

# STEELTEK

Коллаборативные Роботы STEELTEK



### Что такое коллаборативный робот

Коллаборативный робот, также известный как кобот, представляет собой промышленного робота, который может безопасно работать рядом (в коллаборации) с людьми в общем рабочем пространстве. Коботы могут выполнять различные производственные задачи, включая сборку, автоматизацию упаковки, обработку материалов, обслуживание машин и контроль качества продукции. Из-за нехватки квалифицированных рабочих и роста заработной платы популярность коботов постоянно растет. По мнению аналитика компании, Interact Analysis Майе Сяо, мировой рынок коллаборативных роботов будет ежегодно расти на 20–30%.

В отличие от обычных промышленных роботов, которые должны находиться за ограждением и могут работать только над заранее запрограммированными задачами, системы коллаборативных роботов предназначены для безопасной работы в непосредственной близости от человека.

Коботы оснащены датчиками, которые обнаруживают людей и позволяют избежать столкновения. Программное обеспечение отслеживает каждое движение кобота и немедленно отключает его при обнаружении препятствий. Большинство промышленных коботов выполнены с ограничением мощности и скорости (PFL), что позволяет мгновенно замедлиться или прекратить работу, чтобы предотвратить столкновения и травмы. Выступающие части коботов закруглены, чтобы смягчить потенциальные столкновения с людьми.

#### Отличия коллаборативных от промышленных роботов

Промышленные роботы должны быть изолированы от человека, в то время как коботы разработаны для работы в коллаборации с людьми

Промышленные роботы созданы для работы с высокой скоростью и грузоподъемностью, коботы ограничены функциями безопасности, обеспечивающими безопасное взаимодействие с людьми.

Корпус кобота не имеет острых углов, в отличие от традиционных промышленных роботов, которые, больше и мощнее коботов

#### Сферы применения коллаборативных роботов

В отличие от коботов, промышленные роботы допускаются к работе только в пределах специальных ограждений безопасности, чтобы предотвратить вход человека в рабочую зону робота во время исполнения программы. Большинство промышленных роботов являются стационарными, имеют крупные габариты и ограниченный набор, заранее разработанных исполняющих программ, изменить которые занимает не малое количество времени. Малые предприятия обычно имеют высоко-технологичный, гибкий производственный процесс и небольшую площадь предприятия, коллаборативный робот был специально спроектирован для таких условий. Хотя промышленные роботы играют важную роль при автоматизации и модернизации производств, их высокая стоимость, большие размеры, масса и высокие требования к квалификации оператора-программиста ограничивали возможности их использования на некоторых предприятиях.

#### Коботы обычно используются в следующих отраслях:

Общее производство	Электроника	Химическая промышленность	Фармацевтика
Продукты питания и сельское хозяйство	Автомобильная промышленность	Мебель и оборудование	Упаковка и совместная упаковка
Здравоохранение	Научные исследования	Металлообработка	Управление цепочкой поставок

#### Преимущества коллаборативных роботов

Коботы открывают возможности для совместной работы роботов и людей, повышая производительность, эффективность и уровень безопасности. Наиболее распространенными преимуществами коботов являются:

Безопасность. Коботы могут выполнять однотипные, сложные и требовательные к точности задачи, которые могут быть опасными или трудными для человека. Примеры таких задач включают в себя: сварку, пайку, работу с химикатами, литейное производство или перемещение тяжелых предметов.

Гибкость. Коботы очень адаптивны и могут быть быстро переналажены для выполнения новых задач. Программирование кобота ведется через специальный мобильный планшет, с интуитивным и удобным интерфейсом. В планшет встроена интерактивная имитационная 3х мерная среда, для тестирования программ Это сокращает простои и повышает гибкость производственной ячейки.

Точность. Коботы оснащены высококачественными сило-моментными датчиками, которые позволяют роботу перемещаться всегда с одинаковыми усилиями на звеньях и иметь высокую повторяемость. Это гарантирует, что изделия, обрабатываемые коботом, будут иметь стабильно высокое качество.

#### Повышенная производительность.

Благодаря тому, что монотонные, опасные и повторяющиеся задачи могут быть выполнены коботом, предприятие может повысить свою эффективность, производительность, качество и уровень безопасности.



Благодаря функции «Traction teach» вы можете про-



#### Безопасный

Коботы оснащены специальными функциями для безопасной работы в непосредственной близости от человека. Коботы могут контролировать скорость движений, усилие, мощность, диапазон и т.п. В случае непредвиденного контакта сработают встроенные силомоментные датчики, и кобот тут же остановится.

#### Умный

Коботы оснащены множеством программных пакетов для различных применений, могут поддерживать разнообразные внешние интерфейсы, есть функция мониторинга данных кобота в облаке, удаленное обновление ОТА. Существует возможность объединения нескольких устройств и удаленное резервное копирование данных.

# Легко программируемый

Интерфейс кобота настолько понятен, что настроить и задать нужные параметры производственной операции сможет даже сотрудник без специального технического образования.



Автомобильная промышленность



Полупроводниковая промышленность



Электротехническая промышленность



Медицинская промышленность



граммировать робота, буквально в ручную, указывая ему на рабочие точки.

Интуитивный и гибкий

#### Компактный и легкий

Соотношение грузоподъемности к массе некоторых моделей достигает значения 1:2.5.

