

Modelos Matemáticos II

Antonio Gámiz Delgado
Universidad de Granada

7 de marzo de 2020

1. Cálculo de variaciones

1.1. Herramientas previas y repaso

Necesitaremos recordar algunas nociones y teoremas básicos sobre derivabilidad:

Teorema 1.1 (derivada de una integral respecto de un parámetro). Sea $X \subset \mathbb{R}^n$ y (X, \mathcal{A}, μ) un espacio medible, I un intervalo cerrado y sea $f : I \times X \rightarrow \mathbb{R}$ tal que:

- (a) $\forall t \in I, x \mapsto f(t, x)$ es integrable.
- (b) $\forall x \in X$, la función $t \mapsto f(t, x)$ es derivable en $t \in I$.
- (c) Existe $g : X \rightarrow \mathbb{R}$ integrable tal que

$$\left| \frac{\partial f}{\partial t}(t, x) \right| \leq |g(x)| \quad \forall x \in X \quad \forall t \in I$$

Entonces la función $F(t) = \int_X f(t, x) dx$ es derivable en t_0 y la derivada es

$$F'(t_0) = \int_X \frac{\partial f}{\partial t}(t_0, x) dx$$

1.2. Problema general del cálculo de variaciones

Primeramente definimos un tipo de funciones llamadas *funciones test* o *funciones de la clase de Schwartz*, junto con algunos resultados que usaremos bastante para trabajar con ellas.

Definición 1.2. Dado I intervalo, se llama *espacio de funciones test* al conjunto:

$$\mathcal{D} = \mathcal{D}(a, b) = \{ \phi \in C^\infty(a, b) : \exists J \subset (a, b) \text{ compacto: } \phi(x) = 0 \text{ si } x \notin J \}$$

Lema 1.3. Dado $x_0 \in (a, b)$ y $\varepsilon > 0$ tal que $[x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon] \subset (a, b)$, existe $\phi \in \mathcal{D}(a, b)$ tal que $\phi(x) > 0$ si $x \in (x_0 - \varepsilon, x_0 + \varepsilon)$ y $\phi(x) = 0$ en otro caso.

Demostración. La demostración la vamos a hacer por construcción. Sea $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ definida por:

$$g(x) = \begin{cases} e^{1/x} & x < 0 \\ 0 & x \geq 0 \end{cases}$$

Tenemos que $\lim_{x \rightarrow 0^-} g(x) = 0$, luego g es continua. Veamos que de hecho $g \in C^\infty$. Su derivada es:

$$g'(x) = \begin{cases} e^{1/x} \left(-\frac{1}{x^2} \right) & x < 0 \\ 0 & x > 0 \end{cases}$$

Mediante un proceso iterativo llegamos a:

$$g^{(n)}(x) = \begin{cases} e^{1/x} \frac{R(x)}{x^{2n}} & x < 0 \\ 0 & x > 0 \end{cases}$$

donde $R(x)$ es un cierto polinomio que no nos interesa calcular. Queremos ver que $\lim_{x \rightarrow 0^-} g^n(x) = 0$, con lo cual, $g \in C^n$. Haciendo el cambio $y = -\frac{1}{x}$, el anterior límite equivale a

$$\lim_{y \rightarrow +\infty} \frac{y^{2n}}{e^y} = 0 \Rightarrow g \in C^n \forall n \in \mathbb{N} \Rightarrow g \in C^\infty$$

Con lo anterior, solo nos queda definir la función buscada de forma que sea una función test, es decir, la definimos como:

$$\phi(x) = g(x - (x_0 + \varepsilon))g((x_0 - \varepsilon) - x) \quad \varepsilon > 0$$

□

Teorema 1.4. Sea $f \in C[a, b]$ tal que

$$\int f(x)\phi(x)dx = 0 \quad \forall \phi \in \mathcal{D}(a, b)$$

Entonces $f(x) = 0 \quad \forall x \in [a, b]$.

