

# TAS SAS számítások

Miski Marcell

2014.12.kvázi.idusa

Nevezetes szögek függvényértékei								
	0°	30°	45°	60°	90°	180°	270°	360°
sin	0	$\frac{1}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	1	0	-1	0
cos	1	$\frac{\sqrt{3}}{2}$	$\frac{\sqrt{2}}{2}$	$\frac{1}{2}$	0	-1	0	1
tg	0	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	1	$\sqrt{3}$	-	0	-	0
ctg	-	$\sqrt{3}$	1	$\frac{\sqrt{3}}{3}$	0	-	0	-

## 1 Feladat

Legyen az  $A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  leképezés az origó körüli 30-os forgatás (óramutató járásával ellentétesen).

- Add meg a leképezés mátrixát úgy, hogy az  $i, j$  a bázis mindkét térben!
- Add meg a leképezés mátrixát úgy, hogy a kiindulási térben a bázis:  $\underline{a}_1 = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \end{pmatrix}$ ,  $\underline{a}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 4 \end{pmatrix}$ , a képtérbeli bázis:  $\underline{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -\sqrt{3} \end{pmatrix}$ ,  $\underline{b}_2 = \begin{pmatrix} \sqrt{3} \\ 1 \end{pmatrix}$ ,

### 1.1 Megoldás

#### 1.1.1 a

Origó körüli pozitív forgatás mátrixa:  $\underline{A} = \begin{bmatrix} \cos(30^\circ) & -\sin(30^\circ) \\ \sin(30^\circ) & \cos(30^\circ) \end{bmatrix}$

#### 1.1.2 b

A kiindulási térben való áttérés mátrixa:  $\underline{S} = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 4 \end{bmatrix}$  A képtérben való áttérés

mátrixa:  $\underline{T} = \begin{bmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 1 \end{bmatrix}$

Ergo a leképezés mátrixa:

$$\underline{\underline{A'}} = \underline{\underline{T}}^{-1} \underline{\underline{A}} \underline{\underline{S}} =$$

$$\begin{bmatrix} 1 & \sqrt{3} \\ -\sqrt{3} & 1 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} \cos(30^\circ) & -\sin(30^\circ) \\ \sin(30^\circ) & \cos(30^\circ) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 4 \end{bmatrix} = 4 \cdot \begin{bmatrix} 1 & -\sqrt{3} \\ \sqrt{3} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \sqrt{3}/2 & -1/2 \\ 1/2 & \sqrt{3}/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 4 \end{bmatrix} =$$

$$4 \cdot \begin{bmatrix} 0 & -2 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 4 \end{bmatrix} = 4 \cdot \begin{bmatrix} 2 & -8 \\ 6 & 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 & -32 \\ 24 & 8 \end{bmatrix}$$

## 2 Feladat

Legyen az  $A : R^3 \rightarrow R^3$  leképezésné a bázisvektorok képei rendre:

$$\underline{i} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \underline{j} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \underline{k} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

a) Add meg a leképezés mátrixát úgy, hogy a kiindulási térben a bázis  $\underline{i}, \underline{j}, \underline{k}$

$$\text{a képtérbeli bázis pedig: } \underline{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \underline{a}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 5 \end{pmatrix}, \underline{a}_3 = \begin{pmatrix} 4 \\ 2 \\ 4 \end{pmatrix}$$

b) Add meg a leképezés mátrixát úgy, hogy a kiindulási térben és a képtérben is a bázis az:  $\underline{a}_1, \underline{a}_2, \underline{a}_3$  vektorokból áll.

c) Fogalmazd meg, a három dimenziós tér, mely geometriai transzformációjának felel meg ezen leképezés.

