

# Tiesinių lygčių sistemų sprendimas

[http://oras.if.ktu.lt/moduliai/P170B115/Skaitiniai inzinerijos metodai su MATLAB \(KP RG RB\)2009](http://oras.if.ktu.lt/moduliai/P170B115/Skaitiniai_inzinerijos_metodai_su_MATLAB_(KP_RG_RB)2009)

F7.pdf - 4.1-4.5 poskyriai

[http://oras.if.ktu.lt/moduliai/P170B115 /Skaitiniai inzinerijos metodai\(RB\) 2006](http://oras.if.ktu.lt/moduliai/P170B115/Skaitiniai_inzinerijos_metodai(RB)_2006)

I.1.2.pdf

# Algebrinės lygtys

## Viena lygtis

**Tiesinės** algebrinės lygtys  
(vienas sprendinys)

$$ax + b = 0;$$

$$x = -\frac{b}{a}$$

**Netiesinės** algebrinės ir transcendentinės lygtys  
(keli sprendiniai)

$$f(x) = 0$$

$$f(x) = ax^2 + bx + c = 0;$$

$$x = \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

$$f(x) = ax^6 + \sin^2 x + \ln(x+2) = 0;$$

$$x = ???$$

## Lygčių sistema

**Tiesinių** algebrinių lygčių sistemos  
(vienas sprendinys(?))

$$[\mathbf{A}]\{\mathbf{X}\} = \{\mathbf{b}\}$$

$$[\mathbf{A}][\mathbf{X}] = [\mathbf{b}]$$

**Netiesinių** algebrinių ir transcendentinių lygčių sistemos (keli sprendiniai)

# Tiesinė lygčių sistema 1

$$\begin{cases} 2x_1 + x_2 = 4; \\ x_1 - x_2 = -1 \end{cases}$$

Įprastinis 2 lygčių  
sistemos pavidalas

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} 4 \\ -1 \end{Bmatrix}$$

Lygčių sistemos  
pavidalas matricomis

$$\begin{cases} 2 * x_1 + 1 * x_2 = 4 \\ 1 * x_1 - 1 * x_2 = -1 \end{cases}$$

Ryšys tarp šių pavidalų  
nusakomas *matricų*  
*daugybės* veiksmu

# Tiesinė lygčių sistema 2

Koeficientų  
matrica

Nežinomųjų  
vektoriaus

Laisvųjų narių  
vektoriaus

$$[A]_{m \times n} \{x\}_{n \times 1} = \{b\}_{m \times 1}$$

Nežinomųjų  
skaičius

Lygčių skaičius

$$\{x\} ?$$

Dažniausiai sutinkamas  
atvejis  $m=n$

# Tiesinė lygčių sistema

$$[A]_{m \times n} \{x\}_{n \times 1} = \{b\}_{m \times 1}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & a_{m3} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{Bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ \vdots \\ x_n \end{Bmatrix} = \begin{Bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ \vdots \\ b_m \end{Bmatrix}$$



Matricų daugybos veiksmas

- Matricų daugybos veiksmas:

$$[C]_{m \times p} = [A]_{m \times n} [B]_{n \times p}$$

$$c_{ik} = \sum_{j=1}^n a_{ij} b_{jk}$$

1

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 & 4 \\ 5 & 2 & 3 \end{bmatrix}_{2 \times 3} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 4 & -2 \\ 1 & 5 & -1 & 1 \\ 2 & 4 & 2 & -3 \end{bmatrix}_{3 \times 4} =$$
3

1

$$= \begin{bmatrix} 1 \times 2 - 2 \times 1 + 4 \times 2 & 1 \times 3 - 2 \times 5 + 4 \times 4 & 1 \times 4 + 2 \times 1 + 4 \times 2 & -1 \times 2 - 2 \times 1 - 4 \times 3 \\ 5 \times 2 + 2 \times 1 + 3 \times 2 & 5 \times 3 + 2 \times 5 + 3 \times 4 & 5 \times 4 - 2 \times 1 + 3 \times 2 & -5 \times 2 + 2 \times 1 - 3 \times 3 \end{bmatrix} =$$
3

1

$$= \begin{bmatrix} 8 & 9 & 14 & -14 \\ 18 & 35 & 24 & -17 \end{bmatrix}$$
3

$$\begin{bmatrix} 2 & 3 & 4 & -2 \\ 1 & 5 & -1 & 1 \\ 2 & 4 & 2 & -3 \end{bmatrix}_{3 \times 4} \begin{bmatrix} 1 & -2 & 4 \\ 5 & 2 & 3 \end{bmatrix}_{2 \times 3}$$

Veiksmas neapibrėžtas

$4 \neq 2$  (!)

- **Matricų daugybos veiksmas:**  $[\mathbf{A}][\mathbf{B}] \neq [\mathbf{B}][\mathbf{A}]$

$$[\mathbf{C}]_{m \times p} = [\mathbf{A}]_{m \times n} [\mathbf{B}]_{n \times p} \longrightarrow \left([\mathbf{C}]^T\right)_{p \times m} = \left([\mathbf{B}]^T\right)_{p \times n} \left([\mathbf{A}]^T\right)_{n \times m}$$

$$\begin{aligned} [\mathbf{C}]_{2 \times 4} &= [\mathbf{A}]_{2 \times 3} [\mathbf{B}]_{3 \times 4} = \begin{bmatrix} 1 & -2 & 4 \\ 5 & 2 & 3 \end{bmatrix}_{2 \times 3} \begin{bmatrix} 2 & 3 & 4 & -2 \\ 1 & 5 & -1 & 1 \\ 2 & 4 & 2 & -3 \end{bmatrix}_{3 \times 4} = \\ &= \begin{bmatrix} 1 \times 2 - 2 \times 1 + 4 \times 2 & 1 \times 3 - 2 \times 5 + 4 \times 4 & 1 \times 4 + 2 \times 1 + 4 \times 2 & -1 \times 2 - 2 \times 1 - 4 \times 3 \\ 5 \times 2 + 2 \times 1 + 3 \times 2 & 5 \times 3 + 2 \times 5 + 3 \times 4 & 5 \times 4 - 2 \times 1 + 3 \times 2 & -5 \times 2 + 2 \times 1 - 3 \times 3 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 8 & 9 & 14 & -16 \\ 18 & 37 & 24 & -17 \end{bmatrix}_{2 \times 4} \\ \left([\mathbf{C}]^T\right)_{p \times m} &= \left([\mathbf{B}]^T\right)_{p \times n} \left([\mathbf{A}]^T\right)_{n \times m} = \begin{bmatrix} 2 & 1 & 2 \\ 3 & 5 & 4 \\ 4 & -1 & 2 \\ -2 & 1 & -3 \end{bmatrix}_{4 \times 3} \begin{bmatrix} 1 & 5 \\ -2 & 2 \\ 4 & 3 \end{bmatrix}_{3 \times 2} = \\ &= \begin{bmatrix} 2 \times 1 - 1 \times 2 + 2 \times 4 & 2 \times 5 + 1 \times 2 + 2 \times 3 \\ 3 \times 1 - 5 \times 2 + 4 \times 4 & 3 \times 5 + 5 \times 2 + 4 \times 3 \\ 4 \times 1 + 1 \times 2 + 2 \times 4 & 4 \times 5 - 1 \times 2 + 2 \times 3 \\ -2 \times 1 - 1 \times 2 - 3 \times 4 & -2 \times 5 + 1 \times 2 - 3 \times 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 & 1 & 8 \\ 9 & 3 & 7 \\ 1 & 4 & 2 & 4 \\ -16 & -17 \end{bmatrix}_{4 \times 2} \end{aligned}$$