Demostración. Sea $\bar{x} \in (a, b)$ y supongamos por reducción al absurdo que $f(\bar{x}) \neq 0$. Podemos suponer $f(\bar{x}) > 0$. Aplicando el teorema de conservación del signo, obtenemos $\varepsilon > 0$ tal que $f(x) > 0$ si $x \in (\bar{x} - \varepsilon, \bar{x} + \varepsilon)$.

Por el lema 1.3, existe una función test ϕ tal que $\phi(x) > 0$ si $x \in (\bar{x} - \varepsilon, \bar{x} + \varepsilon)$ y 0 en otro caso. Luego:

$$0 = \int_a^b f(x)\phi(x)dx = \int_{\bar{x}-\varepsilon}^{\bar{x}+\varepsilon} f(x)\phi(x)dx > 0 \Rightarrow f(\bar{x}) = 0$$

Como \bar{x} era arbitrario, tenemos que $f(\bar{x}) = 0 \quad \forall \bar{x} \in (a, b)$, y por la continuidad de f podemos extenderlo a los extremos también, es decir, $f(a) = f(b) = 0$.

□

1.2.1. Cálculo de extremales

Sea $\Omega \subset \mathbb{R}^3$, definamos $F : \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $(x, y, p) \mapsto F(x, y, p)$. Supongamos que $F \in C^1(\Omega)$ respecto de las dos últimas variables, es decir, existen $\frac{\partial F}{\partial y}$ y $\frac{\partial F}{\partial p}$, continuas.

Usando la función anterior, podemos definir el siguiente funcional:

$$L(y) = \int_a^b F(x, y(x), y'(x))dx \quad (1)$$

Nuestro objetivo en este apartado será encontrar *extremales* de ese funcional, es decir, máximos o mínimos.

Notación 1.5. Normalmente, a las derivadas parciales las denotaremos por:

$$\frac{\partial F}{\partial x} = F_x$$

Los *extremales* los buscaremos entre los elementos de un conjunto de funciones cumpliendo ciertas propiedades:

Definición 1.6. Sea $\Omega \subset \mathbb{R}^3$ y $F : \Omega \longrightarrow \mathbb{R}$ funcional en las condiciones anteriores. Definimos entonces el siguiente conjunto:

$$D = \{y \in C(a, b) \cap C^1[a, b] : \text{se cumplen (a),(b) y (c)}\} \quad (2)$$

$$(a) \quad (x, y(x), y'(x)) \in \Omega \quad \forall x \in (a, b)$$

$$(b) \quad y(a) = y_0 \text{ e } y(b) = y_1 \quad (\text{Condición de contorno})$$

$$(c) \quad \int_a^b \left| F(x, y(x), y'(x)) \right| dx < +\infty$$

El siguiente teorema nos proporcionará una condición sobre las derivadas parciales de F , que nos ayudará a buscar *extremales*. Para su demostración necesitaremos el siguiente lema:

Lema 1.7. Sea $\{s_n\} \longrightarrow 0$ una sucesión de números reales y $\phi \in \mathcal{D}(a, b)$, existe $n_0 \in \mathbb{N}$ tal que si $y \in D$, entonces $y + s_n \phi \in D \quad \forall n \geq n_0$.

Demostración. Sea $\phi \in \mathcal{D}(a, b)$ y $K = \text{soporte } \phi$. Tenemos que comprobar que $y + s_n \phi$ cumple las condiciones de la definición 1.6.

- (a) Razonemos por reducción al absurdo. Supongamos que hay infinitos valores de $n \in \mathbb{N}$ tales que $(x_n, y(x_n) + s_n \phi(x_n), y'(x_n) + s_n \phi'(x_n)) \notin \Omega$ para algún $x_n \in (a, b)$. Tomando una parcial si es necesario, podemos suponer una sucesión $\{x_n\}$ tal que para cada $n \in \mathbb{N}$, $(x_n, y(x_n) + s_n \phi(x_n), y'(x_n) + s_n \phi'(x_n)) \notin \Omega \Rightarrow x_n \in \text{soporte } \phi$, ya que si no estuviera, tendríamos que $\phi(x_n) = 0$ y $(x_n, y(x_n), y'(x_n)) \in \Omega$. Como el soporte es compacto, podemos suponer que $\{x_n\} \longrightarrow \bar{x} \in \text{soporte } \phi \in (a, b)$. Si tomamos límite:

$$\lim_{n \rightarrow +\infty} (x_n, y(x_n) + s_n \phi(x_n), y'(x_n) + s_n \phi'(x_n)) = (\bar{x}, y(\bar{x}), y'(\bar{x})) \notin \Omega$$

porque el complementario de Ω es cerrado y el límite se queda fuera, llegando así a un absurdo. Por tanto, debe existir un $n_0 \in \mathbb{N}$ tal que $(x_n, y(x_n) + s_n \phi(x_n), y'(x_n) + s_n \phi'(x_n)) \in \Omega \quad \forall n \geq n_0$.

- (b) Evidente, ya que $\phi(a) = \phi(b) = 0$.

- (c) Tomando $n \geq n_0$, de (a) tenemos:

$$\begin{aligned} \int_a^b \left| F(x, y(x) + s_n \phi(x), y'(x) + s_n \phi'(x)) \right| dx &= \\ &= \int_{(a,b) \setminus K} \left| F(\dots) \right| dx + \int_K \left| F(\dots) \right| dx < +\infty \end{aligned}$$

El primer término es finito ya que, fuera de K , $\phi = 0$, luego ese término coincide con $\int_{(a,b) \setminus K} \left| F(x, y(x), y'(x)) \right| dx$, que es finito porque $y \in D$. El segundo término lo es porque ser la integral de una función continua en un compacto.

□

Lo que nos asegura este lema es que podamos sumar una perturbación *pequeña* a nuestro extremal sin *salirnos* de D .

Teorema 1.8. *Si $\bar{y} \in D$ es un extremal, entonces:*

$$\int_a^b F_y(x, \bar{y}(x), \bar{y}'(x))\phi(x)dx + \int_a^b F_p(x, \bar{y}(x), \bar{y}'(x))\phi'(x)dx = 0 \quad \forall \phi \in \mathcal{D}(a, b)$$

A \bar{y} se le suele llamar **función crítica**.

Demostración. Sean $\bar{y} \in D$ extremal y $\phi \in \mathcal{D}(a, b)$. Definimos el funcional $g : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ tal que $g(s) = L(\bar{y} + s\phi)$.

Por el lema anterior, existe $\varepsilon > 0$ tal que g está bien definida en $(-\varepsilon, \varepsilon)$.

Ahora queremos derivar g respecto de s , pero necesitamos que esté definida en un intervalo cerrado (por el teorema 1.1). Para ello, tomamos un intervalo cerrado J de forma que $\text{soporte}(\phi) \subset J \subset [a, b]$.

Derivamos g respecto de s :

$$\begin{aligned} g'(s) &= \left(\int_{[a,b]} F(x, \bar{y} + s\phi(x), \bar{y}' + s\phi'(x))dx \right)' = \\ &= \left(\int_{[a,b] \setminus J} F(x, \bar{y} + s\phi(x), \bar{y}' + s\phi'(x))dx + \int_J F(x, \bar{y} + s\phi(x), \bar{y}' + s\phi'(x))dx \right)' \end{aligned}$$

Usando que $\int_{[a,b] \setminus J} F(x, \bar{y} + s\phi(x), \bar{y}' + s\phi'(x))dx\phi(x)$ es una constante (por que $\bar{y} \in D$ y $\phi = 0$ en $[a, b] \setminus J$) cuya derivada es cero, obtenemos que:

$$g'(s) = \int_J \left(F_y(x, \bar{y} + s\phi(x), \bar{y}' + s\phi'(x))\phi(x) + F_p(x, \bar{y} + s\phi(x), \bar{y}' + s\phi'(x))\phi'(x) \right) dx$$

Como $\phi = 0 = \phi'$ fuera de J

$$g'(s) = \int_{[a,b]} \left(F_y(x, \bar{y} + s\phi(x), \bar{y}' + s\phi'(x))\phi(x) + F_p(x, \bar{y} + s\phi(x), \bar{y}' + s\phi'(x))\phi'(x) \right) dx$$

Si evaluamos ahora g' en 0 y usamos que \bar{y} es extremal, tenemos:

$$g'(0) = \int_a^b \left(F_y(x, \bar{y}, \bar{y}')\phi + F_p(x, \bar{y}, \bar{y}')\phi' \right) dx = 0$$

□

1.2.2. Ecuación de Euler

Usando el teorema anterior vamos a llegar a una ecuación diferencial de segundo orden que nos ayudará a resolver este problema. Definimos $Z(x) = F_p(x, y(x), y'(x))$, nuestro objetivo ahora es imponer condiciones suficientes para que $Z(x) \in C^1(a, b)$, para poder derivarla y obtener una ecuación diferencial en y' .

