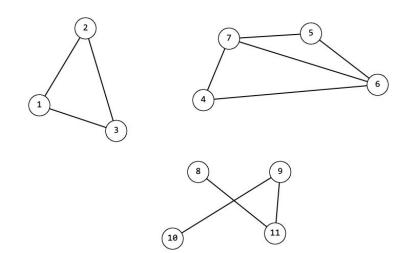
Графы

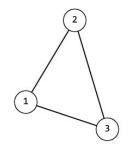
Семинар

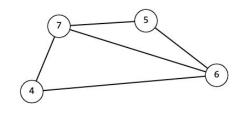


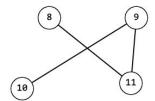
Дан граф. Необходимо подсчитать количество компонент связности.



0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0 1: 2, 3 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0 2: 1, 3 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0 3: 1, 2 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0 4: 6, 7 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0 5: 6, 7 0, 0, 0, 1, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0 6: 4, 5, 7 7: 4, 5, 6 0, 0, 0, 1, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0 8: 11 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1 9: 10, 11 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1 10: 9 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0 11: 8, 9 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0

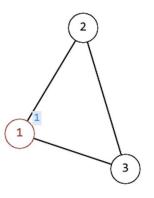


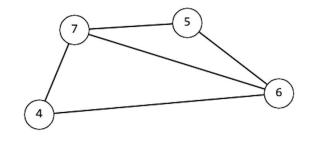


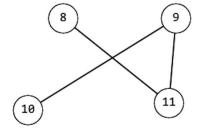


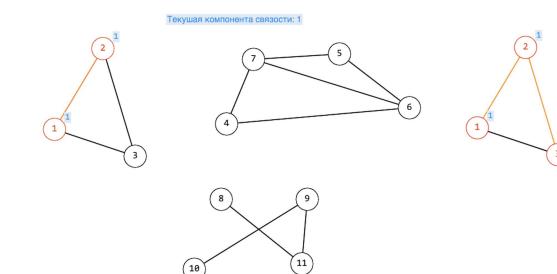
- Необходимо последовательно запускать dfs от каждой не посещенной вершины.
- Заводим массив visited для отслеживания посещения вершин
- Если после запуска dfs в графе есть вершины, которых нет в массиве visited, то запускаем от любой такой вершины обход в глубину
- После каждого запуска dfs инкрементируем счетчик количества компонент связности.

