

# Module04-03

## C++ 标准库：常用算法简介

- 数据结构简介
- 标准容器
- 常用算法简介
- 标准算法与函数对象
- 迭代器
- 字符串
- I/O 流
- 数值

## ■ 这部分课程将介绍常用的几种排序算法：

### ◆ 排序算法

- Bubble Sort
- Selection Sort
- Insertion Sort
- Shell Sort
- Quick Sort
- Heap Sort

- 本单元参考书目：

- ◆ Algorithms in C++, Parts 1–4: Fundamentals, Data Structure, Sorting, Searching, Third Edition  
作者： Robert Sedgewick

- 常用算法介绍
  - ◆ Bubble Sort
  - ◆ Selection Sort
  - ◆ Insertion Sort
  - ◆ Shell Sort
  - ◆ Quick Sort
  - ◆ Heap Sort

## ■ 关于 Bubble Sort

- ◆ Bubble Sort 是一种低效，但容易实现的排序算法，通常用作算法的入门讲解
- ◆ 算法基本思路：
  - 假设从右至左迭代序列中的元素，在第一轮中碰到最小的元素，不断将其与其左边的元素交换，直至其到达最左端
  - 第二轮同第一轮，只是将第二小的元素放到左边第二位
  - 以此类推，直到只剩最右边一个元素结束
- ◆ 算法复杂度：
  - Bubble Sort 平均和最坏情况下大约进行  $N^2/2$  次比较以及  $N^2/2$  次交换

## ■ Bubble Sort 代码和图示

```
template<class Item>
void bubbleSort(Item a[], int left, int right) {
    int x = 0;
    for (int i = left; i < right; ++i)
        for (int j = right; j > i; --j)
            if (a[j] < a[j - 1])
                swap(a[j], a[j - 1]);
}
```

A S O R T I N G E X A M P L E  
A (A) S O R T I N G E X (E) M P L  
A A (E) S O R T I N G E X (L) M P  
A A E (E) S O R T I N G (L) X (M) (P)  
A A E E (G) S O R T I N (L) (M) X (P)  
A A E E G (I) S O R T (L) N (M) (P) X  
A A E E G I (L) S O R T (M) N (P) X  
A A E E G I L (M) S O R T (N) (P) X  
A A E E G I L M (N) S O R T (P) X  
A A E E G I L M N (O) S (P) R T X  
A A E E G I L M N O (P) S (R) T X  
A A E E G I L M N O P (R) S T X  
A A E E G I L M N O P R (S) T X  
A A E E G I L M N O P R S T (X)  
A A E E G I L M N O P R S T X

- 常用算法介绍
  - ◆ Bubble Sort
  - ◆ Selection Sort
  - ◆ Insertion Sort
  - ◆ Shell Sort
  - ◆ Quick Sort
  - ◆ Heap Sort



## ■ 关于 Selection Sort

- ◆ Selection Sort 也是简单的、容易实现的排序算法，但比 Bubble Sort 高效。
- ◆ 算法基本思路：
  - 第一轮从序列中找出最小的元素，与序列的第一个位置上的元素交换
  - 第二轮从序列中找出第二小的元素，与序列的第二个位置上的元素交换
  - 以此类推
- ◆ 算法复杂度：
  - Selection Sort 大约进行  $N^2/2$  次比较以及  $N$  次交换

## ■ Selection Sort 代码和图示

```
template<class Item>
void selectionSort(Item a[], int left, int right) {
    for (int i = left; i < right; ++i) {
        int min = i;
        for (int j = i + 1; j <= right; ++j)
            if (a[j] < a[min])
                min = j;
        swap(a[i], a[min]);
    }
}
```

A	S	O	R	T	I	N	G	E	X	A	M	P	L	E
A	S	O	R	T	I	N	G	E	X	A	M	P	L	E
A	A	O	R	T	I	N	G	E	X	S	M	P	L	E
A	A	E	R	T	I	N	G	O	X	S	M	P	L	E
A	A	E	E	T	I	N	G	O	X	S	M	P	L	R
A	A	E	E	G	I	N	T	O	X	S	M	P	L	R
A	A	E	E	G	I	N	T	O	X	S	M	P	L	R
A	A	E	E	G	I	L	T	O	X	S	M	P	N	R
A	A	E	E	G	I	L	M	O	X	S	T	P	N	R
A	A	E	E	G	I	L	M	N	X	S	T	P	O	R
A	A	E	E	G	I	L	M	N	O	S	T	P	X	R
A	A	E	E	G	I	L	M	N	O	P	T	S	X	R
A	A	E	E	G	I	L	M	N	O	P	R	S	X	T
A	A	E	E	G	I	L	M	N	O	P	R	S	X	T
A	A	E	E	G	I	L	M	N	O	P	R	S	T	X
A	A	E	E	G	I	L	M	N	O	P	R	S	T	X

