



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

Лабораторная работа № 6

**Построение и программная реализация алгоритмов численного
дифференцирования**

Студент Криков А. В.

Группа ИУ7-43Б

Оценка (баллы) _____

Преподаватель Градов В. М.

Москва.
2021 г.

1. Цель работы

Получение навыков построения алгоритма вычисления производных от сеточных функций .

2. Задание

Задана табличная (сеточная) функция. Имеется информация, что закономерность, представленная этой таблицей, может быть описана формулой

$$y = \frac{a_0 x}{a_1 + a_2 x},$$

Вычислить первые разностные производные от функции и занести их в столбцы таблицы:

- 1 - односторонняя разностная производная ,
- 2 - центральная разностная производная,
- 3 - 2-я формула Рунге с использованием односторонней производной,
- 4 - введены выравнивающие переменные.
- 5 - вторая разностная производная.

Входные данные:

Заданная таблица

Выходные данные:

Заполненная таблица с краткими комментариями по поводу использованных формул и их точности.

3. Описание алгоритма

Используя ряд Тейлора, получаем разностные формулы:

$$y'_n = \frac{y_n - y_{n-1}}{h} \qquad y'_n = \frac{y_{n+1} - y_n}{h}$$

Первое выражение — правая разностная производная, второе — левая разностная производная. Данные формулы имеют самый низкий (первый) порядок точности относительно шага.

Таким же образом получим центральную формулу:

$$y'_n = \frac{y_{n+1} - y_{n-1}}{2h}$$

Эта формула имеет второй порядок точности.

Используя преобразования в рядах Тейлора, приходим к первой формуле Рунге:

$$\psi(x)h^p = \frac{\Phi(h) - \Phi(mh)}{m^p - 1}$$

Отсюда можно получить вторую формулу Рунге:

$$\Omega = \Phi(h) + \frac{\Phi(h) - \Phi(mh)}{m^p - 1}$$

Отметим, что формулы Рунге справедливы не только для операции дифференцирования, но и для любых других приближенных вычислений (при условии, что погрешность формул имеет вышеприведенный вид)

Следует также описать метод вода выравнивающих переменных. При удачном подборе таких переменных исходная кривая может быть преобразована в прямую, производная от которой вычисляется точно даже по простым формулам. Пусть задана некоторая функция $y(x)$, и введены выравнивающие переменные $\xi(x)$ и $\eta=\eta(y)$. Тогда, возврат к заданным

переменным осуществляется этой формулой: $y'_x = \frac{\eta'_\xi \xi'_x}{\eta'_y}$

4. Результат работы программы

```
/home/akrik/.jdk/openjdk-15.0.2/bin/java -javaagent:/snap/intellij-idea-ultimate/295/lib/idea_rt.jar=42515:/snap/int
```

X	Y	Left side	Center Side	RungeDiff	AlignVarsDiff	SecondDiff
1.0	0.571	-----	-----	-----	0,408	-----
2.0	0.889	0,318	0,260	-----	0,247	-0,116
3.0	1.091	0,202	0,171	0,144	0,165	-0,062
4.0	1.231	0,140	0,121	0,109	0,118	-0,038
5.0	1.333	0,102	0,090	0,083	0,089	-0,023
6.0	1.412	0,079	-----	0,068	-----	-----

Process finished with exit code 0

Пояснения:

1. X
2. Y
3. В вычислениях использовалась левосторонняя формула. Точность $O(h)$
4. В вычислениях использовалась центральная формула. Точность $O(h^2)$
5. В вычислениях использовалась вторая формула Рунге с использованием левосторонней формулы.
6. Использовался метод выравнивающих переменных. Формула,

использованная в вычислениях: $y'_x = \frac{\eta'_\xi \xi'_x}{\eta'_y} = \frac{\eta'_\xi y^2}{x^2}$

η'_ξ определяется с помощью правосторонней формулы: $\frac{-1}{x_{i+1}} + \frac{1}{x_i}$

7. В вычислениях использовалась вторая разностная производная. Точность — $O(h^2)$

