

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана (национальный исследовательский институт)»

(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ Информатика и системы управления КАФЕДРА Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии

Отчёт

по лабораторной работе 2

Дисциплина: Архитектура ЭВМ

Тема лабораторной работы работы: Изучение средств ввода и вывода алфавитно-цифровойинформации и индикации с использованием микроконтроллеров ARM7

Студенты гр. И	IУ7-51б _.	Сушина А.Д.	
			(И.О. Фамилия)
_			
Преподаватель			Попов А. Ю.
		(Подпись, дат	а) (И.О. Фамилия)

Цель работы – изучение средств управления LED индикаторами и клавиатурными матрицами на базе микросхемы TM1638, а также изучение средств внутрисхемной отладки программ микроконтроллеров ARM7 TDMI. В ходе работы студенту необходимо ознакомиться с особенностями функционирования средств индикации и кнопочных клавиатур на основе микросхемы TM1638, ознакомиться со средствами внутрисхемной отладки программ, разработать и отладить программу индикации и сканирования клавиатуры с использованием отладочной платы SK-LPC2368 и платы индикации TM1638LED&KEY

Индивидуальное задание

Устройство состоит из трех исполнительных механизмов и кнопки, подключенных к устройству управления на основе микроконтроллера NXP LPC2368. Разработать программу функционирования микроконтроллера, управляющего работой устройства и обеспечивающую заданную логику его работы:

- 20. Устройство управления хлебопечкой, состоящее из миксера и двух нагревательных элементов. Программа функционирования:
 - а) перемешивание и подогрев одним нагревателем;
 - b) при нажатии на кнопку: выпекание вторым нагревателем.

Практическая часть

- Задание 1. Ознакомиться с теоретическим материалом на стр. 2-14.
- **Задание 2.** Доработать программу из лабораторной работы No1 так, чтобы для индикации были использованы светодиоды LED1..LED3 платы TM1638LED&KEY, а также кнопка S1.
- **Задание 3.** Разработать и отладить в симуляторе программу функционирования микроконтроллера в соответствии с индивидуальным вариантом.
- **Задание 4.** Получить осциллограмму для сигналов STB, CLK и DIO(порты Port1.26, Port1.27, Port1.28)для команды записи регистра управления LED. Осциллограмму и код программы занести в отчет.

Задание 5. Выполнить настройку проекта на работу с отладочной платой SK-LPC 2368. Выполнить запись информации *.axf файла проекта в статическую память микроконтроллера.

Задание 6. Протестировать правильность функционирования программы с помощью отладочной платы SK-LPC2368. Назначить точку останова. Выполнить пошаговую трассировку программы. Результаты работы программы занести в отчет

