

数据结构

主讲：项若曦 助教：申智铭、黄毅
rxxiang@blcu.edu.cn
主楼南329

回顾

- 特殊矩阵的压缩存储
- 稀疏矩阵的存储及转置
- 树
 - ▶ 树的定义和基本术语
 - ▶ 二叉树定义、ADT、性质（五个性质）

本节内容

- 二叉树的遍历（先序中序后续递归遍历、非递归遍历、层次遍历）
- 基于遍历的算法设计



➤ 遍历二叉树

➤ 遍历二叉树

按一定的搜索路径对树中的每一结点访问且仅访问一次

➤ 遍历时的搜索路线(约定：先左后右，**D**-根,**L**-左子树,**R**-右子树)

深度优先

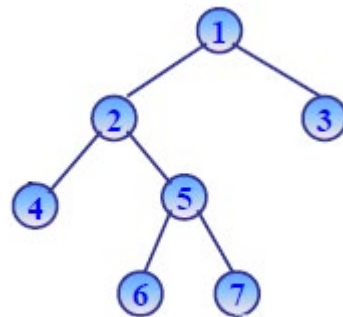
◦ 先(根)序遍历： **1 2 4 5 6 7 3 (DLR)**

◦ 中(根)序遍历： **4 2 6 5 7 1 3 (LDR)**

◦ 后(根)序遍历： **4 6 7 5 2 3 1 (LRD)**

广度优先

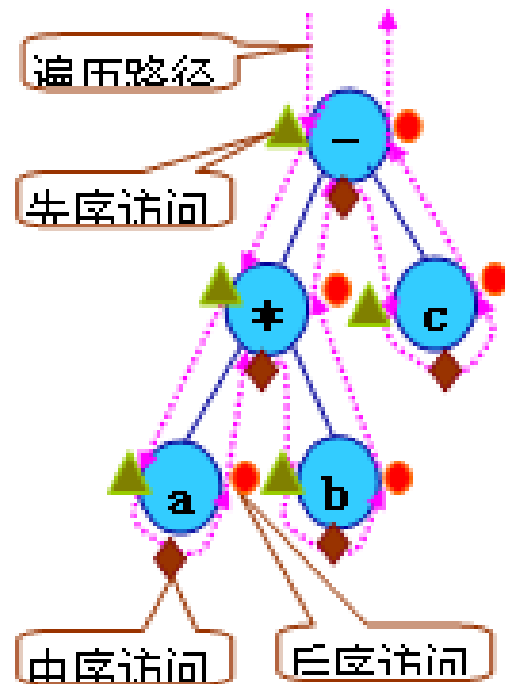
◦ 层次遍历 : **1 2 3 4 5 6 7**



▶ 先/中/后序遍历的区别

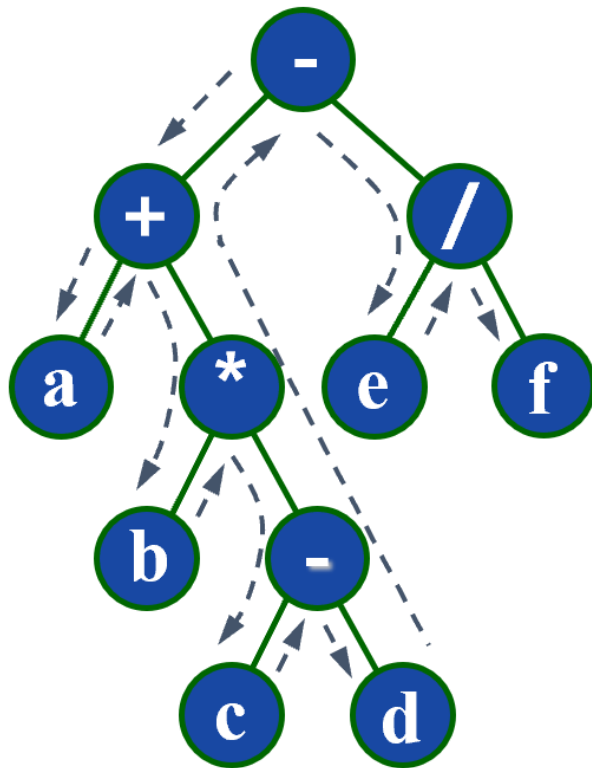
如右图，三者经过的搜索路线是相同的；只是访问结点的时机不同。每一结点在整个搜索路线中会经过3次：