Запускаем обход в глубину из вершины 1

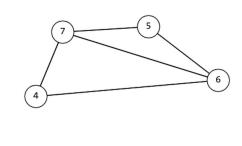


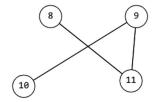








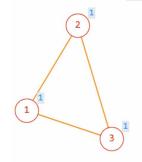


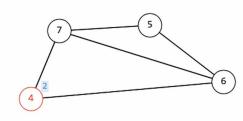


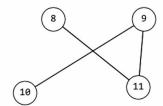
Поиск компонент

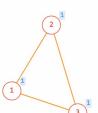
СВЯЗНОСТИ

Запускаем обход в глубину из вершины 4

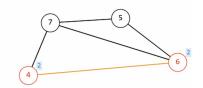


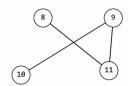


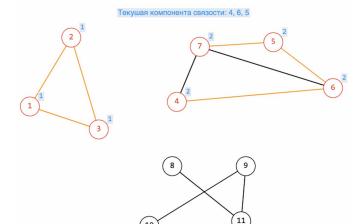


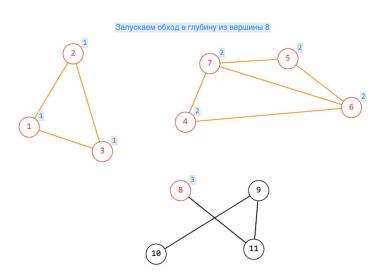


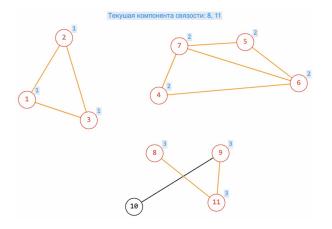
Текушая компонента связости: 4

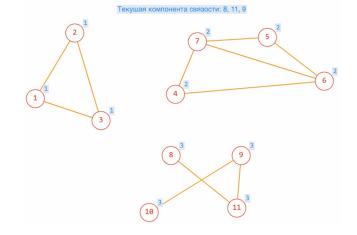












```
graph = {
  1: [2, 3],
  2: [1, 3],
  3: [1, 2],
  4: [6, 7],
  5: [6, 7],
  6: [4, 5, 7],
  7: [4, 5, 6],
  8: [11],
  9: [10, 11],
  10: [9],
  11: [8, 9]
```

```
function find_connected_components(graph) {
 // инициализируем хеш таблицу для хранения
 // посещенных вершин
 // инициализируем массив для хранения
 // компонент связности
 // в цикле по графу для каждой
 // не посещенной вершины запускаем DFS
 // для каждого запуска создаем массив
 // в котором храним текущий подграф
 return connected_components
function dfs(graph, v, visited, component) {
 // отмечаем вершину посещенной
 // добавляем вершину в массив компоненты связности
 // идем в цикле по всем смежным вершинам
 // если какая-то из них не посещена
 // запускаем для нее dfs
```

```
graph = {
  1: [2, 3],
  2: [1, 3],
  3: [1, 2],
  4: [6, 7],
  5: [6, 7],
  6: [4, 5, 7],
  7: [4, 5, 6],
  8: [11],
  9: [10, 11],
  10: [9],
  11: [8, 9]
```

```
function find_connected_components(graph) {
 visited = map[int]bool
 for i = 1; i <= length(graph); i++ {
   visited[i] = false
 connected_components = []
 // в цикле по графу для каждой
 // не посещенной вершины запускаем DFS
 // сигнатура обхода немного измениться
 // для каждого запуска создаем массив
 // в котором храним текущий подграф
 return connected_components
function dfs(graph, v, visited, component) {
 visited[v] = true
 component.append(v)
 // идем в цикле по всем смежным вершинам
 // если какая-то из них не посещена
 // запускаем для нее dfs
```

```
graph = {
  1: [2, 3],
  2: [1, 3],
  3: [1, 2],
  4: [6, 7],
  5: [6, 7],
  6: [4, 5, 7],
  7: [4, 5, 6],
  8: [11],
  9: [10, 11],
  10: [9],
  11: [8, 9]
```

```
function find_connected_components(graph) {
  visited = map[int]bool
  for i = 1; i <= length(graph); i++ {
    visited[i] = false
  connected_components = []
  for i = 1; i <= length(graph); i++ {
    currentNode = graph[i]
    if !visited[currentNode]{
      // для каждого запуска создаем массив
      // в котором храним текущий подграф
      // добавляем этот массив в connected components
  return connected_components
function dfs(graph, v, visited, component) {
  visited[v] = true
  component.append(v)
  // идем в цикле по всем смежным вершинам
  // если какая-то из них не посещена
  // запускаем для нее dfs
```

Поиск компонент СВЯЗНОСТИ

```
visited[i] = false
                                                       connected_components = []
                                                       for i = 1; i <= length(graph); i++ {
                                                         currentNode = graph[i]
                                                         if !visited[currentNode]{
graph = {
                                                           component = []
  1: [2, 3],
                                                           dfs(graph, currentNode, visited, component)
                                                           connected components.append(component)
  2: [1, 3],
  3: [1, 2],
  4: [6, 7],
  5: [6, 7],
                                                       return connected components
  6: [4, 5, 7],
  7: [4, 5, 6],
                                                     function dfs(graph, v, visited, component) {
                                                       visited[v] = true
  8: [11],
                                                       component.append(v)
  9: [10, 11],
                                                       for i in graph[v] {
  10: [9],
                                                         if !visited[i] {
                                                           dfs(graph, i, visited, component)
  11: [8, 9]
```

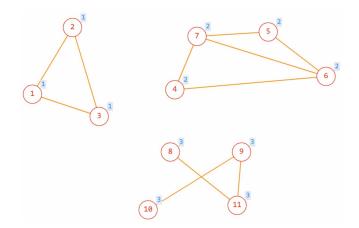
function find connected components(graph) {

visited = map[int]bool

for i = 1; i <= length(graph); i++ {

Поиск компонент связности Раскраска графа

- Не всегда есть смысл тащить отдельный массив для каждой компоненты
- У нас уже есть хеш мапа visited и в ней мы можем в качестве значения хранить "цвет" компоненты связности



Раскраска графа

```
function dfs(graph, v, visited, color) {
  visited[v] = color
  for i in graph[v] {
    if visited[i] == 0 {
      dfs(graph, i, visited, color)
function find_connected_components(graph) {
  visited = map[int]int
  for i = 1; i <= length(graph); i++ {
    visited[i] = 0
  color = 0
  for i = 1; i <= length(graph); i++ {
    currentNode = graph[i]
    if visited[currentNode] == 0 {
      // помечаем цветом узел
  return visited
```

