



北京交通大学

信号与系统



主讲人：陈后金
电子信息工程学院



利用MATLAB分析系统的响应

- ◆ 连续时间系统响应的求解
- ◆ 离散时间系统响应的求解
- ◆ 离散卷积的计算及应用



1. 连续时间系统响应的求解

连续LTI系统可由常系数线性微分方程描述

$$a_n y^{(n)}(t) + a_{n-1} y^{(n-1)}(t) + \cdots + a_1 y'(t) + a_0 y(t) \\ = b_m x^{(m)}(t) + b_{m-1} x^{(m-1)}(t) + \cdots + b_1 x'(t) + b_0 x(t)$$

零状态响应 $y_{zs}(t)$ 为 `y=lsim(sys,x,t)`

冲激响应 $h(t)$ 为 `h=impulse(sys, t)`

sys :LTI系统模型 `sys=tf(b,a)`

b和a分别为微分方程两端
各项的系数向量



`a=[an,...a2, a1, a0];`
`b=[bm,...b2, b1, b0];`

t :计算系统响应的样点向量



1. 连续时间系统响应的求解

已知描述某连续LTI系统的微分方程为

$$a_3 y'''(t) + a_2 y''(t) + a_1 y'(t) + a_0 y(t) = b_3 x'''(t) + b_2 x''(t) + b_1 x'(t) + b_0 x(t)$$

其冲激响应 $h(t)$ 零状态响应 $y_{zs}(t)$ 的求解：

$$a=[a_3, a_2, a_1, a_0];$$

$$b=[b_3, b_2, b_1, b_0];$$

$$\text{sys}=\text{tf}(b,a)$$

$$t=0: 0.1: 10;$$

$$\vdots$$

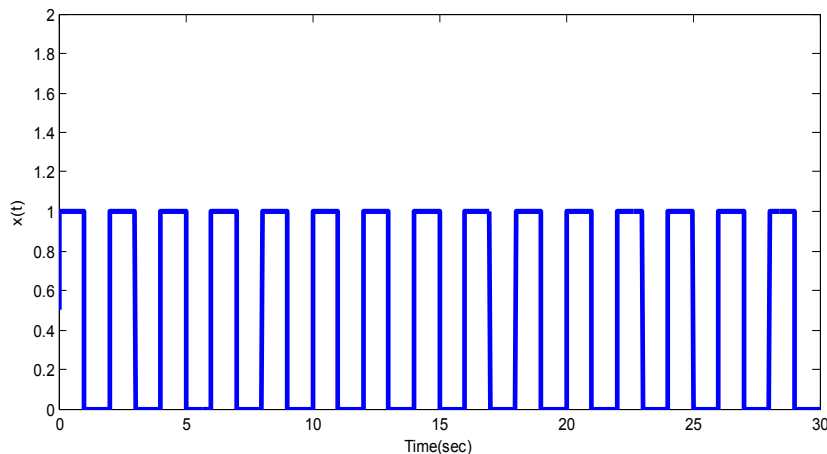
$$h=\text{impulse}(\text{sys}, t)$$

$$y=\text{lsim}(\text{sys}, x, t)$$



1. 连续时间系统响应的求解

[例1] 描述系统的微分方程为 $y''(t) + 2y'(t) + 100y(t) = 2x(t)$
试求系统的冲激响应和如图所示周期矩形波 $x(t)$
的零状态响应。





1.连续时间系统响应的求解

[例1] 描述系统的微分方程为 $y''(t) + 2y'(t) + 100y(t) = 2x(t)$
试求系统的冲激响应和如图所示周期矩形波 $x(t)$
的零状态响应。