- 第一次进入到该结点此时访问该结点，称为**先序遍历**
- 由左子树回溯到该结点此时访问该结点，称为**中序遍历**
- 由右子树回溯到该结点此时访问该结点，称为**后序遍历**



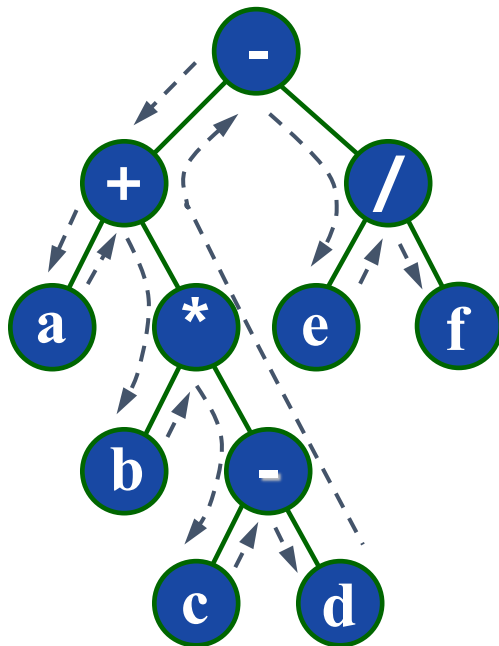
▶ 遍历算法的递归实现

- 二叉树的递归定义性质，决定了它的很多算法都可用递归实现，遍历算法就是其中之一。
- 对于二叉树的遍历，可以不去具体考虑各子问题(左子树、根、右子树)的遍历结果是什么，而去考虑如何由各子问题的求解结果构成原问题(二叉树)的遍历结果——**递归规律的确定**。必须注意的是，当二叉树小到一定程度，即空树时，应直接给出解答——**递归结束条件及处理**。



➤ 先序遍历 (Preorder Traversal)

- ▶ 先序遍历二叉树算法的框架是：
 - 若二叉树为空，则空操作；
 - 否则
 - 访问根结点 (V)；
 - 先序遍历左子树 (L)；
 - 先序遍历右子树 (R)。
- ▶ 遍历结果 - + a * b - c d / e f



➤ 二叉树递归的先序遍历算法

```
1. void PreOrder(BiTree T) { //BiTree等同于BiNode*
2.     if (T) {                //等价于if(T!=NULL)
3.         cout << T->data;
4.         PreOrder(T->lchild);
5.         PreOrder(T->rchild);
6.     }
7. }
```

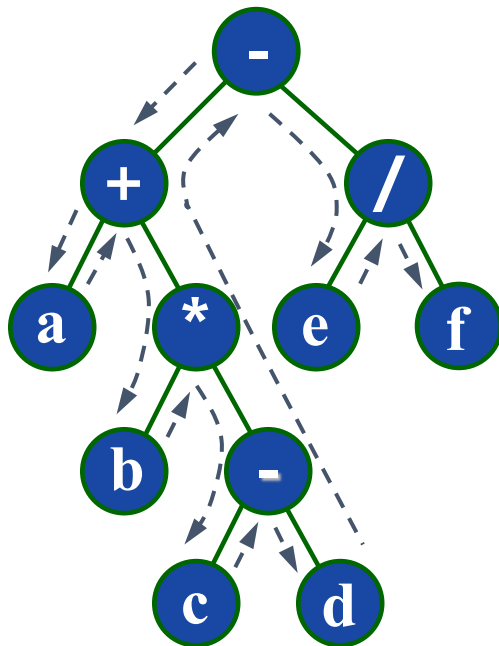
访问结点操作cout, 在实际使用时可用相应的操作来替换。

► 中序遍历 (Inorder Traversal)