### 2.1 Megoldás

#### 2.1.1 a

$$\underline{\underline{A}} = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\underline{\underline{T}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 1 & -1 & 2 \\ -2 & 5 & 4 \end{bmatrix}$$

Tehát:

$$\underline{\underline{A'}} = \underline{\underline{T}}^{-1} \underline{\underline{A}} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 1 & -1 & 2 \\ -2 & 5 & 4 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 & -10 & -2 \\ 4 & -6 & -1 \\ -3/2 & 5/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -10 & -7 & -2 \\ -6 & -4 & -1 \\ 5/2 & 3/2 & 1/2 \end{bmatrix}$$

#### 2.1.2 b

$$\underline{\underline{T}} = \underline{\underline{S}}$$

$$\underline{\underline{A'}} = \underline{\underline{T}}^{-1} \underline{\underline{A}} \underline{\underline{S}} = \begin{bmatrix} -10 & -7 & -2 \\ -6 & -4 & -1 \\ 5/2 & 3/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 4 \\ 1 & -1 & 2 \\ -2 & 5 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -13 & -3 & -62 \\ -8 & -1 & -36 \\ 3 & 1 & 15 \end{bmatrix}$$

### 2.1.3 c

z-tengely körüli 90°-os forgatás. Óramutató járásával megegyező irányba.

## 3 Feladat

Legyen az  $A : R^2 \rightarrow R^2$  leképezés az origó körüli 60-os forgatás (óramutató járásával ellentétesen).

- a) Add meg a leképezés mátrixát úgy, hogy az  $\underline{i}, \underline{j}$  a bázis mindkét térben!,  
b) Add meg a leképezés mátrixát úgy, hogy a kiindulási térben a bázis:

$$\underline{a}_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 5 \end{pmatrix}, \underline{a}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \text{ a képtérbeli bázis: } \underline{b}_1 = \begin{pmatrix} \sqrt{3} \\ -1 \end{pmatrix}, \underline{b}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ \sqrt{3} \end{pmatrix},$$

### 3.1 Megoldás

#### 3.1.1 a

Origó körüli pozitív forgatás mátrixa:  $\underline{\underline{A}} = \begin{bmatrix} \cos(60^\circ) & -\sin(60^\circ) \\ \sin(60^\circ) & \cos(60^\circ) \end{bmatrix}$

#### 3.1.2 b

A kiindulási térben való áttérés mátrixa:  $\underline{\underline{S}} = \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 5 & 2 \end{bmatrix}$  A képtérben való

áttérés mátrixa:  $\underline{\underline{T}} = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 1 \\ -1 & \sqrt{3} \end{bmatrix}$

Ergo a leképezés mátrixa:

$$\underline{\underline{A'}} = \underline{\underline{T}}^{-1} \underline{\underline{A}} \underline{\underline{S}} =$$

$$\underline{\underline{T}} = \begin{bmatrix} \sqrt{3} & 1 \\ -1 & \sqrt{3} \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} \cos(60^\circ) & -\sin(60^\circ) \\ \sin(60^\circ) & \cos(60^\circ) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 5 & 2 \end{bmatrix} = 4 \cdot \begin{bmatrix} \sqrt{3} & -1 \\ 1 & \sqrt{3} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/2 & -\sqrt{3}/2 \\ \sqrt{3}/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 5 & 2 \end{bmatrix} =$$
$$4 \cdot \begin{bmatrix} 0 & -2 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 5 & 2 \end{bmatrix} = 4 \cdot \begin{bmatrix} -10 & -4 \\ -2 & 4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -40 & -16 \\ -8 & 16 \end{bmatrix}$$

## 4 Feladat

Legyen az  $A : R^3 \rightarrow R^3$  leképezésné a bázisvektorok képei rendre:

$$\underline{i} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \underline{j} = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \underline{k} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$$

- (a) Add meg a leképezés mátrixát úgy, hogy a kiindulási térben a bázis

$$\underline{i}, \underline{j}, \underline{k} \text{ a képtérbeli bázis pedig: } \underline{a}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 1 \end{pmatrix}, \underline{a}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ -7 \\ 2 \end{pmatrix}, \underline{a}_3 = \begin{pmatrix} -4 \\ 13 \\ -2 \end{pmatrix}$$

- (b) Add meg a leképezés mátrixát úgy, hogy a kiindulási térben és a képtérben is a bázis az:  $\underline{a}_1, \underline{a}_2, \underline{a}_3$  vektorokból áll.
- (c) Fogalmazd meg, a három dimenziós tér, mely geometriai transzformációjának felel meg ezen leképezés.