解: (1)该系统的冲激响应

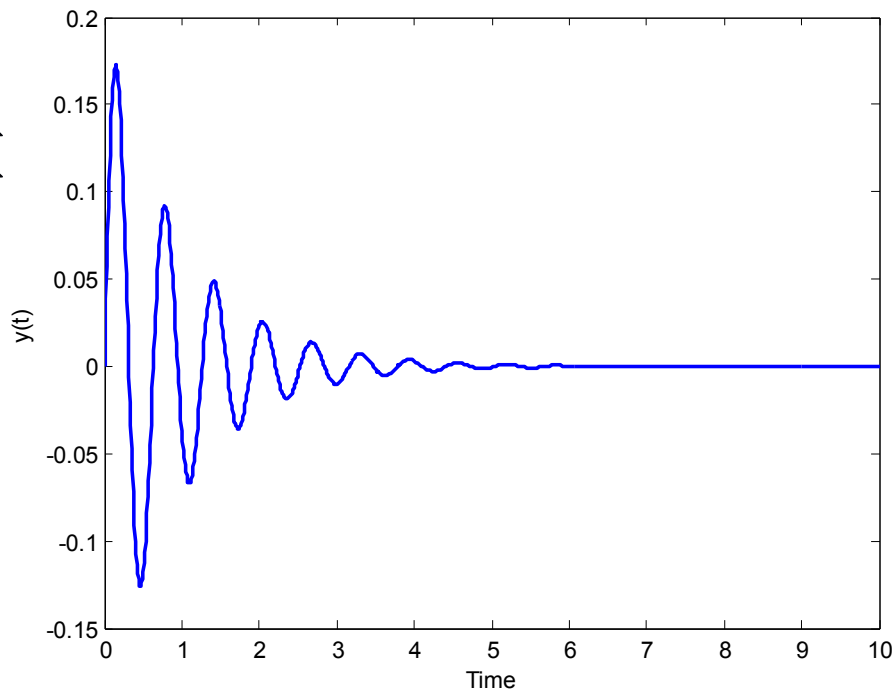
```
ts=0;te=10;dt=0.01;
```

```
sys=tf([2],[1 2 100]);
```

```
t=ts:dt:te;
```

```
y=impulse(sys,t);
```

```
plot(t,y);
```

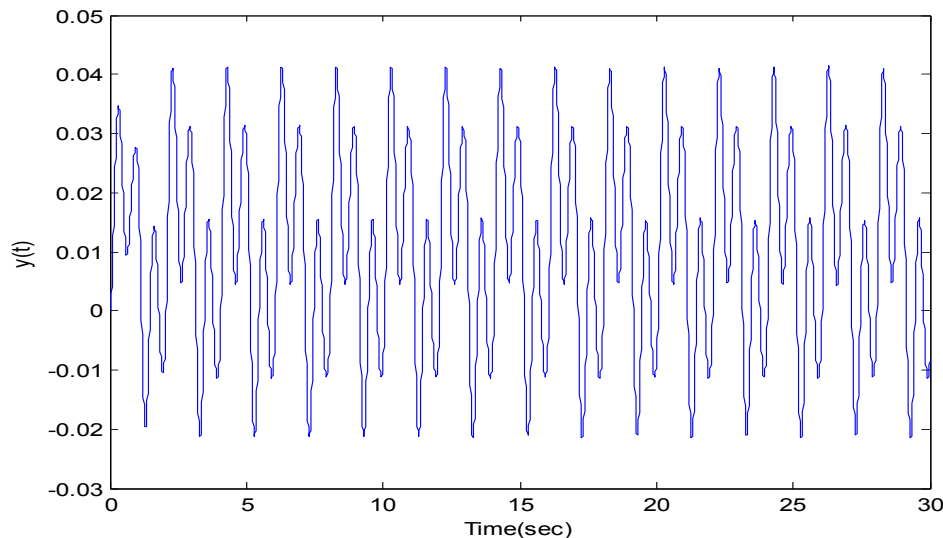




[例1] 描述系统的微分方程为 $y''(t) + 2y'(t) + 100y(t) = 2x(t)$
试求系统的冲激响应和如图所示周期矩形波 $x(t)$
的零状态响应。