Раскраска графа

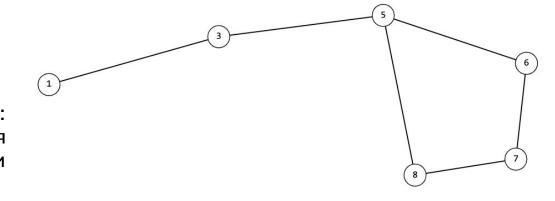
```
graph = {
  1: [2, 3],
  2: [1, 3],
  3: [1, 2],
  4: [6, 7],
  5: [6, 7],
  6: [4, 5, 7],
  7: [4, 5, 6],
  8: [11],
  9: [10, 11],
  10: [9],
  11: [8, 9]
{1: 1, 2: 1, 3: 1, 4: 2, 5: 2, 6: 2, 7: 2, 8: 3, 9: 3, 10: 3, 11: 3}
```

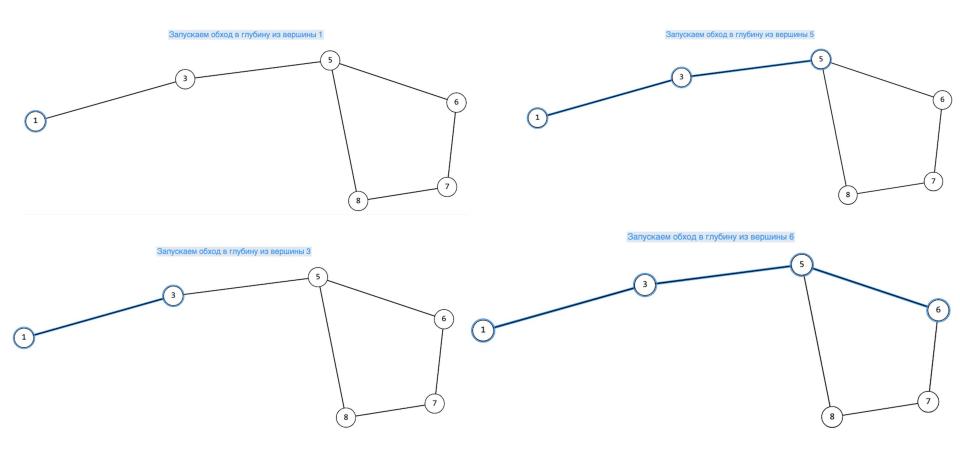
```
function dfs(graph, v, visited, color) {
  visited[v] = color
  for i in graph[v] {
    if visited[i] == 0 {
      dfs(graph, i, visited, color)
function find_connected_components(graph) {
  visited = map[int]int
  for i = 1; i <= length(graph); i++ {
    visited[i] = 0
  color = 0
  for node in graph {
    if visited[node] == 0 {
      color++
      dfs(graph, node, visited, color)
  return visited
```

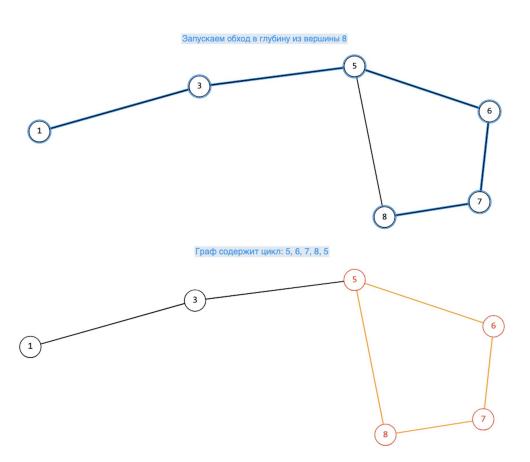
Дан граф в виде списка вершин. Необходимо понять, есть ли в этом графе цикл



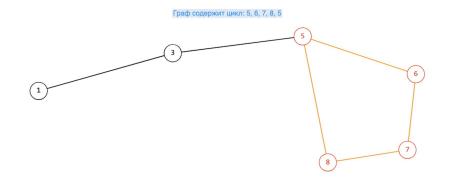
- DFS: Мы используем поиск в глубину для обхода графа, начиная с каждой вершины.
 При этом помечаем вершины, которые уже были посещены.
- Обнаружение обратных рёбер: Если в процессе DFS соседская вершина уже была посещена и при этом не является родительской для текущей вершины - в графе есть цикл
- Возврат результата: Если при обходе графа находится цикл, функция возвращает True, иначе - False.







