MicroBlazeMCS 用設計データの使い方

ファイル一覧

・mb mcs sys. v トップ回路

・test_mcs_sys. v テストベンチ

・mb_mcs_sys.ucf ピン配置指定

・helloworld.c Cソースコード

手順

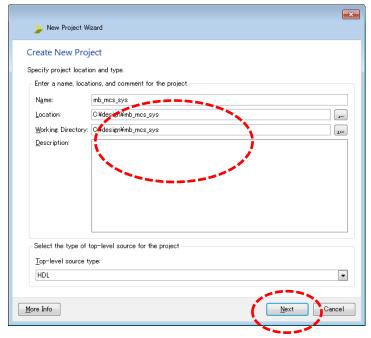
- ・設計用フォルダ mb_wishibone/mb_mcs_sys を作成する
- ・記事のダウンロードデータの microblaze_mcs/mb_mcs_sys の下にある Verilog-HDL ソースと UCF ファイルを設計用フォルダ (mb_mcs_sys) ヘコピー
- ・環境変数 XIL_CG_LOAD_ALL_FAMILIES が設定されてない場合は環境変数を追加する コントロールパネル→システムとセキュリティ→システム→システムの詳細設定→環境変数→ユザー環境

変数:新規をクリック

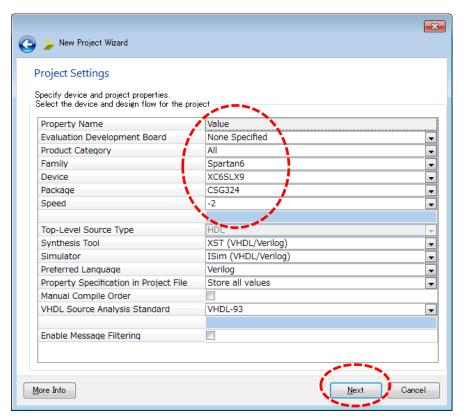


変数名:XIL_CG_LOAD_ALL_FAMILIES 値:true を入力してOK

