

Ej E: sacar 2 cartas (s/r)

$$P(1^{\circ} A_S) = \frac{4}{52}$$

$$P(1^{\circ} \bar{A}_S) = \frac{48}{52}$$

$$\rightarrow A = \{1^{\circ} A_S\}$$

$$P(2^{\circ} A_S) =$$

L 2º AS depende de lo que salió antes

pero no sabemos que salió.

C buen caso para usar prob. totales.

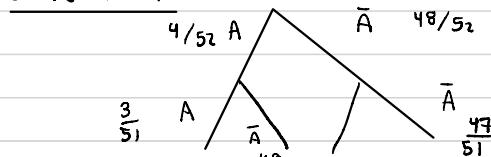
$$B_1 = \{1^{\circ} A_S\} \quad B_2 = \{1^{\circ} \bar{A}_S\}$$

$$P(A) = P(B_1) \cdot P(A/B_1) + P(B_2) \cdot P(A/B_2).$$

$$= \frac{4}{52} \cdot \frac{3}{51} + \frac{48}{52} \cdot \frac{4}{51}$$

$$= \frac{4(3+48)}{52 \cdot 51} = \frac{4}{52}.$$

Diagrama:

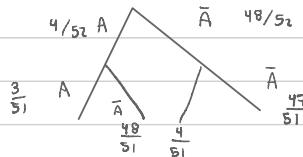


$$P(2^{\circ} A_S) = \frac{4}{52} \cdot \frac{3}{51} + \frac{48}{52} \cdot \frac{4}{51}.$$

Ejemplo:

$$P(A) = P(B_1) \cdot P(A/B_1) + P(B_2) \cdot P(A/B_2)$$

$$\hookrightarrow P(2^{\circ} A_S) = \frac{4}{52} \cdot \frac{3}{51} + \frac{48}{52} \cdot \frac{4}{51}.$$



③ Teorema de Bayes.

Supongamos que se desea calcular.

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} = \frac{P(B|A) \cdot P(A)}{P(B)}$$

$$\rightarrow P(A|B) = \frac{P(B|A) \cdot P(A)}{P(B)}$$

Usarla cuando prob. condicional invertida es más fácil.

Dado que ocurrió A, cuál es la prob. de que B_j haya causado que A ocurra.

Usando la notación del TPT se escribe.

$$\left[P(B_j|A) = \frac{P(A|B_j) \cdot P(B_j)}{P(A)} \right]$$

| Ej | M_1 | M_2 |
|----|-----------------|-------|
| | 70% | 30% |
| | 10% defectuosos | 5% |

$$\text{Datos: } P(M_1) = 0,7 \quad , \quad P(M_2) = 0,3$$

$$P(D|M_1) = 0,1 \quad , \quad P(D|M_2) = 0,05$$

$$P(M_1|D) = \frac{P(D|M_1) \cdot P(M_1)}{P(D)} = \frac{0,1 \cdot 0,7}{P(D)}$$

$$\begin{aligned} \rightarrow P(D) &= P(M_1) \cdot P(D|M_1) + P(M_2) \cdot P(D|M_2) \\ &= 0,7 \cdot 0,1 + 0,3 \cdot 0,05. \end{aligned}$$

④ Teorema de Bayes.

Supongamos que se desea calcular.

$$\rightarrow P(A|B) = \frac{P(B|A) \cdot P(A)}{P(B)}$$

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} = \frac{P(B|A) \cdot P(A)}{P(B)}$$

Usando la notación del TPT:

$$\left[P(B_j|A) = \frac{P(A|B_j) \cdot P(B_j)}{P(A)} \right]$$

Independencia de eventos

Def: se dice que A, B son eventos independientes si la ocurrencia de uno de ellos no afecta la probabilidad de ocurrencia del otro.

Formalmente, A, B son eventos independientes si:

$$P(A|B) = P(A)$$

$$P(B|A) = P(B)$$

Ej: $A = \{A_1\}$ $B = \{B\}$.

si los eventos son independientes.

$$P(A|B) \stackrel{\text{def.}}{=} \frac{P(A \cap B)}{P(B)} = P(A) \rightarrow P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$$

Obs

La definición anterior se puede generalizar para decir: los eventos $\{A_1, \dots, A_n\}$ son independientes si:

$$P(A_{i_1} \cap A_{i_2} \cap \dots \cap A_{i_k}) = P(A_{i_1}) \cdots P(A_{i_k})$$

$$k = 2, \dots, n.$$

Por ej: $n=3$ (A_1, A_2, A_3).

$$P(A_1 \cap A_2) = P(A_1) \cdot P(A_2) \rightarrow P(A_1 \cap A_2 \cap A_3) = P(A_1) \cdot P(A_2) \cdot P(A_3)$$

$$P(A_1 \cap A_3) = P(A_1) \cdot P(A_3)$$

$$P(A_2 \cap A_3) = P(A_2) \cdot P(A_3)$$

Tienen que cumplirse las 4 ecuaciones obligatorias!

Independencia de eventos

$\rightarrow A, B$ son independientes $\Leftrightarrow P(A|B) = P(A)$

$$P(B|A) = P(B)$$

• Si eventos independientes $\Rightarrow P(A \cap B) = P(A) \cdot P(B)$.

Obs Si $\{A_1 \dots A_n\}$ son independientes $\Rightarrow \{B_{i1} \dots B_{ik}\}$

son indep. si $B_{ij} = \frac{A_{ij}}{\Omega}$.

B_j : A, B indep.

Muestre que \bar{A}, \bar{B}

dem $P(\bar{A} \cap \bar{B}) = P(\bar{A}) \cdot P(\bar{B})$

$$P(\bar{A} \cap \bar{B}) = P(\bar{A} \cup \bar{B}) = 1 - P(A \cup B)$$

$$= 1 - \underbrace{(P(A) + P(B) - P(A \cap B))}_{P(A) \cdot P(B)}$$

$$= P(\bar{A}) - P(B) \underbrace{(1 - P(A))}_{P(\bar{A})}$$

$$= P(\bar{A})(1 - P(B)) = P(\bar{A}) \cdot P(\bar{B}) //$$

* $P(\bar{A} \cap \bar{B}) = P(\bar{A}) \cdot P(\bar{B})$

↪ $1 - P(A) = P(\bar{A})$

Ejercicios

31. marzo

① prob. condicional



$(\alpha_1, \dots, \alpha_n)$

$$P(A/B) = \frac{P(B/A)P(A)}{P(B)} \rightarrow P(R_{\alpha_i} / E_{\alpha_i}) = p.$$

Interferencia
recibido α_i / emitido α_i

Teo. de Bayes.

→ Emisor repite la señal

→ Receptor recibe α_i, α_1 ¿cuál es la prob. de que el emisor haya emitido la señal?

$$P(E_{\alpha_1} / R_{\alpha, \alpha_1}) = \text{T.B. } \frac{P(R_{\alpha, \alpha_1} / E_{\alpha_1}) P(\alpha_1)}{P(R_{\alpha, \alpha_1})}$$

\downarrow
repitió la misma señal!

$$= \frac{p^2 \cdot \frac{1}{n}}{\text{---}}$$

* p^2 porque son independientes

→ $P(R_{\alpha, \alpha_1}) \rightarrow$ depende de lo que se emita



Teo. prob. totales

$$\rightarrow P(R_{\alpha_1, \alpha_1}) \stackrel{\text{T.P.T.}}{=} \sum_{i=1}^n P(R_{\alpha, \alpha_1} / E_{\alpha_i}) \underbrace{P(\alpha_i)}_{\frac{1}{n}}$$

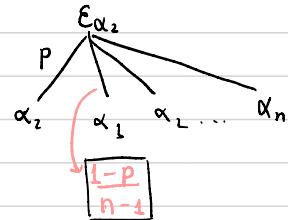
$$= P(R_{\alpha_1, \alpha_1} / E_{\alpha_1}) P(\alpha_1) + \sum_{i=2}^n P(R_{\alpha_1, \alpha_1} / E_{\alpha_i}) \underbrace{P(\alpha_i)}_{\frac{1}{n}}$$

Diagramm!

$$= p^2 \cdot \frac{1}{n} + (n-1) \left(\frac{1-p}{n-1} \right)^2 \cdot \frac{1}{n}$$

$$\rightarrow P(R_{\alpha_i} / \epsilon_{\alpha_i}) = \left(\frac{1-p}{n-1} \right)^2$$

→ $i = 2$

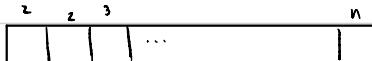


$$P(E_{\alpha_i} / R_{\alpha_{i+1}}) = \frac{p^2}{\left(p^2 + \left(\frac{1-p}{n-1} \right)^2 \right)}$$

If: $n = 10$ → Prob. 0,999.
 $p = 0,9$

① Combinatoria

Coincidencias:



① ② \dots ⑨

$P(\underbrace{\text{al menos 1 ficha coincide c/ su casillero}}_A)$

$$\Omega = \{(x_1, \dots, x_n) / x_i \in \{1, 2, \dots, n\}, x_i \neq x_j\}.$$

x_i : N° casillero "i"

$\text{card } (\Omega) = n!$ → permutaciones que puedo hacer con los n elementos.

$$A_i = \left\{ \begin{array}{l} \text{"Nº "i" queda} \\ \text{en su posición} \end{array} \right\} \quad A = \bigcup_{i=1}^n A_i \rightarrow \text{no es la suma de los prob.}$$

$i = 1 \dots n$

$$P\left(\bigcup_{i=1}^n A_i\right) = \sum_{i=1}^n P(A_i) - \sum_{1 \leq i < j \leq 2} P(A_i \cap A_j) + \sum_{1 \leq i < j < k \leq 3} P(A_i \cap A_j \cap A_k) - \dots + (-1)^{n-1} P(A_1 \cap \dots \cap A_n)$$

$$P(A_i) = \frac{1}{n}$$

↓ posición favorable de n .

→ Ficha 1 coincide o ficha 2 ...

Ej: $P(\underbrace{\text{al menos 1 ficha coincide c/ su casillero}}_A)$

$$P\left(\bigcup_{i=1}^n A_i\right) = \sum_{i=1}^n P(A_i) - \sum_{\substack{i < j \\ \downarrow \\ 1/n}} P(A_i \cap A_j) + \sum_{\substack{1 \leq i < j < k \leq 3 \\ \downarrow \\ n(n-1)}} P(A_i \cap A_j \cap A_k) - \dots + (-1)^{n-1} P(A_1 \cap \dots \cap A_n).$$

$$\frac{1}{n(n-1)} = \frac{(n-2)!}{n!} = \boxed{\begin{array}{|c|c|c|} \hline & |i| & |j| \\ \hline \end{array}}$$

$$\begin{array}{|c|c|} \hline i & j \\ \hline 1 & 1 \\ \hline \end{array} \quad \frac{(n-2)!}{n!} = \frac{1}{n(n-1)}$$

$$\Rightarrow P(A_i \cap A_j \cap A_k) = \frac{1}{n(n-1)(n-2)}$$

$$P(\cup A_i) = n \cdot \frac{1}{n} - \binom{n}{2} \frac{1}{n(n-1)} + \binom{n}{3} \frac{1}{n(n-1)(n-2)} + \dots$$

↙
Combinación
de los grupos
de 2 elem. → (suma)

$$P(\cup A_i) = 1 - \frac{1}{2!} + \frac{1}{3!} - \frac{1}{4!} \dots + (-1)^{n-1} \frac{1}{n!}$$

| | |
|---|-------|
| 2 | $1/2$ |
| 3 | 0,66 |
| 4 | 0,625 |
| 5 | 0,63 |

6 0,632

$$\rightarrow P(A) = \sum_{j=0}^{\infty} (-1)^{j+1} \frac{1}{j!} \xrightarrow{\text{desarrolló en serie de la exp!}}$$

$$= \sum_{j=0}^{\infty} (-1)^{j+1} \frac{1}{j!} - (-1)$$

$$= 1 - \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(-1)^j}{j!}$$

$$= 1 - e^{-1}$$

$$= \boxed{0,632} \xrightarrow{n=5 \text{ es parecido al } \infty}$$

$$P(\text{Al menos 1 en su posición}) = 1 - P(\text{ninguno en su posición}).$$

$$P(\cup A_i) = n \cdot \frac{1}{n} - \binom{n}{2} \frac{1}{n(n-1)} + \binom{n}{3} \frac{1}{n(n-1)(n-2)} + \dots \rightarrow P(A) = \sum_{j=1}^{\infty} (-1)^{j+1} \frac{1}{j!}$$

$$= 1 - \sum_{j=0}^{\infty} \frac{(-1)^j}{j!}$$

$$= 1 - e^{-1}$$

Variabile aleatoria (unidimensional)

Capítulo 2

Sentido: trabajar con conjuntos numéricos

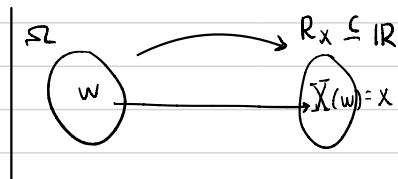
Trabajar sobre los reales (cambiar de espacio)

Def sea (Ω, \mathcal{Q}, P) un espacio de probabilidades, se define una variable aleatoria (v.a) X como una función real sobre Ω ; ie, si X es una v.a.

$$\Rightarrow X: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\omega \rightarrow X(\omega)$$

Graficar



Ej: E: Lanzar una moneda perfecta 2 veces.

$$\Omega = \{(C,C), (S,C), (C,S), (S,S)\}$$

$$\rightarrow R_X = \{0, 1, 2\}$$

X : N° de sellos obtenidos.

$$X((C,C)) = 0$$

$$X((C,S)) = X((S,C)) = 1$$

$$X((S,S)) = 2$$

Variabile aleatoria X : función real sobre Ω .

Ej: X : N° de sellos obtenidos.

En Ω habían 3 casos, aquí hay 2 →

Obs

- 1) Si R_x es el recorrido de X , se distinguen 2 casos:
 - a) Si R_x es numerable se dice que X es una v.a. discreta.
 - b) si R_x es no numerable se dice que X es una v.a. continua.
- 2) Una v.a. X es una función real sobre Ω , sin embargo, no toda función real puede ser considerada una v.a. (casos patológicos).
- 3) Informalmente una v.a. es la medición "numérica" de una característica en un experimento.

Eventos equivalentes

Sean $A \subseteq \Omega$, $B \subseteq R_x$ (eventos en Ω y R_x).

Se dice que A y B son eventos equivalentes ($A \equiv B$)

ssi $|A = \{w \in \Omega / X(w) \in B\}|$

$$\text{Si } A \equiv B \Rightarrow P(A) = P(B)$$

$A \equiv B$ A ocurre ssi B ocurre.

$$\text{Ej: } B = \{1\} = \{x = 1\} \equiv A = \{(s,c)(c,s)\}$$

$$P(X = 1) = \frac{1}{4} + \frac{1}{4} = \frac{1}{2}$$

R_x : recorrido de $X \sim R_x$ numerable $\Rightarrow X$ v.a. discreta.
 $R_x = \{x_1, \dots, x_i, \dots\}$

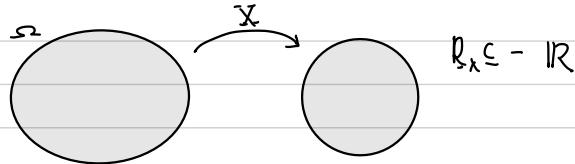
Eventos equivalentes

Si $A \equiv B \Rightarrow P(A) = P(B)$

Variables aleatorias

3·abril.

variable aleatoria: medir numéricamente algo.



$\text{Card}(R_X)$ \rightarrow disc. (R_X numerable)
 \rightarrow continua (R_X no numerable)

variable aleatoria discreta

sea X v.a. discreta con recorrido R_X que podemos denotar $R_X = \{x_1, x_2, \dots, x_i, \dots\}$

sea $P(x_i) = P(X = x_i) \Rightarrow$ por axiomas.

$$- P(x_i) \geq 0$$

$$- \sum_{i=1}^{\infty} P(x_i) = 1$$

$$\text{Si } A \subseteq R_X = P(A) = \sum_{\{x_i / x_i \in A\}} P(x_i)$$

sea $P(x_i) = P(X = x_i) \Rightarrow$ por axiomas.

$$- P(x_i) \geq 0$$

$$- \sum_{i=1}^{\infty} P(x_i) = 1$$

$$\text{Si } A \subseteq R_X = P(A) = \sum_{\{x_i / x_i \in A\}} P(x_i)$$

| | |
|--|--|
| | <p>El conjunto $\{(x_i, P(x_i))\}_{i=1}^n$ se denomina la distribución de probabilidades de la v.a. X.</p> <p>En el ej. clase pasada $R_X = \{0, 1, 2\}$. $P(X=1) = 1/2$, $P(X=0) = 1/4 = P(X=2)$</p> $\{(0, 1/4), (1, 1/2), (2, 1/4)\}$. |
| 2 resultados posibles (éxito - fracaso) | <p>Previo: <i>Experimento de Bernoulli</i></p> <p>$E, V, 1, A \quad (P)$</p> <p>$E \swarrow F, F, 0, \bar{A}$</p> <p>se dice que E es un experimento de Bernoulli de parámetro P.</p> <p>↳ prob. de lo que queremos que salga.</p> <p>Ej: sacar un A: Exp. de Bernoulli de par. $4/52$.</p> |
| E; prueba! | <p>① <u>Distribución Binomial</u></p> <p>seq E experimento de Bernoulli de parámetro p. supongamos que E se repiten n veces (en forma independiente). seq X la va. definida por:</p> |
| $\{(x_i, P(x_i))\}_{i=1}^n$ | : distribución de probabilidades de la v.a. X |

- Ej: $R_X = \{0, 1, 2\}$, $P(X=1) = 1/2$, $P(X=0) = P(X=2) = 1/4$
- $\Rightarrow \{(0, 1/4), (1, 1/2), (2, 1/4)\}$.
- Experimento de Bernoulli
- 2 resultados posibles (éxito - fracaso)
 - Parámetro: Prob. de éxito.
- Ej: sacar A5 = exp. de Bernoulli de parámetro $4/52$.

X : Número de "éxitos" en las n repeticiones.

$$R_X = \{0, \dots, n\}$$

$$\cdot P(X=n) = p^n \quad \begin{matrix} \rightarrow n \text{ veces.} \\ \hookrightarrow \text{prob. de éxito} \end{matrix}$$

$$\Omega = \{(x_1, x_2, \dots, x_n) / x_i \in \{E, F\}\}$$

$$\begin{aligned} P(x=n) &= P((E, E, \dots, E)) \\ &= P(E)^n = p^n \end{aligned}$$

$$P(x=0) = (1-p)$$

no importa el orden. \rightarrow

Este es un modelo de probabilidades! \rightarrow
(se puede usar como tal).

$$P(x=k) = P(k \text{ éxitos} / n-k \text{ fracasos})$$

$\forall k \in R_X$

$$\begin{aligned} &= P(\underbrace{(E, \dots, E)}_{k \text{ veces}}, \underbrace{(F, \dots, F)}_{n-k}) \cdot \frac{n!}{K! (n-K)!} \\ &= p^k (1-p)^{n-k} \cdot \binom{n}{k} \end{aligned}$$

de 1 de las
tuplas que cumplen.

Permutación con
obj indistinguibles.

\hookrightarrow indistinguibles.

$$\Rightarrow P(x=k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} \quad k=0, \dots, n.$$

\rightarrow Distribución Binomial: E se repiten n veces independiente x .

Ej: X : Número de éxitos en n repeticiones $\rightarrow P(x=n) = p^n$

$$R_X = \{0, \dots, n\}$$

$$P(x=0) = 1-p$$

$$P(x=k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} \quad k=0, \dots, n.$$

una variable como la anterior, se dice que tiene distribución Binomial de parámetros n, p y se denota $X \sim B(n, p)$.

nº de éxitos fijo y mido el nº de repeticiones.

② Distribución Binomial Negativa (Pascal).

Sea E experimento de Bernoulli de parámetro p . Supongamos que E se repite (en forma independiente) hasta obtener el r -ésimo éxito. Sea X definida por X : nº de repeticiones (para obtener éxito).

$$R_X = \{r, \dots, \infty\}$$

$$P(X = k) = P\left(\begin{array}{l} \text{se repitió } k \text{ veces.} \\ r \text{ éxitos} \\ (k-r) \text{ fracasos. La} \\ \text{última es } E. \end{array}\right)$$

$$= p \left(\binom{(r-1)E}{(k-r)F} \middle| E \right)_k$$

$$= P\left(\underbrace{EE\dots E}_{r-1} \underbrace{F\dots F}_{k-1} E\right) \frac{(k-1)!}{(r-1)!(k-r)!}$$

$$= p^r (1-p)^{k-r} \binom{k-1}{r-1}.$$

→ Distribución binomial negativa: E se repite hasta obtener el r -ésimo éxito.

Ej: X : nº de repeticiones hasta obtener el r -ésimo éxito.

$$R_X = \{r, \dots, \infty\}$$

$$\rightarrow P(X = k) = P\left(\begin{array}{l} \text{se repitió } k \text{ veces.} \\ r \text{ éxitos} \\ (k-r) \text{ fracasos. La} \\ \text{última es } E. \end{array}\right)$$

$$P(X = k) = \binom{k-1}{r-1} p^r (1-p)^{k-r}$$

$$X \sim BN(r, p)$$

↳ parámetros.

$$\Rightarrow P(X = k) = \binom{k-1}{r-1} p^r (1-p)^{k-1} \quad k = r, \dots \infty$$

Se dice que X tiene distribución binomial negativa (Pascal) de parámetros r , p y se denota.

$$X \sim BN(r, p).$$

Caso particular $r=1$

X : N° de repeticiones para obtener el 1º éxito.

$$p(X = k) = p(1-p)^{k-1} \quad k = 1, \dots \infty$$

se dice que X tiene distribución Geométrica de parámetro p , $X \sim G(p)$.

termina cont.
de prueba

- ↳ Aritmética
- ↳ Combinatoria
- ↳ prob. condicional.

→ caso particular: distribución geométrica $X \sim G(p)$ ($r=1$)

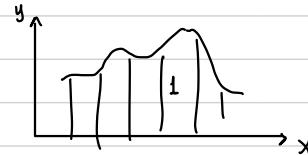
$$p(X = k) = p(1-p)^{k-1}, \quad k = 1, \dots, \infty$$

Variable aleatoria continua

$$\begin{array}{cccccc} x_1 & x_2 & x_3 & \dots & x_i \\ p(x_1) & | & p(x_2) & p(x_3) & \dots & p(x_i). \\ & \downarrow & & & & \end{array}$$

sea X una v.a. continua, es decir cuyo recorrido R_x es un conjunto no numerable de puntos. Se dice que X es "absolutamente" continua si existe una función real $f(x)$ (llamada función de densidad de probabilidad) t.g.

- $f(x) \geq 0$
- $\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 1$



Si $A \subseteq R_x$

$$P(A) = \int_A f(x) dx$$

por ejemplo, si $A = [a, b]$

$$P(A) = P(a \leq X \leq b) = \int_a^b f(x) dx$$

X absolutamente continua $\Leftrightarrow \exists$ función densidad de prob.

$$\begin{cases} f(x) \geq 0 \\ \int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 1 \end{cases}$$

Si $A = [a, b]$

$$P(a \leq X \leq b) = \int_a^b f(x) dx$$

Obs:

1) cuando medimos tendemos a discretizar

2) Sea $X \rightarrow f(x)$ $P(X=a) = \lim_{\Delta x \rightarrow 0} \int_a^{a+\Delta x} f(x) dx = 0$

$$0 \quad \forall a \in \mathbb{R}_x$$

Todo punto tiene prob. 0
de ocurrir no significa que
no ocurra.

No interesan los ptos. \Rightarrow Improbable $\not\Rightarrow$ imposible

interesan intervalos.

$$P=0$$

$$P(A)=0 \not\Rightarrow A=\emptyset$$

3) Si $g(x)$ es i.q. $g(x) \geq 0$

$$\int_{-\infty}^{\infty} g(x) dx = k \Rightarrow$$
 basta definir

$$f(x) = \frac{g(x)}{k}$$

4) $X \rightarrow f(x)$

$$P(X \leq x < x + \Delta x),$$

Obs

• Todo punto tiene prob. 0 (no significa que no ocurra).

• Si $g(x) \geq 0$, $\int_{-\infty}^{\infty} g(x) dx = k \Rightarrow$ def. $f(x) = \frac{g(x)}{k}$

• $X \rightarrow f(x)$
 $P(x \leq X \leq x + \Delta x) = \int_x^{x+\Delta x} f(x) dx = \Delta x f(y), \quad x \leq y \leq x + \Delta x$

$$\text{def } \int_x^{x+\Delta x} f(x) dx = \Delta x \cdot f(y) \quad x \leq y \leq x + \Delta x$$

↳ TUM integral: \exists un rectángulo con un área equivalente.