- **Kiti matricų daugybos veiksmo taikymai:**

Vektorių skaliarinė sandauga:

$$\{\mathbf{a}\} = \begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{Bmatrix}; \quad \{\mathbf{b}\} = \begin{Bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{Bmatrix}; \quad \{\mathbf{a}\}^T \{\mathbf{b}\} = a_1 b_1 + a_2 b_2 + \cdots a_n b_n$$

Vektoriaus “ilgis” (Euklido norma):

$$\{\mathbf{a}\} = \begin{Bmatrix} a_1 \\ a_2 \\ \vdots \\ a_n \end{Bmatrix}; \quad \sqrt{\{\mathbf{a}\}^T \{\mathbf{a}\}} = \sqrt{a_1^2 + a_2^2 + \cdots a_n^2}$$



# Tiesinė lygčių sistema su daugeliu laisvųjų narių vektorių

$$\begin{bmatrix} A \end{bmatrix}_{m \times n} \begin{bmatrix} x \end{bmatrix}_{n \times p} = \begin{bmatrix} b \end{bmatrix}_{m \times p}$$

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & a_{m3} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{11} & x_{12} & \cdots & x_{1p} \\ x_{21} & x_{22} & \cdots & x_{2p} \\ x_{31} & x_{32} & \cdots & x_{3p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x_{m1} & x_{m2} & \cdots & x_{mp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1p} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2p} \\ b_{31} & b_{32} & \cdots & b_{3p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{m1} & b_{m2} & \cdots & b_{mp} \end{bmatrix}$$

Nežinomųjų vektoriai ir  
jiems atitinkantys  
laisvųjų narių vektoriai

Iš esmės, turime  $p$  lygčių  
sistemų, kurių koeficientų  
matricos vienodos

# Matricos MATLAB terpėje 1

- Kiekvienas kintamasis MATLAB yra suvokiamas kaip matrica arba vektorius;
- Skaliarinis dydis – tai matricos atskiras atvejis, kai jos išmatavimas  $1 \times 1$ ;
- Kai tarpusavyje dauginami du kintamieji, MATLAB pagal nutylejimą atlieka *matricų daugybos* veiksmą. Todėl matricų išmatavimai turi būti suderinti. Už tai atsakingas *programuotojas*

# Matricos MATLAB terpèje 2

```
A= [1 -2 4 ; 5 2 3];
```

```
B=[2 3 4 -2 ; 1 5 -1 1 ; 2 4 2 -3];
```

```
C= A*B
```

```
D=B'*A'
```

C =

|    |    |    |     |
|----|----|----|-----|
| 8  | 9  | 14 | -16 |
| 18 | 37 | 24 | -17 |

D =

|     |     |
|-----|-----|
| 8   | 18  |
| 9   | 37  |
| 14  | 24  |
| -16 | -17 |

## Tiesinių algebrinių lygčių sistemų pavyzdžiai ir analitiniai sprendimo metodai

$$\begin{cases} 2x + y = 4; \\ x - y = -1 \end{cases}$$

*Kramerio metodas:*

$$\Delta = \begin{vmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -3; \quad \Delta_x = \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ -1 & -1 \end{vmatrix} = -3; \quad \Delta_y = \begin{vmatrix} 2 & 4 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -6;$$

$$x = \frac{\Delta_x}{\Delta} = 1; \quad y = \frac{\Delta_y}{\Delta} = 2.$$

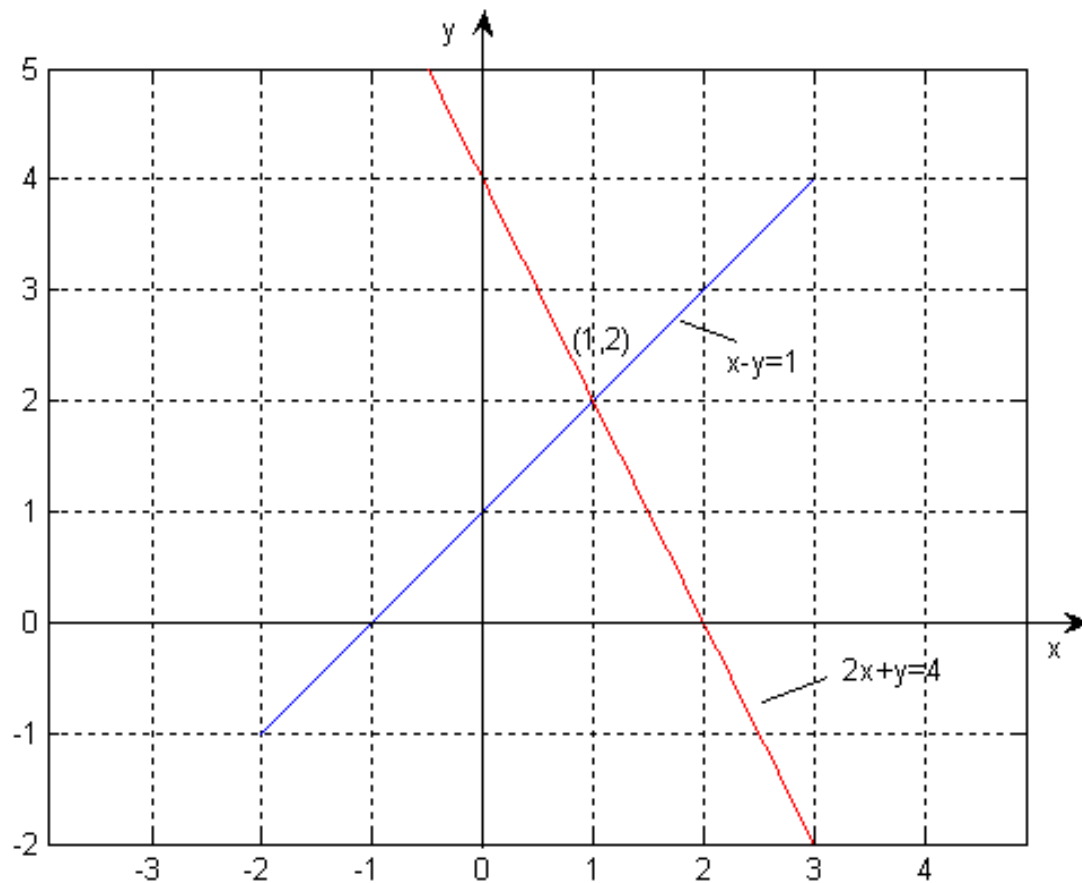
*Kintamųjų eliminavimo metodas:*

$$\begin{bmatrix} 2 & 1 & 4 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} : 2 \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1/2 & 2 \\ 1 & -1 & -1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \leftarrow - \end{matrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1/2 & 2 \\ 0 & -3/2 & -3 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} x + \frac{y}{2} = 2; \\ -\frac{3y}{2} = -3 \end{cases}; \quad y = 2; \quad x = 1.$$

## *Grafinė interpretacija*

$$\begin{cases} 2x + y = 4; \\ x - y = -1 \end{cases}$$



Lygčių sistema turi vienintelį sprendinį

$$\begin{cases} 4x + 6y = 10; \\ 2x + 3y = 6 \end{cases}$$

*Kramerio metodas:*

$$\Delta = \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = 0; \quad \Delta_x = \begin{vmatrix} 10 & 6 \\ 6 & 3 \end{vmatrix} = -6; \quad \Delta_y = \begin{vmatrix} 4 & 10 \\ 2 & 6 \end{vmatrix} = 4; \quad \text{sprendinių nėra}$$