5. Исходный код программы

```

1  public class Main {
2      private static Double[] x = {1.0, 2.0, 3.0, 4.0, 5.0, 6.0};
3      private static Double[] y = {0.571, 0.889, 1.091, 1.231, 1.333, 1.412};
4      private static Double[][] table = {
5          {0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0},
6          {0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0},
7          {0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0},
8          {0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0},
9          {0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0},
10         {0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0, 0.0}
11     };
12
13
14     @ private static Double leftSide(Double[] y, Double step, int i) {
15         if (i > 0) {
16             return (y[i] - y[i - 1]) / step;
17         }
18         return null;
19     }
20
21     @ private static Double rightSide(Double[] y, Double step, int i) {
22         if (i < y.length - 1) {
23             return (y[i + 1] - y[i]) / step;
24         }
25         return null;
26     }
27
28     @ private static Double centerSide(Double[] y, Double step, int i) {
29         if (i > 0 && i < y.length - 1) {
30             return (y[i + 1] - y[i - 1]) / 2 / step;
31         }
32         return null;
33     }
34
35     @ private static Double secondDiff(Double[] y, Double step, int i) {
36         if (i > 0 && i < y.length - 1) {
37             return (y[i - 1] - 2 * y[i] + y[i + 1]) / (step * step);
38         }
39         return null;

```

```

private static Double rungeDiff(Double[] y, Double step, int i) {
    if (i >= 2) {
        Double F1 = leftSide(y, step, i);
        Double F2 = (y[i] - y[i - 2]) / (2 * step);

        return F1 + F1 - F2;
    }
    return null;
}

private static Double alignVarsDiff(Double[] y, Double[] x, int i) {
    if (i <= y.length - 2) {
        Double etaKsiDiff = (1 / y[i + 1] - 1 / y[i]) / (1 / x[i + 1] - 1 / x[i]);
        Double Y = y[i];
        Double X = x[i];
        return etaKsiDiff * Y * Y / X / X;
    }
    return null;
}

```

```

63 public static void main(String[] args) {
64     System.out.println(" X      Y      Left side   Center Side   RungeDiff   AlignVarsDiff   SecondDiff");
65
66     for (int i = 0; i < X.length; i++) {
67         System.out.print(X[i] + " | " + Y[i] + " | ");
68         Double res = leftSide(Y, step: X[1] - X[0], i);
69         if (res != null) {
70             System.out.printf(" %.3f | ", res);
71         } else {
72             System.out.printf(" ----- | ");
73         }
74         res = centerSide(Y, step: X[1] - X[0], i);
75         if (res != null) {
76             System.out.printf(" %.3f | ", res);
77         } else {
78             System.out.printf(" ----- | ");
79         }
80         res = rungeDiff(Y, step: X[1] - X[0], i);
81         if (res != null) {
82             System.out.printf(" %.3f | ", res);
83         } else {
84             System.out.printf(" ----- | ");
85         }
86         res = alignVarsDiff(Y, X, i);
87         if (res != null) {
88             System.out.printf(" %.3f | ", res);
89         } else {
90             System.out.printf(" ----- | ");
91         }
92         res = secondDiff(Y, step: X[1] - X[0], i);
93         if (res != null) {
94             System.out.printf(" %.3f ", res);
95         } else {
96             System.out.printf(" ----- ");
97         }
98         System.out.println();
99     }
100 }

```

6. Ответы на контрольные вопросы

1. Получить формулу порядка точности $O(h^2)$ для первой разностной производной y'_N в крайнем правом узле x_N .

①. Получить формулу порядка точности $O(h^2)$ для первой разностной производной y'_N в крайнем правом узле x_N

$$y_{N-1} = y_N - hy'_N + \frac{h^2}{2!} y''_N - \frac{h^3}{3!} y'''_N + \dots$$
$$y_{N-2} = y_N - 2hy'_N + \frac{4h^2}{2!} y''_N - \frac{8h^3}{3!} y'''_N + \dots$$

Отсюда

$$y'_N = \frac{3y_N - 4y_{N-1} + y_{N-2}}{2h} + \frac{h^2}{3} y'''_N$$

Получаем формулу: $y'_N = \frac{3y_N - 4y_{N-1} + y_{N-2}}{2h} + O(h^2)$

2. Получить формулу порядка точности $O(h^2)$ для второй разностной производной y''_0 в крайнем левом узле x_0 .

