## $\Pi$ P O E K T

ПО

### Диференциални уравнения и приложения

спец. Софтуерно инженерство, 2 курс, летен семестър, учебна година 2015/16

Тема №3

Изготвил: Антон Александров Петков Фак. №: 61793

Група: 1

05.06.2016 гр. София

Оценка:....

# Съдържание

1	Тем	на (задание) на проекта	3
<b>2</b>	Pen	ешение на Задача 1.	
	2.1	Теоретична част	4
	2.2	MATLAB код и получени в командния прозорец резултати при из-	
		пълнението му	6
	2.3		7
	2.4	Коментари към получените с MATLAB резултати	7
3	Решение на Задача 2.		7
	3.1	Теоретична част	8
	3.2	MATLAB код и получени в командния прозорец резултати при из-	
		пълнението му	10
	3.3	Графики ( включително от анимация)	12
	3.4	Коментари към получените с MATLAB резултати	14

# 1 Тема (задание) на проекта

Проект по ДУПрил за спец. СИ, 2 курс, летен семесътр, уч. год. 2015/16

### Тема СИ16-003

Име Антон Аненсандров Петков

Ф. No. 61793 , група 1

Инструкции за изготвяне на проекта и за реда на предаването му: www.fmi.uni-sofia.bg/Members/tsvetan

Задача 1. Дадено е уравнението  $y' \sin x = (1 + y^2) \arctan y$ .

- а) Да се определи реда му и от кой вид е.
- б) Да се начертае полето от прави (slope field) на това уравнение в квадрата  $K = \{(x,y): 1 \le x \le 2, 1 \le y \le 2\}$ . Опишете използвания метод.
- в) На същия чертеж през точката с координати (1,1) да се начертае интегрална крива, получена с помощта на оператора ode45, а през точката с координати  $(\pi/2,1)$  да се начертае интегрална крива, получена с помощта на оператора dsolve.

#### Задача 2.

Дадена е смесената задача за уравнението на струната

$$u_{tt} = a^2 u_{xx} \text{ aa } 0 < x < L, t > 0,$$
 
$$u(x,0) = \varphi(x), u_t(x,0) = \psi(x) \text{ aa } 0 \le x \le L,$$
 
$$u(0,t) = 0, u(L,t) = 0 \text{ aa } t \ge 0.$$

Нека

$$\varphi(x) = \frac{1}{2} x^3 (3-x)^3$$
,  $\psi(x) = 0$ ,  $a = 2$ ,  $L = 3$ .

 $1/\Pi$ о метода на разделяне на променливите търсете нейното решение като ред на Фурие от вида

$$u(x,t) = \sum_{k=1}^{\infty} X_k(x) T_k(t)$$

Изведете задачата на Щурм-Лиувил и намерете нейните собствени стойности и собствени функции  $X_k(x)$ . Решете съответните уравнения за функциите  $T_k(t)$ . Напишете формулите за пресмятане на коефициентите в реда за u(x,t). Изследвайте има ли равни на нула коефициенти.

2/ Направете анимация на Matlab за трептенето на струната при  $t \in [0, 10]$ , като използвате частичната сума с номер 20 на намерения в подточка 1/ ред на Фурие. В един прозорец начертайте една под друга графиките на струната в моментите  $t_0 = 0$ ,  $t_1 = 5$ ,  $t_2 = 15$  с надписи коя графика за кой момент се отнася.

# 2 Решение на Задача 1.

$$y'\sin x = (1+y^2)\arctan y \tag{1}$$

$$y = \begin{cases} \operatorname{tg} c | \operatorname{tg} \frac{x}{2} | & \text{при } y \ge 0 \\ -\operatorname{tg} c | \operatorname{tg} \frac{x}{2} | & \text{при } y < 0 \end{cases}$$

Където c = const.