• Si $\Delta x \approx \Delta x \cdot f(x)$

$$f(x) = \frac{P(x \leq X \leq x + \Delta x)}{\Delta x}$$

→ cant. de prob.

→ Ancho del intervalo

densidad de probabilidad.

$$f(x) = \frac{P(x \leq X \leq x + \Delta x)}{\Delta x}$$

→ cant. de prob.

→ Ancho del intervalo

densidad de probabilidad.

X abs. continua. R_x .

$$\leftarrow f(x) \geq 0$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx = 1$$

$$A \subseteq R_x, \quad p(A) = \int_A f(x) dx$$

$p(x = a) = 0 \rightarrow$ todo punto es improbable
 \neq imposible.

$$\left[f(x) \approx \frac{p(x \leq x \leq x + \Delta x)}{\Delta x} \right]$$

densidad de prob.

problema



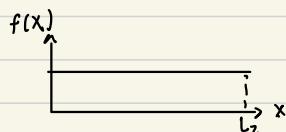
corto la barra al azar en algún punto.

$P(f \text{ triángulo})$

X : pto. corte \rightarrow variable continua

$R_x = (0, l_2)$. \rightarrow recorrido no numerable.

$$f(x) = \begin{cases} k = \frac{1}{l_2}, & x \in (0, l_2) \rightarrow \text{una dt.} \\ 0, & x \notin (0, l_2) \end{cases}$$



\rightarrow todo pto. tiene igual probabilidad.

$$P(A) = \int_A f(x) dx$$

X : pto. corte

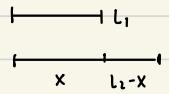
$$R_x = (0, l_2)$$

$$f(x) = \begin{cases} k = \frac{1}{l_2}, & x \in (0, l_2) \rightarrow \text{una dt.} \\ 0, & x \notin (0, l_2) \end{cases}$$



\rightarrow todo pto. tiene igual probabilidad.

para formar Δ : $x < (l_1 - x) + l_1$



$$l_1 < x + (l_2 - x) \rightarrow l_1 < l_2$$

$$x < l_1 + (l_2 - x) \rightarrow x < \frac{l_1 + l_2}{2}$$

$$l_2 - x < l_1 + x \rightarrow \frac{l_2 - l_1}{2} < x$$

es igual que hacer:

$$\frac{l_2 - l_1}{2} \leq x \leq \frac{l_1 + l_2}{2}$$

que en un pto, $P(\cdot) = 0$.



$$\frac{l_2 - l_1}{2} < x < \frac{l_1 + l_2}{2}$$

$$P(f_T) = P\left(\frac{l_2 - l_1}{2} < x < \frac{l_1 + l_2}{2}\right)$$

$$= \int_{\frac{l_2 - l_1}{2}}^{\frac{l_1 + l_2}{2}} \frac{1}{L_2} dx = \frac{l_1}{L_2}$$

$$P(f_T) :$$

$$P(f_T) = \frac{l_1}{L_2}$$

$$l_1 = 1$$

$$L_2 = 1,5$$

$$P(f_T) = \frac{1}{1,5} = \frac{2}{3} = \frac{200}{300}$$

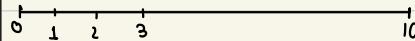
para formar Δ : $P(f_T) =$

$$P\left(\frac{l_2 - l_1}{2} < x < \frac{l_1 + l_2}{2}\right) = \int_{\frac{l_2 - l_1}{2}}^{\frac{l_1 + l_2}{2}} \frac{1}{L_2} dx = \frac{l_1}{L_2}$$

$P(\text{Equilátero}) = 0$ y es imposible

$P(\text{Isósceles}) = 0$, $x = 1,0$, $x = 0,75 \rightarrow$ cada uno tiene prob. 0.

$P(\text{Escalaeno}) = 2/3$



$P(\text{elija un IN}) = 0$ ($\text{y} \notin \text{son puntos}$).

$R_1, R_2, \dots \rightarrow$ los racionales son numerables.

(Los irracionales son más densos que los racionales)

Función distribución (acumulada).

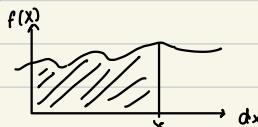
Def sea X v.a. i se define la fund distribución acumulada de X como:

$$F: \mathbb{R} \longrightarrow [0,1]$$

$$x \rightarrow F(x) = P(X \leq x)$$

$$\Rightarrow F(x) = \begin{cases} \sum_{\{x_i \leq x\}} P(x_i) & X \text{ discreta} \\ \int_{-\infty}^x f(x) dx & X \text{ continua.} \end{cases}$$

Graficay:

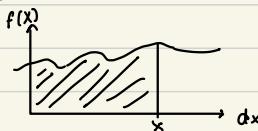


Función distribución acumulada de X :

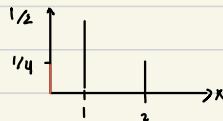
$$F: \mathbb{R} \longrightarrow [0,1]$$

$$x \rightarrow F(x) = P(X \leq x)$$

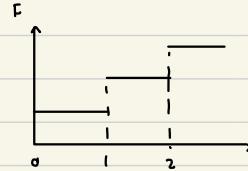
Graficay:



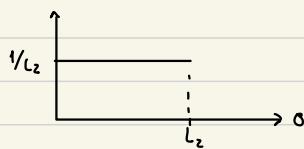
Ej ① $x = \begin{cases} x_i & p(x) \\ 0 & 1/4 \\ 1 & 1/2 \\ 2 & 1/4 \end{cases}$



$$F(x) = \begin{cases} 0 & , x < 0 \\ 1/4 & , 0 \leq x < 1 \\ 3/4 & , 1 \leq x < 2 \\ 1 & , 2 \leq x \end{cases}$$

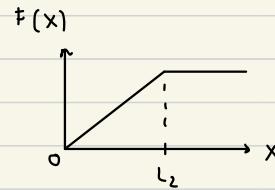


Ej. $x \rightarrow f(x) = \begin{cases} 1/l_2 & , 0 < x < l_2 \\ 0 & , \sim \end{cases}$



$$F(x) = \begin{cases} 0 & , x < 0 \\ \int_{l_2}^x dx / l_2 & , 0 \leq x < l_2 \\ 1 & , x > l_2 \end{cases}$$

$$= \begin{cases} 0 & , x < 0 \\ x/l_2 & , 0 \leq x < l_2 \\ 1 & , x > l_2 \end{cases}$$



PROPIEDADES (Dem: Propuesto)

i) F es no decreciente.

2) $\lim_{x \rightarrow -\infty} F(x) = 0$, $\lim_{x \rightarrow \infty} F(x) = 1$

3) Si X es discreta $\Rightarrow F$ es de tipo escalón con saltos en x_i de tamaño $p(x_i)$

4) Si X es absolutamente continua $\Rightarrow F$ es una función continua.

5) Si $X \sim f(x)$. (X abs. cont.).

$$P(a \leq x \leq b) \stackrel{\text{def.}}{=} \int_a^b f(x) dx$$

$$= \int_{-\infty}^b f(x) dx - \int_{-\infty}^a f(x) dx$$

$$= F(b) - F(a)$$



6) Si $X \sim f(x)$

$$F(x) = \int_{-\infty}^x f(x) dx$$

$$\Rightarrow f(x) = \frac{dF(x)}{dx} \rightarrow \text{teo. fundamental del cálculo.}$$

PROP

· F es no decreciente.

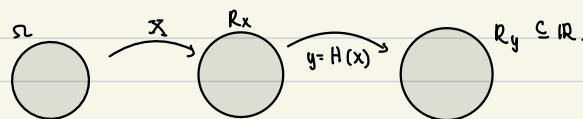
· Si $X \rightarrow$ es discreta: F es del tipo escalón con saltos en x_i de tamaño $p(x_i)$
 → absolutamente continua: F es una función continua.

$$\hookrightarrow P(a \leq x \leq b) = \int_{-\infty}^b f(x) dx - \int_{-\infty}^a f(x) dx = F(b) - F(a).$$

$$\cdot f(x) = \frac{dF(x)}{dx}$$

funciones de variables aleatorias

sea X v.a. $H(x)$ función real $\Rightarrow y = H(x)$ es una v.a.



$\rightarrow y$ es v.a. que cambia el espacio X un subconj. de los reales.

Probab. a resolver: Dado que se conoce el comportamiento probabilístico de X determinar el comportamiento probabilístico de y .

La sol. del problema depende de

- Tipo de variable X .
- Tipo de función H (inyectividad).

Def Eventos equivalentes

Sean X, y con recorridos R_x, R_y respectivamente, sean $A \subseteq R_x$, $B \subseteq R_y$. A y B se dicen eventos equivalentes ($A \equiv B$) si

$$A = \{x / H(x) \in B\}$$

$\hookrightarrow A$ preimagen de B por la fund. H .

funciones de variables aleatorias.

Eventos equivalentes: A y B son eventos equivalentes ($A \equiv B$) $\Leftrightarrow A = \{x / H(x) \in B\}$

\downarrow
Preimagen de B por la función H .

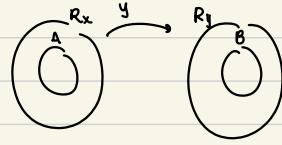
• Si $A \equiv B \Rightarrow P(A) = P(B)$

Ej:

$$y = \frac{1}{2}mx^2$$

$$B = \underbrace{\{y \leq y\}}_{R_y} = \left\{ \frac{1}{2}mx^2 \leq y \right\} = \left\{ -\sqrt{2ym} \leq x \leq \sqrt{\frac{2y}{m}} \right\}$$

$\underbrace{}_{R_x}$



• Si $A \equiv B \Rightarrow P(A) = P(B)$.

Caso a).

Sea X v.a. discreta con distribución de probabilidades

$$\{(x_i, P(x_i))\}_{i=1}^{\infty}$$

$\Rightarrow y = H(x)$ es una v.a. discreta, supongamos que $R_y = \{y_1, y_2, \dots, y_j, \dots\}$

$$P(y=y_j) = \sum_{\{x_i / H(x_i)=y_j\}} P(x_i)$$

$$X = \begin{cases} 0 & 1/4 \\ 1 & 1/2 \\ 2 & 1/4 \end{cases}$$

$$y = H(X) = (X-1)^2$$

$$R_y = \{0, 1\}$$

$$\begin{aligned} P(y=1) &= P(X=0) + P(X=2) \\ &= 1/4 + 1/4 = 1/2. \end{aligned}$$

$$P(y=0) = P(X=1)$$

Caso b: sea X v.a. discreta y distrib. de prob. $\{(x_i, P(x_i))\}_{i=1}^{\infty}$
 $\Rightarrow y = H(x)$ v.a. discreta., $R_y = \{y_1, \dots, y_j, \dots\}$

$$P(y_j) = \sum_{\{x_i / H(x_i)=y_j\}} P(x_i)$$

Ej $y = H(x) = (x-1)^2$, $R_y = \{0, 1\}$.
 $\hookrightarrow P(y=1) = P(X=0) + P(X=2)$.

de tipo escalar. (discreta)

Caso b

sea X absolutamente continua con densidad $f(x)$.
Supongamos que $Y = H(x)$ es una v.a. discreta con
recorrido $R_y = \{y_1, \dots, y_j, \dots\}$.

$$P(Y = y_j) = \int_{\{x / H(x) = y_j\}} f(x) dx$$

Ej: X : Edad (persona).

$$\left(\begin{array}{l} R_x = \mathbb{R}^+ = (0, \dots, \infty) \\ f(x) \end{array} \right)$$

y : Edad en años

$$Y = H(x) = \lfloor x \rfloor \rightarrow \text{parte entera.}$$

$$R_y = \{0, 1, \dots, j, \dots\}$$

$$P(Y = j) = \int_j^{j+1} f(x) dx$$

Caso b: sea X absolutamente continua c/ densidad $f(x)$

$\Rightarrow Y = H(x)$ v.a. discreta c/ recorrido $R_y = \{y_1, \dots, y_j, \dots\}$

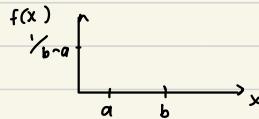
$$P(Y = y_j) = \int_{\{x / H(x) = y_j\}} f(x) dx$$

[Ej] X : Edad, $R_x = \mathbb{R}^+$
 y : Edad en años., $y = \lfloor x \rfloor$, $R_y = \{0, \dots, j\}$.

$$\hookrightarrow P(Y = j) = \int_j^{j+1} f(x) dx$$

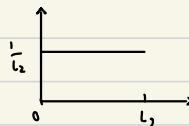
Nota Def: Sea X v.a. continua con densidad

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a}, & a < x < b \\ 0, & \text{o. s.} \end{cases}$$



Se dice que X tiene distribución uniforme en el intervalo (a, b) y se denota $X \sim U(a, b)$.

En el ej. clase pasada (barra) $X \sim U(0, l_2)$.



a) X discreta $\Rightarrow Y = H(X)$ discreta.

b) X continua c/ $Y = H(X)$ discreta.

↳ Escalón.

$$X \rightarrow Y = H(X).$$

c) Sea X v.a. continua con densidad $f_X(x)$; supongamos que $Y = H(X)$ es v.a. continua con densidad $f_Y(y)$, si se conoce $f_X(x) \Rightarrow \hat{f}_Y(y) ?$

derivo F_Y

$$f_Y(y) = \frac{dF_Y(y)}{dy}$$

C

Integro f_X

$$F_Y(y) \stackrel{\text{def}}{=} P(Y \leq y) = P(H(X) \leq y).$$

$$= \int_{\{x \mid H(x) \leq y\}} f_X(x) dx$$

Sea X v.a. continua c/ densidad: $f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a}, & a < x < b \\ 0, & \text{o. s.} \end{cases}$

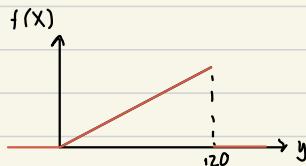
$\rightarrow X$ tiene una distribución uniforme en el intervalo (a, b)
 $X \sim U(a, b)$.

* sea X v.a. continua c/ densidad $f_X(x)$, $Y = H(X) \rightarrow f_Y(y)$.

$$f_Y(y) = P(Y \leq y) = P(H(X) \leq y) = \int_{\{x \mid H(x) \leq y\}} f_X(x) dx$$

Ej x : velocidad móvil

$$f_x(x) = \begin{cases} kx & 0 < x < 120 \\ 0 & \sim \end{cases}$$



→ son despreciables la cant. de vehículos que van a v altas.

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x) dx \rightarrow \int_0^{120} kx dx = K \cdot \frac{120^2}{2} \Rightarrow K = \frac{2}{120^2}$$

Ej $y = H(x) = \frac{1}{2} mx^2$

¿ $f_y(y)$? $R_y = (0, \dots, \frac{120^2 m}{2})$

se deriva cr ay ← $F_y(y) \stackrel{\text{def}}{=} P(Y \leq y) = P(-\sqrt{\frac{2y}{m}} \leq x \leq \sqrt{\frac{2y}{m}})$ *

y se tiene f_y .

$$= \int_{-\sqrt{\frac{2y}{m}}}^{\sqrt{\frac{2y}{m}}} f_x(x) dx = \int_0^{\sqrt{\frac{2y}{m}}} Kx dx$$

xq la función densidad vale 0 para valores negativos.

Ej x : v del móvil

$$f_x(x) = \begin{cases} kx & , 0 < x < 120 \\ 0 & , \sim \end{cases}$$

$$\hookrightarrow \int_0^{120} Kx dx = K \cdot \frac{120^2}{2} = 1$$

Ej $y = H(x) = \frac{1}{2} mx^2$, $R_y = (0, \dots, \frac{120^2 m}{2})$.

forma 1:

$$F_y(y) = P(Y \leq y) = P(-\sqrt{\frac{2y}{m}} \leq x \leq \sqrt{\frac{2y}{m}}).$$

$$= \int_0^{\sqrt{\frac{2y}{m}}} f_x(x) dx = \int_0^{\sqrt{\frac{2y}{m}}} Kx dx = K \frac{1}{m} y = \frac{ky}{m}$$

vale 0 para valores neg

$$\Rightarrow \frac{\partial F_y(y)}{\partial y} = \frac{k}{m} = f_y(y)$$

$$(*) = P(x \leq \sqrt{\frac{2y}{m}}) - P(x \leq -\sqrt{\frac{2y}{m}}).$$

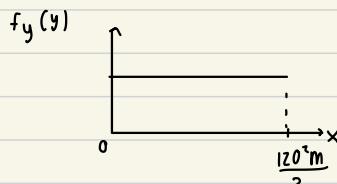
$$F_y(y) = F_x\left(\sqrt{\frac{2y}{m}}\right) - F_x\left(-\sqrt{\frac{2y}{m}}\right).$$

$$\left[f_y(y) = \frac{d F_y(y)}{dy} \right] = f_x\left(\sqrt{\frac{2y}{m}}\right) \cdot \frac{\partial\left(\sqrt{\frac{2y}{m}}\right)}{\partial y} - f_x\left(-\sqrt{\frac{2y}{m}}\right) \cdot \frac{\partial\left(-\sqrt{\frac{2y}{m}}\right)}{\partial y}$$

$$f_y(y) = k \cdot \sqrt{\frac{2y}{m}} \cdot \sqrt{\frac{2}{m}} \cdot \frac{1}{2\sqrt{y}}$$

$$, y \in \left(0, \frac{120^2 m}{2}\right)$$

$$= \frac{k}{m}.$$



→ Es igual# probable tener energías cinéticas altas o bajas.

El procedimiento anterior permite postular el siguiente.

Teorema cambio de variable.

sea X v.a. continua con densidad $f_x(x)$; sea $y = H(x)$

función monótona y diferenciable. (donde corresponda).

tiene inversa

xq si la inversa es decreciente,
la deriv. sería negativa.

$$\Rightarrow f_y(y) = f_x(H^{-1}(y)) \cdot \left| \frac{dH^{-1}(y)}{dy} \right|$$

forma 2:

$$F_y(y) = P(x \leq \sqrt{\frac{2y}{m}}) - P(x \leq -\sqrt{\frac{2y}{m}})$$

$$= F_x\left(\sqrt{\frac{2y}{m}}\right) - F_x\left(-\sqrt{\frac{2y}{m}}\right)$$

$$\left(\frac{\partial}{\partial y} \right)$$

$$\rightarrow f_y(y) = f_x\left(\sqrt{\frac{2y}{m}}\right) \cdot \frac{\partial\left(\sqrt{\frac{2y}{m}}\right)}{\partial y} = k/m.$$

Teorema cambio de variable.

sea X v.a. continua con densidad $f_x(x)$; sea $y = H(x)$.

función monótona y diferenciable. (donde corresponda).

tiene inversa

$$\Rightarrow f_y(y) = f_x(H^{-1}(y)) \cdot \left| \frac{dH^{-1}(y)}{dy} \right|$$

Ej: x , $f_x(x) = kx$, $0 < x < 120$.

$$y = H(x) = \frac{1}{2}mx^2 \Rightarrow H^{-1}(y) = x = \sqrt{\frac{2y}{m}}$$



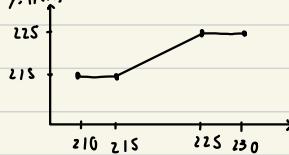
$$f_y(y) = k \cdot \sqrt{\frac{2y}{m}} \cdot \left| \sqrt{\frac{2}{m}} \cdot \frac{1}{2\sqrt{y}} \right|$$

$$= \frac{k}{m}.$$

dem: propuesta \rightarrow aplicar procedimiento del ej. para un H cualquiera.

separar en: creciente decreciente

caso d): $y = H(x)$



x = Voltaje Entrada, $x \sim U(210, 230)$

y = Voltaje salida $H(x)$

filtro.

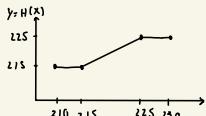
$R_y = [215, \dots, 225]$, y v.a. continua (recorrido no numerable).

$$P(y = 220) = P(x = 220) = \int_{210}^{220} f(x) dx = 0.$$

EJ] $f_x(x) = kx$, $y = H(x) = \frac{1}{2}mx^2 \Rightarrow H^{-1}(y) = x = \sqrt{\frac{2y}{m}}$.

$$\hookrightarrow f_y(y) = k \sqrt{\frac{2y}{m}} \cdot \left| \sqrt{\frac{2}{m}} \cdot \frac{1}{2\sqrt{y}} \right| = \frac{k}{m}$$

caso d $x \sim U(210, 230)$, $R_y = [215, \dots, 225]$, y v.a. continua.



$$P(y=a) = 0, \quad 215 < a < 225.$$

$$P(y=215) = P(210 < x < 215) = \int_{210}^{215} f(x) dx \neq 0.$$

[

variable continua q tiene un pto. con prob. $\neq 0$.

y se comporta como

abs. continua $215 < y < 225$

discreta $y = 215, y = 225$.

v.a. Mixta.

v.a. continua
discreta.

abs. continua $f(x)$

Mixta.

$$P(y=q) = 0, \quad 215 < q < 225.$$

$$P(y=215) = P(210 < x < 215) = \int_{210}^{215} f(x) dx \neq 0.$$

[

variable continua q tiene un pto. con prob. $\neq 0$.

→ y se comporta como

abs. continua $215 < y < 225$

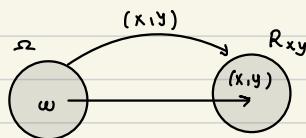
discreta $y = 215, y = 225$

Variable aleatoria bidimensional

Vector aleatorio

17·abr.

Def Sea Ω espacio muestral, X e Y dos funciones reales (v.a) sobre Ω ; se define el vector aleatorio (X, Y) como: $(X, Y) : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\omega \rightarrow (X(\omega), Y(\omega)) = (x, y).$$


es decir, un vector (x, y) es la medición conjunta de las variables X, Y , en el mismo experimento.

Ej: E: Sacar 2 cartas (s/r).

X : N° ASES.

Y : N° MONOS

(x, y)

Si R_{xy} , R_x , R_y denota el recorrido de (x, y) , X e Y respectivamente \Rightarrow

$$R_{xy} \subseteq R_x \times R_y$$

$$\rightsquigarrow R_x = \{0, 1, 2\} = R_y$$

| $x \setminus y$ | 0 | 1 | 2 |
|-----------------|---|---|---|
| 0 | ✓ | ✓ | ✓ |
| 1 | ✓ | ✓ | ✗ |
| 2 | ✓ | ✗ | ✗ |

$$\rightarrow R_{xy} \subseteq R_x \times R_y.$$

variable aleatoria bidimensional.

vector aleatorio: $(X, Y) : \Omega \rightarrow \mathbb{R}^2$

$\omega \rightarrow (X(\omega), Y(\omega)) = (x, y)$.: medición conjunta de las variables X, Y , en el mismo experimento.

R_{xy} : Recorrido de (x, y) .

$$[\text{Ej}] \rightsquigarrow R_x = \{0, 1, 2\} = R_y$$

| $x \setminus y$ | 0 | 1 | 2 |
|-----------------|---|---|---|
| 0 | ✓ | ✓ | ✓ |
| 1 | ✓ | ✓ | ✗ |
| 2 | ✓ | ✗ | ✗ |

$$\rightarrow R_{xy} \subseteq R_x \times R_y.$$

Dependiendo de la cardinalidad de R_x y R_y , se distinguen 3 casos.

④ Si R_x, R_y son numerables (vector discreto).

$X = N^{\aleph}$ ASES

$Y = N^{\aleph}$ MONOS

⑤ Si R_x, R_y son no numerables (vector continuo)

X : PESO

Y : ESTATURA.

⑥ R_x no numerable y R_y no numerable.

X : PESO

Y : SEXO $\begin{cases} 0 & \text{Hombre} \\ 1 & \text{Mujer.} \end{cases}$

La forma probabilística del vector (X, Y) dependerá del tipo de vector $(a), (b), (c))$

Vector aleatorio discreto

sea (X, Y) vector discreto con recorrido que denotamos

$R_{XY} = \{(x_i, y_j)\}_{i,j=1}^{\infty}$; sea $P((x_i, y_j)) = P(X = x_i, Y = y_j)$

Vector aleatorio discreto:

(X, Y) vector discreto, $R_{XY} = \{(x_i, y_j)\}_{i,j=1}^{\infty}$, $P((x_i, y_j)) = P(X = x_i, Y = y_j)$.

$$\rightarrow P(x_i, y_i) \geq 0 \quad \text{si } A \subseteq R_{xy}$$

$$\sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^{\infty} P(x_i, y_j) = 1 \quad P(A) = \sum_{\{(x_i, y_j) \in A\}} P(x_i, y_j)$$

$$\text{Ej: } P(0,0) = P(X=0, Y=0) = \frac{\binom{36}{2}}{\binom{52}{2}}$$

$$P(1,1) = P(X=1, Y=1) = \frac{\binom{4}{1} \binom{12}{1}}{\binom{52}{2}}$$

El conjunto $\{(x_i, y_j); P(x_i, y_j)\}^\infty$ se denomina la distribución de probabilidades del vector (x, y) .

