

Funkcijų interpoliavimas

Ermito daugianariai ir splainai

[http://oras.if.ktu.lt/moduliai/T170B115/Skaitiniai inžinerijos metodai su MATLAB
\(KP RG RB\)2009](http://oras.if.ktu.lt/moduliai/T170B115/Skaitiniai_inzinerijos_metodai_su_MATLAB_(KP_RG_RB)2009)

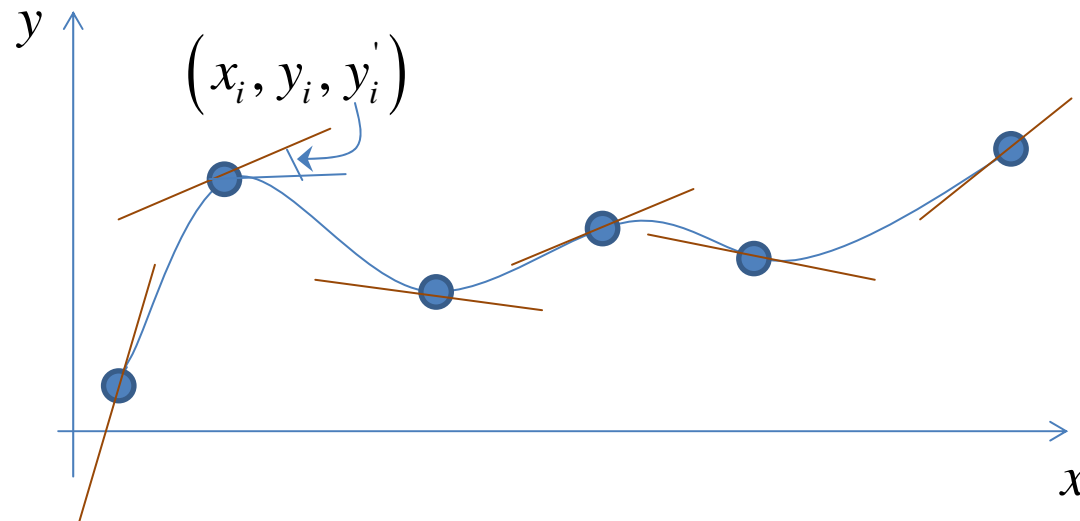
F9.pdf

[http://oras.if.ktu.lt/moduliai/T170B115 /Skaitiniai inžinerijos metodai\(RB\) 2006](http://oras.if.ktu.lt/moduliai/T170B115/Skaitiniai_inzinerijos_metodai(RB)_2006)

I.3.pdf

Interpoliavimas, kai mazguose duotos ne tik funkcijos, bet ir jos išvestinės reikšmės:

$$(x_i, y_i, y'_i), \quad y_i = f(x_i), \quad y'_i = \left. \frac{df}{dx} \right|_{x_i}, \quad i = 1:n$$



Interpoliavimas daugianariais *vienanarių bazėje*

Duoti interpoliavimo mazgai: $(x_i, y_i, y'_i), i = 1:n$

Daugianario pavidalo interpoliacinė funkcija

$$f(x) = a_0 + a_1x + \dots + a_{2n-2}x^{2n-2} + a_{2n-1}x^{2n-1} = \begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^{2n-2} & x^{2n-1} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_{2n-2} \\ a_{2n-1} \end{Bmatrix}$$

Bazinės funkcijos

Bazinių funkcijų išvestinės:

$$f'(x) = \begin{bmatrix} 0 & 1 & \dots & (2n-2)x^{2n-3} & (2n-1)x^{2n-2} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_{2n-2} \\ a_{2n-1} \end{Bmatrix}$$

!!!
Interpoliuojant per
n mazgų, reikia
tenkinti 2n lygčių

Interpoliavimas daugianariais. Interpoliavimo koeficientų vienanarių bazėje apskaičiavimas

$$\begin{bmatrix} 1 & x & \dots & x^{2n-2} & x^{2n-1} \\ 0 & 1 & \dots & (2n-2)x^{2n-3} & (2n-1)x^{2n-2} \end{bmatrix} \quad (x_i, y_i, y'_i), \quad i = 1:n$$

$$\begin{bmatrix} 1 & x_1 & x_1^2 & \dots & x_1^{2n-2} & x_1^{2n-1} \\ 1 & x_2 & x_2^2 & \dots & x_2^{2n-2} & x_2^{2n-1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \dots & x_n^{2n-2} & x_n^{2n-1} \\ 0 & 1 & 2x_1 & \dots & (2n-2)x_1^{2n-3} & (2n-1)x_1^{2n-2} \\ 0 & 1 & 2x_2 & \dots & (2n-2)x_2^{2n-3} & (2n-1)x_2^{2n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 1 & 2x_n & \dots & (2n-2)x_n^{2n-3} & (2n-1)x_n^{2n-2} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_{2n-2} \\ a_{2n-1} \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \\ y'_1 \\ y'_2 \\ \vdots \\ y'_n \end{Bmatrix}$$

$$a_0, a_1, \dots, a_{2n-1}$$

Ermito interpoliacinė išraiška

$$(x_i, y_i, y_i'), \quad i = 1:n$$

$$f(x) = \sum_{j=1}^n (U_j(x)y_j + V_j(x)y_j') \Rightarrow U_j(x_i) = \delta_{ij}; V_j(x_i) = 0;$$

$$f'(x) = \sum_{j=1}^n (U_j'(x)y_j + V_j'(x)y_j') \Rightarrow U_j'(x_i) = 0; V_j'(x_i) = \delta_{ij}$$

Lagranžo daugianario išvestinė,
apskaičiuota mazge x_j

Lagranžo daugianaris, apskaičiuotas
visuose taškuose x

$$U_j(x) = (1 - 2L_j'(x_j)(x - x_j))L_j^2(x);$$

$$V_j(x) = (x - x_j)L_j^2(x),$$

$$j = 1:n$$

Lagranžo daugianario išvestinės apskaičiavimas

$$(x-x_1)(x-x_2)(x-x_4) = \prod_{\substack{i=1 \\ i \neq 3}}^4 (x-x_i)$$

$$\begin{aligned} \left((x-x_1)(x-x_2)(x-x_4) \right)' &= (x-x_1)'(x-x_2)(x-x_4) + (x-x_1)(x-x_2)'(x-x_4) + (x-x_1)(x-x_2)(x-x_4)' = \\ &= (x-x_2)(x-x_4) + (x-x_1)(x-x_4) + (x-x_1)(x-x_2) = \\ &= \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq 3}}^4 \left(\prod_{\substack{i=1 \\ i \neq 3 \\ i \neq k}}^4 (x-x_i) \right) \end{aligned}$$

$$L_j(x) = \prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n \frac{x-x_i}{x_j-x_i} \quad \Rightarrow \quad \frac{\partial L_j(x)}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x} \left(\prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n \frac{x-x_i}{x_j-x_i} \right) = \frac{\sum_{\substack{k=1 \\ k \neq j}}^n \left(\prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j \\ i \neq k}}^n (x-x_i) \right)}{\prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n (x_j-x_i)}$$

Lagranžo daugianario išvestinės apskaičiavimas

$$\left. \frac{\partial L_j(x)}{\partial x} \right|_{x_j} = \frac{\sum_{\substack{k=1 \\ k \neq j}}^n \left(\prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j \\ i \neq k}}^n (x_{\mathbf{j}} - x_i) \right)}{\prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n (x_{\mathbf{j}} - x_i)} = \sum_{\substack{k=1 \\ k \neq j}}^n \left(\frac{1}{x_{\mathbf{j}} - x_k} \right)$$

$$U_j(x) = (1 - 2L_j'(x_j)(x - x_j))L_j^2(x);$$

$$V_j(x) = (x - x_j)L_j^2(x),$$

$$j = 1:n$$

$$L_j(x) = \prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n \frac{x - x_i}{x_j - x_i}$$

Lagranžo daugianario išvestinės apskaičiavimas

```
function DL=D_Lagrange(X,n,j,x) % Lagranzo daugianario isvestine
```

```
    DL=0; %DL israskos skaitiklis
    for k=1:n % ciklas per atmetamus narius
        if k==j, continue, end
        Lds=1;
        for i=1:n
            if i ~= j && i ~= k , Lds=Lds.*(x-X(i)); end
        end
        DL=DL+Lds;
    end

    Ldv=1; %DL israskos vardiklis
    for i=1:n
        if i ~= j, Ldv=Ldv.*(X(j)-X(i)); end
    end

    DL=DL/Ldv;

return
end
```

$$\sum_{\substack{k=1 \\ k \neq j}}^n \left(\prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j \\ i \neq k}}^n (x - x_i) \right)$$
$$\prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n (x_j - x_i)$$

Ermito daugianarių apskaičiavimas

```
function [U,V]=Hermite(X,n,j,x)    %Ermito daugianariai

    L=Lagrange(X,n,j,x);          %Lagranzo daugianaris
    DL=D_Lagrange(X,n,j,X(j));   %Lagranzo daugianario išvestinė
    U=(1-2*DL.*(x-X(j))).*L.^2;  (1-2L'_j(x_j)(x-x_j))L_j^2(x)
    V=(x-X(j)).*L.^2;
    V_j(x) = (x-x_j)L_j^2(x)
```

!!! Apskaičiuojama tik taške j, o ne visuose vaizdavimo taškuose

```
return
end
```

```
function L=Lagrange(X,n,j,x) % Lagranzo daugianaris
```

```
    L=1;
    for i=1:n
        if i ~= j, L=L.*(x-X(i))/(X(j)-X(i)); end
    end
```

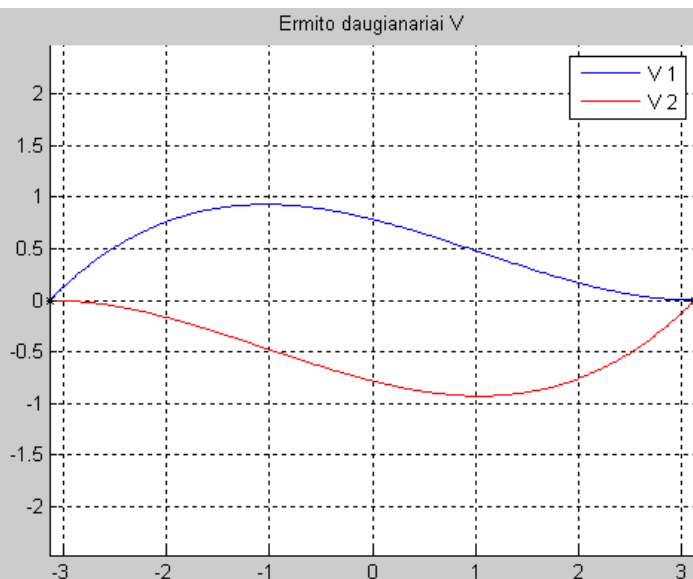
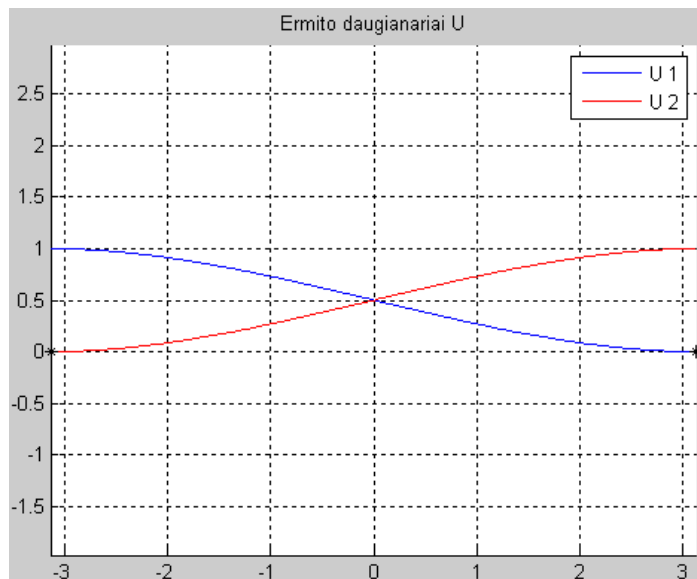
$$\prod_{\substack{i=1 \\ i \neq j}}^n \frac{x - x_i}{x_j - x_i}$$

```
return
end
```