**а)** Диференциалното уравнение (1) е обикновенно диференциално уравнение от първи ред с разделящи се променливи.

### 2.1 Теоретична част

$$\int \frac{dy}{(1+y^2)\arctan y} = \int \frac{dx}{\sin x}$$

Решаваме лявата част от уравнението (1), вкарвайки  $\frac{1}{1+y^2}$  зад диференциала.

$$\int \frac{dy}{(1+y^2)\arctan y} = \int \frac{d(\arctan y)}{\arctan y} = \ln|\arctan y| + c_1$$

Дясната част на (1) решаваме чрез универсална субституция.

$$u = \operatorname{tg} \frac{x}{2}, \quad x = 2 \arctan u, \quad dx = \frac{2du}{1 + u^2}$$

$$\sin x = \frac{2\operatorname{tg} \frac{x}{2}}{1 + \operatorname{tg}^2 \frac{x}{2}} = \frac{2u}{1 + u^2}$$

$$\int \frac{dx}{\sin x} = \int \frac{1 + u^2}{2u} \cdot \frac{2du}{1 + u^2} = \int \frac{du}{u} = \ln|\operatorname{tg} \frac{x}{2}| + c_2$$

$$\ln|\arctan y| + c_1 = \ln|\operatorname{tg}\frac{x}{2}| + c_2$$

Полагаме  $c_3 = c_2 - c_1$  и правим разлика на логаритмите.

$$\ln \frac{|\arctan y|}{|\lg \frac{x}{2}|} = c_3$$

Нека  $c_4 = e^{c_3}$ .

$$\frac{\left|\arctan y\right|}{\left|\lg \frac{x}{2}\right|} = c_4$$

$$\left|\arctan y\right| = c_4 \left|\lg \frac{x}{2}\right|$$

Прилагаме тангенс от двете страни, спазвайки ограничението на левия модул.

$$y = \begin{cases} \operatorname{tg} c_4 | \operatorname{tg} \frac{x}{2} | & \text{при } y \ge 0 \\ -\operatorname{tg} c_4 | \operatorname{tg} \frac{x}{2} | & \text{при } y < 0 \end{cases}$$

### Поле от прави

Нека y'=f(x,y) и нека имаме мрежа от точки с координати  $(x_k,y_k)$ . За да начертаем права, минаваща през точката  $(x_k,y_k)$  с ъглов коефициент s използваме уравнението  $y-y_0=s(x-x_0)$ , където ъгловият коефициент  $s=y'(x_k)=f(x_k,y_k)=\operatorname{tg}\varphi$ , а  $\varphi$  е ъгълът между правата и абсцисната ос.

Избираме някое  $\delta>0$  такова, че дължината на отсечка от полето от прави е  $2\delta$ . Нека  $\varepsilon>0$  е такова, че  $2\varepsilon$  е дължината на проекцията на отсечката от полето от прави. Така  $\operatorname{tg}\varphi=\frac{\sqrt{\delta^2-\varepsilon^2}}{\varepsilon}$ . За произволна точка  $(x_k,y_m)$  от мрежата от точки ще изразим  $\varepsilon>0$ :

$$\varepsilon f(x_k, y_m) = \sqrt{\delta^2 - \varepsilon^2}$$

$$\varepsilon^2 f^2(x_k, y_m) = \delta^2 - \varepsilon^2$$

$$\varepsilon^2 = \frac{\delta^2}{1 + f^2(x_k, y_m)}$$

$$\varepsilon = \frac{\delta}{\sqrt{1 + f^2(x_k, y_m)}}$$

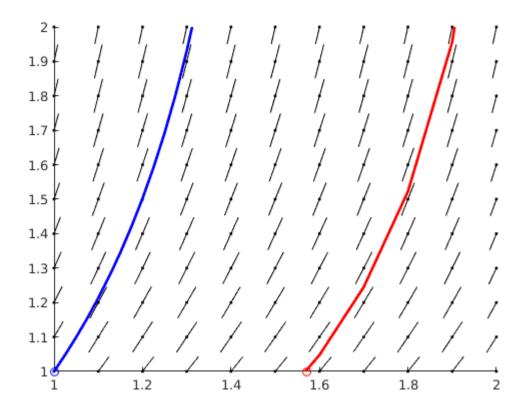
Така двете точки  $(x_k - \varepsilon, y_m - \varepsilon f(x_k, y_m)), (x_k + \varepsilon, y_m + \varepsilon f(x_k, y_m))$  определят краищата на отсечка от полето от прави.