解: (2)该系统的零状态响应

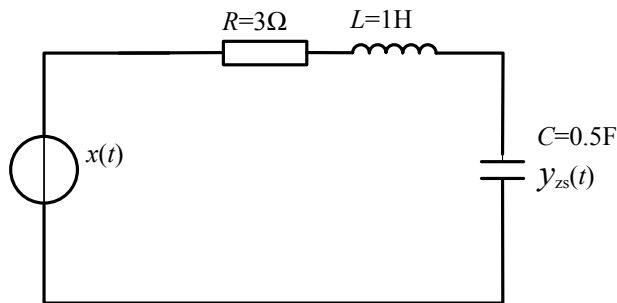
```
ts=0;te=30;dt=0.01;  
sys=tf([2],[1 2 100]);  
t=ts:dt:te;  
x=heaviside(sin(pi*t));  
y=lsim(sys,x,t)  
plot(t,y);
```





1. 连续时间系统响应的求解

[例2] 如图所示，RLC串联电路， $R=3\Omega$, $L=1\text{H}$, $C=0.5\text{F}$, 系统输入 $x(t)=\sin(t)+\sin(20t)$ ，求系统的零状态响应 $y_{\text{zs}}(t)$ 。



由电路可得描述系统输入输出关系的微分方程为

$$LCy_{\text{zs}}''(t) + RCy_{\text{zs}}'(t) + y_{\text{zs}}(t) = x(t)$$

即
$$y_{\text{zs}}''(t) + 3y_{\text{zs}}'(t) + 2y_{\text{zs}}(t) = 2x(t)$$

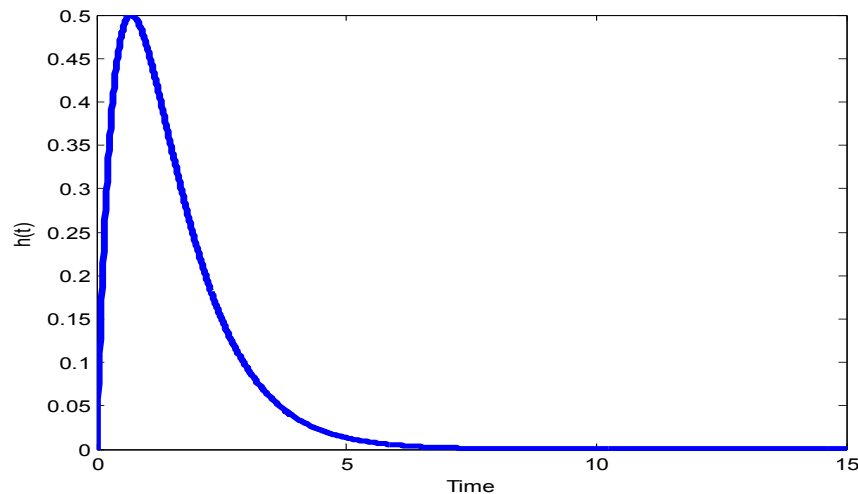


[例2] 如图所示，RLC串联电路， $R=3\Omega$, $L=1\text{H}$, $C=0.5\text{F}$, 系统输入 $x(t)=\sin(t)+\sin(20t)$ ，求系统的零状态响应 $y_{\text{zs}}(t)$ 。

$$y_{\text{zs}}''(t) + 3y_{\text{zs}}'(t) + 2y_{\text{zs}}(t) = 2x(t)$$

解： 系统的冲激响应

```
ts=0;te=15;dt=0.01;  
sys=tf([2],[1 3 2]);  
t=ts:dt:te;  
y=impulse(sys,t);  
plot(t,y);
```





[例2] 如图所示，RLC串联电路， $R=3\Omega$, $L=1\text{H}$, $C=0.5\text{F}$, 系统输入 $x(t)=\sin(t)+\sin(20t)$ ，求系统的零状态响应 $y_{zs}(t)$ 。

