MODEL GEOGRAPHICALLY WEIGHTED REGRESSION (GWR) FAKTOR-FAKTOR YANG MEMENGARUHI KECELAKAAN LALU LINTAS DI PROVINSI BALI

Ni Kadek Endah Yanita Utari^{1§}, I Gusti Ayu Made Srinadi², Made Susilawati³

ABSTRACT

The number of traffic accidents in Bali kept increasing since 2015 until 2017. The factors that affected the traffic accidents in every region were suspected to be varied according to geographic position. This geographic effect was known as spatial heterogeneity. Spatial heterogeneity was analized by using Geographically Weighted Regression (GWR). This study aim to model the factors which affected the traffic accidents in every subdistrict in Bali by using fixed and adaptive gaussian kernel. The result showed that GWR with adaptive gaussian kernel was better at estimated the models because it had higher value of R^2 which was at 90,64%. The factors which significantly affected the number of traffic accident in 57 subdistrict in Bali were the average rainfall and the number of population within age of 15 to 29 years old.

Keywords: traffic accidents, spatial heterogeneity , geographically weighted regression (GWR), adaptive kernel gaussian

1. PENDAHULUAN

Bali merupakan salah satu dari 34 Provinsi yang ada di Indonesia dengan jumlah penduduk 4.246.500 jiwa dan luas wilayah 5.636,66 km², sehingga kepadatan penduduk di Bali mencapai 753 jiwa/km² (BPS, 2018). Menurut UU No. 56 tahun 1960 tentang Penetapan Luas Tanah Pertanian, kepadatan penduduk di Provinsi Bali tergolong sangat padat. Hal tersebut dapat menimbulkan berbagai masalah, salah satunya transportasi.

Ketersediaan transportasi darat di Bali terus menunjukkan peningkatan seiring perputaran roda perekonomian (BPS, 2018). Keberadaan transportasi dapat memberikan dampak positif bagi pertumbuhan dan perekonomian suatu daerah, namun perkembangan transportasi di Bali juga menimbulkan dampak negatif yaitu kecelakaan lalu lintas.

Kasus kecelakaan lalu lintas di Provinsi Bali, tercatat dari tahun 2015 hingga tahun 2017 terus mengalami peningkatan. Pada tahun 2015 terjadi 1.492 kejadian, tahun 2016 terjadi 1.580 dan pada tahun 2017 terjadi 1.698 kejadian. Faktor utama yang dapat memengaruhi terjadinya kecelakaan lalu lintas adalah faktor manusia, kendaraan, jalan, selain itu faktor lingkungan dan cuaca juga dapat berpengaruh terhadap terjadinya kecelakaan lalu lintas (Putri, 2014).

ISSN: 2303-1751

Provinsi Bali terdiri dari 9 kabupaten/kota dengan 57 kecamatan. Secara geografis masing-masing kecamatan memiliki karakteristik yang berbeda-beda, misalnya dari segi jumlah penduduk, luas wilayah maupun kepadatan penduduk. Melihat kasus kecelakaan di Bali terus mengalami peningkatan dan perbedaan karakteristik yang dimiliki oleh masing-masing kecamatan, maka penelitian ini diharapkan diketahui hubungan kecelakaan lalu lintas dan faktor-faktor yang memengaruhinya di setiap kecamatan yang ada di Provinsi Bali.

¹Jurusan Matematika, Fakultas MIPA – Universitas Udayana [Email: endah.yanit4@gmail.com]

²Jurusan Matematika, Fakultas MIPA – Universitas Udayana [Email: srinadi@unud.ac.id]

³Jurusan Matematika, Fakultas MIPA – Universitas Udayana [Email: mdsusilawati@unud.ac.id] [§]Corresponding Author

Pada umumnya untuk mengetahui model hubungan antara variabel bebas dengan variabel terikat digunakan metode regresi linier (Dewi & Zain 2016). Namun, metode regresi linier tidak memperhatikan letak geografis, wilavah diasumsikan memiliki setiap karakteristik yang sama. Oleh karena itu, digunakan suatu metode yang memperhatikan letak geografis vaitu metode geographically weighted regression (GWR). **GWR** menghasilkan penaksir parameter model yang bersifat lokal untuk setiap titik atau lokasi dimana data tersebut diamati (Caraka & Yasin, 2017).

