





常见信号单边拉普拉斯变换

- ◆ 冲激信号
- ◈ 阶跃信号
- ◆ 指数类信号
- ◈ 正弦信号
- ◈ 斜坡信号



1. 冲激信号

 $* * 神激信号 \delta(t), \delta^{(n)}(t)$

$$\mathscr{L}[\delta(t)] = \int_{0^{-}}^{\infty} \delta(t) e^{-st} dt = e^{-st} \Big|_{t=0} = 1 \qquad \text{Re}(s) > -\infty$$

$$\delta(t) \stackrel{\mathscr{D}}{\longleftrightarrow} 1$$
, $\operatorname{Re}(s) > -\infty$

同理可得:

$$\delta^{(n)}(t) \stackrel{\mathscr{L}}{\longleftrightarrow} s^n$$
, $\operatorname{Re}(s) > -\infty$



2. 阶跃信号

※ 阶跃信号 u(t)

$$\mathcal{L}[u(t)] = \int_{0^{-}}^{\infty} u(t) e^{-st} dt = \int_{0^{-}}^{\infty} e^{-st} dt$$
$$= -\frac{1}{s} e^{-st} \Big|_{0^{-}}^{\infty} = \frac{1}{s} \qquad \text{Re(s)} > 0$$

$$u(t) \stackrel{\mathscr{L}}{\longleftrightarrow} \frac{1}{s}, \quad \operatorname{Re}(s) > 0$$



3. 指数类信号

** 指数类信号 $e^{\lambda t}u(t)$, λ 可为任一复数

$$\mathscr{L}[e^{\lambda t}u(t)] = \int_{0^{-}}^{\infty} e^{\lambda t} e^{-st} dt$$

$$= -\frac{1}{s - \lambda} e^{(\lambda - s)t} \Big|_{0^{-}}^{\infty} = \frac{1}{s - \lambda} \qquad \text{Re}(s) > \text{Re}(\lambda)$$

$$\operatorname{Re}(s) > \operatorname{Re}(\lambda)$$

$$e^{\lambda t}u(t) \stackrel{\mathscr{L}}{\longleftrightarrow} \frac{1}{s-\lambda}, \operatorname{Re}(s) > \operatorname{Re}(\lambda)$$



3. 指数类信号

$$e^{\lambda t}u(t) \stackrel{\mathscr{L}}{\longleftrightarrow} \frac{1}{s-\lambda}, \operatorname{Re}(s) > \operatorname{Re}(\lambda)$$

 $当\lambda = \alpha$ 时,实指数信号

$$e^{\alpha t}u(t) \longleftrightarrow \frac{1}{s-\alpha}$$

 $\operatorname{Re}(s) > \alpha$

当 $\lambda=j\omega_0$ 时,虚指数信号

$$e^{j\omega_0 t}u(t) \quad \stackrel{\mathscr{L}}{\longleftrightarrow} \quad \frac{1}{s - j\omega_0}$$

Re(s) > 0

$$e^{(\alpha+j\omega_0)t}u(t) \quad \stackrel{\mathscr{L}}{\longleftrightarrow} \quad \frac{1}{s-(\alpha+j\omega_0)}$$

 $Re(s) > \alpha$



4. 正弦信号

※ 正弦信号 $\cos(\omega_0 t)u(t)$, $\sin(\omega_0 t)u(t)$

$$\cos(\omega_0 t) u(t) = \frac{e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}}{2} u(t)$$

$$\longleftrightarrow \frac{1}{2} \left(\frac{1}{s - j\omega_0} + \frac{1}{s + j\omega_0} \right) = \frac{s}{s^2 + \omega_0^2}, \quad \text{Re}(s) > 0$$

$$\sin(\omega_0 t) u(t) = \frac{e^{j\omega_0 t} - e^{-j\omega_0 t}}{2j} u(t)$$

$$\longleftrightarrow \frac{1}{2j} \left(\frac{1}{s - j\omega_0} - \frac{1}{s + j\omega_0} \right) = \frac{\omega_0}{s^2 + \omega_0^2}, \quad \text{Re}(s) > 0$$



5. 斜坡信号

※ 斜坡信号 tu(t)

$$\mathcal{L}[tu(t)] = \int_{0^{-}}^{\infty} t e^{-st} dt$$

$$= -\frac{t}{s} (e^{-st}) \Big|_{0^{-}}^{\infty} + \frac{1}{s} \int_{0^{-}}^{\infty} e^{-st} dt$$

$$= \frac{1}{s} \int_{0^{-}}^{\infty} e^{-st} dt = -\frac{1}{s^{2}} e^{-st} \Big|_{0^{-}}^{\infty} = \frac{1}{s^{2}}$$

Re(s) > 0

$$tu(t) \stackrel{\mathcal{L}}{\longleftrightarrow} \frac{1}{s^2}, \quad \text{Re}(s) > 0$$



常见信号单边拉普拉斯变换

谢谢

本课程所引用的一些素材为主讲老师多年的教学积累,来源于多种媒体及同事、同行、朋友的交流,难以一一注明出处,特此说明并表示感谢!