· ProjectNavigator を起動して以下の手順での設計プロジェクト作成

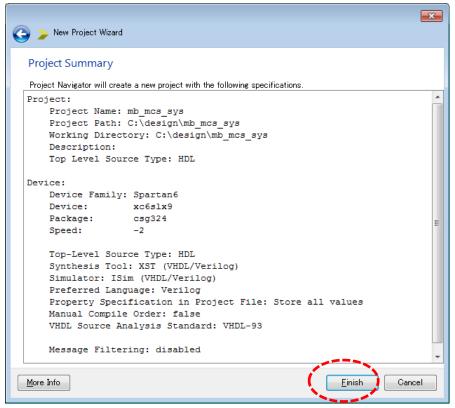


プロジェクト名と設計フォルダ指定

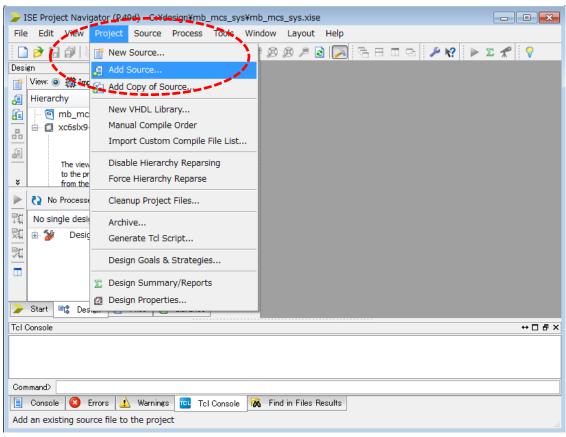


デバイス指定 LX9 マイクロボードに合わせる



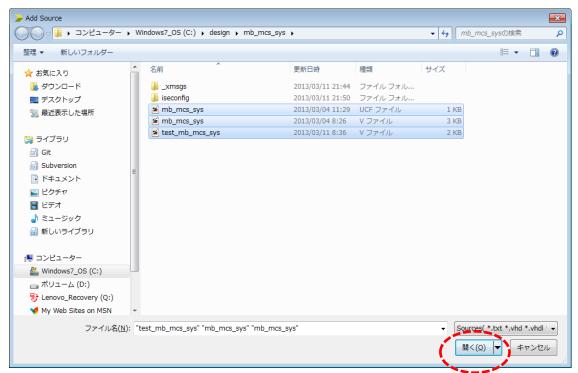






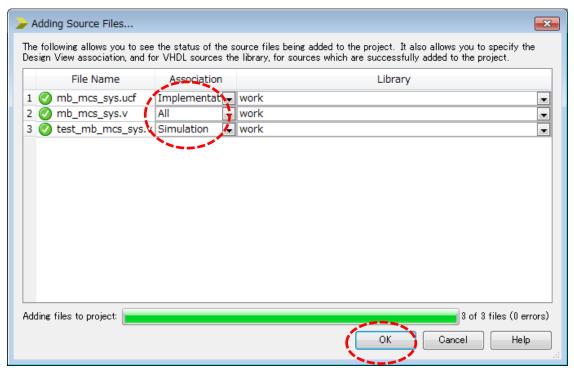
設計データの追加





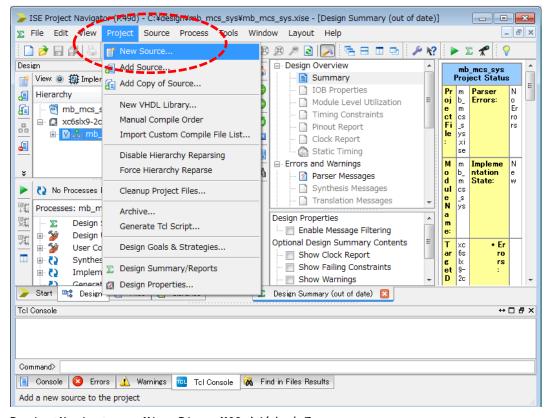
ファイルの指定、mb_mcs_sys の下にある Verilog-HDL ファイルと UCF ファイルを指定





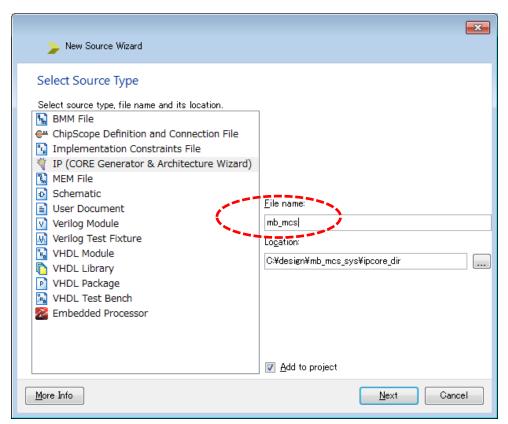
mb_mcs_sys. ucf はインプリメンテーションで使用するので Inplementation を指定 test_mb_mcs_sys. v はテストベンチなので Simulation を指定