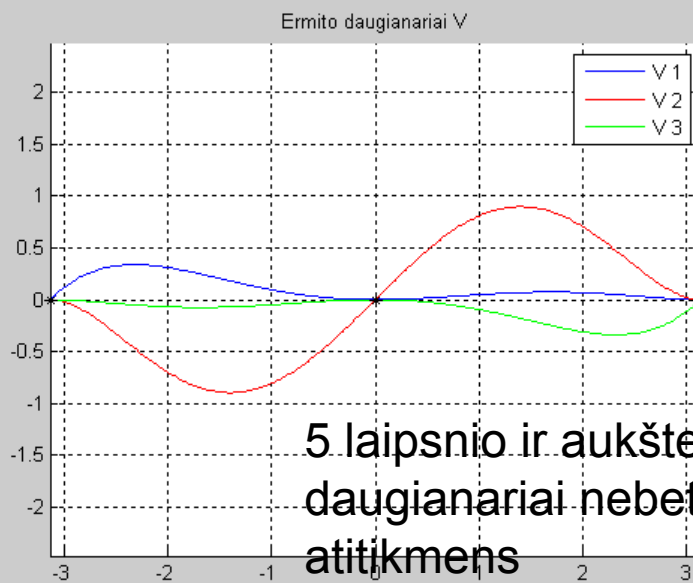
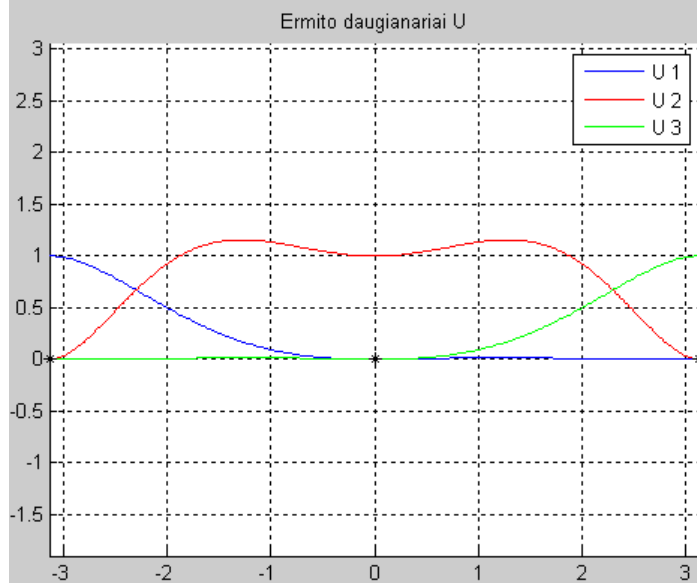
Ermito daugianarių grafinis vaizdas

$$U_j(x) = (1 - 2L_j'(x_j)(x - x_j))L_j^2(x);$$

$$V_j(x) = (x - x_j)L_j^2(x), \quad j = 1:n$$



3 laipsnio
(n=2)

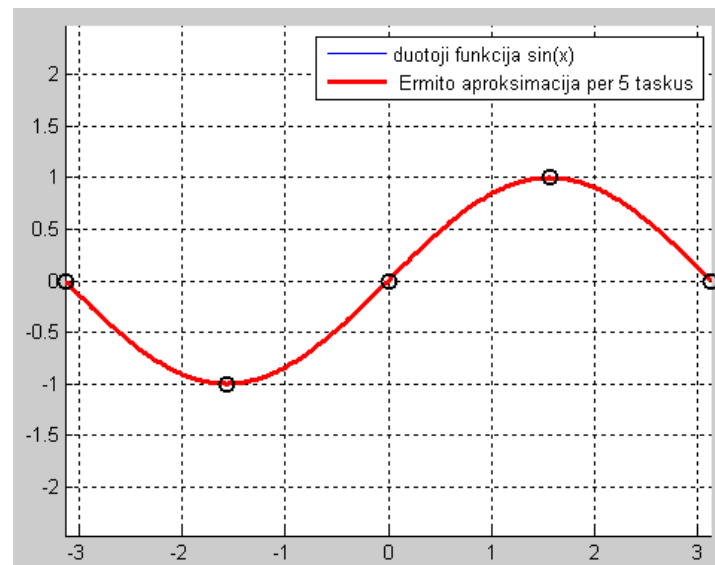
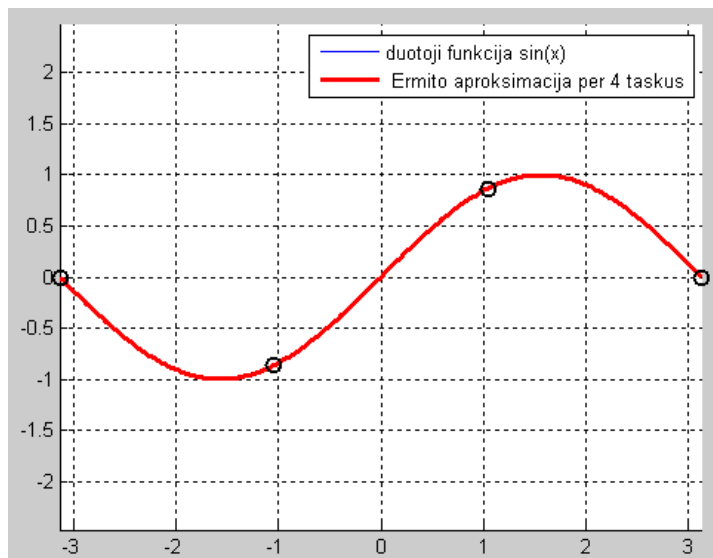
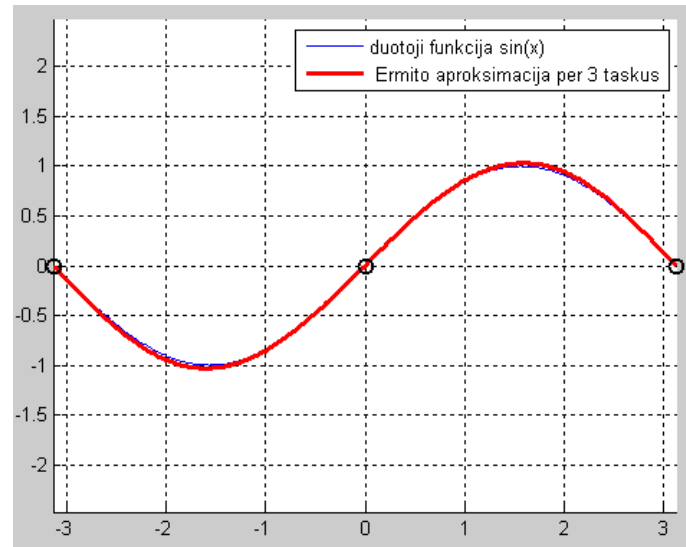
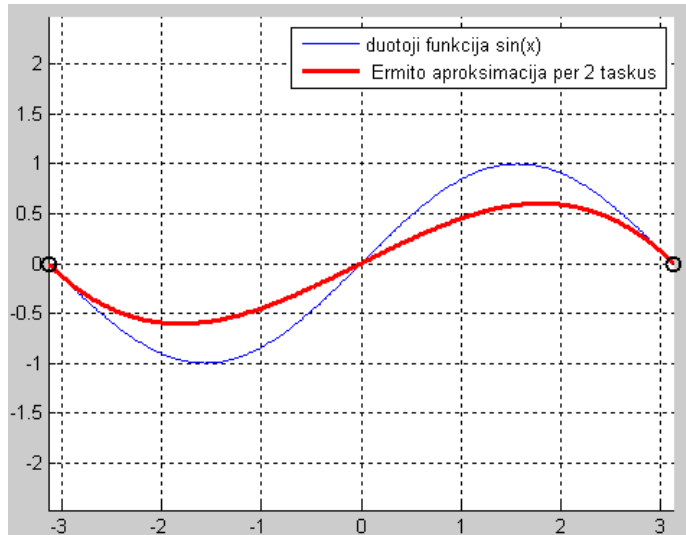


5 laipsnio
(n=3)

5 laipsnio ir aukštesnių laipsnių
daugianariai nebeturi fizikinio
atitikmens

Skirtingų eilių interpoliacija Ermito daugianariais

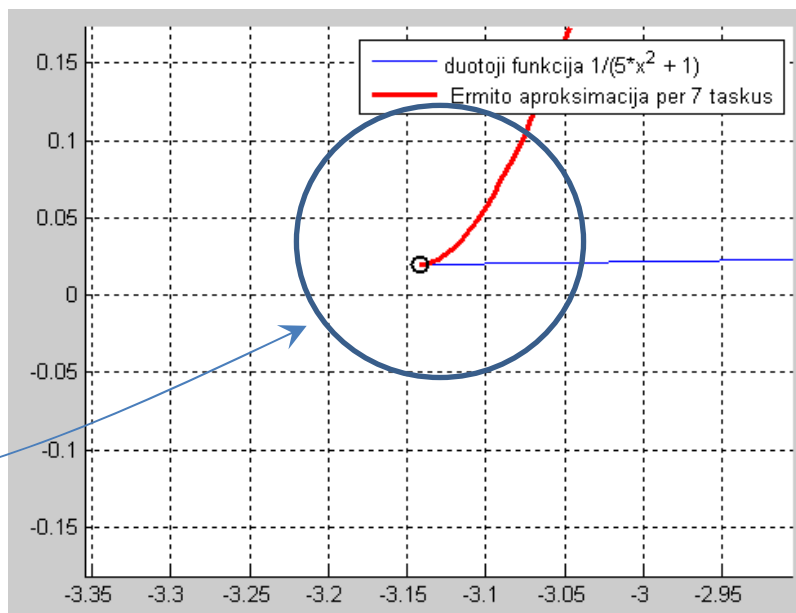
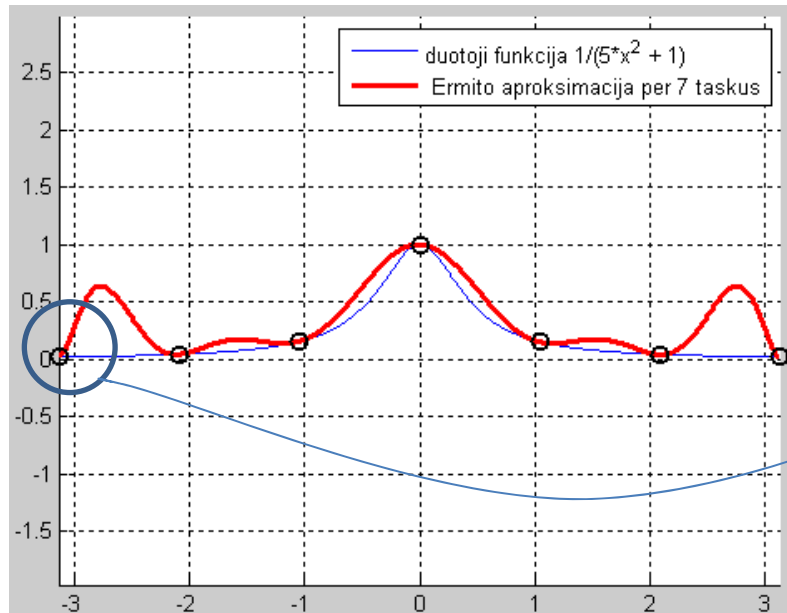
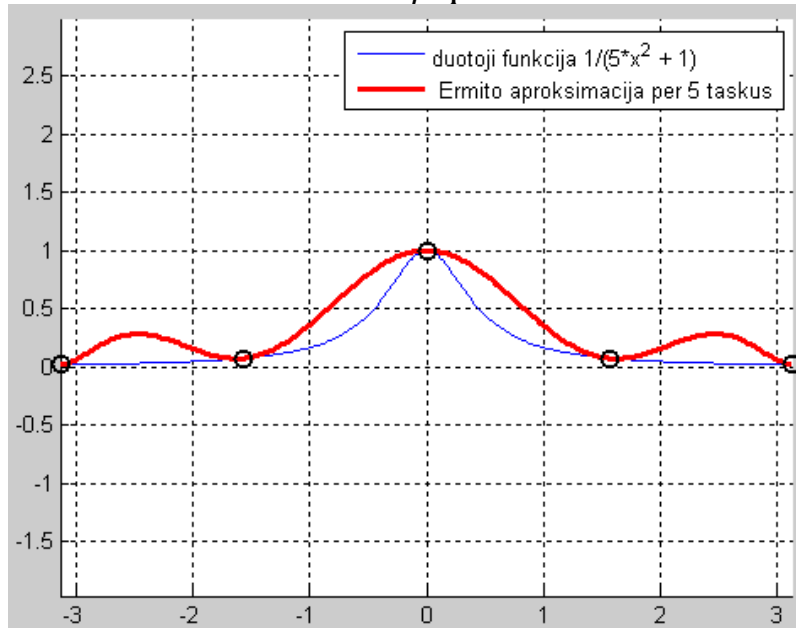
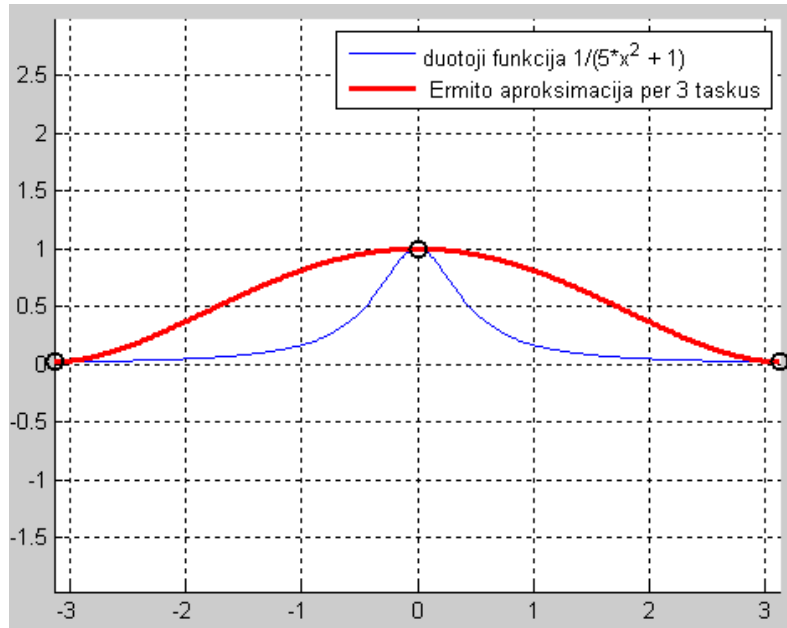
$$f(x) = \sum_{j=1}^n \left(U_j(x) y_j + V_j(x) y'_j \right)$$



