# ΔΟΜΕΣ ΔΕΔΟΜΕΝΩΝ

# ΕΡΓΑΣΙΑ 2

# ΣΟΦΡΑΣ ΑΝΤΩΝΗΣ - Π10119 ΔΗΜΑΚΟΓΙΑΝΝΗ ΜΑΡΙΑ - Π17025

## ΑΝΑΛΥΣΗ HEADER FILES - ΚΛΑΣΕΩΝ

# **Αρχείο TreeNode.h:**

Το αρχείο TreeNode.h περιλαμβάνει την templated κλάση TreeNode η οποία αναπαριστά έναν κόμβο του ΔΔΑ. Έχει τα **private** πεδία:

- **data**: Τύπου "Τ", όπου Τ είναι ο τύπος δεδομένων που θα περιέχει το ΔΔΑ. Σε αυτό το πεδίο βρίσκονται τα δεδομένα του κάθε κόμβου.
- **leftChild/rightChild**: Τύπου **"TreeNode\*"**, δηλαδή πρόκειται για δείκτες στο αριστερό (αντ. Δεξί) παιδί του κάθε TreeNode.

Οι **public** μέθοδοι είναι οι:

- **TreeNode(T datain)**: Είναι ο constructor των αντικειμένων, δέχεται σαν όρισμα τα δεδομένα του κόμβου που θα δημιουργηθεί και αρχικοποιεί τους δείκτες να δείχνουν στο NULL.
- **getData()**: Μία βοηθητική μέθοδος σε περίπτωση που θέλουμε να έχουμε πρόσβαση στο πεδίο data, δεν θα μας χρειαστεί (παραμόνο για δοκιμές από την main) αφού η κλάση BSTree είναι friend της TreeNode.

# **Αρχείο BSTree.h**:

Στο αρχείο BSTree.h υλοποιούμε την κλάση του συγκεκριμένου ΔΔΑ και όλες τις μεθόδους του. Είναι friend της κλάσης TreeNode οπότε έχει πρόσβαση στο private πεδίο data. Και αυτή η κλάση είναι templated τύπου Τ.

#### **Private** πεδία:

- root: Τύπου TreeNode<T>\*, πρόκειται για έναν δείκτη σε κόμβο του δένδρου και πιο συγκεκριμένα θα μας δείχνει πάντα στην ρίζα του συγκεκριμένου δένδρου.
- **n:** Τύπου **int**, είναι το πλήθος των στοιχείων που περιέχει το ΔΔΑ.
- **d:** Τύπου **int**, είναι το πλήθος των διαγραφών που έχουν γίνει στο δένδρο.
- **c/b:** Τύπου **double**, είναι τα ορίσματα c και b που δείνει ο χρήστης κατά την εκτέλεση του προγράμματος.

### **Public** μέθοδοι:

- **BSTree(double, double):** Ο constructor της κλάσης. Αρχικοποιεί το πλήθος στοιχείων η και το πλήθος διαγραφών d σε 0. Τα c και b με τις τιμές που παίρνει σαν ορίσματα και τέλος τον δείκτη της ρίζας να δείχνει στο NULL (αφού είναι κενό).
- **bool isEmpty():** Επιστρέφει **TRUE** άν ο δείκτης της ρίζας root δείχνει στο NULL δηλαδή το δένδρο είναι άδειο. Αλλιώς επιστρέφει **FALSE**.
- **T getNode(const TreeNode<T>\*):** Επιστρέφει το περιεχόμενο data του κόμβου που δείχνει ο δείκτης που παίρνει σαν όρισμα.
- int insert(const T&): Εισάγει το στοιχείο τύπου Τ που δέχεται σαν όρισμα στο ΔΔΑ. Αρχικοποιούμε 2 δείκτες έναν στην ρίζα που θα βρεί την θέση που πρέπει να εισαχθεί το στοιχείο και έναν που θα δείχνει στον πατέρα του. Παράλληλα δημιουργούμε μία απλά συνδεδεμένη λίστα που θα δέχεται δείκτες σε κόμβους του δένδρου (η υλοποίηση της έχει γίνει στην προηγούμενη εργασία) στην οποία θα αποθηκεύσουμε το μονοπάτι των κόμβων μέχρι το σημείο που θα εισαχθεί το νέο στοιχείο.

Εφόσον βρεθεί θέση για το στοιχείο (δηλαδή δεν υπάρχει ήδη στο δένδρο) αυξάνουμε τον μετρητή η κατά ένα και δεσμεύουμε χώρο στην μνήμη για έναν καινούργιο κόμβο. Έπειτα αν το δένδρο δεν είναι άδειο το τοποθετούμε σαν αριστερό/δεξί παιδί του πατέρα του, αλλιώς το τοποθετούμε σαν ρίζα.

