

# Module03-11

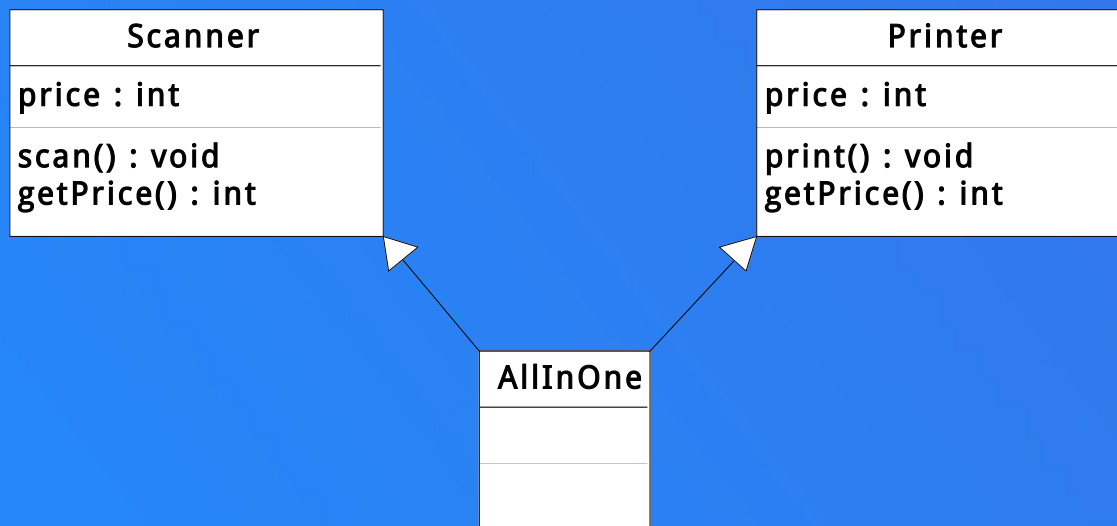
## C++ 面向对象编程：类层次结构

- 类层次结构 (Classes Hierarchies) :
  - ◆ 多继承 (Multiple Inheritance)
  - ◆ 访问控制 (Access Control)
  - ◆ 运行期类型识别 (Runtime Type Identification)
  - ◆ 指向成员的指针 (Pointers to Members)

## ■ 关于多继承

- ◆ C++ 语言中允许一个类继承与多个直接基类
- ◆ 如果一个类继承于一个以上的直接基类，则称为“多继承”
- ◆ 如果一个类仅仅继承于一个直接基类，则称为“单继承”

## ■ 多继承图例：



## ■ 多继承示例代码

```
class Scanner {
    int price;
    // ...
public:
    void scan();
    int getPrice() const;
    // ...
};

class Printer {
    int price;
    // ...
public:
    void print();
    int getPrice() const;
    // ...
};

// 类AllInOne 继承于2个基类 Scanner 和 Printer
class AllInOne: public Scanner, public Printer {
    // ...
};
```

## ■ 多继承示例代码（续）

```
void f1(Printer* p, Scanner* s) {  
    p->print();  
    s->scan();  
}  
  
int main() {  
    AllInOne a, b;  
    f1(&a, &b); // OK, AllInOne既是Printer、也是Scanner  
}
```

## ■ 解决二义性

- ◆ 解决多个基类中相同名字的成员的二义性：
  - 明确指定基类，如 `Printer::getPrice()`

```
AllInOne a;  
a.getPrice();    // Error, 'getPrice' is ambiguous  
a.Printer::getPrice(); // ok
```