► 中序遍历二叉树算法的框架是：

- 若二叉树为空，则空操作；
- 否则
 - 中序遍历左子树 (L)；
 - 访问根结点 (V)；
 - 中序遍历右子树 (R)。

► 遍历结果 $a + b * c - d - e / f$



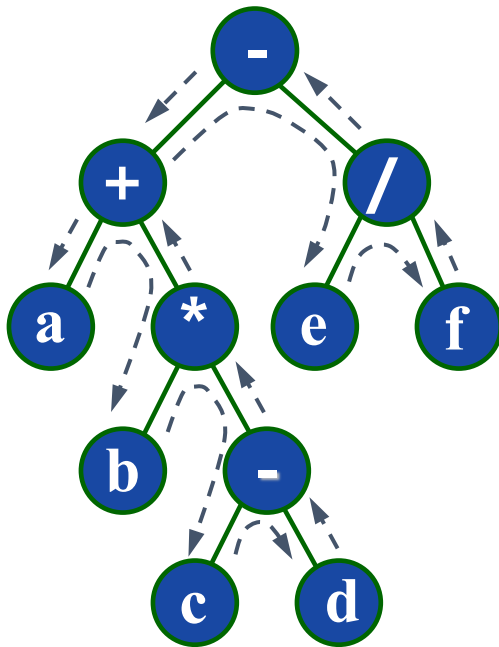
➤ 二叉树递归的中序遍历算法

```
1. void InOrder(BiTree T) {  
2.     if (T != NULL) {  
3.         InOrder(T->lchild);  
4.         cout << T->data;  
5.         InOrder(T->rchild);  
6.     }  
7. }
```

与先序遍历算法相比，访问结点操作cout放在两个子树递归语句之间。

► 后序遍历 (Postorder Traversal)

- 后序遍历二叉树算法的框架是：
 - 若二叉树为空，则空操作；
 - 否则
 - 后序遍历左子树 (L);
 - 后序遍历右子树 (R);
 - 访问根结点 (V)。
- 遍历结果 a b c d - * + e f / -



➤ 二叉树递归的后序遍历算法

```
1. void PostOrder(BiTree T) {  
2.     if (T != NULL) {  
3.         PostOrder(T->lchild);  
4.         PostOrder(T->rchild);  
5.         cout << T->data;  
6.     }  
7. }
```

与中序遍历算法相比，cout操作放在两个子树递归后序遍历的最后面。

本节内容

- 二叉树
 - ▶ 基于遍历的算法的应用

- ▶ 基于先/中/后序遍历的算法应用
 - 基于先序遍历的二叉树(二叉链)的创建
 - 统计二叉树中叶子结点的数目
 - 释放二叉树的所有结点空间
 - 删除并释放二叉树中以元素值为 x 的结点作为根的各子树
 - 求位于二叉树先序序列中第 k 个位置的结点的值

分析问题本身的特征，选择合适的遍历次序！应用递归编写算法，简洁！
注意：递归结束条件，用递归调用的结果

➤ 二叉树的链式存储结构

- ▶ 二叉链的类型定义(动态链表)

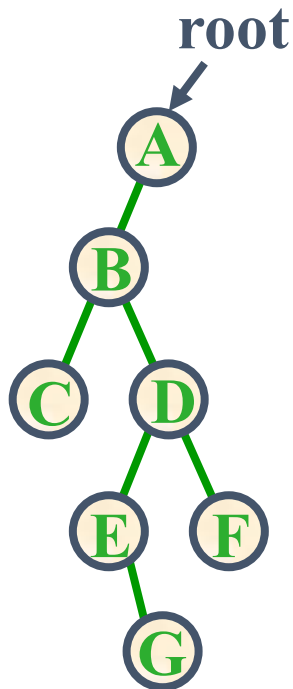
```
typedef struct BiTNode{  
    ElemType data;  
    struct BiTNode *lchild, *rchild; // 左右孩子指针  
}BiTNode, *BiTree;
```

- ▶ 说明：若有 n 个结点，则共有 $2n$ 个链域；其中 $n-1$ 不为空，指向孩子；另外 $n+1$ 个为空链域

➤ 例1 基于先序遍历的二叉树(二叉链)的创建 P.126 算法5.3, 图在P121页

【本例特征】 ABCΦΦDEΦGΦΦFΦΦΦ

如何基于二叉树的先序、中序、后序遍历的递归算法进行问题求解？



➤ 例1 基于先序遍历的二叉树(二叉链)的创建 P.126 算法5.3

【本例特征】 ABCΦΦDEΦGΦΦFΦΦΦ

如何基于二叉树的先序、中序、后序遍历的递归算法进行问题求解？

【思路】

	先序遍历PreOrderTraverse	创建CreateBiTree
输入	二叉链表示的二叉树的头指针T	带虚结点的先序序列ch
输入的表现方式	参数	由输入设备输入cin>>ch
输出	对结点的访问结果	二叉链表示的二叉树的头指针T
输出的表现方式	由输出设备输出	变参
空树（递归结束）的条件及处理 (直接求解)	T == NULL	ch == END_DATA（表示虚结点的值）
	空	T = NULL
根结点的访问 (子问题直接求解)	Cout<< T->data;	T = new BiTNode; T->data = ch
左子树 (使用递归调用的解)	PreOrderTraverse(T->lchild)	CreateBiTree(T->lchild)
右子树 (使用递归调用的解)	PreOrderTraverse(T->rchild)	CreateBiTree(T->rchild)