Αφού γίνει η εισαγωγή γίνεται ο έλεγχος και οι απαραίτητες ενέργειες για να διατηρήσουμε την ισορροπία του δένδρου. Ελέγχουμε δηλαδή την μεταβλητή depth η οποία μας κρατάει το βάθος του νεοεισερχόμενου κόμβου αν είναι μεγαλύτερη από  $\lceil \log(n+1+d) \rceil$ .

Εάν ισχύει θα πρέπει να βρούμε τον πρώτο κόμβο στο μονοπάτι που έχουμε σώσει στην λίστα που ικανοποιεί την συνθήκη:

ύψος κόμβου >  $\lceil clog(nv+1) \rceil$  όπου ην είναι το πλήθος των κόμβων του υποδένδρου με ρίζα τον συγκεκριμένο κόμβο. Όταν τον βρούμε κάνουμε κάποιες εκτυπώσεις που βοήθησαν στην επαλήθευση του προγράμματος και καλούμε την treeReconstruction() που θα δούμε αργότερα για να ανακατασκευάσει το υποδένδρο. Έπειτα ελευθερώνουμε την μνήμη της λίστας και σαν επιπρόσθετη λειτουργία επιστρέφουμε τον ακέραιο που είναι και το βάθος που εισάγαμε το νέο στοιχείο (πριν την ανακατασκευή του δένδρου) αλλιώς -1 αν η εισαγωγή απέτυχε.

Void deleteNode(const T&) και TreeNode<T>\* deleteNode(const T&, TreeNode<T>\*, bool): Καλούμε από την main την deleteNode με μοναδικό όρισμα την τιμή που θέλουμε να διαγράψουμε από το δένδρο η οποία με την σειρά της καλεί αυτή με τα περισσότερα ορίσματα για να ψάξει και να διαγράψει αναδρομικά το στοιχείο. Εφόσον το βρει και ο

κόμβος του έχει 2 παιδιά χρησιμοποιούμε την βοηθητική συνάρτηση minNode() που θα δούμε παρακάτω για να βρούμε το ελάχιστο στοιχείο του δεξιού υποδένδρου και να κάνουμε αναγωγή σε διαγραφή φύλλου.

Τέλος ελέγχουμε αν η διαγραφή πέτυχε ή οχι με την μεταβλητή flag. Και έπειτα ελέγχουμε αν ο μετρητής διαγραφών d είναι μεγαλύτερος ή ίσος με  $(2^{b/c}-1)(n+1)$  . Αν ναι προχωράμε σε ολική ανακατασκευή όλου του δένδρου.

- **Bool searchTree(const T& key, T& e):** Ψάχνει το δένδρο για το στοιχείο με τιμή key, εφόσον το βρεί το τοποθετεί στην μεταβλητή e και επιστρέφει True, αλλιώς επιστρέφει false.
- printTree(char order) και printTree(char order, TreeNode<T>\* node): Επισκέπτεται τους κόμβους του δένδρου αναδρομικά και εκτυπώνει το περιεχόμενό τους. Το όρισμα order καθορίζει τον τύπο της διάσχισης, p για preorder, i για inorder και s για postorder.
- **Void printTreeStats():** Η μέθοδος αυτή εκτυπώνει χρήσιμες πληροφορίες του δένδρου όπως το ύψος, τον αριθμό στοιχείων και διαγραφών καθώς και το μέγιστο ύψος που μπορεί να φτάσει σύμφωνα με τον τύπο: clog(n+1)+b+1
- TreeNode<T>\* getRoot(): Επιστρέφει έναν δείκτη στην ρίζα του δένδρου. Κανονικά ο χρήστης δεν θα έπρεπε να είχε πρόσβαση σε αυτή την συνάρτηση αλλά βοήθησε στην διαδικασία της αποσφαλμάτωσης και ελέγχου.
- void treeReconstruction(TreeNode<T>\* node, TreeNode<T>\*
   parentNode, char succession): Αυτή η μέθοδος ανακατασκευάζει ένα δένδρο με ρίζα το node σε ένα ισορροπημένο ΔΔΑ. Το όρισμα parentNode και το όρισμα succession μας βοηθάνε στην σωστή επανασύνδεση του κόμβου (ρίζα του υποδένδρου) node με το υπόλοιπο δένδρο εάν πρόκειται για ανακατασκευή υποδένδρου.

Αρχικά δημιουργούμε μία λίστα που θα δέχεται τα στοιχεία του δένδρου. Έπειτα χρησιμοποιούμε την bstToList() για να την γεμίσουμε με τα στοιχεία του δένδρου. Εάν το δένδρο που ανακατασκευάζουμε είναι υποδένδρο τότε το ισορροπημένο ΔΔΑ που θα μας γυρίσει η sortedListToBST() το συνδέουμε κατάλληλα χρησιμοποιώντας τα ορίσματα parentNode και succession, αλλιώς αν ανακατασκευάζουμε όλο το δένδρο απλά το θέτουμε σαν ρίζα.

