

3.4

3.4-①

3.4.2

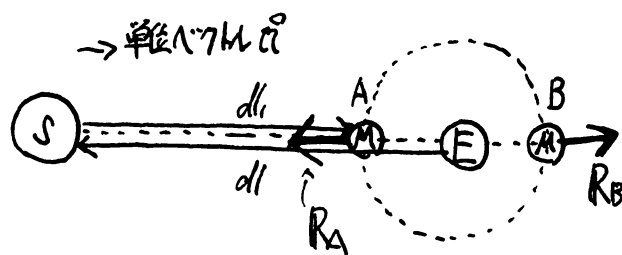
$$\begin{aligned}
 \frac{d^2 dl_2}{dt^2} &= \frac{d^2 (lr_3 - lr_2)}{dt^2} \\
 &= \frac{d^2 lr_3}{dt^2} - \frac{d^2 lr_2}{dt^2} \\
 &= -GM_1 \frac{dl_1}{d_1^3} - GM_3 \frac{dl_2}{d_2^3} - GM_2 \frac{dl_2}{d_2^3} - GM_1 \frac{dl_1}{d_1^3} \quad (\because 3.38, 3.39) \\
 &= -G(M_2 + M_3) \frac{dl_2}{d_2^3} - GM_1 \left(\frac{dl_1}{d_1^3} + \frac{dl_1}{d_1^3} \right) \quad \dots (3.40)
 \end{aligned}$$

"

 R : 太陽による摂動力

右図より、 $dl_1 \parallel dl_2 \parallel \hat{a}$ より

$$\begin{aligned}
 R &= GM_1 \left\{ -\frac{d_1 \hat{a}}{d_1^3} - \frac{(-d \hat{a})}{d^3} \right\} \\
 &= GM_1 \left(\frac{1}{d^2} - \frac{1}{d_1^2} \right) \hat{a} \quad \dots (3.41)
 \end{aligned}$$



潮汐力 R は以下のように表現できる

$$R = GM_1 \frac{\partial}{\partial dl_2} \left(\frac{1}{d_1} - \frac{dl_1 \cdot dl_2}{d^3} \right) \equiv \frac{\partial}{\partial dl_2} V \quad \dots (3.42)$$

V は摂動関数 または潮汐ポテンシャルという。

この V をこれから求めていくが、その前に (3.40) と (3.42) から、

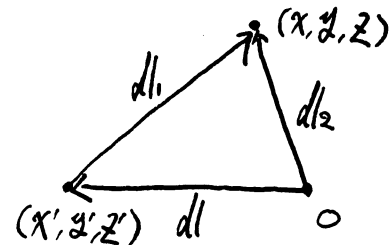
$$R = GM_1 \left(-\frac{dl_1}{d_1^3} - \frac{dl_1}{d_1^3} \right) = GM_1 \frac{\partial}{\partial dl_2} \left(\frac{1}{d_1} - \frac{dl_1 \cdot dl_2}{d^3} \right) \quad \dots ①$$

が成り立つことを確認しておく。

右図のように、 $d_1 = (x', y', z')$, $d_2 = (x, y, z)$

とよくと、①の右辺 ($\div Gm_1$) は、

$$\frac{\partial}{\partial d_2} \left(d_1^{-1} - \frac{d_1 \cdot d_2}{d^3} \right)$$



$$= \left(\frac{\partial}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{k} \right) \left(\underbrace{\{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2\}^{-\frac{1}{2}}}_{\text{図より } d_1^2} - \underbrace{(x x' + y y' + z z')}_{d^2} \underbrace{(x'^2 + y'^2 + z'^2)^{-\frac{3}{2}}}_{d_1^3} \right)$$

$$= -\frac{1}{2}(d_1^2)^{-\frac{3}{2}}(2x-2x')\hat{i} - \frac{1}{2}(d_1^2)^{-\frac{3}{2}}(2y-2y')\hat{j} - \frac{1}{2}(d_1^2)^{-\frac{3}{2}}(2z-2z')\hat{k}$$

$$- x'(d_1^2)^{-\frac{3}{2}}\hat{i} - y'(d_1^2)^{-\frac{3}{2}}\hat{j} - z'(d_1^2)^{-\frac{3}{2}}\hat{k}$$

