



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение
высшего образования
«Московский государственный технический университет
имени Н.Э. Баумана
(национальный исследовательский университет)»
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

Лабораторная работа № 5

**Построение и программная реализация алгоритмов численного
интегрирования**

Студент Криков А. В.

Группа ИУ7-43Б

Оценка (баллы) _____

Преподаватель Градов В. М.

Москва.
2021 г.

1. Цель работы

Получение навыков построения алгоритма вычисления двукратного интеграла с использованием квадратурных формул Гаусса и Симпсона.

2. Задание

Построить алгоритм и программу для вычисления двукратного интеграла при фиксированном значении параметра τ

$$\varepsilon(\tau) = \frac{4}{\pi} \int_0^{\pi/2} d\phi \int_0^{\pi/2} [1 - \exp(-\tau \frac{l}{R})] \cos \theta \sin \theta d\theta d\phi ,$$

где $\frac{l}{R} = \frac{2 \cos \theta}{1 - \sin^2 \theta \cos^2 \phi}$, θ, ϕ - углы сферических координат.

Применить метод последовательного интегрирования. По одному направлению использовать формулу Гаусса, а по другому - формулу Симпсона.

Входные данные:

τ — параметр выражения

M, N — количество узлов каждого из направлений интегрирования

Выходные данные:

Значение интеграла, вычисленного методом последовательного интегрирования по одному направлению — с использованием формулы Гаусса, и по-другому — с использованием формулы Симпсона.

График зависимости $\varepsilon(\tau)$.

3. Описание алгоритма

Имеем $\int_{-1}^1 t^k dt = \sum_{i=1}^n A_i t_i^k, k=0,1,\dots,2n-1$

Имеем систему:

$$\begin{cases} \sum_{i=1}^n A_i = 2 \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i = 0 \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i^2 = \frac{2}{3} \\ \dots \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i^{2n-1} = 0 \end{cases}$$

Так как система нелинейная, воспользуемся полиномами Лежандра:

$$P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} [(x^2 - 1)^n], n=0,1,2,\dots$$

Узлами формулы Гаусса являются нули полинома Лежандра $P_n(t)$, A_i можно найти из вышеуказанной системы уравнений.

Вычисляя интеграл на интервале $[a, b]$, выполним преобразование переменной (для вычисления квадратурной формулы Гаусса) :

$$x = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} t$$

Получаем конечную формулу для интервала $[a, b]$: $\int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{2} \sum_{i=1}^n A_i f(x_i)$

Для интервала $[a, b]$ формула Симпсона: $\int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{3} \sum_{i=0}^{\frac{N}{2}-1} (f_{2i} + 4f_{2i+1} + f_{2i+2})$

Эти методы можно применять и для приближённой оценки двукратных интегралов. Рассмотрим интеграл по прямоугольной области:

$$I = \int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy = \int_a^b F(x) dx, \text{ где } F(x) = \int_c^d f(x, y) dy$$

По каждой координате введём некоторую сетку узлов. Каждый однократный интеграл будем вычислять по квадратурным формулам. Для разных направлений можем использовать квадратурные формулы разных порядков точности.

$$\text{Конечная формула: } I = \iint_G f(x, y) dx dy = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m A_i B_{ij} f(x_i, y_j), \text{ где}$$

A_i, B_{ij} — известные постоянные

4. Результат работы программы

```
akrik@akrik-XPS-15-7590:~/Рабочий стол/bmstu-ca-master/lab_05$ python3 main.py
Input parameter: 1
Input N (Simpson): 5
Input M (Gauss): 5
Result = 0.8220079359661654
```

4.1. Алгоритм вычисления n корней полинома Лежандра n-ой степени.

Полином Лежандра имеет n различных действительных корней, которые расположены на интервале $[-1, 1]$. Нам известно, что в зависимости от степени n полином Лежандра является либо четной, либо нечетной функцией, то есть из того, что x - корень, следует, что -x — тоже корень. Исходя из выше сказанного, при поиске корней будем исследовать только промежуток $[0, 1]$. Конкретно каждый корень будем искать методом половинного деления, проходя по промежутку $[0, 1]$ с маленьким шагом. На каждом шаге будем проверять знаки функции на концах интервала, если они различны, то на интервале есть корень, который находим методом половинного деления, если функция с заданной точностью в одном из концов равна 0, то корень найден без дополнительных действий, если знаки

одинаковы — корней на заданном интервале нет, так как случай кратных корней не учитывается в силу свойств полинома Лежандра.

