ESTRUCTURA DE COMPUTADORES Grado en Ingeniería Informática

Sesión de laboratorio número 1

REGISTROS Y MEMORIA PRINCIPAL

Objetivos

- Entrar de nuevo en contacto con el simulador SPIM.
- Presentar los aspectos básicos de la arquitectura MIPS: banco de registros, ALU, memoria principal.
- Repasar las bases de la programación en ensamblador de la arquitectura MIPS.
- Retomar contacto con la manipulación de registros, pseudoinstrucciones e instrucciones máquina, direcciones de memoria principal y datos enteros en el ensamblador del MIPS.
- Comprobar el funcionamiento del mecanismo de llamada al sistema mediante la impresión de un número entero.

Bibliografía

• D.A. Patterson y J. L. Hennessy, *Estructura y diseño de computadores*, Reverté, capítulo 2, 2011.

Introducción teórica

El banco de registros de propósito general

El procesador MIPS tiene otros bancos de registros, pero no vamos a estudiarlos ahora mismo. El banco de enteros, o de registros de propósito general, permite hacer cálculos aritméticos sobre direcciones y sobre datos de tipo entero.

A excepción de \$0 y \$31, todos los registros son idénticos y sirven para las mismas cosas. El registro \$0 contiene siempre el valor cero y el registro \$31 está ligado a la instrucción jal. Sin embargo, para facilitar la compilación habitual de los programas escritos en alto nivel, se ha hecho un reparto convencional de los registros que se detallará en esta serie de prácticas. El uso del convenio se hace más sencillo con la nueva denominación de los registros, reconocida por el ensamblador del simulador PCSpim. Los detalles más útiles del convenio de uso de los registros se explicarán a lo largo de estas y otras prácticas cuando sea necesario.

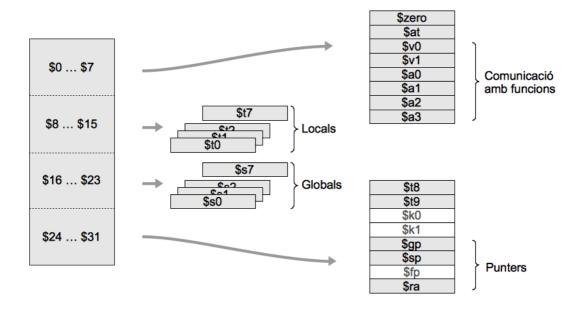


Figura 1. Convención de uso de los registros. Podemos formar cuatro grandes bloques de 8 registros: comunicación con las funciones (\$0 a \$7), variables locales (\$8 a \$15), variables globales (\$16 a \$23) y diversos (\$24 a \$31). Entre los primeros están los dos registros \$zero y \$at; entre los últimos hemos marcado los registros que se utilizarán en estas prácticas.

Instrucciones y pseudoinstrucciones

A cada ciclo de instrucción, el procesador ejecuta una instrucción máquina. Muchas instrucciones hacen por sí mismas una operación elemental con utilidad bien definida, expresada en su nemotécnico (una operación aritmética, un acceso de lectura o escritura en la memoria, un salto); pero hay casos en que una acción elemental se obtiene haciendo un uso muy particular de una instrucción máquina de propósito muy general y otros en que la acción necesita dos o tres instrucciones máquina por limitaciones del juego de instrucciones del procesador.

Las pseudoinstrucciones permiten expresar estas acciones elementales en una línea con nemotécnico y operandos que siguen la sintaxis común reconocida por el ensamblador pero que no representan una instrucción nueva. El resultado es mucho más legible y se ajusta mejor al universo mental del programador en ensamblador. Veamos un ejemplo de cada caso:

- La pseudoinstrucción move rs,rt expresa la operación de copia entre registros (rs = rt). Esta operación se puede obtener como un caso particular de una instrucción más general, como or rs,rt,\$zero o addi rs,rt,0.
- La pseudoinstrucción li (*load immediate*) resuelve un problema de programación básico: asignar una constante K a un registro. El programador en ensamblador sólo debe escribir una línea: li \$rt,K. Dependiendo del valor de K, tendremos los tres

casos que muestra la tabla siguiente. Debe entenderse que K puede tener hasta 32 bits, que Kh representa los 16 bits más significativos de K y K1 los 16 bits menos significativos:

Caso	Ejemplo	Traducción		
Kh=0	$K = 0 \times 00000100$ $K1 = 0 \times 0100$	ori \$rt,\$0,Kl		
K1=0	K = 0x00040000 Kh = 0x0004	lui \$rt,Kh		
Kh≠0 y Kl≠0	K = 0x00040010 Kl = 0x0010 Kh = 0x0004	lui \$at,Kh ori \$rs,\$at,Kl		

Figura 2. Diversas traducciones de li \$rt,K, donde la constante K de 32 bits se descompone en la parte alta Kh y la parte baja Kl, ambas de 16 bits.

