.ifft2(np.fft.ifftshift(fft_filtered_high)).real

```

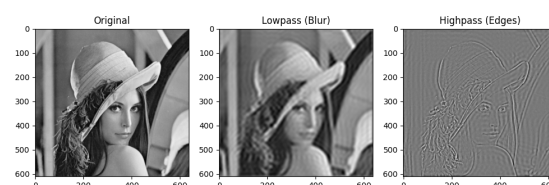


图 5: 图片标题

4. LaTeX 写作示例

本章提供使用 LaTeX 书写报告时可能使用的各种文档对象的使用示例。**请在报告写作完成后删除本章。**

4.1. 公式

示例如式1。

$$\pi = \frac{3.1415926}{1} \tag{1}$$

4.2. 图像

示例如图6。

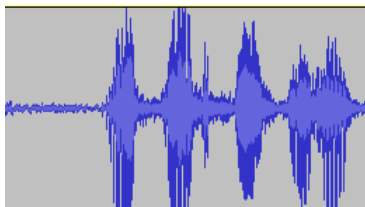


图 6: 图片标题

4.3. 表格

示例如表1。

表 1: 表标题

左对齐	居中对齐	右对齐
内容 内容	内容 内容	内容 内容

4.4. 代码

示例如下。

```
1 # 这是注释
2 def func(a, b):
3     print("Hello, world!")
```