Skirtingų eilių interpoliacija

Ermito daugianariais

$$f(x) = \sum_{j=1}^n \left(U_j(x) y_j + V_j(x) y'_j \right)$$



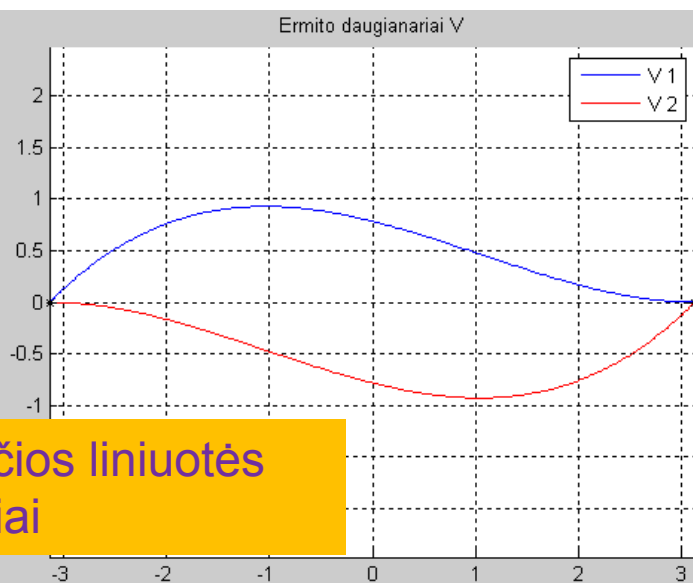
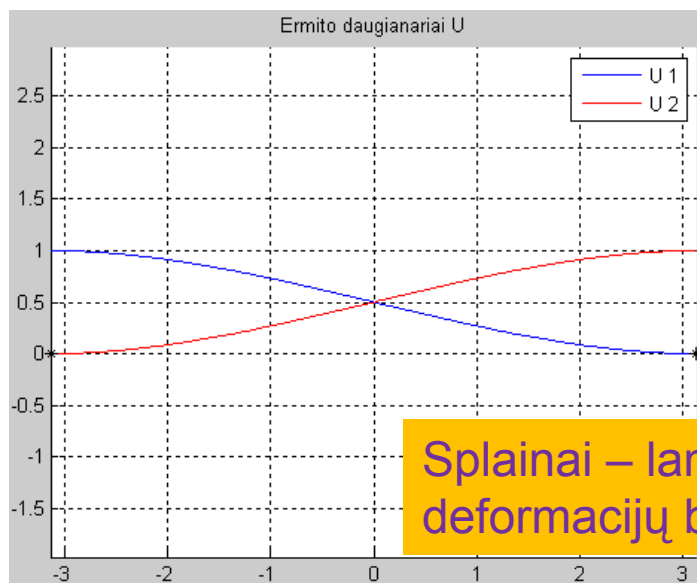
- Aukštų eilių (t.y. per daugelį interpoliavimo taškų einantys) Ermito daugianariai taikomi retai;
- Dažniausiai taikomi 2-os eilės Ermito daugianariai(kubiniai, $n=2$), kurie interpoliuoja funkcijos reikšmes tarp dviejų gretimų taškų;
- Tokiu atveju kiekviename interpoliacijos taške susijungia du skirtingi daugianariai, nustatyti gretimuose intervaluose. Tačiau sandūra yra glotni, kadangi interpoliavimo taške daugianarių išvestinių reikšmės sutampa. Tokia interpoliacija dar vadinama **Ermito splainais** ;

*Spline – lanksti liniuotė. Deformuojamų kūnų mechanikos moksle įrodoma, kad deformuotos liniuotės kreivė yra aprašoma 3 eilės daugianariu. Ermito splainai – tai “liniuotės” kiekviename intervale, kurių liestinės sandūrose sutapdintos. Tačiau tai nėra viena ir ta pati “ilga liniuotė”

Ermito splainai ir Ermito daugianariai

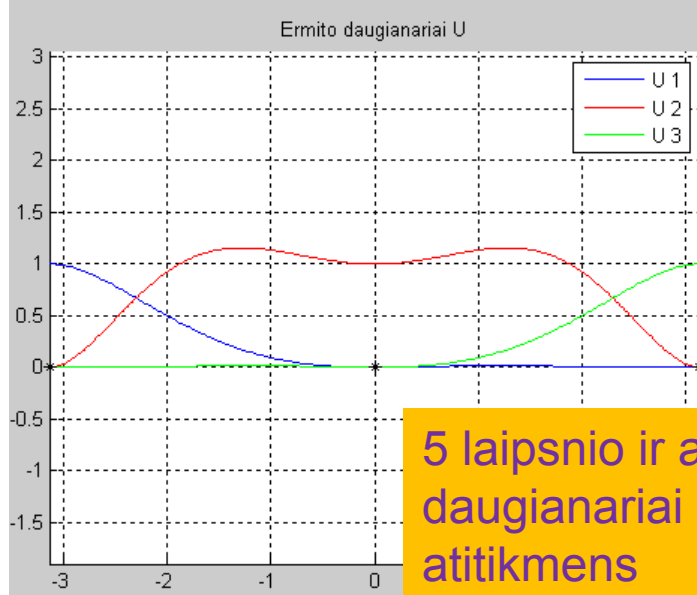
$$U_j(x) = (1 - 2L_j'(x_j)(x - x_j))L_j^2(x);$$

$$V_j(x) = (x - x_j)L_j^2(x), \quad j = 1:n$$



3 laipsnio
(n=2)

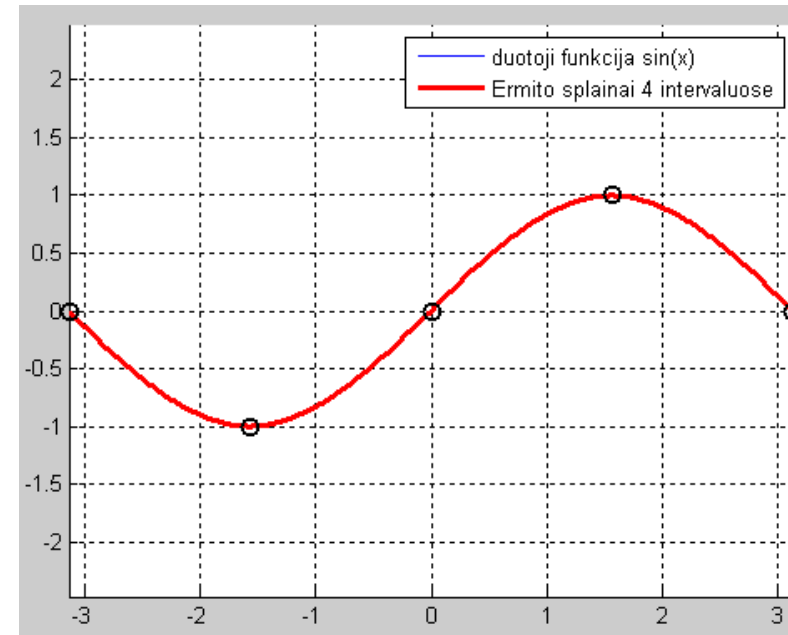
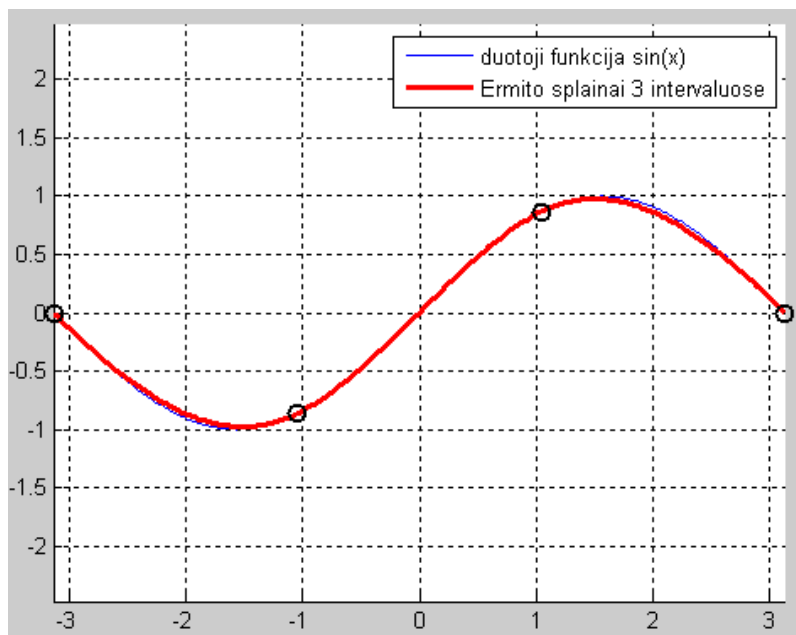
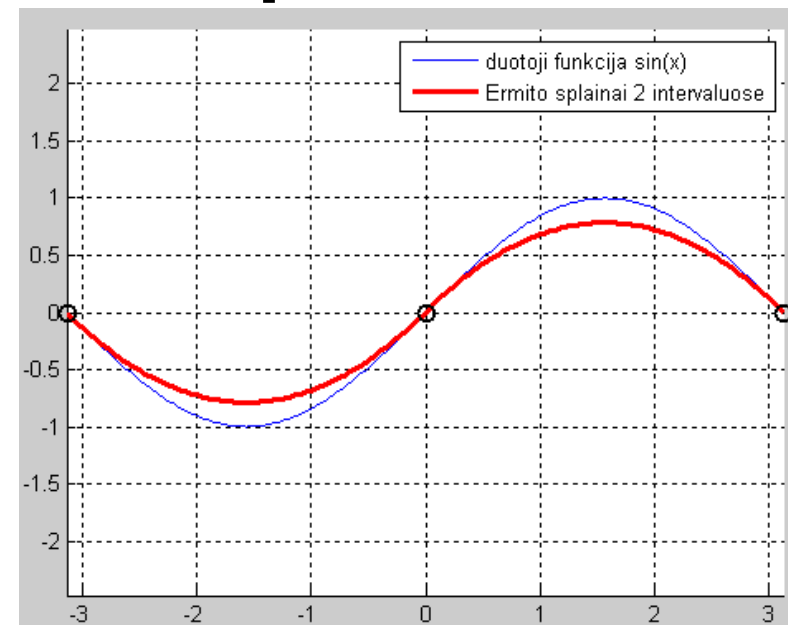
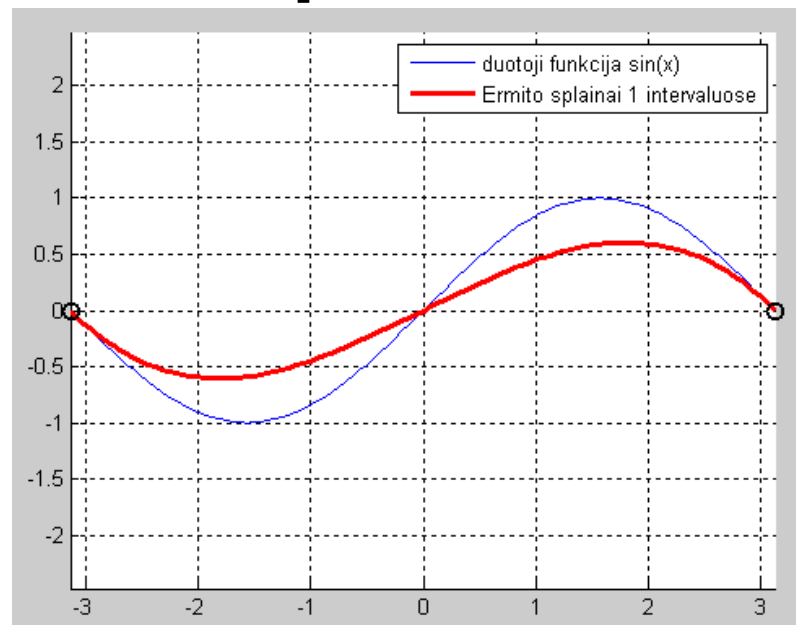
Splainai – lanksčios liniuotės deformacijų būviai



5 laipsnio
(n=3)