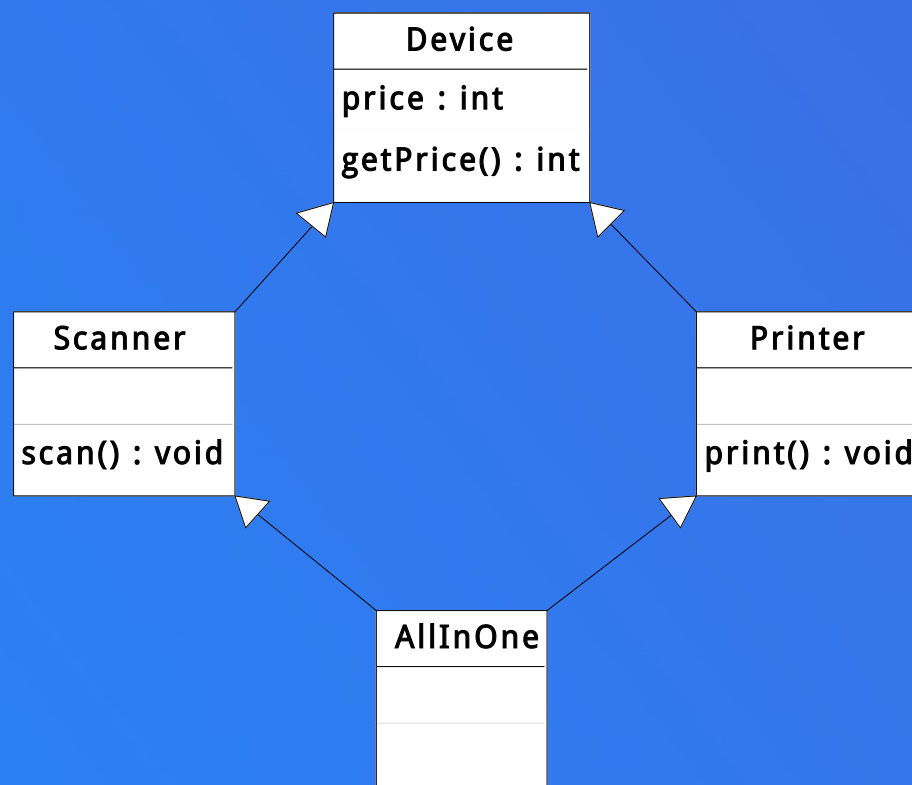
- 在子类的声明中使用 `using` 指令

```
class AllInOne: public Scanner, public Printer {  
public:  
    using Printer::getPrice;  
    // ...  
};  
  
void f() {  
    AllInOne a;  
    a.getPrice(); // OK, call Printer::getPrice()  
}
```

## ■ 虚基类 (Virtual Base Classes)

- ◆ AllInOne 类体系的一种可能的布局（如右图）

```
class Device { /* ... */};  
class Scanner: public Device  
{ /* ... */ };  
  
class Printer: public Device  
{ /* ... */ };  
  
class AllInOne: public Scanner,  
public Printer { /* ... */ };  
  
void f3() {  
    AllInOne a;  
    a.getPrice(); // Error  
    a.Device::getPrice(); //  
Error  
}
```



## ■ 虚基类 (Virtual Base Classes) ( 续 )

- ◆ 将基类 Device 作为虚基类，即让类 Printer 和类 Scanner 以虚继承的方式继承于 Device
- ◆ 虚基类是这么一种机制：虚基类在的任何派生类中总是用同一个（共享的）对象表示