## Интегрированный

Поддержка мониторинга данных робота в облаке, поддержка развертывания нескольких устройств одним щелчком и удаленного резервного копирования данных



Производство потребительских товаров





Размеры упаковки









Модель		GCR25-1800	GCR20-1100	GCR16-960	GCR14-1400		
Грузоподъе	мность	25 kg	20 kg	16 kg	14 kg		
Градус свободы		6					
Максималы	ная скорость ТСР	2.5 m/s	2.0 m/s	3.0 m/s	2.2 m/s		
Максимальная скорость на прямой		1.5 m/s	1.0 m/s	1.5 m/s	1.0 m/s		
Повторяемость		±0.05 mm					
Досягаемость		1800 mm	1100 mm	960 mm	1400 mm		
Сустав	Подвижность	Максимальная скорость					
J1	±360°	120°/s	120°/s	180°/s	120°/s		
J2	±360°	100°/s	120°/s	180°/s	120°/s		
J3	±360°	150°/s	180°/s	225°/s	180°/s		
J4	±360°	225°/s	225°/s	225°/s	225°/s		
J5	±360°	225°/s	225°/s	225°/s	225°/s		
J6	±360°	225°/s	225°/s	225°/s	225°/s		
Интерфейс инструмента		GB/T 14468.1-50-4-M6 (Eqv ISO 9409-1)					
Ввод/вывод сустава END		2 Dig I/O, 24V, 0.6A					
Питание		220-240VAC 47-63Hz10A/100-200VAC 47-63Hz 16A					
Потреблени	ие энергии	Типичное энерго- потребление 600W	Типичное энерго- потребление 600W	Типичное энерго- потребление 400W	Типичное энерго- потребление 600W		
Установка		Наземная	Установка в любом направлении	Установка в любом направлении	Установка в любом направлении		
Масса		61.6 kg / 70 kg	65 kg / 75 kg	37 kg / 45 kg	66 kg / 75 kg		
Диапазон окружающей температуры		-10°C − 45°C					
Диапазон температуры хранения		-40°C − 55°C					
Степень защиты (кисть)		IP54					
Размеры робота		2300×440×252mm	1395×420×290mm	1180×388×205mm	1695×388×205mm		
_							

1295×540×515mm













GCR12-1300	GCR10-2000	GCR10-1300	GCR7-910	GCR5-910	GCR3-618
12 kg	10 kg	10 kg	7 kg	5 kg	3 kg
			6		
3.8 m/s	4.0 m/s	3.8 m/s	3.6 m/s	3.6 m/s	1.0 m/s
1.5 m/s	1.8 m/s	1.5 m/s	1.5 m/s	1.5 m/s	0.8 m/s
±0.05 mm	±0.05 mm	±0.05 mm	±0.03 mm	±0.03 mm	±0.02 mm
1300 mm	2000 mm	1300 mm	917 mm	917 mm	618 mm
		Максимальн	ная скорость		
180°/s	120°/s	180°/s	200°/s	225°/s	225°/s
180°/s	120°/s	180°/s	200°/s	225°/s	225°/s
225°/s	180°/s	225°/s	200°/s	225°/s	225°/s
225°/s	225°/s	225°/s	225°/s	225°/s	225°/s
225°/s	225°/s	225°/s	225°/s	225°/s	225°/s
225°/s	225°/s	225°/s	225°/s	225°/s	225°/s
		GB/T 14468.1-50-4	M6 (Eqv ISO 9409-1)		
		2 Dig I/O	, 24V, 0.6A		
		100-240VAC	C 47-63Hz 10A		
Типичное энерго- потребление 400W	Типичное энерго- потребление 400W	Типичное энерго- потребление 400W	Типичное энерго- потребление 200W	Типичное энерго- потребление 200W	Типичное энерго- потребление 200V
		Установка в люб	бом направлении		
37.8 kg / 46 kg	58 kg / 65 kg	37.8 kg / 46 kg	22 kg / 30 kg	22 kg / 30 kg	13 kg / 20 kg
		-10°C	- 45°C		
		-40°C	- 55°C		
		IF	954		
1512×388×205mm	2300×388×205mm	1512×388×205mm	1100×330×200mm	1100×330×200mm	769×315×150mm

958×508×516mm

1465×516×472mm

958×508×516mm

698×588×450mm

698×588×450mm

532×431×330mm

1060×500×600mm



# Контроллер и пульт управления

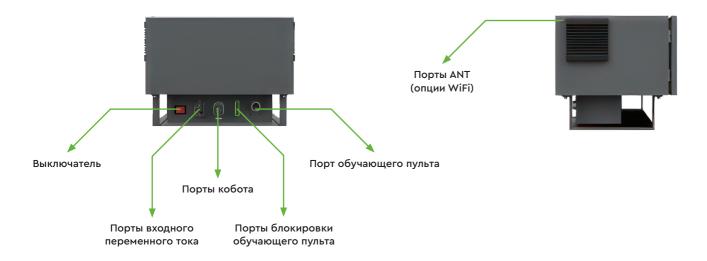
Пульт управления используется для программирования и обработки сигналов с входов и выходов кобота. Новейший высокопроизводительный контроллер DUCO полностью совместим со всеми сериями коботов и может быть применен в автоматических системах управления.



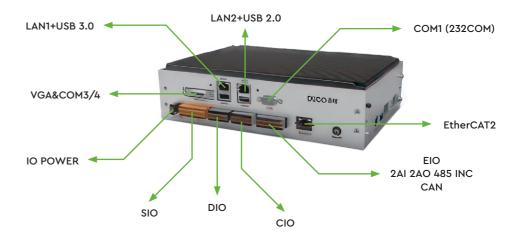




Контроллер



# Интерфейс контроллера





Свяжитесь с нами 8(926)9508117 info@steel-tek.ru

# Следите за нами в социальных сетях













Для получения подробной информации посетите сайт: www.steel-tek.ru

Производитель оставляет за собой право изменять технические характеристики оборудования без предварительного уведомления