



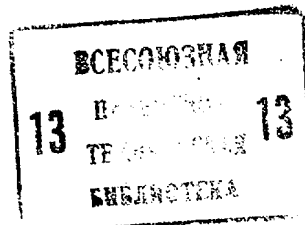
СОЮЗ СОВЕТСКИХ
СОЦИАЛИСТИЧЕСКИХ
РЕСПУБЛИК

(19) **SU** (11) **1359531** **A1**

(51) 4 F 16 H 25/06

ГОСУДАРСТВЕННЫЙ КОМИТЕТ СССР
ПО ДЕЛАМ ИЗОБРЕТЕНИЙ И ОТКРЫТИЙ

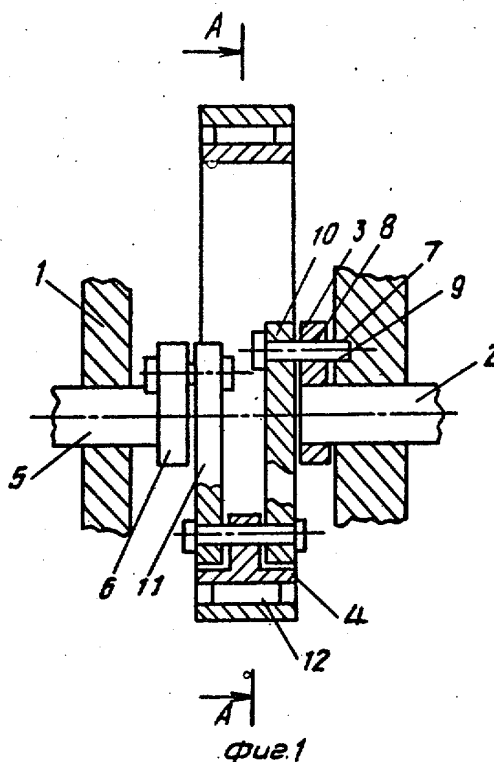
ОПИСАНИЕ ИЗОБРЕТЕНИЯ К АВТОРСКОМУ СВИДЕТЕЛЬСТВУ



(21) 3748072/25-28
(22) 21.05.84
(46) 15.12.87. Бюл. № 46
(71) Центр методологии изобретатель-
ства
(72) Нур.М.-А.Бебирли, Нат.М.-А.Бе-
бирли и Д.Б.Айдамирова
(53) 621.837(088.8)
(56) Авторское свидетельство СССР
№ 522364, кл. F 16 H 25/06, 1975.

(54)(57) МЕХАНИЗМ ДЛЯ ПРЕОБРАЗОВАНИЯ
РАВНОМЕРНОГО ВРАЩЕНИЯ В НЕРАВНОМЕР-
НОЕ, содержащий основание с замкну-
той криволинейной направляющей, раз-
мещенные в основании с возможностью

вращения ведущий вал с жестко закреп-
ленным на нем кривошипом, в котором
выполнена прямолинейная направляющая,
и связанный с ведущим ведомый вал
с жестко закрепленным на нем кривоши-
пом, и ползун, взаимодействующий с
направляющими, отличающийся
с тем, что, с целью расширения ки-
нематических возможностей, связь ве-
дущего вала с ведомым выполнена в
виде размещенного в основании с воз-
можностью вращения промежуточного
кольца и двух шатунов, шарнирно свя-
занных концами первый с ползуном и
кольцом, а второй - с кольцом и кри-
вошипом ведомого вала.



(19) **SU** (11) **1359531** **A1**

Изобретение относится к машиностроению, а именно к преобразователям движения, и может найти применение в устройствах, где требуется преобразование равномерного вращательного движения в неравномерное.

Цель изобретения — расширение кинематических возможностей механизма.

На фиг. 1 показан механизм, продольный разрез; на фиг. 2 — разрез А-А на фиг. 1.

Механизм содержит основание 1, ведущий вал 2 с жестко закрепленным на нем кривошипом 3, промежуточное кольцо 4 и ведомый вал 5 с жестко закрепленным на нем кривошипом 6.

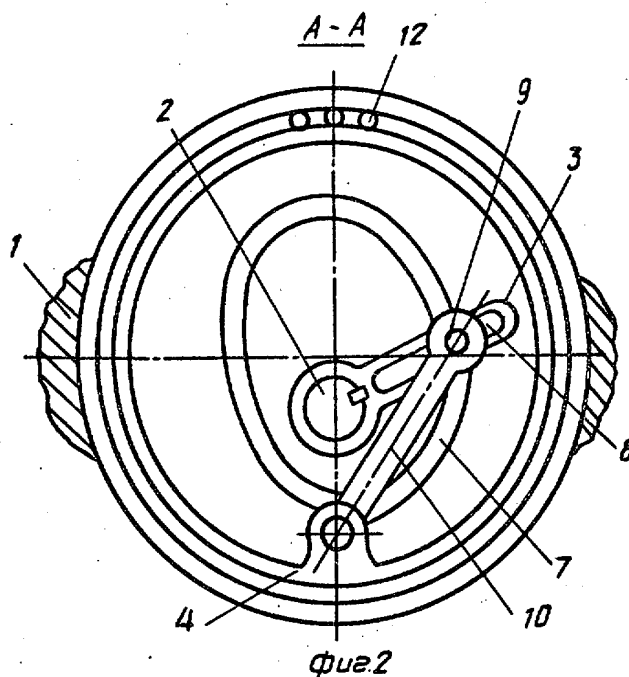
В основании 1 выполнена замкнутая криволинейная направляющая 7, а в кривошипе 3 — прямолинейная направляющая 8. В направляющих 7 и 8 с возможностью одновременного перемещения по ним размещен ползун 9. Промежуточное кольцо 4 через шатун 10 шарнирно

связано с ползуном 9 и через него и кривошип 3 — с ведущим валом 2, а через шатун 11 также шарнирно связано с кривошипом 6 ведомого вала 5. Между основанием 1 и промежуточным кольцом 4 могут быть размещены тела 12 качения.

Механизм работает следующим образом.

При вращении вала 2 его кривошип 3 увлекает за собой ползун 9. Перемещаясь по замкнутой криволинейной направляющей 7 и одновременно по прямолинейной направляющей 8 кривошипа 3, ползун 9 через шатун 10 сообщает промежуточному кольцу 4 неравномерное вращение, которое через шатун 11, присоединенный к кольцу 4 в той же точке, что и шатун 10, передается кривошипу 6 и ведомому валу 5.

Механизм обратим, т.е. вал 5 может служить ведущим валом, а вал 2 — ведомым.



Редактор И.Рыбченко Составитель В.Савицкий Техред М.Моргентал Корректор С.Черни

Заказ 6135/37

Тираж 804

Подписное

ВНИИПИ Государственного комитета СССР
по делам изобретений и открытий

113035, Москва, Ж-35, Раушская наб., д. 4/5

Производственно-полиграфическое предприятие, г. Ужгород, ул. Проектная, 4