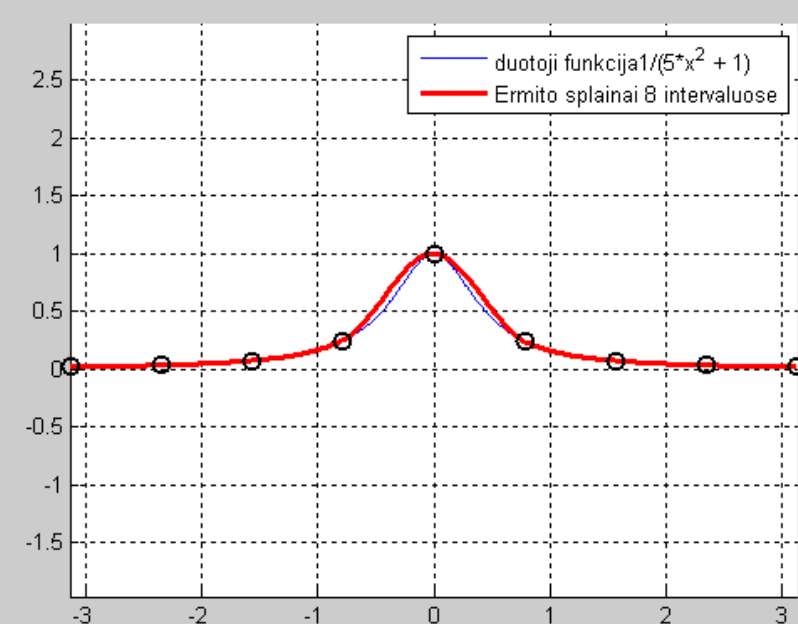
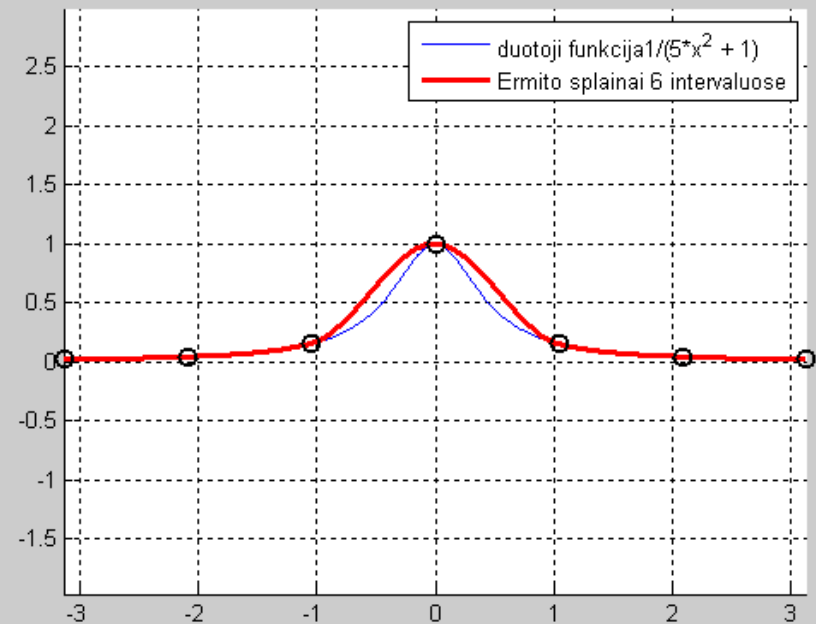
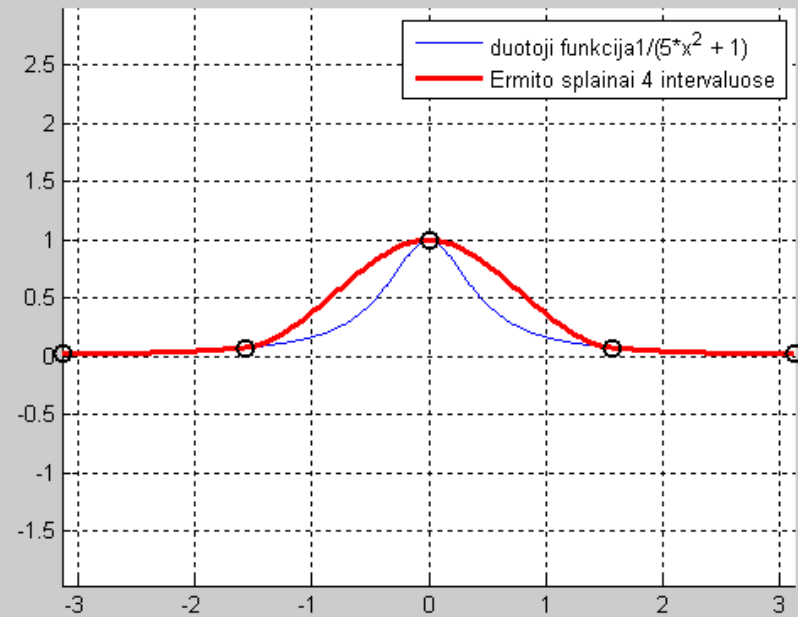
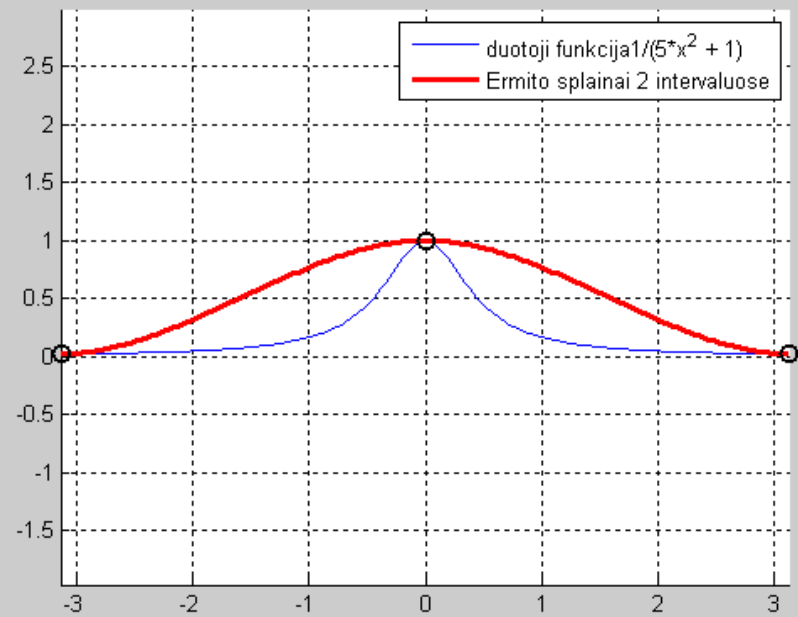
5 laipsnio ir aukštesnių laipsnių daugianariai nebeturi fizikinio atitikmens

Interpoliavimas Hermo splainais



Interpoliavimas Hermo splainais

$$f(x) = \sum_{j=1}^n \left(U_j(x) y_j + V_j(x) y'_j \right)$$



Funkcijos, interpoliuotos Ermito daugianariais, išvestinė

$$U_j(x) = (1 - 2L_j'(x_j)(x - x_j))L_j^2(x);$$

$$V_j(x) = (x - x_j)L_j^2(x), \quad j = \overline{1, n}$$



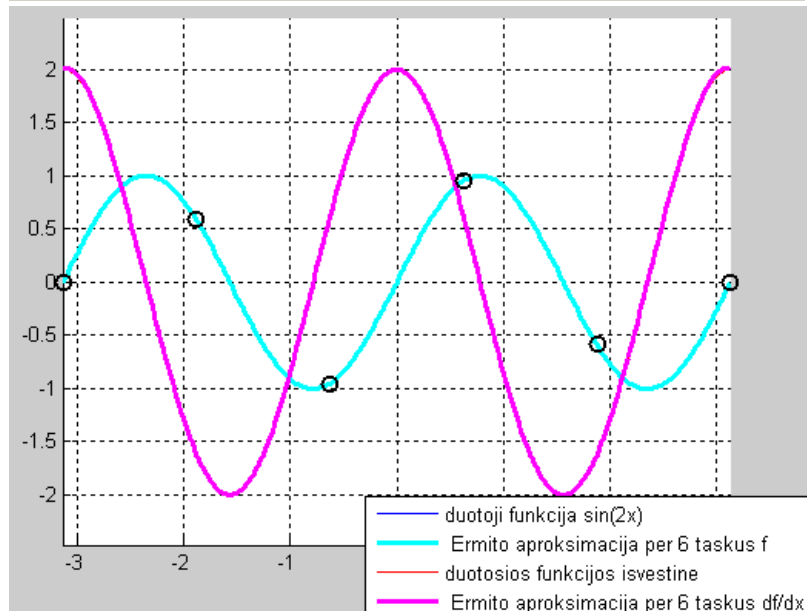
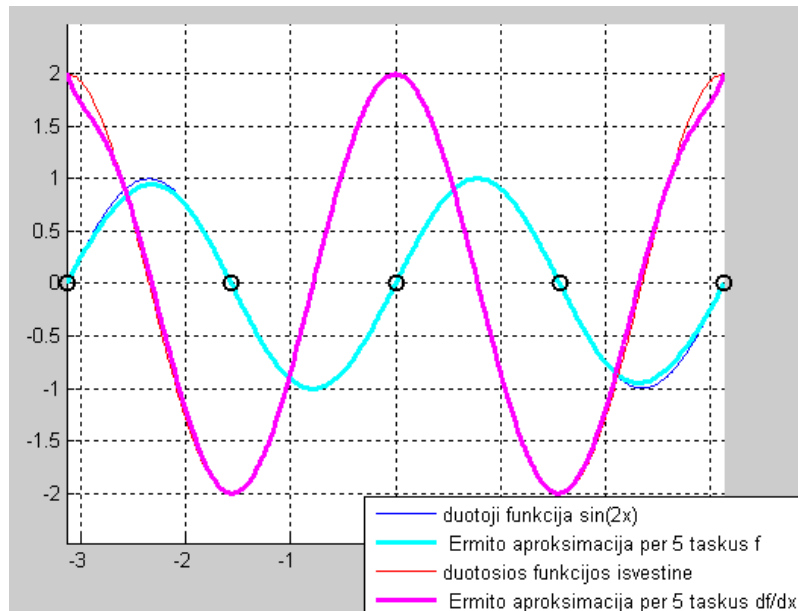
$$U'_j(x) = -2L_j'(x_j)L_j^2(x) + 2(1 - 2L_j'(x_j)(x - x_j))L_j(x)L_j'(x);$$

$$V'_j(x) = L_j^2(x) + 2(x - x_j)L_j(x)L_j'(x);$$

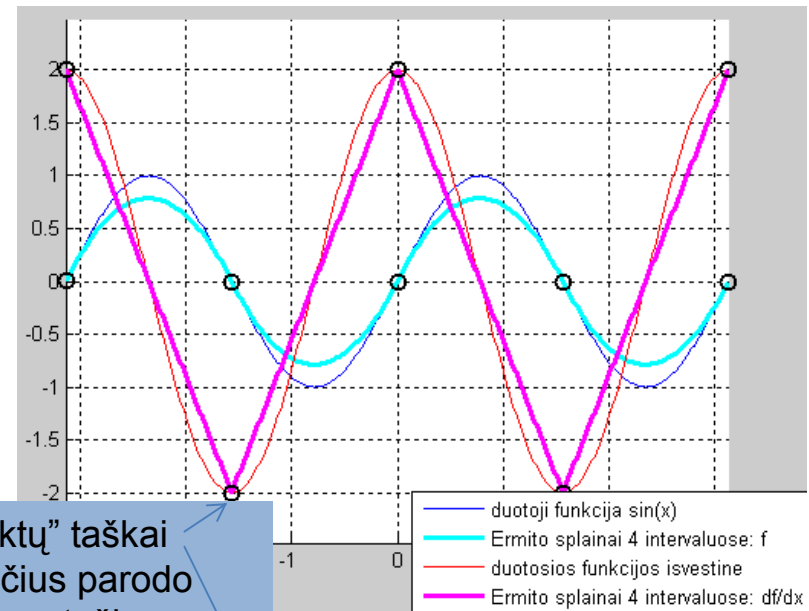


$$f'(x) = \sum_{j=1}^n (U'_j(x)y_j + V'_j(x)y'_j)$$

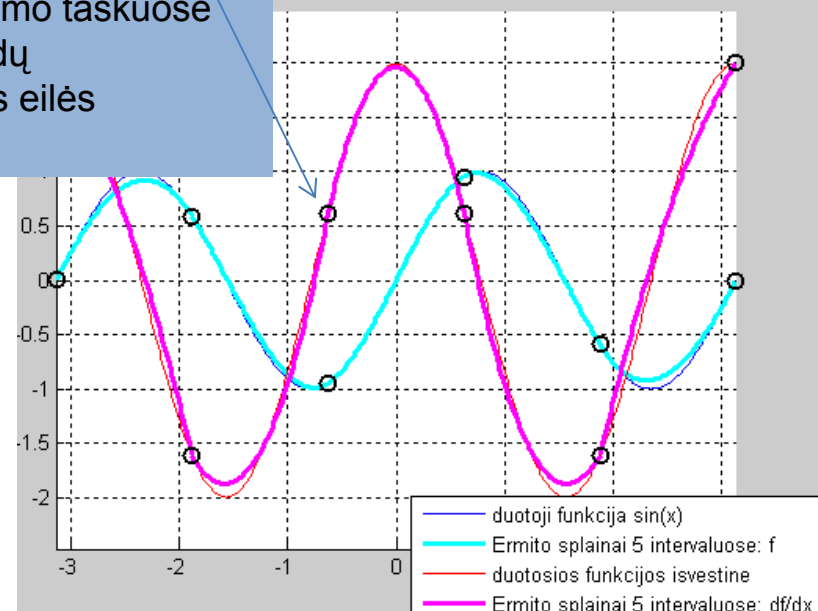
Funkcijos ir jos išvestinės interpoliavimas vienu Hermo daugianariu



Funkcijos ir jos išvestinės interpoliavimas 2 eilės Hermo splainais intervaluose



2 eilės “defektų” taškai
 Defekto skaičius parodo
 kiek susidūrimo taškuose
 yra nevienodų
 aukščiausios eilės
 išvestinių.