$$= -\frac{(x-x')\hat{i} + (y-y')\hat{j} + (z-z')\hat{k}}{d_1^3} - \frac{x'\hat{i} + y'\hat{j} + z'\hat{k}}{d^3}$$

$$= -\frac{d_1}{d_1^3} - \frac{d}{d^3} \dots \textcircled{2}$$

②より、①が成り立つことが確認できた。

よって、次はVについて考える。

Vの第1項は

$$\frac{1}{d_1} = (d^2 + d_2^2 - 2dd_2 \cos\theta)^{-\frac{1}{2}} \quad (\because 3.43)$$

$$= \left\{ d^2 \left(1 + \frac{d_2^2}{d^2} - 2 \frac{d_2}{d} \cos\theta \right) \right\}^{-\frac{1}{2}}$$

$$= \frac{1}{d} \sum_{n=0}^{\infty} P_n(\cos\theta) \left(\frac{d_2}{d} \right)^n \quad (\because D.16) \text{ ルジャントル多項式} \dots (3.45)$$

$$\hookrightarrow \textcircled{n=0} \frac{1}{d} P_0(\cos\theta) \left(\frac{d_2}{d} \right)^0 = \frac{1}{d} \cdot 1 \cdot 1 = \frac{1}{d} \quad (\because D.13)$$

$$\textcircled{n=1} \frac{1}{d} P_1(\cos\theta) \left(\frac{d_2}{d} \right)^1 = \frac{d_2}{d^2} \cdot \cos\theta = \frac{dd_2 \cos\theta}{d^3} = \frac{d_1 \cdot d_2}{d^3} \quad (\because 3.46)$$

よって、(3.42)の左辺のカー、2の中は、(3.45)より、

$$\begin{aligned}\frac{1}{d_1} - \frac{dl \cdot dl_2}{d^3} &= \frac{1}{d} \sum_{n=0}^{\infty} \left(\frac{d_2}{d}\right)^n P_n(\cos \theta) - \frac{dl \cdot dl_2}{d^3} \\ &= \frac{1}{d} + \frac{dl \cdot dl_2}{d^3} + \frac{1}{d} \sum_{n=2}^{\infty} \left(\frac{d_2}{d}\right)^n P_n(\cos \theta) - \frac{dl \cdot dl_2}{d^3} \\ &= \frac{1}{d} + \frac{1}{d} \sum_{n=2}^{\infty} \left(\frac{d_2}{d}\right)^n P_n(\cos \theta)\end{aligned}$$

これを、(3.42)の左辺全体は、

$$\begin{aligned}GM_1 \frac{\partial}{\partial dl_2} \left(\frac{1}{d_1} - \frac{dl \cdot dl_2}{d^3} \right) &= GM_1 \frac{\partial}{\partial dl_2} \left\{ \frac{1}{d} + \frac{1}{d} \sum_{n=2}^{\infty} \left(\frac{d_2}{d}\right)^n P_n(\cos \theta) \right\} \\ &= \frac{GM_1}{d} \frac{\partial}{\partial dl_2} \left\{ \sum_{n=2}^{\infty} \left(\frac{d_2}{d}\right)^n P_n(\cos \theta) \right\}\end{aligned}$$

これを(3.42)へ代入すれば、

$$\begin{aligned}V &= \frac{GM_1}{d} \sum_{n=2}^{\infty} \left(\frac{d_2}{d}\right)^n P_n(\cos \theta) \\ &= GM_1 \left\{ \underbrace{\frac{d_2^2}{d^3} P_2(\cos \theta)}_{\text{主要項}} + \underbrace{\frac{d_2^3}{d^4} P_3(\cos \theta) + \dots}_{\text{(第1項の } \frac{d_2}{d} \text{ 倍程度 } d \gg d_2 \text{ より第2項以下は } \ll \text{シ})} \right\} \dots (3.47)\end{aligned}$$