*Kintamųjų eliminavimo metodas:*

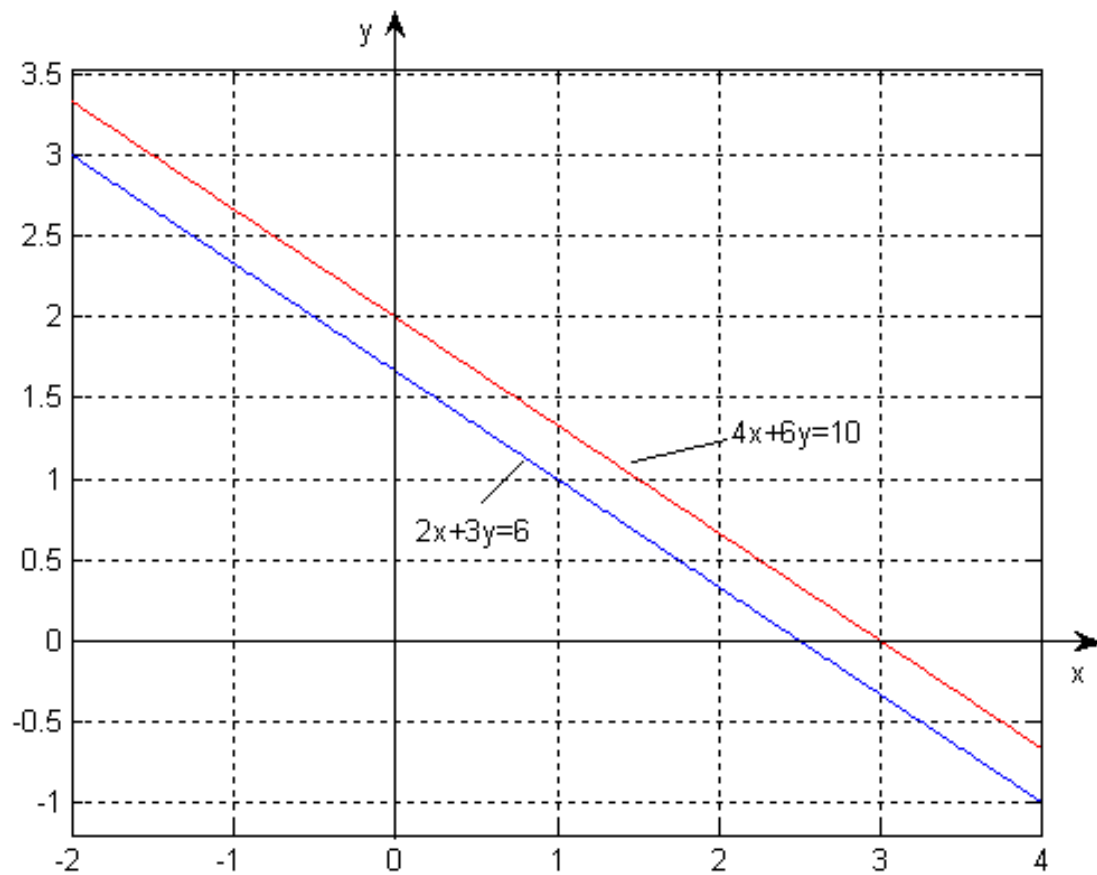
$$\begin{bmatrix} 4 & 6 & 10 \\ 2 & 3 & 6 \end{bmatrix} : 2 \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 3 & 5 \\ 2 & 3 & 6 \end{bmatrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \leftarrow - \end{matrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} 2x + 3y = 5 \\ 0 + 0 = 1 \end{cases};$$

antroji lygybė negali būti tenkinama, todėl  
sprendinių nėra

## *Grafinė interpretacija*

$$\begin{cases} 4x + 6y = 10; \\ 2x + 3y = 6 \end{cases}$$



Lygčių sistema sprendinių neturi

$$\begin{cases} 4x + 6y = 10; \\ 2x + 3y = 5 \end{cases}$$

*Kramerio metodas:*

$$\Delta = \begin{vmatrix} 4 & 6 \\ 2 & 3 \end{vmatrix} = 0; \quad \Delta_x = \begin{vmatrix} 10 & 6 \\ 5 & 3 \end{vmatrix} = 0; \quad \Delta_y = \begin{vmatrix} 4 & 10 \\ 2 & 5 \end{vmatrix} = 0;$$

be galo daug sprendinių, kadangi visi determinantai lygūs nuliui

*Kintamųjų eliminavimo metodas:*

$$\begin{bmatrix} 4 & 6 & 10 \\ 2 & 3 & 5 \end{bmatrix} : 2 \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 3 & 5 \\ 2 & 3 & 5 \end{bmatrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \leftarrow - \end{matrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 2 & 3 & 5 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} 2x + 3y = 5 \\ 0 + 0 = 0 \end{cases};$$

Lieka viena lygtis; be galo daug sprendinių



$$\begin{cases} 4x + 6y = 10; \\ 2x + 3y = 5 \end{cases}$$



$$\begin{cases} 2x + 3y = 5 \\ 0 + 0 = 0 \end{cases} ;$$

“Be galo daug sprendinių” nereiškia, kad sprendinių gali būti bet kokia skaičių pora (!). Tokiu atveju galime vieno nežinomojo reikšmę pasirinkti laisvai, o kitus išreikšti per šią reikšmę:

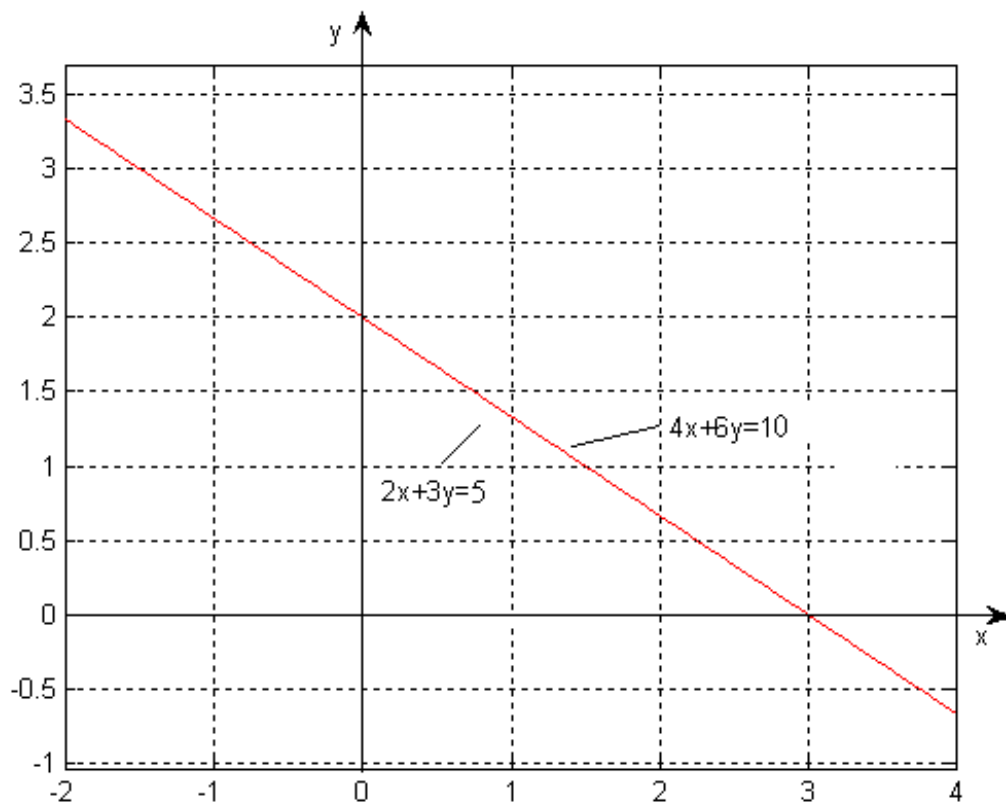
$$\begin{cases} 2x + 3y = 5 \\ 0 + 0 = 0 \end{cases} \Rightarrow y = p \text{ (pasirenkame laisvai).}$$