解：系统的零状态响应

```
ts=0;te=30;dt=0.01;
```

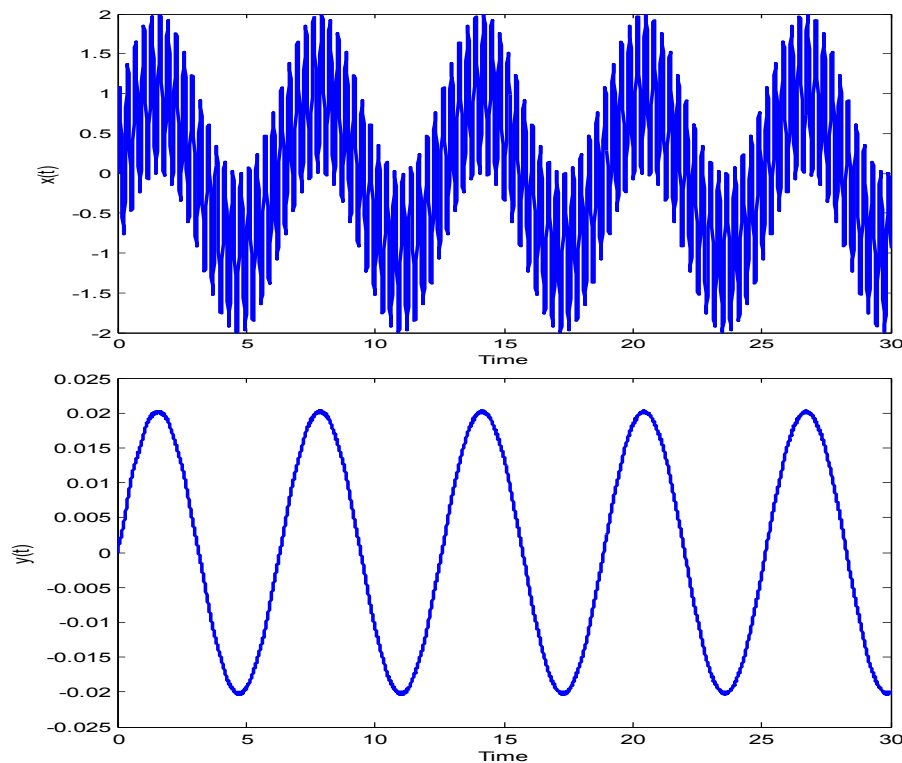
```
sys=tf([2],[1 3 2]);
```

```
t=ts:dt:te;
```

```
x=sin(t)+sin(20*t);
```

```
y=lsim(sys,x,t)
```

```
plot(t,y);
```





2. 离散时间系统响应的求解

离散LTI系统可由常系数线性差分方程描述

$$a_n y[k-n] + a_{n-1} y[k-n+1] + \cdots + a_1 y[k-1] + a_0 y[k] = \\ b_m x[k-m] + b_{m-1} x[k-m+1] + \cdots + b_1 x[k-1] + b_0 x[k]$$

零状态响应 $y_{zs}[k]$ 为 `y=filter(b,a,x)`

脉冲响应 $h[k]$ 为 `h=impz(b,a,k)`

b, a 分别是差分方程两端的系数向量

k : 输出序列的取值范围

h : 单位脉冲响应



2. 离散时间系统响应的求解

已知描述某离散LTI系统的差分方程为

$$\begin{aligned} & a_3 y[k-3] + a_2 y[k-2] + a_1 y[k-1] + a_0 y[k] \\ & = b_3 x[k-3] + b_2 x[k-2] + b_1 x[k-1] + b_0 x[k] \end{aligned}$$

其脉冲响应 $h[k]$ 零状态响应 $y_{zs}[k]$ 的求解：

```
a=[a0,a1, a2, a3];  
b=[b0,b1, b2, b3];  
k=0:1:1000  
⋮  
h=impz(b,a,k)  
y=filter(b,a,x)
```



[例4] 描述某四阶高通数字滤波器的差分方程为

$$y[k] + 2.3452y[k-1] + 2.75y[k-2] + 1.889y[k-3] + 0.6488y[k-4] = 0.6488x[k-4], k \geq 0$$