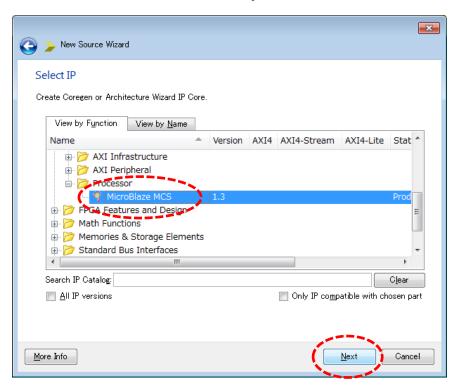
ProjectNavigator で MicroBlaze MCS を追加する





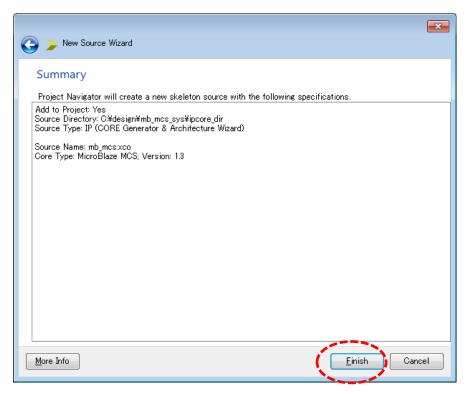
ファイル名を mb_mcs に指定





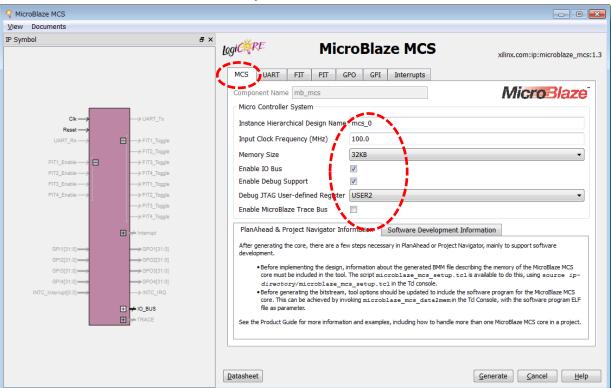
MicroBlaze MCS 選択





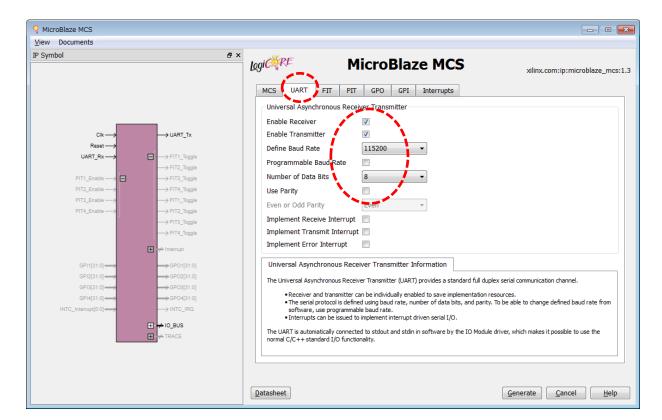
Finsh で COREgenerator 起動





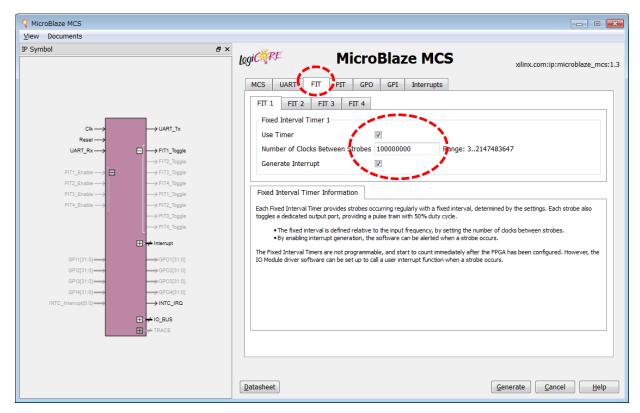
MicroBlaze MCS の基本設定





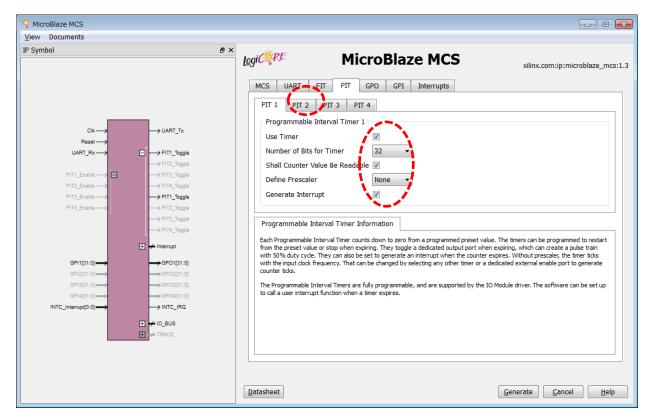
UART の設定