Secara umum, model GWR dapat dinyatakan sebagai berikut (Caraka & Yasin, 2017):

 $y_i = \beta_0(u_i, v_i) + \sum_{k=1}^p \beta_k(u_i, v_i) x_{ik} + \varepsilon_i$ dengan i = 1, 2, ..., n dan n merupakan y_i menyatakan banyaknya pengamatan, variabel terikat pada pengamatan ke-i, x_{ik} variabel menyatakan bebas ke-k pada pengamatan ke-i, $\beta_0(u_i,v_i)$ merupakan konstanta regresi pada lokasi pengamatan ke-i, (u_i, v_i) merupakan koordinat letak geografis (longitude, latitude) dari lokasi pengamatan ke $i, \beta_k(u_i, v_i)$ menyatakan koefisien regresi ke-k pada lokasi pengamatan ke-i dan ε_i merupakan error pengamatan ke-i.

Penelitian mengenai kecelakaan lalu lintas menggunakan metode GWR pernah dilakukan oleh Dewi & Zain (2016) di Jawa Timur. Variabel bebas yang digunakan adalah kepadatan penduduk, persentase usia remaja, persentase kecelakaan terjadi di kawasan jalan kabupaten/kota, persentase pendidikan terakhir pelaku adalah di atas SMP, rasio jenis kelamin dan persentase kecelakaan terjadi pada waktu gelap. Fungsi pembobot yang digunakan adalah fixed Gaussian, adaptive Gaussian, fixed bisquare, adaptive bisquare, fixed tricube dan adaptive tricube. Hasil dari penelitian tersebut, diperoleh bahwa tidak ada perbedaan antara model regresi linier berganda dengan model GWR. Penelitian tersebut menyatakan bahwa, model GWR dengan pembobot fixed bisquare lebih baik karena memiliki nilai R² yang lebih besar dibandingkan dengan pembobot lain yang digunakan. Faktor-faktor yang berpengaruh signifikan adalah kepadatan penduduk dan persentase pendidikan terakhir pelaku kecelakaan adalah di atas SMP.

Penelitian Agustianto et al., (2018) yang memodelkan faktor penyebab kecelakaan lalu lintas di Kalimantan Barat menggunakan metode GWR. Fungsi pembobot digunakan adalah fixed kernel yaitu Gaussian, bisquare, dan tricube. Variabel bebas yang digunakan adalah jumlah penduduk, panjang kondisi jalan rusak, rasio jenis kelamin, dan jumlah pelanggaran lalu lintas. Selain itu, hasil uji kesesuaian model menyatakan bahwa tidak ada perbedaan antara model regresi linier berganda dengan model GWR namun model GWR dengan fungsi pembobot fixed kernel gaussian lebih sesuai digunakan. Faktor yang adalah berpengaruh signifikan jumlah pelanggaran lalu lintas.

Berdasarkan paparan di atas, penulis melakukan penelitian mengenai faktor-faktor yang memengaruhi kecelakaan lalu lintas pada masing-masing kecamatan yang ada di Provinsi Bali menggunakan metode GWR.

2. METODE PENELITIAN

2.1 Sumber Data

Penelitian ini menggunakan data sekunder tahun 2017 yang diperoleh dari tiga sumber yaitu Polda Bali, Badan Pusat Statistik (BPS), dan Badan Meteorologi, Klimatologi dan Geofisika (BMKG). Unit amatan yang digunakan pada penelitian adalah 57 kecamatan yang ada di Provinsi Bali.

2.2 Variabel Penelitian

Variabel yang digunakan dalam penelitian ini terdiri dari satu variabel terikat (Y) dan tiga variabel bebas (X).

Tabel 1. Variabel Penelitian

No	Variabel	Skala
1	Jumlah kecelakaan lalu lintas (Y)	Rasio
2	Kepadatan penduduk (X_1)	Rasio
3	Rata-rata curah hujan (X_2)	Rasio
4	Penduduk usia 15-29 tahun (X_3)	Rasio

2.3 Analisis Data

Langkah-langkah analisis data yang digunakan dalam penelitian ini sebagai berikut:

- 1. Mendeskripsikan data dengan melakukan analisis statistika deskriptif.
- 2. Membentuk model regresi linier berganda, dengan tahapan-tahapan sebagai berikut:
 - a. Menduga parameter model regresi linier berganda menggunakan metode *Ordinary Least Square* (OLS).

$$\hat{\beta} = (X^T X)^{-1} X^T Y. \tag{1}$$

b. Memeriksa kenormalan sisaan menggunakan uji Anderson Darling (Gujarati, 2004).

