

旋轉線段 (rotate)

Asadullo 是 APIO(能源與工業優化聯盟)的傑出研究員。最近,他一直在研究利用一種未知材料產生能量的方法。

這種未知材料本身不會產生能量,但若有多根由該材料製成的極長桿體,它們可以通過相互作用產生能 量。

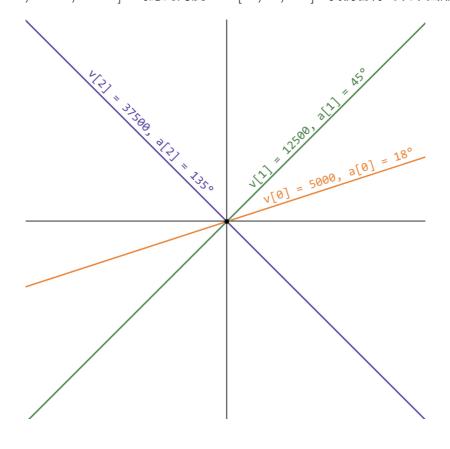
具體來說,有 n 根桿體,由陣列 $v[0],v[1],\dots,v[n-1]$ 表示。第 i 根桿體可以相對於 x 軸正方向以 $a[i]=360\cdot\frac{v[i]}{100000}$ °的角度逆時針放置。這 n 根桿體的能量效率定義為

$$\sum_{i < j} \mathrm{acute}(i, j)$$

其中 $\operatorname{acute}(i,j)$ 表示第 i 根桿體與第 j 根桿體形成的銳角。在本問題中,我們將 90° 視為銳角。更正式地 說, $\operatorname{acute}(i,j) = \min(|v[i]-v[j]|, 50000 - |v[i]-v[j]|)$ 。

換句話說,能量效率是通過計算每對桿體之間的銳角總和來確定的。

例如,若 v = [5000, 12500, 37500],對應的角度 a = [18, 45, 135],我們會得到以下圖形:



這裡,acute(0,1)=7500 (即 27°),acute(0,2)=17500 (即 63°),而 acute(1,2)=25000 (即 90°)。因此,這些桿體的能量效率為 7500+17500+25000=50000。

Asadullo 希望調整這n 根桿體的排列方式以最大化其能量效率。然而,有以下限制條件:

- 首先,由於這種材料對生物極為危險,桿體只能使用專門的機械裝置以受控方式旋轉。該裝置允許同時選擇多根桿體並以相同角度旋轉它們。
- Asadullo 不希望桿體的能量效率降低。因此,在使用裝置進行任何操作後,能量效率不得低於操作前。
- 由於操作裝置會消耗大量能量,所有操作中選擇的桿體總數不得超過 2 000 000。

在這些限制下,Asadullo 希望通過最佳操作來最大化桿體的能量效率。請編寫一個程式幫助 Asadullo 實現最高的能量效率。

實作細節

你需要實作以下函數:

void energy(int n, std::vector<int> v)

- n:桿體的數量。
- v: 長度為 n 的陣列,包含桿體的資訊。
- 此函數會被呼叫恰好一次。

在此函數中,你可以呼叫以下函數:

void rotate(std::vector<int> t, int x)

- t: 一個包含不同索引的陣列,即對於每個 i , $0 \le t[i] < n$,且對於每個 i < j , $t[i] \ne t[j]$ 。 陣列 t 不需要排序。
- 此函數會將陣列 t 中給出的所有索引對應的桿體同時旋轉參數 x 。 也就是說,對於 t 中的每個索引 i ,v[i] 會變為 (v[i]+x) mod 50000 。
- 此函數可被多次呼叫。所有呼叫中t的總長度不得超過2000000。

範例

範例1

考慮以下呼叫:

```
energy(2, [20000, 10000])
```

這裡,v = [20000, 10000],初始能量效率為 20000 - 10000 = 10000。其中一種可能的操作如下:

- 呼叫 rotate([0, 1], 8000)。然後 v 變為 [28000, 18000]。能量效率保持不變。
- 呼叫 rotate([0], 15000)。 然後 v 變為 [43000,18000]。 能量效率變為 43000-18000=25000。

可以證明,對於給定的輸入,25000 是最大可能的能量效率。因此,Asadullo 可以停止這些操作。

範例 2

考慮以下呼叫:

```
energy(3, [5000, 12500, 37500])
```

此範例的圖形如上所示。可以證明初始能量效率已達最大值,因此無需進行任何操作。

限制條件

- $2 \le n \le 100\ 000$
- 對於每個 $0 \le i < n$, $0 \le v[i] \le 49$ 999
- *v* 的元素**不一定**互不相同

子任務

- 1.(5分) n = 2
- 2. (11 分) 對於每個 $0 \leq i < n$,v[i] < 25~000
- 3.(8分) n < 10
- 4.(15分) n < 100
- 5.(15分) n < 300
- 6. (20 分) n < 2000
- 7. (26 分) 無額外限制。

範例評測程式

範例評測程式的輸入格式如下:

- 第1行:n
- 第 2 行:v[0] v[1] ... v[n-1]

範例評測程式的輸出格式如下:

• 第1行:桿體的最終能量效率

此外,評測程式會將你執行的旋轉操作詳細資訊寫入檔案 log.txt 中。