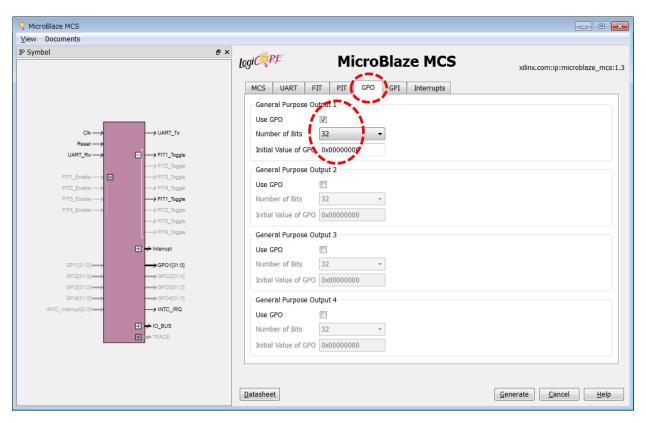
FITの指定





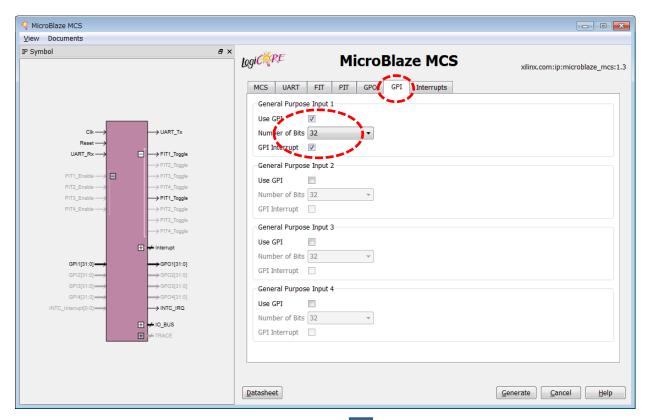
PIT の指定



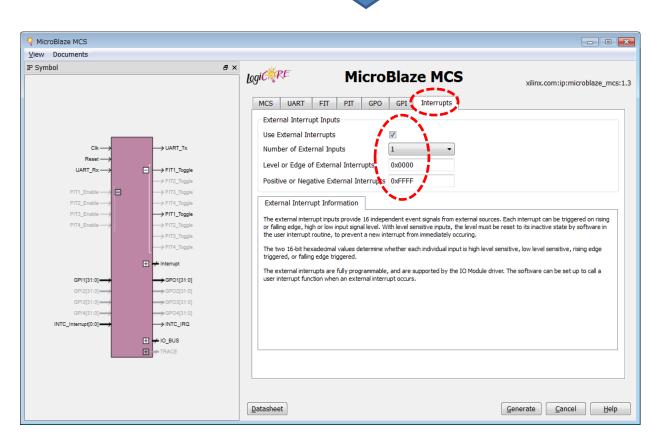


GPO の設定





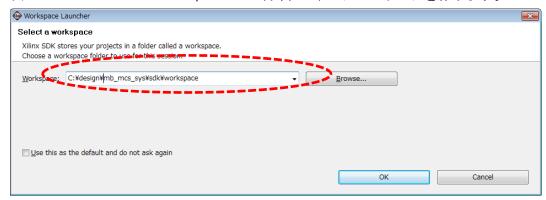
GPI の指定



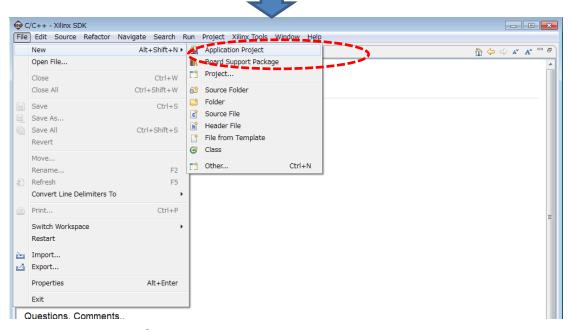
外部割り込みの設定後に Genrate をクリックすると MicroBlaze MCS がプロジェクトに追加される



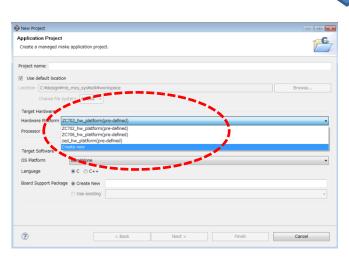
次に Xilinx Software Development Kit(以降 SDK)でソフトウェアを作ります。



