Основные формулы теории вероятностей

Сводный справочный материал раздела «Теория вероятностей»

Часть первая. Случайные события http://mathprofi.ru/teorija_verojatnostei.html

1. Классическое определение вероятности

Вероятностью наступления события A в некотором испытании называют отношение $P(A) = \frac{m}{n}$, где n — общее число всех равновозможных, элементарных исходов этого испытания, а m — количество элементарных исходов, благоприятствующих событию A.

2. Геометрическое определение вероятности

Вероятность наступления события A в испытании равна отношению

 $P(A) = \frac{g}{G}$, где G — геометрическая мера (длина, площадь, объем), выражающая общее число всех возможных и равновозможных исходов данного испытания, а g — мера, выражающая количество благоприятствующих событию A исходов.

3. Статистическое определение вероятности

Вероятность наступления некоторого события A — есть относительная частота

 $W(A) = \frac{m}{n}$, где n — общее число фактически проведённых испытаний, а m — число испытаний, в которых появилось событие A .

4. Полная группа событий

Сумма вероятностей событий $A_1, A_2, A_3, ..., A_n$, образующих полную группу, равна единице: $P(A_1) + P(A_2) + P(A_3) + ... + P(A_n) = 1$

5. Теорема сложения вероятностей противоположных событий

Сумма вероятностей противоположных событий A, \overline{A} равна единице:

$$P(A) + P(\overline{A}) = 1$$

7. Теорема сложения вероятностей несовместных событий

Вероятность появления одного из двух несовместных событий A или B (без разницы какого), равна сумме вероятностей этих событий:

$$P(A+B) = P(A) + P(B)$$

Аналогичный факт справедлив и для бОльшего количества несовместных событий, например, для трёх:

$$P(A + B + C) = P(A) + P(B) + P(C)$$

8. Теорема сложения вероятностей совместных событий

Вероятность появления *хотя* бы одного из двух совместных событий A, B равна сумме вероятностей этих событий без вероятности их совместного появления:

$$P(A+B) = P(A) + P(B) - P(AB)$$

9. Теорема умножения вероятностей независимых событий

Вероятность совместного появления двух независимых событий A и B равна произведению вероятностей этих событий:

$$P(AB) = P(A) \cdot P(B)$$

Данный факт справедлив и для бОльшего количества событий, например, для трёх: $P(ABC) = P(A) \cdot P(B) \cdot P(C)$

10. Теорема умножения вероятностей зависимых событий

Вероятность совместного появления двух зависимых событий равна произведению вероятности одного события на условную вероятность другого события:

 $P(AB) = P(A) \cdot P_A(B)$, где $P_A(B)$ — вероятность появления события B при условии, что событие A уже произошло.

Данный факт справедлив и для бОльшего количества событий, например, для трёх: $P(ABC) = P(A) \cdot P_A(B) \cdot P_{AB}(C)$, где $P_{AB}(C)$ – вероятность появления события C при условии, что события A и B уже произошли.

11. Формула полной вероятности

Вероятность события A, которое может наступить лишь при условии появления одного из несовместных событий $B_1, B_2, B_3, ..., B_n$, образующих полную группу, равна сумме произведений вероятностей каждого из этих событий на соответствующие условные вероятности события A:

$$P(A) = P(B_1) \cdot P_{B_1}(A) + P(B_2) \cdot P_{B_2}(A) + P(B_3) \cdot P_{B_3}(A) + \dots + P(B_n) \cdot P_{B_n}(A)$$

12. Формулы Байеса

Пусть в результате осуществления одной из гипотез $B_1, B_2, B_3, ..., B_n$ событие A произошло. Тогда:

$$P_{A}(B_{1}) = \frac{P(B_{1}) \cdot P_{B_{1}}(A)}{P(A)}$$
 — вероятность того, что имела место гипотеза B_{1} ;

$$P_{A}(B_{2}) = \frac{P(B_{2}) \cdot P_{B_{2}}(A)}{P(A)}$$
 — вероятность того, что имела место гипотеза B_{2} ;

$$P_{A}(B_{3}) = \frac{P(B_{3}) \cdot P_{B_{3}}(A)}{P(A)}$$
 — вероятность того, что имела место гипотеза B_{3} ;

. . .

$$P_{A}(B_{n}) = \frac{P(B_{n}) \cdot P_{B_{n}}(A)}{P(A)}$$
 — вероятность того, что имела место гипотеза B_{n} .

