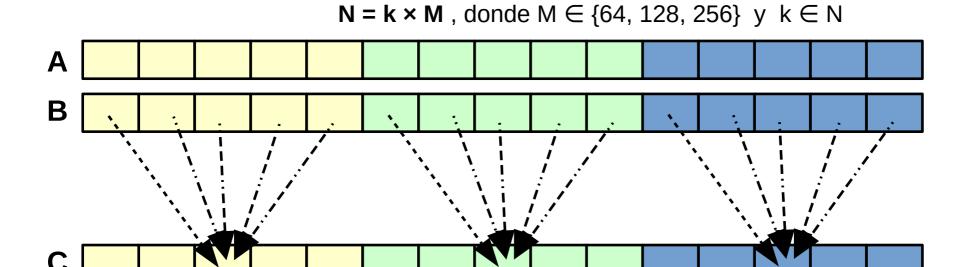
# 1.2 Implementación CUDA de una operación vectorial (1/4)



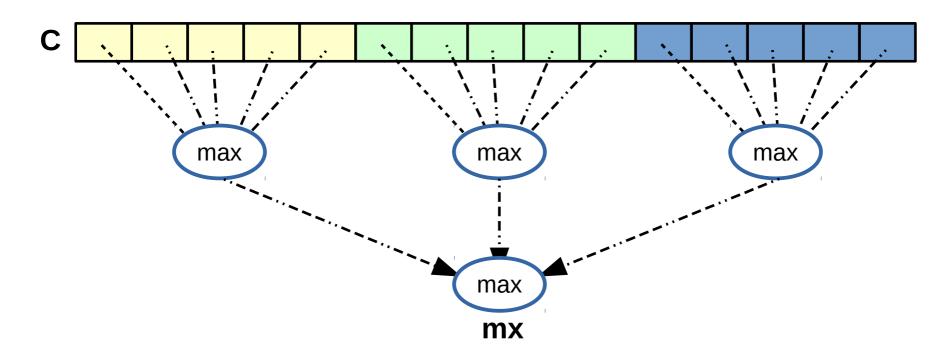
$$C[i] = \sum_{j \in M_i} (A[j] \cdot i + B[j]), \quad \text{Si} \quad ceil (A[j] \cdot i)) \quad \text{es par.}$$

$$C[i] = \sum_{j \in M_i} (A[j] \cdot i - B[j]), \quad \text{Si} \quad ceil (A[j] \cdot i) \quad \text{es impar.}$$

*Mi* = conjunto de M índices (M = tamaño de bloque) al que pertenezca la posición i.

# 1.2 Implementación CUDA de una operación vectorial (2/4)

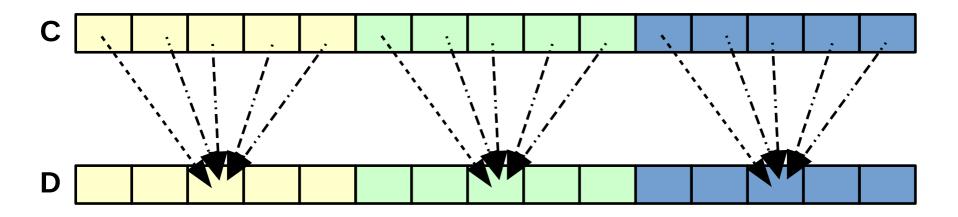
 $N = k \times M$ , donde  $M \in \{64, 128, 256\}$  y  $k \in N$ 



$$mx = \max\{C[i], i = 0...N - 1\}.$$

# 1.2 Implementación CUDA de una operación vectorial (3/4)

 $N = k \times M$ , donde  $M \in \{64, 128, 256\}$  y  $k \in N$ 



$$D[j] = \sum_{i \in B_j} C[j], \qquad j = 1, ..., k$$

Bj = conjunto de M índices del j-ésimo bloque.

# 1.2 Implementación CUDA de una operación vectorial (4/4)

• En la plataforma PRADO tenéis el código **transformacion.cc** que realiza estos cálculos en CPU.

#### **Ejercicios Propuestos**

- 1. Desarrollar dos implementaciones CUDA C: una que realiza el cálculo del vector C utilizando variables en memoria compartida y otra que solo utilice variables en memoria global. Para el resto de fases se recomienda usar memoria compartida.
- 2. Comparar los resultados obtenidos, tanto en tiempo de ejecución como en la exactitud de los valores obtenidos con respecto a las salidas del código CPU. Para ello, se utilizarán valores altos para N (N > 20000), probando los 3 tamaños de bloque indicados y 2 versiones desarrolladas.

```
// Compute C[i], D[K] and mx
for (int k=0; k<NBlocks;k++)</pre>
{ int istart=k*Bsize;
 int iend =istart+Bsize;
 D[k]=0.0;
 for (int i=istart; i<iend;i++)
 { C[i]=0.0;
  for (int j=istart; j<iend;j++)</pre>
   { float a=A[j]*i;
     if ((int) ceil(a) % 2 ==0) C[i]+= a + B[j];
                               C[i] += a - B[i];
     else
  D[k]+=C[i];
  mx=(i==1)?C[0]:max(C[i],mx);
```