Vector aleatorio continuo

sea (x, y) vector continuo, se dice que (x, y) es absolutamente continuossi existe función real $f(x, y)$ (llamada función densidad de probabilidad "conjunta"). tq

$$f(x, y) \geq 0$$

volumen bajo el manto es 1

$$\iint_{\mathbb{R}^2} f(x, y) dy dx = 1$$

$$\rightarrow P(x_i, y_i) \geq 0, \quad \text{si } A \subseteq R_{xy}$$

$$\sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^{\infty} P(x_i, y_j) = 1 \quad P(A) = \sum_{\{(x_i, y_j) \in A\}} P(x_i, y_j)$$

El conjunto $\{(x_i, y_j); P(x_i, y_j)\}^\infty$ se denomina la distribución de probabilidades del vector (x, y) .

Vector aleatorio continuo

(x, y) vector continuo, (x, y) es abs. continuo $\Leftrightarrow \exists f(x, y)$, función densidad

de probabilidad "conjunta".

$$f(x, y) \geq 0$$

$$\iint_{\mathbb{R}^2} f(x, y) dy dx = 1.$$

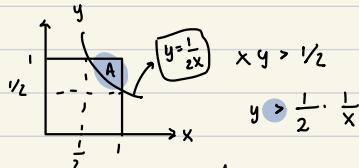
Si $A \subseteq \mathbb{R}_{xy}$

$$P(A) = \iint_A f(x,y) dy dx$$

Ej: $f(x,y) = \begin{cases} kx & 0 < x < 1 \\ 0 & 0 < y < 1 \\ 0 & \text{o} \end{cases}, k \text{ const.}$

$$1 = \iint_0^1 kx dy dx = k \int_0^1 x dx = k \cdot \frac{1}{2} \Rightarrow k = 2$$

$$P(\underbrace{xy > \frac{1}{2}}_A) = \iint_A f(x,y) dy dx = \iint \kappa xy dy dx$$

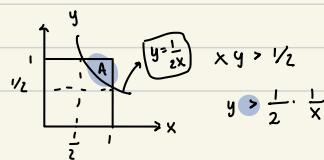


$$\hookrightarrow P(A) = \iint_{\frac{1}{2}}^1 \iint_0^{\frac{1}{x}} kxy dy dx = \frac{1}{4}$$

⇒ Si $A \subseteq \mathbb{R}_{xy}$

[Ej] $f(x,y) = \begin{cases} kx & 0 < x < 1 \\ 0 & 0 < y < 1 \\ 0 & \text{o} \end{cases} \rightarrow \iint_0^1 kx dy dx = 1 \Rightarrow k = 2.$

$$P(A) = \iint_A f(x,y) dy dx$$



$$P(\underbrace{xy > \frac{1}{2}}_A) = \iint_{\frac{1}{2}}^1 \iint_0^{\frac{1}{x}} kxy dy dx = \frac{1}{4}$$

Ej:

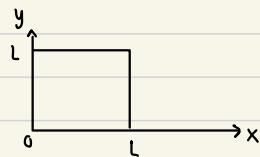


$$x: 1^{\circ} \text{ corte} \quad R_x = (0, L)$$

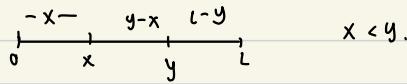
$$y: 2^{\circ} \text{ corte} \quad R_y = (0, L).$$

$$R_{xy} = ((0, L) \times (0, L)), \quad x \neq y.$$

→ volumen debe dar 1.



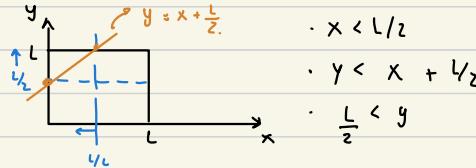
$$f(x, y) = \begin{cases} k & \frac{1}{L^2} \\ 0 & \end{cases} \quad (x, y) \in R_{xy}$$



↳ $x < y - x + L - y \rightarrow$ cada lado menor a la suma de los otros 2.

$$\underline{\underline{y - x < x + L - y}}$$

$$\underline{\underline{L - y < x + y - x.}}$$



$$\cdot x < L/2$$

$$\cdot y < x + L/2$$

$$\cdot \frac{L}{2} < y$$

$$y = x + \frac{L_2}{2}$$

$$P(f \cap T) = 2 \int_{-\frac{L_2}{2}}^{\frac{L_2}{2}} \frac{1}{L^2} dy dx$$

entre las
2 rectas.

se puede multiplicar x 2 ya que el manto es una da.

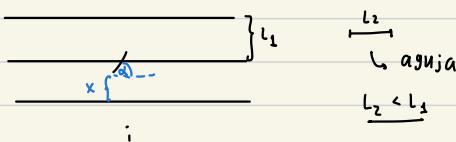
[P1] 2 personas se juntan entre los L_1 y L_2 .

c/u decide esperar a 10 más 10 min.

¿ $P(\text{se encuentren})$?

Propuestas!

[P2]



¿ $P(\text{aguja corta alguna linea})$?

Si $L_2 = L_1/2 \rightarrow$ resultado interesante.

* Poner condiciones entre x y α para que la aguja corte.

[P1]

$$R_x = (1, 2)$$

$$R_y = (1, 2)$$



$$R_{xy} = ((1, 2) \times (1, 2))$$



$$\int_1^2 \int_1^2 K dy dx = 1 \Rightarrow K = 1$$

$$f_{xy} = \begin{cases} 1 & (x, y) \in R_{xy} \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$



Obs:

- i) Al igual que en una dimensión $f(x,y)$ no es una probabilidad, usando $F(x,y)$ se puede escribir.

Indica que tan densa.

$$f(x,y) = \frac{P(x \leq X \leq x + \Delta x; y \leq Y \leq y + \Delta y)}{\Delta x \cdot \Delta y}, \quad (\Delta x, \Delta y \text{ pequeño})$$

- ii) Se define la función distribución acumulada del vector (x,y) como $F(x,y) = P(X \leq x; Y \leq y)$, con probabilidades equivalentes al caso de una dimensión, por ejemplo:

$$f(x,y) = \frac{\partial^2 F(x,y)}{\partial x \partial y}$$

Distribución Marginal

Sea (x,y) vector aleatorio, se define la distribución "marginal" de la v.a. X como su distribución cuando se elimina el efecto de la v.a. Y .

Def Sea (x,y) vector discreto con distribución $\{(x_i, y_j), P(x_i, y_j)\}_{i,j=1}^\infty$

se define la distribución marginal de X como:

$$P(x_i) = P(X = x_i) = \sum_{j=1}^{\infty} P(x_i, y_j).$$

$\forall x_i \in R_X$

Obs . $f(x,y) = \frac{P(x \leq X \leq x + \Delta x; y \leq Y \leq y + \Delta y)}{\Delta x \cdot \Delta y}$.

Distribución acumulada: $F(x,y) = P(X \leq x; Y \leq y) \rightarrow f(x,y) = \frac{\partial^2 F(x,y)}{\partial x \partial y}$

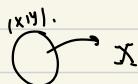
Distribución marginal de la v.a. X , cuando se elimina el efecto de la v.a. Y .

→ sea (x,y) vector discreto: distribución marginal:

$$P(x_i) = P(X = x_i) = \sum_{j=1}^{\infty} P(x_i, y_j), \quad \forall x_i \in R_X$$

Sea (x,y) vector continuo con densidad conjunta $f(x,y)$; se defina la función densidad marginal de x como:

$$f_x(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x,y) dy.$$



| $x\backslash y$ | 0 | 1 | 2 |
|-----------------|----------|----------|----------|
| 0 | $P(0,0)$ | $P(0,1)$ | $P(0,2)$ |
| 1 | $P(1,0)$ | $P(1,1)$ | X |
| 2 | $P(2,0)$ | X | X |

$$\left| \begin{array}{c} P(0,0) + P(0,1) + P(0,2) \\ P(1,0) + P(1,1) \\ P(2,0) \end{array} \right|$$

→ Sea (x,y) vector continuo: densidad marginal:

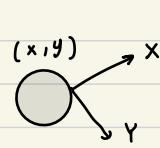
$$f_x(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x,y) dy.$$

Distribuciones marginales

21·abril.

$$P(x_i) = P(x = x_i) = \sum_{j=1}^{\infty} P((x_i, y_j))$$

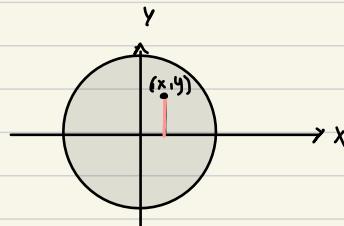
discreto.



$$f(x) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x, y) dy$$

continuo

Ej:



(x, y)

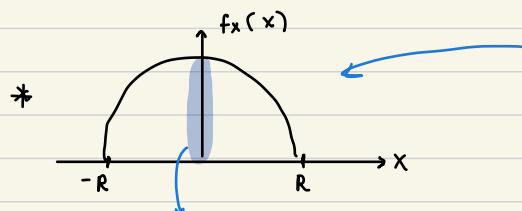
$$f(x, y) = \begin{cases} K = \frac{1}{\pi R^2} & (x, y) \in D \\ 0 & \text{else} \end{cases}$$

área disco

$$f_x(x) = \int_{-\sqrt{R^2-x^2}}^{\sqrt{R^2-x^2}} \frac{1}{\pi R^2} dy$$

Para un x fijo, los valores de y que puedo tomar.

$$= \frac{2\sqrt{R^2-x^2}}{\pi R^2}, \quad -R < x < R$$



probabilidades concentradas alrededor del 0.

$$f_y(y) = \frac{2\sqrt{R^2-y^2}}{\pi R^2}, \quad -R < y < R.$$

Distribuciones condicionales

(x, y)
↓
peso estatura

$$\left[x / y = y = 1,65 \right]$$

Def:

Sea (x, y) vector aleatorio, se define la distribución condicional de $x/y = y$ como.

$$P(x = x_i / y = y) = \frac{P(x = x_i, y = y)}{P(y = y)} = \frac{P(x_i, y)}{P(y)}, \quad (P(y) \neq 0)$$

caso discreto.

Distribuciones condicionales: (x, y) vector aleatorio, se define la distribución condicional de $x/y = y$.

$$\rightarrow \text{caso discreto: } P(x = x_i / y = y) = \frac{P(x = x_i, y = y)}{P(y = y)} = \frac{P(x_i, y)}{P(y)}$$

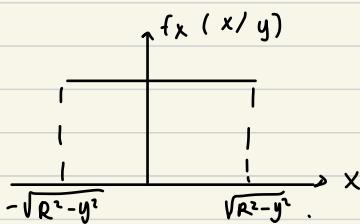
$$f_{x/y=y}(x/y) = \frac{f(x,y)}{f_y(y)} \rightarrow \text{la marginal de la que está condicionando.} \quad (f_y(y) \neq 0)$$

$$f_{x/y=y}(x/y) = \frac{1}{\frac{\pi R^2}{2\sqrt{R^2-y^2}}} = \frac{2\sqrt{R^2-y^2}}{\pi R^2}$$

es una
fun \circ de x

$$\leftarrow f_{x/y}(x/y) = \frac{1}{2\sqrt{R^2-y^2}} \rightarrow \text{hay que decir para que } x \text{ (con un } y \text{ fijo)}$$

$$-\sqrt{R^2-y^2} < x < \sqrt{R^2-y^2}$$



$$x/y \sim U(-\sqrt{R^2-y^2}, \sqrt{R^2-y^2}).$$

$$f_{x/y}(x,y) = \frac{f(x,y)}{f_y(y)} \quad (\text{fun \circ de } x).$$

$$1 = \int f_{x/y}(x,y) dx \underset{\text{para un } y \text{ fijo.}}{=} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x,y)}{f_y(y)} dx = \frac{1}{f_y(y)} \int_{-\infty}^{\infty} f(x,y) dx = \frac{f_y(y)}{f_y(y)} = 1 \quad \checkmark$$

- x, y disc. $P((x_i, y_i))$
- x, y cont. $f(x, y)$.
- x cont. (peso)
- y discreta. (sexo)

$$f_{x/y=0}(x), f_{x/y=1}(x) \rightarrow P(a < x < b) = P(a < x < b | y=0) \cdot P(y=0) + P(a < x < b | y=1) \cdot P(y=1)$$

\downarrow

defino fun \circ densidad para hombres.

$$P(a < x < b) = \sum_{i=1}^2 \int_a^b f_{x/y=i}(x) dx \cdot P(y=i).$$

→ caso continuo: $f_{x/y=y}(x/y) = \frac{f(x,y)}{f_y(y)}$, $\int f_{x/y}(x,y) dx \underset{y \text{ fijo}}{=} \int_{-\infty}^{\infty} \frac{f(x,y)}{f_y(y)} dx = \frac{f_y(y)}{f_y(y)} = 1 \quad \checkmark$

· Si conozco x por separado, no puedo saber cómo se comportan en grupo.

| | | | |
|-----------------|-----------------|-----------------|---------------|
| $x \setminus y$ | 0 | 1 | |
| 0 | p | $\frac{1}{2}-p$ | $\frac{1}{2}$ |
| 1 | $\frac{1}{2}-p$ | p | $\frac{1}{2}$ |

$$(x, y) \begin{matrix} x \\ y \end{matrix}$$

variables aleatorias independientes

$$P(A \cap B) = P(A)P(B) \rightarrow$$

Def: se dice que X e Y son v.a. independientes si el valor que toma una de ellas no influye en el valor (probabilidad) de la otra.

Def: se dice que X, Y son v.a. independientes si .

- $P((x_i, y_j)) = P(x_i)P(y_j)$, $\forall (x_i, y_j) \in R_{xy}$
discreto.

| | | | |
|-----------------|---------------|---------------|---------------|
| $x \setminus y$ | 0 | 1 | |
| 0 | $\frac{1}{4}$ | $\frac{1}{4}$ | $\frac{1}{2}$ |
| 1 | $\frac{1}{4}$ | $\frac{1}{4}$ | $\frac{1}{2}$ |
| | $\frac{1}{2}$ | $\frac{1}{2}$ | |

, si $p = \frac{1}{4}$
 \leadsto v. independientes.]

- $f(x, y) = f_x(x) \cdot f_y(y)$, $\forall (x, y) \in R_{xy}$
continua.

Ej: Disco. Obviamente (x, y) no son independientes.

Variables aleatorias independientes. X e Y son indep \Leftrightarrow la prob. de una de ellas no influye en la otra.

$\rightarrow P((x_i, y_j)) = P(x_i)P(y_j)$, $\forall (x_i, y_j) \in R_{xy}$
discreto.

$\rightarrow f(x, y) = f_x(x) \cdot f_y(y)$, $\forall (x, y) \in R_{xy}$
continua.

Funciones de un vector aleatorio.

sea (x, y) vector aleatorio, $z = H(x, y)$ función real \Rightarrow obviamente z es una v.a. (una dimensión).

Problema a resolver. Dado que se conoce el comportamiento probabilístico de (x, y) determinar el comportamiento probabilístico de $z = H(x, y)$.

x : Resistencia

$$y: \text{Corriente} \quad z = x \cdot y = H(x, y)$$

x : Peso

$$y: \text{Estatura} \quad z = \frac{x}{y^2} = H(x, y)$$

Típicas funciones a estudiar son:

$$H(x, y) = \begin{cases} x + y \\ x - y \\ x \cdot y \\ x/y \\ \max(x, y) \\ \min(x, y). \end{cases}$$

1) supongamos que (x, y) es vector discreto con distribución $\{(x_i, y_j), P(x_i, y_j)\}_{i,j=1}^{\infty}$. Si $z = H(x, y)$ es función real $\Rightarrow z$ es v.a. discreta

con recorrido que denotamos $R_z = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_k, \dots\}$.

$$\Rightarrow P(\beta_k) = P(\underbrace{z = \beta_k}) = P(\underbrace{H(x, y) = \beta_k}_{R_{xy}})$$

$$= \sum_{\{(x_i, y_j) / H(x_i, y_j) = \beta_k\}} P(x_i, y_j).$$

Ej: x : Resultado lanzar 1º dado perfecto
 y : " " " " " "

$$z = x + y, \quad R_z = \{2, 3, \dots, 12\}$$

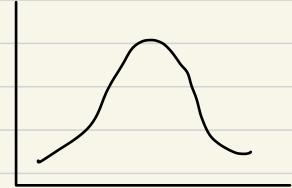
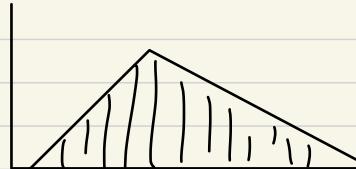
$$P(x=j) = P(y=j) = 1/6, \quad j=1, \dots, 6.$$

Funciones de un vector aleatorio: $z = H(x, y)$, función real.

① (x, y) vector discreto $\Rightarrow z$ v.a. discreta, $R_z = \{\beta_1, \beta_2, \dots, \beta_k, \dots\}$

$$\rightarrow P(\beta_k) = P(z = \beta_k) = P(\underbrace{H(x, y) = \beta_k}_{R_{xy}}) = \sum_{\{(x_i, y_j) / H(x_i, y_j) = \beta_k\}} P(x_i, y_j)$$

| Z | |
|-----|---------------------------|
| 2 | $1/36 \quad (1,1)$ |
| 3 | $2/36 \quad (1,2), (2,1)$ |
| 4 | $3/36$ |
| 5 | $4/36$ |
| 6 | $5/36$ |
| 7 | $6/36$ |
| 8 | $5/36$ |
| 9 | $4/36$ |
| 10 | $3/36$ |
| 11 | $2/36$ |
| 12 | $1/36$ |



Ej 2) $X \sim G(p) = BN(1, p)$ x, y independientes.
 $y \sim G(p) = BN(1, p)$

$Z = H(x,y) = x+y \rightarrow$ cuantos intentos totales se hicieron.

$$P(x,y) = P(y=k) = P(1-p)^{k-1}, \quad k=1, \dots, \infty.$$

$$R_z = \{z, \dots, \infty\}$$

$$\begin{aligned} P(z=k) &= P(x+y=k) = \sum_{i=1}^{k-1} P(x=i, y=k-i) = \sum_{i=1}^{k-1} P(x=i) P(y=k-i). \\ &= \sum_{i=1}^{k-1} P(1-p)^{i-1} p(1-p)^{k-i-1} \\ &= p^2 \sum_{i=1}^{k-1} (1-p)^{k-2} \\ &= p^2 (1-p)^{k-2} (k-1). \end{aligned}$$

$\underbrace{k-1 \text{ terminos}}$

$$P(z=k) = (k-1) p^2 (1-p)^{k-2}$$

$$\Rightarrow z \sim BN(2, p)$$

↓
Nº de lanzamientos para obtener z sellados.

[E] $X \rightarrow BN(1, p) \rightarrow z = H(x,y) = x+y$ (cuantos intentos totales se hicieron)

$$y \rightarrow BN(1, p) \quad P(x,y) = P(y=k) = P(1-p)^{k-1}$$

$$\rightarrow P(z=k) = P(x+y=k) = \sum_{i=1}^{k-1} P(x=i) \cdot P(y=k-i) = p^2 (1-p)^{k-2} (k-1)$$

$\overbrace{\text{nº de lanzamientos}}$

$$\Rightarrow z \sim BN(2, p).$$

② Caso continuo

Supongamos (x,y) vector continuo con densidad conjunta $f(x,y)$, $z = H(x,y)$ función real, para determinar $F_z(z)$ usamos el siguiente procedimiento (equivalente al caso en 1 dimensión).

$$F_z(\bar{z}) = \frac{dF_z(z)}{dz}, \quad F_z(z) = P(\underbrace{z \leq \bar{z}}_{R_z}) = P(\underbrace{H(x,y) \leq \bar{z}}_{R_{xy}})$$

$$= \iint_{\{(x,y), H(x,y) \leq \bar{z}\}} f(x,y) dy dx$$

ej

Ej: x : voltaje batería 1
 y : " batería 2 (x,y indep)

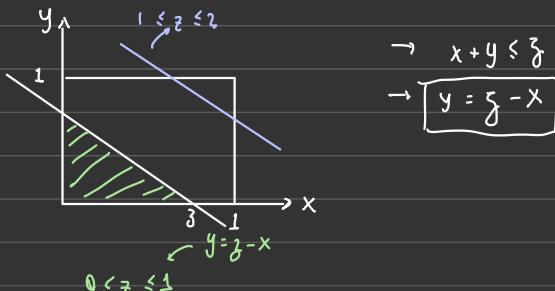
$$z = H(x,y) = x+y$$

$$x,y \sim U(0,1) \quad f_x(x) = f_y(y) = \begin{cases} 1 & 0 \leq x \leq 1 \\ 0 & \text{o} \end{cases}$$

$$f(x,y) = f_x(x) = f_y(y) = \begin{cases} 1 & 0 \leq x \leq 1 \\ 0 & \text{o} \end{cases}$$

$$F_z(\bar{z}) = P(z \leq \bar{z}) = P(x+y \leq \bar{z}) = \iint_{\{(x,y), x+y \leq \bar{z}\}} f(x,y) dy dx$$

$$R_z = (0,2)$$



② Caso continuo:

$$F_z(z) = P(\underbrace{z \leq \bar{z}}_{R_z}) = P(\underbrace{H(x,y) \leq \bar{z}}_{R_{xy}}) = \iint_{\{(x,y), H(x,y) \leq \bar{z}\}} f(x,y) dy dx$$

$$f_z(\bar{z}) = \frac{dF_z(\bar{z})}{d\bar{z}}$$

las integrales pueden ser complicadas!

$$P(X+Y \leq z) = \begin{cases} \int_0^z \int_0^{z-x} 1 dy dx & 0 \leq z \leq 1 \\ 1 - \int_{z-1}^1 \int_{z-x}^1 1 dy dx & 1 \leq z \leq 2 \end{cases}$$

Teorema de cambio de variable

Sea (x,y) vector continuo con densidad $f_{xy}(x,y)$, sean $z = H_1(x,y)$, $w = H_2(x,y)$ funciones reales t.q.

* H_1 y H_2 invertibles.

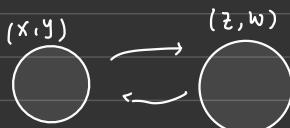
$$\begin{aligned} z = H_1(x,y) &\Leftrightarrow x = G_1(z,w) \\ w = H_2(x,y) &\quad y = G_2(z,w). \end{aligned}$$

- $\frac{\partial x}{\partial z}$, $\frac{\partial x}{\partial w}$, $\frac{\partial y}{\partial z}$, $\frac{\partial y}{\partial w}$ existen y son continuas.

$$\Rightarrow f_{zw}(z,w) = f_{xy}(G_1(z,w), G_2(z,w)) \cdot |J|. \quad \text{módulo del det. del Jacobiano.}$$

* NO puedo crear dimensi.

$$J = \begin{vmatrix} \frac{\partial x}{\partial z} & \frac{\partial x}{\partial w} \\ \frac{\partial y}{\partial z} & \frac{\partial y}{\partial w} \end{vmatrix}$$



ej

$$\begin{aligned} z &= H_1(x,y) = x+y \\ w &= H_2(x,y) = \frac{x}{y} \rightarrow \text{una fun}\phi \text{ invertible} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} z = x+y &\Rightarrow x = w = G_1(z,w) \\ w = x &\quad y = z-w = G_2(z,w) \end{aligned}$$

$$J = \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = -1 \Rightarrow |-1| = 1.$$

$$f_{xy}(x,y) = \begin{cases} 1 & 0 \leq x \leq 1 \\ 0 & 0 \leq y \leq 1 \\ \sim & \text{elsewhere} \end{cases}$$

Teorema de cambio de variable.

Sea (x,y) vector continuo con densidad $f_{xy}(x,y)$

$$\rightarrow z = H_1(x,y) \Leftrightarrow x = G_1(z,w)$$

$$w = H_2(x,y) \quad y = G_2(z,w).$$

$$\rightarrow \frac{\partial x}{\partial z}, \frac{\partial x}{\partial w}, \frac{\partial y}{\partial z}, \frac{\partial y}{\partial w} \text{ existen y son continuas.}$$

$$\Rightarrow f_{zw}(z,w) = f_{xy}(G_1(z,w), G_2(z,w)) \cdot |J|.$$

↳ módulo del det. del J.

$$f_{zw}(z, w) = 1 \cdot (-1) = 1 \quad \begin{array}{l} 0 \leq w \leq 1 \\ 0 \leq z-w \leq 1 \end{array}$$

$$f_{zw}(z, w) = \begin{cases} 1 & 0 \leq w \leq 1 \\ 0 & 0 \leq z-w \leq 1 \end{cases} \sim \begin{array}{l} 0 \leq w \leq 1 \\ 0 \leq z-w \leq 1 \end{array} \rightarrow z-1 \leq w \leq z.$$

* 1 integral en vez de hacer 2.

$$\rightarrow f_z(z) = \int_{-\infty}^{+\infty} f_{zw}(z, w) dw$$

→ Separar la integral según los casos de z .