• La pseudoinstrucción la (*load address*) también resuelve otro problema de programación básico y, a su vez, importantísimo: copia la dirección de memoria de una etiqueta en un registro. Esta funcionalidad facilita enormemente la programación en ensamblador porque permite al programador olvidarse de las direcciones de memoria exactas donde se ubican las variables y centrarse solamente en el nombre que éstas reciben en el programa. Por ejemplo, si en un programa está la declaración siguiente:

.data 0x2000B000

aux: .word -1

cadena: .asciiz "Hola mundo"

la pseudoinstrucción la \$t0, aux copiará en \$t0 el valor 0x2000B000, que es la dirección de memoria principal correspondiente a la etiqueta llamada aux que viene definida como un entero con signo de valor -1 (en hexadecimal, 0xffffffff); por otra parte, la pseudoinstrucció la \$t1, cadena copiará en \$t1 el valor 0x2000B004, que corresponde a la dirección donde se almacena el código ASCII del carácter "H" de la cadena "Hola mundo".

En definitiva, si nos fijamos, estamos en un caso similar al de la pseudoinstrucció 1i, pero en este caso el valor a escribir es un dato de 32 bits que ahora corresponde a una información interpretada como una dirección de memoria. Por consiguiente, la traducción en instrucciones máquina también se hará por medio de 1ui y ori. Así, la

traducción de las dos pseudoinstruccions **la** anteriores en instrucciones máquina se puede hacer así:

```
lui $at,0x2000  # $at = 0x20000000
ori $t0,$at,0xB000  # $t0 = 0x2000B000
ori $t1,$at,0xB004  # $t1 = 0x2000B004
```

Obsérvese que las pseudoinstrucciones pueden utilizar el registro \$1 reservado por convenio. De hecho, el pseudónimo equivalente, \$at, viene de <u>assembler temporary</u>. En condiciones normales de trabajo, los programas no pueden usar explícitamente este registro.

Variables en la memoria principal y directivas relacionadas

El ensamblador del MIPS ofrece estos recursos para describir las variables estáticas de un programa en la memoria:

- El segmento .data donde ubicar los datos en la memoria.
- La directiva .space permite reservar memoria del segmento de datos. Útil para declarar variables sin inicializar.
- Las directivas .byte, .half, .word, .ascii y .asciiz permiten definir variables y inicializarlas.

Instrucciones y pseudoinstrucciones de acceso a la memoria de datos

El juego de instrucciones del MIPS para lectura y escritura de datos en la memoria comprende ocho instrucciones:

unidad	restricciones sobre la dirección	lectura con extensión de signo	lectura sin extensión de signo	Escritura
byte	ninguna	1b	lbu	sb
halfword	múltiplo de 2	1h	lhu	sh
word	múltiplo de 4	lw		sw

Tabla 1. Las instrucciones de lectura y escritura de enteros

Todas ellas son del formato I y en ensamblador se escriben de la forma op rt,D(rs). D es un desplazamiento de 16 bits (con signo) que se suma al contenido del registro base rs para formar la dirección de memoria donde se lee o escribe. Esta manera de especificar la dirección permite acceder a memoria con diversas intenciones que referimos a continuación.

El **direccionamiento absoluto** se realiza a una palabra fija en la memoria de la que se conoce la posición A: en principio sólo sería necesario considerar la constante A como desplazamiento y el registro **\$zero** como base. Con este propósito conviene utilizar las

pseudoinstrucciones de la forma op rs, A, que se descomponen en las instrucciones máquina correspondientes cuando A ocupa más de 16 bits.

Por ejemplo, la pseudoinstrucción lw \$rt,A permite expresar la carga de un registro con el valor de una variable en memoria ubicada en la posición que se ha etiquetado como "A". Esta línea puede traducirse en una o más instrucciones máquina, dependiendo del valor de la etiqueta:

- Si A es un número expresable con 16 bits, la traducción es lw \$rt,A(\$0).
- Si A es demasiado grande para eso, el ensamblador la descompone en la parte alta Ah y la parte baja Al. Una traducción puede ser:

```
lui $at,Ah
lw $rt,Al($at)
```

Direccionamiento indirecto, cuando la posición de la variable está en un registro. Es la visión del programador cuando debe acceder a una dirección calculada por el programa, o para seguir un puntero (hablaremos de eso más abajo) o para recorrer variables estructuradas.

Direccionamiento relativo a registro, cuando un registro contiene una dirección de referencia y el programador piensa en desplazamientos respecto de ella. Este direccionamiento también se utiliza para acceder a variables estructuradas: el registro contiene la dirección de la variable y el desplazamiento es el correspondiente al campo al que se accede.