- Теперь при вызове dfs мы должны учитывать родительские вершины
- По-прежнему запускаем dfs от не посещенных вершин
- Если вершина в которую мы пришли была посещена и при этом не является родительской для текущей вершины ты мы говорим, что в таком графе есть цикл
- вершина 5 не является родительской для 8, при этом когда мы переходим из 8 в 5, 5 уже находится в массиве visited



```
function has_cycle(graph) {
 // создаем пустой массив
 // для отслеживания посещенных вершин
 // перебираем все вершины графа
 // если вершина еще не посещена
 // запускаем DFS для этой вершины
 // на первом запуске родительская вершина отсутствует
 return false
function dfs(graph, vertex, parent, visited) {
 // добавляем текущую вершину в множество посещенных
 // перебираем соседей текущей вершины
 // если сосед не является родительской вершиной,
 // чтобы избежать обратного перехода
 // если сосед уже посещен
 // или dfs для соседа вернул true
 // возвращаем true, так как мы нашли цикл
 return false
```

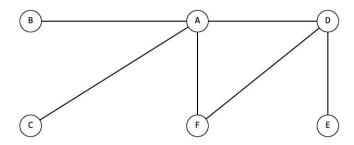
```
function has_cycle(graph) {
 visited = ∏
 for vertex in graph {
    if vertex not in visited {
     // запускаем dfs для этой вершины
     // проверяем, что возвращает dfs
 return false
function dfs(graph, vertex, parent, visited) {
    visited.append(vertex)
    for neighbor in graph[vertex] {
       // если сосед не является родительской вершиной,
       // чтобы избежать обратного перехода
       // если сосед уже посещен
       // или dfs для соседа вернул true
       // возвращаем true, так как мы нашли цикл
 return false
```

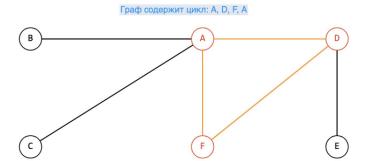
```
function has_cycle(graph) {
  visited = []
  for vertex in graph {
    if vertex not in visited {
      if dfs(graph, vertex, null, visited) {
        return true
  return false
function dfs(graph, vertex, parent, visited) {
  visited.append(vertex)
  for neighbor in graph[vertex] {
    if neighbor != parent {
      if neighbor in visited or dfs(graph, neighbor, vertex, visited) {
        return true
  return false
```

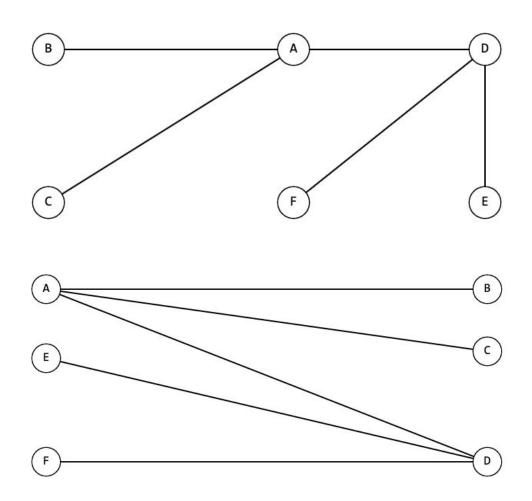
Является ли граф деревом



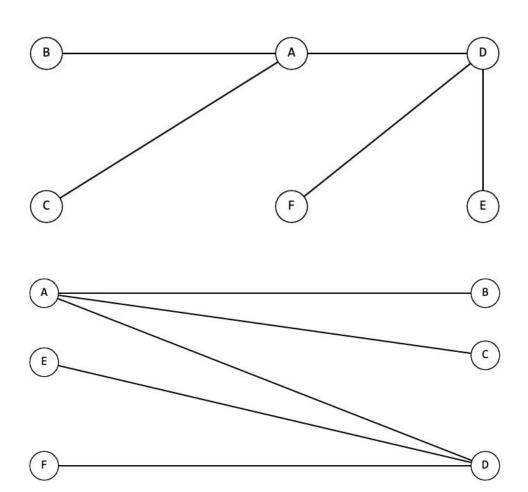
Какие условия должны быть выполнены?



