



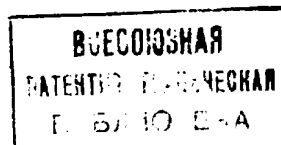
СОЮЗ СОВЕТСКИХ  
СОЦИАЛИСТИЧЕСКИХ  
РЕСПУБЛИК

(19) **SU** (11) **1504420 A 1**

(51) 4 F 16 H 1/32//B 23 F 21/00

ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ  
ПО ИЗОБРЕТЕНИЯМ И ОТКРЫТИЯМ  
ПРИ ГКНТ СССР

## ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ К АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ



(21) 4360061/25-28 <sup>1</sup>  
(22) 05.01.88  
(46) 30.08.89. Бюл. № 32  
(71) Саратовский политехнический институт  
(72) В. Л. Филиппов, А. В. Сосунов,  
В. И. Прилепский, В. А. Барتنев  
и Л. А. Сурменко  
(53) 621.833.6(088.8)  
(56) Павлов Б. И. Механизмы приборов  
и систем управления. Л.: Машиностроение,  
1972, с. 161.

<sup>2</sup>  
(54) СПОСОБ МОНТАЖА ПЛАНЕТАР-  
НОЙ ПРЕЦЕССИОННОЙ КОНИЧЕСКОЙ  
ПЕРЕДАЧИ

(57) Изобретение относится к общему машиностроению, а именно к планетарным прецессионным коническим передачам с внутренним зацеплением и их монтажу. Цель изобретения — повышение производительности монтажа передачи. Способ монтажа планетарной прецессионной конической передачи заключается в совпадении базовых сферических поверхностей центрального колеса и сателлита с шаблоном, выполненным одного и того же радиуса, что и базовые сферические поверхности центрального колеса и сателлита. 2 ил.

Изобретение относится к общему машиностроению, в частности к планетарным прецессионным коническим передачам с внутренним зацеплением и способам их монтажа.

Цель изобретения — повышение производительности монтажа за счет однозначного определения места нахождения совмещаемых точек при монтаже.

На фиг. 1 представлена схема монтажа планетарной прецессионной конической передачи; на фиг. 2 — заготовка конического колеса с внутренними зубьями с базовой сферической поверхностью.

Прецессионная коническая передача состоит из центрального конического колеса (не показано) и сателлита 1 в виде прецессирующего конического колеса, каждое из которых имеет базовую сферическую поверхность 2 с размещенным на ней индикатором 3. Сателлит установлен в подшипниках 4 на водиле в виде кривошипа 5, который размещен в призмах 6. Монтаж сателлита 1 передачи производится в опорных призмах 6; при повороте кривошипа 5 в призмах 6 индикатором 3 определяется

биение базовой сферической поверхности 2 сателлита 1. По характеру биения, зависящему от направления смещения и величины смещения центра базовой сферической поверхности 2, определяются величина и направление перемещения вдоль оси кривошипа 5 прецессирующего конического колеса 1. Центр базовой сферической поверхности 2 и вершина делительного конуса прецессирующего конического колеса 1 совпадают с точкой пересечения осей кривошипа 5 при минимальных биениях базовой сферической поверхности 2 при повороте кривошипа 5 в опорных призмах 6.

Заключительная операция монтажа осуществляется перемещением кривошипа 5 по его оси до совпадения базовых сферических поверхностей центрального колеса и сателлита по шаблону со сферической поверхностью того же радиуса, что и базовые сферические поверхности 2.

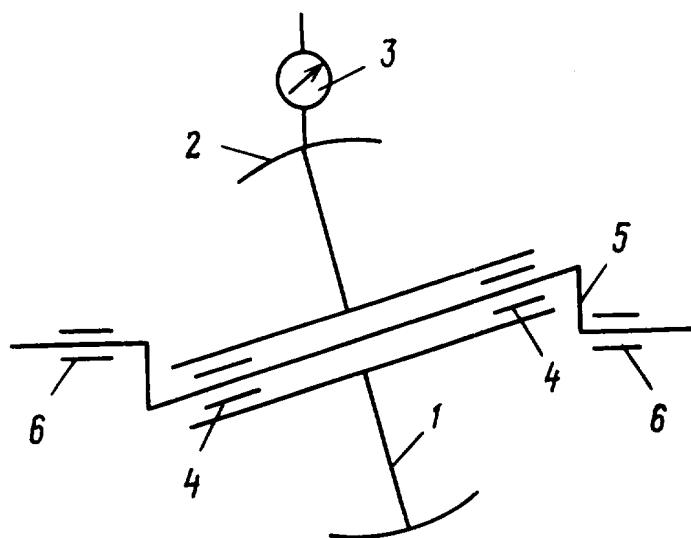
### Формула изобретения

Способ монтажа планетарной прецессионной конической передачи, заключающийся в том, что монтаж колес передачи осуществ-

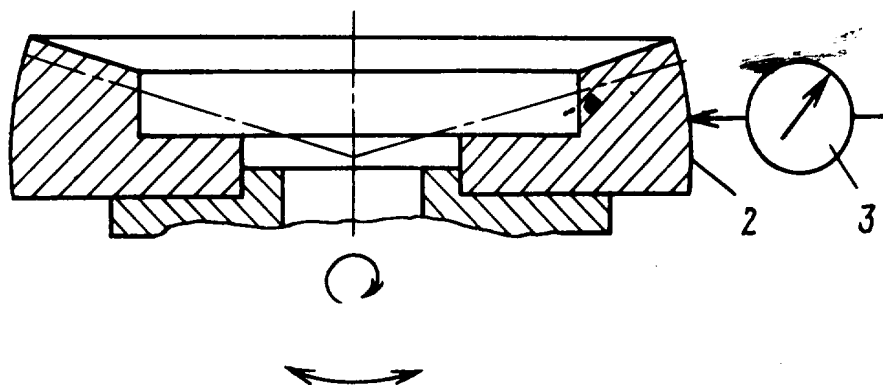
(19) **SU** (11) **1504420 A 1**

вляют по базовой поверхности, выбранной при изготовлении колес, и определяют величину компенсирующих прокладок для обеспечения заданной зоны касания колес, отличающийся тем, что, с целью повышения

производительности монтажа, в качестве базовой поверхности используют сферическую поверхность, полученную при обработке внешних кромок заготовок взаимодействующих колес одним радиусом.



Фиг. 1



Фиг. 2