· Si $0 \leq z \leq 1 \rightarrow$ más chico de w=0.

$$f_z(z) = \int_0^z 1 dw$$

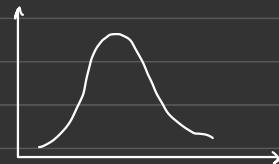
$$\cdot \text{Si } 1 \leq z \leq 2 : \quad f_z(z) = \int_{z-1}^1 1 dw.$$

$$\cdot f_z(z) = \begin{cases} z & 0 \leq z \leq 1 \\ 2-z & 1 \leq z \leq 2 \end{cases}$$

$$f_z(z)$$



Si sumo muchos volt.



Generalización a n dimensiones.

• las dimensiones anteriores, dadas para 1 y 2 dimensiones se pueden generalizar "fácilmente" para definir un vector aleatorio en n-dimensiones.

(x_1, \dots, x_n) , por ej. si (x_1, \dots, x_n) es continuo $\Rightarrow \exists_{x_1, \dots, x_n} f(x_1, \dots, x_n)$

$$\text{tq. } f(x_1, \dots, x_n) \geq 0$$

$$\int \dots \int_{x_1, \dots, x_n} f(x_1, \dots, x_n) dx_1 \dots dx_n = 1$$

x_1, \dots, x_n son v.a. independientesssi

$$\rightarrow f_{x_1, \dots, x_n}(x_1, \dots, x_n) = \prod_{i=1}^n f_{x_i}(x_i)$$

$$\rightarrow f_{x_1}(x_1) = \int \int \dots \int_{x_1, \dots, x_n} f(x_1, \dots, x_n) dx_2 \dots dx_n$$

Formas donde surge (x_1, \dots, x_n) .

Ⓐ x_1 : peso

x_2 : Estatura $\rightarrow (x_3, \dots, x_4)$

x_3 : Edad

x_4 : Sexo

Ⓑ se tiene una variable genética X.

X: peso

$x_i = \text{peso } i\text{-ésima persona. } (i=1, \dots, n)$

(x_1, \dots, x_n) .



x : voltaje red.
 x_i : voltaje red instantáneo.

$t_1, t_2 \dots t_n$.

$(x_{t_1}, \dots x_{t_n})$. → Procesos estocásticos.

Promedio teórico. ← Esperanza de una variable aleatoria.

Def. Sea X v.a. se define la esperanza x (denotada $E(x)$) como

$$E(x) = \begin{cases} \sum_{i=1}^{\infty} x_i p(x_i) & \text{discreto} \\ \int_{-\infty}^{\infty} x f(x) dx & \text{continuo.} \end{cases}$$

fórmula centro de masa.

Ej 1) X : resultado lanzar dado (perf.).
 $P(X = j) = 1/6$, $j = 1 \dots 6$.

$$E(X) = \sum_{j=1}^6 j \cdot \frac{1}{6} = \frac{1}{6} \sum_{j=1}^6 j = \frac{1}{6} \cdot \frac{6 \cdot 7}{2} = \frac{7}{2} = 3,5$$

2) X : velocidad ad.

$$f(x) = \begin{cases} kx & 0 \leq x < 120 \\ 0 & \text{resto} \end{cases}, \quad k = \frac{2}{120^2}$$

$$E(x) = \int_0^{120} x \cdot kx dx = k \left(\frac{120^3}{3} \right) = 2400 = 80 \text{ (km/h)}$$

Obs:

① $E(x)$ queda medida en las mismas unidades de x .

① El vector de $E(X)$ puede ser:

- finito (Ej. anteriores)

- ∞ ($-\infty$) (Ej: $f(x) = \begin{cases} \frac{1}{x^2} & x \geq 1 \\ 0 & \text{resto} \end{cases}$)

- no existir (Ej: $f(x) = \begin{cases} \frac{1}{2}x^2 & |x| \geq 1 \\ 0 & \text{resto} \end{cases}$)

③ $E(X)$ debe interpretarse como el valor "promedio" que toma X cuando el experimento se repite muchas (∞) veces.



(ley de los grandes nº).

④ $E(X)$ equivale al centro de masa de un cuerpo.

$$E(X) = \begin{cases} \sum_{i=1}^{\infty} x_i p(x_i) & \text{discreto} \\ \int_{-\infty}^{\infty} x f(x) dx & \text{continuo} \end{cases}$$

valor promedio que toma la variable si se repite muchas veces.

Ej: Duración (UT).

$$f(x) = \begin{cases} \alpha e^{-\alpha x} & x > 0 \\ 0 & x \leq 0. \end{cases}$$

x tiene distribución exponencial de parámetro α . $x \sim e(\alpha)$.

$$E(X) \stackrel{\text{def}}{=} \int_0^{\infty} x \alpha e^{-\alpha x} dx \rightarrow \text{Integral } x \text{ partes.}$$

sup. $\alpha = 0, 1$.

$$\Rightarrow E(X) = \frac{1}{0,1} = 10. \text{ (UT)} \rightarrow \text{En promedio, los equipos duran 10 UT.}$$

(b) costo: $C(UM)$

↳ unidades monetarias

venta: $V(UM)$.

H : tiempo de garantía \rightarrow cuánto debe ser el tiempo máx. para que no pierda.

\rightarrow importa que en promedio termine ganando plata.

U: utilidad (por equipo).

$$E(U) > 0.$$

$$U = \begin{cases} V - C & , x > H \\ -C & , x < H \end{cases} \rightarrow \text{ pierde } 10\$ \text{ costos.}$$

$$P(X > H) \stackrel{\text{def}}{=} \int_H^{\infty} \alpha e^{-\alpha x} dx$$

$$= e^{-\alpha H}$$

$$U_i \quad P(U_i)$$

$$U = \begin{cases} V - C & , e^{-\alpha H} \\ -C & , 1 - e^{-\alpha H} \end{cases}$$

↓ Complemento

$$E(U) = (V - C) \cdot e^{-\alpha H} + -C \cdot (1 - e^{-\alpha H})$$

$$E(U) = Ve^{-\alpha H} - C > 0$$

\rightarrow Condición de no perder plata en promedio

$$e^{-\alpha H} > \frac{C}{V}$$

$$H < -\frac{1}{\alpha} \ln \left(\frac{C}{V} \right)$$

↳ máx. tiempo en que puede garantizar los equipos.

$$\alpha = 0,1$$

$$c = 1$$

$$v = 2$$

$$H < -10 \ln\left(\frac{1}{2}\right) = 6,93 \text{ (UT)}.$$

ESPERANZA de una función de v.a. "Teorema del inconsciente"

i) Sea x v.a. $y = H(x)$ fun θ real \Rightarrow por definición $E(y) = \begin{cases} \sum y_i P(y_i) \\ \int y f_y(y) dy \end{cases}$.

se puede demostrar que:

$$E(y) = E(H(x)) = \begin{cases} \sum H(x_i) P(x_i) \\ \int H(x) f_x(x) dx \end{cases}$$

ii) Sea (x, y) vector aleatorio $z = H(x, y)$ fun θ real \Rightarrow por defini θ

$$E(z) = \begin{cases} \sum z_i p(z_i) \\ \int z f(z) dz \end{cases}$$

se puede dem. que:

$$E(z) = E(H(x, y)) = \begin{cases} \sum \sum H(x_i, y_j) P((x_i, y_j)) \\ \iint H(x, y) f_{x,y}(x, y) dy dx \end{cases}$$

Ej: x : velocidad

$$f_x(x) = kx, 0 < x < 120.$$

$$y = H(x) = \frac{1}{2}mx^2 \Rightarrow f_y(y) = \frac{k}{m}, 0 < y < \frac{1}{2}m(120)^2$$

$$E(y) = \int_0^{\frac{1}{2}m(120)^2} y \cdot \frac{k}{m} dy$$

$$E(y) = E(H(x)) = E\left(\frac{1}{2}mx^2\right) = \int_0^{120} \frac{1}{2}mx^2 \cdot kx dx. \rightarrow \text{Baja usar la func θ original.}$$

Prop

i) $x \rightarrow E(x)$ constante

$$y = H(x) = a + bx$$

? $E(y)$?

$$\begin{aligned} E(y) = E(a + bx) &= \int_{-\infty}^{\infty} (a + bx) \cdot f_x(x) dx \\ &= a \underbrace{\int_{-\infty}^{\infty} f_x(x) dx}_{1} + b \int_{-\infty}^{\infty} x f_x(x) dx \end{aligned}$$

$$E(a + bx) = a + b E(x)$$

2) Sean x, y con $E(x), E(y)$ conocidas.

$$z = h(x, y) = x + y$$

$$\begin{aligned} E(z) &= E(x+y) = \int \int (x+y) \cdot f_{xy}(x,y) dy dx \\ &= \int x \underbrace{\int f_{xy}(x,y) dy}_{\int x f_x(x) dx} dx + \int y \int f_{xy}(x,y) dy dx \\ &= \boxed{E(x) + E(y)} \end{aligned}$$

En general, si x_1, \dots, x_n v.a. $\Rightarrow E(\sum_{i=1}^n x_i) = \sum_{i=1}^n E(x_i)$

$$\text{Ej: } x \sim B(n, p) \rightarrow P(x=k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}, \quad k=0, \dots, n$$

$$E(x) \stackrel{\text{def}}{=} \sum_{k=0}^n k \cdot \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} = ? = np.$$

X : N° "éxitos" en n rep. indep. de exp. Bernoulli (p).

$$\rightarrow x_i = \begin{cases} 1 & i\text{-éxito} \\ 0 & \sim (1-p). \end{cases}$$

$$X = \sum_{i=1}^n x_i \Rightarrow E(X) = E(\sum x_i) = \sum E(x_i)$$

↓
cant. éxitos

$$\Rightarrow E(x_i) \stackrel{\text{def}}{=} 1 \cdot p + 0 \cdot (1-p) = p \quad \forall i$$

$$\Rightarrow \boxed{E(X) = np.}$$

3) Sean x, y con $E(x), E(y)$ conocidas.

$$\text{sea } z = h(x, y) = xy$$

$$\begin{aligned} E(z) &= E(xy) \stackrel{\text{teo}}{=} \int \int x \cdot y \cdot f_{xy}(x,y) dy dx = \int \int x \cdot y \cdot f_x(x) \cdot f_y(y) dy dx \\ &= \int x f_x(x) \underbrace{\int y f_y(y) dy}_{E(y) \cdot E(y)} dx \end{aligned}$$

[Si x, y son indep $\Rightarrow E(xy) = E(x) \cdot E(y)$]

$$\text{En gral., si } x_1, \dots, x_n \text{ v.a. indep. } \Rightarrow E(\prod_{i=1}^n x_i) = \prod_{i=1}^n E(x_i)$$

Proposición:

$$1) \text{ Si } X = \begin{cases} -1 & 1/3 \\ 0 & 1/3 \\ 1 & 1/3 \end{cases} \quad y = H(X) = X^2$$

Mostrar que x, y son indep. y . $E(x \cdot y) = E(x) \cdot E(y)$.

2) EN TAREA 1 P3) b)

Calcular $E(X)$. \rightarrow ¿ X_1 ?

$$X_1 = \begin{cases} 0 & 1/2 \\ 100 & 1/2 \end{cases}, \quad X_2 = \begin{cases} 25 & 1/2 \\ 75 & 1/2 \end{cases} \quad \rightarrow \text{difieren en la dispersión de los valores.}$$

$$\rightarrow E(X_1) = E(X_2) = 50.$$

Varianza de una v.a

Def. sea X v.a. con $E(X)$ conocida, se define la varianza de X ($\text{var}(X)$) como:

$$\text{var}(X) = E(\underbrace{(X - E(X))^2}_{H(X)})$$

$$\text{var}(X) \stackrel{\text{def}}{=} \begin{cases} \sum (x_i - E(X))^2 \cdot P(x_i) \\ \int (x - E(X))^2 f_X(x) \end{cases} \quad \rightarrow \text{momento de inercia.}$$

Ej: X : Dado

$$\text{var}(X) = \sum_{j=1}^6 (5 - 3,5)^2 \frac{1}{6}$$

x : velocidad

$$\text{var}(X) = \int_0^{120} (x - 80)^2 kx dx = 800 \cdot \left(\frac{\text{km}}{\text{hr}}\right)^2$$

Obs

1) $\text{var}(X)$ queda medida en unidades de x al cuadrado.

2) Se acostumbra (por 1) definir.

$$\sqrt{\text{var}} = DS(X) : \text{desviación estandar de } X.$$

$$\sqrt{800} \text{ km} : DS$$

hr.

3) La varianza de X mide el promedio de las distancias q/r q la esperanza.

$\text{var}(X)$ mide dispersión o concentración de la distribución de probabilidad.

4) $\text{var}(X)$ equivale al momento de inercia c/r a un eje que pasa x el centro de masa ($E(X)$).

5) $E(|x - E(X)|) = \text{Desviación absoluta de } X.$

↳ no tiene derivada

Propiedades

$$\begin{aligned}\text{Var}(x) &= E((x - E(x))^2) \\ &= E(x^2 + E^2(x) - 2x E(x)) \\ &= E(x^2) + E(E^2(x)) - E(2xE(x)).\end{aligned}$$

$$\text{Var}(x) = E(x^2) + E^2(x) \quad \text{esperanza}$$

de una d \bar{u}

$$\boxed{\text{Var}(x) = E(x^2) - E^2(x)} \rightarrow \underline{\text{teo. de steiner}}$$

Propiedad:

$$\textcircled{1} \quad \text{Var}(x) = E(x^2) - E^2(x). \rightarrow \text{Teo. steiner.}$$

$$x \sim e(x) \cdot f(x) = \alpha e^{-\alpha x} \quad x > 0.$$

$$\begin{aligned} \text{Var}(x) &\stackrel{\text{def}}{=} \int_0^\infty (x - E(x))^2 \cdot \alpha e^{-\alpha x} dx \stackrel{x>0}{=} \int_0^\infty x^2 \alpha e^{-\alpha x} dx - \left(\frac{1}{\alpha}\right)^2 \\ &= \frac{1}{\alpha^2} \end{aligned}$$

$$\textcircled{2} \quad x \rightarrow \text{Var}(x).$$

Transformación lineal →
de la variable x.

$$\begin{aligned} y &= H(x) = a + b x \\ \text{Var}(y) &\stackrel{\text{def}}{=} E((y - E(y))^2) \\ &= E((a + b x - (a + b E(x)))^2) \\ &= E(b^2(x - E(x))^2) \end{aligned}$$

$$\text{Var}(a + b x) = b^2 \text{Var}(x) \rightarrow \text{el término } a \text{ traslada las cosas} \\ \Rightarrow \text{no modifica la dispersión.}$$

$$\Rightarrow \text{DS}(a + b x) = |b| \text{ DS}(x)$$

$$\textcircled{3} \quad x, y \text{ v.a. con } \text{Var}(x), \text{Var}(y) \text{ conocidas.}$$

$$z = x + y$$

$$\text{c Var}(z) = \text{Var}(x + y)?$$

$$\begin{aligned} \text{Var}(z) &\stackrel{\text{def}}{=} E((z - E(z))^2) \\ &= E((x + y - E(x + y))^2) \\ &= E((\underline{x} + \underline{y} - \underline{E(x)} - \underline{E(y)})^2) \\ &= E((x - E(x))^2 + (y - E(y))^2 + 2(x - E(x))(y - E(y))) \end{aligned}$$

$$\text{Var}(x+y) = \text{Var}(x) + \text{Var}(y) + 2 \underbrace{E((x - E(x))(y - E(y)))}_{\text{cov}(x, y)}$$

$$\text{Var}(x+y) = \text{Var}(x) + \text{Var}(y) + 2\text{Cov}(x,y).$$

$$\text{Cov}(x,y) = E((x - E(x))(y - E(y)))$$

$$= E(XY - XE(Y) - YE(X) + E(X)E(Y))$$

$$\text{Cov}(x,y) = E(XY) - E(X)E(Y).$$

$$* E(d\mu) = d\mu$$

$$\text{y } E(Y) = d\mu.$$

Si x, y indep. $\Rightarrow \text{Cov}(x,y) = 0$

$$\Rightarrow \text{Var}(x+y) = \text{Var}(x) + \text{Var}(y)$$

Si x_1, \dots, x_n v.a. independientes $\Rightarrow \text{Var}(\sum x_i) = \sum \text{Var}(x_i)$.

$$X \rightarrow B(n,p) \quad E(X) = n \cdot p.$$

$$x_i = \begin{cases} 1 & \text{i-ésima rep. (p)} \\ 0 & \sim (1-p). \end{cases} \quad x_1, \dots, x_n \text{ (indep.)}$$

$$X = \sum_{i=1}^n x_i \quad \text{Var}(X) = \text{Var}(\sum x_i) = \sum \text{Var}(x_i).$$

$$\text{Var}(x_i) \stackrel{\text{def}}{=} (1-p)^2 \cdot p + (0-p)^2(1-p).$$

$$= (1-p)p(1-p+p) = p(1-p) \quad \sim \text{ya que las var. son indep.}$$

Def: Sean x, y v.a.

$$\rho_{xy} = \frac{\text{Cov}(x,y)}{\sqrt{\text{Var}(x)\text{Var}(y)}} = \frac{\text{Cov}(x,y)}{\text{DS}(x) \cdot \text{DS}(y)}.$$

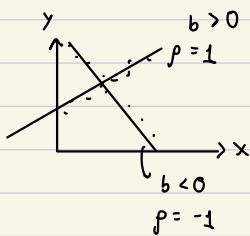
coef. de correlación entre x e y.

prop

$$a) -1 \leq \rho_{xy} \leq 1$$

$$b) \text{ si } x, y \text{ indep} \Rightarrow \rho_{xy} = 0$$

$$c) y = a + bx \Leftrightarrow \rho_{xy}^2 = 1.$$



* si $p \approx 0 \Rightarrow$ que son indep.

Def: Esperanza condicional

Sean X, Y , v.g. se define la esperanza condicional de X dado $Y=y$.

como $E(X|y) = \begin{cases} \sum x_i P(x_i|y) \\ \int x f_{x|y}(x|y) dx \end{cases}$

$$E(X) = \begin{cases} \sum x_i P(x_i) \\ \int x f(x) dx \end{cases}$$

teorema:

$$E(X|y) = \int_{-\infty}^{\infty} x f_{x|y}(x|y) dx = H(y)$$

$$E(H(y)) \stackrel{\text{teo}}{=} \int H(y) f_y(y) dy$$

$$= \iint x f_{x|y}(x|y) dx f_y(y) dy$$

$$= \iint \frac{x f_{x,y}(x,y)}{f_y(y)} dx f_y(y) dy$$

$$= \iint x f_{x,y}(x,y) dy dx = \int x \int f_{x,y}(x,y) dy dx$$

$$= \int x f_x(x) dx = E(X)$$

teorema:

$$E(E_x(x|y)) = E(X)$$

$$E_x(E_y(y|x)) = E(Y)$$

c/r a la var y

$$X \sim U(0,1).$$

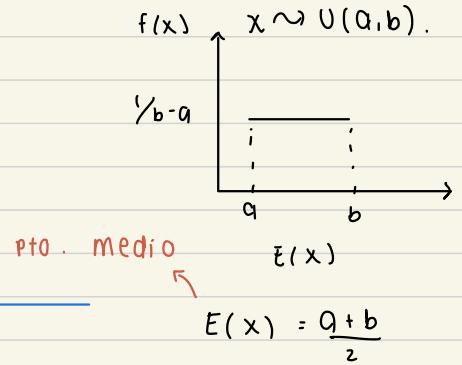
$$\text{Ej: } \begin{array}{c} 0 \\ | \\ x \\ | \\ L \end{array} \quad Y | X \sim U(x, L).$$

$$\cdot E(y) = \int y f_y(y) dy.$$

¿ $f_y(y)$?

$$E(y) = E(\underbrace{E(y|x)}_{x+l})$$

$$\frac{x+l}{2}$$



$$= \frac{1}{2}(E(x) + E(l))$$

$$= \frac{1}{2}(E(x) + l)$$

$$= \frac{1}{2} \left(\frac{l}{2} + l \right) = \frac{3l}{4}$$

Si y es v.a. discreta, $E(x) = \sum_{j=1}^{\infty} E(x|y_j) \cdot P(y_j)$.

Si y es v.a. continua $E(x) = \int_{-\infty}^{\infty} E(x|y) f_y(y) dy$.

x : Estatura

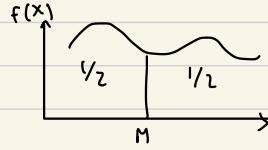
| H | M. = y |
|-------------|-------------|
| \bar{x}_H | \bar{x}_M |
| $E(x H)$ | $E(x M)$ |

$$\bar{x} = E(x) = \frac{\sum_{i=1}^N x_i}{N}$$

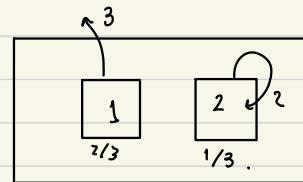
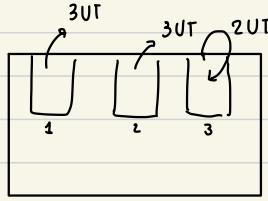
$$\hookrightarrow \boxed{\bar{x}_H \cdot \frac{N_H}{N} + \bar{x}_M \cdot \frac{N_M}{N} = \bar{x}}$$

Def: Sea X v.a., se define la **Mediana** de X como (caso continuo) $\text{p}(\text{to } M \text{ t.q.})$

$$P(X \geq M) = P(X \leq M)$$



Ej



$y \cdot \text{p.t.o.}$

X : Tiempo en salir.

$$E(x | Y=1) = 3$$

$$E(x | Y=2) = 2 + E(x)$$

$$\rightarrow E(x) = 3 \cdot \frac{2}{3} + (2 + E(x)) \cdot \frac{1}{3}.$$

\uparrow
 $P(Y=1)$

$$\rightarrow E(x) = 2 + \frac{2}{3} + \frac{E(x)}{3}$$

$$\rightarrow \frac{2E(x)}{3} = \frac{8}{3}$$

$$\rightarrow \boxed{E(x) = 4}$$

PROP: por def.

| x | $P(x)$ |
|-----|---|
| 3 | $\frac{2}{3}$ |
| 5 | $\frac{1}{3} \cdot \frac{2}{3}$ |
| 7 | $\frac{1}{3} \cdot \frac{1}{3} \cdot \frac{2}{3}$ |

x, y indep.

$$\rightarrow \text{Var}(x+y) = \text{Var}(x) + \text{Var}(y)$$

$$\rightarrow \text{Var}(xy) \neq \text{Var}(x)\text{Var}(y)$$

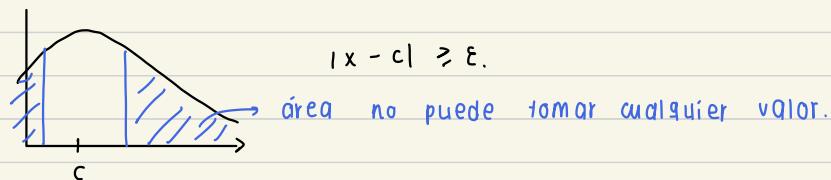
Teorema: Desigualdad de Chebyshev.

$$\cdot \text{Sea } X \text{ v.a.}, c \in \mathbb{R} \Rightarrow P(|x-c| \geq \varepsilon) \leq \frac{E((x-c)^2)}{\varepsilon^2} \quad \forall \varepsilon > 0$$

$$\cdot \text{Si } c = E(x)$$

$$P(|x-c| \geq \varepsilon) \leq \frac{\text{Var}(x)}{\varepsilon^2}, \quad \forall \varepsilon > 0$$

+ varianza, mayor \leftarrow
1º cota.



Dem. caso continuo

$$P(|x-c| \geq \varepsilon) \stackrel{\text{def}}{=} \int_{\{x | |x-c| \geq \varepsilon\}} f(x) dx \leq \int_{\{x | |x-c| \geq \varepsilon\}} \frac{(x-c)^2}{\varepsilon^2} f(x) dx \leq \int_{-\infty}^{\infty} \frac{(x-c)^2}{\varepsilon^2} f(x) dx$$

$\rightarrow |x-c| \geq \varepsilon$

$$\frac{(x-c)^2}{\varepsilon^2} \geq 1$$

agrega colas positivas.