SDK を起動するとワークスペースを指定が要求されます。設計フォルダ/sdk/waorkspace を設定

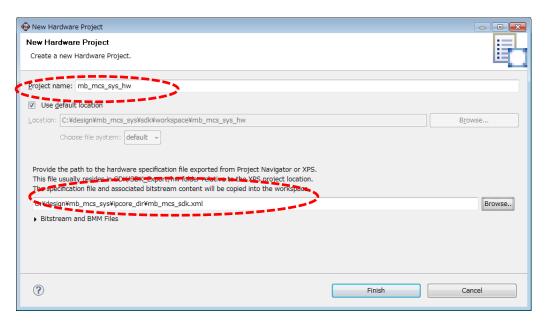


新規のソフトウェアプロジェクト作成



始めに TargetHardware を新規で定義する

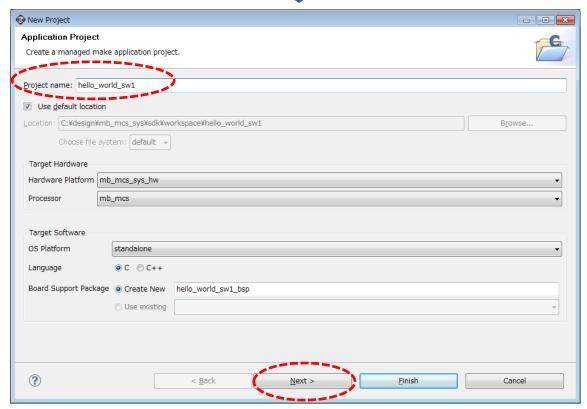




SDK の管理するハードウェアプロジェクト名指定

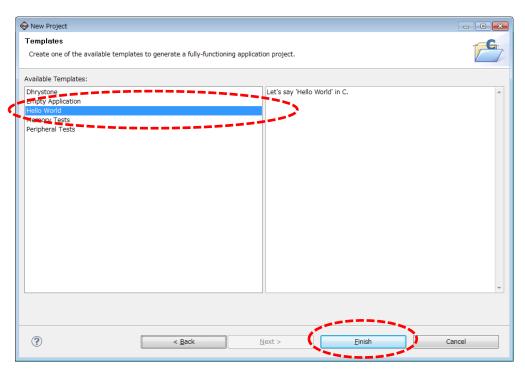
xlm ファイル(設計ファルダ/ipcore_dir/mb_msc. sdk. xml) 指定



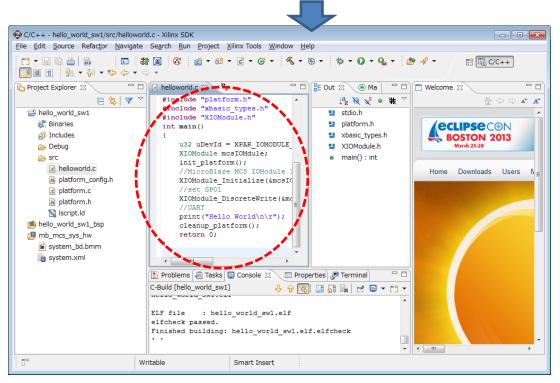


ソフトウェアプロジェクト名指定





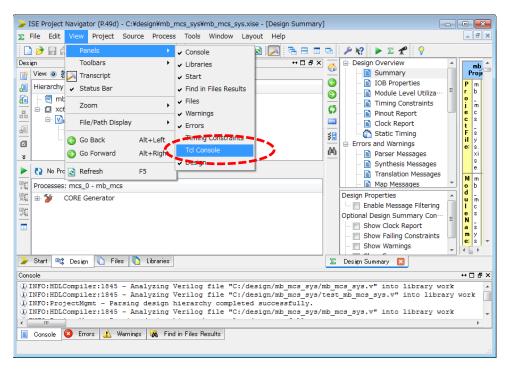
テンプレートに Hello World 選択後、Finish をクリックでソフトウェアプロジェクトが作成される