TreeNode<T>\* sortedListToBST(List<T> &li, TreeNode<T>\* node) και TreeNode<T>\* sortedListToBSTrecur(List<T> &li, int count):
Η ιδέα προσπαθώντας να επιτύχουμε πολυπλοκότητα O(n) είναι να προσθέτουμε στο δένδρο στοιχεία όπως μας έρχονται από μία ταξινομημένη λίστα με τον εξής τρόπο. Μετράμε τα στοιχεία της λίστας, έστω ότι είναι count. Θα πάρουμε τα πρώτα count/2 στοιχεία και

θα κατασκευάσουμε το αριστερό υποδένδρο. Έπειτα θα δεσμέυσουμε χώρο για την ρίζα και τέλος θα πάρουμε τα υπόλοιπα count-count/2-1 στοιχεία για το δεξιό υποδένδρο. Εκτελώντας αναδρομικά αυτή την διαδικασία καταφέρνουμε να κατασκευάσουμε ένα ισορροπημένο ΔΔΑ από μία ταξινομημένη λίστα με πολυπλοκότητα O(n).

- bstToList(const TreeNode<T>\* node, List<T>& li): Αναδρομικά διασχίζουμε το δένδρο με ρίζα node με ενδοδιάταξη και εισάγουμε κάθε στοιχείο στο τέλος της λίστας. Έτσι η λίστα που προκείπτει είναι ταξινομημένη.
- Int maxHeight(const TreeNode<T>\* node): Υπολογίζει το ύψος του δένδρου με ρίζα node αναδρομικά, υπολογίζοντας το ύψος του κάθε αριστερού και δεξιού υποδένδρου και επιστρέφοντας το μεγαλύτερο (+1 για την ρίζα).
- int countTreeNodes(TreeNode<T>\* node): Επιστρέφει τον αριθμό τον κόμβων ενός δένδρου με ρίζα το node. Αναδρομικά υπολογίζει τον αριθμό των αριστερών και δεξιών υποδένδρων και επιστρέφει το άθροισμα +1 για την ρίζα.

## COMPILATION KAI EKTEΛΕΣΗ TOY MAIN.CPP

Στο αρχείο main.cpp υπάρχει μία ενδεικτική main συνάρτηση όπου αρχικά παίρνουμε τα ορίσματα c και b από τον χρήστη, αλλιώς εμφανίζουμε στην οθόνη ένα μήνυμα σφάλματος, και κατασκευάζουμε το δένδρο καλώντας τον constructor.

Έπειτα χρησιμοποιώντας ένα for loop γεμίζουμε το δένδρο με αριθμούς από το 1 μέχρι το 19. Η συνάρτηση insert του δένδρου εκτυπώνει τα χρήσιμα πεδία του δένδρου καθώς και το δένδρο σε προδιάταξη για να ελέγχουμε ότι διατηρεί την μορφή που θέλουμε, θα πρέπει οι κλήσεις print μέσα στην insert() να γίνουν σχόλια αν θέλουμε να γεμίσουμε το δένδρο με πάρα πολλά στοιχεία. Έπειτα διαγράφουμε με άλλο ένα for loop τα στοιχεία με τους αριθμούς από το 19 έως το 6. Και η deleteNode() εκτυπώνει το δένδρο σε προδιάταξη καθώς και τα χρήσιμα πεδία του όταν χρειαστεί να ανακατασκευάσει το δένδρο.

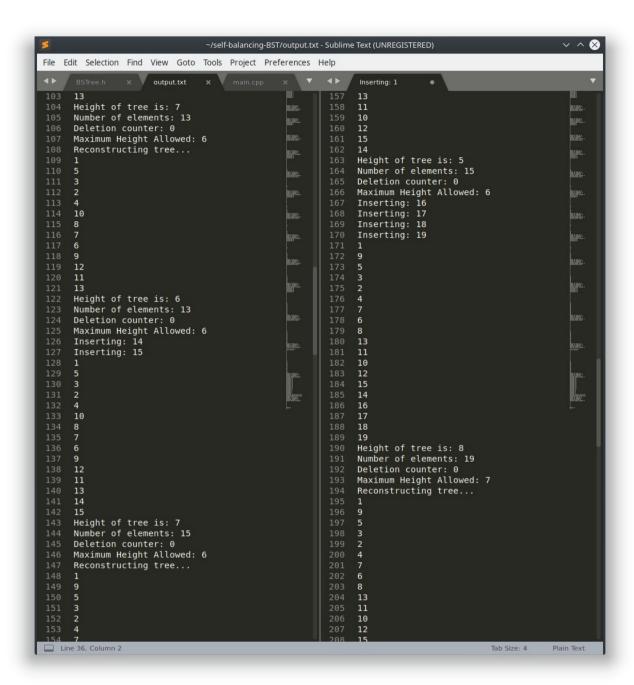
Στο main.cpp υπάρχουν αυτές οι απλές γρήγορες δοκιμές του δένδρου.