# 2.2 MATLAB код и получени в командния прозорец резултати при изпълнението му

```
function task1
2 axis([1, 2, 1, 2]);
3 hold on;
  x = 1:0.1:2;
  y = 1:0.1:2;
   delta = 0.05;
       function z = ff(x,y)
8
           z = ((1 + y^2) * atan(y)) / sin(x);
9
       end
10
11
   for k=1:length(x)
12
       for m=1:length(y)
           plot(x(k), y(m), 'k.');
14
           eps = delta / sqrt(1 + ff(x(k), y(m))^2);
15
           plot([x(k)-eps, x(k)+eps],...
16
                 [y(m)-eps*ff(x(k), y(m)), y(m)+eps*ff(x(k), y(m))],...
17
                 'k');
18
       end
19
   end
20
21
  plot(pi/2, 1, 'ro');
^{22}
   y = dsolve('Dy * sin(x) = (1 + y^2) * atan(y)', 'y(pi/2)=1', 'x');
  plot(x, eval(y), 'r', 'LineWidth', 2);
  plot(1, 1, 'bo');
  [x, y] = ode45(@ff, [1, 2], 1);
  plot(x, y, 'b', 'LineWidth', 2);
   end
```

Фигура 1: Код на решението на първа задача.

## 2.3 Графики (включително от анимация)



Фигура 2: Илюстрация на решението на първа задача.

## 2.4 Коментари към получените с MATLAB резултати

На Фигура 2 с черен цвят е изобразено полето от прави за уравнение (1). В точка (1, 1) започва в син цвят интегралната крива, получена с помощта на оператора  $\mathbf{ode45}$ , а през точката с координати  $\left(\frac{\pi}{2},1\right)$  с червен цвят е начертана интегралната крива, получена с помощта на оператора  $\mathbf{dsolve}$ .

## 3 Решение на Задача 2.

$$\begin{cases} u(x,t) = \sum_{k=1}^{\infty} \left( A_k \cos \frac{ak\pi}{L} t + B_k \sin \frac{ak\pi}{L} t \right) \sin \frac{k\pi}{L} x \\ A_k = \frac{2}{L} \int_0^L \frac{1}{9} x^3 (3-x)^3 \sin \frac{k\pi}{L} x \, dx \\ B_k = 0 \end{cases}$$

#### Теоретична част 3.1

Търсим решение от вида  $u(x,t) = X(x)T(t) \not\equiv 0.$ 

$$X(x)T''(t)=a^2X''(x)T(t)$$
 
$$\frac{T''(t)}{a^2T(t)}=\frac{X''(x)}{X(x)}=-\lambda, \qquad \text{където }\lambda=const$$
 
$$T''(t)+\lambda a^2T(t)=0, \qquad t\geq 0$$
 
$$X''(x)+\lambda X(x)=0, \qquad 0\leq x\leq L$$

От граничните условия:

$$u\big|_{x=0} = X(0)T(t) = 0, t \ge 0 \implies X(0) = 0$$
  
 $u\big|_{x=L} = X(L)T(t) = 0, t \ge 0 \implies X(L) = 0$ 

За X(x) получаваме задачата на Щурм-Лиувил:

$$\begin{cases} X''(x) + \lambda X(x) = 0 & , 0 < x < L \\ X(0) = 0, X(L) = 0 \end{cases}$$
 (2)

Търсим ненулево решение на уравнението (2), което е линейно. Характерситияният полином на (2) е  $P(\alpha) = \alpha^2 + \lambda = 0 \implies \alpha^2 = -\lambda$ .

1) ако 
$$\lambda < 0$$

$$\alpha_1 = -\sqrt{-\lambda}, \ \alpha_2 = \sqrt{-\lambda}$$

Фундаменталната система решения е  $\{e^{-\sqrt{-\lambda}x}, e^{\sqrt{-\lambda}x}\}.$ 

$$X(x) = c_1 e^{-\sqrt{-\lambda}x} + c_2 e^{\sqrt{-\lambda}x}$$

$$X(0) = c_1 + c_2 = 0 \implies c_2 = -c_1$$

$$X(0) = c_1 + c_2 = 0 \implies c_2 = -c_1$$
  
 $X(L) = c_1 \left( e^{-\sqrt{-\lambda}L} - e^{\sqrt{-\lambda}L} \right) \implies c_1 = 0 \implies X(x) = 0$ 

2) ако 
$$\lambda = 0$$

$$\alpha_1 = \alpha_2 = 0$$

Фундаменталната система решения е  $\{1, x\}$ .