输入信号为 $x[k] = \cos(0.2\pi k) + \cos(0.8\pi k)$

试求：脉冲响应 $h[k]$ 和零状态响应 $y_{zs}[k]$ 。

解：

```
B1=[0,0,0,0,0.6488]; A1=[ 1.0000,2.3452,2.7500,1.8890,0.6488];  
hn1=impz(B1,A1,80);  
subplot(3,1,1);  
k=0:80;  
stem(k, hn1);  
xn=cos(0.2*pi*k)+cos(0.8*pi*k);  
subplot(3,1,2);  
stem(k, xn);  
sn1=filter(B1,A1,xn);  
subplot(3,1,3);  
stem(k, sn1);
```

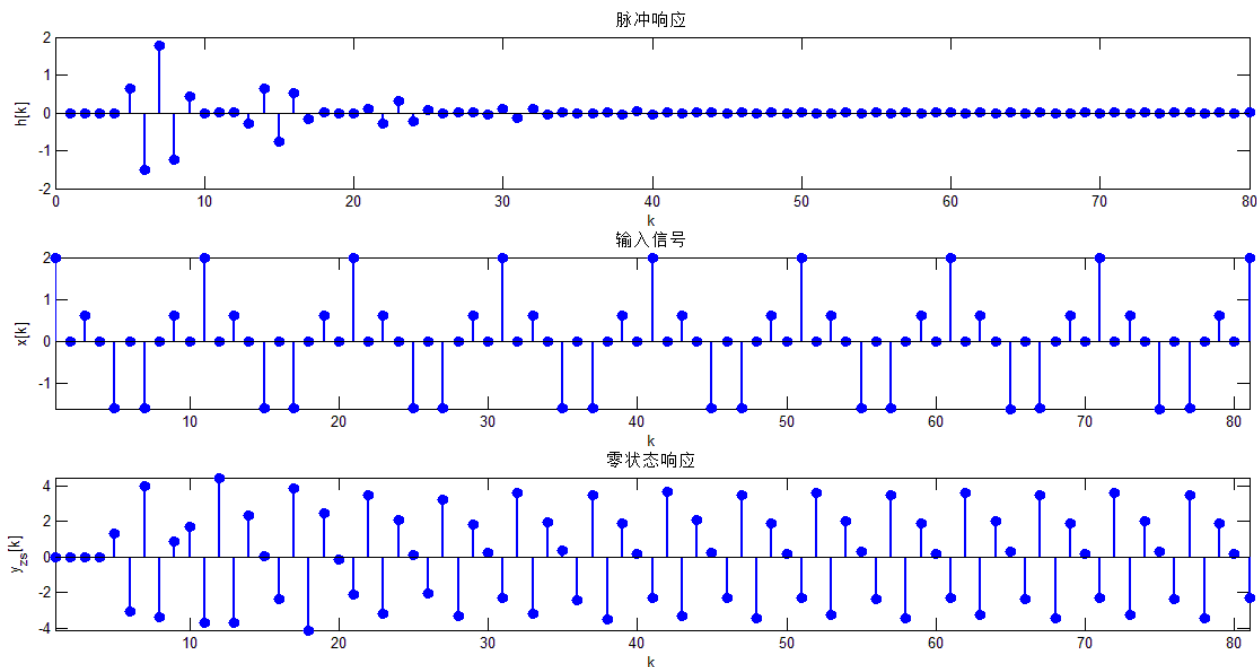


[例4] 描述某四阶高通数字滤波器的差分方程为

$$y[k] + 2.3452y[k-1] + 2.75y[k-2] + 1.889y[k-3] + 0.6488y[k-4] = 0.6488x[k-4], k \geq 0$$