主要項の具体的表現

$$\begin{aligned}\frac{d_2^2}{d^3} P_2(\cos \theta) &= \frac{d_2^2}{d^3} \cdot \frac{1}{2} \{ 3(\cos \theta)^2 - 1 \} \quad \left(\because P_2(x) = \frac{1}{2^2 \cdot 2!} \frac{d^2}{dx^2} (x^2 - 1)^2 \right. \\ &= \frac{1}{2d^3} (3d_2^2 \cos^2 \theta - d_2^2) \dots (3) \\ &\quad \left. \begin{aligned} &= \frac{1}{8} \frac{d^2}{dx^2} (x^4 - 2x^2 + 1) \\ &= \frac{1}{8} (12x^2 - 4) \\ &= \frac{1}{2} (3x^2 - 1) \end{aligned} \right)\end{aligned}$$

~~~~~

$$dl_1 = dl_2 - dl \quad (2')$$

$$d_1^2 = d_2^2 + d^2 - 2dd_2 \cos \theta$$

$$2dd_2 \cos \theta = d_2^2 + d^2 - d_1^2$$

$$= (x^2 + y^2 + z^2) + (x'^2 + y'^2 + z'^2) - \{(x-x')^2 + (y-y')^2 + (z-z')^2\}$$

$$= 2xx' + 2yy' + 2zz'$$

$$\therefore (dd_2 \cos \theta)^2 = (xx' + yy' + zz')^2 \quad \dots (4)$$

$$d_2^2 = x^2 + y^2 + z^2 \quad \dots (5)$$

③, ④, ⑤ を代入

$$\frac{d_2^2}{d^3} P_2(\cos \theta) = \frac{1}{2d^3} \left\{ \frac{3}{d^2} (xx' + yy' + zz')^2 - (x^2 + y^2 + z^2) \right\} \quad \dots (3.48)$$

以上より、 $V$  は近似的に

$$V = \frac{GM_1}{2d^3} \left\{ \frac{3}{d^2} (xx' + yy' + zz')^2 - (x^2 + y^2 + z^2) \right\}$$

と表現できる。(ただし、)

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \frac{GM_1}{2d^3} \left\{ \frac{3}{d^2} \cdot \underbrace{2(xx' + yy' + zz')x'}_{dl_1 \cdot dl_2} - 2x \right\}$$

$$= \frac{GM_1}{d^3} \left\{ \frac{3x' \cdot d d_2 \cos \theta}{d^2} - x \right\}$$

$$= \frac{GM_1}{d^3} \left\{ \frac{3x' d_2 \cos \theta}{d} - x \right\} \quad \dots (3.49)$$

$\frac{\partial V}{\partial y}, \frac{\partial V}{\partial z}$  も同様に求む

1X121).

$$R = \frac{\partial V}{\partial d_2}$$

$$= \left( \frac{\partial}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial}{\partial z} \hat{k} \right) V$$

$$= \frac{\partial V}{\partial x} \hat{i} + \frac{\partial V}{\partial y} \hat{j} + \frac{\partial V}{\partial z} \hat{k}$$

$$R = \sqrt{\left( \frac{\partial V}{\partial x} \right)^2 + \left( \frac{\partial V}{\partial y} \right)^2 + \left( \frac{\partial V}{\partial z} \right)^2}$$