## 4.1 Megoldás

### 4.1.1 a

$$\underline{\underline{A}} = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\underline{\underline{T}} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -4 \\ -3 & -7 & 13 \\ 1 & 2 & -2 \end{bmatrix}$$

Tehát:

$$\underline{\underline{A'}} = \underline{\underline{T}}^{-1} \underline{\underline{A}} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -4 \\ -3 & -7 & 13 \\ 1 & 2 & -2 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 6 & 2 & 1 \\ -7/2 & -1 & 1/2 \\ -1/2 & 0 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 & -6 & 1 \\ -1 & 7/2 & 1/2 \\ 0 & 1/2 & 1/2 \end{bmatrix}$$

### 4.1.2 b

$$\underline{\underline{T}} = \underline{\underline{S}}$$

$$\underline{\underline{A'}} = \underline{\underline{T}}^{-1} \underline{\underline{AS}} = \begin{bmatrix} -2 & -6 & 1 \\ -1 & 7/2 & 1/2 \\ 0 & 1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 2 & -4 \\ -3 & -7 & 13 \\ 1 & 2 & -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 21 & 482 & -88 \\ -11 & -51/2 & 97/2 \\ -1 & -5/2 & 11/2 \end{bmatrix}$$

### 4.1.3 c

z-tengely körüli 90°-os forgatás. Óramutató járásával megegyező irányba.

## 5 Feladat

Legyen az  $A : R^3 \rightarrow R^2$  leképezés mátrixa a kanonikus bázis pár esetén

$$\underline{\underline{A}} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & -3 & 1 \end{bmatrix}$$

- (a) Add meg a leképezés mátrixát úgy, hogy a kiindulási térben a bázis:

$$\underline{b}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \underline{b}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 4 \end{pmatrix}, \underline{b}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 2 \\ 7 \end{pmatrix}$$

a képtérbeli bázis:  $\underline{a}_1 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \underline{a}_2 = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \end{pmatrix},$

## 5.1 Megoldás a

$$\begin{aligned}\underline{\underline{A'}} &= \underline{\underline{T}}^{-1} \underline{\underline{A}} \underline{\underline{S}} = \begin{bmatrix} 2 & 6 \\ 1 & 4 \end{bmatrix}^{-1} \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & -3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ -1 & 4 & 7 \end{bmatrix} = 2 \cdot \begin{bmatrix} 4 & -1 \\ -6 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 1 & -3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 30 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 4 & 7 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 6 & -11 & -17 \\ -3/2 & 3 & 9/2 \end{bmatrix}\end{aligned}$$

## 6 Feladat

Legyen adott a tér egy bázisa (mindkét térben áttérünk ilyenkor):

$$\underline{s}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix}, \underline{s}_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \underline{s}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 4 \\ 1 \end{pmatrix}$$

Egy leképezés mátrixa ezen bázisban:

$$\underline{\underline{A}}_{[S]} = \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -3 \\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix}$$

Addja meg a leképezés mátrixát a kanonikus bázisban (i,j,k)!

## 6.1 Megoldás

Ebből azt tudjuk, hogy:

$$\underline{\underline{A}}_{[S]} = \underline{\underline{S}}^{-1} \underline{\underline{A}} \underline{\underline{S}}$$

Ergo:

$$\underline{\underline{A}} = \underline{\underline{S}} \underline{\underline{A}}_{[S]} \underline{\underline{S}}^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & -4 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & -3 \\ 0 & 4 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 3 & -4 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}^{-1} = 1/7 \cdot \begin{bmatrix} 16 & -1 & -4 \\ 59 & -5 & -11 \\ -5 & 6 & 10 \end{bmatrix}$$