

Графы — 2. Кратчайшие пути.

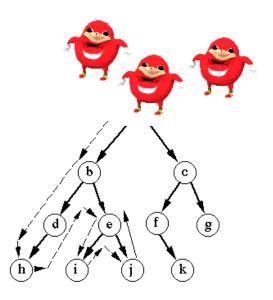
Шовкопляс Григорий

Введение в алгоритмы и структуры данных

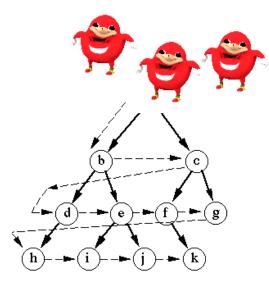


How do you find de wey?





Depth-first search

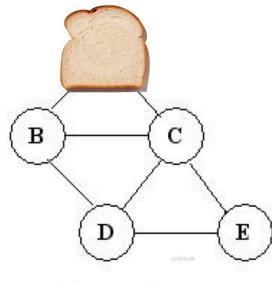


Breadth-first search

Кратчайшие пути в невзвешенном

Кратчайшие пути в невзвешенных графах

- Путь: последовательность ребер
- Кратчайший путь: путь, содержащий наименьшее число ребер
- Можно ли искать обходом в глубину?
 - Ну только если в дереве©
- Есть другой обход!
 - Обход в ширину (Breadth first search)



We are done.

- Раньше: обойдем рекурсивно все, что достижимо из вершины
- Сейчас: обойдем всех соседей, а потом пойдем обходить соседей-соседей
- Как?
 - Очередь достижимых, необработанных вершин
 - Вынимаем из очереди вершину
 - Добавляем всех ее соседей в очередь
 - Если не добавляли раньше

- Какие свойства обхода?
- Нерекурсивный
- Обойдем всю компоненту связанности
- Обход в ширину посещает вершины в порядке увеличения расстояния от стартовой

- Сколько работает?
- O(|E|)

```
bfs(V, E, s)
  used[s] = true
  queue.push(s)
  while not queue.isEmpty()
    v = queue.pop()
    for (v, u) in E
      if not used[u]
        used[u] = true
        queue.push(u)
```

• Можем заодно считать кратчайшее расстояние

```
bfs(V, E, s)
  d[s] = 0
  queue.push(s), used[s] = true
  while not queue.isEmpty()
    v = queue.pop()
    for (v, u) in E
      if not used[u]
        used[u] = true
        queue.push(u)
        d[u] = d[v] + 1
```

- Как восстановить путь?
 - Как в обычном динамическом программировании, храним массив предков
- Модификации:
 - 0-1 BFS
 - 1-k BFS

Bae: Come over

Dijkstra: But there are so many routes to take and

I don't know which one's the fastest

Bae: My parents aren't home

Dijkstra:

Dijkstra's algorithm

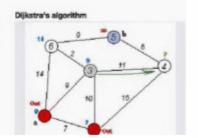
A A A

Graph search algorithm

Not to be confused with Dykstra's projection algorithm.

Dijkstra's algorithm is an algorithm for finding the shortest paths between nodes in a graph, which may represent, for example, road networks. It was conceived by computer scientist Edager W. Dijkstra in 1956 and published three years later.[192]

The algorithm exists in many variants; Dijkstra's original variant found the shortest path between two nodes, [7] but a more common variant fixes a single node as the "source" node and finds shortest paths from the source to all other nodes in the graph, producing a shortest-path tree.



Dijkstra's algorithm

- Дан взвешенный граф
- Все веса неотрицательные!
- Алгоритм найдет величину кратчайших путей от стартовой вершины для всех остальных
- Кстати, а что такое кратчайший путь во взвешенном графе?
 - Путь, у которого сумма весов ребер минимальна

- Инвариант: есть множество вершин U, для которых уже известны кратчайшие расстояния
- Изначально множество U − пустое
- Будем по одной вершине расширять множество U
- Какой переход?
 - Сосед множества U: вершина, которая соединена ребром с вершиной из U, но при этом сама не в U
 - Будем добавлять ближайшего к стартовой вершине соседа множества U
- Будет |V| итераций

- Докажем корректность
- Почему алгоритм не будет работать, если веса ребер будут отрицательными?
- Окей, идея понятна, а как это все реализовать?
- Будем поддерживать массив кратчайших расстояний до всех вершин
- Множество U может характеризоваться нашим любимым массивом used
- Тогда за O(|V|) сможем найти вершину, которую можно добавить в U

- Чего-то не хватает!
- Нужно обновить расстояние!

```
for v in V
  d[v] = INF
d[s] = 0
for i = 0 to |V| - 1
  next = -1
  for v in V
    if next == -1 or (d[v] < d[next]
                  and not used[v])
      next = v
  used[next] = true
```

- Сколько работает?
- $O(|V^2| + |E|) = O(|V^2|)$
- А что если граф несвязен?

```
for i = 0 to |V| - 1
  next = -1
  for v in V
    if next == -1 or (d[v] < d[next]
                  and not used[v])
     next = v
  used[next] = true
  for (next, u) in E
    d[u] = min(d[u], d[next] + W(next, u))
```

• Добавим условие

```
for i = 0 to |V| - 1
 next = -1
  for v in V
   if next == -1 or d[v] < d[next]
     next = v
  if d[next] == INF
   break
 used[next] = true
  for (next, u) in E
   d[u] = min(d[u], d[next] + W(next, u))
```