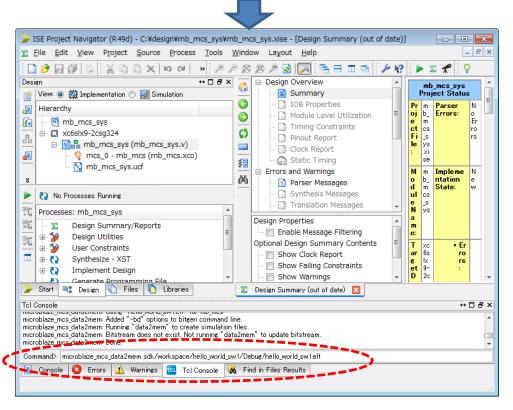
SDK の Helloworld. c にダウンロードデータの mb_mcs_sys/ Helloworld. c の内容を書き写しセーブするとビルドが実行され、

実行ソフトウェアのファイル (sdk/workspace/hello_word_sw1/Debug/hello_word_sw1.elf) が作られる。





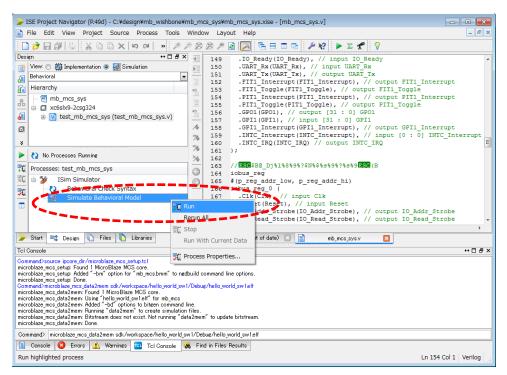
ProjectNavigator で Tcl コマンドを使用できるように Tcl Console を表示する



ProjectNavigator で TCL コマンドを使って実行ソフトウェアのファイルを MicroBlazeMCS のメモリの初期値定義ファイルに変換する。

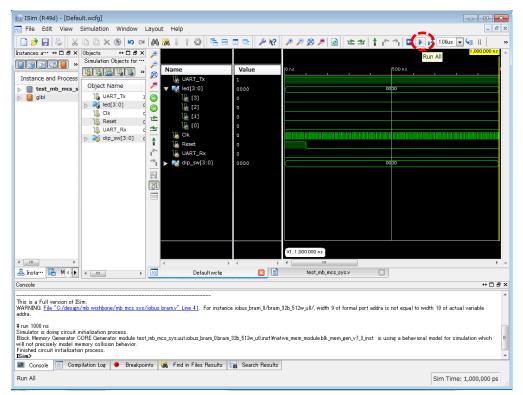
source ipcore_dir/microblaze_mcs_setup.tcl microblaze_mcs_data2mem sdk/workspace/hello_world_sw1/Debug/hello_world sw1.elf