➤ 例1 基于先序遍历的二叉树(二叉链)的创建 P.126 算法5.3

```
1. Status CreateBiTree(BiTree& T) {  
2.     //按先序次序输入二叉树中结点的值(一个字符)  
3.     //空格字符表示空树,构造二叉链表表示的二叉树T  
4.     cin>>ch; // 如果用空格, 输入请用cin.getline()  
5.     if (ch == 'Φ' ) T = NULL; // Φ是空格, 或者其他特殊字符。  
6.     else {  
7.         if (!(T = new BiTNode))  
8.             exit(OVERFLOW);  
9.         T->data = ch;  
10.        CreateBiTree(T->lchild);  
11.        CreateBiTree(T->rchild);  
12.    }  
13.    return OK;  
14.} // CreateBiTree
```

➤ 例2 统计二叉树中叶子结点的数目

【本例特征】

如何通过全局变量、变参、返回值三种渠道返回处理结果？

【思路】

在遍历二叉树时，对一些特殊的结点(无左右孩子)进行计数。可以修改遍历算法的**结点访问操作**为**对特殊结点的判定和计数过程**，需要注意的是计数器的处理方式。可以有以下几种计数处理：

- 用遍历函数的返回值传出求得的叶子结点的数目；
- 为遍历函数增加一个引用参数，用来传出指定二叉树的叶子结点数目。
- 引入全局的计数器，初始为0；

此处，遍历次序的选择对本算法没有太大影响

➤ 例2 统计二叉树中叶子结点的数目

【算法1 全局的计数器】

```
1. // n为叶子结点的计数器
2. int    n = 0;
3. void leaf(BiTree T) { // 利用二叉树的先序遍历
4.     if (T != NULL) {
5.         // 访问结点->叶子的判定和计数
6.         if (T->lchild == NULL && T->rchild == NULL)
7.             n++;
8.         leaf(T->lchild);
9.         leaf(T->rchild);
10.    }
11.} // 调用结束, 即可由n获得二叉树T的叶子结点数目, 需注意下次调用前须n=0;
```

➤ 例2 统计二叉树中叶子结点的数目

【算法2 以函数返回值返回】

1. // 函数值为T的叶子结点数

2. int leaf(BiTree T) { // 利用二叉树的中序遍历, n为局部变量

3. n = 0;

4. if (T != NULL) {

5. n = leaf(T->lchild);

6. // 访问结点->叶子结点的判定和计数

7. if (T->lchild == NULL && T->rchild == NULL)

8. n++;

9. n += leaf(T->rchild);

10. }

11. return n;

12. }

➤ 例2 统计二叉树中叶子结点的数目

【算法3 通过引用参数返回】

```
1. // 引用参数n等同于全局变量，方法二
2. // 把T所指向的二叉树中的叶子结点数累加到n
3. // 注意：在调用leaf(T,n)之前要先执行 “n = 0;”
4. n = 0;
5. void leaf(BiTree T, int& n) {    // 利用二叉树的后序遍历
6.     if (T != NULL) {
7.         leaf(T->lchild, n);
8.         leaf(T->rchild, n);
9.         // 访问结点->叶子结点的判定和计数
10.        if (T->lchild == NULL && T->rchild == NULL)n++;
11.    }
12.}
```


➤ 例3 释放二叉树的所有结点空间

【思路】

- 二叉树为空时，不必释放；
- 若T不为空，则先释放其左右子树的所有结点的空间，再释放根结点的空间——后序。
若在释放子树的空间前，先释放根结点的空间，则需要将子树的根结点的指针暂存到其他变量；否则，无法找到子树。

【算法】

```
1. void deleteBiTree(BiTree& T) { // 此处T应为引用参数
2.     if (T != NULL) {
3.         deleteBiTree(T->lchild);
4.         deleteBiTree(T->rchild);
5.         // 访问结点->释放结点的空间
6.         delete T;
7.         T = NULL;
8.     }
9. }
```