Ermito splainai: išvestinių reikšmių nustatymas “pagal nutylėjimą”

- Ermito splainai yra lokalieji. Pakeitus funkcijos arba jos išvestinės reikšmę viename interpoliavimo taške, pakinta tik dviejų su šiuo tašku susietų splainų forma. Sąvokos *Ermito splainas* ir *lokalusis splainas* yra sinonimai. Ermito splainas yra 2 eilės defekto splainas (t.y.);
- Kadangi kiekviename taške galima valdyti tiek funkcijos, tiek ir jos išvestinės reikšmes, interpoliuojančiai kreivei nesunku suteikti pageidaujamą formą;
- Ne visuomet patogiu , kai numatant interpoliavimo taškus kiekvienam jų būtina priskirti ir išvestinės reikšmę ;
- Išvestinės reikšmės “pagal nutylėjimą” gali būti nustatytos, panaudojant Akima formules arba skaitinio diferencijavimo formules, diskretizacijos taškais laikant duotus interpoliavimo taškus

Skaitinio diferencijavimo formulės išvestinių reikšmėms nustatyti

$$f(x) = \frac{(x-x_i)(x-x_{i+1})}{(x_{i-1}-x_i)(x_{i-1}-x_{i+1})} f_{i-1} + \frac{(x-x_{i-1})(x-x_{i+1})}{(x_i-x_{i-1})(x_i-x_{i+1})} f_i + \frac{(x-x_{i-1})(x-x_i)}{(x_{i+1}-x_{i-1})(x_{i+1}-x_i)} f_{i+1}$$
$$f'(x) = \frac{(x-x_i)+(x-x_{i+1})}{(x_{i-1}-x_i)(x_{i-1}-x_{i+1})} f_{i-1} + \frac{(x-x_{i-1})+(x-x_{i+1})}{(x_i-x_{i-1})(x_i-x_{i+1})} f_i + \frac{(x-x_{i-1})+(x-x_i)}{(x_{i+1}-x_{i-1})(x_{i+1}-x_i)} f_{i+1}$$



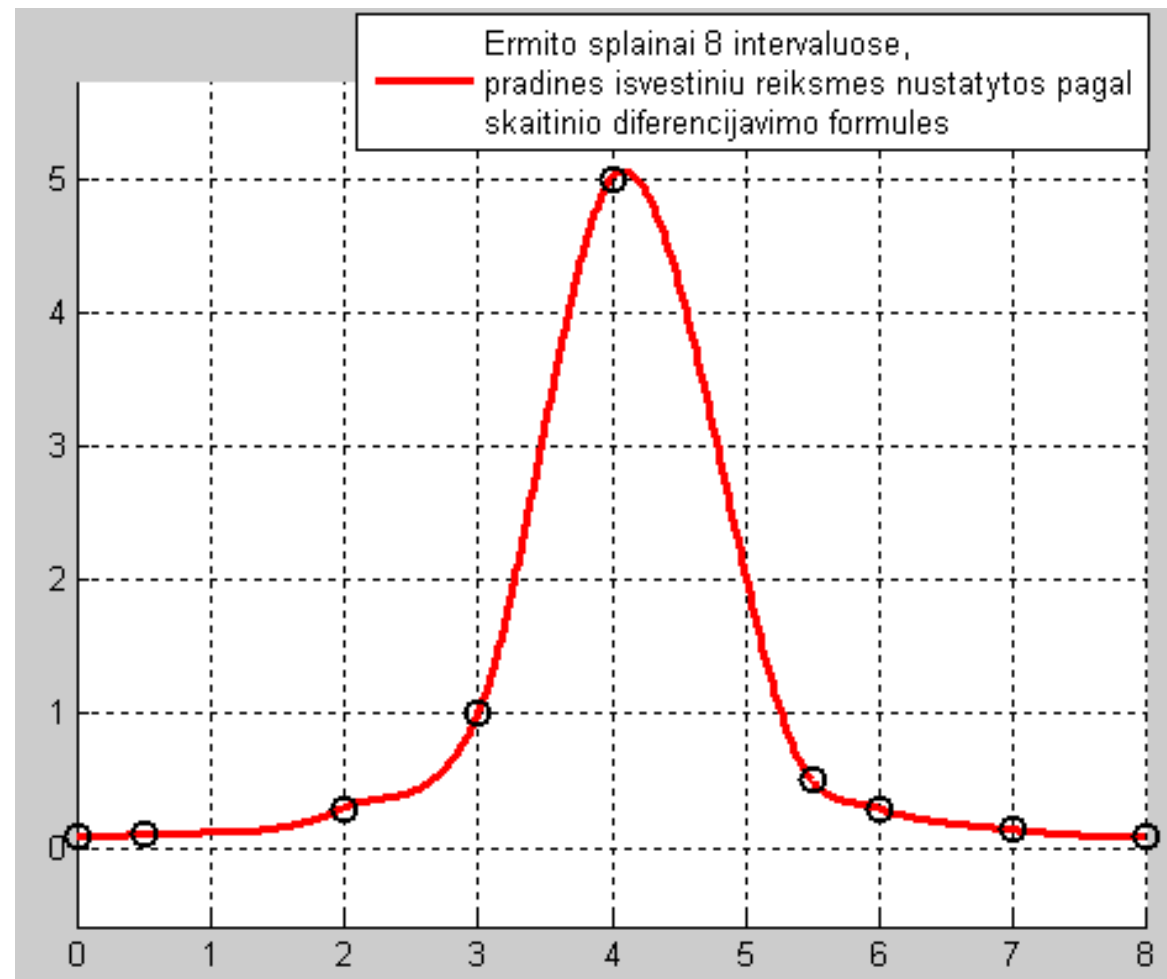
$$f'(x_{i-1}), f'(x_i), f'(x_{i+1})$$

Kairiajame
taške

Vidiniuose
taškuose

dešiniajame
taške

Interpoliavimas Hermito splineais, panaudojant pagal nutylėjimą apskaičiuotas pradines išvestinių reikšmes



Globalusis interpoliavimas splineais per n taškų

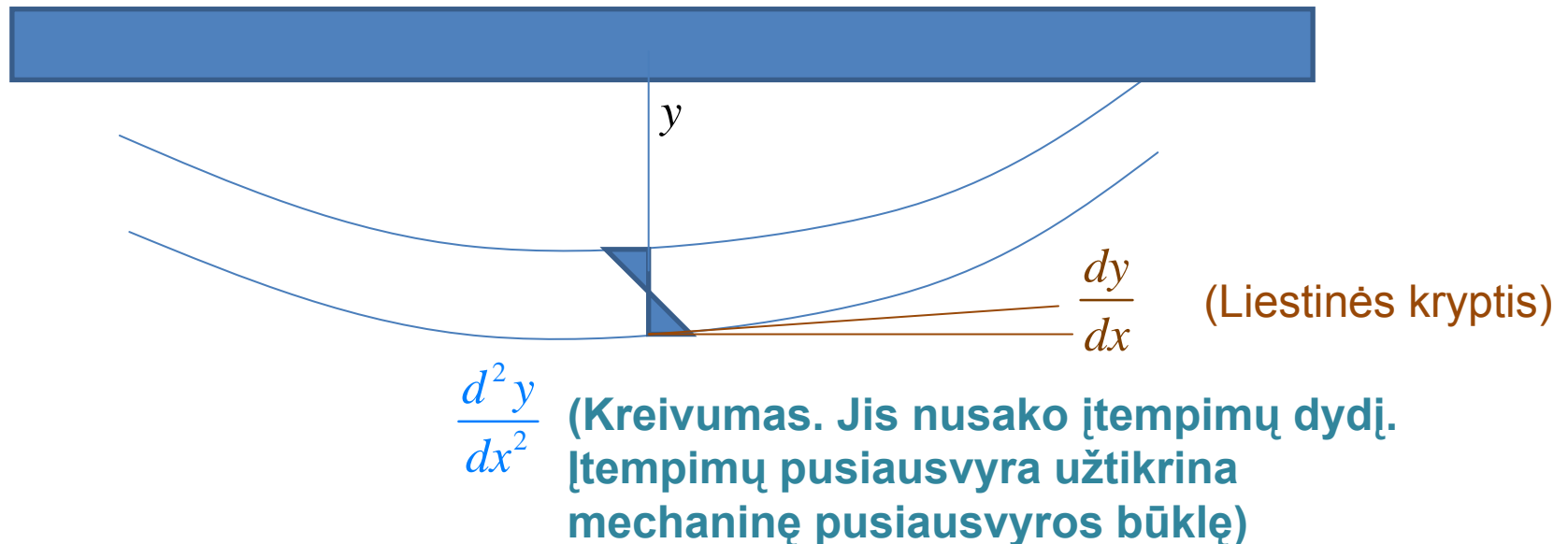
Siekiame sudaryti splineais paremtą glotnią interpoliacinę kreivę per n taškų, kai duotos tik interpoliavimo taškų koordinatės;

Intervalų sandūrose (t.y. interpoliavimo taškuose) splineams sudaryti reikalingos funkcijos išvestinių reikšmės iš anksto nėra žinomos. Jas apskaičiuojame taip, lyg ta pati “lanksti liniuotė” būtų pravedama per visus interpoliavimo taškus. Todėl splineas primena *fizikine elgsena* paremtą kreivę. Tuo šis interpoliavimo būdas skiriasi nuo *Ermito splineų*;

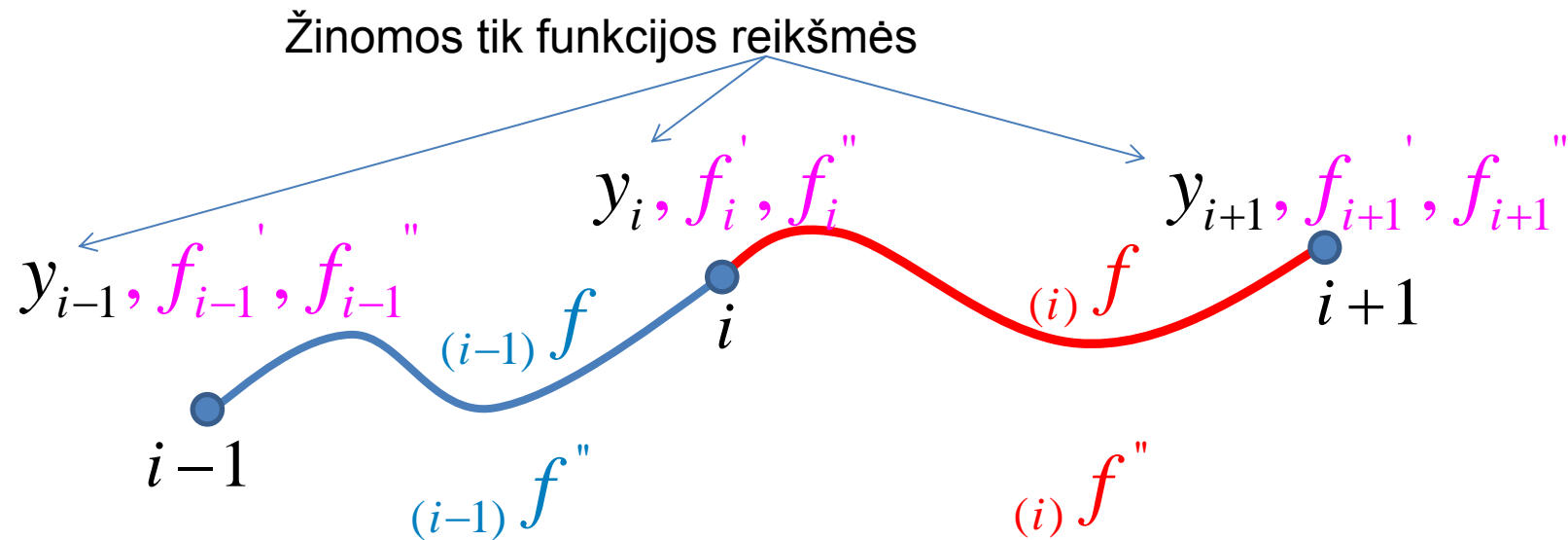
Koreguojant tam tikro interpoliavimo taško padėtį, interpoliacinės kreivės forma kinta iškart visuose intervaluose. Tai reiškia, kad splineas reaguoja *globaliai*.

