ARDUINO LINE FOLLOWER

Ο τρόπος με τον όποιο κατασκευάστηκε είναι με την χρήση Arduino UNO.Ο σκελετός του είναι από ενα αμαξάκι με 4 τροχούς απο κατάστημα παιχνιδιών. Στο μπροστινό μέρος του οχήματος θα βρίσκονται αισθητήρες οι οποίοι θα δίνουν σήματα στο Arduino UNO και με κατάλληλες εντολές θα δίνει ανάλογη τάση στους κινητήρες. Χρησιμοποιήσαμε το L293D motor drive και με αυτό φτιάξαμε shield για το Arduino.Οι κινητήρες βρίσκονται πίσω και δίνουν κίνηση στους δύο πίσω τροχούς. Το σύστημα τροφοδοτείται απο μια 12V μπαταρία.

Εικονα 1.Κύκλωμα αισθητήρων
67:12 61-τ-6107

Rn=100μ2

R2-7,3μ2

A

NPN

X5