$$\text{Tuomet } x = \frac{5}{2} - \frac{3}{2}p$$

Sprendinys yra  $(p, 5-3p)$ , čia  $p$  – bet koks skaičius

## *Grafinē interpretācija*

$$\begin{cases} 4x + 6y = 10; \\ 2x + 3y = 5 \end{cases}$$



be galo daug sprendinju

$$\begin{aligned} 5x + 7y &= 12 \\ 7x + 10y &= 17 \end{aligned} ;$$

*Kramerio metodas:*

$$\Delta = \begin{vmatrix} 5 & 7 \\ 7 & 10 \end{vmatrix} = 1; \quad \Delta_x = \begin{vmatrix} 12 & 7 \\ 17 & 10 \end{vmatrix} = 1; \quad \Delta_y = \begin{vmatrix} 5 & 12 \\ 7 & 17 \end{vmatrix} = 1;$$

$$x = \frac{\Delta_x}{\Delta} = 1; \quad y = \frac{\Delta_y}{\Delta} = 1.$$

*Kintamųjų eliminavimo metodas:*

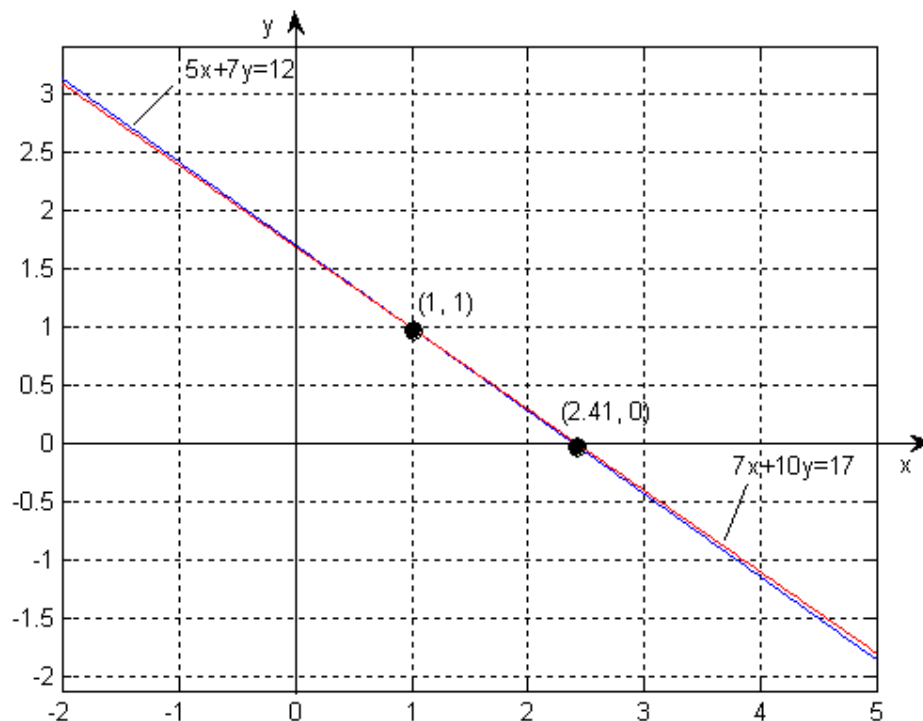
$$\begin{bmatrix} 5 & 7 & 12 \\ 7 & 10 & 17 \end{bmatrix} : \frac{5}{7} \Rightarrow \begin{bmatrix} 7 & 49/5 & 84/5 \\ 7 & 10 & 17 \end{bmatrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \leftarrow - \end{matrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} 7 & 49/5 & 84/5 \\ 0 & 1/5 & 1/5 \end{bmatrix}$$

$$\begin{cases} 7x + 49y/5 = 84/5; \\ y/5 = 1/5 \end{cases} ; \quad y = 1; \quad x = 1.$$

## Grafinė interpretacija

$$5x + 7y = 12;$$

$$7x + 10y = 17$$



$$x=1; y=1 \Rightarrow$$

$$\begin{aligned} 5 + 7 &= 12 \\ 7 + 10 &= 17 \end{aligned}$$

$$x=2,41; y=0 \Rightarrow$$

$$\begin{cases} 12,05 + 0 \cong 12 \\ 16,87 + 0 \cong 17 \end{cases}$$

Lygčių sistema “silpnai apibrėžta”, ją apytiksliai tenkina ir kitos skaičių poros, gana tolimos tikrajam sprendiniui

# Skaitiniai tiesinių algebrinių lygčių sistemų sprendimo metodai:

- *Tiesioginiai* – sprendinys gaunamas algebriškai pertvarkant lygčių sistemą (t.y. koeficientų matrica skaičiuojant pertvarkoma)
- *Iteraciniai* – koeficientų matrica išlieka nepakitusi

# Tiesioginiai metodai, paremti kintamųjų eliminavimu : Gauso algoritmas (1)

*Tiesioginis etapas:*

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 2 \\ x_1 - x_2 - x_3 + x_4 = 0 \\ 2x_1 + x_2 - x_3 + 2x_4 = 9 \\ 3x_1 + x_2 + 2x_3 - x_4 = 7 \end{cases}$$

Vedantieji elementai

$$\begin{aligned} & \begin{bmatrix} 1^* & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 0 \\ 2 & 1 & -1 & 2 & 9 \\ 3 & 1 & 2 & -1 & 7 \end{bmatrix} \begin{matrix} \downarrow \\ \leftarrow \times(-1) \\ \leftarrow \times(-2) \\ \leftarrow \times(-3) \end{matrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & -2^* & -2 & 0 & -2 \\ 0 & -1 & -3 & 0 & 5 \\ 0 & -2 & -1 & -4 & 1 \end{bmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \times(-1/2) \\ \leftarrow \times(-1) \end{matrix} \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -2 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & -2^* & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 1 & -4 & 3 \end{bmatrix} \leftarrow \times 1/2 \rightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -2 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & -4 & 6 \end{bmatrix} \end{aligned}$$

# Gauso algoritmas (2)

*Atvirkštinis etapas:*

$$\left\{ \begin{array}{rrcr} x_1 + & x_2 + & x_3 + & x_4 & = 2 \\ x_1 - & x_2 - & x_3 + & x_4 & = 0 \\ 2x_1 + & x_2 - & x_3 + & 2x_4 & = 9 \\ 3x_1 + & x_2 + & 2x_3 - & x_4 & = 7 \end{array} \right. \xrightarrow{\text{Atliktas tiesioginio etapo algoritmas}} \left\{ \begin{array}{rrcr} x_1 + & x_2 + & x_3 + & x_4 & = 2 \\ & -2x_2 - & 2x_3 & & = -2 \\ & & -2x_3 & & = 6 \\ & & & -4x_4 & = 6 \end{array} \right.$$

$$\begin{array}{l} \left[ \begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & -2 & -2 & 0 & -2 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 6 \\ 0 & 0 & 0 & -4 & 6 \end{array} \right] \rightarrow x_1 = (2 - x_2 - x_3 - x_4)/1 = 5/2 \\ \rightarrow x_2 = (-2 + 2x_3 - 0 * x_4)/(-2) = 4 \\ \rightarrow x_3 = (6 - 0 * x_4)/(-2) = -3 \\ \rightarrow x_4 = -3/2 \end{array}$$