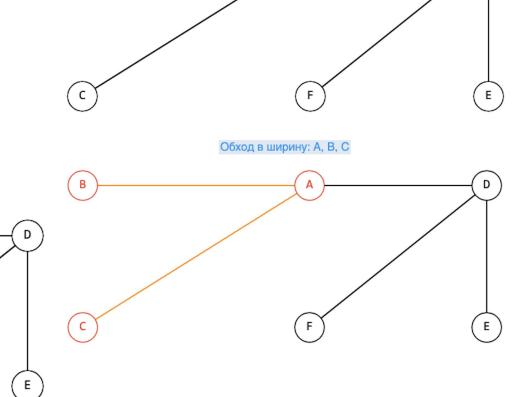




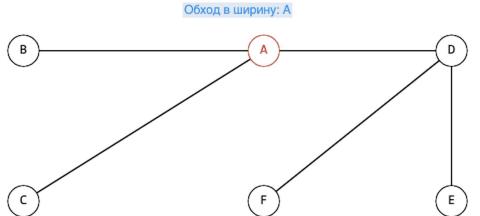
- Граф не должен содержать циклов
- Должен состоять из одной компоненты связности
- Решаем через **BFS**



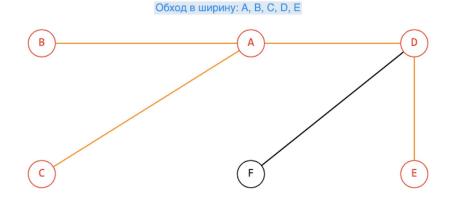
Начиная с вершины A обходим всех ее соседей, добавляя их в очередь

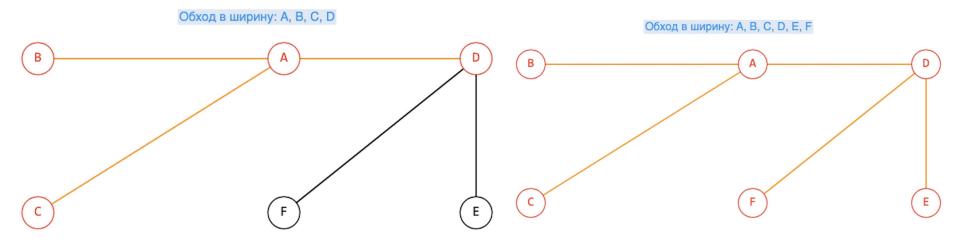


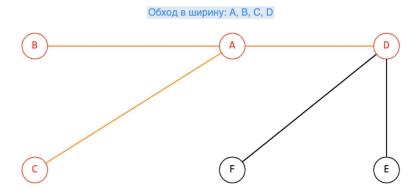
Обход в ширину: А, В



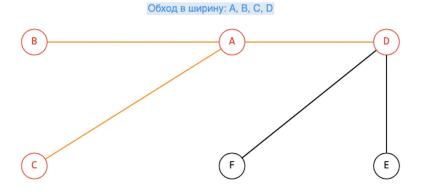
- Далее идем по соседям вершины А
- Записываем в очередь всех соседей вершины D
- Если из вершина F было бы ребро в вершину A и при этом A находится в массиве visited, то граф не является деревом



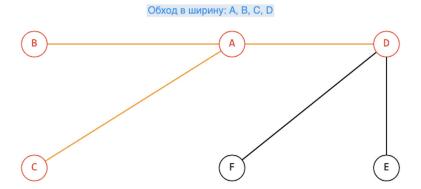




```
function is tree(graph, start) {
 // создаем множество для отслеживания
 // уже посещенных вершин
 // используем очередь для обхода в ширину
 // и словарь (хэш-таблицу) для отслеживания
 // родительских вершин
 // идем в цикле по нашей очереди
 // заполняя массив visited
 while queue {
   // извлекаем из очереди
   // очередную вершину
   // помечаем вершину посещенной
   // создаем цикл по всем соседним вершинам
     // если сосед не посещен
     // добавляем его в очередь на BFS
     // и в массиве parent запоминаем,
     // что текущая вершина является для
     // нее родительской
     // если уже посещенная вершина не
     // является текущим родителем, значит
     // мы замкнули путь, а значит есть цикл
     // вспоминаем 8 и 5 или в нашем случае F и A
 // Если все вершины достижимы и в графе нет циклов, то это дерево
 return?
```



```
function is_tree(graph, start) {
 visited = \Pi
  queue = [start]
  parent = {start: null}
  while queue {
   // извлекаем из очереди
   // очередную вершину
   // помечаем вершину посещенной
   // создаем цикл по всем
   // соседним вершинам
   for neighbor in graph[vertex] {
     // если сосед не посещен
     // добавляем его в очередь на BFS
     // и в массиве parent запоминаем,
     // что текущая вершина является для
     // нее родительской
       // Если уже посещенная вершина не
       // является текущим родителем, значит
       // мы замкнули путь, а значит есть цикл
 // Если все вершины достижимы и в графе нет циклов, то это дерево
 return?
```