Hipotesis uji:

 H_0 : Residual berdistribusi normal H_1 : Residual tidak berdistribusi normal Statistik uji:

$$A^{2} = -n - \frac{1}{n} \sum_{i=1}^{n} (2i - 1) \{ \ln F(Y_{i}) + \ln[1 - F(Y_{n+1+i})] \}$$
 (2) dengan, $F(Y_{i})$ adalah fungsi distribus

dengan, $F(Y_i)$ adalah fungsi distribusi kumulatif dari normal baku dan Y_i adalah data yang diurutkan.

Kriteria pengujian:

Jika $A^2 > AD_{tabel}$ maka H_0 ditolak.

c. Melakukan uji serentak (Uji F).

Hipotesis uji:

$$H_0: \beta_0 = \beta_1 = \dots = \beta_k = 0,$$

 H_1 : minimal ada satu $\beta_k \neq 0$, k = 1, 2, 3, ..., p.

Statistik uji:

$$F_{hit} = \frac{\left[\sum_{i=1}^{n} (\hat{y}_i - \bar{y})^2\right]/(p)}{\left[\sum_{i=1}^{n} (y_i - \hat{y}_i)^2\right]/(n - p - 1)}$$

(3)

Kriteria pengujian:

Jika $F_{hit} > F_{\alpha(p,n-p-1)}$ atau $P_{value} < \alpha$, maka H_0 ditolak.

d. Melakukan uji parsial (Uji t).

Hipotesis uji:

$$H_0: \beta_k = 0,$$

$$H_0: \beta_k \neq 0, k = 1, 2, 3, ..., p.$$

Statistik uji:

$$t_{hit} = \frac{\widehat{\beta}_k}{SE(\widehat{\beta}_k)}.$$
 (4)

Kriteria pengujian:

Jika
$$|t_{hit}| > t_{\left(\frac{\alpha}{2}, n-p-1\right)}$$
 atau $P_{value} < \alpha$, maka H_0 ditolak.

3. Melakukan uji multikolinieritas dengan melihat nilai *variance inflation factor* (VIF) (Montgomery *et al.*, 2012).

Hipotesis uji:

 H_0 : Tidak ada multikolinearitas antarvariabel bebas dalam model regresi, H_1 : Ada multikolinearitas antarvariabel bebas dalam model regresi.

Statistik uji:

$$VIF_j = \frac{1}{1 - R_j^2} \tag{5}$$

dengan $j = 1,2,3,\dots,k$, dengan k menyatakan banyaknya variabel bebas, dan R_j^2 menyatakan koefisien determinasi variabel bebas ke-j.

Kriteria pengujian:

Jika nilai VIF > 5 maka H_0 ditolak.

 Menyelidiki adanya heterogenitas spasial menggunakan uji Breusch Pagan (Anselin, 1988).

Hipotesis uji:

$$H_0$$
: $\sigma_1^2 = \sigma_2^2 = \dots = \sigma_n^2 = \sigma^2$,
 H_1 : Minimal terdapat satu $\sigma_i^2 \neq \sigma^2$.

Statistik uji:

$$BP = \frac{1}{2} f^T X (X^T X)^{-1} X^T f$$
 (6)

dengan, BP merupakan nilai uji Breusch Pagan, X merupakan matriks berukuran $n \times (k+1)$, dan f merupakan vektor berukuran $(n \times 1)$ yang elemennya didefinisikan sebagai:

$$f_i = \frac{{e_i}^2}{\hat{\sigma}^2} - 1$$

dengan,

$$\hat{\sigma}^{2} = \frac{\sum_{i=1}^{n} e_{i}^{2}}{n}$$
$$e_{i}^{2} = (Y_{i} - \hat{Y}_{i})^{2}$$

dengan, $\hat{\sigma}^2$ merupakan varian galat dan e_i^2 merupakan nilai kuadrat galat.

Kriteria pengujian:

Jika nilai $BP > \chi_k^2$ atau $p_{value} < \alpha$ maka H_0 ditolak.