$$X(x) = c_1 x + c_2$$

$$X(0) = c_2 = 0$$

$$X(L) = c_1 L = 0 \implies c_1 = 0 \implies X(x) = 0$$

3) ако  $\lambda > 0$ 

$$\alpha_1 = -i\sqrt{\lambda}, \ \alpha_2 = i\sqrt{\lambda}$$

Фундаменталната система решения е  $\{\cos\sqrt{\lambda}x,\sin\sqrt{\lambda}x\}$ .

$$X(x) = c_1 \cos \sqrt{\lambda}x + c_2 \sin \sqrt{\lambda}x$$

$$X(0) = c_1 \cos 0 = c_1 = 0$$

$$X(L) = c_2 \sin \sqrt{\lambda} L = 0 \tag{3}$$

Равенство (3) е възможно при  $c_2=0$  или при  $\sin\sqrt{\lambda}L=0$ , което се случва само при  $\sqrt{\lambda}L=k\pi$  за  $k\in\mathbb{N}$ .

Собствените стойности на задачата на Щурм-Лиувил са  $\lambda_k = \left(\frac{k\pi}{L}\right)^2, k \in \mathbb{N}.$ 

A собствените функции са  $X_k(x) = \sin\left(\frac{k\pi x}{L}\right), k \in \mathbb{N}.$ 

Нека  $\lambda = \lambda_k$ . Ще решим уравненията за  $T_k(t)$ .

$$T_k''(t) + \left(\frac{ak\pi}{L}\right)^2 T_k(t) = 0$$

Характеристичният полином е  $P_k(\alpha) = \alpha^2 + \left(\frac{ak\pi}{L}\right)^2 = 0.$ 

Корените са  $\alpha_1 = -\frac{ak\pi}{L}$ ,  $\alpha_2 = \frac{ak\pi}{L}$ .

Фундаменталната система решения е  $\{\cos\frac{ak\pi}{L}, \sin\frac{ak\pi}{L}\}$ .

$$T_k(t) = A_k \cos \frac{ak\pi}{L} + B_k \sin \frac{ak\pi}{L}$$

Получихме функции  $u_k(x,t) = T_k(t)X_k(t)$ , които са решението на уравнението на струната и удовлетворяват граничните условия.

Избираме коефициентите  $A_k$  и  $B_k$ :

$$A_k = rac{2}{L} \int_0^L \varphi(x) \sin rac{k\pi x}{L} dx$$
  $B_k = rac{2}{ak\pi} \int_0^L \psi(x) \sin rac{k\pi x}{L} dx$ , но понеже  $\psi(x) = 0 \implies B_k = 0$ .

# 3.2 MATLAB код и получени в командния прозорец резултати при изпълнението му

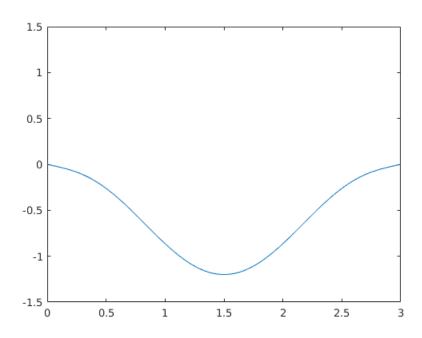
```
function task21
   a = 2; L = 3; tmax = 10; ymax = 1.5;
   t = 0:tmax/500:tmax;
3
   x = 0:L/100:L;
4
5
       function y = phi(x)
6
            y = ((x.*(3-x)).^3)/9;
       end
8
9
       function y = psi(x)
10
            y = 0 * x;
11
       end
12
       function y = fourier(x, t)
14
            y = 0;
15
            for k = 1:20
16
                 Xk = sin(k*pi*x/L);
17
                 Ak = (2/L)*trapz(x, phi(x).*Xk);
18
                 Bk = (2/(a*k*pi))*trapz(x, psi(x).*Xk);
19
                 Tk = Ak*cos(a*k*pi*t/L) + Bk*sin(a*k*pi*t/L);
20
                 y = y + Tk * Xk;
^{21}
            end
^{22}
       end
23
^{24}
   for n=1:length(t)
25
       plot(x, fourier(x, t(n)));
^{26}
       axis([0, L, -ymax, ymax]);
27
       M(n) = getframe;
^{28}
       grid on;
29
   end
   movie(M, 2);
31
   end
33
```

Фигура 3: Код за анимацията на трептенето на струната от втора задача.