Para continuar necesitamos un lema previo:

Lema 1.9. *Sea $Z \in C^1(x_0, x_1)$, entonces:*

$$\int_a^b Z(x)\phi'(x)dx = - \int_a^b Z'(x)\phi(x)dx \quad \forall \phi \in \mathcal{D}(a, b)$$

Demostración. Resolviendo la integral por partes tenemos:

$$\left. \begin{array}{l} u = Z(x) \\ dv = \phi'(x)dx \end{array} \right\} \begin{array}{l} du = Z'(x)dx \\ v = \phi \end{array} \Rightarrow \int_a^b Z(x)\phi'(x)dx = Z(x)\phi(x) \Big|_a^b - \int_a^b Z'(x)\phi(x)dx =$$

$$= - \int_a^b Z'(x)\phi(x)dx$$

□

Este lema nos permite «intercambiar la derivada de sitio». Usando ahora el Teorema 1.8 (podemos usarlo porque y es función crítica) y el lema anterior, tenemos:

$$\begin{aligned} 0 &= \int_a^b F_y(x, y, y')\phi(x)dx + \int_a^b F_p(x, y, y')\phi'(x)dx = \\ &= \int_a^b F_y(x, y, y')\phi(x)dx + \int_a^b Z(x)\phi'(x)dx = \\ &= \int_a^b F_y(x, y, y')\phi(x)dx - \int_a^b Z'(x)\phi(x)dx = \\ &= \int_a^b (F_y(x, y, y') - Z'(x))\phi(x)dx = 0 \quad \forall \phi \in \mathcal{D}(a, b) \end{aligned}$$

Y usando ahora el Teorema 1.4 nos queda:

$$F_y(x, y, y') - Z'(x) = 0 \quad \forall x \in (a, b)$$

Que denoteramos por:

$$\frac{d}{dx}F_p - F_y(x, y, y') = 0 \quad \textbf{(Ecuación de Euler)}$$

Las condiciones sobre F se pueden rebajar con el siguiente teorema:

Teorema 1.10. *Si $F \in C_{yp}^1$, $y' \in C^1$, función crítica, entonces:*

$$Z(x) = F_p(x, y(x), y'(x)) \in C^1$$

$$Z'(x) = F_y(x, y(x), y'(x))$$

Ya tenemos la ecuación que queremos resolver. La demostración del teorema es consecuencia de los anteriores resultados.

Lema 1.11. Sea $\phi \in \mathcal{D}(a, b)$, entonces:

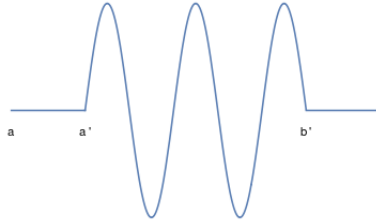
$$\phi \text{ admite primitiva} \iff \int_a^b \phi(x) dx = 0$$

Demostración.

(\Rightarrow) Por hipótesis, supongamos que existe Ψ tal que $\phi = \Psi'$. Ahora solo tenemos que integrarla y usar que Ψ vale 0 en los extremos por ser una función de soporte compacto:

$$\int_a^b \phi(s) ds = \int_a^b \Psi'(s) ds = \Psi \Big|_a^b = 0$$

(\Leftarrow) Si $\int_a^b \phi(s) ds = 0$, entonces tenemos la siguiente situación: soporte $\phi \subset [a', b']$ tal que $a < a' \leq b' < b$.