Ejercicios de laboratorio

Al iniciar el simulador, comprueba que la configuración definida en *Simulator->Settings...* es similar a la mostrada en Figura 3, especialmente las opciones del apartado *Execution*. Nótese también que en la sección *Display* se puede escoger la manera de visualizar el contenido de los registros del procesador (decimal o hexadecimal).

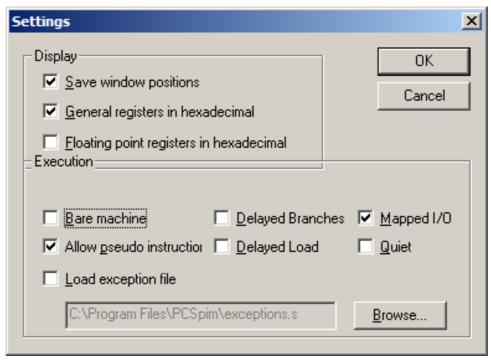


Figura 3 Parámetros de configuración del simulador

Ejercicio 1: variables en registros y pseudoinstrucciones

Queremos calcular el perímetro de un rectángulo en función de sus dos lados de longitudes 25 y 30 con este programa:

```
.globl __start
    .text 0x00400000
__start: li $t0,25
    li $t1,30
    add $s0,$t1,$t0
    add $s0,$s0,$s0
```

Abra con el simulador e introduzca el código anterior. Véase que este programa hace el cálculo del perímetro mediante la expresión \$s0 = 2·(\$t0+\$t1). Nótese que los lados están almacenados en los registros \$t0 y \$t1 y el resultado queda en \$s0. Prestad atención, también, en la manera en que el programa ha sido ensamblado en el simulador, esto es, como se ha llevado a cabo la *traducción* del código que conforma nuestro programa en instrucciones máquina.

- ¿Cuántas instrucciones máquina comprende el programa?
- ¿En qué instrucciones máquina se traducen las pseudoinstruccions presentes?
- ¿En qué dirección de memoria se encuentra la instrucción add \$s0,\$s0,\$s0?
- ¿Qué instrucción del programa se codifica como 0x01288020?
- Diga en hexadecimal el valor del perímetro calculado por el programa.

• Modifique el programa para que calcule el perímetro de un rectángulo con lados 75369 y 12976 y compruebe el resultado. En este caso, ¿en qué instrucciones máquina se traducen las pseudoinstruccions presentes? Razone su respuesta.

Ejercicio 2: variables en la memoria

A continuación trabajarás con un programa similar al anterior, con la diferencia de que los lados del rectángulo y el perímetro calculado están ubicados en la memoria principal.

```
.globl __start
         .data 0x10000000
A:
         .word 25
         .word 30
B:
P:
         .space 4
         .text 0x00400000
 start: la $t0,A
         la $t1,B
         la $t2,P
         lw $s0,0($t0)
         lw $s1,0($t1)
         add $s2,$s1,$s0
         add $s2,$s2,$s2
         sw $s2,0($t2)
```

Nótese que las tres variables del programa han sido representadas por etiquetas (A, B, P). Estas etiquetas se refieren, en realidad, a posiciones de memoria, y pueden ser usadas en el código del programa. Nótese que la pseudoinstrucción la (load address) sirve para cargar en un registro la dirección a la que hace referencia una etiqueta; esta dirección suele recibir el nombre de puntero a la etiqueta.

- ¿Cuántos bytes de la memoria principal están ocupados por las variables del programa?
- ¿Cuántas instrucciones de acceso a la memoria contiene el programa?
- ¿En qué dirección se escribe el valor del perímetro?
- ¿Por qué la pseudoinstrucció la \$t0, A se traduce en sólo una instrucción máquina y la \$t1, B lo hace en dos?
- Justificar el valor (4) que aparece en la directiva .space 4?
- Afectaría al valor final de P si en lugar de la directiva .space 4 hiciésemos uso de la directiva .word 0?
- ¿Qué valor contiene el registro \$t1 cuando se ejecuta la instrucción lw \$s1,0(\$t1)?

Ejercicio 3: impresión del perímetro

La interacción con el usuario (lectura de datos desde el teclado e impresión de valores en pantalla) se hace utilizando las denominadas llamadas al sistema (*system calls*). Estas operaciones representan en realidad una interacción con el sistema operativo desde el

programa del usuario y se llevan a cabo mediante la combinación de una instrucción máquina **syscall** y de un conjunto de registros.

En este ejercicio vamos a mostrar el mecanismo para imprimir el valor del perímetro del rectángulo después de haberlo calculado. Ahora no hay que poner demasiada atención en los detalles (eso lo haremos en las sesiones posteriores de laboratorio), solo es importante darse cuenta del mecanismo general de llamada al sistema.