## ■ 常用算法介绍

- ◆ Bubble Sort
- ◆ Selection Sort
- ◆ Insertion Sort
- ◆ Shell Sort
- ◆ Quick Sort
- ◆ Heap Sort

## ■ 关于 Insertion Sort

- ◆ 玩桥牌的过程中，人们整理手中的扑克牌，使用的是 Insertion Sort
- ◆ 算法基本思路：
  - 从左至右迭代序列，每次迭代都保证当前 index 到序列最左边的子序列总是已序的，但不一定是最终位置
  - 当当前 index 所在的元素比最左边元素更小的元素时，将左边已序的序列全部右移一个位置，且将当前 index 的元素插入到最左边
  - 以此类推，直到迭代至序列结束
- ◆ 算法复杂度：
  - Insertion Sort 平均情况下大约进行  $N^2/4$  次比较以及  $N^2/4$  次半交换（赋值），最坏情况下则是 2 倍于此

## ■ Insertion Sort 代码和图示

```
template<class Item>
void insertionSort(Item a[], int left, int right) {
    int i = right;
    for (; i > left; --i)
        if (a[i] < a[i - 1])
            swap(a[i - 1], a[i]);
    for (i = left + 2; i <= right; ++i) {
        int j = i;
        Item v = a[i];
        while (v < a[j - 1]) {
            a[j] = a[j - 1];
            --j;
        }
        a[j] = v;
    }
}
```

A S O R T I N G E X A M P L E  
A (S) O R T I N G E X A M P L E  
A (O) S R T I N G E X A M P L E  
A O (R) S T I N G E X A M P L E  
A O R S (T) I N G E X A M P L E  
A (I) O R S T N G E X A M P L E  
A I (N) O R S T G E X A M P L E  
A (G) I N O R S T E X A M P L E  
A (E) G I N O R S T X A M P L E  
A E G I N O R S T (X) A M P L E  
A (A) E G I N O R S T X M P L E  
A A E G I (M) N O R S T X P L E  
A A E G I M N O (P) R S T X L E  
A A E G I (L) M N O P R S T X E  
A A E (E) G I L M N O P R S T X

## ■ 常用算法介绍

- ◆ Bubble Sort
- ◆ Selection Sort
- ◆ Insertion Sort
- ◆ Shell Sort
- ◆ Quick Sort
- ◆ Heap Sort

## ■ 关于 Shell Sort

- ◆ Shell Sort 是一种改良的 Insertion Sort，由 Donald Shell 于 1959 年提出，也称增量递减 (diminishing increment) 算法
- ◆ 算法基本思路：
  - 0，假设有序列  $a$  中有  $n$  个待排序的元素
  - 1，按增量序列中的确定的  $gap$  将  $a$  分成  $n/gap$  个子序列，将每个子序列用 Insertion Sort 算法排成有序序列
  - 2，将  $gap$  递减到增量序列中的下一个  $gap$ ，重复第 2 步的操作

## ■ 关于 Shell Sort (续)

### ◆ 关于增量序列

- Shell Sort 的性能很大程度上取决于增量序列 (gaps) 的选择
- 有效的增量序列如:

- 1, 4, 13, 40, 121, ... ( $d_i = d_{i-1} * 3 + 1, i \geq 1$ )

- 1, 8, 23, 77, 281, ... ( $d_i = d_{i-1} * i + 7, i \geq 1$ )

- ...



## ■ Shell Sort 示例图示

右图所示的排序过程选用

1, 4, 13, 40, ... 增量序列

右图上部示意选用 gap 为 13

右图中部示意选用 gap 为 4

右图底部示意选用 gap 为 1

The diagram illustrates the Shell Sort process using three stages of an array of 16 elements: A, S, O, R, T, I, N, G, E, X, A, M, P, L, E. The elements are represented by letters in a grid, with some letters highlighted in grey to show the current state of the array during the sorting process.

**Stage 1 (Top):** Shows the initial array. The first three rows are identical: A S O R T I N G E X A M P L E. The fourth row is A E O R T I N G E X A M P L S, where 'A' and 'E' are highlighted in grey, indicating a swap or comparison.

