



Министерство науки и высшего образования Российской Федерации  
Федеральное государственное бюджетное образовательное  
учреждение высшего образования  
«Московский государственный технический университет имени  
Н.Э. Баумана  
(национальный исследовательский университет)»  
(МГТУ им. Н.Э. Баумана)

---

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

## Отчет по лабораторной работе №3 по дисциплине «Математическая статистика»

Тема Метод наименьших квадратов

Студент Криков А.В.

Группа ИУ7-63Б

Оценка (баллы) \_\_\_\_\_

Преподаватель Власов П. А.

# 1 Постановка задачи

**Цель работы:** аппроксимация неизвестной зависимости параболой.

**Содержание работы:**

1. Для выборки  $(y_i, t_i)$ ,  $i = \overline{1; n}$ , реализовать в виде программы на ЭВМ:
  - (а) вычисление МНК-оценки  $\vec{\theta} = (\theta_0, \theta_1, \theta_2)$  параметров модели  $y = \theta_0 + \theta_1 t + \theta_2 t^2$ ;
  - (б) вычисление среднеквадратичного отклонения  $\Delta = \sqrt{\sum_{i=1}^n (y_i - y(t_i))^2}$  полученной модели от результатов наблюдений;
  - (в) построение на одном графике системы точек  $(y_i, t_i)$ ,  $i = \overline{1; n}$ , и графика функции  $y = y(t)$ ,  $t \in [t_{(1)}; t_{(n)}]$  (для полученной оценки  $\vec{\theta}$ ).
2. провести необходимые вычисления и построить соответствующие графики для выборки из индивидуального варианта.

**Содержание отчёта:**

1. постановка задачи аппроксимации неизвестной зависимости по результатам наблюдений;
2. понятие МНК-оценки параметров линейной модели;
3. формулы для вычисления МНК-оценки в рассматриваемом случае;
4. текст программы;
5. результаты расчетов и графики для выборки из индивидуального варианта.

## 2 Теоретическая часть

### 2.1 Постановка задачи аппроксимации неизвестной зависимости по результатам наблюдений

Пусть  $Y$  — случайная величина,  $X_1, \dots, X_s$  — детерминированные величины. Если изменение значений  $X_1, \dots, X_s$  влияет на значения случайной величины  $Y$ , то говорят, что  $Y$  стохастически зависит от  $X_1, \dots, X_s$ . Задача регрессионного анализа — задача, связанная с установлением аналитических зависимостей между случайной величиной  $Y$  и детерминированными величинами  $X_1, \dots, X_s$ , носящими количественный характер. В регрессионном анализе используется модель черного ящика, как наиболее общая модель, ассоциируемая с понятием отображения. На вход поступает вектор  $X_1, \dots, X_s$ , который посредством некоторого отображения  $\Phi$  и случайных возмущений  $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n$  преобразуется в вектор  $Y_1, \dots, Y_m$ .

### 2.2 Понятие МНК-оценки параметров линейной модели

Предположим, что в нашем распоряжении имеются результаты  $n$  наблюдений:

$$\begin{cases} y_1 = \Phi(x_1) + \varepsilon_1 \\ \dots \\ y_n = \Phi(x_n) + \varepsilon_n \end{cases}, \quad \text{где} \quad (1)$$

- $y_1, \dots, y_n$  —  $n$  реализаций  $Y$ ;
- $\varepsilon_1, \dots, \varepsilon_n$  —  $n$  реализаций  $\varepsilon$ ;
- $x_1, \dots, x_n$  — известные значения.

Требуется на основе этих данных подобрать функцию  $\hat{\Phi}$  так, чтобы она наилучшим образом аппроксимировала неизвестную функцию  $\Phi$ .

Часто в качестве функции  $\hat{\Phi}(x)$  выбирают функцию следующего вида:

$$\hat{\Phi}(x) = \theta_1 \psi_1(x) + \dots + \theta_p \psi_p(x), \quad \text{где} \quad (2)$$

- $\psi_1, \dots, \psi_p$  — базисные функции.

Параметры  $\theta_1, \dots, \theta_p$  подбирают так, чтобы  $\hat{\Phi}(x)$  наилучшим образом аппроксимировала  $\Phi(x)$ .