输入信号为 $x[k] = \cos(0.2\pi k) + \cos(0.8\pi k)$

试求：脉冲响应 $h[k]$ 和零状态响应 $y_{zs}[k]$ 。





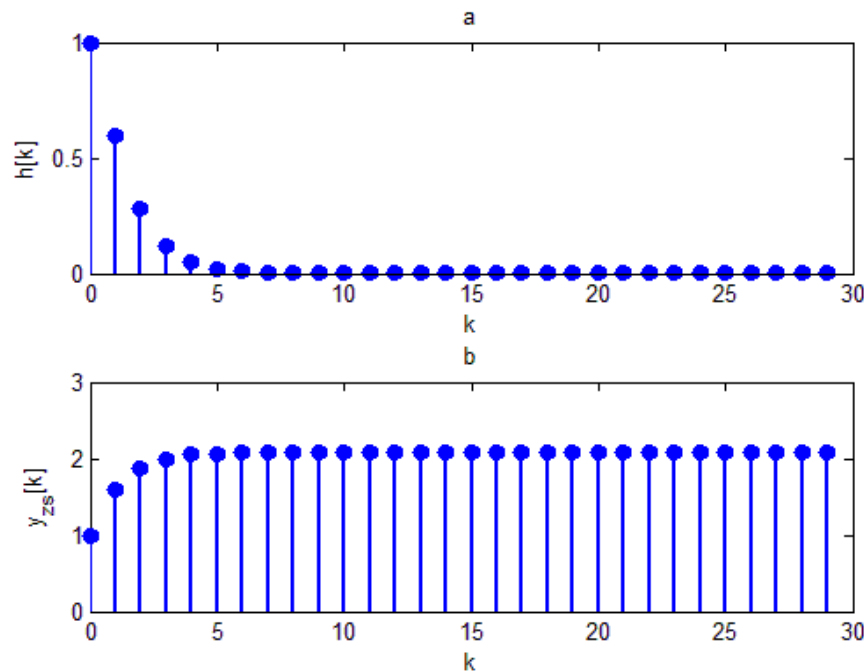
[例3] 描述某因果离散LTI系统的差分方程为

$$y[k] - 0.6y[k-1] + 0.08y[k-2] = x[k], \quad k \geq 0, \quad \text{输入信号 } x[k] = R_{30}[k]$$

试求：脉冲响应 $h[k]$ 和零状态响应 $y_{zs}[k]$ 。

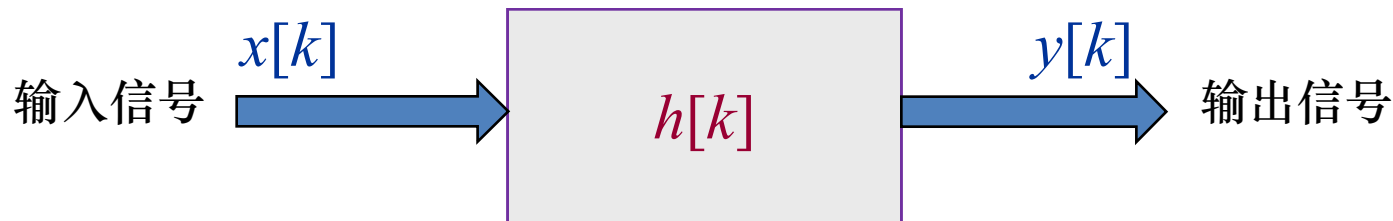
解：

```
B1=1; A1=[1,-0.6,0.08];  
hn1=impz(B1,A1,30);  
k=0:length(hn1)-1;  
subplot(2,1,1);  
stem(k,hn1)  
xn=ones(1,30);  
sn1=filter(B1,A1,xn);  
k=0:length(sn1)-1;  
subplot(2,1,2);  
stem(k,sn1)
```