Definimos $\Psi(x) = \int_{a'}^x \phi(s) ds$ y tenemos $\Psi' = \phi$. Falta probar que $\Psi \in \mathcal{D}(a, b)$. Si $x \leq a'$, claramente $\Psi(x) = 0$ ($\phi(x) = 0 \quad \forall x \in (a, a')$). Si $x \geq b'$,

$$\int_{a'}^x \phi(s) ds = \int_{a'}^{b'} \phi(s) ds = \int_a^b \phi(s) ds = 0$$

Por tanto soporte $\Psi \subset [a', b']$.

□

Lema 1.12. Sea $f \in C(a, b)$ tal que $\int f \phi'(x) dx = 0 \quad \forall \phi \in \mathcal{D}(a, b) \implies f$ es constante.

Demostración. Sea $x_0 \in (a, b)$, tomamos una función $\phi_{x_0} \in \mathcal{D}(a, b)$ cumpliendo la tesis del lema 1.3. Podemos tomarla de forma que $\int_a^b \phi_{x_0}(s) ds = 1$ (multiplicándola por cierta constante).

Definimos $\Psi(x) = \int_a^x \phi_{x_0}(s) ds$ y tomamos c de forma que:

$$\int_a^b f(s) \Psi'(s) ds = c \int_a^b \Psi'(s) ds = c \Psi \Big|_a^b = c$$

Tomamos $\phi \in \mathcal{D}(a, b)$ y veamos que la función $\phi - \lambda\Psi'$ tiene primitiva para cierto $\lambda \in \mathbb{R}$. Supongamos que tiene media 0, y despejemos λ :

$$\int_a^b \phi(s) - \lambda\Psi'(s) = 0 \implies \lambda = \int_a^b \phi(s)ds$$

Haciendo esa elección de λ , $\phi - \lambda\Psi'$ tiene primitiva por el lema 1.11.

$$\begin{aligned} 0 &= \int_a^b f(s)(\phi(s) - \lambda\Psi'(s))ds = \int_a^b f(s)\phi(s)ds - \lambda \int_a^b f(s)\Psi'(s)ds = \\ &= \int_a^b f(s)\phi(s)ds - c \int_a^b \phi(s)ds = \int_a^b (f(s) - c)\phi(s)ds \Rightarrow f(s) - c = 0 \Rightarrow f \equiv c \end{aligned}$$

□

Lema 1.13. Sean f, g funciones continuas en (a, b) , entonces es equivalente:

$$\int_a^b g\phi + \int_a^b f\phi' = 0 \quad \forall \phi \in \mathcal{D}(a, b) \iff f \in C^1(a, b), g = f'$$

Demostración. (\Rightarrow) Tomamos $x_0 \in (a, b)$ y definimos $\tilde{f}(x) = \int_a^x g(s)ds \Rightarrow \tilde{f} \in C^1$.

$$\int_a^b \tilde{f}(s)\phi'(s) + g(s)\phi(s)ds = \int_a^b \tilde{f}(s)\phi'(s) + \tilde{f}'(s)\phi(s)ds = \int_a^b (\tilde{f}\phi)' = \tilde{f}\phi \Big|_a^b = 0$$

Restando la expresión de la hipótesis menos la anterior, obtenemos:

$$0 = \int_a^b f(s)\phi'(s)ds - \int_a^b \tilde{f}(s)\phi'(s)ds = \int_a^b (f - \tilde{f})(s)\phi'(s)ds$$

Y usando el lema 1.12, tenemos que $f - \tilde{f}$ es constante, luego $f \in C^1$ ya que \tilde{f} también pertenece a C^1 .

(\Leftarrow)

$$0 = f\phi(x) \Big|_a^b = \int_a^b (f(x)\phi(x))'dx = \int_a^b f(x)\phi'(x)dx + f'(x)\phi(x)dx$$

□

1.3. Ejemplos

A continuación veremos un ejemplo teórico y algunos ejemplos más prácticos de la teoría anterior.

1.3.1. Problema de Braquistocrona

Este problema se centra principalmente en averiguar que forma (curva) tenemos que darle a un tobogán para que este sea el más rápido.