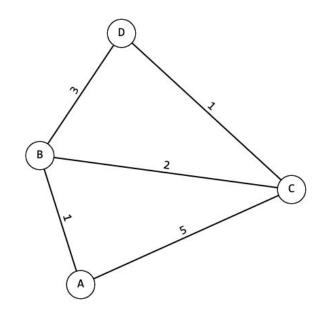
```
function is_tree(graph, start) {
  visited = []
  queue = [start]
  parent = {start: null}
  while queue {
    vertex = queue.pop()
    visited.append(vertex)
    for neighbor in graph[vertex] {
      // для узлов F и А
      if neighbor not in visited {
        queue.append(neighbor)
        parent[neighbor] = vertex
      } else {
        if parent[vertex] != neighbor:
          return False
  return length(visited) == length(graph)
```

Поиск кратчайшего пути

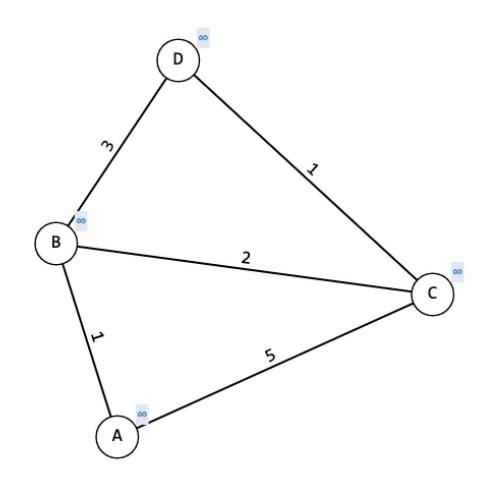


Необходимо найти кратчайший путь из заданной точки

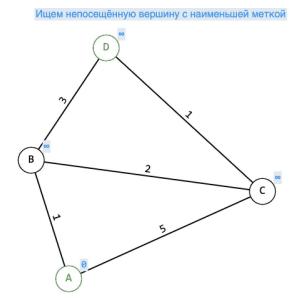
```
A B C D graph = {
A 0, 1, 5, 0 'A': {'B': 1, 'C': 5},
B 1, 0, 2, 3 'B': {'A': 1, 'C': 2, 'D': 3},
C 5, 2, 0, 1 'C': {'A': 5, 'B': 2, 'D': 1},
D 0, 3, 1, 0 'D': {'B': 3, 'C': 1}
}
```