3. 离散卷积的计算及应用



若输入信号为 $x[k]$ ，则通过conv可求得系统的响应 $y[k]$

$$y = \text{conv}(x, h)$$

卷积和

若已知输出信号为 $y[k]$ ，求系统输入信号 $x[k]$ ，
通过deconv求得

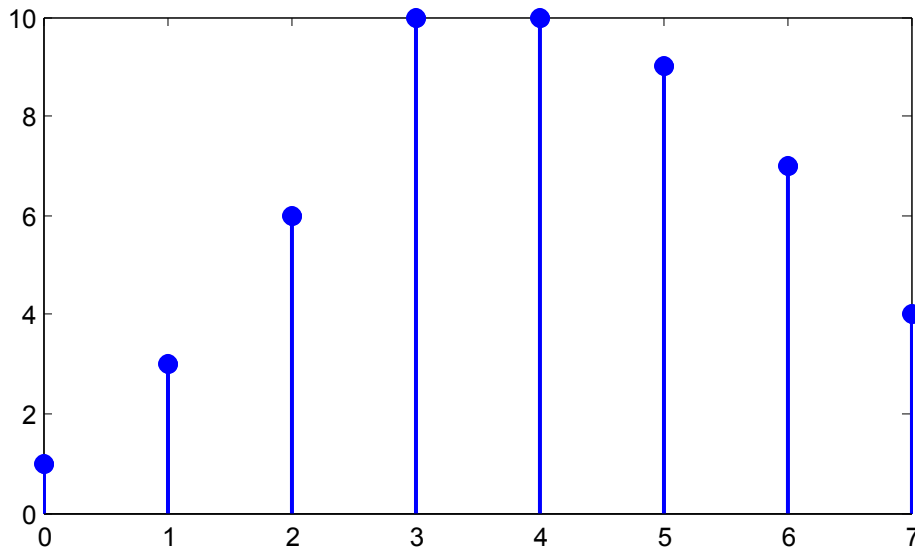
$$x = \text{deconv}(y, h)$$

解卷积



[例5] 计算卷积 $x[k]*y[k]$ ，并画出卷积结果，已知
 $x[k]=\{1,2,3,4; k=0,1,2,3\}$ ， $y[k]=\{1,1,1,1,1; k=0,1,2,3,4\}$ 。

解: $x=[1,2,3,4];$
 $y=[1,1,1,1,1];$
 $z=\text{conv}(x,y);$
 $N=\text{length}(z);$
 $\text{stem}(0:N-1, z);$





3. 离散卷积的计算及应用

解卷积 已知 $y[k]$ 、 $h[k]$ ，求 $x[k]$

$$y[k] = \sum_{n=0}^k x[n]h[k-n]$$



$$x[k] = \left[y[k] - \sum_{n=0}^{k-1} x[n]h[k-n] \right] / h[0]$$

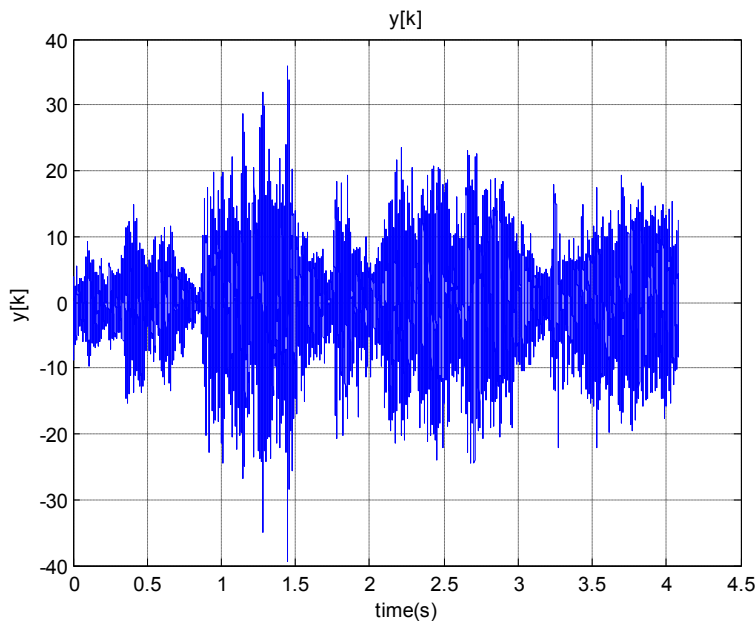
Matlab对应函数：

$x = \text{deconv}(y, h)$



3. 离散卷积的计算及应用

[例6] 已知某音频信号的 $y[k]$ 波形，其是由输入信号 $x[k]$ 通过FIR数字滤波器而得，利用解卷积求出原信号 $x[k]$ 。
FIR滤波器单位脉冲响应为 $h[k]=[1,2,3,4,5,6,5,4,3,2,1]$ 。