# Gauso algoritmas (3)

```
A=[1 1 1 1;  
    1 -1 -1 1;  
    2 1 -1 2;  
    3 1 2 -1]  
b=[2;0;9;7]  
n=size(A,1)  
A1=[A,b]  
  
%Tiesioginis zingsnis  
  
for i=1:n-1  
    for j=i+1:n  
        A1(j,i:n+1)=A1(j,i:n+1)-A1(i,i:n+1)*A1(j,i)/A1(i,i);  
    end  
end  
  
% Atvirkstinis zingsnis  
  
x=zeros(n,1);  
x(n)=A1(n,n+1)/A1(n,n);  
  
for i=n-1:-1:1  
    x(i,:)=(A1(i,n+1) -A1(i,i+1:n)*x(i+1:n))/A1(i,i);  
end
```



# Gauso algoritmas (4)

*Vedančio elemento parinkimas:*

- Jeigu vedantis elementas lygus 0, Gauso algoritmas neveiks;
- Lygtys sukeičiamos vietomis taip, kad vedančiu elementu taptų absoliutiniu dydžiu didžiausias koeficientas

$$\begin{bmatrix} x & x & x & x \\ 0 & x & x & x \\ 0 & x & x & x \\ 0 & x & x & x \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x & x & x & x \\ 0 & x & x & x \\ 0 & x & x & x \\ 0 & x & x & x \end{bmatrix} \Rightarrow \begin{bmatrix} x & x & x & x \\ 0 & x & x & x \\ 0 & x & x & x \\ 0 & x & x & x \end{bmatrix}$$

Iš šių lygčių į vedančiosios poziciją perkeliama ta, kuri 2-ame stulpelyje turi didžiausią absoliutiniu dydžiu koeficientą

# Gauso algoritmas, kai koeficientų matrica singuliari \*

*Ką daryti, kai tam tikrame žingsnyje vedančio elemento (tarkime, k stulpelyje) parinkti negalime?:*

|     |     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|-----|
| $x$ | $x$ | $x$ | $x$ | $x$ |
| 0   | 0   | $x$ | $x$ | $x$ |
| 0   | 0   | $x$ | $x$ | $x$ |
| 0   | 0   | $x$ | $x$ | $x$ |

Vedantis elementas = 0

- Tokia matrica yra singuliari (jos determinantas = 0). Galėtume stabdyti programą ir išvesti klaidos pranešimą. Tai paprasčiausia išeitis;
- Singuliari lygčių sistemos matrica gali reikšti, kad sprendinių nėra, arba kad sprendinių yra be galo daug;
- Be galo daug sprendinių – tai ne bet koks sprendinys. Parodysime, kaip galima apskaičiuoti tokius sprendinius

$$\begin{array}{ccccc}
 & \textcircled{k} & & & \\
 x & x & x & x & x \\
 0 & 0 & x & x & x \\
 0 & 0 & x & x & x \\
 0 & 0 & x & x & x
 \end{array}$$

- Tiesioginį Gauso algoritmo etapą galime vykdyti toliau, (k stulpelio apatiniai elementai *jau* yra nuliniai)
- Nekeisdami k stulpelio, pereiname prie k+1 stulpelio ir parenkame vedantį elementą (k+1,k+1) pozicijoje

$$\begin{array}{cccc|c}
 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\
 1 & 1 & -1 & 1 & 7 \\
 2 & 2 & -2 & 2 & 14 \\
 -1 & 2 & 1 & 3 & -7
 \end{array}$$

2 lygtys vienodos. Tikėtina situacija 3 lygtys ir 4 nežinomieji, t.y. be galo daug sprendinių. Patikrinkime:



Tiesioginis Gauso algoritmo etapas

$$\begin{array}{cccc|c}
 2 & 2 & -2 & 2 & 14 \\
 0 & 3 & -1 & 5 & 7 \\
 0 & 0 & 2 & 0 & -5 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 0
 \end{array}$$

$$\longrightarrow 0 \cdot x_4 = 0$$

Gavome tapatybę, todėl  $x_4$  gali būti bet koks skaičius.

Priimkime  $x_4=1$



Atvirkštinis Gauso algoritmo etapas

3.6667  
 -0.1667  
 -2.5000  
 1.0000

$$\begin{array}{cccc|c}
 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\
 1 & 1 & -1 & 1 & 7 \\
 2 & 2 & -2 & 2 & 14 \\
 -1 & 2 & 1 & 3 & -7
 \end{array}$$



Tiesioginis Gauso algoritmo etapas

$$\begin{array}{cccc|c}
 2 & 2 & -2 & 2 & 14 \\
 0 & 3 & -1 & 5 & 7 \\
 0 & 0 & 2 & 0 & -5 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 0
 \end{array}$$

$$\longrightarrow 0 \cdot x_4 = 0$$

Jeigu galime atlikti operacijas su simboliniais dydžiais, priimkime  $x_4 = p$



Atvirkštinis Gauso algoritmo etapas

$$(14 - 2p - 5 - 2(1.5 - 5/3p))/2 = (2p)/3 + 3$$

$$(7 - 5p - 2.5)/3 = 1.5 - (5/3)p$$

$$-2.5$$

$$p$$

$$\begin{array}{cccc|c}
 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\
 1 & 1 & -1 & 1 & 7 \\
 2 & 2 & -2 & 2 & 15 \\
 -2 & 1 & 1 & 3 & -7
 \end{array}$$

2 lygtys nesuderintos. Turėtų nebūti sprendinių. Patikrinkime:



Tiesioginis Gauso algoritmo etapas




$$\begin{array}{cccc|c}
 2 & 2 & -2 & 2 & 15 \\
 0 & 3 & -1 & 5 & 8 \\
 0 & 0 & 2 & 0 & -5.5 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & -0.5
 \end{array}$$

$$\longrightarrow 0 \cdot x_4 = 0.5$$

Lygybė negali būti tenkinama.  
Stabdome programą su pranešimu  
“Sprendinių nėra”

# Singuliari matrica: bendrasis atvejis, be galo daug sprendinių

|    |    |    |   |        |  |   |   |    |   |        |
|----|----|----|---|--------|--|---|---|----|---|--------|
| 1  | 1  | 1  | 1 | 2      | <br>Tiesioginis Gauso<br>algoritmo etapas | 1 | 1 | 1  | 1 | 2      |
| 1  | 1  | -1 | 1 | 9.1429 |  | 0 | 0 | -2 | 0 | 7.1429 |
| 1  | 1  | -2 | 4 | 14     |  | 0 | 0 | -3 | 3 | 12     |
| -1 | -1 | 1  | 4 | -7     |  | 0 | 0 | 0  | 7 | 3      |

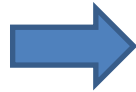
|   |   |    |   |        |  |  |
|---|---|----|---|--------|--|--|
| 1 | 1 | 1  | 1 | 2      | <br>$x_1 = \frac{2 - x_2 - x_3 - x_4}{1} = 5.14286 - p$ |  |
| 0 | 0 | -2 | 0 | 7.1429 |  | <br>$0 \cdot x_2 - 2x_3 + 0 \cdot x_4 = 7.1429 \Rightarrow$ $\Rightarrow 0 \cdot x_2 = 2.85714e-006 \approx 0; \quad x_2 = p$ |
| 0 | 0 | -3 | 3 | 12     |  |  |
| 0 | 0 | 0  | 7 | 3      |  | <br>$x_4 = \frac{3}{7} = 0.428571$  |

Atvirkštinis Gauso algoritmo etapas

Laikome, kad patenkinamu tikslumu gauta tapatybė, t.y.  $x_2$  gali būti bet koks skaičius

## Singuliari matrica: bendrasis atvejis, sprendinių nėra

$$\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 1 & 1 & -1 & 1 & 7 \\ 1 & 1 & -2 & 4 & 14 \\ -1 & -1 & 1 & 4 & -7 \end{array}$$