2) Используя разложение в ряд Тейлора:

$$\begin{cases} y_1 = y_0 + \frac{h}{1!} y_0' - \frac{h^2}{2!} y_0'' + \frac{h^3}{3!} y_0''' + \frac{h^4}{4!} y_0^{(4)} + \dots \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} y_2 = y_0 + \frac{2h}{1!} y_0' - \frac{(2h)^2}{2!} y_0'' + \frac{(2h)^3}{3!} y_0''' + \frac{16h^4}{4!} y_0^{(4)} + \dots \end{cases} \quad (2)$$

$$\begin{cases} y_3 = y_0 + \frac{3h}{1!} y_0' - \frac{(3h)^2}{2!} y_0'' + \frac{(3h)^3}{3!} y_0''' + \frac{81h^4}{4!} y_0^{(4)} + \dots \end{cases} \quad (3)$$

I (2) - 2 · (1):

$$y_2 - 2y_1 = -y_0 + \frac{2h^2}{2!} y_0'' + \frac{5h^3}{3!} y_0''' + \frac{14h^4}{4!} y_0^{(4)} + \dots$$

II (3) - 3 · (1):

$$y_3 - 3y_1 = -2y_0 + \frac{6h^2}{2!} y_0'' + \frac{24h^3}{3!} y_0''' + \frac{78h^4}{4!} y_0^{(4)} + \dots$$

III 4 · (I) - (II)

$$4y_2 - 8y_1 - y_3 + 3y_1 = -2y_0 + \frac{2h^2}{2!} y_0'' - \frac{22h^4}{4!} y_0^{(4)} + \dots$$

$$-5y_1 + 4y_2 - y_3 = -2y_0 + h^2 y_0'' - \frac{11h^4}{12} y_0^{(4)} + \dots$$

$$y_0'' = \frac{2y_0 - 5y_1 + 4y_2 - y_3}{h^2} + \frac{11h^2}{12} y_0^{(4)} + \dots$$

$$y_0'' = \frac{2y_0 - 5y_1 + 4y_2 - y_3}{h^2} + O(h^2)$$

3. Используя 2-ую формулу Рунге, дать вывод выражения (9) из Лекции №7 для первой производной y'_0 в левом крайнем узле

③

$$\begin{aligned} \omega &= \varphi(h) + \frac{\varphi(h) - \varphi(2h)}{h^2 - 1} + O(h^{p+1}) = \\ &= \frac{y_{n+1} - y_n}{h} + \frac{\frac{y_{n+1} - y_n}{h} - \frac{y_{n+2} - y_n}{2h}}{2^2 - 1} + O(h^2) = \\ &= \frac{-3y_n + 4y_{n+1} - y_{n+2}}{2h} + O(h^2) \end{aligned}$$

Для левого узла: $n=0, n+1=1, n+2=2 \Rightarrow y'_0 = \frac{-3y_0 + 4y_1 - y_2}{2h} + O(h^2)$

4. Любым способом из Лекций №7, 8 получить формулу порядка точности $O(h^3)$ для первой разностной производной y'_0 в крайнем левом узле x_0 .

4) Аппроксимация разностей в разг. Тейлора

$$\begin{cases} y_1 = y_0 + h y'_0 + \frac{h^2}{2!} y''_0 + \frac{h^3}{3!} y'''_0 + \frac{h^4}{4!} y^{(4)}_0 + \dots \quad (1) \\ y_2 = y_0 + 2h y'_0 + \frac{4h^2}{2!} y''_0 + \frac{8h^3}{3!} y'''_0 + \frac{16h^4}{4!} y^{(4)}_0 + \dots \quad (2) \\ y_3 = y_0 + 3h y'_0 + \frac{9h^2}{2!} y''_0 + \frac{27h^3}{3!} y'''_0 + \frac{81h^4}{4!} y^{(4)}_0 + \dots \quad (3) \end{cases}$$

I (2) - 4 · (1):

$$y_2 - 4y_1 = -3y_0 - 2h y'_0 + \frac{4h^3}{3!} y'''_0 + \frac{12h^4}{4!} y^{(4)}_0 + \dots$$

II (3) - 9(1):

$$y_3 - 9y_1 = -8y_0 - 6h y'_0 + \frac{18h^3}{3!} y'''_0 + \frac{72h^4}{4!} y^{(4)}_0 + \dots$$

III 2(II) - 9(I):

$$2y_3 - 18y_1 - 9y_2 + 36y_1 = 11y_0 + 6h y'_0 + \frac{36h^4}{4!} y^{(4)}_0 + \dots$$

$$18y_1 - 9y_2 + 2y_3 = 11y_0 + 6h y'_0 + \frac{3h^4}{2} y^{(4)}_0 + \dots$$

$$y'_0 = \frac{-11y_0 + 18y_1 - 9y_2 + 2y_3}{6h} - \frac{1}{4} h^3 y^{(4)}_0$$

$$y'_0 = \frac{-11y_0 + 18y_1 - 9y_2 + 2y_3}{6h} + O(h^3)$$