A esa curva la vamos a denotar por $Y(t)$ y vamos a suponer que pertenece a $C^1(0, L)$, es decir, que no tenga picos. Además, vamos a suponer que el tobogán tiene altura máximo 1, y mínima 0, es decir, $Y(0) = 1$ e $Y(L) = 0$. También necesitamos que el tobogán tenga sentido, es decir, que no tenga subidas ni bajadas muy bruscas, luego necesitamos imponer $Y''(x) < 1 \quad \forall x \in (0, L)$.

Recordemos primero algunas nociones de física. Vamos a denotar por $(x(t), y(t))$ a la posición de una persona en el tobogán en el instante $t \in [0, L]$, por m a su masa y por g a la gravedad. Recordemos que la expresión de la energía es $mgy(t)$, la de la velocidad es $v(t) = \sqrt{x'(t)^2 + y'(t)^2}$ y la de la energía cinética es $\frac{mv(t)^2}{2}$.

Si hacemos el tobogán suficientemente suave, se tiene que verificar lo siguiente:

$$mgy(t) + \frac{m}{2}(x'(t)^2 + y'(t)^2) \equiv cte \quad (3)$$

En el primer momento nos dejamos caer, luego en $t = 0$, $(3) = mg$

Tenemos entonces $y(t) = Y(x(t)) \Rightarrow y'(t) = Y'(x(t))x'(t)$, sustituyendo en (3):

$$mgY(x(t)) + \frac{m}{2}x'(t)^2 + \frac{m}{2}(Y'(x(t))x'(t))^2 = mg$$

$$x'(t)^2 (1 + Y'(x(t))^2) = 2g(1 - Y(x(t))) \Rightarrow x'(t) = \sqrt{2g} \sqrt{\frac{1 - Y(x(t))}{1 + Y'(x(t))^2}}$$

Estamos buscando el tiempo de llegada, T , ¿cómo lo hacemos? Aplicamos un truco típico de ecuaciones diferenciales:

$$T = \int_0^T dt = \int_0^T \frac{x'(t)}{x'(t)} dt = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^T \frac{\sqrt{1 + Y'(x(t))^2}}{\sqrt{1 - Y(x(t))}} x'(t) dt$$

Que tras el cambio de variable $x = x(t)$ nos queda:

$$T = \frac{1}{\sqrt{2g}} \int_0^L \frac{\sqrt{1 + Y'(x)^2}}{\sqrt{1 - Y(x)}} dx$$

Definimos ahora el conjunto de funciones donde vamos a buscar nuestro mínimo:

$$D = \{y \in C^1(0, L), y(0) = 1, y(L) = 0, y'(x) < 1 \quad \forall x \in (0, L)\}$$

Y definimos nuestro funcional:

$$L(y) = \int_0^L \frac{\sqrt{1 + Y'(x)^2}}{\sqrt{1 - Y(x)}} dx$$

Usando la notación del principio, tenemos una función F tal que $F(x, y, p) = \sqrt{\frac{1+p^2}{1-y}}$

Usando el Teorema 1.10 podemos definir:

$$Z(x) = \frac{\partial F}{\partial p}(x, y, y') = \frac{1}{\sqrt{1-y(x)}} \frac{y'(x)}{\sqrt{1+y'(x)^2}} \in C^1(0, T)$$

Ahora, en lugar de despejar $y'(x)$, vamos a ver que $y \in C^2$. Definiendo $\Psi(y') = \frac{y'}{\sqrt{1+y'^2}} = Z(x)\sqrt{1+y'^2}$. Como $\Psi(s) = \frac{s}{\sqrt{1+s^2}}$ tiene inversa de clase 1, tenemos:

$$y'(x) = \Psi^{-1}(Z(x)\sqrt{1+y'(x)^2}) \Rightarrow y \in C^2$$

En general, tenemos que si F no depende de x , podemos hacer:

$$\begin{aligned} D(x) &= F(y(x), y'(x)) - Z(x)y'(x) \Rightarrow D'(x) = \\ &= \frac{\partial F}{\partial y}(y(x), y'(x))y'(x) + \frac{\partial F}{\partial p}(y(x), y'(x))y''(x) - Z'(x)y'(x) - Z(x)y''(x) = \\ &= y'(Z'(x) - Z'(x)) = 0 \end{aligned}$$

