Sean n+1 datos experimentales (Cx., y.), Cx,, y,)... Cxn, yn) Buscamos gex> que interepole estos datos

Tipos:

4/6/22

- Polinomial gex) & Pn - Func. Spline: gcx) & Sn Cxo, x, ... xn)

- Trigonométrica gcx) E < sen Cjw), cosCjx); j= 0,1,...>

- Racional gers & Rmn = h pers pers & IPm, qexs & IPm &

Teorema: con n+1 puntos (x;, y;)

Il pcx) to grecpcx) = n n pcx) interpola

estos datos

Método 1. Coef. Indet.

Sea pcx) = a0 + a, x + ... + an x" Se tiene que amplie Vi=0,1...n pcx,7=4;

 $a_0 + a_1 \times a_0 + a_2 \times a_1 + \dots + a_n \times a_n = y_0$

 $a_0 + a_1 x_1 + a_2 x_1^2 + \dots + a_n x_n^n = y_1$

 $a_n + a_1 \times n + a_2 \times n + \dots + a_n \times n = y_n$

VCx, x, ... xn) = TT Cx; -x;) + 0 = x; +x; Vi + i

Determ. Vandermonde := V(xo, x, ... xn) = | x, x, ... xn

Método 2. Fórmula de Lagrange

Vo≤ K≤n, definimos $e_{k}(x) = \frac{n}{\prod_{i=0}^{n} \frac{x-x_{i}}{x_{k}-x_{i}}}$ $C \forall i \neq k$ $e_{k}(x_{i}) = 0$ $A \in \mathbb{R}$

Formula de Lagrange: pn(x) = Z yx lx (x)

Método 3. Fórmula de Newton

Entonces:

Sea $p_{n-1}(x)$ que interpola (x_i, y_i) i = 0, 1... n-1

Pncx) = pn-1(x) + Dn Cx-x0) ... (x-xn-1)

donde: $D_{n} = \frac{y_{n} - p_{n-1}(x_{n})}{(x_{n} - x_{n}) \dots (x_{n} - x_{n-1})}$

consecuencia:

Pncx) = Do + D, Cx - xo) + ... + DnCx - xo) ... Cx - xn-1)

Def.- Dk := [[xo ... xk] = dif. dividida de orden k

Tablea de diferencias divididas

P3 (x) = (cx) + P1 (x - x0) + D2 (x - x0) (x - x1) + D3 (x - x0) (x - x1) 4

Método 3.1. Hermite

Newton pero con derivadas

Sean los datos: Cxo, fcxo), Cx,, fcx,)... Cxn, fcxn) C xo, f(xo), Cx,, f(cx,))... Cxn, f(xn))

Cxo, 1 (x-1) Cx, 1 (x-1) ... (xn, 1 (xn-1) Cxn)

Entonces tendremos m= k+ k, ... + kn datos de interpolación pcx7 de grado menore o igual que m-1

Tablea dif. divididas:

Ziemplo: X; : -1 0 2

lcx;7: 2 1 59

1'cxi): 1 -1 -

1"cx;): -12 - -

Tabla:

Luego pcx)=2+Cx+1)-6Cx+1)2+4Cx+1)3-2Cx+1)3x+Cx+1)3x2