➤ 例4 删除并释放二叉树中以元素值为x的结点作为根的各子树

【本例特征】

如何选择二叉树的先序、中序、后序遍历来解决问题，它们对问题求解有何影响？

【思路】

整个过程分为两个方面：

- 遍历中查找元素值为x的结点
- 查到该结点时，调用例3的算法释放子树空间。

需要考虑的问题是：

- 如何将全部的结点找到并释放？
- 外层查找采用的遍历次序对本算法有何影响？

从以下3个算法中可以看出，利用先序遍历是最合适的；中序和后序，存在一定的多余操作。

➤ 例4 删除并释放二叉树中以元素值为x的结点作为根的各子树

【算法1】

```
1. void deleteXTree(BiTree& T, ElemType x) { // 基于先序的查找
2.     if (T != NULL) {
3.         // 访问结点->判断是否为指定结点->释放树空间
4.         if (T->data == x) deleteBiTree(T);
5.         else { // 此处else不能省略
6.             deleteXTree(T->lchild, x);
7.             deleteXTree(T->rchild, x);
8.         }
9.     }
10. }
```

➤ 例4 删除并释放二叉树中以元素值为x的结点作为根的各子树

【算法2】

```
1. void deleteXTree(BiTree& T, ElemType x) {      // 基于中序的查找
2.     if (T != NULL) {
3.         deleteXTree(T->lchild, x);
4.         // 若T->data == x, 则此步骤多余
5.         // 访问结点->判断是否为指定结点->释放树空间
6.         if (T->data == x) deleteBiTree(T);
7.         else deleteXTree(T->rchild, x);
8.     }
9. }
```

➤ 例4 删除并释放二叉树中以元素值为x的结点作为根的各子树

【算法3】

```
1. void deleteXTree(BiTree& T, ElemType x) { // 基于后序的查找
2.     if (T != NULL) {
3.         deleteXTree(T->lchild, x); // 若T->data == x, 则此步骤多余
4.         deleteXTree(T->rchild, x); // 若T->data == x, 则此步骤多余
5.         // 访问结点->判断是否为指定结点->释放树空间
6.         if (T->data == x) deleteBiTree(T);
7.     }
8. }
```

➤ 例5 求位于二叉树先序序列中第k个位置的结点的值

【本例特征】

多个返回结果如何处理？

【思路】

- 待查找的结点的存在性：当二叉树为空树，或者k非法时，待查找的结点是不存在的
➔ 函数应返回待查找的结点是否**存在**的状态指示：TRUE-存在，FALSE-不存在
- 当待查找的结点存在时，需进一步返回该结点的值

问题1：该算法需要返回多个值，如何处理？

答：一种做法是用返回值返回存在性，用变参返回值。

问题2：该算法可以基于二叉树的先序遍历的递归算法来构造，如何知道当前访问的结点是先序序列中的第几个结点？

答：引入计数器，对于该计数器可以采用全局变量来存储，也可以通过变参来处理。

6.3 基于先/中/后序遍历算法的应用



➤ 例5 求位于二叉树先序序列中第k个位置的结点的值

```
1. Status PreorderKnode(BiTree T, int k, ElemType& e, int& count) {
2.     // 输入: T为二叉链表示的二叉树, k为待查找的结点在先序序列中的位序\
3.     // 输出: 返回值—TRUE: 待查找的结点存在; FALSE: 待查找的结点不存在
4.     // e—当待查找的结点存在时, 该结点的值通过e带回
5.     // 中间变量: count—记录当前已经访问过的结点个数
6.     if (T == NULL) return FALSE;
7.     count++; // 访问结点, 对已访问的结点进行计数
8.     if (count == k) { // 判断该结点是否是待查找的结点
9.         e = T->data;
10.        return TRUE; // 查到, 则设置e, 并返回TRUE
11.    }
12.    else if (count > k) return FALSE; // 计数器count已经超出k(当k<0时), 则直接返回FALSE
13.    else {
14.        if (PreorderKnode(T->lchild, k, e, count) == FALSE) // 在左子树中查找
15.            return PreorderKnode(T->rchild, k, e, count); // 若未找到, 则在右子树中查找
16.        return TRUE;
17.    }
18. }
```

【调用示意】

int c=0;

...

if (PreorderKnode(T, k, e, c) == TRUE) ...