Ход работы Листинг программы функционирования микроконтроллера

```
#include <LPC23xx.H> /* Описание LPC23xx */
#define STB 26 //Port1.26
#define CLK 27 //Port1.27
#define DIO 28 //Port1.28

void delay(unsigned int count) {

    unsigned int i;
    for (i=0;i<count;i++){}
}

void tm1638_sendbyte(unsigned int x) {

    unsigned int i;
    IODIR1 |= (1<<DIO);//Устанавливаем пин DIO на вывод for(i = 0; i < 8; i++)
```

```
{
                    IOCLR1=(1<<CLK);//Сигнал СLK устанавливаем в 0
                    delay(0xfff);//Задержка
                    if (x&1)
                                 {IOSET1=(1<<DIO);} //Устанавливаем значение на выходе
DIO
                    else
                                        {IOCLR1=(1<<DIO);}
                    delay(0xfff);//Задержка
   x >>= 1;
   IOSET1=(1<<CLK);//Сигнал СLK устанавливаем в 1
   delay(0x1fff);
}
unsigned int tm1638_receivebyte() {
             unsigned int i;
             unsigned int x=0;
             IODIR1 \&= \sim (1 << DIO); // Устанавливаем пин DIO на ввод
             for(i = 0; i < 32; i++)
  {
                    IOCLR1=(1<<CLK);//Сигнал CLK устанавливаем в 0
                    delay(0xfff);//Задержка
                    if (IOPIN1&(1<<DIO)) {
                           x = (1 << i);
                    delay(0xfff);//Задержка
   IOSET1=(1<<CLK);//Сигнал CLK устанавливаем в 1
   delay(0x1fff);
  }
      return x;
}
void tm1638_sendcmd(unsigned int x)
                    //Устанавливаем пассивный высокий уровень сигнала STB
                    IOSET1=(1<<STB);
                    //Устанавливаем пины CLK,DIO,STB на вывод
                    IODIR1 = (1 << CLK) | (1 << DIO) | (1 << STB);
                    //Устанавливаем активный низкий уровень сигнала STB
                    IOCLR1=(1 << STB);
                    tm1638_sendbyte(x);
}
void tm1638_setadr(unsigned int adr) {
             //Установить адрес регистра LED инидикации
             tm1638_sendcmd(0xC0|adr);
}
void tm1638_init() {
             unsigned int i;
             //Разрешить работу индикации
```

```
tm1638 sendcmd(0x88);
             //Установить режим адресации: автоинкремент
             tm1638\_sendcmd(0x40);
             //Установить адрес регистра LED инидикации
             tm1638_setadr(0);
             //Сбросить все
             for (i=0;i<=0xf;i++)
                    tm1638_sendbyte(0);
             //Установить режим адресации: фиксированный
             tm1638\_sendcmd(0x44);
}
int main (void) {
 unsigned int n, i;
       tm1638_init();
      while (1) {
                      /* Бесконечный цикл */
               for (n = 1; n \le 0xf; n+=2) {
                    i=1:
                    while (i!=0) {
                           tm1638\_sendcmd(0x46);
                           i = tm1638_receivebyte();
                            if (i) {
                                  tm1638_setadr(1);
                                  tm1638_sendbyte(0);
                                  tm1638_setadr(3);
                                  tm1638_sendbyte(0);
                                  tm1638_setadr(5);
                                  tm1638_sendbyte(5);
                           }
                    tm1638_setadr(1);
                    tm1638_sendbyte(1);
                    tm1638 setadr(3);
                    tm1638_sendbyte(3);
                    tm1638_setadr(5);
                    tm1638_sendbyte(0);
             }
       }
```

}

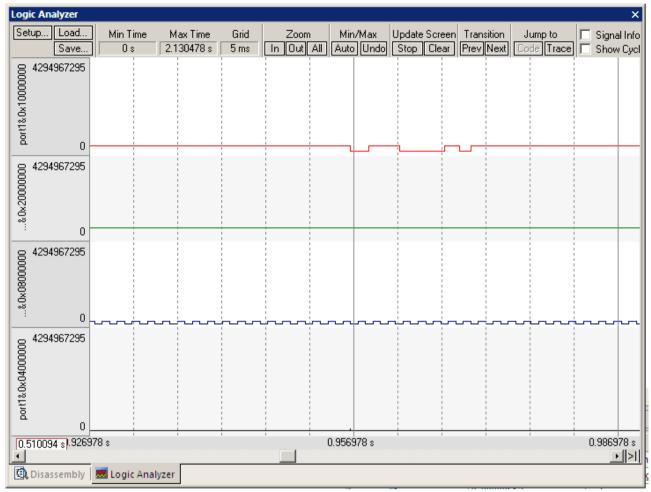


рис 1. осцилограмма сигналов

Результаты тестирования: При нажатии на кнопку происходит выключение двух светодиодов и включение третьего светодиода. Это демонстрирует правильность работы хлебопечки. При нажатии на кнопку включается выпекание и выключается нагрев 1 и перемешивание.

Выводы

Были изучены средства управления LED индикаторами и клавиатурными матрицами на базе микросхемы TM1638, а также средства внутрисхемной отладки программ микроконтроллеров ARM7 TDMI. Разработана и отлажена программа индикации и сканирования клавиатуры с использованием отладочной платы SK-LPC2368 и платы индикации TM1638LED&KEY