Splainų per n taškų sudarymo principas

- Žinome, kad kiekviename intervale splineas yra 3 eilės(kubinis) daugianaris;
- Intervalų sandūrose (t.y. interpoliavimo taškuose) visuminė kreivė turi išlikti glotni su 1 eilės defektu . Tai reiškia, kad intervalų sandūroje funkcijos išvestinės turi sutapti iki 2 eilės imtinai. Terminas *splineas* yra šio **1 eilės defekto splaino sinonimas** (prisiminkime, kad Hermito splineų sutapo tik 1 eilės išvestinių reikšmės, tai buvo 2 eilės defekto splineai);



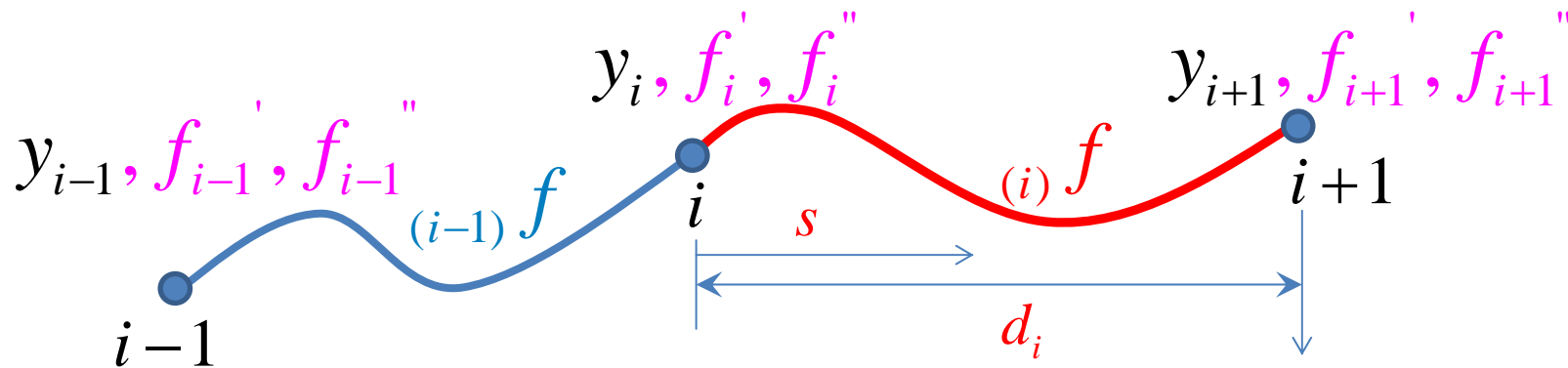
Splaino matematinės išraiškos sudarymas



$$(i)f'' = f''_i \frac{x - x_{i+1}}{x_i - x_{i+1}} + f''_{i+1} \frac{x - x_i}{x_{i+1} - x_i}$$

antroji kubinio splaino išvestinė
kiekviename intervale yra tiesinė funkcija

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (integruojame antros išvestinės išraišką)



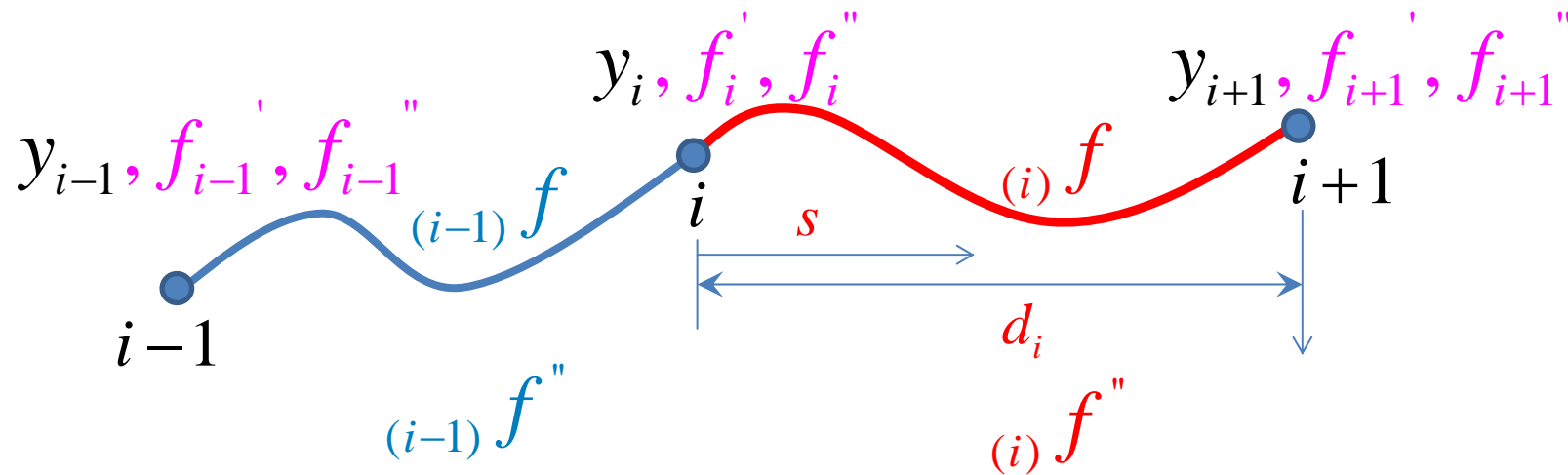
$${}_{(i)} f'' = f_i'' \frac{x - x_{i+1}}{x_i - x_{i+1}} + f_{i+1}'' \frac{x - x_i}{x_{i+1} - x_i}$$

$${}_{(i)} f'' = f_i'' \frac{x_{i+1} - x_i - (x - x_i)}{x_{i+1} - x_i} + f_{i+1}'' \frac{x - x_i}{x_{i+1} - x_i} ;$$

$${}_{(i)} f'' = f_i'' \left(1 - \frac{s}{d_i} \right) + f_{i+1}'' \frac{s}{d_i} ;$$

$$s = x - x_i; \quad d_i = x_{i+1} - x_i$$

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (integruojame antros išvestinės išraišką)

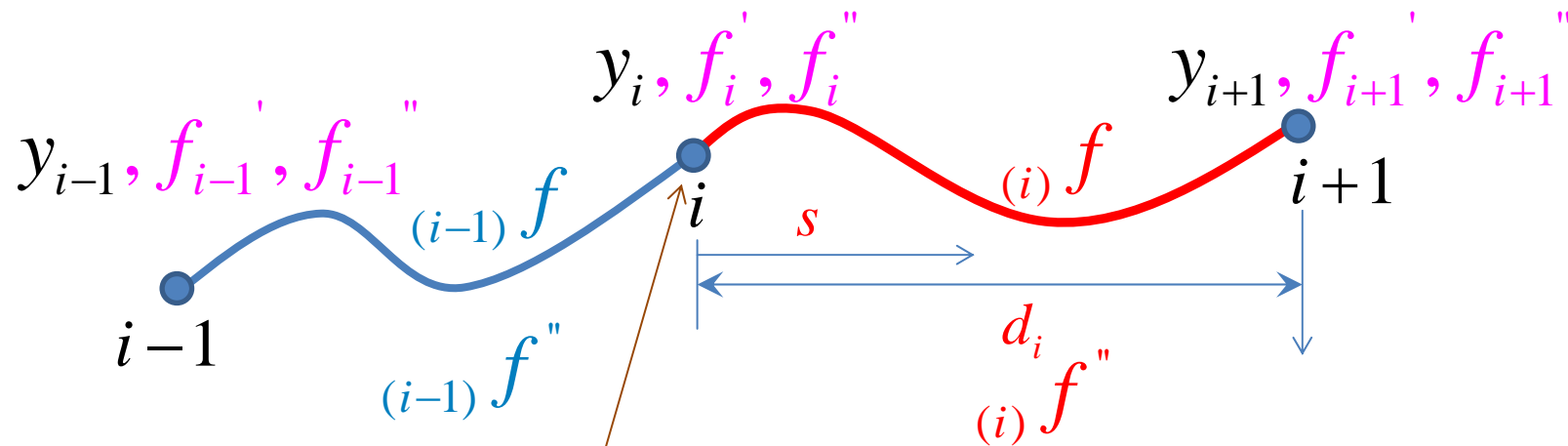


$${}_{(i)}f'' = f''_i \left(1 - \frac{s}{d_i} \right) + f''_{i+1} \frac{s}{d_i};$$

$${}_{(i)}f' = f'_i s - f''_i \frac{s^2}{2d_i} + f''_{i+1} \frac{s^2}{2d_i} + C_1;$$

$${}_{(i)}f = f''_i \frac{s^2}{2} - f''_i \frac{s^3}{6d_i} + f''_{i+1} \frac{s^3}{6d_i} + C_1 s + C_2;$$

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (randame integravimo konstantą C_2)

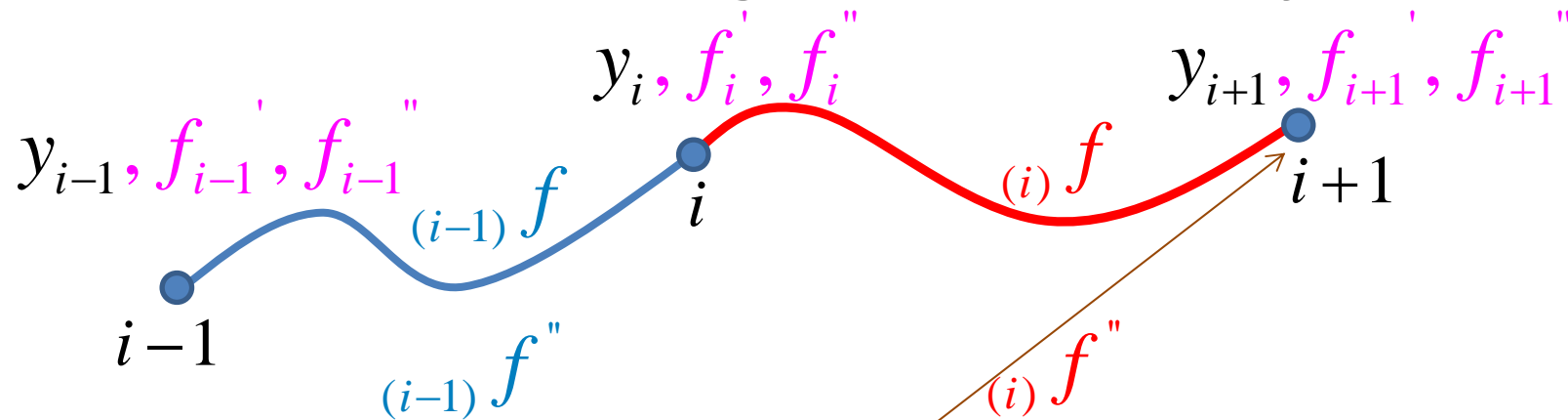


$${}_{(i)}f = f''_i \frac{s^2}{2} - f''_i \frac{s^3}{6d_i} + f''_{i+1} \frac{s^3}{6d_i} + C_1 s + C_2;$$

$$y_i = {}_{(i)}f(0) = C_2;$$

$$C_2 = y_i$$

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (randame integravimo konstantą C1)

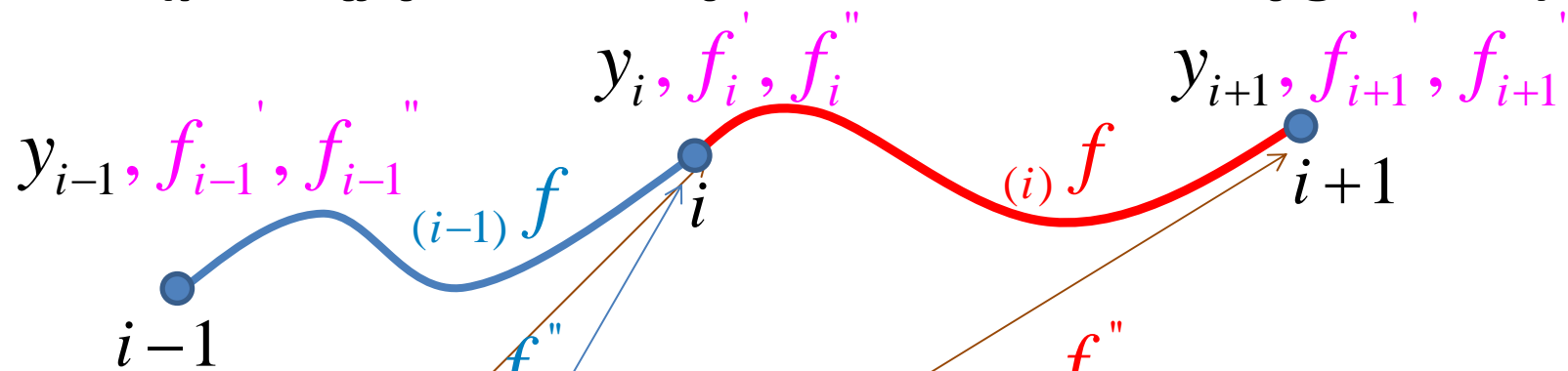


$${}_{(i)} f = f''_i \frac{s^2}{2} - f''_i \frac{s^3}{6d_i} + f''_{i+1} \frac{s^3}{6d_i} + C_1 s + C_2;$$

$$y_{i+1} = {}_{(i)} f(d_i) = f''_i \frac{d_i^2}{2} - f''_i \frac{d_i^2}{6} + f''_{i+1} \frac{d_i^2}{6} + C_1 d_i + y_i;$$

$$C_1 = \frac{y_{i+1} - y_i}{d_i} - f''_i \frac{d_i}{3} - f''_{i+1} \frac{d_i}{6}$$

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (pirmųjų išvestinių išraiškos intervalų galuose)