$$= \left[ \left( \frac{GM_1}{d^3} \right)^2 \left\{ \frac{3x'd_2 \cos \theta}{d} - x \right\}^2 + \left( \frac{GM_1}{d^3} \right)^2 \left\{ \frac{3y'd_2 \cos \theta}{d} - y \right\}^2 + \left( \frac{GM_1}{d^3} \right)^2 \left\{ \frac{3z'd_2 \cos \theta}{d} - z \right\}^2 \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$= \left[ \left( \frac{GM_1}{d^3} \right)^2 \left( \frac{9x'^2 d_2^2 \cos^2 \theta}{d^2} + x^2 - \frac{6xx'd_2 \cos \theta}{d} + \frac{9y'^2 d_2^2 \cos^2 \theta}{d^2} + y^2 - \frac{6yy'd_2 \cos \theta}{d} \right. \right. \\ \left. \left. + \frac{9z'^2 d_2^2 \cos^2 \theta}{d^2} + z^2 - \frac{6zz'd_2 \cos \theta}{d} \right) \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$= \left[ \left( \frac{GM_1}{d^3} \right)^2 \left\{ \frac{9d_2^2 \cos^2 \theta}{d^2} (x'^2 + y'^2 + z'^2) + (x^2 + y^2 + z^2) - \frac{6d_2 \cos \theta}{d} (xx' + yy' + zz') \right\} \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$= \left[ \left( \frac{GM_1}{d^3} \right)^2 \left\{ \frac{9d_2^2 \cos^2 \theta}{d^2} d^2 + d_2^2 - \frac{6d_2 \cos \theta}{d} d d_2 \cos \theta \right\} \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$= \left[ \left( \frac{GM_1}{d^3} \right)^2 \left( 9d_2^2 \cos^2 \theta + d_2^2 - 6d_2^2 \cos^2 \theta \right) \right]^{\frac{1}{2}}$$

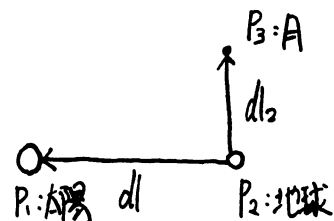
$$= \left[ \left( \frac{GM_1}{d^3} \right)^2 d_2^2 (3 \cos^2 \theta + 1) \right]^{\frac{1}{2}}$$

$$= GM_1 \frac{d_2}{d^3} \sqrt{1 + 3 \cos^2 \theta} \quad \dots (3.50)$$

月に働くケプラー力と摂動力の比を教える

Aの運動方程式は、(地球を座標原点とする)

$$\frac{d^2 dl_2}{dt^2} = \underbrace{-G(M_2 + M_3) \frac{dl_2}{d_2^3}}_{\text{K: ケプラー力}} + \underbrace{GM_1 \left( -\frac{dl_1}{d_1^3} - \frac{dl}{d^3} \right)}_{\text{R: 摂動力}} \dots (3.40)$$



$$M_1 \gg M_2 \gg M_3$$

$M_2 \gg M_3$ より、ケプラー力の大きさは以下のように近似する

$$K = \frac{GM_2}{d_2^2}$$

Rについては、(3.50)で

$$R = GM_1 \frac{d_2}{d^3} \sqrt{1 + 3\epsilon d^2 \theta} \quad (\because 3.50)$$

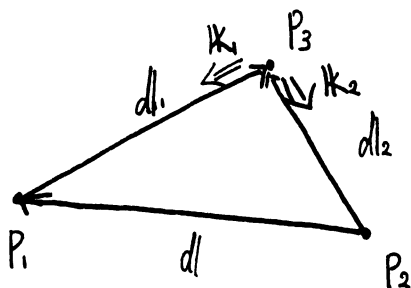
と導出して...のて、<sup>1次と2次下</sup>

$$R = GM_1 \frac{d_2}{d^3}$$

と近似して考える

これより、摂動力とケプラー力の比は、

$$\frac{R}{K} = \frac{GM_1 \cdot d_2}{d^3} \cdot \frac{d_2^2}{GM_2} = \frac{M_1}{M_2} \cdot \left( \frac{d_2}{d} \right)^3 \dots (3.51)$$



$P_3$ の運動方程式は(3.39)

$$\frac{d^2 r_3}{dt^2} = -GM_1 \frac{d_1}{d_1^3} - GM_2 \frac{d_2}{d_2^3}$$