Αν γίνει compile το αρχείο **driver.cpp** και εκτελεστεί δίνεται στον χρήστη ένα εύχρηστο μενού για να κάνει τις δοκιμές που θέλει. Έχει όλες τις βασικές λειτουργίες του ΔΔΑ καθώς και εκτύπωση σε οποιαδήποτε από τις 3 διασχίσεις αλλα και εκτύπωση των χαρακτηριστικών του δένδρου.

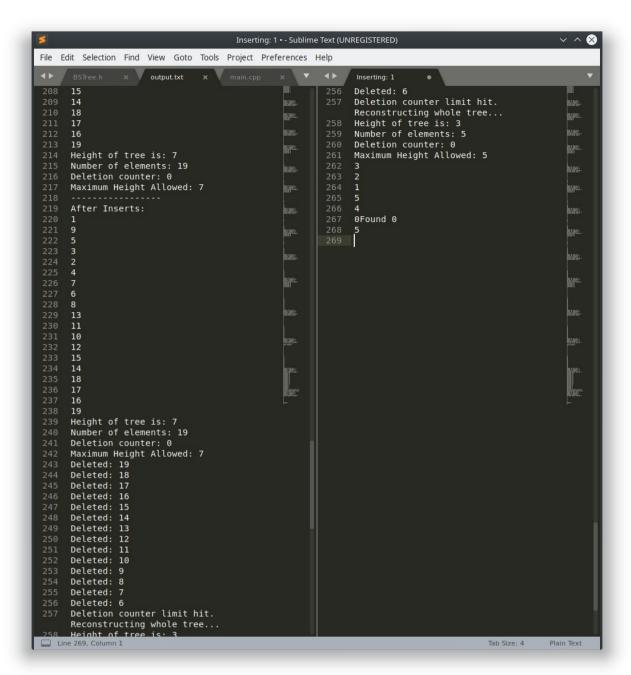
## ΠΑΡΑΔΕΙΓΜΑ COMPILATION ΚΑΙ ΕΚΤΕΛΕΣΗΣ:

## ΠΕΡΙΕΧΟΜΕΝΑ OUTPUT.TXT:

```
v ^ 😵
                                       ~/self-balancing-BST/output.txt - Sublime Text (UNREGISTERED)
File Edit Selection Find View Goto Tools Project Preferences Help
                          output txt
                                       x V main.cpp
       Inserting: 1
                                                                           Number of elements: 8
                                                                          Deletion counter: 0
Maximum Height Allowed: 5
       Inserting: 2
       Inserting:
       Inserting: 4
                                                                           Inserting: 9
       Inserting: 5
                                                                           Inserting: 10
       Inserting: 6
                                                                           Inserting: 11
       Height of tree is: 6
       Number of elements: 6
Deletion counter: 0
                                                                           8
       Maximum Height Allowed: 5
       Reconstructing tree...
                                                                           Height of tree is: 7
                                                                           Number of elements: 11
                                                                          Deletion counter: 0
Maximum Height Allowed: 6
Reconstructing tree...
       Height of tree is: 5
Number of elements: 6
       Deletion counter: 0
       Maximum Height Allowed: 5
       Inserting: 7
       Inserting: 8
                                                                           8
                                                                          Height of tree is: 6
Number of elements: 11
                                                                           Deletion counter: 0
                                                                           Maximum Height Allowed: 6
       Height of tree is: 6
Number of elements: 8
                                                                           Inserting: 12
                                                                           Inserting: 13
       Deletion counter: 0
Maximum Height Allowed: 5
       Reconstructing tree...
                                                                           6
                                                                           10
       Height of tree is: 4
                                                                                                           Tab Size: 4 Plain Text
```



Το δένδρο εκτυπώνεται συνεχώς με την διάσχιση της προδιάταξης. Παρατηρούμε ότι όποτε πάει να ξεπεράσει το επιτρεπτό μέγιστο ύψος η insert() ανακατασκευάζει το υποδένδρο που γίνεται η εισαγωγή.