- 4. Membentuk model GWR dengan tahapantahapan sebagai berikut:
 - a. Mengonversi koordinat *longitude* dan *latitude* menjadi satuan kilometer (km) masing-masing kecamatan.
 - b. Menghitung jarak *Euclid* antarkecamatan.

$$d_{ij} = \sqrt{(u_i - u_j)^2 + (v_i - v_j)^2}.$$
 (7)

Menghitung nilai bandwidth optimum menggunakan metode cross validation (CV) (Fotheringham et al., 2002).

$$CV = \sum_{i=1}^{n} [y_i - \hat{y}_{\neq i}(b)]^2$$
 (8)

- Menghitung matriks pembobot dengan fungsi pembobot fixed kernel gaussian dan adaptive kernel gaussian.
 - 1. Fixed Kernel Gaussian

$$w_{ij} = \exp\left[-\frac{1}{2}\left(\frac{d_{ij}}{b}\right)^{2}\right], \qquad (9)$$
2. Adaptive Kernel Gaussian

$$w_{ij} = \exp\left[-\frac{1}{2} \left(\frac{d_{ij}}{b_i}\right)^2\right]. \tag{10}$$

Hal yang membedakan dari persamaan (9) dan (10) adalah pada nilai bandwidth. Fungsi fixed kernel gaussian memiliki bandwidth yang sama untuk setiap titik lokasi pengamatan, sedangkan fungsi adaptive kernel gaussian memiliki bandwidth yang berbeda untuk masingmasing titik lokasi pengamatan.

- Menduga parameter model **GWR** berdasarkan matriks pembobot yang telah diperoleh.
- Pengujian kesesuaian model GWR menggunakan uji F (Caraka & Yasin, 2017).

Hipotesis uji:

 H_0 : $\beta_k(u_i, v_i) = \beta_k$, dengan 1, 2, 3, ..., p dan i = 1, 2, 3, ..., n H_1 : Minimal ada satu $\beta_k(u_i, v_i) \neq \beta_k$, dimana k = 1, 2, 3, ..., p dan 1, 2, 3, ..., n

Statistik uji:

$$F_{hit} = \frac{SSE(H_0)/df_1}{SSE(H_1)/df_2}$$
 (11)

dengan,

$$SSE(H_0)$$
 : $Y^T(I-H)Y$, dengan
 $H = X(X^TX)^{-1}X^T$
 $SSE(H_1)$: $Y^T(I-S)^T(I-S)Y$
 df_1 : $n-p-1$
 df_2 : $(n-2tr(S)+tr(S^TS))$

$$S_{n \times n} = \begin{bmatrix} x_1^T (X^T W(u_i, v_i) X)^{-1} X^T W(u_i, v_i) \\ x_2^T (X^T W(u_i, v_i) X)^{-1} X^T W(u_i, v_i) \\ \vdots \\ x_n^T (X^T W(u_i, v_i) X)^{-1} X^T W(u_i, v_i) \end{bmatrix}$$

Matriks S merupakan proyeksi dari model GWR yang memproyeksikan nilai y menjadi \hat{y} pada lokasi (u_i, v_i) . Kriteria pengujian:

Jika $F_{hit} > F_{tabel(\alpha;df_1,df_2)}$ maka H_0 ditolak.

Pengujian signifikansi model GWR menggunakan uji t (Caraka & Yasin, 2017).

Hipotesis uji:

 H_0 : $\beta_k(u_i, v_i) = 0, k = 1, 2, 3, ... p$ H_1 : Minimal ada satu $\beta_k(u_i, v_i) \neq 0$, k = 1, 2, 3, ... pStatistik uji:

$$t_{hitung} = \frac{\widehat{\beta}_{k(u_i, v_i)}}{SE\widehat{\beta}_{k(u_i, v_i)}}$$
(12)

dengan,

$$SE\hat{\beta}_{k(u_i,v_i)} = \sqrt{var\hat{\beta}_{k(u_i,v_i)}}$$

$$= \sqrt{CC^T\sigma^2}$$

$$C = (X^TW(u_i,v_i)X)^{-1}X^TW(u_i,v_i)$$

$$\sigma^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (Y_i - \hat{Y}_i)^2}{df_2}$$
Kriteria pengujian:

Jika
$$\left|t_{hitung}\right| > t_{tabel\left(\frac{\alpha}{2}; n-p-1\right)}$$

maka H_0 ditolak.

5. Interpretasi hasil.

3. HASIL DAN PEMBAHASAN

3.1 Statistika Deskriptif

Statistika deskriptif mengenai jumlah kecelakaan lalu lintas di Provinsi Bali dan faktor-faktor yang memengaruhinya disajikan pada Tabel 2.