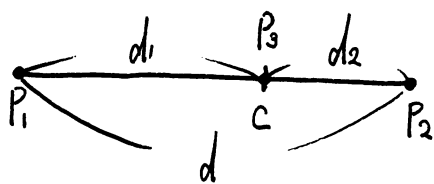
$$K_1 = \frac{GM_1}{d_1^2}, \quad K_2 = \frac{GM_2}{d_2^2}$$

$P_1$ と $P_2$ による力が釣り合うのは.

$$\frac{GM_1}{d_1^2} = \frac{GM_2}{d_2^2} \quad \dots (3.52)$$

$$\therefore \frac{d_2}{d_1} = \sqrt{\frac{M_2}{M_1}} \equiv m \quad \dots (3.53)$$

この場所



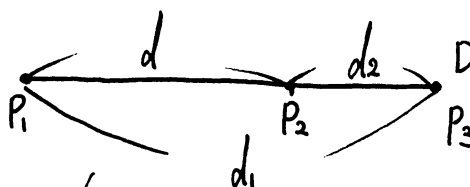
このとき.

$$d = d_1 + d_2$$

$$d = \frac{1}{m} d_2 + d_2 \quad (\because 3.53)$$

$$\therefore d_2 = \frac{m}{1+m} d = CP_2$$

(3.54)



このとき.

$$d_1 = d + d_2$$

$$\frac{1}{m} d_2 = d + d_2 \quad (\because 3.53)$$

$$\frac{1-m}{m} d_2 = d$$

$$\therefore d_2 = \frac{m}{1-m} d = P_2 D$$

図より.

$$P_2 O = \frac{CD}{2} - CP_2$$

$$= \frac{m}{1-m^2} d - \frac{m}{1+m} d$$

$$= \frac{m^2}{1-m^2} d \quad \dots (3.55)$$

$$r_G = \frac{CD}{2}$$

$$= \frac{m}{1-m^2} d \quad \dots (3.56)$$

$m$ は1より小さいと仮定して、3なので、 $m^2$ は無視  
より (3.55), (3.56) は、

$$P_2 O \sim 0 \quad \dots (3.55)'$$

$$r_G \sim m d \quad \dots (3.56)'$$

と近似できる。

3.4.4

$P_1$ を中心とする  $P_3$  の運動 eq

$$\frac{d^2 dl_1}{dt^2} = \underbrace{-G(M_1 + m_3)}_{K_1} \frac{dl_1}{d_1^3} + \underbrace{GM_2 \left( -\frac{dl_2}{d_2^3} + \frac{dl}{d^3} \right)}_{R_1} \quad \dots (3.57)$$

$$K_1 \sim \frac{GM_1}{d_1^2} = \frac{GM_1}{d^2} \left\{ 1 + O\left(\frac{d_2}{d}\right) \right\} \quad \dots (3.59)$$

$\uparrow$   $(\because m_1 > m_2)$        $\nwarrow$   $(\because 3.44)$

$$R_1 = GM_2 \left| \frac{dl}{d^3} - \frac{dl_2}{d_2^3} \right|$$

$$= \frac{GM_2}{d_2^2} \left| \underbrace{\left( \frac{d_2}{d} \right)^2}_{\sim 0} \cdot \left( \frac{dl}{d} \right) - \frac{dl_2}{d_2} \right|$$

$$\approx \frac{GM_2}{d_2^2} \left| \frac{dl_2}{d_2} \right|$$

$$= \frac{GM_2}{d_2^2} \left( 1 + O\left(\frac{d_2}{d}\right)^2 \right) \quad \dots (3.60)$$



一方、 $P_2$ を中心とする $P_3$ の運動 $e_2$ と $K_2, R_2$ について(前小節(3.4.2))  
 1. ため1. みるので、それを利用する。

(3.40)より

$$K_2 \sim \frac{GM_2}{d_2^2} \quad \dots (3.61)$$

↑  
( $\because M_2 \gg m_3$ )

(3.50)より

$$R_2 = GM_1 \frac{d_2}{d^3} \sqrt{1+3\alpha d^2 \theta} \quad \dots (3.62)$$

以上 (3.59) ~ (3.62) を (3.58) に代入すると.

$$\frac{R_2}{K_2} \leq \frac{R_1}{K_1} \quad \dots (3.58)$$