13. Формула Бернулли

$$P_n^m = C_n^m p^m q^{n-m}$$
, где:

n – количество независимых испытаний;

p – вероятность появления события A в каждом испытании и q = 1 - p – непоявления;

 $P_{\scriptscriptstyle n}^{\scriptscriptstyle m}$ – вероятность того, что в n испытаниях событие A появится ровно m раз.

 $(C_{...}^{m}$ – биномиальный коэффициент)

14. Формула Пуассона

$$P_m pprox rac{\lambda^m}{m!} \cdot e^{-\lambda}$$
 , где $\lambda = np$, где:

n — количество независимых испытаний;

p — вероятность появления события A в каждом испытании;

 P_m — вероятность того, что в n испытаниях событие A появится ровно m раз, при этом количество испытаний должно быть достаточно велико (сотии, тысячи и больше), а вероятность появления события в каждом испытании весьма мала (сотые, тысячные и меньше), в противном случае приближение к точному результату P_n^m (см. п. 13) будет плохим.

15. Локальная теорема Лапласа

Пусть проводится достаточно большое (> 50-100) количество n независимых испытаний, в каждом из которых событие A может появиться с вероятностью p. Тогда вероятность $P_n(m)$ того, что в n испытаниях событие A наступит ровно m раз, приближённо равна:

$$P_n(m) \approx \frac{1}{\sqrt{npq}} \cdot \varphi(x)$$
, где $\varphi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \cdot e^{-\frac{x^2}{2}}$ — функция Гаусса, а $x = \frac{m-np}{\sqrt{npq}}$ $(q=1-p)$.

Значения функции Гаусса можно найти напрямую, с помощью таблицы либо в MS Excel.

Теорема обеспечивает хорошее приближение к точному результату P_n^m (см. п. 13) при условии $npq > 10 \ (\approx 10)$, в противном случае значение $P_n(m)$ будет далеко от истины.

16. Интегральная теорема Лапласа

Если вероятность p появления случайного события A в каждом независимом испытании постоянна, то вероятность того, что в n испытаниях событие A наступит не менее m_1 и не более m_2 раз, приближённо равна:

$$P_n(m_1 \le m \le m_2) \approx \Phi(x_2) - \Phi(x_1)$$
, где:

$$\Phi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \cdot \int_{0}^{x} e^{-\frac{z^{2}}{2}} dz - \text{функция Лапласа}, \ x_{2} = \frac{m_{2} - np}{\sqrt{npq}}, \quad x_{1} = \frac{m_{1} - np}{\sqrt{npq}}$$

Значения функции Лапласа можно найти с помощью таблицы либо в MS Excel.

Теорема применима при тех же условиях: количество испытаний должно быть достаточно велико (n > 50-100) и произведение npq > 10 (≈ 10). В противном случае точность приближения будет неудовлетворительной.

Точное значение можно рассчитать по формуле:

$$P_n(m_1 \le m \le m_2) = P_n^{m_1} + P_n^{m_1+1} + P_n^{m_1+2} + \dots + P_n^{m_2-1} + P_n^{m_2}$$
, где $P_n^{m_i} = C_n^{m_i} p^{m_i} q^{n-m_i}$ (см. п. 13)

Часть вторая. Случайные величины

http://mathprofi.ru/sluchainaya_velichina.html

17. Математическое ожидание

а) дискретной случайной величины:

$$M(X) = x_1 p_1 + x_2 p_2 + x_3 p_3 + \dots + x_n p_n = \sum_{i=1}^n x_i p_i$$
, где:

 x_i — все возможные значения случайной величины и p_i — соответствующие вероятности.