С учётом предположения о виде функции  $\hat{\Phi}$  результаты наблюдений можно записать в виде:

$$y_i = \theta_1 \psi_1(x_i) + \dots + \theta_p \psi_p(x_i) + \varepsilon_i, \quad i = \overline{1; n}. \quad (3)$$

В матричном виде:

$$\vec{y} = \Psi \vec{\theta} + \vec{\varepsilon}, \quad \text{где} \quad (4)$$

$$\vec{y} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}, \quad \Psi = \begin{pmatrix} \psi_1(x_1) & \psi_2(x_1) & \dots & \psi_p(x_1) \\ \psi_1(x_2) & \psi_2(x_2) & \dots & \psi_p(x_2) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \psi_1(x_n) & \psi_2(x_n) & \dots & \psi_p(x_n) \end{pmatrix}, \quad \vec{\theta} = \begin{pmatrix} \theta_1 \\ \theta_2 \\ \vdots \\ \theta_p \end{pmatrix}, \quad \vec{\varepsilon} = \begin{pmatrix} \varepsilon_1 \\ \varepsilon_2 \\ \vdots \\ \varepsilon_n \end{pmatrix}.$$

Задача заключается в подборе  $\vec{\theta}$ .

Будем предполагать, что:

1.  $M\varepsilon = 0$ , т. е. систематические ошибки отсутствуют;
2.  $\varepsilon \sim N(0, \sigma^2)$ .

**Определение 2.1.** Оценка  $\hat{\vec{\theta}}$  вектора  $\vec{\theta}$  называется *оценкой*, полученной по *методу наименьших квадратов (МНК-оценкой)*, если  $\vec{\theta}$  доставляет минимальное значение функции  $S(\vec{\theta}) = \|y - \Psi\vec{\theta}\|^2$ .

## 2.3 Формулы для вычисления МНК-оценки в рассматриваемом случае

В рассматриваемом случае МНК-оценка вектора  $\vec{\theta}$  имеет вид:

$$\hat{\vec{\theta}} = (\Psi^T \Psi)^{-1} \cdot \Psi^T \vec{y}, \quad (5)$$

причём так как  $y = \theta_0 + \theta_1 t + \theta_2 t^2$ , то

$$\Psi = \begin{pmatrix} 1 & t_1 & t_1^2 \\ 1 & t_2 & t_2^2 \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ 1 & t_n & t_n^2 \end{pmatrix}. \quad (6)$$

Среднеквадратичное отклонение полученной модели от результатов наблюдений будем вычислять как

$$\Delta = \sqrt{\sum_{i=1}^n (y_i - y(t_i))^2}, \quad \text{где} \quad (7)$$

- $y_i$  — результат наблюдения
- $y(t_i)$  — результат аппроксимации

## 3 Текст программы

```

1 % Вариант 11
2 function lab_3()
3     clc
4     T = [-5.00, -4.80, -4.60, -4.40, -4.20, -4.00, -3.80, -3.60, -3.40, -3.20, ...
5          -3.00, -2.80, -2.60, -2.40, -2.20, -2.00, -1.80, -1.60, -1.40, -1.20, ...
6          -1.00, -0.80, -0.60, -0.40, -0.20, 0.00, 0.20, 0.40, 0.60, 0.80, 1.00, ...
7          1.20, 1.40, 1.60, 1.80, 2.00, 2.20, 2.40, 2.60, 2.80, 3.00, 3.20, 3.40, ...
8          3.60, 3.80, 4.00, 4.20, 4.40, 4.60, 4.80, 5.00, 5.20, 5.40, 5.60, 5.80, ...
9          6.00, 6.20, 6.40, 6.60, 6.80, 7.00];
10    Y = [-23.33, -51.17, -9.60, -25.13, 35.42, -29.66, -16.56, -26.60, -9.52, ...
11         -55.24, -26.38, -9.29, -30.18, -13.03, -2.67, -44.04, -22.10, 14.26, ...
12         1.90, 15.23, -10.97, 16.15, 41.97, 2.41, 14.54, 47.54, -1.73, 19.05, ...
13         -16.56, 19.20, -13.71, -7.97, -35.79, 4.26, 12.11, 8.49, -22.74, ...
14         13.50, -40.73, -21.16, -19.63, 10.61, -6.27, -31.38, -10.91, -9.06, ...
15         -27.11, -15.97, -12.55, -37.36, -22.32, -12.61, -21.23, -10.29, ...
16         -28.08, -40.09, -33.55, 1.42, -4.48, -30.29, -62.62];
17

```

```

18     Yt = OLS(Y, T);
19
20     delta = sqrt(sum((Y - Yt) .^ 2));
21     fprintf('Delta = %.4f\n', delta);
22
23     plot(T, Y, '.b', T, Yt, 'r');
24     legend({
25         'Система точек (t_i, y_i)';
26         'Полученная модель';
27     });
28 end
29
30 function Yt = OLS(Y, T)
31     T2 = T .* T;
32     psi = horzcat(ones(length(T), 1), T', T2');
33
34     theta = (psi' * psi) \ (psi' * Y');
35     fprintf('theta1 = %.4f\n', theta(1));
36     fprintf('theta2 = %.4f\n', theta(2));
37     fprintf('theta3 = %.4f\n', theta(3));
38     fprintf('Yt = %.4f + %.4f*t + %.4f*t^2\n', theta(1), theta(2), theta(3));
39
40     Yt = theta(1) + theta(2) * T + theta(3) * T2;
41 end