Agregue el código siguiente al final del programa del ejercicio anterior y compruebe que el valor del perímetro se imprime en la pantalla:

```
move $a0,$s2  # copia el perímetro en $a0
li $v0,1  # código de print_int
syscall  # llamada al sistema
```

Este código está formado por tres instrucciones. La primera deja el valor a imprimir en el registro \$a0. La segunda pone un 1 en el registro \$v0; este valor indicará que, de entre todas las llamadas al sistema posibles, lo que pedimos al sistema operativo es que imprima un valor entero (esto quiere decir que el sistema operativo interpretará el valor contenido en \$a0 como un entero con signo codificado en complemento a dos). Finalmente, la tercera instrucción es la que lleva a cabo la petición al sistema operativo y desencadena todas las operaciones adecuadas para que el usuario encuentre en la pantalla el valor que quiere.

En definitiva, una llamada al sistema suele combinar tres elementos: un conjunto de parámetros que se especifican en \$ a0 (y quizás también en \$ a1), un código o número que identifica el tipo de llamada al sistema y que se escribe en \$ v0 (imprimir un entero, detener la ejecución del programa, leer una cadena de caracteres, leer un *float*, etc) y, finalmente, la instrucción syscall que desencadena la llamada al sistema.

- ¿Cuál es la codificación de la instrucción máquina syscall?
- ¿En qué instrucción máquina se ha traducido la pseudoinstrucción move \$a0,\$a1?
- Substituya ahora la instrucción sw \$s2,0(\$t2) por sw \$s2,2(\$t2). ¿Qué ocurre cuando se intenta ejecutar el programa? Razone la respuesta.

Ejercicio 4: cuestiones a resolver

Algunas de estas cuestiones se pueden resolver con la ayuda del simulador.

- 1. ¿Cuál de estas instrucciones es una traducción incorrecta de la pseudoinstrucción de movimiento de datos move \$t0,\$t1 (copia el contenido de \$t1 en \$t0)?
 - add \$t0, \$t1, \$zero addi \$t0, \$t1, 0

- sub \$t0, \$t1, \$zero
- and \$t0, \$t1, \$zero

- or \$t0, \$t1, \$zero
- andi \$t0, \$t1, 0xFFFF
- 2. ¿Cuáles de las siguientes instrucciones son buenas traducciones de la pseudoinstrucción li \$t0,100 (almacena el valor decimal 100 en \$t0)?
 - ori \$t0, \$zero, 0x64
 - andi \$t0, \$zero, 0x64
 - addi \$t0, \$zero, 0x64
 - ori \$t0, \$zero, 100
 - addi \$t0, 0x64, \$zero

- xori \$t0, \$zero, 100
- andi \$t0, \$zero, 100
- addi \$t0, \$zero, 100

3. El código siguiente origina un error durante su ejecución. ¿Dónde y por qué se produce?

```
li $t0, 0x10003000
lw $t1, 2($t0)
```

- 4. Aunque la letra ele ("l") de las instrucciones **lui** y **lw** (y también **lh** y **lb**) significa *load* en inglés, ¿qué diferencia fundamental hay entre estas dos instrucciones?
- 5. Suponga que tenemos una variable N declarada de la siguiente manera:

```
.data 0x10000000
N: .space 4
```

Indica la instrucción o instrucciones máquina adecuadas para asignarle los siguientes valores:

- \bullet N = 0
- \bullet N = -1
- $N = 0 \times 100000$

- $N = 0 \times 100040$
- N = 200000 (en decimal)
- 6. Como traducirías a instrucciones máquina la pseudoinstrucción li \$t0,-1?
- 7. Supón que el segmento de datos de un programa en ensamblador MIPS contiene la siguiente descripción:

```
.data 0x10000000
X: .space 4
```

En cada uno de los siguientes casos, indica qué valor escriben las instrucciones sobre la posición de memoria X:

```
la $t0,X
sw $zero,0($t0)
```

```
la $t0,X
sh $zero,0($t0)
sh $zero,2($t0)
la $t0,X
sb $zero,0($t0)
sb $zero,1($t0)
sb $zero,2($t0)
sb $zero,3($t0)
la $t0, X
lui $t1, 0x0001
sw $t1,0($t0)
la $t0,X
lui $t1,0xFFFF
ori $t1,$t1,0xFFFF
sw $t1,0($t0)
lui $t0,0x1000
andi $t1,$t1,0x0000
sw $t1,0($t0)
la $t0,X
lw $t1,0($t0)
sw $t1,0($t0)
li $t1,50
sw $t1,X
li $t0,0x50
sw $t0,X
li $t0,0x10000000
li $t1,0xFFFFFFFF
sw $t1,0($t0)
```