Математическая модель системы

Углы Эйлера

$$M_{p12} = egin{bmatrix} cOcAcT - sOsT & -cOcAcT - sOcT & cOsA & X \\ sOcAcT + cOsT & -sOcAsT + cOcT & sOsA & Y \\ -sAsT & sAsT & cA & Z \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Матрица перехода из базовой системы координат в систему координат фланца