Teo. del inaccesible. $\stackrel{\text{def}}{=} \frac{E((x-c)^2)}{\varepsilon^2}$

Proposición Desigualdad de Markov.

sea X v.a. no negativa, $P(X \geq 0) = 1$

$$P(X > t) \leq \frac{E(X)}{t}, \quad \forall t > 0$$

Distribuciones importantes

Modelos probabilísticos

Resumen:

① Distribución Binomial:

Se dice que X tiene distribución binomial de parámetros n, p ($X \sim B(n, p)$) si

$$P(X=k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}, \quad k=0, \dots, n.$$

X. N° de "éxitos" en n repeticiones indep. de un exp. Bernoulli (p) se puede demostrar que:

$$\textcircled{a} \quad E(x) = np, \quad \text{var}(x) = np(1-p)$$

$$\textcircled{b} \quad \text{Si } x_1, \dots, x_n \text{ v.a. i.i. } x_i \sim B(n_i, p) \\ \Rightarrow \sum x_i \sim B(\sum n_i, p).$$

Usando \textcircled{b} si $x \sim B(n, p) \Rightarrow x = \sum_{i=1}^n x_i$ $x_i \sim B(1, p)$ es decir $x_i = \begin{cases} 1 & p \\ 0 & 1-p \end{cases}$

② Distribución binomial negativa (Pascal).

se dice que X tiene distrib. Binomial Negativa de parámetros, $P(x \sim BN(r, p))$ si

$$P(x=k) = \binom{k-1}{r-1} p^r (1-p)^{k-r} \quad k = r, \dots, \infty$$

X: N° de rep. (indep.) para obtener r éxitos.

se puede dem. que:

$$\textcircled{a} \quad E(x) = r, \quad \text{var}(x) = \frac{r(1-p)}{p^2}$$

$$\textcircled{b} \quad \text{Si } x_1, \dots, x_n \text{ v.a. i.i. } x_i \sim BN(r_i, p) \Rightarrow \sum x_i \sim BN(\sum r_i, p).$$

Caso particular: Si $r=1$, es decir:

$$P(x=k) = p(1-p)^{k-1}, \quad k=1, \dots, \infty$$

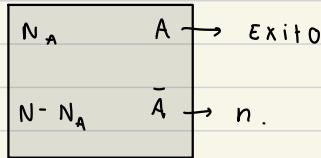
se dice que X tiene distribución Geométrica de parámetro p ($x \sim G(p) = BN(1, p)$), es decir.

X: N° de rep. para obtener el 1º éxito.

Usando \textcircled{b} si $x \sim BN(r, p)$,

$$X = \sum_{i=1}^r x_i \quad x_i \sim BN(1, p) = G(p).$$

③ Distribución Hipergeométrica:



X : N° de objetos "A" entre los n .

C/rep. → Extracciones independientes.

$$X \sim B(n; p = \frac{N_A}{N})$$

sin rep. → Repeticiones no son indep.

Supongo $n < N_A$ $R_X = \{0, \dots, n\}$.
 $n < N - N_A$

$$P(X = k) = \frac{\binom{N_A}{k} \binom{N - N_A}{n - k}}{\binom{N}{n}}$$

Se dice que X tiene distribución Hipergeométrica de parámetros n, N_A, N ($X \sim H(n, N_A, N)$).

Se puede demostrar que:

a) $E(X) = np$; $\text{Var}(X) = np(1-p) \left(\frac{N-n}{N-1} \right)$.

$$p = \frac{N_A}{N}$$

b) [cuando N es parecido a ∞ , la reposición es parecida a la no reposición.]

$H(n, N_A, N) \xrightarrow{N \rightarrow \infty} B(n, p = \frac{N_A}{N})$ en el sentido de

$$\lim_{N \rightarrow \infty} \frac{\binom{N_A}{k} \binom{N - N_A}{n - k}}{\binom{N}{n}} = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k}.$$

④ Distribución de Poisson.

Se dice que X tiene distribución de Poisson de parámetro λ si

$$P(X=k) = e^{-\lambda} \frac{\lambda^k}{k!} \quad k=0, \dots, \infty.$$

se puede dem. que:

a) $E(X) = \lambda$, $\text{var}(X) = \lambda$.

b) Si x_1, \dots, x_n v.a.i. $x_i \sim P(\lambda_i) \Rightarrow \sum_{i=1}^n x_i \sim P(\sum \lambda_i)$.

c) $B(n, p) \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{p \rightarrow 0} P(\lambda)$

en el sentido.

$$\lim_{\substack{n \rightarrow \infty \\ p \rightarrow 0 \\ np = \lambda}} \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} = \frac{e^{-\lambda} \lambda^k}{k!}$$

$$np = \lambda$$

En general la distribución Poisson se usa para modelar variables del tipo:

X : Número de eventos que ocurren en un intervalo de tiempo.

por ej:

X : Número accidentes diarios en un pto. de la carretera.

En gen. se acostumbra definir.

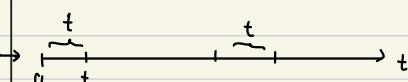
X_t : Número de eventos en un tiempo t .

$$X_t \sim P(\lambda t), \quad E(X_t) = \lambda t.$$

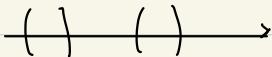
λ : Número promedio de eventos por unidad de tiempo.

→ No importa el
sino el ancho del
intervalo

lo anterior se puede demostrar bajo las siguientes condiciones:



Cosas indep. si los
intervalos son disjuntos



$$\rightarrow P(X_{\Delta t} = 1) \approx \lambda \Delta t \quad \Delta t \approx 0$$

NO permito que ocurran
2 o + eventos simultáneos.

$$P(X_{\Delta t} \geq 2) \approx 0$$

$$P(X_{\Delta t} = 0) \approx 1 - \lambda \Delta t$$

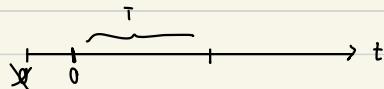
X_s : N° de "eventos" en una superficie de tamaño s .

$$X_s \sim P(\lambda s).$$

Nº promedio de eventos x
unidad de volumen.

X_v : N° de objetos en un volumen v .

$$X_v \sim P(\lambda v).$$



τ : tiempo para el prox. evento

$$X_t \sim P(\lambda t).$$

$$P(\tau > t) = P(X_\tau = 0) = e^{-\lambda t} \frac{(\lambda t)^0}{0!} = e^{-\lambda t}$$

$$1 - F_\tau(t) = P(\tau > t) = e^{-\lambda t}$$

$$F_\tau(t) = 1 - e^{-\lambda t}$$

$$f_\tau(t) = \lambda e^{-\lambda t} \quad (\tau \sim e(\lambda))$$

Caso continuo

18 mayo

① Distribución uniforme

Se dice que x tiene distribución uniforme en el intervalo (a, b)
 $(X \sim U(a, b))$

$$\text{Si } f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & a < x < b \\ 0 & \text{o} \end{cases}$$

se puede demostrar que:

$$E(X) = \frac{a+b}{2}, \quad \text{var}(x) = \frac{(b-a)^2}{12}$$

② Distribución Gamma.

previo: $\Gamma(p) = \int_0^\infty x^{p-1} e^{-x} dx \quad \forall p > 0$

(converge) \rightarrow función gamma (función factorial).
 $\Gamma(p) = (p-1)\Gamma(p-1)$.

$$p = n \in \mathbb{N} \quad \Gamma(n) = (n-1)(n-2)\Gamma(n-2)$$

⋮

$$\Gamma(n) = (n-1)!\Gamma(1)$$

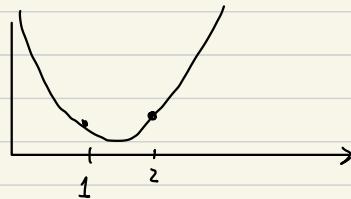
$$\Gamma(1) = \int_0^\infty e^{-x} dx = 1$$

$$\Rightarrow \Gamma(n) = (n-1)!$$

$$\Rightarrow \Gamma(n) = (n-1)!$$

$$\Gamma(2) = (2-1)! = 1! = 1.$$

Factoriales para $n \leftarrow$
no naturales.



$$\Gamma\left(\frac{1}{2}\right) = \sqrt{\pi}$$

$$\begin{aligned} 2,5! &= \Gamma(3,5) \\ &= 2,5 \cdot \Gamma(2,5) \\ &= 2,5 \cdot 1,5 \cdot \Gamma(1,5) \\ &= 2,5 \cdot 1,5 \cdot 0,5 \cdot \underbrace{\Gamma(0,5)}_{\sqrt{\pi}} \end{aligned}$$

$$\Gamma'(r) = \int_0^\infty x^{r-1} e^{-x} \cdot \ln(x) dx$$

$$\Gamma'(1) = \int_0^\infty e^{-x} \ln(x) dx = -\gamma$$

$$\gamma = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{j=1}^n \left(\frac{1}{j} - \ln(j) \right)$$

$\gamma = 0,57721$

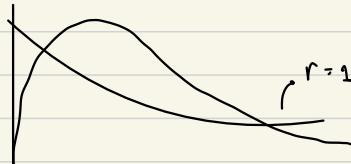
clásico de Euler - Mascheroni

Distribución gamma

Se dice que X tiene distribución gamma de parámetros r, α ($X \sim G(r, \alpha)$) si:

$$f(x) = \begin{cases} \frac{\alpha^r x^{r-1} e^{-\alpha x}}{\Gamma(r)} & x > 0 \\ 0 & x \leq 0 \end{cases}$$

$\int_0^\infty x^{r-1} e^{-\alpha x} dx = \frac{\Gamma(r)}{\alpha^r}$



Se puede demostrar que:

$$\textcircled{a} \quad E(X) = \frac{r}{\alpha}, \quad \text{Var}(X) = \frac{r}{\alpha^2}$$

\textcircled{b} Si x_1, \dots, x_n v.a. indep. $x_i \sim G(r_i, \alpha)$.

$$\Rightarrow \sum_{i=1}^n x_i \sim G(\Sigma r_i, \alpha).$$

$$\begin{aligned} E(X) &= \int_{-\infty}^{\infty} x \cdot f(x) dx = \int_0^{\infty} x \cdot \frac{\alpha^r x^{r-1} e^{-\alpha x}}{\Gamma(r)} dx \\ &= \frac{\alpha^r}{\Gamma(r)} \int_0^{\infty} x^r e^{-\alpha x} dx = \frac{\alpha^r}{\Gamma(r)} \cdot \frac{\Gamma(r+1)}{\alpha^{r+1}} = \frac{r}{\alpha} \end{aligned}$$

(caso particular)

1) Si $r=1$

$$f(x) = \alpha e^{-\alpha x} \quad x > 0$$

Se dice que X tiene distribución exponencial de parámetro α .

($X \sim e(\alpha)$) $e(\alpha) = G(1, \alpha)$

caso part. de distrib. gamma

$$X_1, \dots, X_r \quad X_i \sim e(\alpha) = G(1, \alpha)$$

$$X = \sum_{i=1}^r X_i$$

Generalmente, una distribución Gamma se usa para modelar variables del tipo.
 T : Tiempo para que ocurran "r" eventos.

2) Si $r = n/2$, $\alpha = 1/2$, es decir,

$$f(x) = \frac{1}{\Gamma(n/2)} \left(\frac{x}{2}\right)^{n/2} x^{-1/2} e^{-x/2} \quad x > 0$$

Se dice que X tiene distribución chi cuadrado con n grados de libertad, se denota $X \sim \chi_n^2$

$$\chi_n^2 = G\left(\frac{n}{2}; \frac{1}{2}\right) \quad n \in \mathbb{N}$$

$$E(e(\alpha)) = \frac{1}{\alpha}$$

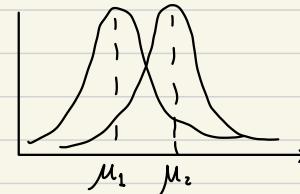
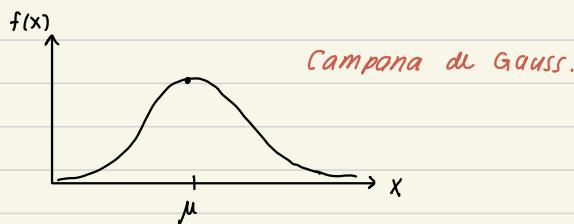
la frecuencia.

3) Distribución NORMAL

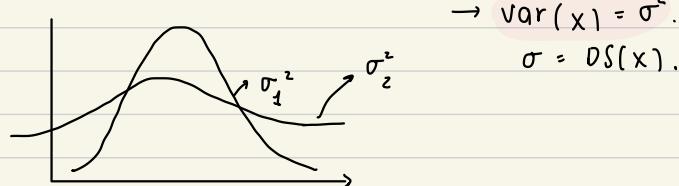
se dice que X tiene distribución normal de parámetros μ , σ^2 ($X \sim N(\mu, \sigma^2)$) si

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

- $\infty < x < \infty$
simétrica c/r a μ (función par),



$$E(X) = \mu.$$



$$\rightarrow \text{Var}(X) = \sigma^2.$$

$$\sigma = DS(X).$$

Obs Si $\mu = 0$, $\sigma^2 = 1$, i.e.: $f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{x^2}{2}}$ $-\infty < x < \infty$

$X \sim N(0,1)$ se habla de una **normal estandarizada**.

Propiedad Sea $X \sim N(\mu, \sigma^2)$

monótona y
diferenciable

$$y = a + bX \quad ? f_Y(y) ?$$

$$f_Y(y) = f_X(H^{-1}(y)) \left| \frac{\partial H^{-1}(y)}{\partial y} \right|$$

$$x = \underbrace{y - a}_{b} \quad \frac{\partial x}{\partial y} = \frac{1}{b}$$

$$H^{-1}(y) = \frac{-(y - a - \mu)^2}{2\sigma^2}$$

$$f_Y(y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(y-a-\mu)^2}{2\sigma^2}} \cdot \frac{1}{|b|}$$

$$f_Y(y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma|b|} e^{-\frac{(y-(a+b\mu))^2}{2b^2\sigma^2}} \quad -\infty < y < \infty$$

$$\sim Y \sim N(a + b\mu, b^2\sigma^2).$$

(caso particular: $X \sim N(\mu, \sigma^2)$)

$$Y = \frac{X - \mu}{\sigma} = \underbrace{-\frac{\mu}{\sigma}}_a + \underbrace{\frac{1}{\sigma}X}_b$$

$$Z \sim N(0, 1)$$

Cálculo de probabilidades

Sea $X \sim N(\mu, \sigma^2)$. Se desea calcular $P(X < a)$

$$P(X < a) \stackrel{\text{def.}}{=} \int_{-\infty}^a \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}} dx$$

No se
puede hacer.

$$Z \sim N(0, 1)$$

$$= P\left(\frac{X - \mu}{\sigma} < \frac{a - \mu}{\sigma}\right) = P\left(Z < \frac{a - \mu}{\sigma}\right)$$

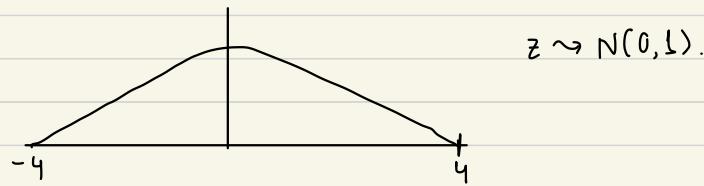
No se puede
calcular!
 \downarrow
Tabla!

$$= \int_{-\infty}^{\frac{a-\mu}{\sigma}} \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{z^2}{2}} dz$$

Está tabulado. $\int_{-\infty}^z \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{z^2}{2}} dz$ para \neq valores de z .

Por ej: $P(z < 1,96) = 0,975$
 $P(z < -1,0) = 0,1587$.

se puede probar numéricamente que $P(z < -4) = P(z > 4) \approx 0$



Ej: $X \sim \text{PESO}$.

$$X \sim N(70, 25)$$

\downarrow \downarrow
 $\mu = 70$ $\sigma = 5$

$$R_X = (50, 90)$$

\downarrow área concentrada acá.

$$-4 < z < 4$$

$$-4 < \frac{x-\mu}{\sigma} < 4 \Rightarrow \mu - 4\sigma < X < \mu + 4\sigma$$

$$50 < X < 90$$

\rightarrow Puede aparecer una persona
de 90 kg pero tiene prob. 0

Propiedad

sean x_1, \dots, x_n v.a. i.i. $X_i \sim N(\mu_i, \sigma_i^2)$.

$$\rightarrow \sum_{i=1}^n X_i \sim N\left(\sum_{i=1}^n \mu_i, \sum \sigma_i^2\right)$$

Si $\mu_i = \mu$, $\sigma_i^2 = \sigma^2 \quad \forall i$
 $\Rightarrow \sum x_i \sim N(n\mu, n\sigma^2)$.

X_i : PESO i -ésima persona $i=1, 2$.

$$P\left(\frac{X_1 + X_2}{2} > 75\right)$$

$$X_i \sim N(70, 25), i=1, 2.$$

$$X_1 + X_2 \sim N(2 \cdot 70, 2 \cdot 25)$$

$$X_1 + X_2 \sim N(140, 50)$$

$$P\left(\frac{X_1 + X_2}{2} > 75\right) = P(X_1 + X_2 > 150)$$

$$= P\left(\frac{(X_1 + X_2) - 140}{\sqrt{50}} > \frac{150 - 140}{\sqrt{50}}\right)$$

$$= P\left(Z > 1,41\right) = 0,079 \approx 0,08 \boxed{\frac{8}{100}}$$

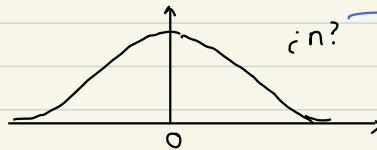
$$\frac{10}{\sqrt{50}} = \frac{10}{\sqrt{25 \cdot 2}} = \frac{10}{5\sqrt{2}} = \frac{2}{\sqrt{2}} = \sqrt{2}$$

Ej: x_1, \dots, x_n

$$x_i \sim N(0, \sigma^2) \quad \sigma^2 = 4$$

$$P(|\bar{x}| < 0,5) \geq 0,95$$

x_i : i -ésimo error de medición



cuantas mediciones debo hacer para que el promedio de los errores sea < 0,5.

$$\rightarrow \sum_{i=1}^n x_i \sim N(0 \cdot n, \sigma^2 \cdot n)$$

$$\rightarrow \bar{x} \sim N(0, \frac{\sigma^2}{n})$$

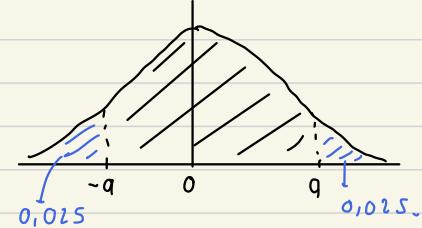
$$\rightarrow \bar{x} = \frac{\sum x_i}{n}$$

$$P(|\bar{x}| < 0,5) \geq 0,95$$

$$P(-0,5 < \bar{x} < 0,5) \geq 0,95$$

$$P\left(\frac{-0,5 - 0}{\sigma/\sqrt{n}} < \frac{\bar{x} - 0}{\sigma/\sqrt{n}} < \frac{0,5 - 0}{\sigma/\sqrt{n}}\right) \geq 0,95.$$

$$\therefore P\left(\frac{-0,5}{\sigma/\sqrt{n}} < z < \frac{0,5}{\sigma/\sqrt{n}}\right) \geq 0,95.$$



$$\cdot P(z < q) = 0,975. \quad q = 1,96$$

$$\rightarrow \frac{0,5}{\sigma/\sqrt{n}} = 1,96$$

$$n = \frac{1,96^2 \cdot \sigma^2}{0,5^2} = \frac{1,96^2 \cdot 4}{0,5^2}$$

$$= 61,43$$

$$\boxed{n = 62}$$

debido tomar 62 mediciones para que el error sea < a 0,95.

Funcióñ generadora de momentos.

Def: sea X v.a. se define la f.g.m. de X como

$$M_X(t) = E(e^{tx}) \text{ como } e^{tx} = h(x)$$

$$\rightarrow M_X(t) \stackrel{T=\mathcal{I}}{=} \begin{cases} \sum e^{tx_k} \\ \int_{-\infty}^{\infty} e^{tx} f_x(x) dx \end{cases} \rightarrow \text{Transformada de Laplace.}$$

Ej $X \sim B(n, p)$

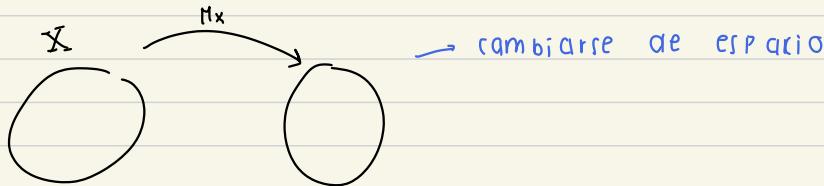
$$M_X(t) = \sum_{k=0}^n e^{tk} \binom{n}{k} (1-p)^{n-k}$$

$$= \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} (e^t p)^k (1-p)^{n-k}$$

$$= (e^t p + 1 - p)^n$$

Obs

- 1) $M_X(t)$ no necesariamente existe para " t ", salvo $M_X(0) = 1$.
- 2) $M_X(t)$ equivale a la transformada de Laplace.



- 3) por 1) a veces se acostumbra definir la "función característica".
como:

$$\varphi_X(t) = E(e^{itx}), i^2 = -1 \rightarrow \text{transformada de Fourier.}$$

Propiedades:

$$1) \frac{d^n M_X(t)}{dt^n} \Big|_{t=0} = E(x^n)$$

$$\rightarrow M_X(t) = E(e^{tx}) \rightarrow \frac{d M_X(t)}{dt} = E(x e^{tx}) \Big|_{t=0} = E(x)$$

:

Momento de orden n

desarrollo en Taylor

$$2) M_X(t) = M_X(0) + M'_X(0)t + M''_X(0)\frac{t^2}{2!} + \dots$$

$$M_X(t) = 1 + E(X)t + E(X^2)\frac{t^2}{2!} + \dots$$

$$M_X(t) = \sum_{j=0}^{\infty} E(X^j) \frac{t^j}{j!}$$

3) Sean X con $M_X(t)$, $Y = ax+b$

$$\begin{aligned} M_Y(t) &= E(e^{tY}) \\ &= E(e^{t(a+bX)}) \\ &= E(e^{ta} e^{tbX}) \\ &= e^{ta} \underbrace{E(e^{tbX})}_{M_X(t+b)} \end{aligned}$$

$$M_{a+bX}(t) = e^{ta} M_X(t+b).$$

4) Sean X, Y . v.a. con f.g.m. $M_X(t), M_Y(t)$

$$Z = X+Y$$

$$\begin{aligned} M_Z(t) &= E(e^{tZ}) = E(e^{t(x+y)}) \\ &= E(e^{tx} e^{ty}) = E(e^{tx}) E(e^{ty}) \end{aligned}$$

$$M_{x+y}(t) = M_X(t) M_Y(t).$$

5) Sean X, Y . v.a. con f.g.m. $M_X(t), M_Y(t)$

Si $M_X(t) = M_Y(t) \quad \forall t \Rightarrow X \equiv Y \rightarrow \text{Inyectividad!}$

$$\underline{\text{Ej}} \quad X \sim N(\mu, \sigma^2) \Rightarrow M_X(t) = e^{(t\mu + t\frac{\sigma^2}{2})}$$

$$X_1, \dots, X_n \text{ v.a.i } X_i \sim N(\mu_i, \sigma_i^2)$$

$$M_{\sum X_i}(t) = \prod_{i=1}^n M_{X_i}(t) = \prod_{i=1}^n e^{(t\mu_i + t\frac{\sigma_i^2}{2})} = e^{t\sum \mu_i + t\sum \frac{\sigma_i^2}{2}}$$

$$\Rightarrow \sum X_i \sim N(\sum \mu_i, \sum \sigma_i^2)$$

se puede hacer la parte de la generadora de momentos y para q las variables.

↳ prop 5).

Teoremas límites

Alogo sobre convergencia

$$\{a_n\}_{n \in \mathbb{N}} \quad a_n \rightarrow a$$

prob:

Ej

$$x_n = \begin{cases} 0 & , 1 - 1/n \\ e^n & , 1/n \end{cases}$$

si $n \rightarrow \infty$ la prob. acá se va a 0.

$$\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}}$$

$$x_n \rightarrow 0 ?$$

$$E(x_n) = 0 \cdot (1 - \frac{1}{n}) + e^n \cdot \frac{1}{n}$$

$$E(x_n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \infty ?$$

→ No hay un sólo tipo de convergencia.