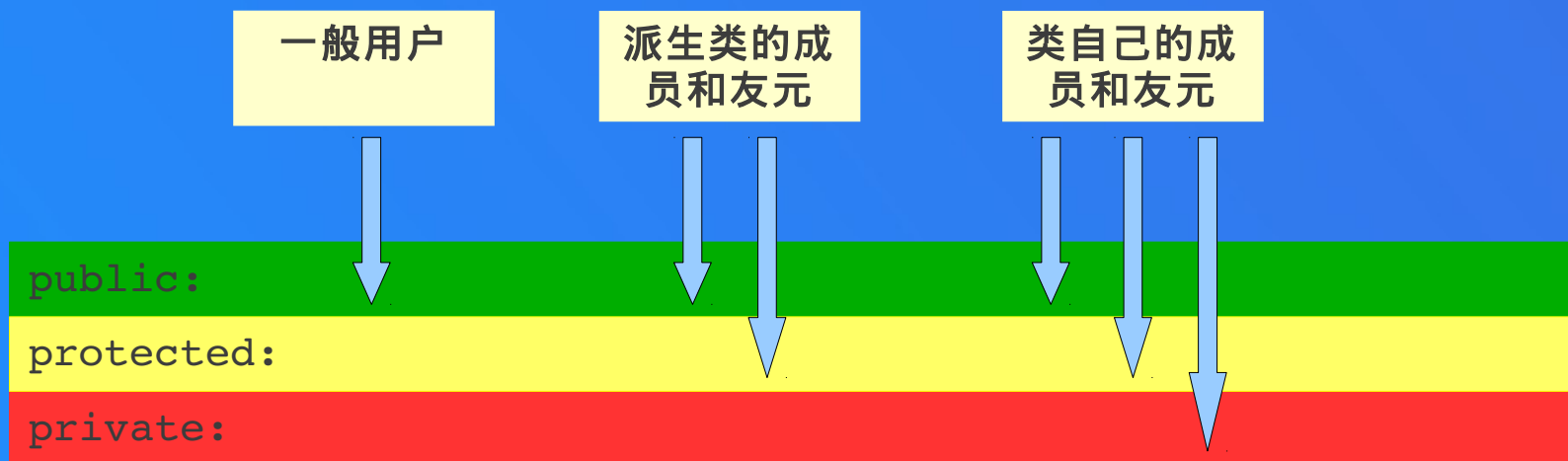
```
class Device { /* ... */};  
class Scanner: public virtual Device { /* ... */ };  
class Printer: public virtual Device { /* ... */ };  
class AllInOne: public Scanner, public Printer { /* ... */ };  
  
void f3() {  
    AllInOne a;  
    a.getPrice(); // OK  
}
```

试试看，采用虚继承机制前后的 AllInOne 类型的 size ！



## ■ 访问类成员

- ◆ 类中的一个成员可以是 private、protected 或 public 的：
  - 如果成员是 private，其名字将只能由其声明所在的类的成员函数和友元使用
  - 如果成员是 protected，其名字只能由其声明所在的类的成员函数和友元，以及该类的各级派生类的成员函数和友元使用
  - 如果一个成员是 public，其名字可以由任何函数使用
- ◆ 类成员访问控制图例：



## ■ 访问基类

- ◆ 如同类的成员，基类也可以是 private、protected 或 public：

```
class B { /* ... */ };  
class X : public B { /* ... */ }; // public继承  
class Y : protected B { /* ... */ }; // protected继承  
class Z : private B { /* ... */ }; // private继承
```

- ◆ 如果没有指明对基类的访问描述：
  - 对于 class 而言，其基类默认为 private
  - 对于 struct 而言，其基类默认为 public

```
class X: B { /* ... */ }; // B 是 private 基类  
struct Y: B { /* ... */ }; // B 是 public 基类
```

## ■ 访问基类（续）

- ◆ 对于基类的访问描述符控制着对基类成员的访问，以及从派生类型到基类类型的指针、引用转换，如冲基类 B 派生类 D：
  - 如果 B 是 private 基类，则其 public 和 protected 成员只能由 D 的成员函数和友元访问；只有 D 的成员和友元能将 D\* 转换到 B\*
  - 如果 B 是 protected 基类，则其 public 和 protected 成员只能由 D 的成员函数和友元、以及 D 的派生类的成员函数和友元访问；只有 D 的成员和友元以及 D 的派生类的成员函数和友元能将 D\* 转换成 B\*
  - 如果 B 是 public 基类，则其 public 成员可以由任何函数使用，除此之外，其 protected 成员还能由 D 的成员函数和友元，以及 D 的派生类的成员函数和友元访问；任何函数都可将 D\* 转换到 B\*

## ■ 访问基类（续）

### ◆ 示例 1：通过任意函数访问基类

```
class X {  
public:  
    void f1();  
    // ...  
};  
class Y1: public X { };  
class Y2: protected X { };  
class Y3: private X { };  
  
void f(Y1* py1, Y2* py2, Y3* py3) {  
    X* px = py1; // OK, X是Y1的public基类  
    py1->f1(); // OK  
  
    px = py2; // Error, X是Y2的protected基类  
    py2->f1(); // Error  
  
    X* px = py3; // Error, X是Y3的private基类  
    py3->f1(); // Error  
}
```

## ■ 访问基类（续）

```
class X {  
public:  
    void f1();  
    // ...  
};  
class Y1: public X { };  
class Y2: protected X { };  
class Y3: private X { };
```