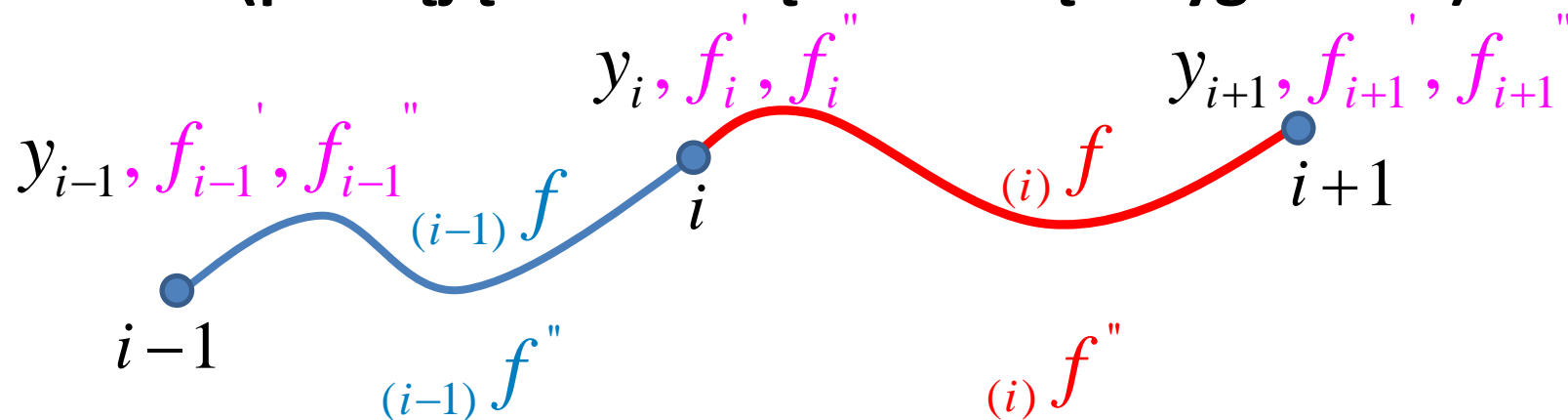
$${}^{(i)}f'(s) = f''_i s - f''_i \frac{s^2}{2d_i} + f''_{i+1} \frac{s^2}{2d_i} + \frac{y_{i+1} - y_i}{d_i} - f''_i \frac{d_i}{3} - f''_{i+1} \frac{d_i}{6};$$

$${}^{(i)}f'(0) = \frac{y_{i+1} - y_i}{d_i} - f''_i \frac{d_i}{3} - f''_{i+1} \frac{d_i}{6};$$

$${}^{(i)}f'(d_i) = f''_i \frac{d_i}{6} + f''_{i+1} \frac{d_i}{3} + \frac{y_{i+1} - y_i}{d_i};$$

$${}^{(i-1)}f'(d_{i-1}) = f''_{i-1} \frac{d_{i-1}}{6} + f''_i \frac{d_{i-1}}{3} + \frac{y_i - y_{i-1}}{d_{i-1}};$$

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (pirmųjų išvestinių reikšmių sulyginimas)

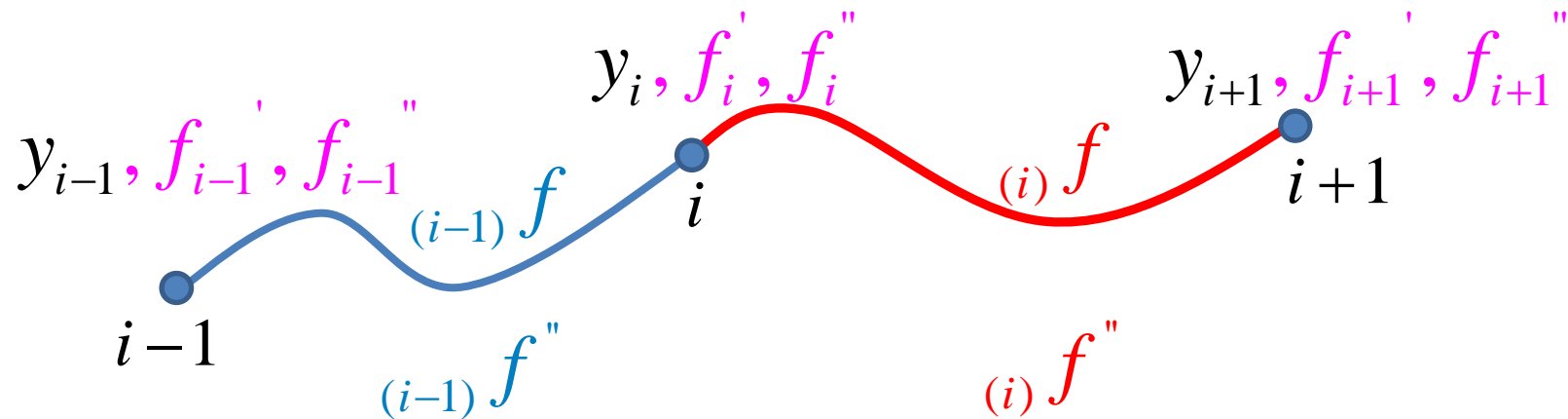


$${}_{(i-1)} f'(d_{i-1}) = {}_{(i)} f'(0)$$

$$\frac{{}_{(i)} y_{i+1} - {}_{(i-1)} y_i}{{}_{(i)} d_i} - {}_{(i)} f_i'' \frac{{}_{(i)} d_i}{3} - {}_{(i+1)} f_{i+1}'' \frac{{}_{(i)} d_i}{6} = {}_{(i-1)} f_{i-1}'' \frac{{}_{(i-1)} d_{i-1}}{6} + {}_{(i+1)} f_{i+1}'' \frac{{}_{(i-1)} d_{i-1}}{3} + \frac{{}_{(i-1)} y_i - {}_{(i-1)} y_{i-1}}{{}_{(i-1)} d_{i-1}};$$

$${}_{(i-1)} f_{i-1}'' \frac{{}_{(i-1)} d_{i-1}}{6} + {}_{(i)} f_i'' \frac{{}_{(i-1)} d_{i-1} + {}_{(i)} d_i}{3} + {}_{(i+1)} f_{i+1}'' \frac{{}_{(i)} d_i}{6} = \frac{{}_{(i+1)} y_{i+1} - {}_{(i-1)} y_i}{{}_{(i)} d_i} - \frac{{}_{(i-1)} y_i - {}_{(i-1)} y_{i-1}}{{}_{(i-1)} d_{i-1}}$$

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (pagrindinė lygčių sistema)

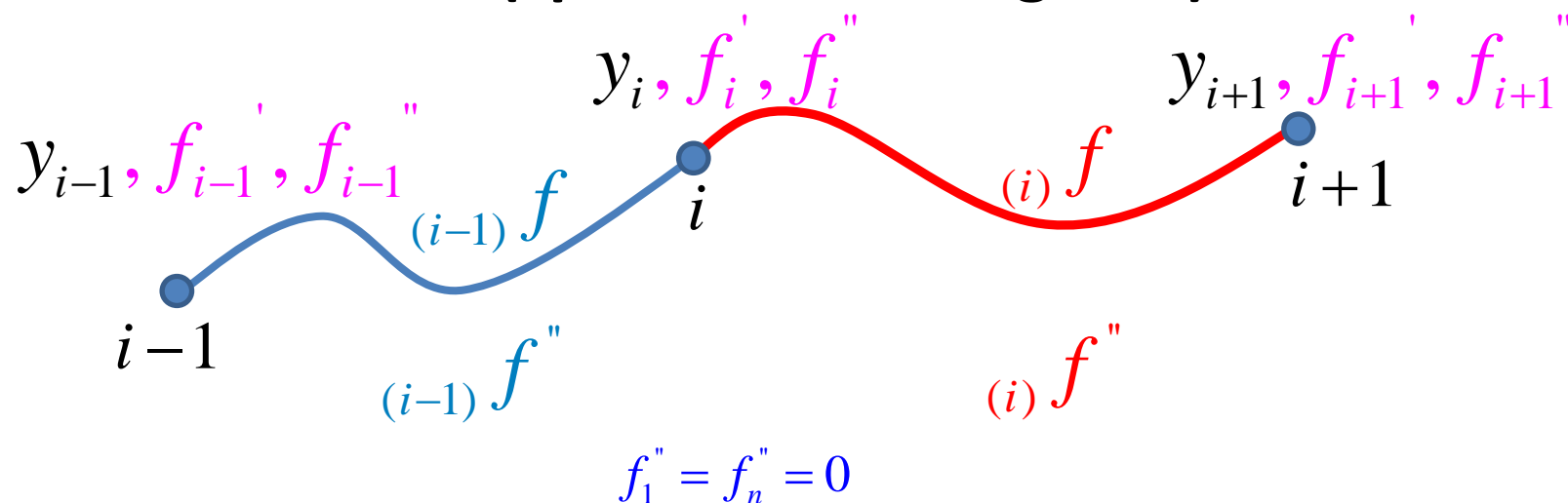


$$f_{i-1}'' \frac{d_{i-1}}{6} + f_i'' \frac{d_{i-1} + d_i}{3} + f_{i+1}'' \frac{d_i}{6} = \frac{y_{i+1} - y_i}{d_i} - \frac{y_i - y_{i-1}}{d_{i-1}}, \quad i = 2 : (n-1)$$



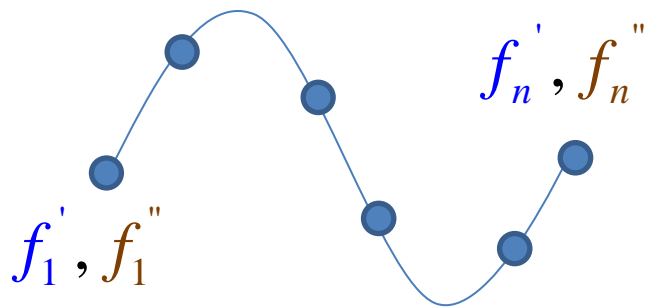
$$\begin{bmatrix} \frac{d_1}{6} & \frac{d_1 + d_2}{3} & \frac{d_2}{6} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \frac{d_2}{6} & \frac{d_2 + d_3}{3} & \frac{d_3}{6} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \frac{d_{n-2}}{6} & \frac{d_{n-2} + d_{n-1}}{3} & \frac{d_{n-1}}{6} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} f_1'' \\ f_2'' \\ \vdots \\ f_n'' \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \frac{y_3 - y_2}{d_2} - \frac{y_2 - y_1}{d_1} \\ \frac{y_4 - y_3}{d_3} - \frac{y_3 - y_2}{d_2} \\ \vdots \\ \frac{y_n - y_{n-1}}{d_{n-1}} - \frac{y_{n-1} - y_{n-2}}{d_{n-2}} \end{Bmatrix}$$

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (splainas laisvais galais)



$$\begin{bmatrix} \frac{d_1}{6} & \frac{d_1 + d_2}{3} & \frac{d_2}{6} & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \frac{d_2}{6} & \frac{d_2 + d_3}{3} & \frac{d_3}{6} & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & \frac{d_{n-2}}{6} & \frac{d_{n-2} + d_{n-1}}{3} & \frac{d_{n-1}}{6} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} \cancel{f_1} \\ f_2'' \\ f_3'' \\ \vdots \\ f_{n-1}'' \\ \cancel{f_n} \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} \frac{y_3 - y_2}{d_2} - \frac{y_2 - y_1}{d_1} \\ \frac{y_4 - y_3}{d_3} - \frac{y_3 - y_2}{d_2} \\ \vdots \\ \frac{y_n - y_{n-1}}{d_{n-1}} - \frac{y_{n-1} - y_{n-2}}{d_{n-2}} \end{Bmatrix}$$

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (periodinis splainas)



$${}_{(1)} f'(0) = {}_{(n-1)} f'(d_{n-1})$$

$${}_{(i)} f'(0) = \frac{y_{i+1} - y_i}{d_i} - f_i'' \frac{d_i}{3} - f_{i+1}'' \frac{d_i}{6};$$