Es decir, para alguna constante $C \in \mathbb{R}$, tenemos que:

$$F(y(x), y'(x)) - Z(x)y' = C$$

En nuestro caso particular, nos quedaría:

$$\frac{\sqrt{1+y'(x)^2}}{1-y(x)} - \frac{1}{\sqrt{1-y(x)}} \frac{y'(x)^2}{\sqrt{1+y'(x)^2}} = 0 \Rightarrow \frac{1}{\sqrt{1-y(x)}} \frac{1}{\sqrt{1+y'(x)^2}} = C$$

Esa ecuación diferencial, es de variables separadas, deberíamos resolverla con las condiciones iniciales $y(0) = 1, y(L) = 0$, pero la solución es trascendente, es decir, no tiene expresión explícita, es un cicloide.

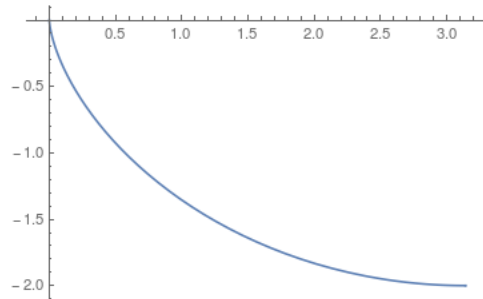


Figura 1: Ejemplo de cicloide

1.3.2. Ejercicios prácticos

Ejercicio. Encontrar la curva en la que el siguiente funcional podría alcanzar su extremo:

$$I(y) = \int_1^2 \left(y'(x)^2 - 2xy(x) \right) dx$$

con condiciones de contorno $y(1) = 0, y(2) = -1$.

Solución: Definimos $F(x, y, p) = p^2 - 2xy$ y obtenemos:

$$\frac{\partial F}{\partial p} = 2p, \quad \frac{\partial F}{\partial y} = -2x \Rightarrow Z(x) = 2y'(x), \quad Z'(x) = -2x$$

Resolviendo la última ecuación, obteniendo:

$$Z(x) = -x^2 + C \Rightarrow 2y'(x) = -x^2 + C \Rightarrow y'(x) = \frac{-x^2 + C}{2} \Rightarrow y(x) = -\frac{x^3}{6} + \frac{C}{2}x + D$$

Usando las condiciones de contorno, podemos calcular el valor de C y D , obteniendo:

$$y(x) = \frac{x - x^3}{6}$$

Ejercicio. Encuentra las curvas que unen $(1, 3)$ con $(2, 5)$, que puedan ser extremos del funcional:

$$I(y) = \int_1^2 \left(y'(x) + x^2 y'(x)^2 \right) dx$$

Solución $y(x) = -\frac{4}{x} + 7$

1.4. Relación de ejercicios

Ejercicio 1.1. Sean $\Phi \in \mathcal{C}^1(\mathbb{R}^3), y(x) \in \mathcal{C}^2(a, b), y'(x) \neq 0$. Dado el funcional

$$F[y] = \int_a^b \Phi(x, y(x), y'(x)) dx$$

demuéstrese la equivalencia de las dos formas siguientes de las ecuaciones de Euler-Lagrange.

- $\frac{\partial \Phi}{\partial y} - \frac{d}{dx} \frac{\partial \Phi}{\partial p} = 0$
- $\frac{\partial \Phi}{\partial x} - \frac{d}{dx} \left(\Phi - y' \frac{\partial \Phi}{\partial p} \right) = 0$

Demostración. Comenzamos viendo el caso $a) \implies b)$. Para ello en primer lugar tenemos que comprobar que efectivamente podemos derivar Φ respecto al tercer parámetro. Del apartado a) sabemos que

$$\frac{\partial \Phi}{\partial y} = \frac{d}{dx} \frac{\partial \Phi}{\partial p}$$

y del enunciado sabemos que Φ es de clase \mathcal{C}^1 luego $\frac{\partial \Phi}{\partial p}$ es de \mathcal{C}^1 .
 Cuando derivamos $\Phi(x, y(x), y'(x))$ obtenemos

$$\begin{aligned}\Phi(x, y(x), y'(x))' &= \frac{\partial \Phi}{\partial x}(x, y(x), y'(x)) \\ &= \frac{\partial \Phi}{\partial y}(x, y(x), y'(x))y'(x) \\ &= \frac{\partial \Phi}{\partial p}(x, y(x), y'(x))y''(x)\end{aligned}$$