Isimの実行



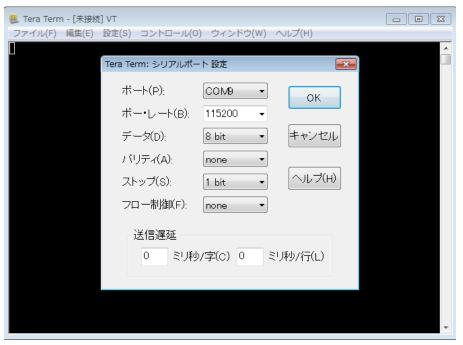


シミュレーションを最後まで実行

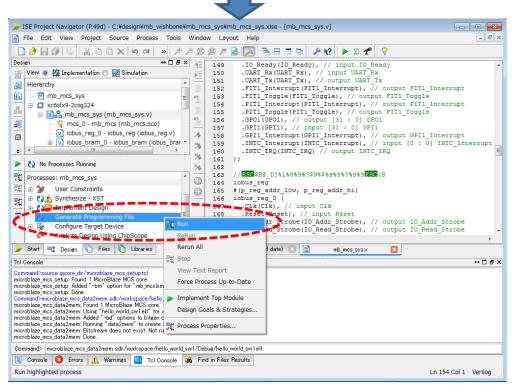
・シミュレーションで波形確認したら FPGA で動作確認します。



・LX9 マイクロボードのプログラミング用 USB と UART 用 USB をそれぞれ PC の USB ポートに接続で接続します。

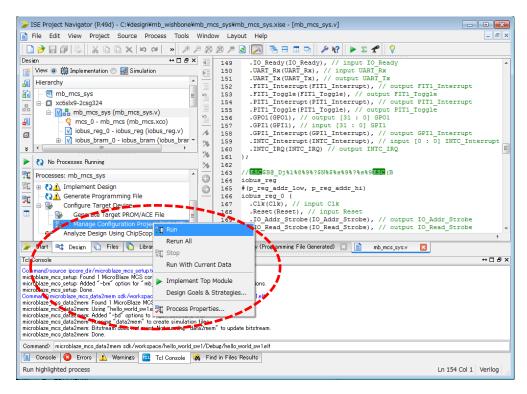


ターミナルソフトを立ち上げる。ポート番号は自分 PC で割り当てられて番号を使う



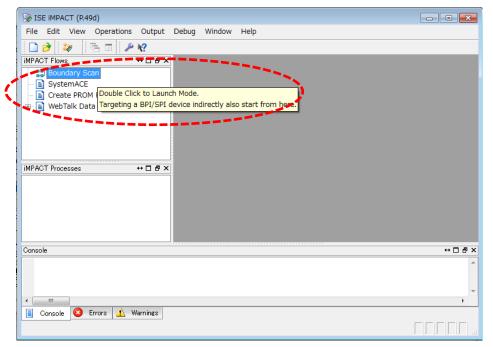
ProjectNavigator で FPGA へ書き込む mb_mcs_sys. bit 作成