#### **BSTREE.H:**

```
#pragma once
#include <iostream>
#include "TreeNode.h"
#include "List.h"
#include <math.h>
template <typename T>
class BSTree
{
public:
    BSTree(double, double);
                               //constructor
    //~BSTree():
                      //SEGFAULTS
                           //bool μέθοδος, επιστρέφει True αν το δένδρο είναι άδειο
    bool isEmpty();
    bool searchTree(const T& key, T& found); //bool, επιστρέφει True αν βρει στο δένδρο το
kev και το τοποθετεί στο found
                               //εισάνει στοιχείο στο δένδρο, επιστρέφει 1 άν πέτυχε η
    int insert(const T& elem):
εισαγωγή
    TreeNode<T>* deleteNode(const T& key, TreeNode<T>* root, bool &flag); //βοηθητική της
παρακάτω για διαγραφή αναδρομικά
    void deleteNode(const T& key); //διαγράφει τον κόμβο με την τιμή key
    TreeNode<T>* minNode(TreeNode<T>* node); //βρίσκει το ελάχιστο στοιχείο ενός
υποδένδρου με ρίζα node, χρησιμοποιείται στην διαγραφή
    void printTree(char order, TreeNode<T>* node); //βοηθητική μέθοδος για την παρακάτω
για την εκτύπωση με αναδρομικό τρόπο
    void printTree(char order); //εκτυπώνει το δένδρο με ορίσματα 'p': preorder, 'i': inorder,
's':postorder
    void printTreeStats(); //εκτυπώνει διάφορα βοηθητικά στατιστικά όπως αριθμο στοιχείων,
διαγραφών, ύψος
    T getNode(const TreeNode<T>* node);
                                             //επιστρέφει τα δεδομένα ενός κόμβου
    int maxHeight(const TreeNode<T>* node);//υπολογίζει το ύψος ενός υποδένδρου με ριζα
node
    TreeNode<T>* getRoot(); //επιστρέφει pointer στην ρίζα του δένδρου
    int bstToList(const TreeNode<T>* node, List<T>& li); //εισάγει ένα δυαδικό δένδρο
αναζήτησης στην λίστα ΙΙ ταξινομημένα
    TreeNode<T>* sortedListToBSTrecur(List<T> &li, int count); //βοηθητική μέθοδος για την
παρακάτω
    TreeNode<T>* sortedListToBST(List<T>& li, TreeNode<T>* node); //κατασκευάζει με
αναδρομικό τρόπο ένα δυαδικό δένδρο αναζήτησης από ταξινομημένη λίστα με O(n)
    void treeReconstruction(TreeNode<T>* node, TreeNode<T>* parentNode, char
succession); //ανακατασκευάζει το υποδένδρο με ρίζα node
    int countTreeNodes(TreeNode<T>* node);
    //void prettyPrint() bonus challenge
private:
    TreeNode<T> *root;
             //πλήθος στοιχείων δένδρου
    int n;
    int d = 0;//αριθμός διαγραφών
    double c; //σταθερά c
    double b;//σταθερά b
};
template<typename T>
int BSTree<T>::countTreeNodes(TreeNode<T>* node)
{
    int left, right;
    if(!node)
```

```
return 0:
    else
    {
         left = countTreeNodes(node->leftChild);
         right = countTreeNodes(node->rightChild);
         return left+right+1;
    }
}
/* Επιστρέφει αναδρομικά δείκτη στον κόμβο του υποδένδρου με
ρίζα node, με την μικρότερη τιμή, προφανώς σε ΔΔΑ είναι ο κάτω
αριστερά κόμβος */
template<typename T>
TreeNode<T>* BSTree<T>::minNode(TreeNode<T>* node)
    if(node == NULL)
         return NULL:
    else if(node->leftChild == NULL)
         return node:
    else
         return minNode(node->leftChild);
}
/*Κλήση αυτής της μεθόδου με μοναδικό όρισμα την τιμή
του στοιχείου που θέλουμε να διαγράψουμε θα καλέσει την βοηθητική
deleteNode με τα παραπάνω ορίσματα για να γίνει αναδρομικά η διαγραφή
σε αυτό το ΔΔΑ έχει προστεθεί η έξτρα συνθήκη με τον αριθμο διαγραφών
ώστε να γίνεται ανακατασκευή όλου του δένδρου όταν φτάσει το d στην συγκεκριμένη
τιμή*/
template<typename T>
void BSTree<T>::deleteNode(const T& key)
{
    bool flag = true;
    root = deleteNode(key,root,flag);
    if(flag)
         std::cout<<"Deleted: "<<key<<std::endl;
         n--;
         d++;
         if(d \ge ceil((pow(2,(b/c))-1)*(n+1)))
         {
              d = 0:
              std::cout < < "Deletion counter limit hit. Reconstructing whole tree..." < < std::endl;
              treeReconstruction(root.root.'l'):
              printTreeStats();
         }
    }
    else
    {
         std::cout<<"Deletion failed."<<std::endl;
    }
}
template<typename T>
void BSTree<T>::printTreeStats()
    int heightUlt = c*log2(n+1)+b;
    std::cout<<"Height of tree is: "<<maxHeight(getRoot())<<std::endl;</pre>
    std::cout<<"Number of elements: "<<n<<std::endl;
    std::cout<<"Deletion counter: "<<d<<std::endl;
```

```
std::cout<<"Maximum Height Allowed: "<<heightUlt<<std::endl;
}
template<typename T>
void BSTree<T>::treeReconstruction(TreeNode<T>* node, TreeNode<T>* parentNode, char
succession)
{
    List<T>*Ii = new List<T>();
    bstToList(node, *li);
    if(node == root){
         root = sortedListToBST(*li, node);
    else{
         if(succession == 'r')
    parentNode->rightChild = sortedListToBST(*li, node);
    parentNode->leftChild = sortedListToBST(*li, node);
}
    delete(li):
}
template<typename T>
TreeNode<T>* BSTree<T>::sortedListToBST(List<T> &li, TreeNode<T>* node)
{
    int count = li.length();
    node = sortedListToBSTrecur(li, count);
    return node;
}
template<typename T>
TreeNode<T>* BSTree<T>::sortedListToBSTrecur(List<T> &li, int count)
{
    //count = li.length();
    T deleted:
    if (count \leq 0)
         return NULL;
    TreeNode<T> *left = sortedListToBSTrecur(li, count/2);
    TreeNode<T> *temp = new TreeNode<T>(li.getHead().getData());
    temp->leftChild = left:
    li.deleteStart(deleted);
    temp->rightChild = sortedListToBSTrecur(li, count-count/2-1);
    return temp;
}
template<typename T>
TreeNode<T>* BSTree<T>::getRoot()
{
    return root;
/*Constructor τοτ συγκεκριμένου BST
αρχικοποιεί το πλήθος των στοιχείων με 0,
τον αριθμό διαγραφών με 0 και τις τιμές b
και c σύμφωνα με αυτές που έδωσε ο χρήστης κατα
την εκτέλεση*/
template <typename T>
BSTree<T>::BSTree(double cusr, double busr)
{
    root = NULL;
    n = 0;
    d = 0;
    c = cusr;
    b = busr;
```

```
}
template<typename T>
bool BSTree<T>::isEmpty()
    if(root == NULL)
         return 1;
    else
         return 0;
}
template<typename T>
T BSTree<T>::getNode(const TreeNode<T>* node)
{
    return node->data:
/*Εκτύπωση του ΔΔΑ αναδρομικά με την χρήση μίας ακόμη
βοηθητικής μεθόδου με παραπάνω ορίσματα,
σύμφωνα με τον χαρακτήρα για την διάσχιση που επιθυμεί ο χρήστης
p: προδιάταξη, i: ενδοδιάταξη, s: μεταδιάταξη*/
template<typename T>
