## Кратчайшие пути из одной вершины

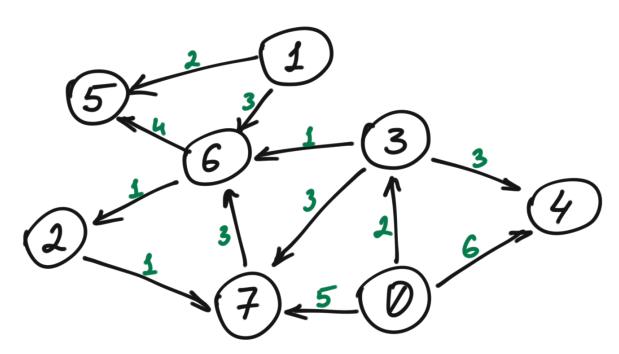
**Shortest Paths Single Source** 

### Постановка задачи

Дан граф G=(V,E) (ориентированный или неориентированный), на котором задана весовая функция  $w:E o\mathbb{R}_+$ .

Также дана вершина s - вершина, из которой нужно искать кратчайшие пути.

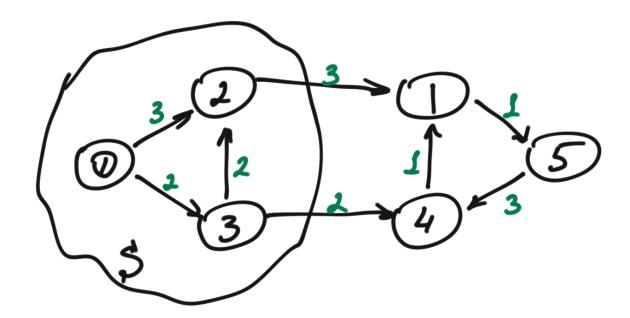
Для любой 
$$v \in V$$
 найти  $ho(s,v) = \min_P \sum_{e \in P(s,v)} w(e)$ , где  $P(s,v)$  - путь из  $s$  в  $v$ .



## Алгоритм Дейкстры

В любой момент времени будем поддерживать два множества: S - множество вершин, до которых уже найден кратчайший путь,  $U=V\setminus S$  - вершины, кратчайший путь до которых еще неизвестен.

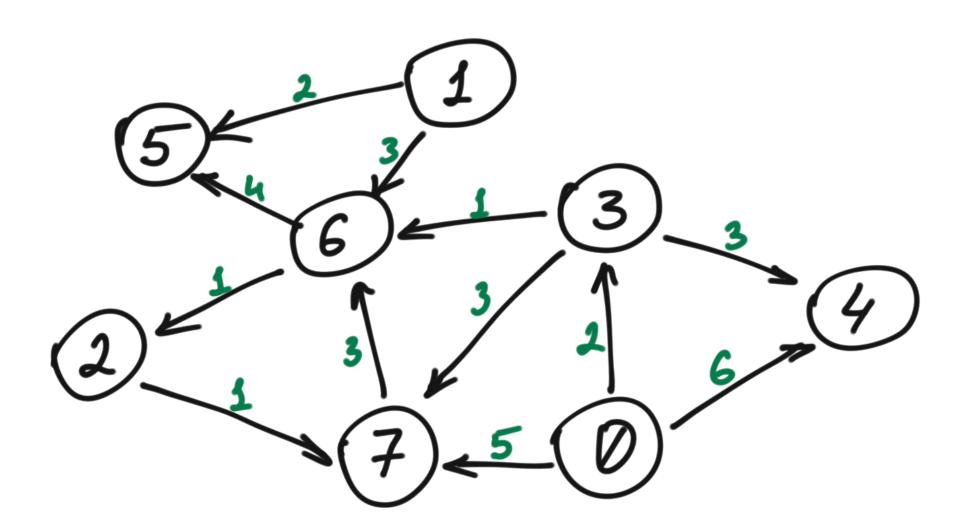
Также будем поддерживать массив d: d[v] хранит длину кратчайшего пути до v, проходящего только по вершинам из S.



### Алгоритм Дейкстры

- 0. Инициализация:  $S=\{s\}$ , orall v 
  eq s: d[v]=w(s,v), d[s]=0.
- 1. Ищем  $u = rg \min_{v 
  otin S} d[v].$
- 2. Добавляем u в S.
- 3. Обновляем orall v:d[v]=min(d[v],d[u]+w(u,v)).
- 4. Повторяем 1-3 пока S 
  eq V.