Tipos

→ convergencia casi segura

→ convergencia en probabilidad

→ convergencia en media cuadrática

→ convergencia en Distribución.

(1) Sea $\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ y $F_{x_n}(x)$ f. distribución de x_n .

Sea x v.a. con $F_x(x)$ f. distribución

se dice que x_n converge a x en distribución ($x_n \xrightarrow{D} x$)ssi

$$\lim_{n \rightarrow \infty} F_{x_n}(t) = F_x(t) \text{ es decir.}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(x_n \leq t) = P(x \leq t)$$

Ej $x_n \sim B(n, p)$

$$x_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{\substack{D \\ p \rightarrow 0 \\ np = \lambda}} P(\lambda)$$

(2) Sea $\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ sucesión de v.a. $, b \in \mathbb{R}$.

se dice que x_n converge en probabilidad a b .

$$(x_n \xrightarrow{P} b) \text{ssi}, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} P(|x_n - b| > \varepsilon) = 0 \quad \forall \varepsilon > 0.$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(|x_n - b| < \varepsilon) = 1 \quad \forall \varepsilon > 0.$$

$$\underline{\text{Ej}} : \begin{cases} 0 & 1 - \frac{1}{n} \\ e^n & \frac{1}{n} \end{cases} \quad x_n \rightarrow 0.$$

(3) sea $\{x_n\}_{n \in \mathbb{N}}$ sucesión de v.a. $b \in \mathbb{R}$. se dice que x_n converge a b en media cuadrática ($x_n \xrightarrow{mc} b$) ssi

$$\lim_{n \rightarrow \infty} E((x_n - b)^2) = 0.$$

$$x_n = \begin{cases} 0 & 1 - \frac{1}{n} \\ e^n & \frac{1}{n} \end{cases}$$

$$E((x_n - b)^2) = (0 - b)^2 \cdot (1 - \frac{1}{n}) + (e^n - b)^2 \cdot \frac{1}{n}$$

$$= b^2 (1 - \frac{1}{n}) + \left(\frac{e^n}{\sqrt{n}} - b \right)^2$$

$$\lim_{\substack{? \\ b \neq \infty}} = b^2 + \infty = 0$$

se puede demostrar que:

$$1) \text{ si } \lim_{n \rightarrow \infty} E(x_n) = b, \quad \lim_{n \rightarrow \infty} \text{Var}(x_n) = 0 \\ \Rightarrow x_n \xrightarrow{mc} b.$$

$$2) \text{ si } x_n \xrightarrow{mc} b \Rightarrow x_n \xrightarrow{P} b$$

prop. usando des. chebychev.

22. mayo

1) Ley de los grandes números (Débil)

• sea x_1, \dots, x_n v.a. independientes e identicamente distribuidas (v.a.i.i.d.).

$$\text{sea } E(x_i) = E(x) \quad ; \quad \text{Var}(x_i) = \text{Var}(x) \quad \forall i$$

$$\bar{x} \xrightarrow{P} E(x)$$

$$\underline{\text{Dem}} \quad \text{D.Ch. } P(|\bar{x} - E(x)| \geq \epsilon) \leq \frac{\text{Var}(x)}{\epsilon^2} \quad \forall \epsilon > 0 \quad \forall x$$

$$E(\bar{x}) = E\left(\frac{\sum x_i}{n}\right) =$$

$$E(\bar{x}) = \frac{\sum E(x_i)}{n} = E(x)$$

$$\begin{aligned} \text{Var}(\bar{x}) &= \text{Var}\left(\frac{\sum x_i}{n}\right) \\ &= \frac{\text{Var}(x)}{n} \end{aligned}$$

$$\cdot P(|\bar{x} - E(x)| \geq \epsilon) \leq \frac{\text{Var}(x)}{n\epsilon^2} \quad \forall \epsilon > 0 \quad n \rightarrow \infty$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P(|\bar{x} - E(x)| \geq \epsilon) = 0 \quad \forall \epsilon > 0$$

$$\bar{x} \xrightarrow{P} E(x)$$

caso particular (importante)

sea E experimento A evento t.q. $P(A) = p$. Supongamos que E se repite n veces

y se define $f_n(A) = \frac{n_A}{n} = \frac{n^o \text{ de veces que } A \text{ ocurre}}{n}$

↓
frecuencia relativa.

$$X_i = \begin{cases} 1 & \text{si } i\text{-ésima rep. A} \\ 0 & \sim \end{cases} \quad (p) \quad (1-p) \quad E(x_i) = p$$

$$f_n(A) = \frac{\sum X_i}{n} = \bar{x}$$

$$f_n(A) \xrightarrow{P} p$$

2) Teorema central del límite. (TCL)

NOTA! (no necesariamente distrib. normal). ←

Sea x_1, \dots, x_n v.a. "independientes" t.q. $E(x_i) = \mu_i = \mu_i < \infty$,
 $\text{Var}(x_i) = \sigma_i^2 < \infty \quad (\forall i)$.

Sea $s_n = \sum_{i=1}^n x_i \quad (E(s_n) = \sum \mu_i; \text{Var}(s_n) = \sum \sigma_i^2)$

$$z_n = \frac{s_n - E(s_n)}{\sqrt{\text{Var}(s_n)}}$$

Se puede demostrar que bajo condiciones muy generales

$$z_n \xrightarrow[n \rightarrow \infty]{D} z \sim N(0,1)$$

$$\rightarrow \lim_{n \rightarrow \infty} P(z_n \leq z) = P(z \leq z).$$

$$z_n \approx N(0,1)$$

n grande.

caso particular.

x_1, \dots, x_n v.a.i id

$$E(x_i) = \mu; \text{Var}(x_i) = \sigma^2$$

$$E(s_n) = n\mu; \text{Var}(s_n) = n\sigma^2$$

$$z_n = \frac{\sum x_i - n\mu}{\sqrt{n\sigma^2}} \cdot \frac{1}{\sqrt{n}}$$

$$z_n = \frac{\bar{x} - \mu}{\sigma / \sqrt{n}} \rightarrow \text{Forma de escribirlo en términos de promedio.}$$

para el TCL. no
necesito la distrib.
pero sí la $E(\cdot)$ y la
 $\text{Var}(\cdot)$

Ej 1) X : Duración "equipo" (UT)

$$X \sim e(\alpha = \frac{1}{10}) \quad E(X_i) = \frac{1}{\alpha} = 10 ; \quad \text{Var}(X_i) = \frac{1}{\alpha^2} = 100$$

$n = 15$ equipos

$$P(\text{sist. dure más de } 140 \text{ UT}) = P\left(\sum_{i=1}^{15} X_i > 140\right)$$

X_i : Duración del i -ésimo equipo

$$P\left(\sum_{i=1}^{15} X_i > 140\right) = P\left(\frac{\sum_{i=1}^{15} X_i - 15 \cdot 10}{\sqrt{15} \cdot 10} > \frac{140 - 15 \cdot 10}{\sqrt{15} \cdot 10}\right)$$

$$= P\left(Z_n > \frac{-10}{\sqrt{15} \cdot 10}\right)$$

$$= P(Z_n > -0,25) \approx P(Z > -0,25)$$

sol. aproximada.

$$\text{si } X_i \sim e(\alpha) = G(1, \alpha)$$

$$\sum X_i \sim G(n=15, 16).$$

$$P\left(\sum X_i > 140\right) = \boxed{\int_{140}^{\infty} \alpha^{15} x^{15-1} e^{-\alpha x} dx}$$

sol. exacta

$$2) X \sim B(10, \frac{1}{2}) \quad P(X=k) = \binom{n}{k} p^k (1-p)^{n-k} \quad k=0, \dots, n.$$

$$P(X \geq 7) = \sum_{k=7}^{10} P(X=k) = P(X=7) + P(X=8) + P(X=9) + P(X=10).$$

$$= \binom{10}{7} \left(\frac{1}{2}\right)^{10} + \binom{10}{8} \left(\frac{1}{2}\right)^{10} + \binom{10}{9} \left(\frac{1}{2}\right)^{10} + \binom{10}{10} \left(\frac{1}{2}\right)^{10}$$

$$= \left(\frac{1}{2}\right)^{10} (120 + 45 + 10 + 1)$$

$$= \left(\frac{1}{2}\right)^{10} (176)$$

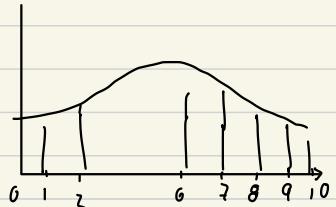
$$\cdot P(X \geq 7) = 0,1719$$

$$\cdot X_i = \begin{cases} 1 & p = 1/2 \\ 0 & 1-p = 1/2 \end{cases} \quad \cdot \text{Var}(X_i) = p(1-p)$$

$$X = \sum_{i=1}^{10} X_i$$

$$P(X \geq 7) = P\left(\sum_{i=1}^{10} X_i \geq 7\right)$$

$$= P\left(\frac{\sum_{i=1}^{10} X_i - 10 \cdot 1/2}{\sqrt{10 \cdot 1/2 \cdot 1/2}} \geq \frac{7 - 10 \cdot 1/2}{\sqrt{10 \cdot 1/2 \cdot 1/2}}\right) = P(Z_n \geq 1,27) = 1 - 0,897 = 0,103 \rightarrow \text{mala aproximación.}$$



→ corrección por continuidad.

$$\cdot P(X \geq 7) = P\left(\sum X_i \geq 7\right)$$

$$= P(X \geq 6,5)$$

$$= P(z_n \geq 0,95) \approx P(z \geq 0,95) = 1 - 0,828$$

$$= 0,172 \rightarrow \text{buena aproximación}$$

• Usando el mismo procedimiento que en el ej. anterior, se puede probar que:

$$z_n = \frac{X - E(X)}{\sqrt{\text{Var}(X)}} \rightarrow z \sim N(0,1)$$

Si $X \sim B(n,p)$ n grande

$X \sim BN(r,p)$ r grande.

$X \sim P(\lambda)$ λ grande

$X \sim G(r,\alpha)$ r grande

este es el mejor aproximado si es simétrico. 26-mayo

Caso:

a) n grande

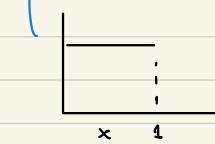
- T.C.L. $\forall n$

- $B(n, p) \sim N$

$$np \geq 5$$

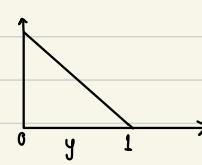
$$n(1-p) \geq 5$$

$$\text{Ej: } p = 0,5, n=10$$



$$x_1, \dots, x_n$$

$$\sum_{i=1}^n x_i = S_n$$



$$y_1, \dots, y_n$$

$$\sum_{i=1}^n y_i = S_n$$

Poisson \rightarrow

$$X \sim P(\lambda = 20)$$

$$x_1, \dots, x_{20}$$

$x_i \sim P(1)$ un poco más simétrica.

$$y_1, \dots, y_{40}$$

$$y_i \sim P(1/2)$$

$$X = \sum_{i=1}^{10} x_i \quad \text{aproximadas iguales}$$

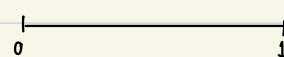
$$Y = \sum_{i=1}^{40} y_i$$

b) 1) Si x_1, \dots, x_n v.a.i.i.d. barato exigir $E(x_i) < \infty, \text{Var}(x_i) < \infty$
identicidad de las distribuciones

2) Si x_1, \dots, x_n v.a.i. y acotadas $|x_i| < K \quad \forall i$

$$\text{Si } \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^{\infty} \text{Var}(x_i) = \infty \Rightarrow \text{T.C.L.}$$

3) Ej. $X \sim U(0,1)$



$$x_i = \begin{cases} 0 & 1/10 \\ 1 & 1/10 \\ \vdots & \vdots \\ q & \end{cases}$$

$$X = 0, X_1, X_2, X_3$$

Para que se cumpla T.C.L., las variables deben pesar como lo mismo.

$$X = \sum_{i=1}^{\infty} x_i \cdot 10^{-i} \Rightarrow \sum_{i=1}^{\infty} y_i \sim N$$

no es válido el T.C.L., no genera nº con distribución normal

ya que

$$y_1 \approx 10 y_2 \approx 100 y_3 \dots$$

función generadora
de momentos

DEM TCL

$$\text{recuerdo: } - x_1 \dots x_n \text{ v.a.i } M(t) = \prod M_{x_i}(t)$$

f.g.M

$$- M_{q+bX}(t) = e^{qt} M_X(bt)$$

$$- M_X(t) = 1 + E(X)t + E(X^2) \frac{t^2}{2!} + \dots$$

Var. id.: todas
tienen la misma
esperanza y var.

$$z_n = \frac{\sum x_i - \mu n}{\sqrt{n} \sigma}$$

$$z_n = \frac{\sum x_i - n\mu}{\sqrt{n} \sigma} = \frac{\sum \left(\frac{x_i - \mu}{\sigma} \right)}{\sqrt{n}} = \frac{\sum y_i}{\sqrt{n}}$$

$$y_i = \frac{x_i - \mu}{\sigma}, \quad E(y_i) = 0 \quad \left(\frac{\mu - \mu}{\sigma} = E(y_i) \right)$$

$$\text{Var}(y_i) = 1$$

$$y_i = -\frac{\mu}{\sigma} + \frac{x_i}{\sigma} \Rightarrow \text{existen } M_{y_i}(t) = M_y(t)$$

$$M_{\sum y_i}(t) = (M_y(t))^n \Rightarrow M_{z_n}(t) = M_{\sum y_i}(t) = \left(M_y \left(\frac{t}{\sqrt{n}} \right) \right)^n$$

$$M_y(t) = 1 + E(Y)t + E(Y^2) \frac{t^2}{2} + R.$$

$$M_y(t) = 1 + 0 \cdot t + \frac{1 \cdot t^2}{2} + R$$

$$M_y(t) = 1 + \frac{t^2}{2} + R.$$

resto depende de esto.

$$M_y \left(\frac{t}{\sqrt{n}} \right) = 1 + \frac{t^2}{2n} + R \left(\frac{1}{n^{3/2}} \right)$$

$$\Rightarrow M_{z_n}(t) = \left(1 + \frac{t^2}{2n} + R \left(\frac{1}{n^{3/2}} \right) \right)^n \rightarrow \lim \left(1 + \frac{x}{n} \right)^n = e^x$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} M_{z_n}(t) = e^{\frac{t^2}{2}} = M_z(t)$$

$$z \sim N(0,1).$$

$$\Rightarrow z_n \xrightarrow{\text{D}} z \sim N(0, 1)$$

T.C.L.

problema

1) Sea z_1, \dots, z_n v.a.i. $z_i \sim N(0, 1)$.
 * En el aux. de ayer: $z_i^2 \sim G(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}) = \chi^2_1$

Prop. distrib. Gamma. \rightarrow

$$\Rightarrow y = \sum_{i=0}^n z_i^2 \sim G\left(\frac{n}{2}, \frac{1}{2}\right)$$

$$f_y(y) = \frac{\left(\frac{1}{2}\right)^{\frac{n}{2}} y^{\frac{n}{2}-1} e^{-\frac{y}{2}}}{\Gamma\left(\frac{n}{2}\right)}$$

$$T = \sqrt{z_1^2 + z_2^2 + \dots + z_n^2}$$

$$T = \sqrt{y} \Rightarrow y = T^2 \Rightarrow \frac{dy}{dt} = 2t$$

$$f_T(t) = \frac{\left(\frac{1}{2}\right)^{\frac{n}{2}} (t^2)^{\frac{n}{2}-1} e^{-t^2/2}}{\Gamma\left(\frac{n}{2}\right)} \cdot 2t = \frac{2^{\frac{-n}{2}+1} t^{n-1} e^{-t^2/2}}{\Gamma\left(\frac{n}{2}\right)}$$

• Si $n=2$ se denomina distribución de Rayleigh.
 $n=3$ " " " " Maxwell.

2) Gas ideal.

x_1, x_2, x_3 velocidad según ejes.

$$x_i \sim N(0, \sigma^2)$$

Se deseja estudiar $S = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + x_3^2}$

$$\text{si } z_i = \frac{x_i}{\sigma} \sim N(0, 1)$$

$$T = \sqrt{\left(\frac{x_1}{\sigma}\right)^2 + \left(\frac{x_2}{\sigma}\right)^2 + \left(\frac{x_3}{\sigma}\right)^2} \quad \begin{matrix} \text{distribu} \\ \text{Maxwell.} \end{matrix}$$

$$f_T(t) = \frac{2^{-0.5} t^2 e^{-t^2/2}}{\Gamma(3/2)} \rightarrow T = \sqrt{x_1^2 + x_2^2 + x_3^2} = \frac{S}{\sigma}$$

$$\Rightarrow f_S(s) = \frac{2^{-0.5} \left(\frac{s}{\sigma}\right)^2 e^{-\left(\frac{s}{\sigma}\right)^2}}{\Gamma(3/2)} \cdot \frac{1}{\sigma}$$

$$\hookrightarrow 0.5 \cdot \Gamma(3/2) = 0.5 \sqrt{\pi}$$

Mecánica clásica

$$\sigma^2 = \frac{kT}{m}$$

, T: temperatura.

m: masa

k: constante de Boltzmann.

→ Distribución de velocidades de Maxwell-Boltzmann.

Estadística

29-mayo

Def: métodos
trabajar
datos (cuantitativos)
inferir.

* X (que se mide; donde se mide)
población.

1) Muestreo

Diseño experimental.

2) \bar{x}

3) Infiero.

Supondremos que X tiene una distribución de probabilidades cuya densidad (continuo) o función de probabilidad (discreto) denotamos $f(x)$.

(a)

Ej: X : peso personal en Santiago.

$$X \sim N(\mu, \sigma^2)$$

$$f(x; \mu, \sigma^2) = f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}} \quad -\infty < x < \infty$$

x : N° partículas que emite fuente.

(b)

$$X \sim P(\lambda)$$

$$f(x, \lambda) = f(x) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^x}{x!} = P(X=x) \quad x=0, 1, \dots$$

Duración equipos.

$$X \sim E(\alpha)$$

$$f(x) = \alpha e^{-\alpha x} = f(x, \alpha)$$

En general si θ es un (unos) parámetro que caracteriza la distribución de probabilidades, denotamos $f(x, \theta)$.

Def Sea X v.a. con distribución dada por $f(x, \theta)$. Se define una "muestra aleatoria" de tamaño n de X (o de la población en estudio) como un conjunto. X_1, \dots, X_n v.a.i.i.d. a X .

Informalmente, una m.a. es medir n veces, donde x_i : valor de la i -ésima repetición.

Def Sea X v.a. y x_1, \dots, x_n m.a. de X ; se define un estadístico (q) como una función real de (x_1, \dots, x_n) . Es decir $H(x_1, \dots, x_n)$.

Def: se define la distribución muestral del estadístico $H(\bar{x})$ simplemente como su distribución de probabilidades.

$$H(x_1, \dots, x_n) = \begin{cases} \sum_i x_i = \frac{\sum x_i}{n} \\ \text{Max } (x_i) \text{ etc.} \end{cases}$$

Ej: a) $H(\bar{x}) = \sum x_i \sim N(n\mu, n\sigma^2) \rightarrow \text{suma de normales.}$
 $= \bar{x} \sim N(\mu, \sigma^2/n)$

b) $H(\bar{x}) = \sum x_i \sim P(n\lambda). \rightarrow \text{suma de Poissons.}$
 $= \bar{x} \sim N(\lambda, \frac{\lambda}{n})$
grande

ESTIMACIÓN de parámetros

• sea X v.a. cuya distribución de probabilidades está dada por $f(x, \theta)$ donde θ es un parámetro desconocido. El problema a resolver es, dado que se tiene una m.a. x_1, \dots, x_n encontrar algo que se aproxime a θ .

Def: se define un estimador de $\theta(\hat{\theta})$ como un estadístico $H(x_1, \dots, x_n)$ usado para aproximarse a θ .

X : peso (siglo.)

$$X \sim N(\mu, \sigma^2)$$

$$\uparrow$$

 x_1, \dots, x_n

$$H(x_1, \dots, x_n) \cdot \hat{\mu} \approx \mu$$

$$\rightarrow \underline{\hat{\mu} = \bar{x}}$$

estimador esperable:
 promedio de la muestra.

Dos problemas a resolver

- 1) Determinar qué significa que $\hat{\theta}$ sea un buen estimador o bien si $\hat{\theta}_1$ y $\hat{\theta}_2$ son dos estimadores como decidir cuál es mejor.
- 2) plantear método para encontrar estimadores.

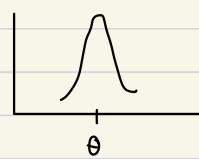
Criterios de estimación

Sea $\hat{\theta}$ un estimador de θ , $\hat{\theta}$ será un buen estimador si está cercano a θ , como $\hat{\theta}$ es una v.a. lo anterior debe entenderse como que su distribución de probabilidades esté concentrada alrededor de θ .

Entre 2 estimadores
elijo el con menor ECM

θ : Número (desconocido)

$\hat{\theta} = h(\bar{x})$ v.a.



$d(\hat{\theta}; \theta)$ pequeña



$$E((\hat{\theta} - \theta)^2)$$

medio.

$$= E(M(\hat{\theta}))$$

$$x = \begin{pmatrix} 1 & 1/6 \\ 2 & 1/6 \\ \vdots & \vdots \\ c & 1/6 \end{pmatrix}$$

$$(x-1)^2 \times$$

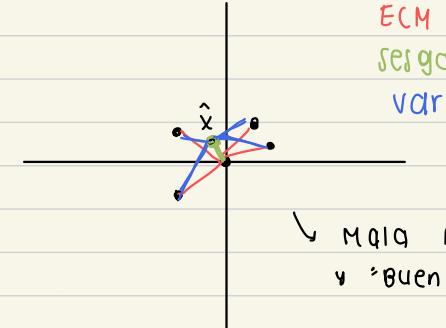
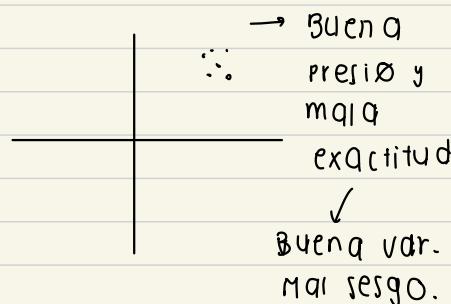
x tiene mucho valores.

$\hat{\theta}_1$ será mejor $\hat{\theta}_2$ si $ECM(\hat{\theta}_1) < ECM(\hat{\theta}_2)$

se puede demostrar (tarea 2) . $ECM(\hat{\theta}) = \underbrace{\text{var}(\hat{\theta})}_{\text{errores aleatorios}} + \underbrace{(E(\hat{\theta}) - \theta)^2}_{\text{errores sistemáticos}}$

$$E(\hat{\theta}) - \theta = \text{sesgo de } \hat{\theta}.$$

$$E(M(\hat{\theta})) = \text{var}(\hat{\theta}) + s^2(\hat{\theta})$$



✓ Mala presión
y "buena" exactitud.

En general, se debe hacer un compromiso entre el sesgo y la varianza. Se dice que un estimador es inservible si $s(\hat{\theta})=0$; $E(\hat{\theta})=\theta$

$$\text{Ej: } X \sim N(\mu, \sigma^2)$$

$$\hat{\theta} = \bar{x}.$$

$$- x_1, x_2, \hat{\mu} = \frac{x_1+x_2}{2} = \bar{x} \rightarrow E(M(\hat{\mu})) = \frac{\sigma^2}{2} + 0 = \frac{\sigma^2}{2}.$$

$$E(\hat{\mu}) = \mu, \text{var}(\hat{\mu}) = \frac{\sigma^2}{2}$$

$$- x_1, x_2, x_3$$

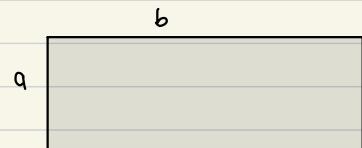
$$\hat{\mu} = \frac{x_1 + x_2 + x_3}{3}$$

$$E(\hat{\mu}) = \mu, \text{Var}(\hat{\mu}) = \frac{\sigma^2}{3}$$

$$EM(\hat{\mu}) = \frac{\sigma^2}{3} \Rightarrow \hat{\mu} \text{ es mejor}$$

para la prueba →

¿Cuál es el mejor estimador según ECH?



$$A = ab$$

$$x \sim N(a, \sigma^2)$$

$$x_1, \dots, x_n$$

con un error σ^2

$$y \sim N(b, \sigma^2)$$

$$y_1, \dots, y_n$$

$$\hat{A} = \frac{\sum x_i y_i}{n}$$

$$\hat{A} = \bar{x} \cdot \bar{y}$$

Def Consistencia

Sea x_1, \dots, x_n m.a. de X , θ parámetro desconocido y $\hat{\theta}$ estimador.