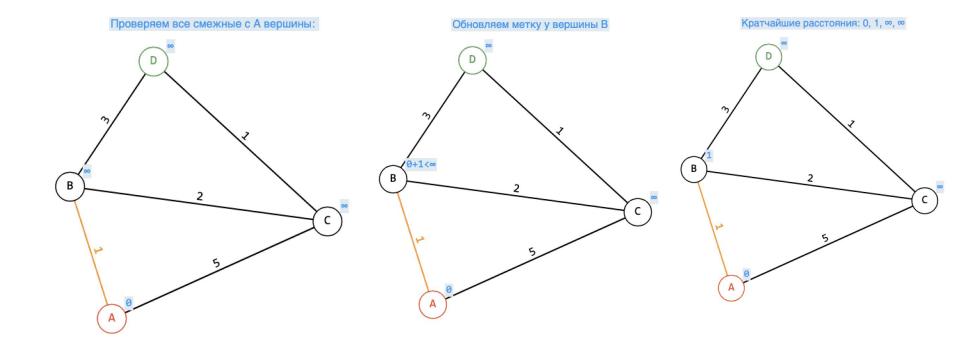


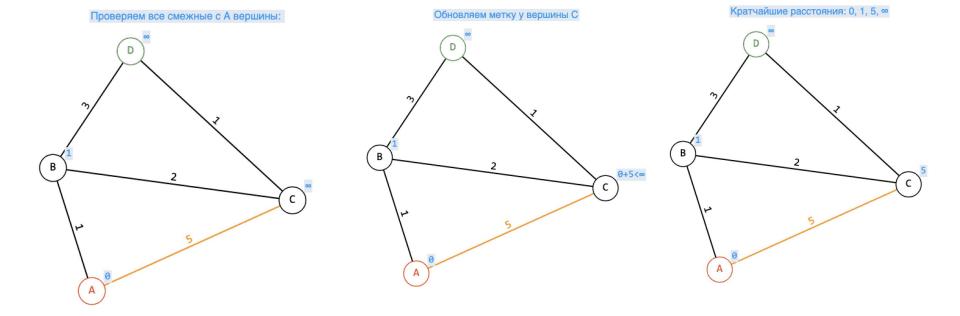
- Каждой вершине проставляем значения - минимальный вес ребер, которые надо пройти, чтобы попасть в нее из стартовой
- Пока не начали проход по графу эти значения имеют максимально возможные значения
- Стартовая вершина имеет значение О
- Наша задача при проходе обновлять эти значения

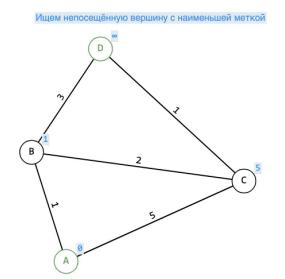


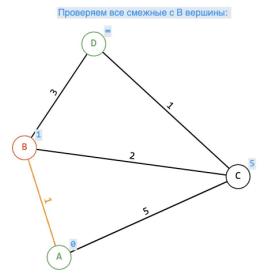
- Добавим вспомогательную функцию поиска вершины с наименьшим весом vertexWithMinWeight
- Будем запускать ее пока есть непосещенные вершины