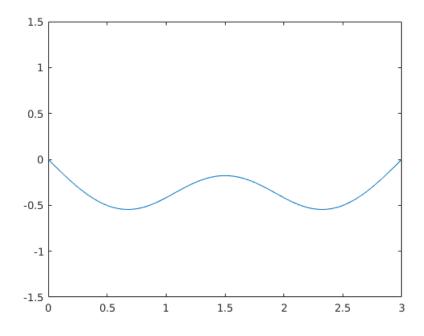
```
function task22
   a = 2; L = 3; ymax = 1.5;
2
   x = 0:L/100:L;
3
4
       function y = phi(x)
5
            y = ((x.*(3-x)).^3)/9;
6
       end
7
       function y = psi(x)
9
            y = 0 * x;
10
       end
11
12
       function y = fourier(x, t)
1.3
            y = 0;
14
            for k = 1:20
15
                 Xk = \sin(k*pi*x/L);
16
                 Ak = (2/L)*trapz(x, phi(x).*Xk);
17
                 Bk = (2/(a*k*pi))*trapz(x, psi(x).*Xk);
18
                 Tk = Ak*cos(a*k*pi*t/L) + Bk*sin(a*k*pi*t/L);
19
                 y = y + Tk * Xk;
20
            end
^{21}
       end
22
^{23}
   moments = [0, 5, 15];
24
   for i=1:length(moments)
25
       subplot(3, 1, i);
26
       plot(x, fourier(x, moments(i)), 'k');
^{27}
       axis([0, L, -ymax, ymax]);
28
       title(['t = ' num2str(moments(i))]);
29
       grid on;
30
31
   end
32
   end
```

Фигура 4: Код за начертаването на графиките на струната в моментите  $t_0 = 0, t_1 = 5, t_2 = 15$ .

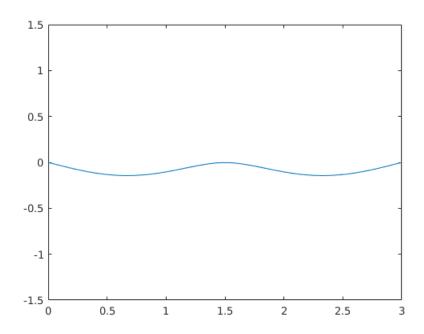
# 3.3 Графики (включително от анимация)



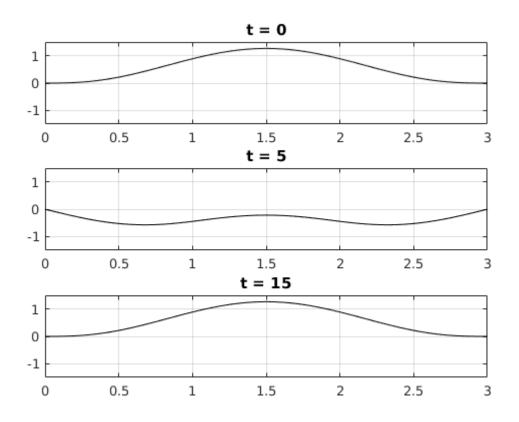
Фигура 5: Анимация на трептенето на струната в момента, когато струната е най-ниско.



Фигура 6: Анимация на трептенето на струната в момента, когато струната се измества от най-ниското си положение към центъра.



Фигура 7: Анимация на трептенето на струната в момент, когато е близко до равновесното си положение.



Фигура 8: Илюстрация на трептенето на струната в трите момента  $t_0=0, t_1=5, t_2=15.$ 

### 3.4 Коментари към получените с MATLAB резултати

На фигури 5, 6 и 7 се виждат кадри от анимацията на трептенето на струната. Първоначално струната застава в най-високото си положение, максимално далеч от равновесното си положение, като има един глобален максимум. Постепенно се прибира надолу към равновесното си положение, като има момент в който функцията има 3 локални екстремума, два от които са локални максимуми. След като струната премине равновесното си положение, тя минава последователно през състоянията илюстрирани съответно на фигури 7, 6 и 5, като на фигура 5 достига най-ниската си точка, отново максимално отдалечена от равновесното си състояние.

На Фигура 8 е изобразено трептенето на струната в моментите  $t_0=0, t_1=5, t_2=15$ . Струната е идентична в моментите  $t_0$  и  $t_2$  - има един глобален максимум. Докато в момент  $t_1$  струната е по-вълнообразна и има три локални екстремума.