Recordemos que $\frac{\partial \Phi}{\partial p}(x, y(x), y'(x)) = z(x)$ luego

$$\frac{d}{dx}(\Phi - y' \frac{\partial \Phi}{\partial p}) = \Phi_x + \Phi_y y' + \Phi_p y'' - y'' z - y' z'$$

Tenemos que el 3º y 4º termino son iguales t el 2º y 4º son iguales entre ellos luego obtenemos

$$\frac{d}{dx}(\Phi - y' \frac{\partial \Phi}{\partial p}) = \Phi_x$$

que es lo que queríamos.

b) \implies a)

Todos los pasos que hemos dado son reversibles pero necesitamos ver que $\frac{\partial \Phi}{\partial p}(x, y(x), y'(x))$ es \mathcal{C}^1 .

Llamando $H(x) = \Phi - y'(x)z(x)$, por hipótesis tenemos que H es derivable. Despejando tenemos que

$$z = \frac{\Phi - H}{y'}$$

luego se verifica cómo queríamos.

$$\begin{aligned}\Phi_x &= \Phi_x + \Phi_y y' + \Phi_p y'' - y'' z - y' z' \\ \implies y'(\Phi_y - z') &= 0\end{aligned}$$

e $y' \neq 0$ por hipótesis luego $\Phi_y - z' = 0$. □

Ejercicio 1.2. *Obtégase la forma que adopta la ecuación de Euler-Lagrange en los siguientes casos particulares:*

a) Φ sólo depende de y' .

Demostración. Φ solo depende de y' Aplicamos el Ejercicio 1 para resolver este apartado. Como Φ solo depende de y' tenemos que

$$\begin{aligned}\Phi &= \Phi(y') \\ \Phi_x &= 0\end{aligned}$$

Del primer ejercicio tenemos que

$$\frac{d}{dx}\Phi = \Phi_p(y'(x))y''(x)$$

y además

$$\begin{aligned}\Phi_x &= \Phi_x + \Phi_y y' + \Phi_p y'' - y'' z - y' z' \\ &= y'' \Phi + y' \frac{d}{dx} \Phi_p\end{aligned}$$

igualando las dos expresiones obtenemos

$$y' \frac{d}{dx} \Phi_p = 0 \implies \frac{d}{dx} \Phi_p = 0$$

De donde deducimos que $\Phi_p(y'(x))$ es una constante. □

b) Φ no depende de y .

c) Φ no depende explícitamente de x .

d) $\Phi = G(x, y) \sqrt{1 + y'^2}$.

Ejercicio 1.3. Aplíquense los resultados anteriores a los ejemplos siguientes:

a) $\mathcal{F}(y(x)) = \int y(2x - y)dx, \quad y(0) = 0, \quad y(\pi/2) = \pi/2.$

b) $\mathcal{F}[y(x)] = \int y(2x - y)dx, \quad y(0) = 0, \quad y(\pi/2) = \pi/2$

Definimos $F(x, y, p) = y(2x - y)$. Se cumple

$$\begin{aligned}F_p &= 0 \\ z(x) &= 0 \\ F_y(x, y(x)) &= 0\end{aligned}$$

De aquí obtenemos $2x - 2y = 0 \implies y(x) = x$. Ahora tenemos que comprobar que la solución cumple las condiciones de contorno.

$$y(0) = 0, y(\pi/2) = \pi/2$$

Luego se cumplen ambas condiciones.

c) $\mathcal{F}(y(x)) = \int (y^2 + 2xyy')dx, y(a) = A, y(b) = B.$

d) $\mathcal{F}(y(x)) = \int y'(1 + x^2y')dx, y(1) = 3, y(2) = 5.$