Tabel 2 Statistika Deskriptif

Variabel	Min	Maks	Mean	St. Dev
Y	6	147	33,91	31,784
X_1	162	6.009	1.253,39	1.382,407
X_2	93,250	393,125	223,317	70,314
X_3	2.960	92.540	17.223,33	17.000,176

Tabel 2 menunjukkan bahwa di Provinsi Bali pada tahun 2017, jumlah kecelakaan lalu lintas (Y) yang tertinggi sebesar 147 satuan sedangkan yang terendah sebesar 6 satuan. Kondisi tertinggi terletak di Kecamatan Denpasar Barat sedangkan kondisi terendah terletak di Kecamatan Pupuan, Nusa Penida, dan Selat (Polda Bali, 2018 Komunikasi Personal)

ISSN: 2303-1751

Kepadatan penduduk (*X*₁) tertinggi sebesar 6009 satuan sedangkan terendah sebesar 162 satuan. Kondisi tertinggi terletak di Kecamatan Kuta sedangkan kondisi terendah terletak di Kecamatan Selemadeg Barat (BPS, 2018).

Rata-rata curah hujan (X_2) tertinggi sebesar 393,125 satuan sedangkan yang terendah sebesar 93,250 satuan. Kondisi tertinggi terletak di Kecamatan Bebandem sedangkan kondisi terendah terletak di Kecamatan Seririt (BMKG, 2018 Komunikasi Personal).

Selanjutnya, penduduk usia 15-29 tahun (X_3) tertinggi sebesar 92540 satuan sedangkan yang terendah sebesar 2960 satuan. Kondisi tertinggi terletak di Kecamatan Denpasar Selatan sedangkan kondisi terendah terletak di Kecamatan Selemadeg dan Selemadeg Barat (BPS, 2018).

3.2 Pemodelan Regresi Linier Berganda

Model regresi linier berganda yang terbentuk untuk jumlah kecelakaan lalu lintas di Provinsi Bali tahun 2017 adalah sebagai berikut:

$$\hat{Y}_i = 23,93881 + 0,00742 X_1 - 0,08067 X_2 + 0,001085 X_3$$

a. Uji Kenormalan

Uji kenormalan dilakukan untuk mengetahui residual berdistribusi normal atau tidak. Berdasarkan uji Anderson Darling diperoleh p-value sebesar 0,1178 pada taraf signifikansi $\alpha=0,05$. Karena p-value $>\alpha$, maka gagal untuk menolak H_0 . Hal tersebut berarti residual berdistribusi normal.

b. Uji Serentak (uji F)

Uji F dilakukan untuk mengetahui pengaruh semua variabel bebas (X) terhadap variabel terikat (Y). Berdasarkan hasil analisis Uji F diperoleh p-value sebesar $2,2 \times 10^{-16}$ pada taraf signifikansi $\alpha = 0,05$, karena p-value < α maka H_0 ditolak. Hal tersebut berarti minimal ada satu variabel bebas ke-k yang berpengaruh signifikan terhadap variabel terikat.

c. Uji Parsial (uji t)

Uji parsial dilakukan untuk mengetahui variabel bebas mana saja yang berpengaruh signifikan terhadap variabel terikat. Hasil analisis dengan uji t disajikan pada Tabel 3.

Tabel 3 Hasil Uji Parsial

Variabel	P-value	Kesimpulan
Kepadatan	0,001	Tolak H ₀
Penduduk (X_1)		
Rata-rata Curah	0,001	Tolak H_0
Hujan (X_2)		
Usia Penduduk 15-	0,000	Tolak H_0
29 Tahun (X_3)		

Berdasarkan Tabel 3 dapat disimpulkan bahwa semua variabel bebas berpengaruh signifikan terhadap variabel terikat. Hal tersebut dapat dilihat pada kesimpulan yang menolak H_0 .

3.3 Uji Multikolinieritas

Uji multikolinieritas dilakukan untuk menyelidiki ada tidaknya korelasi antara dua atau lebih variabel bebas. Berdasarkan hasil analisis, nilai VIF masing-masing variabel bebas disajikan dalam Tabel 4.

Tabel 4 Hasil Uji Multikolinieritas

Variabel bebas	<i>X</i> ₁	<i>X</i> ₂	<i>X</i> ₃
VIF	3,996621	1,052691	4,085825

Tabel 4 menunjukkan bahwa masingmasing variabel bebas memiliki nilai VIF < 5, dengan demikian dapat disimpulkan bahwa tidak ada multikolinieritas antarvariabel bebas.

3.4 Uji Heterogenitas Spasial

Tujuan dilakukan uji heterogenitas spasial adalah untuk menyelidiki adanya perbedaan karakteristik antarwilayah dalam model regresi linier berganda.