**Stage 2 (Middle):** Shows the array after a gap of 13. The first three rows are identical: A E O R T I N G E X A M P L S. The fourth row is A E N R T I O G E X A M P L S, where 'A', 'E', 'N', 'R', 'T', 'I', 'O', 'G', 'E', 'X', 'A', 'M', 'P', 'L', 'S' are highlighted in grey.

**Stage 3 (Bottom):** Shows the array after a gap of 4. The first three rows are identical: A E A G E I N M P L O R T X S. The fourth row is A A E G E I N M P L O R T X S, where 'A', 'A', 'E', 'G', 'E', 'I', 'N', 'M', 'P', 'L', 'O', 'R', 'T', 'X', 'S' are highlighted in grey.

**Stage 4 (Bottom):** Shows the array after a gap of 1. The first three rows are identical: A A E E G I L M N O P R T X S. The fourth row is A A E E G I L M N O P R S T X, where 'A', 'A', 'E', 'E', 'G', 'I', 'L', 'M', 'N', 'O', 'P', 'R', 'S', 'T', 'X' are highlighted in grey.

## ■ Shell Sort 代码

// 以下代码选用的是: 1,4,13,40,...增量序列

```
template<class Item>
void shellSort(Item a[], int left, int right) {
    int h = 1;
    for (; h <= (right - left) / 9; h = 3 * h + 1)
        ;
    for (; h > 0; h /= 3)
        for (int i = left + h; i <= right; ++i) {
            int j = i;
            Item v = a[i];
            while (j >= left + h && v < a[j - h]) {
                a[j] = a[j - h];
                j -= h;
            }
            a[j] = v;
        }
}
```

## ■ Shell Sort 性能

- ◆ 根据所采用的增量序列不同，Shell Sort 所呈现的性能也不同：
  - 采用  $1, 4, 13, 40, 121, \dots$  序列，比较次数小于  $O(N^{3/2})$
  - 采用  $1, 8, 23, 77, 281, \dots$  序列，比较次数小于  $O(N^{4/3})$

## ■ 常用算法介绍

- ◆ Bubble Sort
- ◆ Selection Sort
- ◆ Insertion Sort
- ◆ Shell Sort
- ◆ Quick Sort
- ◆ Heap Sort

## ■ 关于 Quick Sort

- ◆ Quick Sort 是目前已知排序算法中可能提供最好性能的算法
- ◆ Quick Sort 采用的是一种分治法，不断将序列一分为二，将划分出的 2 个子序列各自独立排序
- ◆ Quick Sort 依赖于划分操作
- ◆ 每次划分操作之后：
  - $a[i]$  在最终的正确的位置
  - $a[\text{left}] \dots a[i-1]$  区间所有元素均不大于  $a[i]$
  - $a[i+1] \dots a[\text{right}]$  区间所有元素均不小于  $a[i]$

## ■ Quick Sort 基本算法代碼

### ◆ partition

```
template<class Item>
int partition(Item a[], int left, int right) {
    int i = left - 1, j = right;
    Item v = a[right];
    for (;;) {
        while (a[++i] < v)
            ;
        while (v < a[--j])
            if (j == left)
                break;
        if (i >= j)
            break;
        swap(a[i], a[j]);
    }
    swap(a[i], a[right]);
    return i;
}
```

- Quick Sort 基本算法代码
  - ◆ quick sort

```
template<class Item>
void quickSort(Item a[], int left, int right) {
    if (right <= left)
        return;
    int i = partition(a, left, right);
    quickSort(a, left, i - 1);
    quickSort(a, i + 1, right);
}
```

## ■ Quick Sort 性能

- ◆ 最坏情况下，Quick Sort 进行  $N^2/2$  次比较
- ◆ 平均情况下，Quick Sort 进行  $2N \lg N$  次比较

## ■ 影响 Quick Sort 性能的几种情况：

- ◆ 对一个已序或近似已序（逆序）的序列排序，这时将导致 Quick Sort 的性能退化（最坏情况）
- ◆ 对于小子序列 (small subfile) 的排序，多次划分后将出现很多小的子序列
- ◆ 序列中重复（相等）的 key 出现的比率