```

## 4 Результаты расчётов

*МНК-оценка* в данном варианте имеет вид

$$\hat{\theta} = \begin{pmatrix} -0.7795 \\ 0.9662 \\ -0.8992 \end{pmatrix}. \quad (8)$$

В свою очередь *среднеквадратичного отклонение* полученной модели от результатов наблюдений равна

$$\Delta = 154.2021. \quad (9)$$

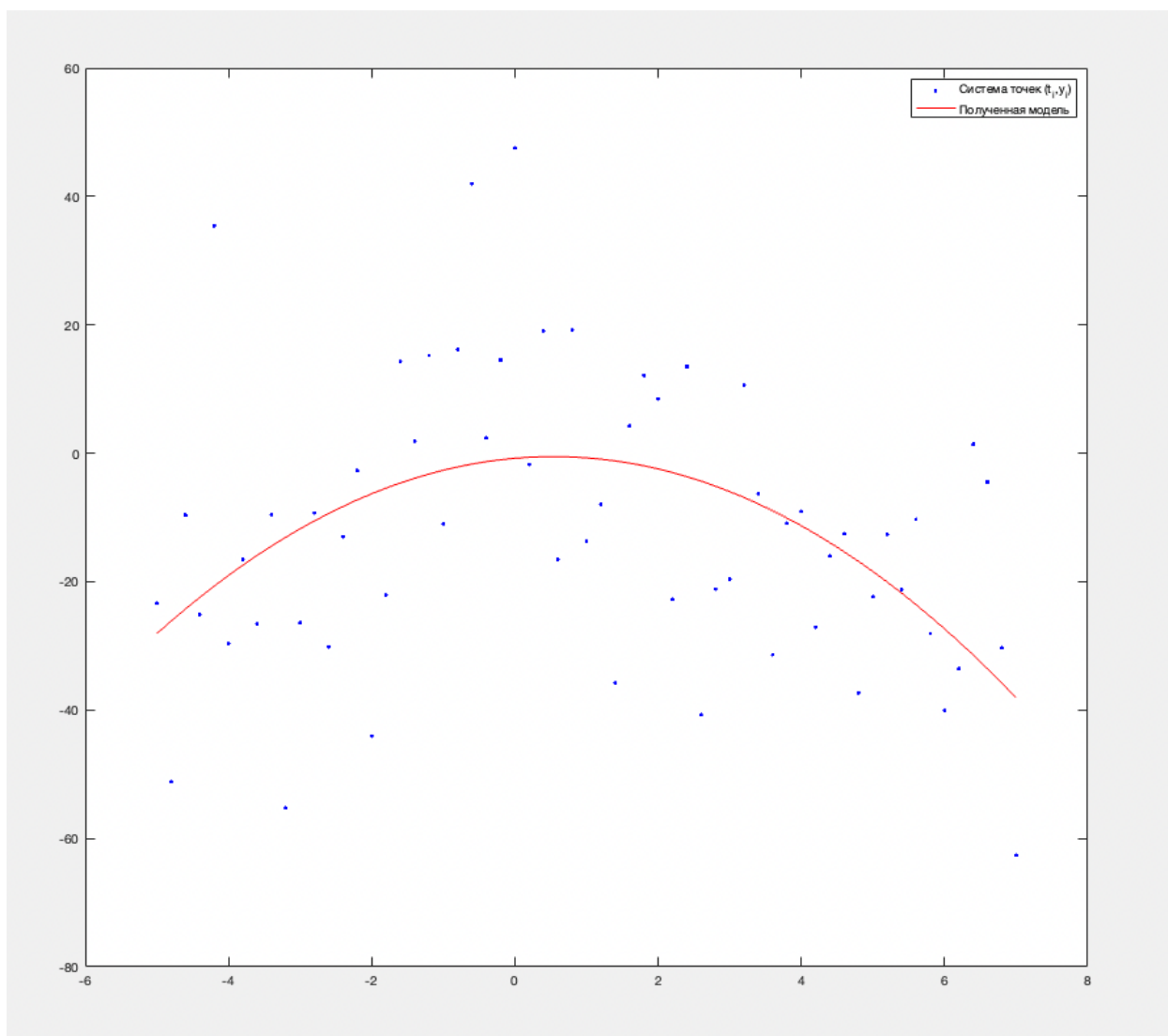


Рис. 1: График исходной выборки и полученной модели