Perhitungan menggunakan uji *Breusch Pagan* menghasilkan *p-value* sebesar $7,276 \times 10^{-5}$ pada taraf signifikansi $\alpha = 0,05$, karena *p-value* < α maka H_0 ditolak. Hal tersebut berarti terdapat heterogenitas spasial pada data.

Adanya heterogenitas spasial menyebabkan metode regresi linier berganda kurang tepat digunakan untuk mengetahui faktor-faktor yang memengaruhi kecelakaan lalu lintas pada masing-masing kecamatan yang ada di Provinsi Bali. Hal tersebut dikarenakan metode regresi linier tidak memperhatikan perbedaan karakteristik antarwilayah artinya metode tersebut menghasilkan penduga parameter yang bersifat global. Oleh karena itu, dilakukan pemodelan lebih lanjut menggunakan metode yang dapat mengatasi adanya heterogenitas spasial yaitu metode geographically weighted regression (GWR) (Fotheringham et al., 2002).

3.5 Pemodelan Geographically Weighted Regression (GWR)

Langkah awal dalam membentuk model GWR adalah dengan mengonversi koordinat lintang dan bujur yang diperoleh dari Google Map masing-masing kecamatan yang ada di Provinsi Bali dari satuan degree minute second menjadi satuan kilometer (km). Selanjutnya menentukan matriks pembobot yang dalam penelitian ini dihitung menggunakan dua fungsi, yaitu fixed kernel gaussian dan adaptive kernel gaussian. Perhitungan matriks pembobot memerlukan jarak Euclid dan nilai bandwidth optimum. Nilai bandwidth optimum diperoleh dengan metode CV.

Setelah diperoleh matriks pembobot menggunakan *fixed kernel gaussian* dan *adaptive kernel gaussian* maka akan diperoleh model untuk setiap kecamatan yang ada di Provinsi Bali.

3.6 Pengujian Kesesuaian Model GWR

Berdasarkan hasil perhitungan uji F, diperoleh nilai F_{hitung} model GWR dengan pembobot fixed kernel gaussian sebesar 2,314889 dengan $F_{tabel\,(\alpha;df_1,df_2)}$ sebesar 1,668353 yang berarti $F_{hitung} > F_{tabel}$ sehingga H_0 ditolak, dengan demikian dapat disimpulkan bahwa ada perbedaan yang signifikan antara model regresi dengan model GWR dengan pembobot fixed kernel gaussian.

Selanjutnya, nilai F_{hitung} model GWR dengan pembobot adaptive kernel gaussian sebesar 3,051497 dengan $F_{tabel\,(\alpha;df_1,df_2)}$ sebesar 1,644949 yang berarti $F_{hitung} > F_{tabel\,}$ sehingga H_0 ditolak, dengan demikian dapat disimpulkan bahwa ada perbedaan yang signifikan antara model regresi dengan model GWR dengan pembobot adaptive kernel gaussian.

3.7 Uji Signifikansi Parameter Model GWR

Uji signifikansi parameter dilakukan dengan menguji parameter secara parsial (uji t) untuk mengetahui pengaruh signifikansi masing-masing variabel bebas terhadap variabel terikat.

Tabel 5. Contoh hasil uji t Kecamatan Selemadeg dengan *Fixed Kernel Gaussian*

Variabel	Nilai $\hat{\beta}$	$ t_{hitung} $	t_{tabel}
X_1	0,00351	1,23214	2,30687
X_2	-0,09881	2,74384	2,30687
X_3	0,00142	5,96231	2,30687

Tabel 6. Contoh hasil uji t Kecamatan Selemadeg dengan Adaptive Kernel Gaussian

Variabel	Nilai β̂	$ t_{hitung} $	t_{tabel}
X_1	0,00349	1,270895	2,30687
X_2	-0,09872	2,83664	2,30687
X_3^-	0,00142	6,176635	2,30687

Berdasarkan Tabel 5 dan 6, dapat dilihat bahwa variabel bebas yang berpengaruh signifikan terhadap variabel terikat adalah ratarata curah hujan (X_2) dan usia penduduk 15-29 tahun (X_3) , karena nilai $|t_{hitung}| > t_{tabel}$ sehingga H_0 ditolak.

Adapun variabel yang berpengaruh signifikan pada masing-masing kecamatan di Provinsi Bali dengan pembobot *fixed kernel gaussian* diperoleh 5 kelompok yang disajikan pada Tabel 7.

Selanjutnya, variabel yang berpengaruh signifikan pada masing-masing kecamatan di Provinsi Bali dengan pembobot *adaptive kernel gaussian* diperoleh 4 kelompok yang disajikan pada Tabel 8.