Tiesioginis Gauso  
algoritmo etapas

$$\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & -3 & 3 & 12 \\ 0 & 0 & 0 & 7 & 3 \end{array}$$

$$\begin{array}{cccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & -2 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & -3 & 3 & 12 \\ 0 & 0 & 0 & 7 & 3 \end{array}$$

$$0 \cdot x_2 - 2x_3 + 0 \cdot x_4 = 5 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 0 \cdot x_2 = -2.14286;$$

$$x_3 = \frac{12 - 3x_4}{-3} = -3.57143$$

Atvirkštinis Gauso  
algoritmo etapas

$$x_4 = \frac{3}{7} = 0.428571$$

Ši lygtis negali  
būti tenkinama,  
todėl sprendinių  
nėra



# Singuliarios koeficientų matricos: apibendrinimas

- Parodėme, kad vykdant Gauso algoritmą, galima gauti sprendinį arba išvadą apie sprendinio nebuvimą, kai koeficientų matrica yra singuliari;
- Kai sprendinys egzistuoja, nuliniam vedančiajam elementui atitinkantis kintamasis gali būti bet koks skaičius;
- Bet kokios kintamųjų reikšmės bendruoju atveju vaizduojamos simboliais, pvz.  $p_i, p_j, \dots$ . Kiti kintamieji išreiškiami skaičiais ir šiais simboliais;
- Jeigu pakanka rasti vieną sprendinį iš daugelio, bet kokias reikšmes galintiems priimti kintamiesiems skaitines reikšmes parenkame laisvai, pvz.  $=1$

# Kiti kintamųjų eliminavimu paremti algoritmai 1

## *Gauso algoritmas*

$$\begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x & x \\ \hline x & x & x & x \\ \hline x & x & x & x \\ \hline x & x & x & x \\ \hline \end{array} \begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline \end{array} = \begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline \end{array} \rightarrow \begin{array}{|c|c|c|c|} \hline x & x & x & x \\ \hline 0 & x & x & x \\ \hline 0 & 0 & x & x \\ \hline 0 & 0 & 0 & x \\ \hline \end{array} \begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline \end{array} = \begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline \end{array} \rightarrow x_{n,l:p}, x_{n-1,l:p}, \dots, x_{1,l:p}$$

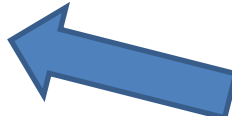
**A**                      **x**                      =                      **b**

## *Gauso-Žordano algoritmas*

$$\begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x & x \\ \hline x & x & x & x \\ \hline x & x & x & x \\ \hline x & x & x & x \\ \hline \end{array} \begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline \end{array} = \begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline \end{array} \rightarrow \begin{array}{|c|c|c|c|} \hline 1 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 1 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 1 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 1 \\ \hline \end{array} \begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline \end{array} = \begin{array}{|c|c|c|} \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline x & x & x \\ \hline \end{array}$$

**A**                      **x**                      =                      **b**

Atvirkštinis  
žingsnis  
nereikalingas

 **x**

# Kiti kintamųjų eliminavimu paremti algoritmai 2

## Atvirkštinės matricos algoritmas

$$\mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{b} ; \quad \mathbf{A}^{-1} \mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1} \mathbf{b}; \quad \mathbf{x} = \mathbf{A}^{-1} \mathbf{b};$$

|     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|
| $x$ | $x$ | $x$ | $x$ |
| $x$ | $x$ | $x$ | $x$ |
| $x$ | $x$ | $x$ | $x$ |
| $x$ | $x$ | $x$ | $x$ |

 $=$ 

|     |     |     |     |
|-----|-----|-----|-----|
| $x$ | $x$ | $x$ | $x$ |
| $x$ | $x$ | $x$ | $x$ |
| $x$ | $x$ | $x$ | $x$ |
| $x$ | $x$ | $x$ | $x$ |

 $=$ 

|   |   |   |   |
|---|---|---|---|
| 1 | 0 | 0 | 0 |
| 0 | 1 | 0 | 0 |
| 0 | 0 | 1 | 0 |
| 0 | 0 | 0 | 1 |

$\mathbf{A}$

$\mathbf{X}$

$\mathbf{E}$

*Taikome Gauso-Žordano  
algoritmą*



$$\mathbf{A}^{-1} = \mathbf{X}$$

- Vieną kartą apskaičiavę atvirkštinę matricą, galime rasti sprendinį esant bet kokiam dešinės pusės vektoriui;
- Tam pakanka padauginti atvirkštinę matricą iš laisvųjų narių vektoriaus

# Skaiciavimų apimtis taikant Gauso algoritmą

sudėties veiksmų skaičius

$$s = \frac{n(n-1)(2n+5)}{6}$$

daugybos veiksmų skaičius

$$d = \frac{n(n^2 + 3n - 1)}{3}$$

Jei  $n$  — didelis skaičius, tai

$$s \approx d \approx \frac{n^3}{3}$$

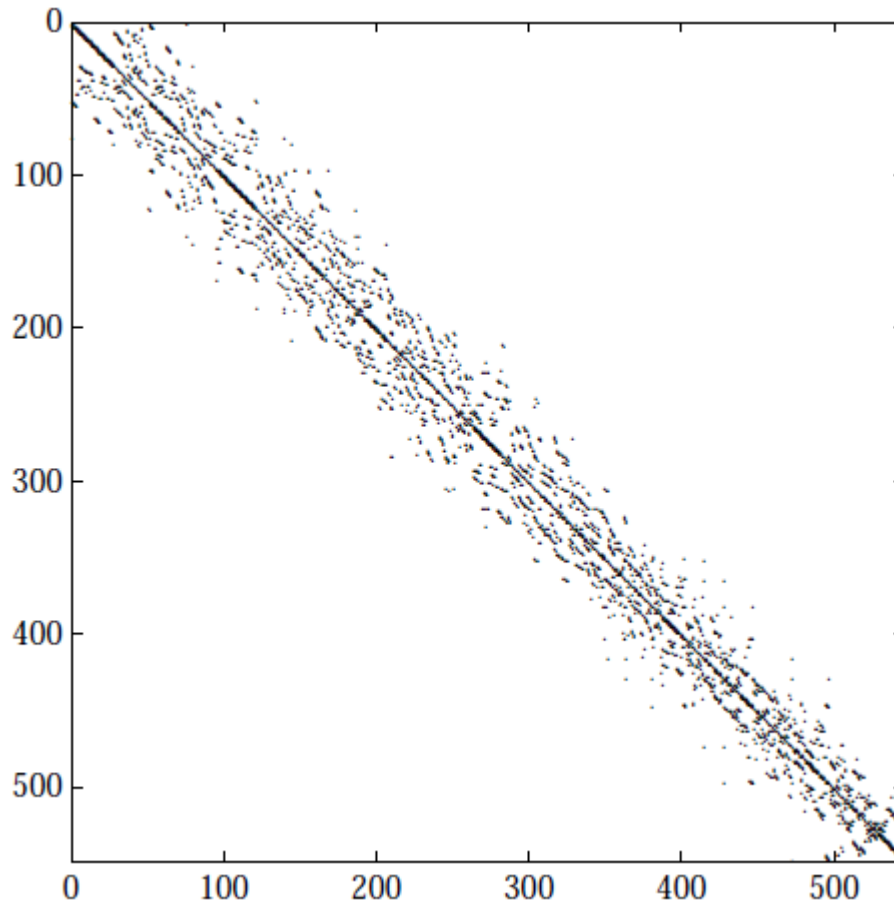
Gauso metodo skaičiavimo apimtis

$$O\left(\frac{2}{3}n^3\right)$$

# Retosios (*sparse*) matricos 1

- Įprastai lygčių sistemos koeficientų matrica saugojama ***stačiakampio pavidale***. Tai reiškia, kad kompiuterio atmintyje saugomi visi koeficientai, kiekvienos lygties koeficientus (tame tarpe ir nulinius) išdėstant atskirose eilutėse;
- Pasitaiko, kad koeficientų matricoje yra daug nulinių koeficientų. Tokias matricas vadiname ***retosiomis***. Jas saugant stačiakampio pavidale, kompiuterio atmintis būtų panaudojama labai neekonomiškai;