$$GM_1 \frac{d_2}{d^3} \sqrt{1+3\alpha d^2 \theta} \cdot \frac{d_2^2}{GM_2} \leq \frac{GM_2}{d^2} \cdot \frac{d^2}{GM_1}$$

$$\frac{M_1}{M_2} \frac{d_2^3}{d^3} \sqrt{1+3\alpha d^2 \theta} \leq \frac{M_2}{M_1} \frac{d^2}{d_2^2}$$

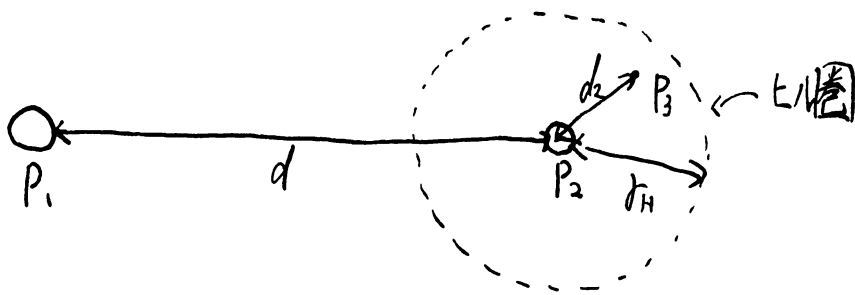
$$\text{両辺に} \times \frac{M_2}{M_1} \cdot \left(\frac{d_2}{d}\right)^2 (1+3\alpha d^2 \theta)^{-\frac{1}{2}}$$

$$\left(\frac{d_2}{d}\right)^5 \leq \left(\frac{M_2}{M_1}\right)^2 (1+3\alpha d^2 \theta)^{-\frac{1}{2}}$$

$$\frac{d_2}{d} \leq \left(\frac{M_2}{M_1}\right)^{\frac{2}{5}} \underbrace{(1+3\alpha d^2 \theta)^{-\frac{1}{10}}}_{\text{1に近似}} \quad \dots (3.63)$$

↑  
 等号が成立するときの $d_2$ が作用半径 $r_I$ なので.

$$r_I = \left(\frac{M_2}{M_1}\right)^{\frac{2}{5}} d \quad \dots (3.64)$$



$$r_H = \left( \frac{M_2}{3M_1} \right)^{\frac{1}{3}} d \quad \dots (3.65)$$

導出方法分かった。(次のページ)  
導出するというよりは定義だった。

~~こっちは導出したのかよくわからなけど、  
4.5節に詳しくやるつもりだけど、認めるはく~~

$K_2 = R_2$  となることに3は.

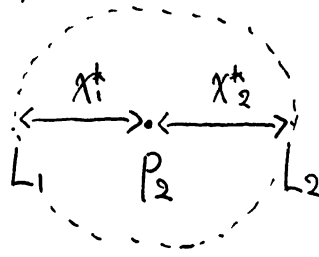
$$\underbrace{\frac{GM_2}{d_2^2}}_{(\because 3.61)} = \underbrace{GM_1 \frac{d_2}{d^3}}_{(\because 3.62)}$$

$\sim \sqrt{1+3\alpha d^2/b} \sim 1$  と近似

$$d_2^3 = \frac{M_2}{M_1} d^3$$

$$\therefore d_2 = \left( \frac{M_2}{M_1} \right)^{\frac{1}{3}} d \quad \dots (3.66)$$

## 3.4.5 ヒル圏 (3.65) の導出

 $\dot{P}_1$ 

$$\begin{aligned} \chi_1^* &= \alpha \left( 1 - \frac{1}{3}\alpha - \frac{1}{9}\alpha^2 - \frac{23}{81}\alpha^3 + \dots \right) \quad (\because 4.64) \\ &\sim \alpha = \left( \frac{m}{3} \right)^{\frac{1}{3}} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \chi_2^* &= \alpha \left( 1 + \frac{1}{3}\alpha - \frac{1}{9}\alpha^2 - \frac{31}{81}\alpha^3 + \dots \right) \quad (\because 4.53) \\ &\sim \alpha = \left( \frac{m}{3} \right)^{\frac{1}{3}} \end{aligned}$$

以上より、 $\chi_1^* \doteq \chi_2^*$  と近似して、半径  $\alpha$  の円をヒル圏とする

$$\begin{aligned} \alpha &= \left( \frac{m}{3} \right)^{\frac{1}{3}} \\ &= \left( \frac{M_2}{3M_1} \right)^{\frac{1}{3}} \quad (\because 4.48) \end{aligned}$$

ここでは  $P_1, P_2$  の間を 1 と規格化しているのので、 $P_1, P_2$  の間を  $d$  とおけば、ヒル半径は

$$\left( \frac{M_2}{3M_1} \right)^{\frac{1}{3}} d \quad \dots (3.65)$$

となる