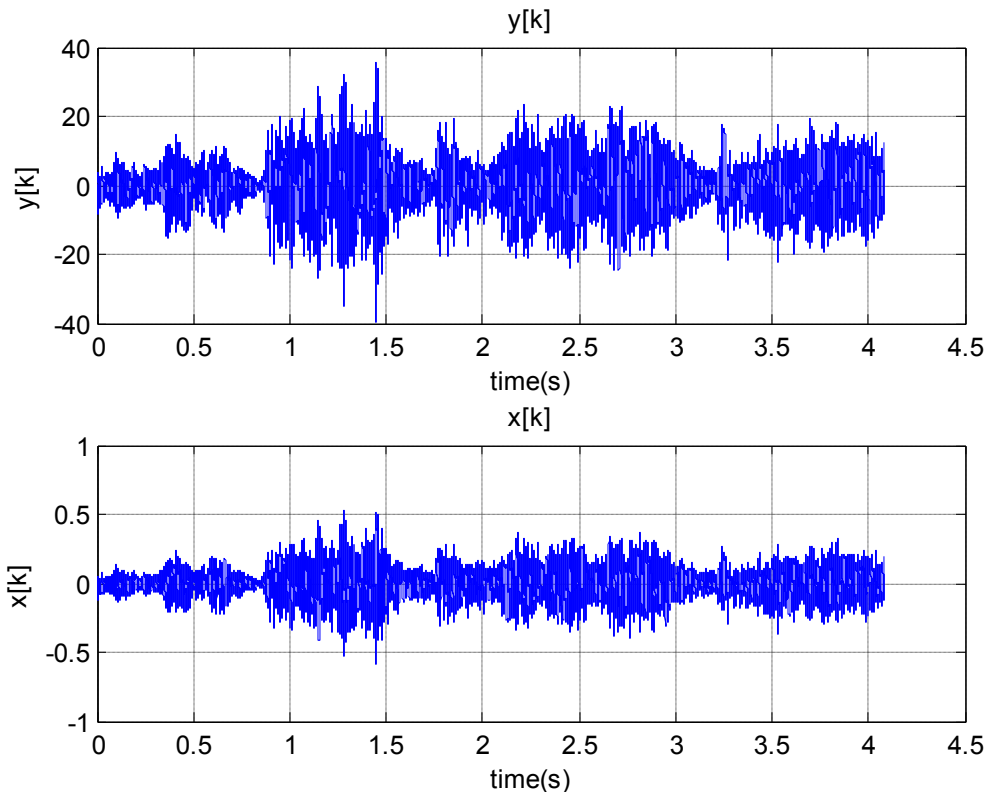
[例6] 已知某音频信号的 $y[k]$ 波形，其是由输入信号 $x[k]$ 通过FIR数字滤波器而得，利用解卷积求出原信号 $x[k]$ 。
FIR滤波器单位脉冲响应为 $h[k]=[1,2,3,4,5,6,5,4,3,2,1]$ 。

解:

```
[y,fs]=wavread('E:\y_new.wav');%读取 $y[k]$   
time=(1:length(y))/fs;figure;%计算播放时间  
plot(time,y);%绘制 $y[k]$ 波形  
h=[1,2,3,4,5,6,5,4,3,2,1];  
x=deconv(y,h);%解卷积  
wavplay(x,fs);%播放 $x[k]$   
time=(1:length(x))/fs;%计算播放时间  
figure;plot(time, x);%绘制 $x[k]$ 波形  
wavwrite(x,fs,'E:\x_new.wav');  
%保存 $x[k]$ 音频文件
```



[例6] 已知某音频信号的 $y[k]$ 波形，其是由输入信号 $x[k]$ 通过FIR数字滤波器而得，利用解卷积求出原信号 $x[k]$ 。
FIR滤波器单位脉冲响应为 $h[k]=[1,2,3,4,5,6,5,4,3,2,1]$ 。



通过解卷积运算
可估算输入信号。





利用MATLAB分析系统的响应

谢 谢

本课程所引用的一些素材为主讲老师多年的教学积累，来源于多种媒体及同事、同行、朋友的交流，难以一一注明出处，特此说明并表示感谢！