void BSTree<T>::printTree(char order)
{
    TreeNode<T> *node = root;
    //preorder
    if (order == 'p')
    {
         if(node)
         {
              std::cout<<getNode(node)<<std::endl;
              printTree('p',node->leftChild);
              printTree('p',node->rightChild);
         }
    else if (order == 'i')
    //inorder
         if(node)
         {
              printTree('i',node->leftChild);
              std::cout<<getNode(node)<<std::endl;
              printTree('i',node->rightChild);
         }
    else if (order == 's')
    //postorder
         if(node)
         {
              printTree('s',node->leftChild);
              printTree('s',node->rightChild);
              std::cout<<getNode(node)<<std::endl;</pre>
         }
    }
}
template<typename T>
void BSTree<T>::printTree(char order, TreeNode<T>* node)
{
    if (order == 'p')
    {
         if(node)
```

```
{
              std::cout<<getNode(node)<<std::endl;
              printTree('p',node->leftChild);
              printTree('p',node->rightChild);
         }
    }
    else if (order == 'i')
         if(node)
         {
              printTree('i',node->leftChild);
              std::cout<<getNode(node)<<std::endl;
              printTree('i',node->rightChild);
    else if (order == 's')
         if(node)
         {
              printTree('s',node->leftChild);
              printTree('s',node->rightChild);
              std::cout<<getNode(node)<<std::endl;
         }
    }
/*αναζήτηση στο ΔΔΑ για το στοιχείο με την τιμή key
και τοποθέτηση του εφόσον το βρίσκει στην μεταβλήτη e */
template<typename T>
bool BSTree<T>::searchTree(const T& key, T& e)
{
    TreeNode<T> *current = root;
    while(current)
    {
         if (key < current->data)
              current = current->leftChild;
         else if (key > current->data)
         {
              current = current->rightChild;
         }
         else
         {
              e = current->data;
              return true:
    return false;
}
/*εισανωνή του στοιχείου elem στο ΔΔΑ
έχει προστεθεί η έξτρα συνθήκη στο συγκεκριμένο ΔΔΑ
για να διατηρεί την ισορροπία του*/
template<typename T>
int BSTree<T>::insert(const T& elem)
{
    TreeNode<T> *current = root;
    TreeNode<T>*parent = 0;
    /*θα χρησιμοποιηθεί μία δομή απλά συνδεδεμένης λίστας
    θα μπορούσε να χρησιμοποιηθεί μία απλή στοίβα αλλά αφού είχαμε
    υλοποιήσει συναρτήσεις push και pop (insertStart, deleteStart) για την 1η εργασία
πρακτικά η
```

```
λίστα μπορεί να χρησιμοποιηθεί και ως στοίβα*/
List<TreeNode<T>*> *li = new List<TreeNode<T>*>();
int depth = 0;
while (current)
{
    parent = current;
    li->insertStart(parent);
    if(elem < current->data)
         current = current->leftChild;
         depth++;
    }
    else if (elem > current->data)
         current = current->rightChild;
         depth++;
    else
         return -1:
}
n++;
TreeNode<T> *newnode = new TreeNode<T>(elem);
if (!isEmpty())
    if (elem < parent->data)
         parent->leftChild = newnode;
    else
         parent->rightChild = newnode;
}
else
    root = newnode;
std::cout<<"Inserting: "<<elem<<std::endl;</pre>
//Ελεγχος βάθους εισαγώμενου κόμβου και ανακατασκευή αν χρειάζεται
if (depth > ceil(c*log2(n+1+d)))
{
    TreeNode<T> *temp;
    TreeNode<T> *papatemp;
    int lisz = li > length();
    for(int i = 0; i < lisz; i++)
     {
         li->deleteStart(temp);\
         char dir;
         if(li->deleteStart(papatemp) == 0)
         {
              dir = 'r':
              papatemp = root;
         if(temp->data > papatemp->data)
         {
              dir = 'r';
         }
         else
         {
              dir = 'l';
         if (maxHeight(temp) > ceil(c*log2(countTreeNodes(temp)+1)))
              printTree('p');
              printTreeStats();
              /* το όρισμα dir μας δείχνει αν ήταν
              αριστερό ή δεξί παιδί ο κόμβος ρίζα του υποδένδρου
              που θα ανακατασκευαστεί για την σωστή σύνδεσή του
```

```
αν αυτός ο κόμβος είναι η ρίζα του αρχικού δένδρου
                  και έχουμε ολική ανακατασκευή το όρισμα αυτό είναι
                  irrelevant */
                  treeReconstruction(temp,papatemp, dir);
                  std::cout<<"Reconstructing tree..."<<std::endl;
                  printTree('p');
                  printTreeStats();
                  delete(li);
                  break;
             li->insertStart(papatemp);
         }
    return depth;
}
/*διαγραφή κόμβου με αναδρομή*/
template<typename T>
TreeNode<T>* BSTree<T>::deleteNode(const T& key, TreeNode<T>* node, bool &flag)
{
    TreeNode<T>* temp;
    if(node == NULL)
    {
         flaq = false;
         std::cout<<key<<" not found"<<std::endl;
         return NULL;
    else if(key < node->data)
    {
         node->leftChild = deleteNode(key, node->leftChild,flag);
    }
    else if(key > node->data)
         node->rightChild = deleteNode(key, node->rightChild,flag);
    else if(node->leftChild and node->rightChild)
         temp = minNode(node->rightChild);
         node->data = temp->data;
         node->rightChild = deleteNode(node->data, node->rightChild,flag);
    }
    else
    {
         temp = node:
         if(node->leftChild == NULL)
             node = node->rightChild;
         else if(node->rightChild == NULL)
             node = node->leftChild;
         delete temp;
    return node;
}
/*αναδρομικός υπολογισμός ύψους υποδένδρου με ρίζα
node */
template<typename T>
int BSTree<T>::maxHeight(const TreeNode<T>* node)
{
    if(!node)
         return 0;
    else
```

```
{
          int IDepth = maxHeight(node->leftChild);
          int rDepth = maxHeight(node->rightChild);
          if(IDepth > rDepth)
               return (IDepth+1);
          else
               return (rDepth+1);
     }
}
/*Γέμισμα λίστας li με τα στοιχεία του δένδρου node ταξινομιμένα, διασχίζοντας το με ενδοδιάταξη*/
template<typename T>
int BSTree<T>::bstToList(const TreeNode<T>* node, List<T>& li)
{
          if(node)
          {
                bstToList(node->leftChild, li);
               li.insertEnd(getNode(node));
               bstToList(node->rightChild, li);
     return 1;
}
```