### ◆ 示例 1：通过任意函数访问 public 基类 X

```
void f(Y1* py1, Y2* py2, Y3* py3) {  
    X* px = py1; // OK, X是Y1的public基类  
    py1->f1(); // OK  
  
    px = py2; // Error, X是Y2的protected基类  
    py2->f1(); // Error  
  
    X* px = py3; // Error, X是Y3的private基类  
    py3->f1(); // Error  
}
```

## ■ 访问基类（续）

- ◆ 示例 2：通过派生类的成员函数访问 protected 基类 X

```
class Z2 : public Y2 { void f(Y1* py1, Y2* py2, Y3* py3); };

void Z2::f(Y1* py1, Y2* py2, Y3* py3) {
    X* px = py1; // OK, X是Y1的public基类
    py1->f1(); // OK

    px = py2; // OK, X是Y2的protected基类且Z2是Y2的派生类
    py2->f1(); // OK

    X* px = py3; // Error, X是Y3的private基类
    py3->f1(); // Error
}
```

## ■ 访问基类（续）

- ◆ 示例 3：通过派生类的成员函数访问 private 基类 X

```
class Y3 : public X { void f(Y1* py1, Y2* py2, Y3* py3); };

void Y3::f(Y1* py1, Y2* py2, Y3* py3) {
    X* px = py1; // OK, X是Y1的public基类
    py1->f1(); // OK

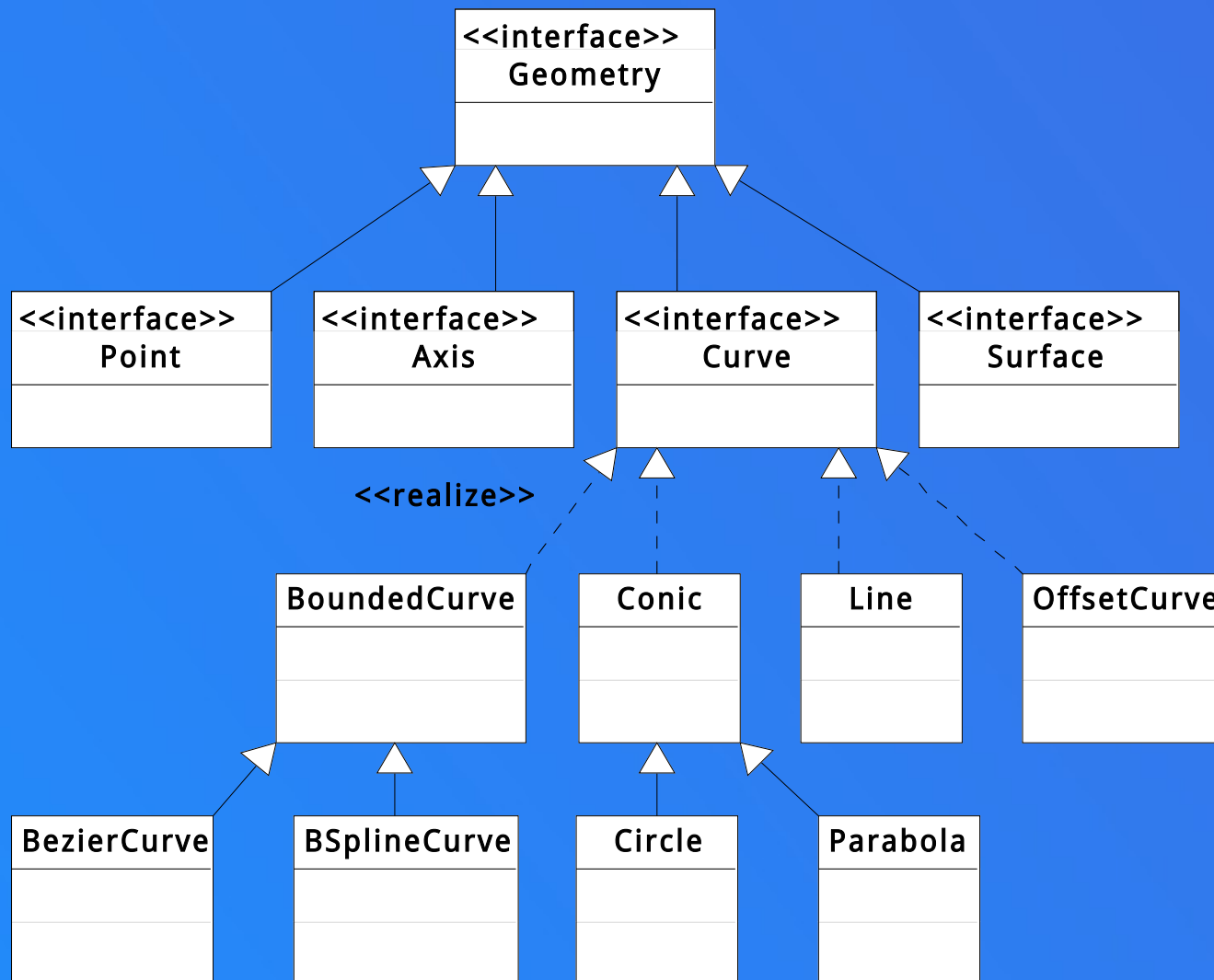
    px = py2; // Error, X是Y2的protected基类
    py2->f1(); // Error

    X* px = py3; // OK, X是Y3的private基类但Y3::f()是Y3的成员
    py3->f1(); // OK
}
```