# Retosios (*sparse*) matricos 2



- Retosios matricos saugomos specialiuose pavidaluose, neužimant kompiuterio atminties nulinėmis reikšmėmis

# Retųjų matricų saugojimo būdai 1

- **Simetrinis** - kai saugomas tik *viršutinis matricos trikampis*.  
Tai nėra retoji matrica tikraja to žodžio prasme;

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 4 & 7 & 11 & 16 \\ & 3 & 5 & 8 & 12 & 17 \\ & & 6 & 9 & 13 & 18 \\ & & & 10 & 14 & 19 \\ & & & & 15 & 20 \\ & & & & & 21 \end{bmatrix} \Rightarrow [1 \ 2 \ 3 \ 4 \ 5 \ 6 \ 7 \ 8 \ \dots \ 2]$$

- **Juostinis** – kai stačiakampiame pavidale saugoma *koeficientų juosta*;

$$\begin{bmatrix} 0 & x & x & 0 & 0 & 0 & 0 \\ x & x & x & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & x & x & x & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & x & x & x & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & x & x & x & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & x & x & x \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & x & x \end{bmatrix}$$

Šiuos perteklinius nulius verta saugoti

# Retųjų matricių saugojimo būdai 2

- Bendrasis pavidalas***

(nenulinių reikšmių ir jų indeksų saugojimas);

```
A=[ 2 -1  0  0  0  0 -1;  
    -1  2 -1  0  0  0  0;  
      0 -1  2 -1  0  0  0;  
      0  0 -1  2 -1  0  0;  
      0  0  0 -1  2 -1  0;  
      0  0  0  0 -1  2 -1;  
     -1  0  0  0  0 -1  2]
```

`S=sparse(A)`

`B=full(S)`

`S =`

|       |    |
|-------|----|
| (1,1) | 2  |
| (2,1) | -1 |
| (7,1) | -1 |
| (1,2) | -1 |
| (2,2) | 2  |
| (3,2) | -1 |
| (2,3) | -1 |
| (3,3) | 2  |
| (4,3) | -1 |
| (3,4) | -1 |
| (4,4) | 2  |
| (5,4) | -1 |
| (4,5) | -1 |
| (5,5) | 2  |
| (6,5) | -1 |
| (5,6) | -1 |
| (6,6) | 2  |
| (7,6) | -1 |
| (1,7) | -1 |
| (6,7) | -1 |
| (7,7) | 2  |

**MATLAB-e retoji  
matrica yra speciali  
sparse duomenų  
struktūra**



# Retuņu matricu saugojimo būdai 3

```
i=[1 2 7 1 2 3 2 3 4 3 4 5 4 5 6 5 6 7 1 6 7];  
j=[1 1 1 2 2 2 3 3 3 4 4 4 5 5 5 6 6 6 7 7 7];  
s=[2 -1 -1 -1 2 -1 -1 2 -1 -1 2 -1 -1 2 -1 -1 2 -1 -1 -1 2];
```

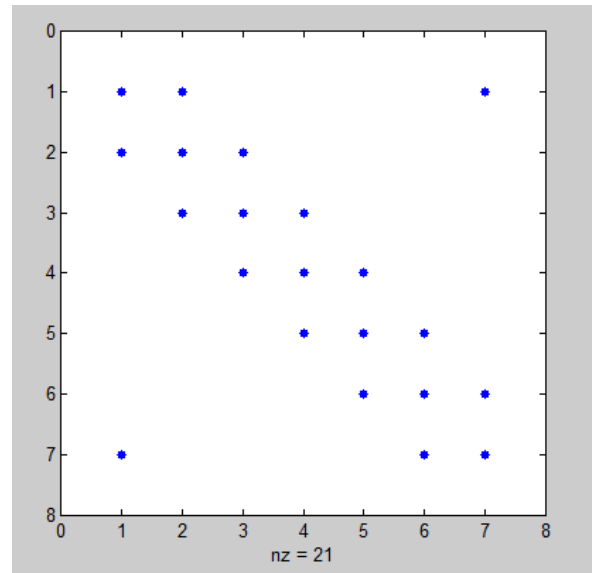
```
S1=sparse(i,j,s)
```

```
spy(S1)
```

```
B1=full(S1)
```

B1 =

|    |    |    |    |    |    |    |
|----|----|----|----|----|----|----|
| 2  | -1 | 0  | 0  | 0  | 0  | -1 |
| -1 | 2  | -1 | 0  | 0  | 0  | 0  |
| 0  | -1 | 2  | -1 | 0  | 0  | 0  |
| 0  | 0  | -1 | 2  | -1 | 0  | 0  |
| 0  | 0  | 0  | -1 | 2  | -1 | 0  |
| 0  | 0  | 0  | 0  | -1 | 2  | -1 |
| -1 | 0  | 0  | 0  | 0  | -1 | 2  |



S =

|       |    |
|-------|----|
| (1,1) | 2  |
| (2,1) | -1 |
| (7,1) | -1 |
| (1,2) | -1 |
| (2,2) | 2  |
| (3,2) | -1 |
| (2,3) | -1 |
| (3,3) | 2  |
| (4,3) | -1 |
| (3,4) | -1 |
| (4,4) | 2  |
| (5,4) | -1 |
| (4,5) | -1 |
| (5,5) | 2  |
| (6,5) | -1 |
| (5,6) | -1 |
| (6,6) | 2  |
| (7,6) | -1 |
| (1,7) | -1 |
| (6,7) | -1 |
| (7,7) | 2  |

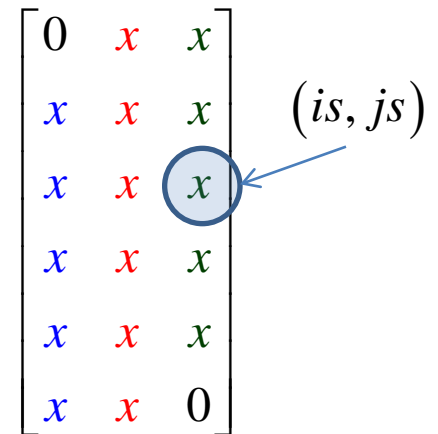
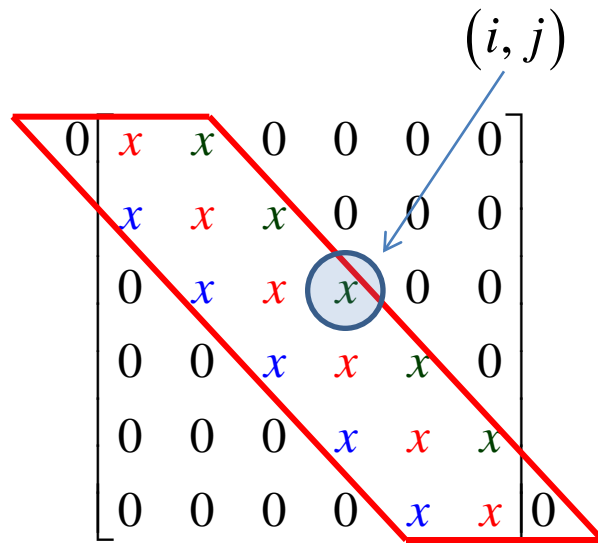
# Retuņu matricu saugojimo būdai 4