- 针对小子序列的改善代码
  - ◆ Median-of-Three Partitioning

```
static const int M = 10;
template<class Item>
void quickSort(Item a[], int left, int right) {
    if (right - left <= M)
        return;
    swap(a[(left + right) / 2], a[right - 1]);
    if (a[right - 1] < a[left]) swap(a[left], a[right - 1]);
    if (a[right] < a[left]) swap(a[left], a[right]);
    if (a[right] < a[right - 1]) swap(a[right - 1], a[right]);
    int i = partition(a, left + 1, right - 1);
    quickSort(a, left, i - 1);
    quickSort(a, i + 1, right);
}
template<class Item>
void hybridSort(Item a[], int left, int right) {
    quickSort(a, left, right); // 划分到子序列中的元素个数小于M时停止
    insertionSort(a, left, right); // 子序列由插入排序处理
}
```

- 针对重复 key 的改善代码
  - ◆ Quicksort with three-way partitioning

```
template<class Item>
void quickSort(Item a[], int left, int right) {
    int k;
    Item v = a[right];
    if (right <= left)
        return;
    int i = left - 1, j = right, p = left - 1, q = right;
    for (;;) {
        while (a[++i] < v) ;
        while (v < a[--j])
            if (j == left) break;
        if (i >= j) break;
        swap(a[i], a[j]);
        if (a[i] == v) {
            ++p;
            swap(a[p], a[i]);
        }
    }
}
```

- 针对重复 key 的改善代码（续）
  - ◆ Quicksort with three-way partitioning

```
        if (v == a[j]) {
            --q;
            swap(a[q], a[j]);
        }
    }
    swap(a[i], a[right]);
    j = i - 1;
    i = i + 1;
    for (k = left; k <= p; ++k, --j)
        swap(a[k], a[j]);
    for (k = right - 1; k >= q; --k, ++i)
        swap(a[k], a[i]);
    quickSort(a, left, j);
    quickSort(a, i, right);
}
```

## ■ Selection

- ◆ 在很多情况下，需将第  $k$  小的元素  $E$  放到序列中正确的位置，且保证  $E$  以前的元素不大于  $E$ ，且  $E$  以后的元素不小于  $E$ ，但不要求排序，如将序列  $a$  中第 3 小的元素放到第 3 位，且保证第 1、2 位的元素不大于第 3 位的元素，但不要求这三者经过排序
- ◆ 该操作使用 Quick Sort 的 partition 操作十分合适

注：C++ STL 算法中的 `nth_element()` 即为该操作 (Selection) 的实现

## ■ Selection 代碼

// 递归方式

```
template<class Item>
void select(Item a[], int left, int right, int k) {
    if (right <= left)
        return;
    int i = partition(a, left, right);
    if (i > k) select(a, left, i - 1, k);
    if (i < k) select(a, i + 1, right, k);
}
```

// 迭代方式

```
template<class Item>
void select(Item a[], int left, int right, int k) {
    while (right > left) {
        int i = partition(a, left, right);
        if (i >= k) right = i - 1;
        if (i <= k) left = i + 1;
    }
}
```

- 基于 Quick Sort 的 selection 算法的性能
  - ◆ 平均情况为：  $O(N)$ ，即线性

## ■ 常用算法介绍

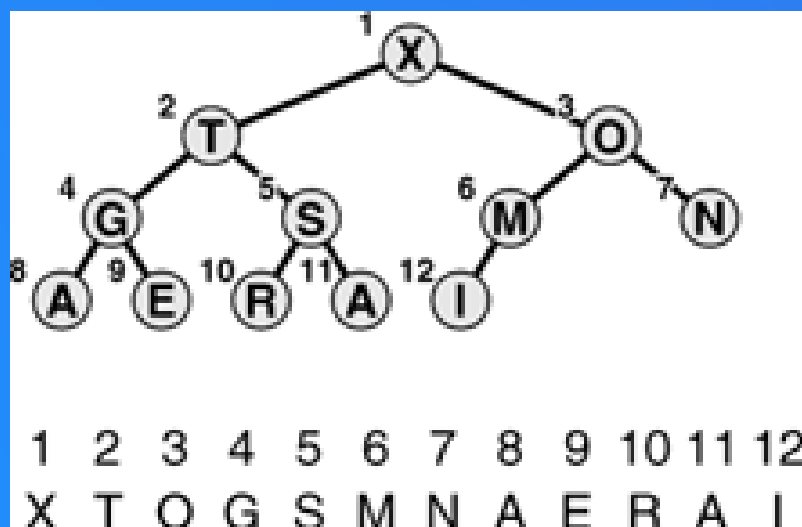
- ◆ Bubble Sort
- ◆ Selection Sort
- ◆ Insertion Sort
- ◆ Shell Sort
- ◆ Quick Sort
- ◆ Heap Sort