# **TREENODE.H:**

```
#pragma once
template <typename T>
class BSTree;
template <typename T>
class TreeNode
{
    friend class BSTree<T>;
private:
     T data;
    TreeNode* leftChild;
    TreeNode* rightChild;
public:
     TreeNode(T dataIn);
    TreeNode()
     {};
    T getData();
};
template <typename T>
TreeNode<T>::TreeNode(T dataIn)
{
     data = dataIn;
    leftChild = 0;
    rightChild = 0;
}
template <typename T>
T TreeNode<T>::getData()
{
     return data;
}
```

### **MAIN.CPP:**

```
#include "BSTree.h"
#include "TreeNode.h"
#include <iostream>
#include "List.h"
#include <math.h>
int main(int argc, char* argv[])
{
     if(argc < 3)
     {
          std::cerr << "Usage: "<<argv[0]<<" c b "<<std::endl;
          return 1;
     double c = atof(argv[1]);
     double b = atof(argv[2]);
     if (c <= 1)
     {
           std::cerr << "C must be bigger than 1"<<std::endl;
          return 1;
     if(b \le 0)
          std::cerr << "B must be bigger than 0"<<std::endl;
     BSTree<int> *d1 = new BSTree<int>(c,b);
     // d1->insert(8);
     // d1->insert(5);
     // d1->insert(16);
     // d1->insert(1);
     // d1->insert(7);
     // d1->insert(14);
     // d1->insert(19);
     // d1->insert(4);
     // d1->insert(6);
     // d1->insert(9);
     // d1->insert(15);
     // d1->insert(18);
     // d1->insert(3);
     // d1->insert(12);
     // d1->insert(17);
     // d1->insert(2);
     // d1->insert(11);
     // d1->insert(13);
     // d1->insert(10);
     // d1->insert(40);
     // d1->insert(20);
     // d1->insert(22);
     // d1->insert(30);
     for(int i = 1; i < 20; i++)
     {
          d1->insert(i);
     //d1->printTree('p');
     //std::cout<<"Height of treess is: "<<d1->maxHeight(d1->getRoot())<<std::endl;
     std::cout<<"----\nAfter Inserts:\n";
     d1->printTree('p');
     d1->printTreeStats();
     int temp = 0;
     // d1->deleteNode(19);
     // d1->printTree('p');
     // d1->deleteNode(18);
     // d1->printTree('p');
     // d1->deleteNode(17);
     // d1->printTree('p');
```