- Galimi kiti *specialūs saugojimo būdai*, įvertinantys koeficientų išdėstymo matricoje ypatumus

# Retųjų matricų saugojimo būdai 5

- Ne visus lygčių sistemų sprendimo algoritmus patogiu taikyti retosioms matricoms;
- **Gauso algoritmą** galima taikyti **simetrinėms** ir **juostinėms** matricoms, kadangi skaičiavimų eigoje nenulinių koeficientų išsidėstymo zona nepakinta

# Gauso algoritmas juostinei *trijų įstrižainių* matricai



**Indeksų perskaičiavimo formulė:**

**Indeksai stačiakampėje  
matricoje**

$$is \Rightarrow i$$

$$js \Rightarrow j - i + 2$$

**Indeksai juostinėje  
matricoje**

# Gauso algoritmas stačiakampei *trijų įstrižainių* matricai

$i+1$  eilutė pertvarkoma, atimant iš jos  $i$  eilutę:

$$\begin{matrix} (i) \\ (i+1) \end{matrix} \begin{bmatrix} x & x & 0 & 0 & 0 & 0 & x \\ 0 & x & x & 0 & 0 & 0 & x \\ 0 & 0 & x & x & 0 & 0 & x \\ 0 & 0 & x & x & x & 0 & x \\ 0 & 0 & 0 & x & x & x & x \\ 0 & 0 & 0 & 0 & x & x & x \end{bmatrix}$$

galima įrašyti 0 neskaiciuojant

apskaičiuoti reikia tik šiuos elementus

elementas nepakinta

% Gauso algoritmo tiesioginis etapas:

for i=1:n-1

$A1(i+1,[i+1,n+1])=A1(i+1,[i+1,n+1])-A1(i,[i+1,n+1])*A1(i+1,i)/A1(i,i);$

$A1(i+1,i)=0;$

end

% Gauso algoritmo atvirkstinis etapas:

$x=zeros(n,1);$

$x(n)=A1(n,n+1)/A1(n,n);$

for i=n-1:-1:1

$x(i)=(A1(i,n+1)-A1(i,i+1)*x(i+1))/A1(i,i);$

end

# Gauso algoritmas juostinei *trijų įstrižainių* matricai 1

```
% Staciakampis matricos pavidalas
% Gauso algoritmo tiesioginis etapas:
for i=1:n-1
    A1(i+1,[i+1,n+1])=A1(i+1,[i+1,n+1])-A1(i,[i+1,n+1])*A1(i+1,i)/A1(i,i);
    A1(i+1,i)=0;
```

end

```
% Gauso algoritmo atvirkstinis etapas:
```

```
x=zeros(n,1);
```

```
x(n)=A1(n,n+1)/A1(n,n);
```

```
for i=n-1:-1:1
```

```
    x(i)=(A1(i,n+1)-A1(i,i+1)*x(i+1))/A1(i,i);
```

end

---

```
% Juostinis matricos pavidalas
```

```
% Gauso algoritmo tiesioginis etapas:
```

```
for i=1:n-1
```

```
    A1(i+1,[2,4])=A1(i+1,[2,4])-A1(i,[3,4])*A1(i+1,1)/A1(i,2);
```

```
    A1(i+1,[1])=0;
```

end

```
% Gauso algoritmo atvirkstinis etapas:
```

```
x=zeros(n,1);
```

```
x(n)=A1(n,4)/A1(n,2);
```

```
for i=n-1:-1:1
```

```
    x(i)=(A1(i,4)-A1(i,3)*x(i+1))/A1(i,2);
```

end

*eilutės*:  $i \Rightarrow i$ ;

*stulpeliai*:  $j \Rightarrow j - i + 2$ ,  $n + 1 \Rightarrow 4$

# Gauso algoritmas juostinei *trijų įstrižainių* matricai 2

*i+1* eilutė pertvarkoma, atimant iš jos *i* eilutę:

$$\begin{array}{c} (i) \\ (i+1) \end{array} \begin{array}{c} (1) \quad (2) \quad (3) \quad (4) \end{array} \begin{bmatrix} 0 & x & x & x \\ 0 & x & x & x \\ 0 & x & x & x \\ x & x & x & x \\ x & x & x & x \\ x & x & 0 & x \end{bmatrix}$$

galima įrašyti 0 neskaiciuojant

apskaiciuoti reikia tik šiuos elementus

elementas nepakinta

% Juostinis matricos pavidalas

% Gauso algoritmo tiesioginis etapas:

```
for i=1:n-1
```

```
    A1(i+1,[2,4])=A1(i+1,[2,4])-A1(i,[3,4])*A1(i+1,1)/A1(i,2);
```

```
    A1(i+1,[1])=0;
```

```
end
```

% Gauso algoritmo atvirkstinis etapas:

```
x=zeros(n,1);
```

```
x(n)=A1(n,4)/A1(n,2);
```

```
for i=n-1:-1:1
```

```
    x(i)=(A1(i,4)-A1(i,3)*x(i+1))/A1(i,2);
```

```
end
```

# Skaiciavimų apimtis taikant Gauso algoritmą juostinei *trijų įstrižainių* matricai 1

% Juostinis matricos pavidalas

% Gauso algoritmo tiesioginis etapas:

for i=1:n-1

$A1(i+1,[2,4])=A1(i+1,[2,4])-A1(i,[3,4])*(A1(i+1,1)/A1(i,2));$

$A1(i+1,[1])=0;$

end

% Gauso algoritmo atvirkstinis etapas:

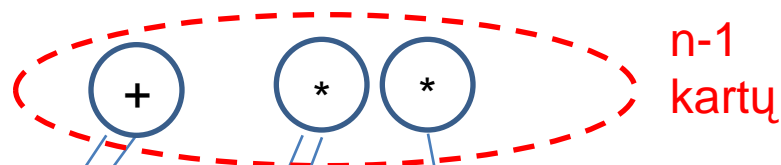
$x=zeros(n,1);$

$x(n)=A1(n,4)/A1(n,2);$

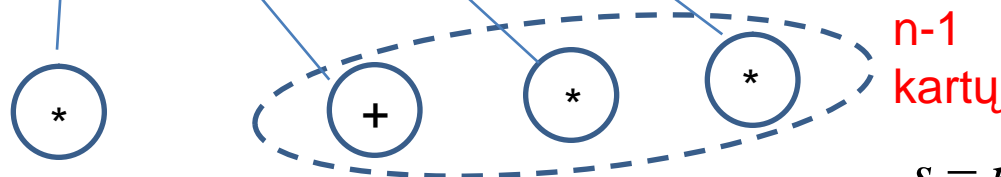
for i=n-1:-1:1

$x(i)=(A1(i,4)-A1(i,3)*x(i+1))/A1(i,2);$

end



$$s = 2(n-1); \quad d = 3(n-1)$$



$$s = n-1; \quad d = 2(n-1)+1$$



# Skaiciavimų apimtis taikant Gauso algoritmą juostinei *trijų įstrižainių* matricai 2

Bendruoju atveju

**Trijų įstrižainių matricai**

sudėties veiksmų skaičius  $s = \frac{n(n-1)(2n+5)}{6}$

$$s = 3(n-1)$$

daugybos veiksmų skaičius  $d = \frac{n(n^2 + 3n - 1)}{3}$

$$d = 5(n-1) + 1$$

Jei  $n$  — didelis skaičius, tai  $s \approx d \approx \frac{n^3}{3}$

$$s + d \approx 8n$$

Gauso metodo  
skaiciavimo apimtis

$$O\left(\frac{2}{3}n^3\right)$$

$$O(8n)$$