# Пример



### Алгоритм Дейкстры: корректность

#### **Теорема (Dijkstra E.W., 1959).**

Если ребра графа неотрицательны, то по завершении работы алгоритма

$$orall v:d[v]=
ho(s,v)$$

### Алгоритм Дейкстры: корректность

#### Teopeмa (Dijkstra E.W., 1959).

Если ребра графа неотрицательны, то по завершении работы алгоритма

$$orall v:d[v]=
ho(s,v)$$

Доказательство. (индукция по числу итераций)

База. 
$$d[s]=0=
ho(s,s)$$

Переход. Пусть  $\forall v \in S: d[v] = \rho(s,v)$ . Рассмотрим КП из s до u (из шага 1). Он пересекает разрез (S,U) по какому-то ребру xy:

$$ho(s,y)=
ho(s,x)+w(x,y)=d[x]+w(x,y)$$
, так как  $x\in S$ .

При добавлении x в S вычисляли  $d[y]=\min(d_{old}[y],d[x]+w(x,y))$ , поэтому ho(s,y)=d[y] (использовали очевидное свойство  $\forall v:d[v]\geq 
ho(s,v)$ ).

Тогда получаем 
$$ho(s,u) \leq d[u] \stackrel{ ext{\tiny III ar 1}}{\leq} d[y] = 
ho(s,y) \stackrel{*}{\leq} 
ho(s,u).$$

\*Так как P(s,y) подпуть P(s,u) и веса ребер  $\geq 0$ . То есть d[u]=
ho(s,u) lacksquare



## Алгоритм Дейкстры: реализация с пирамидой

Алгоритм практически не отличается от алгоритма Прима

```
def Dijkstra(G, s):
    dist = [inf, ..., s: 0, ..., inf]
    prev = [None, ..., None] # предок в минимальном пути
    heap.insert(..., (dist[v], v), ...) # Все вершины из U в пирамиде
    while heap is not empty:
    v = heap.ExtractMin()
    for u in G.neighbors(v):
        if u in heap and dist[u] > dist[v] + w(v, u):
            prev[u] = v
            dist[u] = dist[v] + w(v, u)
            heap.DecreaseKey(u, dist[v] + w(v, u))
```

При использовании бинарной пирамиды  $O(E \log V)$ 

При использовании фибоначчиевой пирамиды  $O(E+V\log V)$ 

### Алгоритм Дейкстры: реализация с массивом

Алгоритм практически не отличается от алгоритма Прима

```
def Dijkstra(G, s):
  dist = [inf, ..., s: 0, ..., inf]
  prev = [None, ..., None]
  S = \{S\}
  while |S| != |V|:
   v = argmin(dist)
    dist[v] = inf
    S.insert(v)
    for (v, u) in G.neighbors(v):
      if u not in S and dist[u] > dist[v] + w(v, u):
        prev[u] = v
        dist[u] = dist[v] + w(v, u)
```

$$O(E+V^2)$$

## Алгоритм Дейкстры: сравнение реализаций

Граф/Алгоритм	Бинарная пирамида	Фибоначчиева пирамида	Массив
Разреженый ( $E \sim V$ )	$O(V \log V)$	$O(V \log V)$	$O(V^2)$
Плотный ( $E\sim V^2$ )	$O(V^2 \log V)$	$O(V^2)$	$O(V^2)$

Вывод: для разреженных графов лучше выбирать бинарную пирамиду, для плотных - массив.

Фибоначчиева пирамида на практике никогда не лучше (большая константа).

## Отрицательные ребра

- Снимем ограничение на неотрицательность ребер, то есть  $w:E o\mathbb{R}$ .
- Как это повлияет на постановку задачи поиска кратчайших путей?

- Снимем ограничение на неотрицательность ребер, то есть  $w:E o\mathbb{R}$ .
- Как это повлияет на постановку задачи поиска кратчайших путей?
- Задача может стать некорректной из-за возможного наличия циклов отрицательного веса.

- Снимем ограничение на неотрицательность ребер, то есть  $w:E o\mathbb{R}$ .
- Как это повлияет на постановку задачи поиска кратчайших путей?
- Задача может стать некорректной из-за возможного наличия циклов отрицательного веса.
- Проблему можно обойти, если искать простые пути, но есть один нюанс...

- Снимем ограничение на неотрицательность ребер, то есть  $w:E o\mathbb{R}$ .
- Как это повлияет на постановку задачи поиска кратчайших путей?
- Задача может стать некорректной из-за возможного наличия циклов отрицательного веса.
- Проблему можно обойти, если искать простые пути, но есть один нюанс...
- Задача поиска кратчайшего *простого* пути NP-сложная.