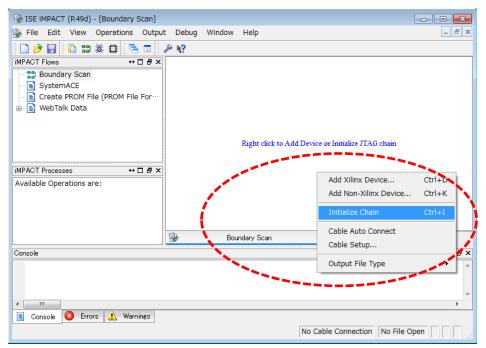
rojectNavigatorで iMPACT を起動





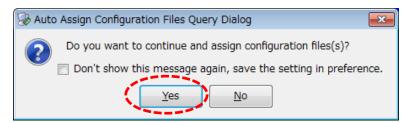
BoundaryScan モードにする





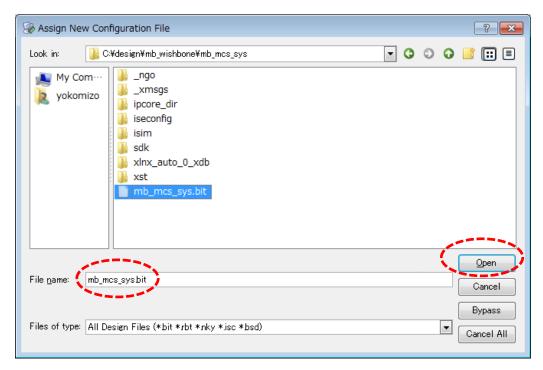
BoundaryScan のウインドをダブルクリックで FPAG を検出する





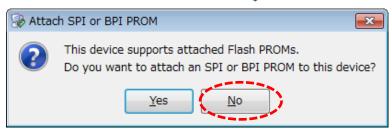
Yes で FPGA に書き込むファイルを指定する





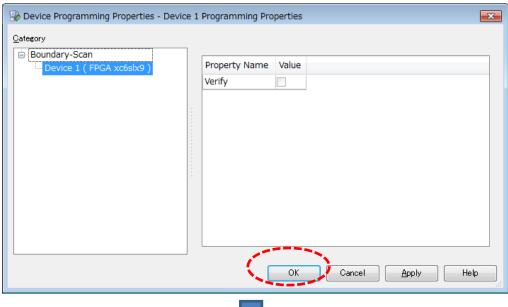
mb_mcs_sys.bit を指定



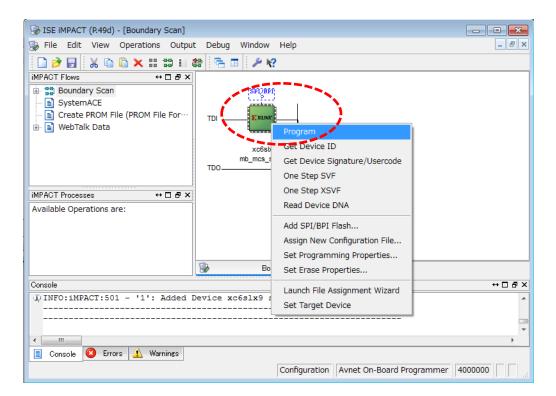


PROM データは使わないので No を選択



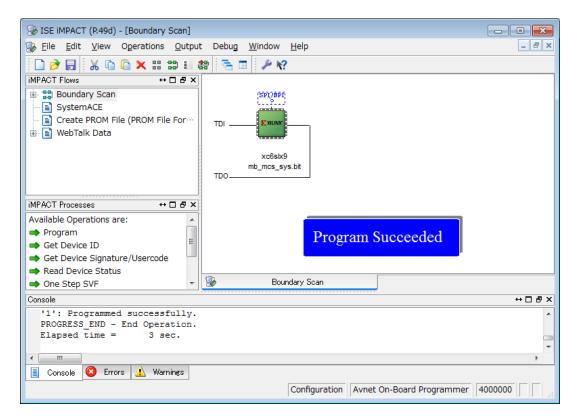






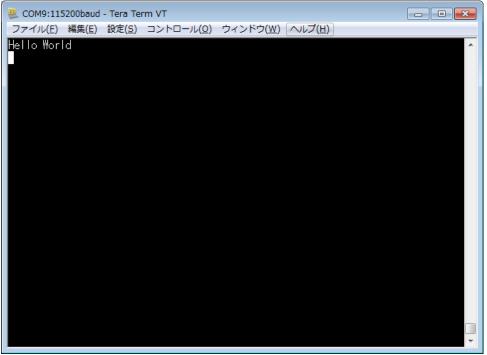
FPGA へのプログラミング実行





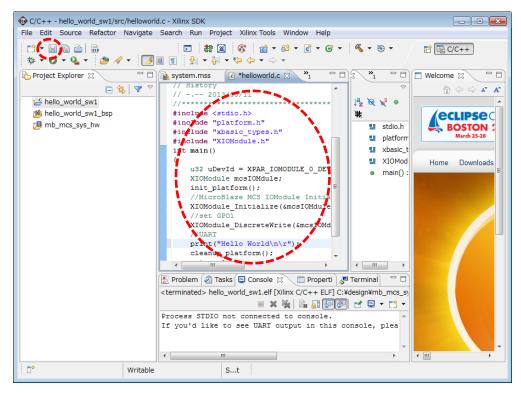
ProgramSucceeded と表示されればプログラミング完了、LX9 マイクロボードの動作とターミナルソフトの表示を確認する。

ターミナルソフトの表示

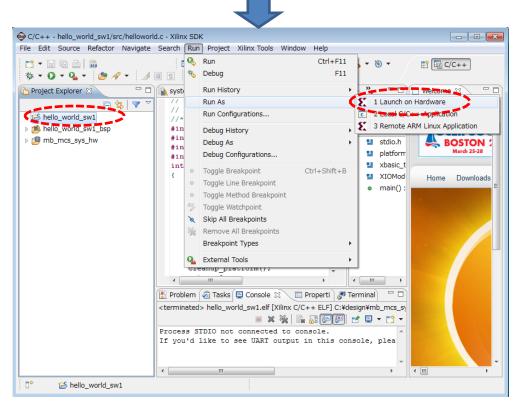




・ソフトウェアのみを変更した場合は SDK から elf ファイルを FPGA にダウンロードできます。



C ソースコードを変更して、save するとビルドが実行されて新しい elf ファイルが作成さる。



hello world sw1をクリックして選択

Run \rightarrow Run As \rightarrow Launch on Hardware で新しい elf が FPGA \sim ダウンロードされて実行される ダウンロードに失敗する場合は SDK を終了させて再起動してください。