➤ 二叉树

- ▶ 二叉树的计数
- ▶ 求二叉树的高度
- ▶ 复制一棵二叉树 P127 算法5.4
- ▶ 判断两个二叉树是否相同
- ▶ 交换一颗二叉树（的每个结点的左右子树）
- ▶



➤ 非递归遍历

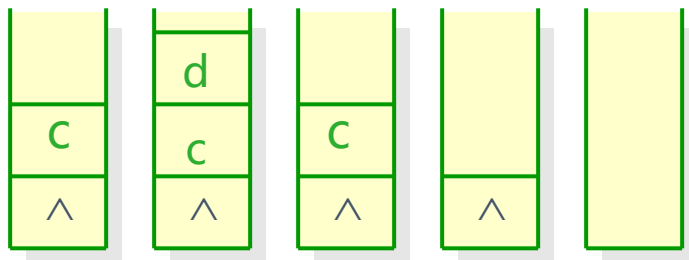
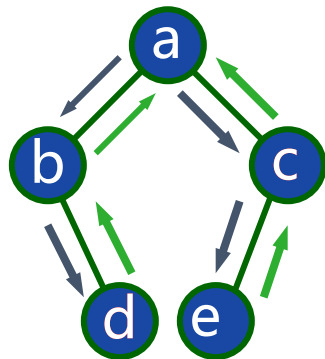
➤ 二叉树的链式存储结构

- ▶ 二叉链的类型定义(动态链表)

```
typedef struct BiTNode{  
    ElemType data;  
    struct BiTNode *lchild, *rchild; // 左右孩子指针  
}BiTNode, *BiTree;
```

- ▶ 说明：若有 n 个结点，则共有 $2n$ 个链域；其中 $n-1$ 不为空，指向孩子；另外 $n+1$ 个为空链域

利用栈的先序遍历的非递归算法



访问	访问	退栈	退栈	访问
a	b	d	c	e
进栈	进栈	访问	访问	左进
c	d	d	c	空
左进	左进	左进	左进	退栈
b	空	空	e	^

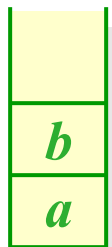
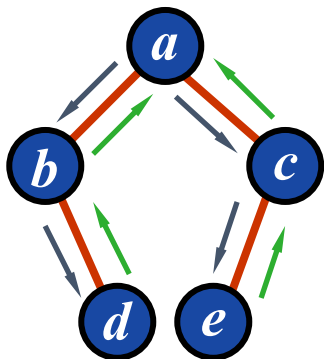
结束

利用栈的先序遍历的非递归算法

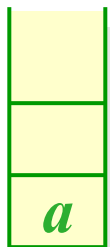


```
1. void PreOrder(BiTree T) {  
2.     stack S; InitStack(S); //递归工作栈  
3.     BinTreeNode* p = T; Push(S, NULL);  
4.     while (p != NULL) {  
5.         cout<<p->data;  
6.         if (p->rchild != NULL)  
7.             Push(S, p->rchild);  
8.         if (p->lchild != NULL)  
9.             p = p->lchild; //进左子树  
10.        else Pop(S, p); //左子树空, 进右子树  
11.    }  
12.}
```

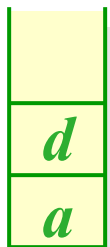
利用栈的中序遍历的非递归算法



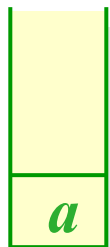
左空



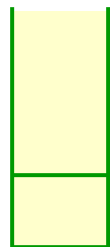
退栈
访问



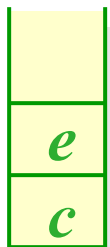
左空



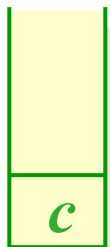
退栈
访问



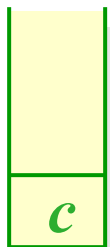
退栈
访问



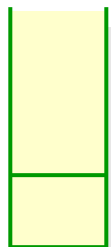
左空



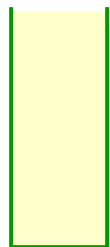
退栈访问



右空



退栈访问



栈空结束

利用栈的中序遍历的非递归算法

```
1. void InOrder(BiTree T) {  
2.     stack S; InitStack(S);           //递归工作栈  
3.     BiTree p = T;                   //初始化  
4.     do {  
5.         while (p != NULL) {         //子树非空找中序第一个  
6.             Push(S, p); p = p->lchild;  
7.         }                           //边找边进栈  
8.         if (!StackEmpty(S)) {       //栈非空  
9.             Pop(S, p);               //子树中序第一个退栈  
10.            cout<<p->data;           //访问之  
11.            p = p->rchild;           //向右子树走  
12.        }  
13.    } while (p != NULL || !StackEmpty(S));  
14.}
```