Se dice que $\hat{\theta}$ es estimador consistente (para estimar θ) si,

$$\hat{\theta} \xrightarrow{P} \theta \text{ es decir}$$

$$\text{ssi } \lim_{n \rightarrow \infty} P(|\hat{\theta} - \theta| < \varepsilon) = 1 \quad \forall \varepsilon > 0.$$

se puede probar que (planteado anteriormente),

si $\lim_{n \rightarrow \infty} E(\hat{\theta}) = \theta$; $\lim_{n \rightarrow \infty} \text{var}(\hat{\theta}) = 0 \Rightarrow \hat{\theta}$ es consistente.

Por ej., $\hat{\theta} = \bar{x}$ es consistente para estimar $\theta = E(X)$. (L.G.N.)

$$\bar{x} \xrightarrow{P} E(X)$$



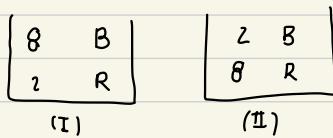
Métodos de Estimación

2-junio

| | |
|--|---|
| <p>Momento de orden $k \leftarrow$ <u>Promedios teóricos los</u> \leftarrow <u>estimo x promedios</u> <u>muestrales.</u></p> <p>Como encuentro un \leftarrow <u>estimador para θ.</u></p> <p>el promedio teórico \leftarrow μ lo estimo por el <u>promedio de la muestra.</u></p> | <p>i) Método de los Momentos.</p> <p>$x_1, \dots, x_n \quad (x)$</p> <p>$M_k = E(x^k) \quad k = 1, 2, \dots$</p> <p>$\hat{M}_k = \frac{\sum x_i^k}{n} \rightarrow$ estimamos por el promedio muestral.</p> <p>$\theta = g(M_1, M_2, \dots, M_k).$</p> <p>$\hat{\theta} = g(\hat{M}_1, \hat{M}_2, \dots, \hat{M}_k)$</p> <p>Ej] $x \sim U(0, \theta)$ <u>desconocido.</u></p> <p>$\hat{\theta} ? \quad x_1, \dots, x_n$</p> <p>$M_1 = E(x) = \frac{\theta}{2}, \quad \theta = 2E(x) = 2M_1 = g(M_1).$</p> <p>$\hat{\theta} = 2\hat{M}_1 = 2\bar{x}$</p> <p>$\boxed{\hat{\theta} = 2\bar{x}}$</p> <p>$\star \bar{x} = \frac{\sum x_i}{n} \rightarrow$ la suma para n grande siempre tiene una dist. normal.</p> <p>Ej] $x \sim N(\mu, \sigma^2), \hat{\mu}, \hat{\sigma}^2$</p> <p>$E(x) = \mu$</p> <p>$\Rightarrow \hat{\mu} = \hat{E}(x) = \hat{M}_1 = \frac{\sum x_i}{n} = \bar{x}$</p> <p>$\sigma^2 = \text{Var}(x) = E(x^2) - E^2(x)$</p> <p>$\sigma^2 = M_2 - M_1^2 = g(M_1, M_2)$</p> <p>$\Rightarrow \hat{\sigma}^2 = \hat{M}_2 - \hat{M}_1^2 = \frac{\sum x_i^2}{n} - \bar{x}^2$</p> <p>$\therefore \hat{\mu} = \bar{x}$</p> <p>$\hat{\sigma}^2 = \frac{\sum x_i^2}{n} - \bar{x}^2$</p> <p>$\hat{\sigma}^2 = \frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{n}$ varianza muestral</p> |
| | |

creemos a lo que ←
es más probable que
ocorra.

ii) Método de Máxima Verosimilitud.



se sacan con reposo 10 fichas ↪
 $\begin{matrix} 7 & B \\ 3 & R \end{matrix}$

$$P\left(\begin{matrix} 7 & B \\ 3 & R \end{matrix} \mid I\right) > P\left(\begin{matrix} 7 & B \\ 3 & R \end{matrix} \mid II\right)$$

caja lógica: $\begin{matrix} 7 & B \\ 3 & R \end{matrix}$

$$X \rightarrow f(x, \theta)$$

función de verosimilitud

$$L(x_1, \dots, x_n, \theta) = \prod_{i=1}^n f(x_i, \theta) \rightarrow \text{prod. } x_i \text{ son indep.}$$

$$f(x_1, \dots, x_n, \theta)$$

$$L(x_1, \dots, x_n, \theta) = p(x_1=x_1, x_2=x_2, \dots, x_n=x_n).$$

$L(x_1, \dots, x_n, \theta)$ función de verosimilitud.

$$\text{EMV } \hat{\theta}(\theta)$$

encontramos θ que ←
haga + probable las
cosas.

$$f(x) \leftarrow$$

$$L(x_1, \dots, x_n, \hat{\theta}) = \underset{\theta}{\text{Max}} L(x_1, \dots, x_n, \theta). \rightarrow \text{prob. de encontrar máx.}$$

Ej: $X \sim P(\lambda)$

$$p(x=x) = P(X=x, \lambda) = \frac{e^{-\lambda} \lambda^x}{x!}, \quad x = 0, 1, 2, \dots$$

$$L(x_1, \dots, x_n, \theta) = \prod_{i=1}^n \frac{e^{-\lambda} \lambda^{x_i}}{x_i!}$$

$$L(\bar{x}, \lambda) = \frac{e^{-\lambda^n} \lambda^{\sum x_i}}{\prod x_i!}$$

$$\underset{\lambda}{\text{Max}} L(\bar{x}, \lambda)$$

función de verosimilitud ←

en el caso de una Poisson.

mantiene máx y min.

$$\ln(L(\bar{x}, \lambda)) = l(\bar{x} | \lambda) = -\lambda n + \sum x_i \ln \lambda + \ln K$$

$$\frac{dL}{d\lambda} = -n + \frac{\sum x_i}{\lambda} \Rightarrow \frac{dL}{d\lambda} = 0$$

$$\ln(\pi x_i).$$

punto en que se hace máx. la fun.

$$-n + \frac{\sum x_i}{\hat{\lambda}} = 0 \Rightarrow \hat{\lambda} = \frac{\sum x_i}{n} = \bar{x}$$

$$\cdot \lambda = E(x) \Rightarrow \hat{\lambda} = \bar{x}$$

$$E(\hat{\lambda}) = \lambda \rightarrow \text{estimador inservgado}$$

$$\text{Var}(\hat{\lambda}) = \frac{\lambda}{n}$$

$$\hat{\lambda} = \bar{x} \underset{n \text{ grande}}{\approx} N(\lambda, \frac{\lambda}{n})$$

Ej] $x \sim N(\mu, \sigma^2)$

$$f(x, \mu, \sigma^2) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

$$L(\bar{x}, \mu, \sigma^2) = \prod_{i=1}^n f(x_i, \mu, \sigma^2) = \prod_{i=1}^n \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(x_i-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

$$L(\bar{x}, \mu, \sigma^2) = \frac{1}{(2\pi)^{n/2}\sigma^n} e^{-\frac{\sum(x_i-\mu)^2}{2\sigma^2}}$$

$$l(\bar{x}, \mu, \sigma^2) = K - \frac{n}{2} \ln \sigma^2 - \frac{\sum(x_i-\mu)^2}{2\sigma^2}$$

$$\frac{\partial l}{\partial \mu} = \frac{2 \sum (x_i - \hat{\mu})}{2\hat{\sigma}^2} = 0$$

$$\Rightarrow \sum (x_i - \hat{\mu})^2 = 0$$

$$\Rightarrow \sum x_i - n\hat{\mu} = 0 \Rightarrow \hat{\mu} = \frac{\sum x_i}{n} = \bar{x}$$

$$\frac{\partial l}{\partial \sigma^2} = -\frac{n}{2\sigma^2} + \frac{\sum (x_i - \hat{\mu})^2}{2\hat{\sigma}^4} = 0$$

$$\Rightarrow \hat{\sigma}^2 = \frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{n}$$

$\hat{\mu}$ ya que son los pts. que hacen que la deriv. sea = 0.

igual al método de los mom.

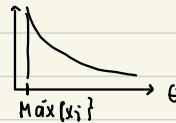
varianza muestral $\hat{\sigma}^2$

Ej/ $x \sim U(0, \theta)$

x_1, \dots, x_n

$$f(x, \theta) = \frac{1}{\theta} \quad , \quad 0 \leq x \leq \theta$$

$$L(\bar{x}, \theta) = \prod_{i=1}^n f(x_i, \theta) = \left(\frac{1}{\theta}\right)^n \quad \boxed{0 \leq x_i \leq \theta} \quad \theta \geq \max(x_i)$$



$$\rightarrow \hat{\theta} = \text{Max}\{x_i\}$$

con momentos

$$(\hat{\theta} = 2\bar{x})^d$$

Método con el máximo verosímil es \neq al de los momentos.

Propiedades

- $\hat{\theta}$ EMV de θ \rightarrow no son necesariamente insesgados, se pueden

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{n} \quad \text{convertir en insesgados a través de operaciones simples.}$$

$$E(\hat{\sigma}^2) = \frac{n-1}{n} \sigma^2 \neq \sigma^2 \quad \rightarrow \text{no es insesgado.}$$

$$\Rightarrow \hat{\sigma}^2 = \frac{(n-1)}{(n-1)} \hat{\sigma}^2 = \frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{n-1} \quad \rightarrow \text{esto es insesgado}$$

Propiedad de Invariancia

Si $\hat{\theta}$ EMV de $\theta \Rightarrow g(\hat{\theta})$ es EMV de $g(\theta)$.

Ej/ $x \sim N(\mu, \sigma^2)$

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{n} \quad \rightarrow \quad \sigma = \sqrt{\hat{\sigma}^2} \\ = g(\hat{\sigma}^2)$$

$$\hat{\sigma}^2 \rightarrow \hat{\sigma} = \sqrt{\frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{n}}$$

- Los EMV son consistentes

$$\hat{\theta} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \theta$$

Video 2:

P1

$$P \text{ probabilidad (prop.)} = \theta$$

A evento , $P = P(A)$

$$\begin{array}{c} N_A (A) \\ N - N_A (\bar{A}) \\ \hline N \end{array} \rightarrow \frac{N_A}{N} = P = P(A)$$

$$X = \begin{cases} 1 & A (P) \\ 0 & \bar{A} (1-P) \end{cases}$$

$$P(X=x) = P(x, p) = p^x (1-p)^{1-x}, x=1,0$$

x_1, x_2, \dots, x_n v.a.l. id.

$$L(\vec{x}, p) = \prod_{i=1}^n f(x_i, p) \quad L(\vec{x}, p) = \prod p^x (1-p)^{1-x}$$

$$L(\vec{x}, p) = p^{\sum x_i} (1-p)^{n-\sum x_i}$$

$$L(\vec{x}, p) = \sum x_i \ln p + (n - \sum x_i) \ln (1-p).$$

$$\frac{dL}{dp} = \frac{\sum x_i}{p} - \frac{(n - \sum x_i)}{1-p} = 0$$

$$\Rightarrow \hat{p} = \frac{\sum x_i}{n} = \bar{x} = f_n(A)$$

$$x_i = \begin{cases} 1 \\ 0 \end{cases}$$

$$\text{Si } n \text{ grande } \hat{p} = \bar{x} \approx N(p, \frac{p(1-p)}{n})$$

→ Tipo de componentes t.q. duración $X \sim e(\alpha)$

$$E(X) = \frac{1}{\alpha} = \theta \quad (\hat{\theta})$$

$$x_1, \dots, x_n \rightarrow \hat{\theta} = \bar{x}$$

$\nwarrow n = 100$

dispongo este t para hacer el exp.

$H = 10 \text{ (UT)}$ → 70 fallaron
después de $H(\text{UT})$ → 30 siguen.

$$P = P(X > H=10) \quad , \quad \hat{P} = \frac{30}{100} = 0,3.$$

$$\theta = \frac{1}{\alpha}$$

$$P = P(X > H) = \int_H^{\infty} \alpha e^{-\alpha x} dx$$

$$P = P(X > H) = \int_H^{\infty} \alpha e^{-\alpha x} dx = e^{-\alpha H} \rightarrow P = e^{-\alpha H}$$

$$\Rightarrow \ln P = -\alpha H$$

$$\Rightarrow \theta = \frac{1}{\alpha} = \frac{-H}{\ln P} \quad \rightarrow \text{prop. de invariancia: } \hat{\theta} \text{ de } \theta \Rightarrow g(\hat{\theta}) = g(\theta)$$

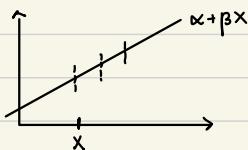
$$\hat{\theta} = \left(\frac{1}{\alpha} \right) = \frac{-H}{\ln \hat{P}} = \frac{-10}{\ln 0,3}$$

basado en una proporción.

[P2] Relación entre la estatura y el peso

$$Y = f(X, \epsilon) \quad , \quad \epsilon = \text{error}$$

$$Y = \alpha + \beta X + \epsilon$$



Supuestos razonables:

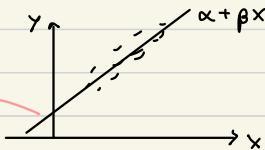
$\epsilon \sim N(0, \sigma^2)$ → errores se pueden suponer una suma de errores pequeños, por TLC lo razonable es que tenga dist. normal.

$$\Rightarrow Y \sim N(\alpha + \beta X, \sigma^2)$$

$$\hat{\alpha}, \hat{\beta}, \hat{\sigma}^2 ?$$

muestra dada $x_2 \leftarrow$
variables.

estimar esta recta.



$$f(Y) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(Y-\alpha-\beta X)^2}{2\sigma^2}}$$

$$L(\bar{x}, \bar{y}) = \prod \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} e^{-\frac{(y_i-\alpha-\beta x_i)^2}{2\sigma^2}}$$

$$L = k \cdot \frac{1}{\sigma^n} \cdot e^{-\frac{\sum(y_i-\alpha-\beta x_i)^2}{2\sigma^2}}$$

maximizar α y β
y no de la var.

$\langle \alpha, \beta \rangle$

$$l = -\frac{\sum(y_i-\alpha-\beta x_i)^2}{2\sigma^2}$$

$$\frac{dl}{d\alpha} = -2 \frac{\sum(y_i-\alpha-\beta x_i)}{2\sigma^2} = 0 \quad , \quad \frac{dl}{d\beta} = -2 \frac{\sum(y_i-\alpha-\beta x_i)x_i}{2\sigma^2} = 0$$

Resolviendo las ecs:

$$\Rightarrow \hat{\alpha} = \bar{y} - \hat{\beta} \bar{x}$$

$$\Rightarrow \hat{\beta} = \frac{\sum y_i x_i - n \bar{y} \bar{x}}{\sum x_i^2 - n \bar{x}^2} = \frac{\sum (y_i - \bar{y})(x_i - \bar{x})}{\sum (x_i - \bar{x})^2}$$

$$\frac{dL}{d\sigma^2}, \quad L = k \frac{1}{\sigma^2} e^{-\frac{\sum (y_i - \alpha - \beta x_i)^2}{2\sigma^2}}$$

$$\max_{\alpha, \beta} L \equiv \min_{\alpha, \beta} \sum (y_i - \alpha - \beta x_i)^2$$



$$y = \alpha + \beta x + \varepsilon \rightarrow \text{prob. regresión lineal simple.}$$

Intervalo de confianza

5.junio

Método momentos.

$$X \sim U(-\theta, \theta)$$

$$\text{Ej: } E(x^2) = \int_{-\theta}^{\theta} x^2 \cdot \frac{1}{2\theta} dx$$

$$E(x^2) = \frac{1}{2\theta} \cdot \frac{x^3}{3} \Big|_{-\theta}^{\theta} = \frac{2\theta^3}{2\theta \cdot 3} = \frac{\theta^2}{3}$$

$$\Rightarrow \hat{E}(x^2) = \frac{\sum x_i^2}{n} = \frac{\hat{\theta}^2}{3}$$

$$\Rightarrow \hat{\theta} = \sqrt{\frac{3 \sum x_i^2}{n}}$$

creerle a lo + probable. ← Método de máx. verosimilitud.

$$L(x_1, \dots, x_n, \theta) = \prod_{i=1}^n f(x_i, \theta), \quad \max_{\theta} L(\bar{x}, \theta)$$

* ej ya visto

* propuesto: $X \sim U(-\theta, \theta)$, EMV de θ

Ej: $X \sim N(\mu, \sigma^2)$

x : Peso, x_1, \dots, x_n

$\hat{\mu} = \bar{x}$
estimador

$\bar{x} = 65$
estimado (evaluado en muestra particular)

Def sea X v.a. cuya distribución depende de un parámetro θ ; sea x_1, \dots, x_n m.a. de x y $L_1(x_1, \dots, x_n)$, $L_2(x_1, \dots, x_n)$ dos estadísticos (funciones reales). Se dice que $(L_1(\bar{x}), L_2(\bar{x}))$ es un intervalo de confianza para θ , con confianza γ , ssi.

$$P(L_1(x_1, \dots, x_n) < \theta < L_2(x_1, \dots, x_n)) = \gamma$$

Obs

1) Un I.C. es un intervalo aleatorio (no numérico) $\rightarrow L_i$ es una func de v.q.

2) Para un parámetro θ , existen "infinitos" intervalos de confianza.

3) Es deseable (no siempre se puede hacer).

$$\min(L_s(\bar{x}) - L_i(\bar{x}))$$

4) Para efectos del curso, se construirán I.C. en los casos.

a) I.C. $\mu \sim N(\mu, \sigma^2)$

b) I.C. $\sigma^2 \sim N(\mu, \sigma^2)$

c) I.C. $E(x)$ n grande.

d) I.C. p: proporción n grande

e) I.C. para funciones de lo anterior.

$$P(L_i(\bar{x}) < \theta < L_s(\bar{x})) = \gamma \quad \theta^*$$

$$P(L_i^*(\bar{x}) < \theta^* < L_s^*(\bar{x})) = \gamma$$

a) I.C. $\mu \sim N(\mu, \sigma^2)$ (σ^2 conocido)

Supongamos x_1, \dots, x_n m.a. de x.

$$1) \hat{\mu} = \bar{x} \quad \checkmark \quad \text{conocido}$$

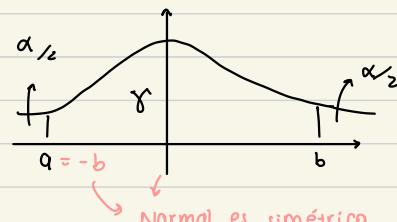
$$2) \hat{\mu} = \bar{x} \sim N(\mu, \frac{\sigma^2}{n})$$

$$3) z = \frac{\bar{x} - \mu}{\sigma/\sqrt{n}} \sim N(0, 1)$$

\downarrow no depende de μ .

Fun.º pivote

$$4) P(a < z < b) = \gamma \rightarrow P(-b < z < b) = \gamma = 1 - \alpha.$$

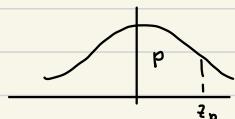


$$P(z < b) = 1 - \alpha + \frac{\alpha}{2}$$

$$= 1 - \frac{\alpha}{2}$$

NOTA: $P(z < z_p) = p$

$$b = z_{1-\alpha/2}$$



de las tablas de la normal, encontrar b que cumple la condic

$$s) P\left(-z_{1-\frac{\alpha}{2}} < \frac{\bar{x} - \mu}{\sigma/\sqrt{n}} < z_{1-\frac{\alpha}{2}}\right) = 1 - \alpha = \gamma$$

$$P\left(\bar{x} - z_{1-\frac{\alpha}{2}} \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}} < \mu < \bar{x} + z_{1-\frac{\alpha}{2}} \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right) = 1 - \alpha.$$

$L_i(\bar{x})$ μ $L_s(\bar{x}).$

Ej: $x \sim N(\mu, 100)$ $n = 64$
 $\gamma = 1 - \alpha = 0,95$ $\bar{x} = 70$

$$1 - \frac{\alpha}{2} = 0,975, \quad z_{0,975} = 1,96$$

$$\bar{x} \pm z_{1-\frac{\alpha}{2}} \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$$

$$70 \pm 1,96 \cdot \frac{10}{8} = 70 \pm 2,45 = (67,55; 72,45)$$

$$P(67,55 < \mu < 72,45) = \begin{cases} 0 & \rightarrow \text{al transformarlo a números,} \\ 1 & \text{las prob. se pierden!} \end{cases}$$

Pero se tiene un 95% de confianza de que será 1.

Obs 1) Si n aumenta, $L_s - L_i$ disminuye.

- Si γ aumenta, $L_s - L_i$ aumenta

2) De lo anterior se puede escribir:

$$P\left(|\bar{x} - \mu| < z_{1-\frac{\alpha}{2}} \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}}\right) = 1 - \alpha$$

error de estimación.

$$\varepsilon = z_{1-\frac{\alpha}{2}} \cdot \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$$

$$\rightarrow n = 64; \quad 1 - \alpha = 0,95 \Rightarrow z_{1-\frac{\alpha}{2}} = 1,96.$$

$$\Rightarrow \varepsilon = 2,45.$$

$$\rightarrow n, \varepsilon \text{ son datos} \Rightarrow 1 - \alpha ?$$

$$(68,00; 72,00) \rightarrow n = 64$$

$$\varepsilon = 2$$

$$\Rightarrow 3_{1-\frac{\alpha}{2}} = 1,6 \Rightarrow 1-\alpha = 0,8904$$

$$\rightarrow n = \frac{3_{1-\alpha/2}^2 \sigma^2}{\varepsilon^2}$$

$$\varepsilon = 1,5$$

$$1-\alpha = 0,95$$

$$n = \frac{1,96^2 \cdot 100}{(1,5)^2} = 171.$$

c) Intervalo de confianza para $E(X)$, n grande (x_1, \dots, x_n). $x \sim e(\alpha)$

$$\theta = E(x) = \frac{1}{\alpha}, \text{Var}(x) = \frac{1}{\alpha^2}$$

$$-\bar{\theta} = \hat{E} = \bar{x}$$

$$-\hat{\theta} = \bar{x} \sim N\left(\frac{1}{\alpha}, \frac{1}{n\alpha^2}\right) = N(\theta, \frac{\theta^2}{n})$$

$$z = \frac{\hat{\theta} - \theta}{\sqrt{\theta^2/n}} \approx N(0,1)$$

F. Pivote.

$$\rightarrow P(-\bar{z}_{1-\alpha/2} < z < \bar{z}_{1-\alpha/2}) = 1 - \alpha$$

$$P\left(-\bar{z}_{1-\frac{\alpha}{2}} < \frac{\hat{\theta} - \theta}{\theta/\sqrt{n}} < \bar{z}_{1-\frac{\alpha}{2}}\right) = 1 - \alpha$$

$$P\left(\underbrace{\frac{\bar{x}}{1 + \frac{\bar{z}_{1-\alpha/2}}{\sqrt{n}}}}_{L_i(\bar{x})} < \theta < \underbrace{\frac{\bar{x}}{1 - \frac{\bar{z}_{1-\alpha/2}}{\sqrt{n}}}}_{L_s(\bar{x})}\right) = 1 - \alpha$$

\rightarrow Si despejar θ no es tan fácil, truco!

$$P\left(-\bar{z}_{1-\frac{\alpha}{2}} < \frac{\hat{\theta} - \theta}{\theta/\sqrt{n}} < \bar{z}_{1-\frac{\alpha}{2}}\right) = 1 - \alpha.$$

$$P\left(\hat{\theta} - \bar{z}_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\hat{\theta}}{\sqrt{n}} < \theta < \hat{\theta} + \bar{z}_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\hat{\theta}}{\sqrt{n}}\right) = 1 - \alpha, \text{ L.G.N } \bar{x} \rightarrow E(X) = \theta$$

despejo θ sólo de arriba

si no conozco, lo estimo

Intervalo de confianza para p (proporción; probabilidad)

$$\frac{\begin{pmatrix} N_A & A \\ N - N_A & \bar{A} \end{pmatrix}}{N} \quad p = \frac{N_A}{N}$$

- Proporción
- Probabilidad

$$\hat{p} = \frac{\sum x_i}{n} = \bar{x}$$

x_1, \dots, x_n m.a.i.i.d.

$$x_i = \begin{cases} 1 & p \\ 0 & 1-p \end{cases}$$

variables bernoulli

$$\cdot E(x_i) = p$$

$$\hat{p} = \bar{x} \rightsquigarrow N(p, \frac{p(1-p)}{n})$$

$$z = \frac{\bar{x} - p}{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}} \approx N(0,1)$$

$$\cdot P(-z_{1-\alpha/2} < z < z_{1-\alpha/2}) = 1 - \alpha$$

$$P\left(-z_{1-\alpha/2} < \frac{\bar{x} - p}{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}} < z_{1-\alpha/2}\right) = 1 - \alpha.$$

$$P\left(\bar{x} - z_{1-\alpha/2} \underbrace{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}}_{L_L} < p < \bar{x} + z_{1-\alpha/2} \underbrace{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}}_{L_S}\right) = 1 - \alpha$$

$$n = 500 \quad \begin{array}{l} z_{0.975} = 1.96 \\ 300 \text{ C} \end{array} \quad 1 - \alpha = 0.95$$

$$\hat{p} = \frac{200}{500} = 0.4 \rightarrow \text{estimación de la proporción.}$$

$$(0.4 \pm 1.96 \sqrt{\frac{0.4 \cdot 0.6}{500}})$$

$$(0.4 \pm 0.043) \xrightarrow{\underbrace{\varepsilon}} (0.357; 0.443).$$

Volviendo a (*):

$$P\left(|\bar{X} - p| < \frac{\alpha}{2} \sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}\right) = 1-\alpha.$$

$$\epsilon = \frac{\alpha}{2} \sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}.$$

- p desconocido.

$$n = \frac{\frac{\alpha^2}{4} \cdot \frac{p(1-p)}{\epsilon^2}}{\alpha} \quad / \text{Max } n \rightarrow p = \frac{1}{2}$$



$$n = \frac{\frac{\alpha^2}{4} \cdot \alpha_2}{\epsilon^2}$$

$$1-\alpha = 0,95 \rightarrow \frac{\alpha}{2} = 0,025 \rightarrow \frac{\alpha}{2} = 1,96.$$

$$\epsilon = 0,02 \rightarrow \text{error típico}$$

$$n = \frac{1,96^2}{4 \cdot 0,02^2} = 2401 \rightarrow \text{debería preguntarle a 2401 para tener un error del } 2\% \text{ con confianza de } 95\%.$$

Intervalo de confianza para σ^2 ($x \sim N(\mu, \sigma^2)$).

previo: $y \sim \chi_n^2 = G(n/2, 1/2)$.