#### Утверждение.

Задача поиска кратчайших путей корректна ⇔ В графе нет циклов отрицательного веса.

Доказательство.

- ⇒ Обсудили
- ← Кратчайший путь может быть только простым. Это верно, так как если путь не простой, то в нем есть цикл. А так как этот цикл неотрицателен, то можно от него избавится и получить более короткий путь.

Так как число простых путей конечно, то минимальный среди них существует.

## Алгоритм Форда-Беллмана

### Релаксация ребра

Пусть найдены какие-то пути из s до v и u длины dist[v] и dist[u].

Релаксацией ребра vu назовем следующую процедуру:

```
def Relax(v, u):
   if dist[u] > dist[v] + w(v, u):
     dist[u] = dist[v] + w(v, u)
     prev[u] = v
     return True
   return False
```



### Алгоритм Форда-Беллмана: идея

Любой кратчайший путь состоит из не более V-1 ребра (если нет циклов отрицательного веса), поэтому для нахождения всех путей достаточно V-1 раз отрелаксировать все ребра.

### Алгоритм Форда-Беллмана

```
def BellmanFord(G, s):
    dist = [inf, ..., s: 0, ... inf]
    prev = [None, ..., None]
    for i from 0 to |V| - 1: # V - 1 iterations
        for (v, u) in E:
        Relax(v, u)
```

Сложность O(VE)

### Алгоритм Форда-Беллмана: корректность

Теорема 1 (Bellman R., 1958).

Если в графе G отсутствуют циклы отрицательного веса, то по завершении работы алгоритма  $\forall v: dist[v] = 
ho(s,v)$ 

### Алгоритм Форда-Беллмана: корректность

#### Теорема 1 (Bellman R., 1958).

Если в графе G отсутствуют циклы отрицательного веса, то по завершении работы алгоритма orall v: dist[v] = 
ho(s,v)

#### Доказательство.

Рассмотрим произвольную вершину v и кратчайший путь до нее  $P(s,v)=(v_0=s,v_1,...,v_{n-1},v_n=v)$ . С помощью индукции покажем, что после k-й итерации внешнего цикла  $dist[v_k]=
ho(s,v_k)$ .

База. 
$$dist[v_0] = dist[s] = 0 = 
ho(s,s)$$

Переход. Пусть после k-1 итерации  $dist[v_{k-1}]=
ho(s,v_{k-1})$ . На k-й итерации отрелаксируется ребро  $(v_{k-1},v_k)$ , то есть

$$dist[v_k] = dist[v_{k-1}] + w(v_{k-1},v_k) = 
ho(s,v_{k-1}) + w(v_{k-1},v_k) = 
ho(s,v_k)$$
 .

Как определить наличие отрицательного цикла?

Как определить наличие отрицательного цикла? Алгоритм Форда-Беллмана умеет и это.

```
def HasNegativeCycle(G, s):
    dist = [inf, ..., s: 0, ... inf]
    prev = [None, ..., None]
    for i from 0 to |V| - 1: # V - 1 iterations
        for (v, u) in E:
            Relax(v, u)

for (v, u) in E: # еще раз отрелаксируем все ребра
        if Relax(v, u):
            return True
    return False
```

Теорема 2 (Bellman R., 1958).

Алгоритм корректно определяет наличие/отсутствие цикла отрицательного веса.

#### Теорема 2 (Bellman R., 1958).

Алгоритм корректно определяет наличие/отсутствие цикла отрицательного веса.

#### Доказательство.

- 1. Если отрицательных циклов нет, то все кратчайшие пути уже найдены и новых релаксаций не произойдет.
- 2. Допустим есть отрицательный цикл  $(v_0, v_1, ..., v_{n-1}, v_n = v_0)$ , но алгоритм об этом не сообщил.

То есть 
$$orall k: dist[v_{k+1}] \leq dist[v_k] + w(v_k, v_{k+1})$$
.

Просуммируем неравенства: 
$$\sum\limits_{k=0}^{n-1} dist[v_k] \leq \sum\limits_{k=0}^{n-1} dist[v_k] + \sum\limits_{k=0}^{n-1} w(v_k,v_{k+1}).$$

$$0 \leq \sum_{k=0}^{n-1} w(v_k, v_{k+1})$$
, противоречие (цикл-то отрицательный)  $lacksquare$