利用栈的后序遍历的非递归算法

后序遍历时使用的栈的结点定义

```
typedef struct {  
    BiTree ptr;           //结点指针  
    enum tag{ L, R };     //该结点退栈标记  
} StackNode;
```

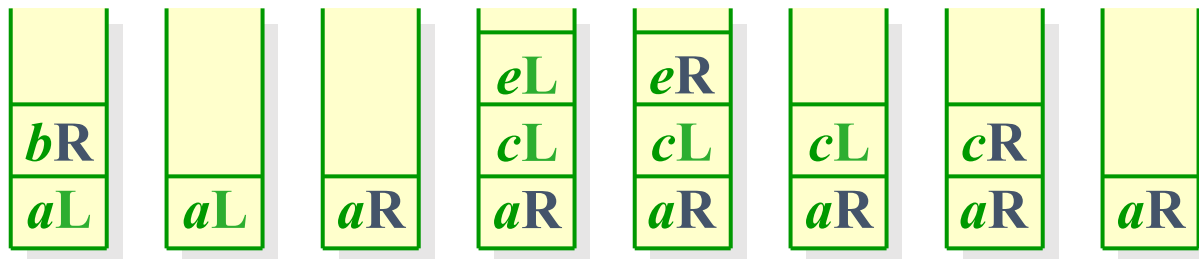
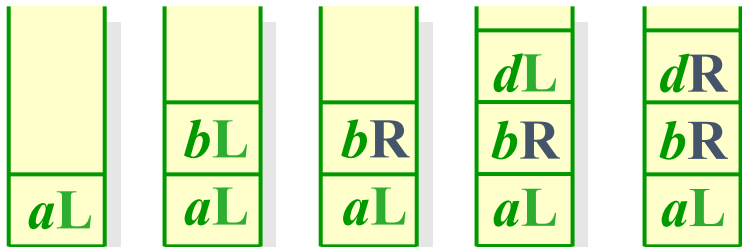
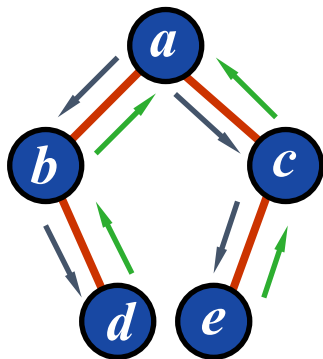


根结点的

tag = L, 表示从左子树退出, 访问右子树。

tag = R, 表示从右子树退出, 访问根。

利用栈的后序遍历的非递归算法



利用栈的后序遍历的非递归算法

```
1. void PostOrder(BiTree T) {  
2.     stack S; InitStack(S); StackNode w;  
3.     BiTree p = T;  
4.     do {  
5.         while (p != NULL) {           //向左子树走  
6.             w.ptr = p; w.tag = L; Push(S, w);  
7.             p = p->lchild;  
8.         }  
9.         int succ = 1;                   //继续循环标记
```

利用栈的后序遍历的非递归算法

```
10. while (succ && !StackEmpty(S)) {  
11.     Pop(S, w); p = w.ptr;  
12.     switch (w.tag) {           //判断栈顶tag标记  
13.         case L : w.tag = R; Push(S, w);  
14.                     succ = 0;  
15.                     p = p->rchild; break;  
16.         case R : cout<<p->data;  
17.     }  
18. }  
19. } while ( !StackEmpty(S) );  
20. }
```



➤ 层次遍历

```
1. void LevelOrder(BiTree T) { //伪码
2.     Queue Q; InitQueue(Q); BiTree p = T;
3.     if (p) {
4.         EnQueue(Q, p); //根结点入队
5.         while (!IsEmpty(Q)) {
6.             DeQueue(Q, p); cout<<p->data;
7.             if (p->lchild)
8.                 EnQueue(Q, p->lchild); // 左子入队
9.             if (p->rchild)
10.                 EnQueue(Q, p->rchild); //右子入Q
11.         }
12.     }
13. }
```

作业预告

- 二叉树的创建及遍历