б) непрерывной случайной величины:

 $M(X) = \int_{-\infty}^{+\infty} x f(x) dx$, где f(x) — функция плотности распределения этой случайной величины.

18. Свойства математического ожидания

M(C) = C — математическое ожидание константы равно этой константе.

M(CX) = CM(X) — постоянный множитель можно вынести за знак матожидания.

M(X+Y) = M(X) + M(Y) — матожидание суммы двух случайных величин равно сумме их математических ожиданий.

Для независимых случайных величин справедливо свойство:

$$M(XY) = M(X) \cdot M(Y)$$

19. Дисперсия

 $D(X) = M \Big[(X - M(X))^2 \Big]$ — есть математическое ожидание квадрата отклонения случайной величины от её математического ожидания.

а) Дисперсию дискретной случайной величины можно рассчитать по определению:

$$D(X) = M[(X - M(X))^{2}] = (x_{1} - M(X))^{2} p_{1} + (x_{2} - M(X))^{2} p_{2} + \dots + (x_{n} - M(X))^{2} p_{n} = \sum_{i=1}^{n} (x_{i} - M(X))^{2} p_{i}$$

либо по формуле
$$D(X) = M(X^2) - (M(X))^2$$
, где $M(X^2) = \sum_{i=1}^n x_i^2 p_i$

б) и аналогичные способы для непрерывной случайной величины:

$$D(X) = \int\limits_{-\infty}^{+\infty} [x - M(X)]^2 f(x) dx$$
 либо $D(X) = M(X^2) - (M(X))^2$, где $M(X^2) = \int\limits_{-\infty}^{+\infty} x^2 f(x) dx$

20. Свойства дисперсии

D(C) = 0 – дисперсия постоянной величины равна нулю.

 $D(CX) = C^2 D(X)$ — константу можно вынести за знак дисперсии, возведя её в квадрат.

D(X + Y) = D(X) + D(Y) + 2cov(X;Y), где cov(X;Y) – коэффициент ковариации *(см. ниже)* случайных величин X,Y. Если случайные величины независимы, то D(X + Y) = D(X) + D(Y).

и для независимых случайных величин:

$$D(X - Y) = D(X + (-Y)) = D(X) + D(-1 \cdot Y) = D(X) + (-1)^{2}D(Y) = D(X) + D(Y)$$

21. Среднее квадратическое (стандартное) отклонение

$$\sigma(X) = \sqrt{D(X)}$$

22. Вероятность того, что случайная величина X примет значение из промежутка $P(z \in Y \in h)$ $P(z \in Y \in h)$ $P(z \in Y \in h)$ губо $P(z \in Y \in h)$ продуктурователя на формулурователя из формулурователя на формулурователя

 $P(a < X < b), P(a \le X < b), P(a < X \le b)$ либо $P(a \le X \le b)$ рассчитывается по формуле*:

F(b) - F(a), где F(x) — функция распределения данной случайной величины.

* Если хотя бы одно из значений a, b «попадает» в точку разрыва функции F(x) дискретной случайной величины, то формулу можно использовать лишь для неравенства $P(a \le X < b)$.

Для непрерывной случайной величины эти вероятности можно найти и другим способом – с помощью интеграла $\int\limits_{a}^{b} f(x)dx$, где f(x) – функция плотности распределения.

