清华大学硕士学位论文答辩委员会决议书

	基于进化算法的蝙蝠机器人 控制参数优化	姓名	安武
淡文 题目		学号	2022280136
		学科/类别 名称	机械工程
		学科/类别 代码	080200

答辩委员会对论文及答辩情况的评语: (500 字以内)

论文开展基于进化算法的仿蝙蝠机器人控制参数优化研究,具有理论意义和工程应用前景。取得的主要成果如下:

- 1. 通过结构参数和运动参数分析,设计了扑翼飞行机器人的测试装置及测试 方法,利用台架实验测试了仿蝙蝠机器人的性能。
- 2. 提出了协方差矩阵自适应进化算法,优化了飞行控制参数,实现了仿蝙蝠机器人的飞行控制。

论文工作表明作者在机械工程学科掌握坚实的理论基础和系统的专业知识,具有从事科学研究工作的能力。论文撰写文字通顺,条理清晰,图表规范。答辩过程论述清楚,问题回答正确。经答辩委员会委员无记名投票表决,一致同意通过论文答辩,建议授予安武工学硕士学位。

答辩委员会主席 27 年 日期: 2014年 5月25日 (签名)