#### **DRIVER.CPP:**

```
#include "BSTree.h"
#include <iostream>
#include <string>
#include <stdexcept>
bool tryParse(std::string& input, int& output)
{
          output = std::stoi(input);
     }catch (std::invalid argument){
          return false;
     return true;
}
int main(int argc, char* argv[])
     if(argc < 3)
          std::cerr << "Usage: "<<argv[0]<<" c b "<<std::endl;
          return 1:
     double c = atof(argv[1]);
     double b = atof(argv[2]);
     if (c <= 1)
     {
          std::cerr << "C must be bigger than 1"<<std::endl;
          return 1;
     if(b \le 0)
          std::cerr << "B must be bigger than 0"<<std::endl;
          return 1;
     BSTree<int>*d1 = new BSTree<int>(c,b);
     std::string input;
     int x = 1;
     int elem;
     int temp:
     while(x != 0)
          std::cout<<"---Give me an integer according to the operation you want me to
execute----"<<std::endl:
          std::cout << "1. Insert element.\n";
          std::cout<<"2. Delete element.\n";
          std::cout << "3. Search for element.\n";
          std::cout<<"4. Print tree\n";
```

```
std::cout<<"5. Print tree attributes (height, maximum height, deletions, elements)\n";
std::cout<<"0. Exit \n";
std::cout<<"-----\n";
getline(std::cin, input);
while(!tryParse(input,x))
{
     std::cout << "Bad input. Give me an INTEGER: ";
     getline(std::cin, input);
}
switch(x){
     case 1:
           std::cout << "Give me an integer to insert to the tree \n";
           getline(std::cin, input);
           while(!tryParse(input,elem))
           {
                std::cout<<"Bad input. Give me an INTEGER: ";
                getline(std::cin, input);
           if(d1-sinsert(elem) > -1)
                std::cout << "Insertion complete...\n";
                break;
           }
           else
           {
                std::cout<<"Insertion failed, try again...\n";
     case 2:
           std::cout<<"Give me an integer to delete from the tree \n";
           getline(std::cin, input);
           while(!tryParse(input,elem))
                std::cout << "Bad input. Give me an INTEGER: ";
                getline(std::cin, input);
           d1->deleteNode(elem);
           break;
     case 3:
           std::cout << "Give me an integer to search for in the tree \n";
           getline(std::cin, input);
           while(!tryParse(input,elem))
           {
                std::cout<<"Bad input. Give me an INTEGER: ";
                getline(std::cin, input);
           if(d1->searchTree(elem,temp))
                std::cout<<"Found "<<elem<<std::endl;
                break;
           }
           else
           {
                std::cout<<elem<<" not found.\n";
                break;
     case 4:
           std::cout<<"Give me:\n1 for preorder\n2 for inorder\n3 for postorder\n";
           getline(std::cin, input);
           while(!tryParse(input,elem))
           {
                std::cout<<"Bad input. Give me an INTEGER: ";
                getline(std::cin, input);
           if(elem == 1)
                d1->printTree('p');
```

```
break;
                     else if(elem == 2)
                          d1->printTree('i');
                          break;
                     else if(elem == 3)
                          d1->printTree('s');
                          break;
                     }
                     else
                     {
                          std::cout<<"Invalid input\n";
                          break;
                case 0:
                     std::cout<<"Bye bye...\n";
                     d1->printTreeStats();
                     break;
          }
     }
}
```

## **GITHUB REPO:**

https://github.com/anthonysof/self-balancing-BST

Η απλα συνδεδεμένη λίστα έχει υλοποιηθεί στην προηγούμενη εργασία.