23. Распространённые виды распределений и их числовые характеристики

а) дискретные:

Название распределения	Формула расчёта вероятностей	Возможные значения <i>т</i>	Математическое ожидание	Дисперсия
Биномиальное	$P_n^m = C_n^m p^m q^{n-m}$	0, 1, 2, 3,, <i>n</i>	np	npq
Пуассона	$P_m = \frac{\lambda^m}{m!} \cdot e^{-\lambda}$	0, 1, 2, 3,, <i>n</i> ,	λ	λ
Геометрическое	$P_m = q^{m-1}p$	1, 2, 3,, n,	$\frac{1}{p}$	$\frac{q}{p^2}$
Гипергеометрическое	$P_m = \frac{C_M^m \cdot C_{N-M}^{n-m}}{C_N^n}$	$\max(0, M+n-N),$, $\min(M, n)$	$\frac{M}{N} \cdot n$	$\frac{M(N-M)n(N-n)}{N^2(N-1)}$

б) непрерывные:

Название распределения	Функция плотности $f(x) =$	Математическое ожидание	Дисперсия
Равномерное	$\frac{1}{b-a}$ на промежутке от a до b и 0 вне этого промежутка	$\frac{a+b}{2}$	$\frac{(a-b)^2}{12}$
Показательное	$\lambda e^{-\lambda x}$, если $x \ge 0$ и 0 , если $x < 0$	$\frac{1}{\lambda}$	$\frac{1}{\lambda^2}$
Нормальное	$\frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}}e^{-\frac{(x-a)^2}{2\sigma^2}}, -\infty < x < +\infty$	а	$\sigma^{^2}$

24. Коэффициент ковариации (совместной вариации) случайных величин

$$cov(X;Y) = M[(X - M(X)) \cdot (Y - M(Y))] = \sum_{i=1}^{n} \sum_{j=1}^{m} (x_i - M(X))(y_j - M(Y))p_{ij}$$
 – математическое

ожидание произведения линейных отклонений случайных величин от соответствующих математических ожиданий.

Данный коэффициент удобно вычислять по формуле:

$$\mathrm{cov}(X;Y) = M(XY) - M(X) \cdot M(Y)$$
, где $M(XY) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^m x_i y_j p_{ij}$ для дискретной и

$$M(XY) = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} xyf(x, y)dxdy$$
 – для непрерывной случайной величины.

Значение коэффициента не превосходит по модулю $|\text{cov}(X;Y)| \le \sqrt{D(X) \cdot D(Y)}$, где D(X), D(Y) – дисперсии случайных величин.

Если случайные величины независимы, то cov(X;Y) = 0, обратное в общем случае неверно.

25. Коэффициент линейной корреляции

$$r_{xy} = \frac{\text{cov}(X;Y)}{\sigma(X) \cdot \sigma(Y)}$$
, где $\sigma(X)$, $\sigma(Y)$ – стандартные отклонения случайных величин.

Данный коэффициент принимает значения из промежутка $-1 \le r_{xy} \le 1$

26. Неравенство Чебышева

Вероятность того, что отклонение случайной величины X от ёё математического ожидания по абсолютной величине меньше положительного числа ε , не меньше, чем:

$$P(|X-M(X)|<\varepsilon)\ge 1-\frac{D(X)}{\varepsilon^2}$$
, где $D(X)$ – дисперсия этой случайной величины.

27. Теорема Чебышева

Если $X_1, X_2, X_3, ..., X_n$ — попарно независимые случайные величины, причём дисперсии их равномерно ограничены (не превосходят постоянного числа C), то, как бы ни было малО положительное число ε , вероятность неравенства

$$\left| \frac{X_1 + X_2 + \ldots + X_n}{n} - \frac{M(X_1) + M(X_2) + \ldots + M(X_n)}{n} \right| < \varepsilon$$
 будет сколь угодно близка к единице,

если число случайных величин достаточно велико. Иными словами:

$$\lim_{n \to +\infty} \left(\left| \frac{X_1 + X_2 + \dots + X_n}{n} - \frac{M(X_1) + M(X_2) + \dots + M(X_n)}{n} \right| < \varepsilon \right) = 1$$