4.2. Влияние количества выбираемых узлов сетки по каждому направлению на точность расчётов

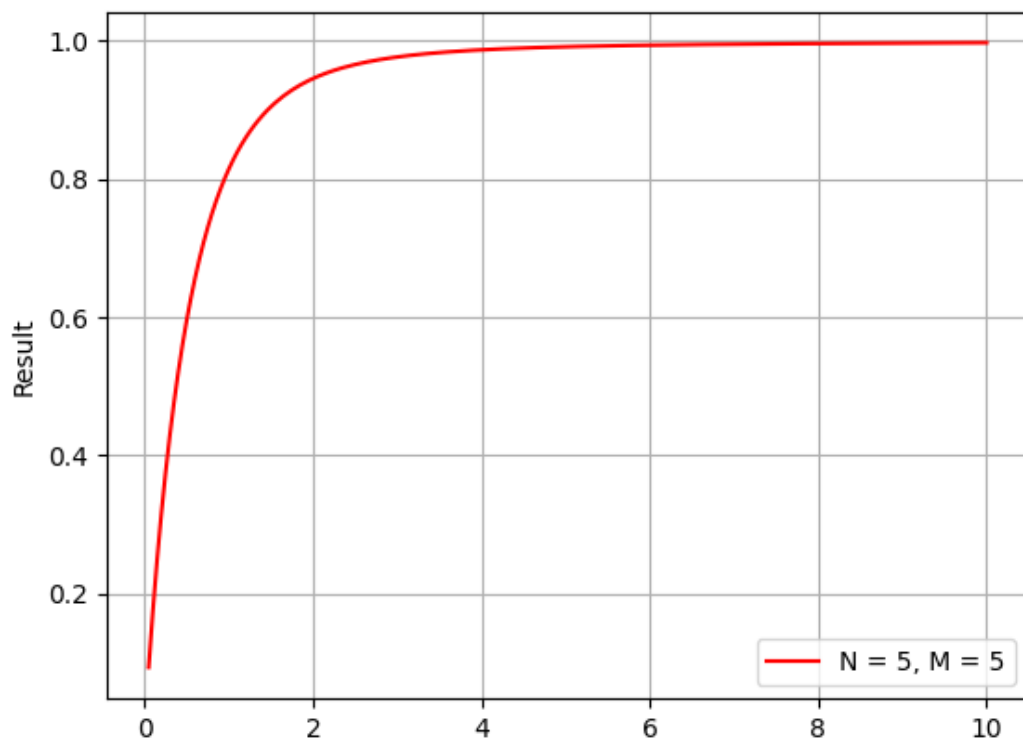
τ	M	N	$\varepsilon(\tau)$
1	2	2	0.775
	2	3	0.766
	2	4	0.769
	2	5	0.774

τ	M	N	$\varepsilon(\tau)$
1	2	2	0.799
	3	2	0.802
	4	2	0.805
	5	2	0.807

Результат при $N = M = 5$ $\varepsilon(\tau) = 0.822$

Заметим, что при увеличении количества узлов M , результат получается ближе к истинному, чем при увеличении количества узлов N . Можно сделать вывод: метод Гаусса имеет сильную сходимость даже при небольшом количестве узлов в отличие от метода Симпсона.

4.3. График зависимости $\varepsilon(\tau)$



Результаты получены при $M=5$ и $N=5$, $\tau=0.05 \dots 10$.

Видно, что заданная функция является возрастающей, при этом $y=1$ - асимптота.