- Как восстановить путь?
 - Как обычно
- Можно ли ускорить?
 - Вроде умеем искать минимум быстрее, чем за линейное время
 - Приоритетная очередь (куча, set...)
 - Поддерживаем множество пар {«за сколько», «куда»}

- Добавим условие
- Ого, это что теперь O(VlogV+E)?
- Не совсем

```
q.insert({0, s})
for i = 0 to |V| - 1
  if q.size() == 0
   break
 next = q.Min().second
  q.removeMin()
 used[next] = true
  for (next, u) in E
   d[u] = min(d[u], d[next] + W(next, u))
```

- Нужно обновлять расстояния в сете
- Будет работать за O(VlogV+ElogV)

```
q.insert({0, s})
for i = 0 to |V| - 1
  if q.size() == 0
   break
 next = q.Min().second
  q.removeMin()
 used[next] = true
  for (next, u) in E
   q.remove(\{d[u], u\})
    d[u] = min(d[u], d[next] + W(next, u))
    q.insert({d[u], u})
```

- Правда ли, что первая вариация алгоритма совсем не нужна, если есть вторая?
- Не совсем
- Есть полные графы!

 Кстати, если изучить такую структуру данных, как Фибоначчиева куча, можно заставить алгоритм работать за O(VlogV + E) Dijkstra's: I'm gonna find the shortest path Negative edge weight:



- Решим ту же самую задачу, но если бывают ребра с отрицательным весом
- Настало время расчехлять динамическое программирование!
- Количество путей длины k в графе, можно найти с помощью ДП
- dp[v][k] количество путей длины k в вершину v
- $dp[v][k] = \sum_{(u,v)\in E} dp[u][k-1]$
- Аналогично можем решить и задачу кратчайшего пути
- $d[v][k] = \min_{(u,v) \in E} (d[u][k-1] + W(u,v))$
- $d[s][0] = 0, d[i][0] = \infty$

- Лемма
- Если существует кратчайший путь от s до v, он равен $\min_{k=0..|V|-1} dp[v][k]$
- Что такое «существует кратчайший путь»?

- Очевидно, работает за О(|V||E|)
- Памяти столько же, можно улучшить?

```
for v in V

d[v][0] = INF

d[s][0] = 0

for k = 0 to |V| - 1

for (u, v) in E

d[v][k] = min(d[v][k],d[u][k-1]+W(u,v)
```

- На самом деле можно просто забыть про вторую размерность...
- А как понять, что есть цикл отрицательного веса?

```
for v in V
  d[v] = INF
d[s] = 0
for k = 0 to |V| - 1
  for (u, v) in E
    d[v] = \min(d[v], d[u] + W(u,v))
for (u, v) in E
    if d[v] > d[u] + W(u,v)
       Цикл есть!
```

- Как найти цикл отрицательного веса?
- if d[v] > d[u] + W(u,v): цикл есть (вроде решили)
- Правда ли, что вершина v лежит на цикле?
- Не факт, но она точно достижима с цикла отрицательного веса!
- Если храним массив р, можем вернуться на цикл
- Для всех вершин v_i цикла верно, что $p[v_i] = v_{i-1}$

• Восстановление цикла отрицательного веса

```
for (u, v) in E
    if d[v] > d[u] + W(u,v)
       for i = 0 to |V| - 1
          v = p[v]
       cur = v
       while p[cur] != v
          ans.add(cur), cur = p[cur]
       ans.add(v)
       ans.reverse()
       break
```

When your school teacher gives you homework for your vacation



Алгоритм Флойда

- А что если нужно найти попарные расстояния для всех вершин?
- Дейкстра: $O(V^3)$ или O(VElogV), но есть нюанс
- Форд-Белман: $O(V^2E)$
- Есть очень простой алгоритм, который все сделает по красоте и без нюансов за $O(V^3)$

• Сразу посмотрим код, чтобы кайфануть эстетически

```
d = w
\quad \text{for } k \ \text{in } V
  for u in V
     for v in V
       if d[u][v] > d[u][k] + d[k][v]
          d[u][v] = d[u][k] + d[k][v]
```

- Снова ДП
- Начнем еще и с трехмерной
- d[u][v][k]: кратчайший путь между вершинами и и v с промежуточными вершинами от 0 до k-1
- d[u][v][0] = w[u][v]
- Тогда логичный переход:
- d[u][v][k] = min(d[u][v][k-1], d[u][k][k-1] + d[k][v][k-1])
- Почему можем отказаться от третьей размерности и сэкономить память?

• Как восстановить путь?

```
d = w
next[u][v] = v
\quad \text{for } k \ \text{in } V
  for u in V
    for v in V
       if d[u][v] > d[u][k] + d[k][v]
         d[u][v] = d[u][k] + d[k][v]
         next[u][v] = next[u][k]
```

- Как найти цикл отрицательного веса?
- $d[v][v] < 0 \Rightarrow$ лежит на цикле отрицательного веса
- Что может пойти не так?
- d[u][v] = d[u][k] + d[k][v]
- $d[u][v] \downarrow$
- Можно переполниться снизу
- $d[u][v] = \max(-INF, d[u][k] + d[k][v])$

Bce!