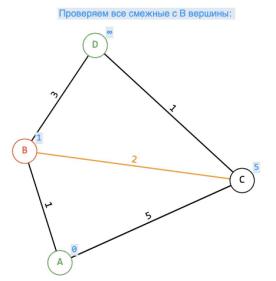




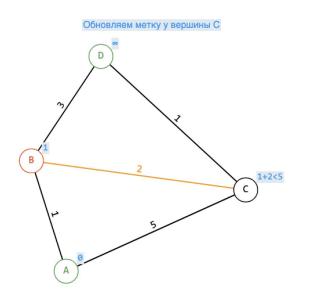


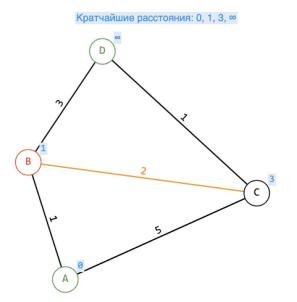


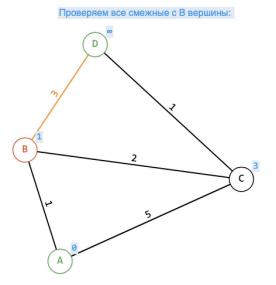


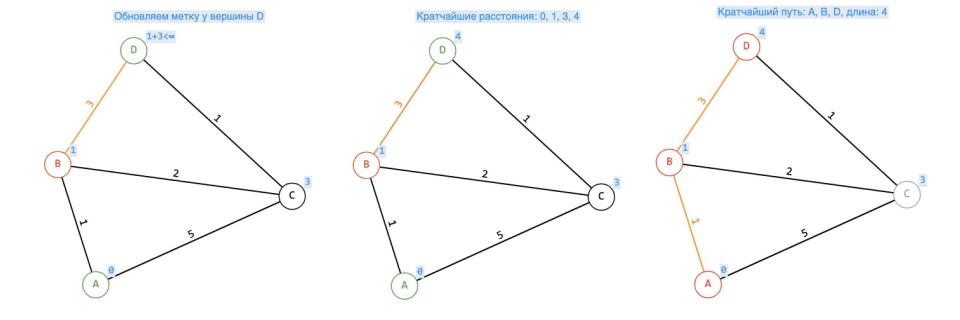


Обновляем для вершины С значение



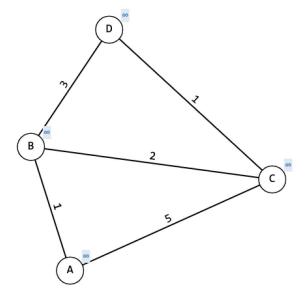




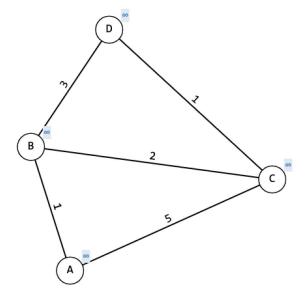


```
// вспомогательная функция для нахождения вершины с минимальным расстоянием function vertexWithMinWeight(graph, visited) {
    index = ""
    dist_min = INF
    for vertex in graph {
        // если текущее расстояние меньше минимального и вершина не посещена
        if dist[vertex] < dist_min and !visited[vertex] {
            dist_min = dist[vertex]
            // обновляем индекс вершины с минимальным значением
            index = vertex
        }
    }
    return index
```

```
function dijkstra(graph, start) {
 // Определяем бесконечность как очень большое число
 INF = MAX_INT
 // Создаем словарь для отслеживания посещенных вершин
 // Для каждой вершины проставляем false
 visited = map[string]bool
 // Создаем словарь для хранения расстояний до каждой вершины в графе
 // Каждой вершине проставляем MAX_INT
 dist = map[string]int
 // Расстояние до начальной вершины равно 0
 dist[start] = 0
 // Пока есть не посещенные вершины
 while false in visited {
   // Находим вершину с минимальным расстоянием
   u = vertexWithMinWeight(graph, )
   // Перебираем всех соседей вершины и
   for v in graph[u] {
     // Если есть ребро и вершина v не посещена
     if graph[u][v] != 0 and !visited[v] {
       // Обновляем расстояние до вершины v
       dist[v] = min(dist[v], dist[u] + graph[u][v])
   // Помечаем вершину и как посещенную
   visited[u] = true
 // Возвращаем словарь с расстояниями до всех вершин от начальной вершины
 return dist
```



```
function dijkstra(graph, start) {
 // Определяем бесконечность как очень большое число
 INF = MAX INT
 // Создаем словарь для отслеживания посещенных вершин
 visited = map[string]bool
 for vertex in range(graph) {
   visited[vertex] = false
 // Создаем словарь для хранения расстояний до каждой вершины в графе
  dist = map[string]int
 for vertex in range(graph) {
   dist[vertex] = INF
 // Расстояние до начальной вершины равно 0
  dist[start] = 0
 // Пока есть не посещенные вершины
 while false in visited {
   // Находим вершину с минимальным расстоянием
   u = vertexWithMinWeight(graph, visited)
   // Перебираем всех соседей вершины и
   for v in graph[u] {
     // Если есть ребро и вершина v не посещена
     if graph[u][v] != 0 and !visited[v] {
       // Обновляем расстояние до вершины v
       dist[v] = min(dist[v], dist[u] + graph[u][v])
   // Помечаем вершину и как посещенную
   visited[u] = true
 // Возвращаем словарь с расстояниями до всех вершин от начальной вершины
  return dist
```



Немного про технологии

Всё про стажировку: https://internship.vk.company/internship



Golang

- SQL (PostgreSQL, MySQL)
- Clickhouse
- Kafka
- Docker, kubernetes
- Понимание принципов SOLID
- git

PHP

- SQL (PostgreSQL, MySQL)
- Nginx
- NoSQL (Mongodb)
- Понимание принципов SOLID, ООП
- git

Java

- Java 17
- Spring
- PostgreSQL
- NoSQL (Redis, Cassandra)
- Clickhouse
- Понимание принципов SOLID
- 00П
- git

C++

- C++ 17
- CMake
- Boost
- Понимание принципов SOLID, ООП
- Linux
- git

Python

- SQL
- знание основных сетевых web-протоколов, как минимум HTTP(S)
- Django, JS, CSS, HTML
- Понимание принципов SOLID, ООП
- docker
- git

ML

- Python (Numpy, scikit-learn, OpenCV, Pandas)
- Deep Learning фреймворки pytorch/jax
- git

Data Scientist

- **SQL** на уровне написания сложных запросов
- Знания в области математической статистики, эконометрики, понимание основных алгоритмов ML
- Знание **Python** (аналитический и **ML** стек)

Devops

- Kubernetes
- docker
- Модули конфигураций puppet/ansible/helm
- Bash, Python
- git

Frontend

- Java script (ES6, type script)
- React
- Доп инструменты Grunt/Gulp/Webpack
- HTML + CSS
- git

Android

- Java (многопоточность, RxJava), Kotlin
- Основные компоненты Android (Activity, Fragments, Services) жизненный цикл
- Основные контейнеры для отрисовки view (LinearLayout, Constraint)
- Базовые понимания для RecyclerView для чего нужен
- Работа с сетью (Retrofit, OkHttp)
- Понимание принципов SOLID, ООП
- git

ios

- ObjC
- Swift
- UIKit, SnapKit
- Понимание принципов SOLID
- git

Всем спасибо

И хороших выходных:)