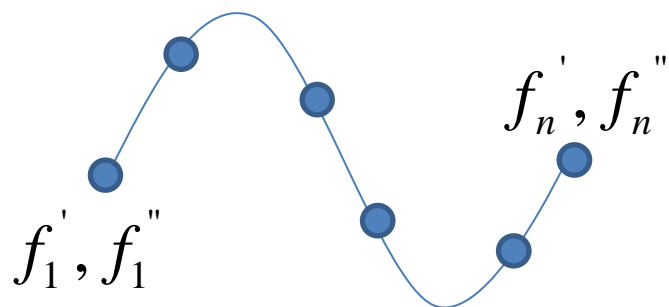
$${}_{(i)} f'(d_i) = f_i'' \frac{d_i}{6} + f_{i+1}'' \frac{d_i}{3} + \frac{y_{i+1} - y_i}{d_i};$$

$$f_1'' \frac{d_1}{3} + f_2'' \frac{d_1}{6} + f_{n-1}'' \frac{d_{n-1}}{6} + f_n'' \frac{d_{n-1}}{3} = \frac{y_2 - y_1}{d_1} - \frac{y_n - y_{n-1}}{d_{n-1}};$$

$$f_1'' - f_n'' = 0$$

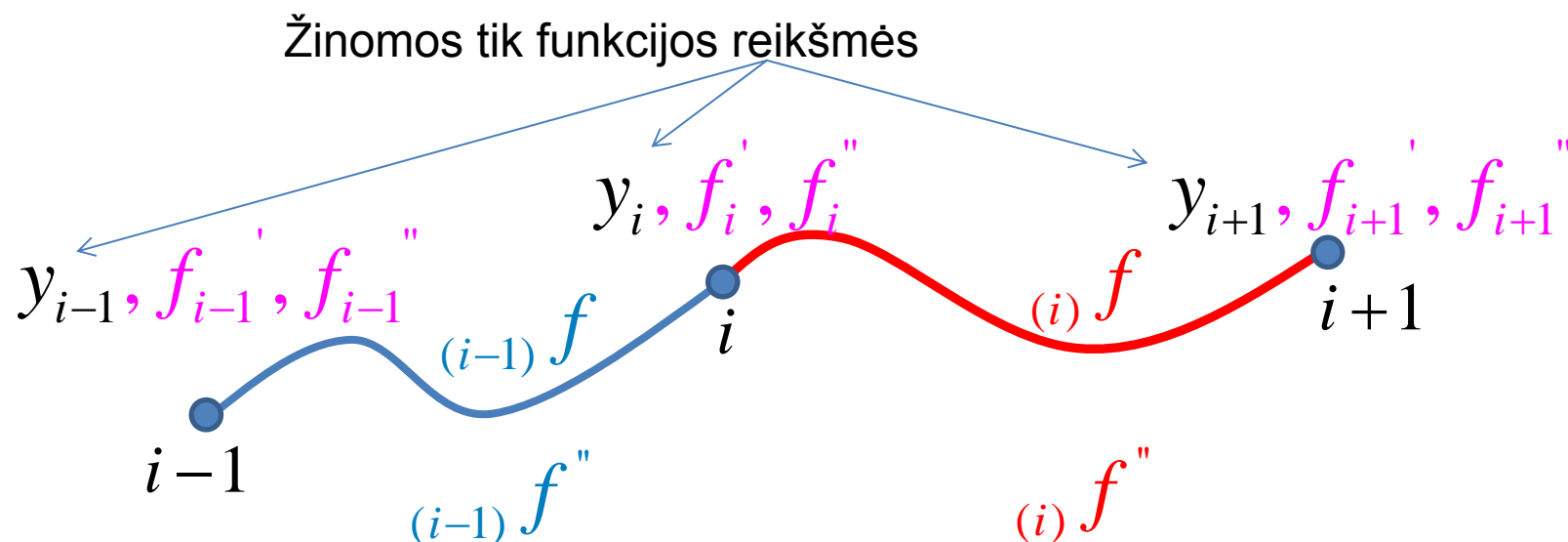
šios lygtys turi būti
sprendžiamos drauge
su pagrindine splaino
lygčių sistema

Splaino matematinės išraiškos sudarymas (periodinis splainas)



$$\begin{bmatrix}
 \frac{d_1}{6} & \frac{d_1 + d_2}{3} & \frac{d_2}{6} & & & & & \\
 & \frac{d_2}{6} & \frac{d_2 + d_3}{3} & \frac{d_3}{6} & & & & \\
 & & \frac{d_3}{6} & \frac{d_3 + d_4}{3} & \frac{d_4}{6} & & & \\
 & & & \ddots & & & & \\
 & & & & \frac{d_{n-2}}{6} & \frac{d_{n-2} + d_{n-1}}{3} & \frac{d_{n-1}}{6} & \\
 \frac{d_1}{3} & \frac{d_1}{6} & 0 & 0 & \dots & 0 & \frac{d_{n-1}}{6} & \frac{d_{n-1}}{3} \\
 1 & 0 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 & -1
 \end{bmatrix}
 \begin{Bmatrix}
 f_1'' \\
 f_2'' \\
 f_3'' \\
 \vdots \\
 f_{n-1}'' \\
 f_n''
 \end{Bmatrix}
 =
 \begin{Bmatrix}
 \frac{y_3 - y_2}{d_2} - \frac{y_2 - y_1}{d_1} \\
 \frac{y_4 - y_3}{d_3} - \frac{y_3 - y_2}{d_2} \\
 \frac{y_5 - y_4}{d_4} - \frac{y_4 - y_3}{d_3} \\
 \vdots \\
 \frac{y_n - y_{n-1}}{d_{n-1}} - \frac{y_{n-1} - y_{n-2}}{d_{n-2}} \\
 \frac{y_2 - y_1}{d_1} - \frac{y_n - y_{n-1}}{d_{n-1}} \\
 0
 \end{Bmatrix}$$

Įtemptieji splainai

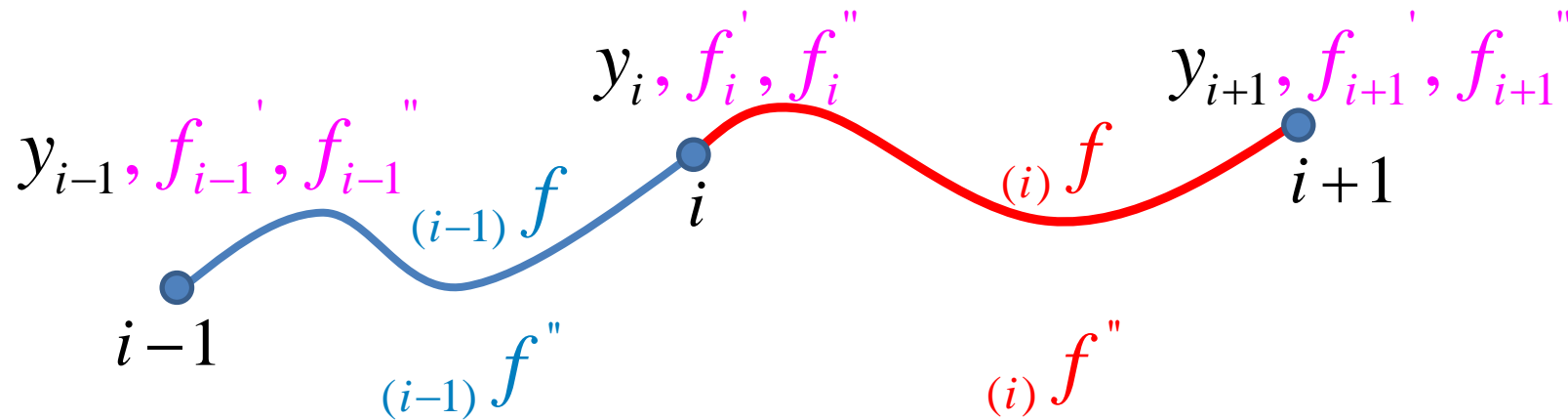


$$\left((i)f'' - \sigma^2 (i)f \right) = (f''_i - \sigma^2 y_i) \frac{x_{i+1} - x}{x_{i+1} - x_i} + (f''_{i+1} - \sigma^2 y_{i+1}) \frac{x - x_i}{x_{i+1} - x_i}$$

• Įtemptųjų splainų fizikinė prasmė yra išilgai įtempta lanksti liniuotė, kai išilginės jėgos dydis i segmente yra σ_i

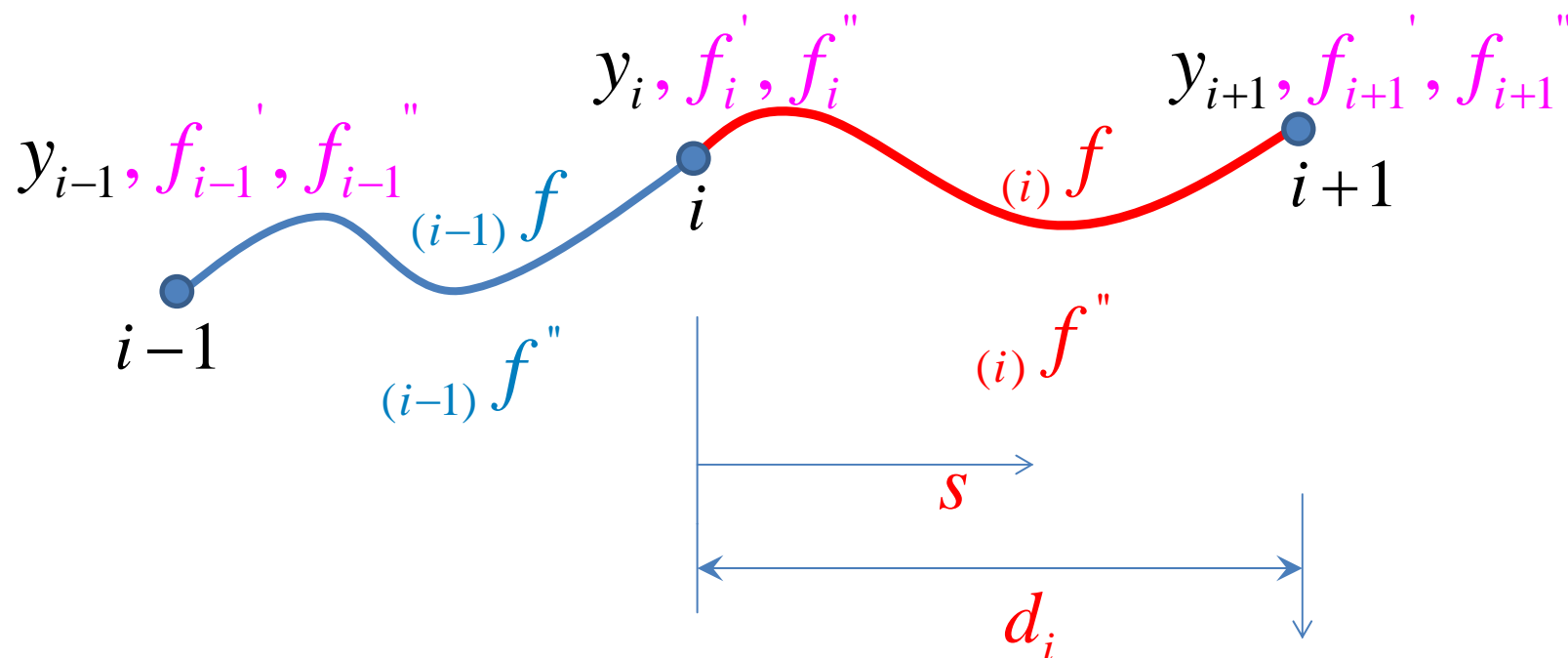
• Splaino funkcijos išraiška gaunama, sprendžiant diferencialinę lygtį.
(Prisiminkime, kad neįtempto splaino atveju pakako du kartus suintegruoti dešiniąją pusę)

Įtemptųjų splineų lygčių sistema ("laisvi" galai)



$$\left[\begin{array}{ccccccc} \frac{1}{\sigma^2 d_1} - \frac{1}{\sigma \sinh(\sigma d_1)} & \frac{\cosh(\sigma d_1)}{\sigma \sinh(\sigma d_1)} + \frac{\cosh(\sigma d_2)}{\sigma \sinh(\sigma d_2)} - \frac{1}{\sigma^2 d_1} - \frac{1}{\sigma^2 d_2} & \frac{1}{\sigma^2 d_2} - \frac{1}{\sigma \sinh(\sigma d_2)} & & & & \\ & \frac{1}{\sigma^2 d_2} - \frac{1}{\sigma \sinh(\sigma d_2)} & \frac{\cosh(\sigma d_2)}{\sigma \sinh(\sigma d_2)} + \frac{\cosh(\sigma d_3)}{\sigma \sinh(\sigma d_3)} - \frac{1}{\sigma^2 d_2} - \frac{1}{\sigma^2 d_3} & \frac{1}{\sigma^2 d_3} - \frac{1}{\sigma \sinh(\sigma d_3)} & & & \\ & & & \ddots & & & \\ & & & & \frac{1}{\sigma^2 d_{n-2}} - \frac{1}{\sigma \sinh(\sigma d_{n-2})} & \frac{\cosh(\sigma d_{n-2})}{\sigma \sinh(\sigma d_{n-2})} + \frac{\cosh(\sigma d_{n-1})}{\sigma \sinh(\sigma d_{n-1})} - \frac{1}{\sigma^2 d_{n-2}} - \frac{1}{\sigma^2 d_{n-1}} & \frac{1}{\sigma^2 d_{n-1}} - \frac{1}{\sigma \sinh(\sigma d_{n-1})} \\ & & & & & & \frac{1}{\sigma^2 d_{n-1}} - \frac{1}{\sigma \sinh(\sigma d_{n-1})} \end{array} \right] \begin{Bmatrix} f'_1 \\ f'_2 \\ \vdots \\ f'_n \end{Bmatrix} = \frac{1}{\sigma^2} \begin{Bmatrix} \frac{y_3 - y_2}{d_2} - \frac{y_2 - y_1}{d_1} \\ \frac{y_4 - y_3}{d_3} - \frac{y_3 - y_2}{d_2} \\ \vdots \\ \frac{y_n - y_{n-1}}{d_{n-1}} - \frac{y_{n-1} - y_{n-2}}{d_{n-2}} \\ y_1 \\ y_n \end{Bmatrix}$$

Įtemptųjų splineų išraiška



$${}^{(i)}f = \frac{f''_i}{\sigma_i^2} \frac{\sinh(\sigma_i(d_i - s))}{\sinh(\sigma_i d_i)} + \left(y_i - \frac{f''_i}{\sigma_i^2} \right) \frac{d_i - s}{d_i} + \frac{f''_{i+1}}{\sigma_i^2} \frac{\sinh(\sigma_i s)}{\sinh(\sigma_i d_i)} + \left(y_{i+1} - \frac{f''_{i+1}}{\sigma_i^2} \right) \frac{s}{d_i}$$