## ■ Heap 数据结构的性质：

- ◆ 在一个经过堆化 (heapify) 的二叉树中，任意子节点都不大于根节点

## ■ Heap 数据结构的表示：

- ◆ 用完全二叉树（什么是完全二叉树？）来描述、用数组来表示 Heap 数据结构



父节点与子节点的 index ( 假设 index 从 1 开始 ) 关系：

p — 父节点的 index

l — 左子节点的 index

r — 右子节点的 index , 则

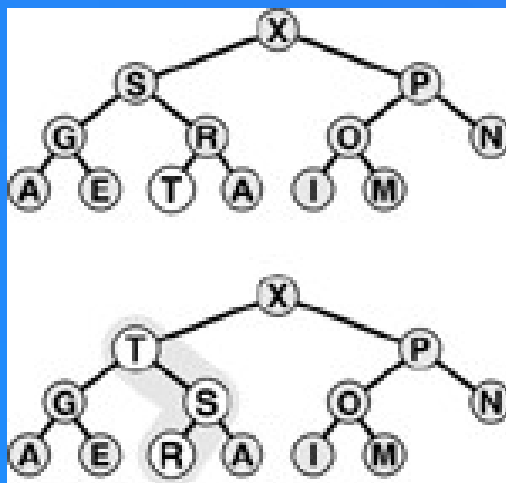
$$l = 2 * p$$

$$r = 2 * p + 1$$



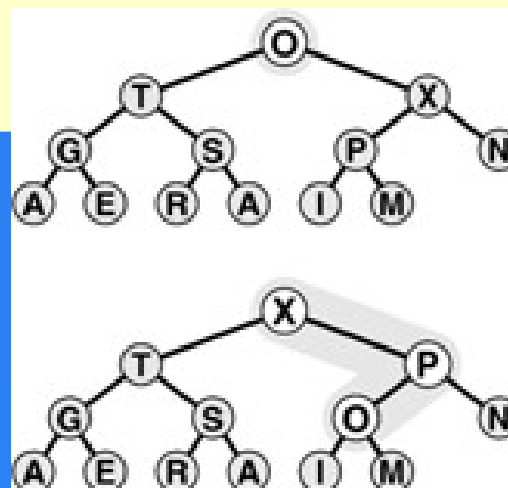
## ■ Heap 数据结构相关算法 - 自底向上堆化

```
template<class Item>
void fixUp(Item a[], int k) {
    while (k > 1 && a[k / 2] < a[k]) {
        swap(a[k], a[k / 2]);
        k = k / 2;
    }
}
```



## ■ Heap 数据结构相关算法 - 自顶向下堆化

```
template<class Item>
void fixDown(Item a[], int k, int N) {
    while (2 * k <= N) {
        int j = 2 * k;
        if (j < N && a[j] < a[j + 1])
            ++j;
        if (!(a[k] < a[j]))
            break;
        swap(a[k], a[j]);
        k = j;
    }
}
```



- Priority Queue - 优先队列
  - ◆ 优先队列通常基于堆数据结构实现

## ■ 关于 Heap Sort

### ◆ Heap Sort 算法基本思路

- 1，序列堆化 (heapify)
- 2，将堆顶元素 (tree root) 与堆底最后一个元素交换
- 3，将堆顶到堆底倒数第 2 个元素之间的序列堆化
- 4，将堆顶元素 (tree root) 与堆底倒数第 2 个元素交换
- 重复 3，4 步骤，不断减小堆化的范围

### ◆ 使用自底向上的方式堆化序列的性能

- 自底向上方式构建堆数据结构，所需线性时间 ( $O(N)$ )

## ■ Heap Sort 代碼

```
template<class Item>
void heapSort(Item a[], int left, int right) {
    int k, N = right - left + 1;
    Item *pq = a + left - 1;
    for (k = N / 2; k >= 1; --k) // 堆化輸入序列
        fixDown(pq, k, N);
    while (N > 1) { // 排序開始
        swap(pq[1], pq[N]); // 交換root和堆最後的元素
        fixDown(pq, 1, --N); // 重新堆化剩餘的元素
    }
}
```

- Heap Sort 算法的性能
  - ◆ 对有  $N$  个元素的序列进行排序，堆排序进行少于  $2N \lg N$  次比较