Tabel 7 Hasil uji t setiap kecamatan

Tabel / Hash uji t setiap kecai	
Kecamatan	Variabel yang
	signifikan
Kintamani, Tejakula, Kubu	X_1
dan Abang.	
Selemadeg Barat, Pupuan,	X_3
Gerokgak, Seririt, Busungbiu,	
Banjar, Sukasada, Buleleng,	
Sawan, Kubutambahan,	
Melaya, Negara, Jembrana,	
Mendoyo dan Pekutatan.	
Nusa Penida, Klungkung,	X_1 dan X_3
Dawan, Rendang, Sidemen,	
Manggis, Karangasem,	
Bebandem, Selat,	
Tampaksiring, Tegallalang,	
Susut, Bangli dan Tembuku.	
Selemadeg, Selemadeg Timur,	X_2 dan X_3
Kerambitan, Tabanan, Kediri,	
Marga, Penebel, Sukawati,	
Blahbatuh, Ubud, Kuta	
Selatan, Kuta, Kuta Utara,	
Mengwi, Abiansemal,	
Denpasar Selatan, Denpasar	
Timur, Denpasar Barat dan	
Denpasar Utara.	
Baturiti, Banjarangkan,	X_1, X_2 , dan X_3
Gianyar, Payangan dan	- - 3
Petang.	

Tabel 8 Hasil uji t setiap kecamatan

r =r =r	
Kecamatan	Variabel yang
Recamatan	signifikan
Pupuan, Banjarangkan,	X_3
Gianyar, Gerokgak, Seririt,	
Busungbiu, Banjar dan	
Sukasada.	
Klungkung, Dawan, Rendang,	X_1 dan X_3
Sidemen, Manggis,	
Karangasem, Abang,	
Bebandem, Selat, Kubu,	
Tampaksiring, Tegallalang,	
Payangan, Sawan,	
Kubutambahan, Tejakula,	
Petang, Susut, Bangli,	
Tembuku dan Kintamani.	
Selemadeg, Selemadeg Timur,	X_2 dan X_3
Selemadeg Barat, Kerambitan,	
Tabanan, Kediri, Marga,	
Penebel, Sukawati, Blahbatuh,	
Ubud, Kuta Selatan, Kuta,	
Kuta Utara, Mengwi,	
Abiansemal, Denpasar	
Selatan, Denpasar Timur,	
Denpasar Barat, Denpasar	
Utara, Negara, Jembrana,	
Mendoyo dan Pekutatan.	
Baturiti, Nusa Penida,	X_1, X_2 , dan X_3
Buleleng dan Melaya.	

3.8 Pemilihan Model Terbaik

Untuk mengetahui model GWR terbaik yang dapat digunakan untuk memodelkan jumlah kecelakaan lalu lintas di Provinsi Bali adalah dengan membandingkan rata-rata nilai R^2 fixed kernel gaussian dan adaptive kernel gaussian.

Tabel 9. Perbandingan Model GWR

Model	R^2
GWR Fixed Kernel Gaussian	0,9033
GWR Adptive Kernel Gaussian	0,9064

Tabel 9 menyatakan bahwa secara matematika nilai rata-rata R² terbesar secara keseluruhan dimiliki oleh model GWR dengan pembobot *adaptive kernel gaussian*. Selanjutnya, dilakukan uji t independen, untuk mengetahui model terbaik secara statistika. Hipotesis yang digunakan adalah sebagai

 H_0 : R^2 fixed = R^2 adaptif (Tidak ada perbedaan antara nilai R^2 fixed dan R^2 adaptif) H_1 : R^2 fixed $\neq R^2$ adaptif (Ada perbedaan antara nilai R^2 fixed dan R^2 adaptif)

berikut:

Jika $p - value < \alpha = 0.05$, maka H_0 ditolak.

Berdasarkan hasil analisis diperoleh p-value sebesar 0,422 yang berarti $p-value > \alpha$ (0,05), sehingga gagal untuk menolak H_0 . Oleh karena itu, secara statistik tidak ada perbedaan antara nilai R^2 fixed dan R^2 adaptif.

Dengan demikian, dapat disimpulkan bahwa secara statistika, nilai R^2 antara fixed dengan adaptif tidak ada perbedaaan tetapi secara matematika nilai R^2 adaptif lebih baik. Sehingga model terbaik yang dapat digunakan untuk memodelkan jumlah kecelakaan lalu lintas pada masing-masing kecamatan yang ada di Provinsi Bali adalah model GWR dengan pembobot *adaptif kernel gaussian*.