5. Код алгоритмов

```

162
163 def general_function(param):
164     subfunc = lambda x, y: 2 * cos(x) / (1 - (sin(x) * sin(x)) * (cos(y) * cos(y)))
165     func = lambda x, y: (4 / pi) * (1 - exp(-param * subfunc(x, y))) * cos(x) * sin(x)
166     return func
167
168
169 def Gauss(f, a, b, num):
170     args, coeffs = leggauss(num)
171     res = 0
172     sub_f = lambda tao : f((b + a) / 2 + ((b - a) / 2) * tao)
173
174     for i in range(num):
175         res += (b - a) / 2 * coeffs[i] * sub_f(args[i])
176
177     return res
178
179
180 def Simpson(f, a, b, num):
181     h = (b - a) / (num - 1)
182     x = a
183     res = 0
184
185     for i in range((num - 1) // 2):
186         res += f(x) + 4 * f(x + h) + f(x + 2 * h)
187         x += 2 * h
188
189     res *= h / 3
190     return res
191
192

```

```

92
93 def to_single(func2, value):
94     return lambda x: func2(value, x)
95
96
97 def integrate2(f, limits, num, integrators):
98     inner = lambda x: integrators[1](to_single(f, x), limits[1][0], limits[1][1], num[1])
99     return integrators[0](inner, limits[0][0], limits[0][1], num[0])
100
101
102
103
104

```

6. Ответы на контрольные вопросы

1. В каких ситуациях теоретический порядок квадратурных формул численного интегрирования не достигается.

Когда подынтегральная функция не имеет соответствующих производных, теоретический порядок точности не достигается. Порядок точности равен номеру последней существующей производной.

2. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при одном узле.

②

$$\int_{-1}^1 f(t) dt = A_1 f(t_1)$$

$$A_1 = 2$$

$$P_1(x) = x \Rightarrow t_1 = 0$$

$$\int_{-1}^1 f(t) dt = A_1 f(t_1) = 2 f(0)$$

Для произвольного интервала $[a, b]$:

$$x_1 = \frac{b+a}{2} \quad t_1 = \frac{b+a}{2}$$

$$\int_a^b f(x) dx = \frac{b-a}{2} \left(A_1 f(x_1) \right) = \frac{b-a}{2} \cdot 2 f\left(\frac{b+a}{2}\right) = (b-a) f\left(\frac{b+a}{2}\right)$$

3. Построить формулу Гаусса численного интегрирования при двух узлах.

$$(3) \int_{-1}^1 f(t) dt = A_1 f(t_1) + A_2 f(t_2)$$

$$\begin{cases} A_1 + A_2 = 2 \\ A_1 t_1 + A_2 t_2 = 0 \end{cases}$$

$$P_2(x) = \frac{1}{2} (3x^2 - 1) \Rightarrow x_{1,2} = \pm \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$\begin{cases} A_1 + A_2 = 2 \\ -\frac{1}{\sqrt{3}} A_1 + \frac{1}{\sqrt{3}} A_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow A_1 = A_2 = 1$$

$$\int_{-1}^1 f(t) dt = f\left(-\frac{1}{\sqrt{3}}\right) + f\left(\frac{1}{\sqrt{3}}\right)$$

Для аргумента в интервале $[a, b]$:

$$x_1 = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} t_1 = \frac{b+a}{2} - \frac{b-a}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$x_2 = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} t_2 = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} \cdot \frac{1}{\sqrt{3}}$$

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx &= \frac{b-a}{2} \left(A_1 f(x_1) + A_2 f(x_2) \right) = \frac{b-a}{2} \left(f\left(\frac{b+a}{2} - \frac{b-a}{2} \frac{1}{\sqrt{3}}\right) + \right. \\ &\quad \left. + f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} \frac{1}{\sqrt{3}}\right) \right) \end{aligned}$$

4. Получить обобщенную кубатурную формулу

(24)

$$\begin{aligned} \int_c^d \int_a^b f(x, y) dx dy &= \int_a^b F(x) dx = h_x \left(\frac{1}{2} F(x_0) + F(x_1) + \frac{1}{2} F(x_2) \right) = \\ &= h_x h_y \left[\frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} f(x_0, y_0) + f(x_0, y_1) + \frac{1}{2} f(x_0, y_2) \right) + \frac{1}{2} f(x_1, y_0) + \right. \\ &\quad \left. + f(x_1, y_1) + \frac{1}{2} f(x_1, y_2) + \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} f(x_2, y_0) + f(x_2, y_1) + \frac{1}{2} f(x_2, y_2) \right) \right] \end{aligned}$$