→ Tabulada

por ej. si $n=10$ $P(Y \leq \underbrace{15,987}_{\chi_{10,0,9}^2}) = 0,9$

$P(Y \leq \underbrace{4,865}_{\chi_{10,0,1}^2}) = 0,1$

$\chi^2 + \cdot \cdot \cdot$

$\chi_{10,0,1}^2$

$$P(Y \leq \chi_{n,p}^2) = p$$

Resultados previos

i) si $z \sim N(0,1) \Rightarrow y = z^2 \sim \chi_1^2$

ii) si $x \sim N(\mu, \sigma^2)$ x_1, \dots, x_n

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{\sum (x_i - \bar{x})^2}{n-1}$$

Para que sea inservido

III) Se puede demostrar que

$$\frac{(n-1)\hat{\sigma}^2}{\sigma^2} = \frac{\sum(x_i - \bar{x})^2}{\sigma^2} \sim \chi^2_{n-1}$$

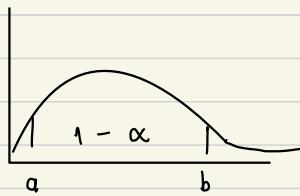
$(x_1 - \bar{x}) + (x_2 - \bar{x}) + \dots + (x_n - \bar{x}) = 0 \rightarrow$ le quito un grado de libertad.

$$\left(\sum \frac{(x_i - \mu)^2}{\sigma^2} \sim \chi^2_n \right) \quad (\text{le sumo un grado de lib. xq no tengo } \bar{x})$$

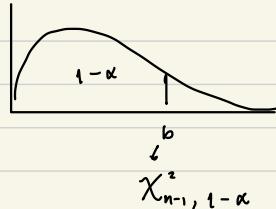


$$P\left(a < \frac{(n-1)\hat{\sigma}^2}{\sigma^2} < b\right) = 1 - \alpha$$

↓
función pivote

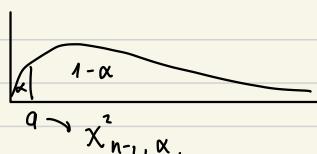


- $a = 0$



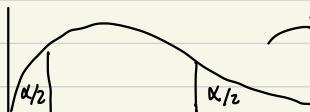
$$\chi^2_{n-1, 1-\alpha}$$

- $b = \infty$



$$\chi^2_{n-1, \alpha}$$

-



$$a = \chi^2_{n-1, \alpha/2} \quad b = \chi^2_{n-1, 1 - \frac{\alpha}{2}}$$

→ simetría en los prob. no en los números.

$b = \infty$

$$P\left(X_{n-1, \alpha}^2 < \frac{(n-1)\hat{\sigma}^2}{\sigma^2} < \infty\right) = 1 - \alpha.$$

$$P\left(0 < \frac{\hat{\sigma}^2}{\sigma^2} < \frac{(n-1)\hat{\sigma}^2}{\sigma^2}\right) = 1 - \alpha.$$

Test (Prueba) de Hipótesis

15. Junio. 23

Se afirma que la duración promedio de ciertos equipos es mayor a 100.
 Se afirma " " " proporción de apoyo al gobierno es mayor a 0,3
 $\hookrightarrow p$

$$x \sim N(\mu, \sigma^2), \quad \theta = E(x) = \mu.$$

$$x \sim e(x) \quad \theta = E(x) = \frac{1}{\alpha}$$

$$\theta = p$$

$$x = \begin{cases} 1 & p \\ 0 & 1-p \end{cases}$$

Si la H_1 no es verdadera

$$H_1: \theta = E(x) > 100$$

$$H_0: \theta = E(x) \leq 100$$

$$H_1: p < 0,3$$

$$H_0: p \geq 0,3.$$

H_1 Se denomina la hipótesis de prueba o hipótesis alternativa.

H_0 se " " " " base o " nula.

En general, si θ es el parámetro en estudio $\Rightarrow \theta$ de $\Theta = \Theta_0 \cup \Theta_1$

$$H_0: \theta \in \Theta_0$$

$$H_1: \theta \in \Theta_1$$

$$0 < E(x) \leq \infty \quad \Theta = \mathbb{R}^+ = (0, 100] \cup [100, \infty)$$

$$\Theta_0 \quad \Theta_1$$

Ej: Supongamos $x \sim N(\mu, \sigma^2 = 16)$

$$H_0: \mu \leq 100$$

$$H_1: \mu > 100$$

Problema a resolver: Si x_1, \dots, x_n es una m.a., como debe ser \bar{x} para rechazar H_0 y aceptar H_1 como verdadera?

Se rechaza $H_0 \Leftrightarrow \bar{x} > c$ (\bar{x} es grande)
en favor de H_1

Def Se define la región de rechazo como $R = \{\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n\} / \text{se rechaza } H_0$

[Ej] $R = \{\bar{x}_1, \dots, \bar{x}_n\} / \bar{x} > c\}$

| | | Naturaleza | |
|---------------------------------|--|-----------------|------------------|
| | | H_0 V | H_1 V |
| D e s c ri pción | H_0 V (no rech.) | ✓ | error tipo II |
| | H_1 V rech. (H_0 en fav. de H_1) | error tipo I | ✓ |

ej. examen:

Error tipo I \equiv Rechazar H_0 / H_0 V
" " II \equiv No rechazar H_0 / H_1 V.

[Ej] H_1 : Flema es ladrón
 H_0 : Flema no es ladrón

más grave.
no se puede castigar
un inocente.

→ error I: decir que es ladrón cuando no lo soy.

→ error II: decir " no " " " " lo soy.

* Habitualmente H_0 y H_1 se ponen para que error I sea + grave que II.

los errores (Tipo I y Tipo II) no se pueden evitar por lo cual se trata de minimizar la prob. de cometerlos. Desgraciadamente los errores van en sentido contrario.

Def: sea $\alpha(\theta) = P(\text{error tipo I})$

$$\alpha(\theta) = P(\text{Rechazar } H_0 / \theta \in \Theta_0)$$

$\alpha = \text{Max } \alpha(\theta)$ Nivel de significación del test.

En el ej: $\alpha(\mu) = P(\bar{x} > c | \mu \leq 100)$ *en el lím.*

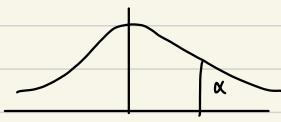
$$\alpha = \text{Max } \alpha(\mu) = P(\bar{x} > c | \mu = 100)$$

Ej Supongamos $X \sim N(\mu, \sigma^2 = 16)$. fijamos α .

$$P(\bar{x} > c | \mu = 100) = \alpha$$

$$P\left(\frac{\bar{x}-100}{\sigma/\sqrt{n}} > \frac{c-100}{\sigma/\sqrt{n}}\right) = \alpha$$

$Z_{1-\alpha}$



$$\frac{c - 100}{\sigma/\sqrt{n}} = z_{1-\alpha}$$

$$c = 100 + z_{1-\alpha} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$$

se rechaza H_0 si:

$$\bar{x} > 100 + z_{1-\alpha} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$$

Ej: $\alpha = 0,05 \Rightarrow z_{0,95} = 1,645$ $n = 25$

$$\bar{x} > 100 + 1,645 \cdot \frac{4}{5} = 101,316.$$

$\rightarrow \bar{x} = 101,5 > 101,316$

\Rightarrow se rechaza H_0 ; existe evidencia estadística significativa para decir que $\mu > 100$.

$\rightarrow \bar{x} = 101,1 \not> 101,316$ no se puede rechazar la hipótesis H_0 , con ($\alpha = 0,05$)

$$\rightarrow 101,1 = 100 + z_{1-\alpha} \frac{4}{5}.$$

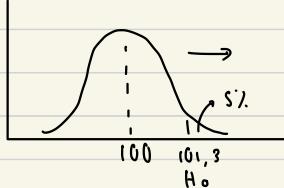
$$z_{1-\alpha} = 1,375 \Rightarrow \alpha = 0,085.$$

\hookrightarrow rechazo con 8,5%.

α^* se denomina p-value \rightarrow minimizar el error.

$$X \sim N(\mu; 16) \quad n = 25$$

$$\bar{x} \sim N(\mu; 16/25) \quad \text{si } H_0 \text{ V} \\ (\mu = 100).$$



Obs En el ej. se rechaza H_0 si $\bar{x} > 100 + z_{1-\alpha} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$

$$z_{\text{obs}/H_0} = \frac{\bar{x} - 100}{\sigma/\sqrt{n}} > z_{1-\alpha}$$

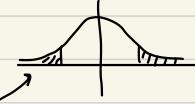
\hookrightarrow estadístico de prueba.

Resumen:

Test de Hipótesis para $\theta = \mu$, $X \sim N(\mu, \sigma^2)$
conocido.

$$H_0: \mu \leq \mu_0$$

$H_1: \mu > \mu_0$ se rechaza H_0 si $\bar{X} > \mu_0 + z_{1-\alpha} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$



$H_0: \mu \geq \mu_0$ se rechaza H_0 si $\bar{X} < \mu_0 + z_\alpha \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$

$$H_1: \mu < \mu_0$$

$$H_0: \mu = \mu_0$$

$H_1: \mu \neq \mu_0$ se rechaza H_0 si $\bar{X} > \mu_0 + z_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$ o $\bar{X} < \mu_0 - z_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$

$$\bar{X} < \mu_0 - z_{1-\alpha/2} \frac{\sigma}{\sqrt{n}}$$

→ error total se distribuye en ambos.

Ej Test de diferencia de medias.

$X \sim N(\mu_x, \sigma_x^2)$, $Y \sim N(\mu_y, \sigma_y^2)$
(σ_x^2, σ_y^2 conocidos)

$$H_0: \mu_x \leq \mu_y \iff H_0: \mu_x - \mu_y \leq 0$$

$$H_1: \mu_x > \mu_y \quad H_1: \mu_x - \mu_y > 0$$

$$X_1, \dots, X_n \quad Y_1, \dots, Y_m$$

$$\widehat{\mu_x - \mu_y} = \widehat{\mu_x} - \widehat{\mu_y} = \bar{X} - \bar{Y}$$

$$\bar{X} - \bar{Y} \sim N\left(\mu_x - \mu_y, \frac{\sigma_x^2}{n} + \frac{\sigma_y^2}{m}\right)$$

• se rechaza H_0 (nivel de significación α) si;

$$\bar{X} - \bar{Y} > 0 + z_{1-\alpha} \cdot \sqrt{\frac{\sigma_x^2}{n} + \frac{\sigma_y^2}{m}}$$

Test Hipótesis

16. junio

$$H_0: \theta \in \Theta_0$$

$$H_1: \theta \in \Theta_1$$

ERROR tipo I: Rechazar H_0 (favor H_1) / H_0 v.

ERROR tipo II: NO rechazo H_0 / H_1 v.

Ej 1] $n = 1000 \rightarrow$ ¿cómo extiendo los resultados a la población?

280 F.G.

$$H_0: p \geq 0,3$$

$$H_1: p < 0,3$$

P: proporción de apoyo
al gobierno en la
población

$$0,28 = \hat{p} \rightarrow \text{estimación de } p.$$

$$\hat{p} = \frac{\sum x_i}{n}, \quad x_i = \begin{cases} 1 & p \\ 0 & 1-p \end{cases}$$

$$\hat{p} = \bar{x} \sim N(p; \frac{p(1-p)}{n})$$

$$Z = \frac{\hat{p} - p}{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}} \sim N(0,1)$$

↑ estadístico de prueba

Se rechaza H_0 si $\hat{p} < c$.

$P(\text{error tipo I}) = \alpha$ (nivel significación)

$$P(\hat{p} < c / p = 0,3)$$

$$P\left(\frac{\hat{p} - p}{\sqrt{\frac{p(1-p)}{n}}} < \underbrace{\frac{c - 0,3}{\sqrt{\frac{0,3(1-0,3)}{n}}}}_{z_\alpha}\right) = \alpha \quad \rightarrow \quad \frac{c - 0,3}{\sqrt{\frac{0,3 \cdot 0,7}{n}}} = z_\alpha$$

z_α

$$c = 0,3 + z_\alpha \sqrt{\frac{0,3 \cdot 0,7}{n}}$$

$$\alpha = 0,05 \rightarrow z_\alpha = -1,645.$$

$$c = 0,276.$$

$$\hat{p} < 0,276$$

$$\downarrow \\ 0,28 \neq 0,276 \rightarrow \text{NO rechazo } H_0$$

$$0,28 = 0,3 + \bar{z}_\alpha \sqrt{\frac{0,3 \cdot 0,7}{n}}$$

$$\Rightarrow \bar{z}_\alpha = -1,38$$

$$\alpha^* = 0,0838.$$

✓

p-value.

Ej] $X \sim N(\mu, \sigma^2)$

$$H_0: \sigma^2 \leq \sigma_0^2 = 4$$

$$H_1: \sigma^2 > \sigma_0^2 = 4$$

x_1, \dots, x_n

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2}{n-1}$$

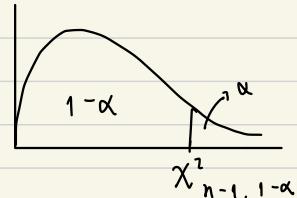
se rechaza H_0 si $\hat{\sigma}^2 > c$.

$$P(\text{error tipo I}) = \alpha$$

$$P(\hat{\sigma}^2 > c \mid \sigma^2 = 4) = \alpha$$

$$P\left(\frac{(n-1)}{\sigma^2} \hat{\sigma}^2 > \frac{(n-1)c}{\sigma^2} \mid \sigma^2 = 4\right) = \alpha$$

$$P\left(\chi_{n-1}^2 > \frac{(n-1)c}{\sigma^2} \mid \sigma^2 = 4\right) = \alpha.$$



$$\chi_{n-1, 1-\alpha}^2 = \frac{(n-1)c}{4}$$

$$c = \frac{4 \chi_{n-1, 1-\alpha}^2}{n-1}$$

se rechaza H_0 si

$$\hat{\sigma}^2 > 4 \cdot \frac{\chi_{n-1, 1-\alpha}^2}{n-1}$$

$$\alpha = 0,05, n = 25, \chi_{24, 0,95}^2 = 36,415$$

tabla

se rechaza H_0 si $\hat{\sigma}^2 > 6,069$.

Test de Hipótesis, Intervalo de Confianza para μ , $X \sim N(\mu, \sigma^2)$, σ^2 desconocido.

i.e. (μ) σ^2 conocido.

Hago $\hat{\sigma}$ cuando n grande ya que $\sigma \sim \hat{\sigma}$

$$(\bar{X} - z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\hat{\sigma}}{\sqrt{n}}, \bar{X} + z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\hat{\sigma}}{\sqrt{n}})$$

$$\sigma \rightarrow \hat{\sigma}$$

$$z = \frac{\bar{X} - \mu}{\hat{\sigma}/\sqrt{n}} \sim \cancel{N(0,1)}$$

previo:

$$\text{sea } z \sim N(0,1)$$

$$v \sim \chi_k^2 \quad (z, v \text{ independientes}).$$

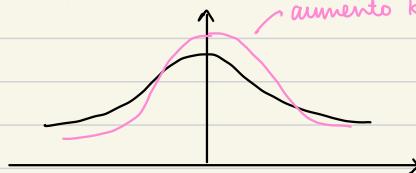
$$\text{sea } T = \frac{z}{\sqrt{v/k}} = \frac{N(0,1)}{\sqrt{\frac{\chi_k^2}{k}}}$$

función para que decae

se puede demostrar que

$$f(z) = \frac{T((k+1)/2)}{\Gamma(k/2)\sqrt{\pi k}} \left(1 + \frac{t^2}{k}\right)^{-\frac{(k+1)}{2}}, -\infty < t < \infty$$

se dice que T tiene distribución t-student con k grados de libertad.
 $T \sim t_k$



se puede dem. que
 $t_k \xrightarrow[k \rightarrow \infty]{\text{distribución}} z \sim N(0,1)$

la distribución t-student está tabulada. por ej. $P(t_{10} \leq 1,8125) = 0,95$
 $P(t_{10} \leq 1,3722) = 0,90$.

$$1,8125 = t_{10, 0.95}$$

$$1,3722 = t_{10, 0.90}$$

sea $X \sim N(\mu, \sigma^2)$

X_1, \dots, X_n

$$- Z = \frac{\bar{X} - \mu}{\sigma/\sqrt{n}} \sim N(0,1)$$

$$- V = \frac{(n-1) \hat{\sigma}^2}{\sigma^2} \sim \chi^2_{n-1}$$

$$T = \frac{Z}{\sqrt{V/(n-1)}} = \frac{(\bar{X} - \mu)/\sigma/\sqrt{n}}{\sqrt{(n-1)\hat{\sigma}^2/\sigma^2(n-1)}} = \frac{\bar{X} - \mu}{\hat{\sigma}/\sqrt{n}} \sim t_{n-1}$$

$$Z = \frac{\bar{X} - \mu}{\sigma/\sqrt{n}} \sim N(0,1)$$

$$T = \frac{\bar{X} - \mu}{\hat{\sigma}/\sqrt{n}} \sim t_{n-1}$$

$$\sigma \text{ conocido} \leftarrow \left(\bar{X} - z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} ; \bar{X} + z_{1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \right) \quad \left. \right\} \text{intervalos.}$$

$$\sigma \text{ desconocido} \leftarrow \left(\bar{X} - t_{n-1, 1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\hat{\sigma}}{\sqrt{n}} ; \bar{X} + t_{n-1, 1-\frac{\alpha}{2}} \frac{\hat{\sigma}}{\sqrt{n}} \right)$$

$$n \rightarrow \infty \quad \hat{\sigma} \rightarrow \sigma$$

$$t_{n-1, 1-\frac{\alpha}{2}} \rightarrow z_{1-\frac{\alpha}{2}}$$

Independencia en tablas de contingencia

| X\Y | R | A | |
|-----|-----|-----|-----|
| A | 75 | 25 | 100 |
| M | 130 | 70 | 200 |
| B | 145 | 55 | 200 |
| | 350 | 150 | 500 |

X : Nivel socioeconómico.

Y : Apoyo G.

$x \rightarrow y$

Planteamiento gen:

→ Sean X, Y 2 variables (características) cualitativas t.q. X tiene p categorías (x_1, \dots, x_p) $\in Y$ tiene q categorías (y_1, \dots, y_q)

En la población, sea $P_{ij} = P(X = x_i, Y = y_j)$

| X\Y | y_1 | y_2 | y_3 |
|-------|----------|----------|----------|
| x_1 | P_{11} | P_{12} | P_{13} |
| x_2 | P_{21} | P_{22} | P_{23} |
| x_p | P_{p1} | P_{p2} | P_{p3} |

Supongamos que se toma una muestra de tamaño n obteniendo:

| X\Y | y_1 | y_2 | y_3 |
|-------|----------|----------|----------|
| x_1 | n_{11} | n_{12} | n_{13} |
| x_2 | n_{21} | n_{22} | n_{23} |
| x_p | n_{p1} | n_{p2} | n_{p3} |

$$n_i = \sum_j n_{ij}$$

$$n_j = \sum_i n_{ij}$$

se desea estudiar las hipótesis:

H_0 : X, Y indep.

H_1 : H_0 falsa (X, Y dep.).

Si H_0 V $P_{ij} = P_{i.} \cdot P_{.j}$ V i, j

H_0 : $P_{ij} = P_{i.} \cdot P_{.j}$ V i, j

H_1 : H_0 falso.

→ Si H_0 V y se toma una muestra de tamaño $n \Rightarrow (x_i, y_j)$ se espera tener $n \cdot P_{ij} = n P_{i.} P_{.j} = E_{ij}$ (n^o esperado de observaciones)

Se debe comparar lo observado (n_{ij}) con lo esperado ($n \cdot P_{i.} P_{.j}$)

$$O_{ij} = n_{ij} \sim n P_{i.} P_{.j} = E_{ij}$$

$$\hat{E}_{ij} = n \hat{P}_{i.} \hat{P}_{.j} = n \cdot \frac{n_i}{n} \cdot \frac{n_j}{n}$$

$$\hat{E}_{ij} = \frac{n_i \cdot n_j}{n}$$

En el ejemplo: tabla "Esperada bajo H_0 "

| X\Y | R | A | |
|-----|-----|-----|-----|
| A | 70 | 30 | 100 |
| M | 140 | 60 | 200 |
| B | 140 | 60 | 200 |
| | 350 | 150 | 500 |

$$\sum_{i=1}^p \sum_{j=1}^q \frac{(O_{ij} - \hat{E}_{ij})^2}{\hat{E}_{ij}} \quad \left(\begin{array}{l} \text{Estadístico de} \\ \text{Pearson} \end{array} \right)$$

Se rechaza H_0 si $Q > c$.

→ Se puede demostrar que si n es grande y H_0 es verdadero:

$$Q \approx \chi^2_{(p-1)(q-1)} \quad \begin{array}{l} \text{→ grados de libertad.} \\ (\text{cant. de sumandos independientes}) \end{array}$$

Se rechaza H_0 si

$$Q > \chi^2_{(p-1)(q-1)} ; 1-\alpha \quad \left(\begin{array}{l} \alpha \text{ nivel de} \\ \text{significación} \end{array} \right)$$



$$\cdot \text{En el ejemplo} \quad Q = \frac{(75-70)^2}{70} + \frac{(25-30)^2}{30} + \dots = 4,17.$$

$$\chi^2_{(3-1)(2-1)} = \chi^2_2$$

$$\cdot \text{Si } \alpha = 0,1 \quad \chi^2_{2, 0,9} = 4,605$$

uno aumenta el tamaño de la muestra para ver si se puede rechazar H_0 .

$$\ast 4,17 < 4,605 \Rightarrow \text{no se puede rechazar } H_0. \text{ (indep).}$$

Observación

| | | C | \bar{C} |
|---|---|-----|-----------|
| | | 175 | 100 |
| S | H | 175 | 275 |
| | M | 150 | 175 |
| | | 325 | 275 |
| | | | 600 |

contrariaz.

→ Tasa de contrataz. de H es mayor al de M.

Tabla A

| | | C | \bar{C} | |
|---|---|-----|-----------|-----|
| | | 25 | 50 | 75 |
| S | H | 25 | 50 | 75 |
| | M | 75 | 150 | 225 |
| | | 100 | 200 | 300 |

Tabla B

| | | C | \bar{C} | |
|---|---|-----|-----------|-----|
| | | 150 | 50 | 200 |
| S | H | 150 | 50 | 200 |
| | M | 75 | 25 | 100 |
| | | 225 | 75 | 300 |

Q, se rechaza H_0 (indep.)
 $S \rightarrow NC$.

$$Q = 0$$

$$Q = 0$$

paradoja SIMPSON.

Correlaciones o dependencia Espuria.

~ N° delitos \leftrightarrow N° oficios relig.
↓
Poblac.

$S \leftrightarrow NC$