- RTTI (Run Time Type Information)
- cast
  - ◆ Down Cast : 从基类向派生类 cast
  - ◆ Up Cast : 从派生类向基类 cast
  - ◆ Cross Cast : 从一个基类向其兄弟类的 cast

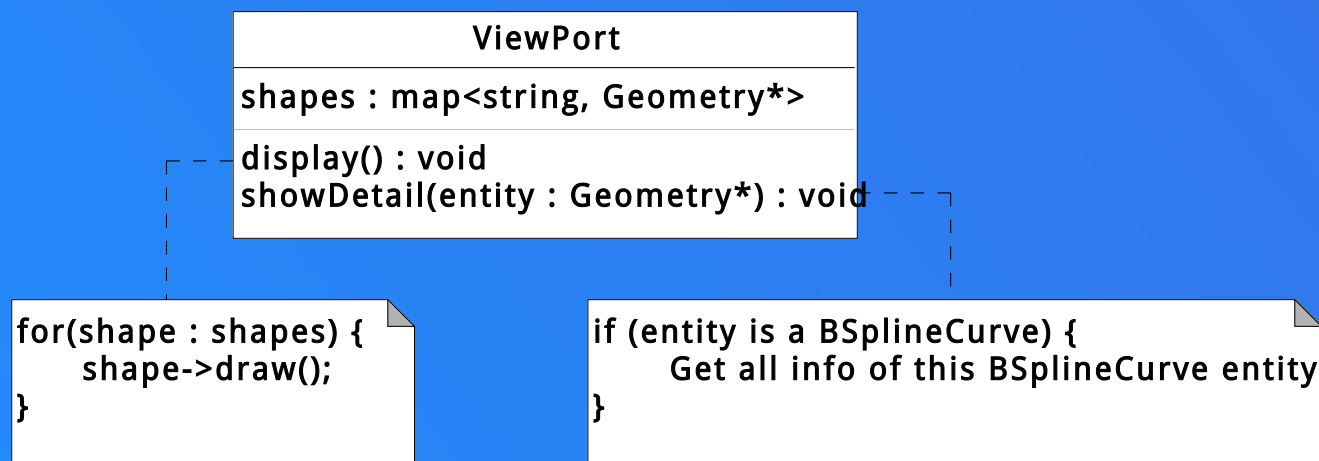


- 一个简单的类继承体系



## ■ dynamic\_cast

- ◆ dynamic\_cast 操作符通常用来查找对象的实际类型
- ◆ 考虑下面的情形：
  - 尽管很多情况下要针对接口（基类）编程，如 ViewPort 的 display()
  - 但某些时候还是要知道某个对象的确切类型，如 ViewPort 的 showDetail()



## ■ dynamic\_cast ( 续 )

- ◆ dynamic\_cast 操作符使用:

`dynamic_cast<T*>(ptr_of_base_type)`

- ◆ dynamic\_cast 运算的结果:

- 非 0 值表示转换成功, 0 ( 空指针 ) 表示转换不成功

- ◆ 示例:

```
void ViewPort::getDetail(Geometry* entity) {  
    BSplineCurve* bspl = dynamic_cast<BSplineCurve*>(entity);  
    if (bspl != 0) { // entity's type is BSplineCurve*  
        // get detail info of bspl or do something ...  
    } else {  
        // Do nothing ...  
    }  
}
```

## ■ dynamic\_cast ( 续 )

### ◆ 使用 dynamic\_cast 需注意:

#### 1. 不能违背对 private 和 protected 基类的保护:

```
class D: public B1, protected B2 { /*...*/ };  
void f(D* p) {  
    B1* e1 = p;  
    B1* n1 = dynamic_cast<B1*> (p); // OK  
  
    B2* e3 = p; // Error  
    B2* n3 = dynamic_cast<B2*> (p); // Error  
}
```

## ■ dynamic\_cast ( 续 )

### ◆ 使用 dynamic\_cast 需注意：

2. dynamic\_cast 要求一个到多态类型的指针或引用，以便完成 Down Cast 或 Cross Cast，但并不要求目标类型一定是多态的
3. dynamic\_cast 可以将一个具有多态类型的对象引用，转换成目标类型的对象引用，但没有办法检查类型转换的正确性，如果对引用的 dynamic\_cast 的操作对象不是所需的类型（目标类型），则抛出 bad\_cast 异常

## ■ typeid

- ◆ 可以用 `dynamic_cast` 操作符获取对象的类型，但并不总是获取对象的确切类型
- ◆ 在需要确切类型信息的时候，可以使用 `typeid` 操作符：

`typeid(object)`

- ◆ `typeid` 返回 `type_info` 对象的引用，可以通过 `type_info` 对象的 `name()` 成员函数查看对象的类型信息，`name()` 函数返回 `const char*` 类型的字符串
- ◆ 如果一个多态类型的指针或引用的操作对象的值是 0，`typeid()` 将抛出 `bad_typeid` 异常
- ◆ 示例：

```
void f(D* p) {  
    cout << typeid(*p).name() << endl;  
}
```

## ■ 指向成员的指针的类型

### ◆ 数据成员指针的类型:

- 如成员 lb 的指针类型为:

`int Rectangle::*`

- 可以定义指针, 并赋值

`int Rectangle::* np;`

`np = &Rectangle::lb;`

### ◆ 成员函数指针的类型:

- 如成员函数 move() 的指针类型:

`int (Rectangle::*) ()`

- 可以定义指针, 并赋值

`int (Rectanle::* func) () = 0;`

`func = &Rectangle::move;`

```
class Rectangle {  
    int lb, rt;  
public:  
    void move();  
    void rotate();  
    void mirror();  
  
    typedef void (Rectangle::*Op)();  
    void repeat(Op op, const int&);  
};
```

## ■ 使用指向成员的指针

### ◆ 示例

```
void Rectangle::repeat(Op op, const int& times) {  
    for (int i = 0; i < times; ++i) {  
        (this->*op)(); // 不要忘记(this->*op)前后的括号!  
    }  
}  
  
int main() {  
    Rectangle r;  
    r.repeat(&Rectangle::move, 3);  
}
```



- 静态成员的指针

- ◆ 由于类的静态成员不专属于某个对象，所以指向静态成员的指针是普通指针。

## ■ Bjarne's Advices

- ◆ 利用常规的多继承表述特征的合并
- ◆ 利用多继承完成实现细节与接口分离
- ◆ 用虚基类表达在类层次结构里对某些类共同的东西
- ◆ 避免显式转换
- ◆ 在必须漫游类层次结构的场合，使用 `dynamic_cast`
- ◆ 尽量使用 `dynamic_cast` 而不是 `typeid`
- ◆ 尽量使用 `private` 而不是 `protected`，不要声明 `protected` 数据成员
- ◆ 如果某个类定义了 `operator delete()`，也应该为其提供一个虚析构函数
- ◆ 在构造和析构期间不要调用虚函数