3.9 Interpretasi Hasil

Setelah diperoleh model GWR terbaik untuk memodelkan jumlah kecelakaan lalu lintas pada masing-masing kecamatan yang ada di Provinsi Bali, selanjutnya dilakukan interpretasi model GWR. Sebagai contoh, model GWR dengan pembobot *adaptive kernel gaussian* Kecamatan Selemadeg adalah sebagai berikut:

 $\hat{Y}_i = 29,48885 - 0,09872 \, X_2 + 0,00142 \, X_3$ Interpretasi dari model tersebut adalah apabila rata-rata curah hujan (X_2) pada Kecamatan Selemadeg meningkat sebesar satu satuan, maka dapat menurunkan jumlah kecelakaan lalu lintas sebesar 0,09872 satuan dengan variabel bebas lainnya dianggap konstan. Interpretasi untuk variabel bebas lainnya juga sama, nilai untuk masing-masing parameter menentukan besarnya kenaikan ataupun penurunan.

4. KESIMPULAN DAN SARAN

Berdasarkan hasil dan pembahasan, dapat disimpulkan bahwa terdapat heterogenitas spasial yang berarti terdapat perbedaan karakteristik antarwilayah sehingga dilakukan pemodelan menggunakan metode GWR. Model GWR dengan pembobot *adaptive kernel gaussian* lebih sesuai digunakan untuk memodelkan jumlah kecelakaan lalu lintas pada masing-masing kecamatan yang ada di Provinsi Bali karena secara keseluruhan variabel bebasnya mampu menjelaskan variabel terikat sebesar 90,64 %.

Variabel bebas pada model GWR dengan pembobot *adaptive kernel gaussian* yang berpengaruh signifikan dapat dikelompokkan menjadi empat kelompok. Variabel bebas yang paling dominan berpengaruh terhadap jumlah kecelakaan lalu lintas di 57 kecamatan yang ada di Provinsi Bali adalah rata-rata curah hujan (X_2) dan penduduk usia 15-29 tahun (X_3) .

Diharapkan kepada masyarakat yang mengendarai kendaraan bermotor agar selalu berhati-hati terlebih pada situasi hujan dan kepada orang tua agar tidak membiarkan anaknya yang masih di bawah umur untuk mengendarai kendaraan serta kepada pihak yang berwajib diharapkan agar dilakukan pengetatan dalam pemberian SIM agar

mengurangi jumlah kecelakaan lalu lintas di Provinsi Bali.

DAFTAR PUSTAKA

- Agustianto, S.P., Martha, S. & Satyahadewi, N. 2018. Pemodelan Faktor Penyebab Kecelakaan Lalu Lintas di Kalimantan Barat dengan Metode Geographically Weighted Regression (GWR). Buletin Ilmiah Math. Stat. dan Terapannya (Bimaster), 7(4): 303 310.
- Anselin, L. 1988. Spatial Econometrics: Methods and Models. London: Kluwer Academic Publishers.
- BPS 2018. *Provinsi Bali Dalam Angka*. Denpasar: BPS Provinsi Bali.
- Caraka, R.E. & Yasin, H. 2017. Geographically Weighted Regression (GWR) Sebuah Pendekatan Regresi Geografis. First ed. Yogyakarta: Mobius.
- Dewi, P.L.A. & Zain, I. 2016. Pemodelan Faktor-Faktor Penyebab Kecelakaan Lalu Lintas Berdasarkan Metode Geographically Weighted Regression di Jawa Timur. Jurnal Sains dan Seni ITS, 5(1): 58-64.
- Fotheringham, A.S., Brunsdon, C. & Charlton, M. 2002. Geographically Weighted Regression: The Analysis of Spatially Varying Relationships. England: John Wiley & Sons Ltd.
- Gujarati, D.N. 2004. *Basic Econometrics*. Fourth ed. New York: The McGraw-Hill.
- Montgomery, D.C., Peck, E.A. & Vining, G.G. 2012. *Introduction to Linear Regression Analysis*. Fifth ed. New Jersey: John Wiley & Sons, Inc.
- Putri, C.E. 2014. Analisis Karakteristik Kecelakaan dan Faktor Penyebab Kecelakaan Pada Lokasi Blackspot di Kota Kayu Agung. *Jurnal Teknik Sipil dan Lingkungan*, 2(1): 154–161.
- Undang-Undang Nomor 56 Tahun 1960 tentang Penetapan Luas Tanah Pertanian.